

费曼物理学讲义

第 3 卷

(美) R.P. 费曼 R.B. 莱登 M. 桑兹

上海科学技术出版社

[美] R. P. 费曼 R. B. 莱登 M. 桑兹

费曼物理学讲义

• 第三卷 •

本书翻译组 译

上海科学技术出版社



THE FEYNMAN LECTURES ON
PHYSICS

R. P. Feynman R. B. Leighton M. Sands
Addison-Wesley Publishing
Company, 1964

费曼物理学讲义

第三卷

〔美〕R. P. 费曼 R. B. 莱登 M. 桑兹

本书翻译组 译

上海科学技术出版社出版

(上海瑞金二路 450 号)

发行所上海发行所发行 商务印书馆上海印刷厂印刷

开本 787×1092 1/16 印张 21.75 字数 519,000

1989 年 12 月第 1 版 1989 年 12 月第 1 次印刷

印数 1—2,500

ISBN 7-5323-0639-9/O·65

定价: 9.20 元

PDG

译者序

六十年代初, 美国一些理工科大学鉴于当时的基础物理教学与现代科学技术的发展不相适应, 纷纷试行教学改革, 加利福尼亚理工学院就是其中之一。该校于 1961 年 9 月至 1963 年 5 月特请著名物理学家理查德·费曼主讲一、二年级的基础物理课, 事后又根据讲课录音编辑出版了《费曼物理学讲义》。本讲义共分三卷, 第一卷包括力学、相对论、光学、气体分子运动论、热力学、波等, 第二卷主要是电磁学, 第三卷主要是量子力学。全书内容十分丰富, 在深度和广度上都超过了传统的物理教材。

当时美国大学物理教学改革试图解决的主要问题是基础物理教学应尽可能反映近代物理的巨大成就。《费曼物理学讲义》在基础物理的水平上对二十世纪物理学的两大重要成就——相对论和量子力学——作了系统介绍, 对于量子力学, 费曼教授特地准备了一套适合大学二年级水平的讲法。教学改革试图解决的另一个问题是按当前物理学工作者在各个前沿研究领域所使用的方式来介绍物理学的内容。在《费曼物理学讲义》一书中对一些问题的分析和处理方法反映了费曼自己以及其他在前沿研究领域工作的物理学家所通常采用的分析和处理方法。全书对基本概念、定理和定律的讲解不仅生动清晰, 通俗易懂, 而且特别注重从物理上作出深刻叙述。为了扩大学生的知识面, 全书还列举了许多基本物理原理在各个方面(诸如天体物理、地球物理、生物物理等)的应用, 以及物理学的一些最新成就。由于全书是根据课堂讲授的录音整理编辑的, 它在一定程度保留了费曼讲课的生动活泼、引人入胜的独特风格。

《费曼物理学讲义》从普通物理水平出发, 注重物理分析, 深入浅出, 避免运用高深烦琐的数学方程, 因此具有高中以上物理水平和初等微积分知识的读者阅读起来不会感到十分困难。至于大学物理系的师生和物理工作者更能从此书中获得教益。为此我们特将此书译成中文, 以飨读者。

本书第一至第五章、第十三、第十四章由潘笃武译; 第六至第十一章由吴子仪译; 第十二、第十六至第二十一章、索引及附录由李洪芳译, 第十五章由潘笃武、李洪芳合译。为与前二卷一致, 本书译者序及第一、二两章采用第一卷内容, 并考虑到本书附录就是第二卷的第三十四、第三十五章, 所以在本卷中删去。本书第六至第十一章由郑永令校, 其余各章由郑广垣校阅。最后郑广垣统校了全书。由于译者水平所限, 错误在所难免, 欢迎读者批评指正。

《费曼物理学讲义》第三卷翻译组

1987 年 12 月

目 录

第1章 量子行为..... 1	原子47
§ 1-1 原子力学1	§ 5-2 关于滤过原子的实验51
§ 1-2 子弹的实验1	§ 5-3 串联斯特恩-革拉赫过滤器 ...52
§ 1-3 波的经验2	§ 5-4 基础态53
§ 1-4 电子的实验4	§ 5-5 干涉的振幅56
§ 1-5 电子波的干涉5	§ 5-6 量子力学的处理方法58
§ 1-6 追踪电子6	§ 5-7 变换到不同的基60
§ 1-7 量子力学的基本原理9	§ 5-8 其他情况62
§ 1-8 测不准原理10	
第2章 波动观点与粒子观点的关系.....12	第6章 自旋 $1/2$64
§ 2-1 几率波幅12	§ 6-1 变换振幅64
§ 2-2 位置与动量的测量13	§ 6-2 变换到转动坐标系65
§ 2-3 晶体衍射15	§ 6-3 绕 z 轴的转动68
§ 2-4 原子的大小17	§ 6-4 绕 y 轴转动 180° 和 90°71
§ 2-5 能级18	§ 6-5 绕 x 轴的转动74
§ 2-6 哲学含义19	§ 6-6 任意的旋转75
第3章 几率振幅.....22	第7章 振幅对时间的相依关系.....78
§ 3-1 振幅组合定律22	§ 7-1 静止的原子; 定态78
§ 3-2 双缝干涉图样25	§ 7-2 匀速运动80
§ 3-3 在晶体上的散射27	§ 7-3 势能; 能量守恒82
§ 3-4 全同粒子30	§ 7-4 力; 经典极限85
第4章 全同粒子.....33	§ 7-5 自旋 $1/2$ 的粒子的“进动” ...86
§ 4-1 玻色子和费密子33	第8章 哈密顿矩阵.....90
§ 4-2 两个玻色子的状态35	§ 8-1 振幅与矢量90
§ 4-3 n 个玻色子的状态.....37	§ 8-2 态矢量的分解91
§ 4-4 光子的吸收和发射39	§ 8-3 世界的基础态是什么?94
§ 4-5 黑体光谱40	§ 8-4 状态怎样随时间而变95
§ 4-6 液氮43	§ 8-5 哈密顿矩阵98
§ 4-7 不相容原理44	§ 8-6 氮分子99
第5章 自旋.....47	第9章 氮微波激射器103
§ 5-1 用斯特恩-革拉赫装置过滤	§ 9-1 氮分子的状态103
	§ 9-2 静电场中的分子106

§ 9-3 在随时间变化的场中的跃迁 110	§ 13-6 在有缺陷的点阵上的散射179
§ 9-4 谐振跃迁111	§ 13-7 被点阵的不完整性陷获 ...181
§ 9-5 偏离谐振频率的跃迁113	§ 13-8 散射振幅和束缚态182
§ 9-6 光的吸收114	
第 10 章 其他双态系统116	第 14 章 半导体184
§ 10-1 氢离子116	§ 14-1 半导体中的电子和空穴 ...184
§ 10-2 核力120	§ 14-2 掺杂的半导体187
§ 10-3 氢分子122	§ 14-3 霍耳效应189
§ 10-4 苯分子124	§ 14-4 半导体结190
§ 10-5 染料126	§ 14-5 半导体结的整流192
§ 10-6 置于磁场中的自旋 $1/2$ 粒子的哈密顿量126	§ 14-6 晶体管193
§ 10-7 磁场中的自旋电子128	
第 11 章 再论双态系统132	第 15 章 独立粒子近似法196
§ 11-1 泡利自旋矩阵132	§ 15-1 自旋波196
§ 11-2 作为算符的自旋矩阵136	§ 15-2 双自旋波199
§ 11-3 双态方程的解139	§ 15-3 独立粒子200
§ 11-4 光子的偏振态140	§ 15-4 苯分子202
§ 11-5 中性 K 介子143	§ 15-5 其他有机化学分子205
§ 11-6 对 N 态系统的推广151	§ 15-6 近似方法的其他应用208
第 12 章 氢的超精细分裂155	第 16 章 振幅对位置的依赖关系209
§ 12-1 由两个自旋为 $1/2$ 的粒子组成的系统的基础态155	§ 16-1 一维情形的振幅209
§ 12-2 氢基态的哈密顿算符157	§ 16-2 波函数212
§ 12-3 能级161	§ 16-3 具有确定动量的态214
§ 12-4 塞曼分裂163	§ 16-4 对 ψ 的态的归一化216
§ 12-5 在磁场中的态166	§ 16-5 薛定谔方程218
§ 12-6 自旋为 1 的投影矩阵168	§ 16-6 量子化能级221
第 13 章 在晶体点阵中的传播171	第 17 章 对称性和守恒定律224
§ 13-1 电子在一维点阵中的状态 171	§ 17-1 对称性224
§ 13-2 一定能量的状态173	§ 17-2 对称与守恒226
§ 13-3 与时间有关的状态176	§ 17-3 守恒定律229
§ 13-4 三维点阵中的电子177	§ 17-4 偏振光232
§ 13-5 点阵中的其他状态178	§ 17-5 Δ^0 的蜕变234
	§ 17-6 转动矩阵摘要238
	第 18 章 角动量239
	§ 18-1 电偶极子239

§ 18-2 光散射	241	§ 20-3 原子的平均能量	283
§ 18-3 电子偶素的湮没	243	§ 20-4 位置算符	285
§ 18-4 任意自旋的转动矩阵	247	§ 20-5 动量算符	286
§ 18-5 核自旋的测量	251	§ 20-6 角动量	290
§ 18-6 角动量的合成	252	§ 20-7 平均值随时间的变化	292
附注 1: 转动矩阵的推导	259		
附注 2: 光子发射中的宇称守恒 ...	260		
第 19 章 氢原子与周期表	262	第 21 章 经典情况下的薛定谔方程:	
§ 19-1 氢原子的薛定谔方程	262	关于超导电性的讨论会	295
§ 19-2 球对称解	263	§ 21-1 磁场中的薛定谔方程	295
§ 19-3 具有角度依赖关系的状态	267	§ 21-2 几率的连续性方程	297
§ 19-4 氢原子的一般解	270	§ 21-3 两类动量	298
§ 19-5 氢原子波函数	273	§ 21-4 波函数的意义	299
§ 19-6 周期表	274	§ 21-5 超导电性	300
第 20 章 算符	279	§ 21-6 迈斯纳效应	301
§ 20-1 操作与算符	279	§ 21-7 通量的量子化	303
§ 20-2 平均能量	281	§ 21-8 超导动力学	305
		§ 21-9 约瑟夫森结	307
		费曼的结束语	312
		索 引.....	313

§ 1-1 原子力学

“量子力学”详细描述物质的行为，特别是发生在原子尺度范围内的事件。在极小尺度下的事物的行为与我们有着直接经验的任何事物都不相同。它们既不像波动，又不像粒子，也不像云雾，或弹子球，或悬挂在弹簧上的重物，总之不像我们曾经见过的任何东西。

牛顿曾认为，光是由微粒构成的，但是，正如我们已经知道的那样，当时发现光的行为像一种波动。然而，后来（在二十世纪初叶）人们发现，光的行为有时确实又像粒子。又譬如，在历史上，电子起先被认为像粒子，后来发现它在许多方面的性质像波。所以实际上它表现得两者都不像。现在我们已放弃了这些说法，我们干脆说：“它两者都不像”。

然而，有一点是幸运的：电子的行为恰好与光相似。原子客体（电子、质子、中子、光子等等）的量子行为都是相同的，它们都是“粒子波”或者随便什么你愿意称呼的名称。所以，我们所学的关于电子（我们将用它作为例子）的性质也可应用到所有的“粒子”，包括光子。

在本世纪的前二十五年中，人们逐渐积累了有关原子与其他小尺度粒子行为的知识，得以知道极小物体是如何活动的一些线索，由此也引起了更多的混乱，到 1926~1927 年间，薛定谔、海森堡与波恩终于解决了这些问题，他们最后对小尺度物质的行为作出了协调一致的描述。本章中我们将开始研究这种描述的主要特点。

因为原子的行为与我们的日常经验不同，所以很难令人习惯，而且对每个人——不管是新手，还是有经验的物理学家——来说都显得奇特而神秘。甚至专家们也不能以他们所希望的方式去理解原子的行为，而且这是完全有道理的，因为一切人类的直接经验和所有的人类的直觉都只适用于大的物体。我们知道大物体的行为将是如何，但是在小尺度下事物的行为却并非如此。所以我们必须用一种抽象的或想像的方式来学习它，而不是把它与我们的直接经验联系起来。

在本章中，我们将直接讨论以最奇特的方式出现的神秘行为的基本特征。我们选择用来考察的一种现象不可能以任何经典方式来解释——绝对不可能——但它却包含了量子力学的要点。事实上，它包含的只是奥秘，从“解释”它是如何起作用的这个意义上来说，我们还不能解释这个奥秘。我们将告诉你们，它是怎样起作用的。在告诉你它是怎样起作用的的同时，我们将把所有量子力学的基本特色都告诉你。

§ 1-2 子弹的实验

为了试图理解电子的量子行为，我们将在一个特制的实验装置中，把它们的行为和我们较为熟悉的子弹那样的粒子的行为以及如水波那样的波的行为作一比较和对照。首先考虑子弹在图 1-1 所示的实验装置中表现的行为。我们有一挺机枪射出一连串子弹，但它不是一挺很好的机枪，因为它发射的子弹（无规则地）沿着相当大的角度散开，如图所示。在机枪的前方有一堵用铁甲制成的板墙，墙上开有两个孔，其大小正好能让一颗子弹穿过，墙的后面是一道后障（譬如说一道厚木墙），它能“吸收”打上去的子弹。在后障前面，有一个称为

子弹“检测器”的物体，它可以是一个装着沙子的箱子，任何进入检测器的子弹就被留在那里聚集起来。如果我们愿意的话，可以出空箱子，清点射到箱子里面的子弹数。检测器可以（沿我们称为 x 的方向）上下移动。利用这个装置，我们可以通过实验找出下列问题的答案：“一颗子弹通过墙上的孔后到达后障上离中心的距离为 x 处的几率是多少？”首先，你们应当认识到我们所谈的应该是几率，因为不可能明确地说出任何一颗子弹会打到什么地方。一颗碰巧打到孔上的子弹可能从孔的边缘弹开，最终打到任何地方。所谓几率，我们指的是子弹到达检测器的机会，这可以用以下方式来量度，数一下在一定时间内到达检测器的子弹数，然后算出这个数与这段时间内打到后障上的子弹总数的比值。或者，如果假定在测量时机枪始终以同样的速率（指单位时间发射子弹数，下同——译注）发射子弹，那么我们所要知道的几率就正比于在某个标准时间间隔内到达检测器的子弹数。

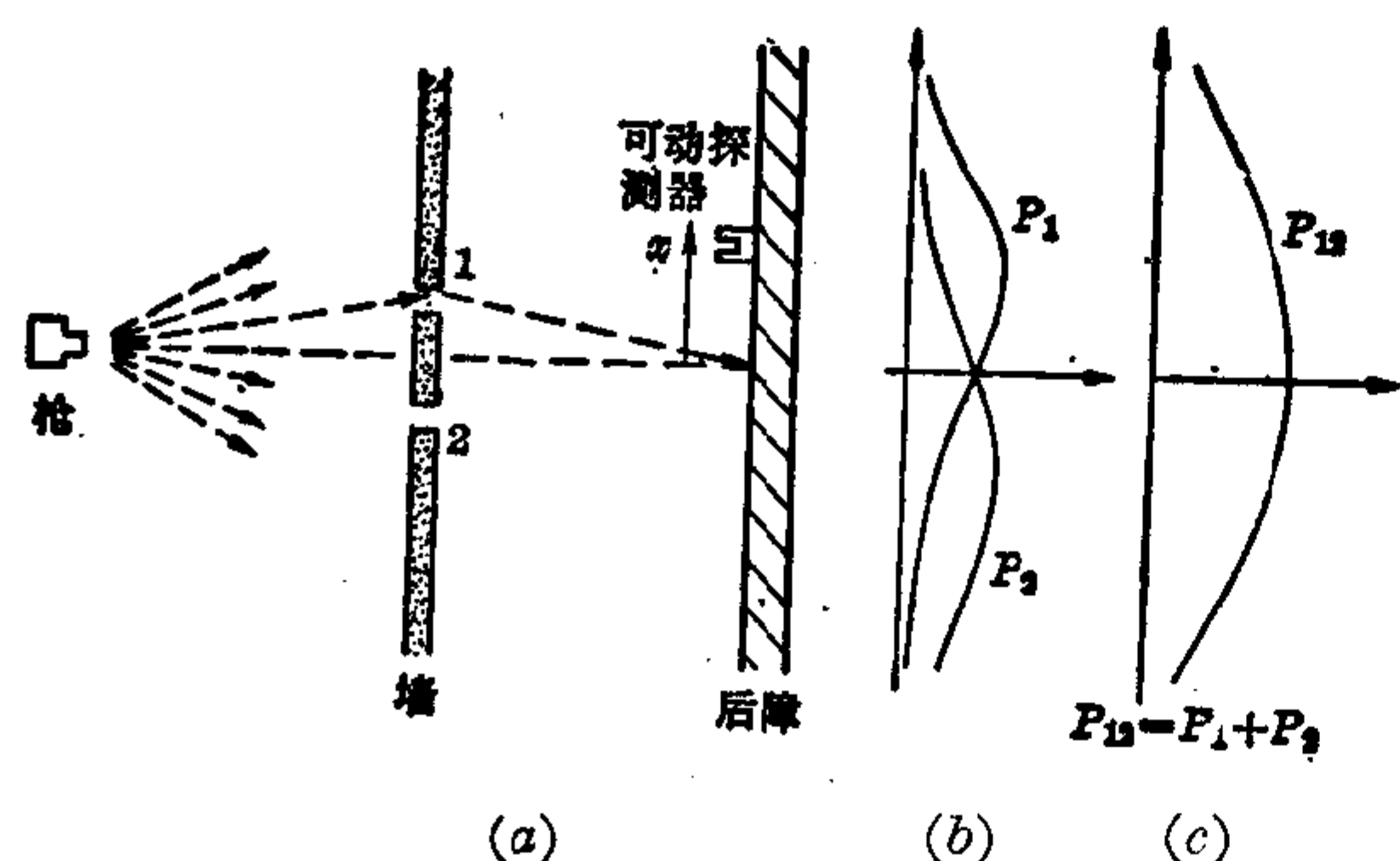


图 1-1 子弹的干涉实验

眼下，我们愿意设想一个多少有点理想化的实验，其中子弹不是真正的子弹，而是不会裂开的子弹，即它们不会分裂成两半。在实验中，我们发现子弹总是整颗整颗地到达，我们在检测器中找到的总是一颗一颗完整的子弹。如果机枪射击的速率十分低，那么我们发现任何给定时刻，要么没有任何东西到达，要么有一颗，并且只有一颗——不折不扣的一颗——子弹打到后障上，而且，整颗的大小也必定与机枪射击的速率无关。我们可以说：“子弹总是同样地整颗整颗到达。”在检测器中测得的就是整颗子弹到达的几率，我们测量的是几率作为 x 的函数。用这样的仪器测得的结果画在图 1-1(c) 上（我们还不曾做过这种实验，所以这个结果实际上是想像的而已。），在图上，向右的水平轴表示几率的大小，垂直轴表示 x ，这样 x 的坐标就对应于检测器的位置。我们称图示的几率为 P_{12} ，因为子弹可能通过孔 1，也可能通过孔 2。你们不会感到奇怪， P_{12} 的值在接近图中心时较大，而在 x 很大时则变小。然而，你们可能感到惊奇的是：为什么 $x=0$ 的地方 P_{12} 具有极大值。假如我们先遮住孔 2 作一次实验，再遮住孔 1 作一次实验的话，就可以理解这一点。当孔 2 被遮住时，子弹只能通过孔 1，我们就得到 (b) 图上标有 P_1 的曲线。正如你们会预料的那样， P_1 的极大值出现在与枪口和孔 1 在一条直线上的 x 处。当孔 1 关闭时，我们得到图中所画出的对称的曲线 P_2 。 P_2 是通过孔 2 的子弹的几率分布。比较图 1-1 的 (b) 与 (c)，我们发现一个重要的结果

$$P_{12} = P_1 + P_2. \quad (1.1)$$

几率正好相加。两个孔都开放时的效果是每个孔单独开放时的效果之和。我们称这个结果为“无干涉”的观测，其理由不久就会明白。关于子弹我们就讲这些，它们整颗地出现，其到达的几率不显示干涉现象。

§ 1-3 波的实验

现在我们要来考虑一个水波实验。实验的仪器如图 1-2 所示。这里有一个浅水槽，一个标明为“波源”的小物体由马达带动作上下振动，产生圆形的波。

在波源的后面也有一堵带两个孔的墙，墙以外又是一堵墙。为了简单起见，设这堵墙是一个“吸收器”，因而波到达这里后不会反射。吸收器可以用逐渐倾斜的“沙滩”做成，在沙滩前，放置一个可以沿 x 方向上下移动的检测器，和先前一样。不过现在这个检测器是一个测量波动的“强度”的装置。你们可以设想一种能测量波动高度的小玩意儿，但其刻度则定标成与实际高度的平方成比例，这样读数正比于波的强度。于是，我们的检测器的读数正比于波携带的能量，或者更确切地说，正比于能量被带至检测器的速率。

在我们这个波动实验中，第一件值得注意的事是强度的大小可以是任意值，如果波源正好振动得很弱，那么在检测器处就只有一点点波动。当波源的振动较强时，在检测器处的强度就较大。波的强度可以为任意值。我们不会说在波的强度上能显示出任何“颗粒性”。

现在，我们来测量不同 x 处的波的强度（保持波源一直以同样的方式振动）。我们得到图 1-2(c) 上标有 I_{12} 的有趣的曲线。

在我们研究电磁波的干涉时，已经知道怎样会产生这种图样。在这种情况下，我们将观察到原始波在小孔处发生衍射，新的圆形波从每一个小孔向外扩展。如果我们一次遮住一个小孔，并且测量吸收器处的强度分布，则得到如图

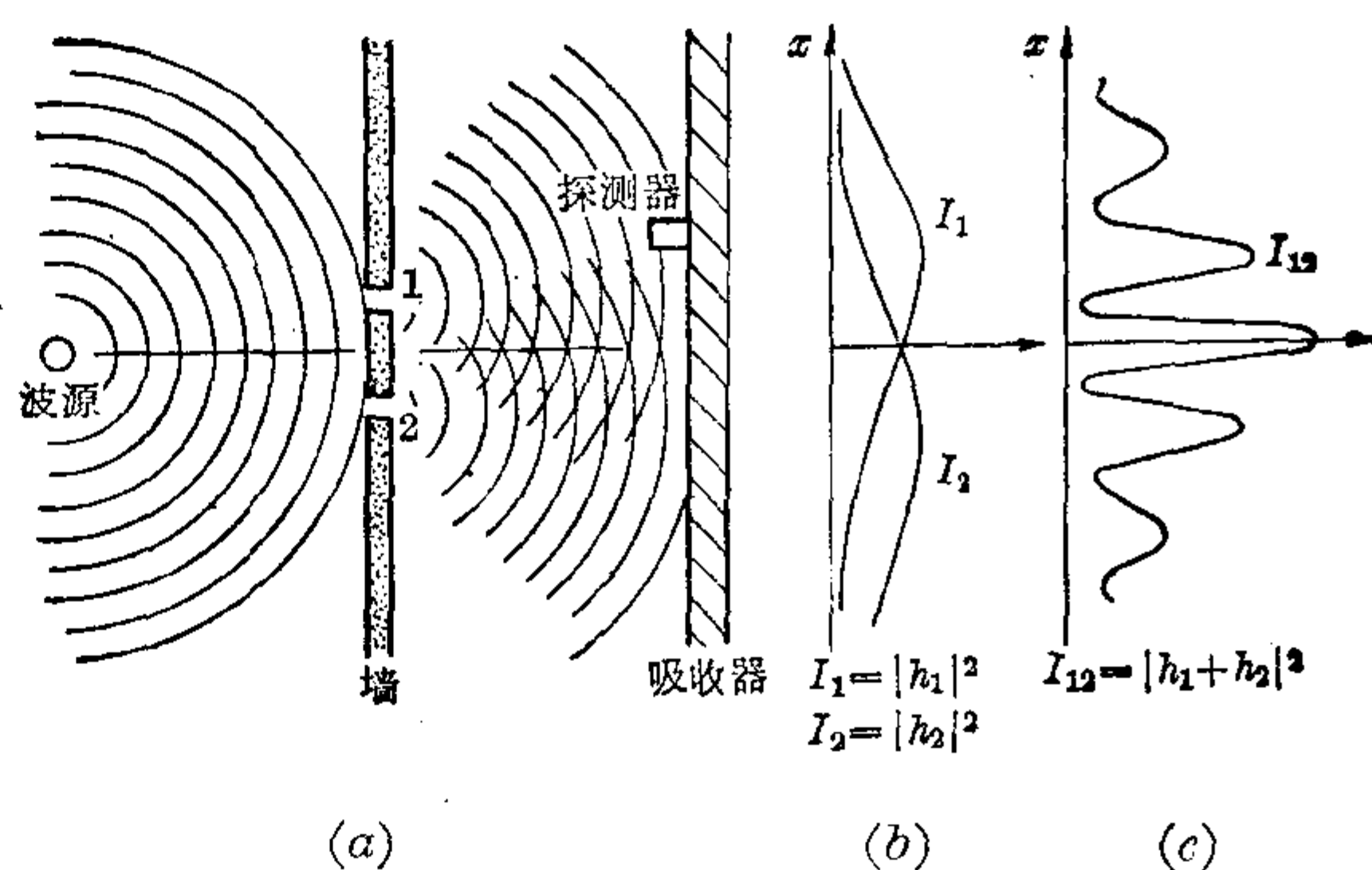


图 1-2 水波干涉实验

1-2(b) 所示的相当简单的强度曲线。 I_1 是来自孔 1 的波的强度（在孔 2 被遮住时测得）， I_2 是来自孔 2 的波的强度（在孔 1 被遮住时测得）。

当两个小孔都开放时所观察到的强度 I_{12} 显然不是 I_1 与 I_2 之和。我们说，两个波有“干涉”。在某些位置上（在那里曲线 I_{12} 有极大值）两列波“同相”，其波峰相加就得到一个大的幅度，因而得到大的强度。我们说，在这些地方，两列波之间产生“相长干涉”。凡是检测器到一个小孔之间的距离与到另一个小孔的距离之差为波长整数倍的那些地方，都会产生这种相长干涉。

在两列波抵达检测器时位相差为 π （称为“反相”）的那些地方，合成波的幅度是两列波的波幅之差。这两列波发生“相消干涉”，因而得到的波的强度较低。我们预料这种低的强度值出现在检测器到小孔 1 的距离与到小孔 2 的距离之差为半波长的奇数倍的那些地方。图 1-2 中 I_{12} 的低值对应于两列波相消干涉的那些位置。

你们一定会记得 I_1 、 I_2 与 I_{12} 之间的定量关系可以用以下方式来表示：来自孔 1 的水波在检测器处的高度瞬时值可以写成 $h_1 e^{i\omega t}$ （的实部），这里“振幅” h_1 一般来说是复数。波动强度则正比于方均高度，或者利用复数写出时，则正比于 $|h_1|^2$ 。类似地，对来自孔 2 的波，高度为 $h_2 e^{i\omega t}$ ，强度正比于 $|h_2|^2$ 。当两个孔都开放时，由两列波的高度相加得到总高度 $(h_1 + h_2) e^{i\omega t}$ 以及强度 $|h_1 + h_2|^2$ 。就我们目前的要求来说，可略去比例常数，于是对于干涉波适用的关系就是：

$$I_1 = |h_1|^2, I_2 = |h_2|^2, I_{12} = |h_1 + h_2|^2. \quad (1.2)$$

你们将会注意到，这个结果与在子弹的情况下所得到的结果（式 1.1）完全不同。如果将 $|h_1 + h_2|^2$ 展开，就可以看到：

$$|h_1 + h_2|^2 = |h_1|^2 + |h_2|^2 + 2|h_1||h_2|\cos\delta. \quad (1.3)$$

这里 δ 是 h_1 与 h_2 之间的位相差。用强度来表示时, 我们可以写成:

$$I_{12} = I_1 + I_2 + 2\sqrt{I_1 I_2} \cos\delta. \quad (1.4)$$

式(1.4)中最后一项是“干涉项”。关于水波就讲这一些。波的强度可以取任意值, 而且显示出干涉现象。

§ 1-4 电子的实验

现在我们想像一个电子的类似实验, 如图 1-3 所示。我们制造了一把电子枪, 它包括一根用电流加热的钨丝, 外面套有一个开有孔的金属盒, 如果钨丝相对金属盒处于负电位时, 由钨丝发射出的电子将被加速飞往盒壁, 其中有一些会穿过盒上的小孔。所有从电子枪出来的电子都带有(差不多)相同的能量。在枪的前方也有一堵墙(就是一块薄金属板), 墙上也有两个孔。这道墙的后面有另一块作为“后障”的板。在后障的前面我们放置一个可移动的检测器, 它可以是盖革计数器, 或者更好一些, 是一台与扩音器相连的电子倍增器。

我们应当立即告诉你最好不要试着去做这样一个实验(虽然你可能已做过我们所描述的前面两个实验)。这个实验从未以这种方式做过。问题在于, 为了显示我们所感兴趣的效应, 仪器的尺寸必须小到制造不出来的程度。我们要做的是个“理想实验”, 之所以要选它, 是因为它易于想像。我们知道这个实验将会得到怎样的结果, 因为有许多其他实验已经做过, 在那些实验中, 已选用了适当的尺度与比例来显示我们将要描写的效应。

在这个电子的实验中, 我们注意到的第一件事是听到检测器(即扩音器)发生明显的“卡嗒”声。所有的“卡嗒”声全都相同, 决没有一半的“卡嗒”声。

我们还会注意到“卡嗒”声的出现很不规则。比如像: 卡嗒……卡嗒-卡嗒……卡嗒……卡嗒……卡嗒-卡嗒……卡嗒, 等等, 无疑, 这就像人们听到盖革计数器工作时的声音一样。假如我们计数在足够长的时间内, 譬如说在许多分钟内听到的卡嗒声的数目, 然后再在另一个相等的时间间隔内也进行一次计数, 我们发现两个结果非常接近。所以, 我们能够谈论“卡嗒”声出现的平均速率(平均每分钟多少、多少次卡嗒声)。

在我们上下移动检测器时, 声响出现的速率有快有慢, 但是每次“卡嗒”声的大小响度总是相同的。假如我们降低枪内钨丝的温度, 卡嗒声的速率就会减慢, 但是每一声“卡嗒”仍然是相同的。我们还可以注意到, 如果在后障上分别放置两个检测器, 那么这一个或那一个将会“卡嗒”发声, 但是决不会二者同时发声(除非有时两次“卡嗒”声在时间上非常靠近, 以致我们的耳朵可能辨别不出它们是分开的响声)。因此, 我们得出结论, 任何到达后障的东西总是呈“颗粒”的形式, 所有的“颗粒”都是同样大小: 只有“整颗”到达, 并且每一次只有一颗到达后障。我们将说: “电子总是以完全相同的‘颗粒’到达”。

与子弹的实验一样, 现在我们可以从实验上找出下列问题的答案: “一个电子颗粒到达后障上离中心之距离为不同的 ω 处的相对几率是多少?” 像前面一样, 在保持电子枪稳定工作的情况下, 我们可以从观察“卡嗒”声出现的速率来得出相对几率。颗粒到达某个 ω 位置的几率正比于该处的卡嗒声的平均速率。

我们这个实验的结果就是图 1-3(o) 所画出的标有 P_{12} 的一条有趣的曲线。不错! 电子的行为就是这样。

§ 1-5 电子波的干涉

现在,我们来分析一下图 1-3 的曲线,看看是否能够理解电子的行为.我们要说的第一件事是,由于它们以整颗的形式出现,每一颗粒(亦可称为一个电子)或者通过孔 1, 或者通过孔 2. 我们以“命题”的形式写下这一点:

命题 A: 每一个电子不是通过孔 1 就是通过孔 2.

假设命题 A 后,所有到达后障的电子就可分为二类:(1)通过孔 1 的电子;(2)通过孔 2 的电子.这样,我们所观察到的曲线必定是通过孔 1 的电子所产生的效应与通过孔 2 的电子所产生的效应之和.我们用实验来检验这个想法.首先,我们将对通过孔 1 的电子作一次测量.把孔 2 遮住,数出检测器的“卡嗒”声,由响声出现的速率,我们得到 P_1 . 测量的结果如图 1-3(b)中标有 P_1 的曲线所示.这个结果看来是完全合乎情理的.以类似的方式,可以测量通过孔 2 的电子几率分布 P_2 . 这个测量的结果也画在图上.

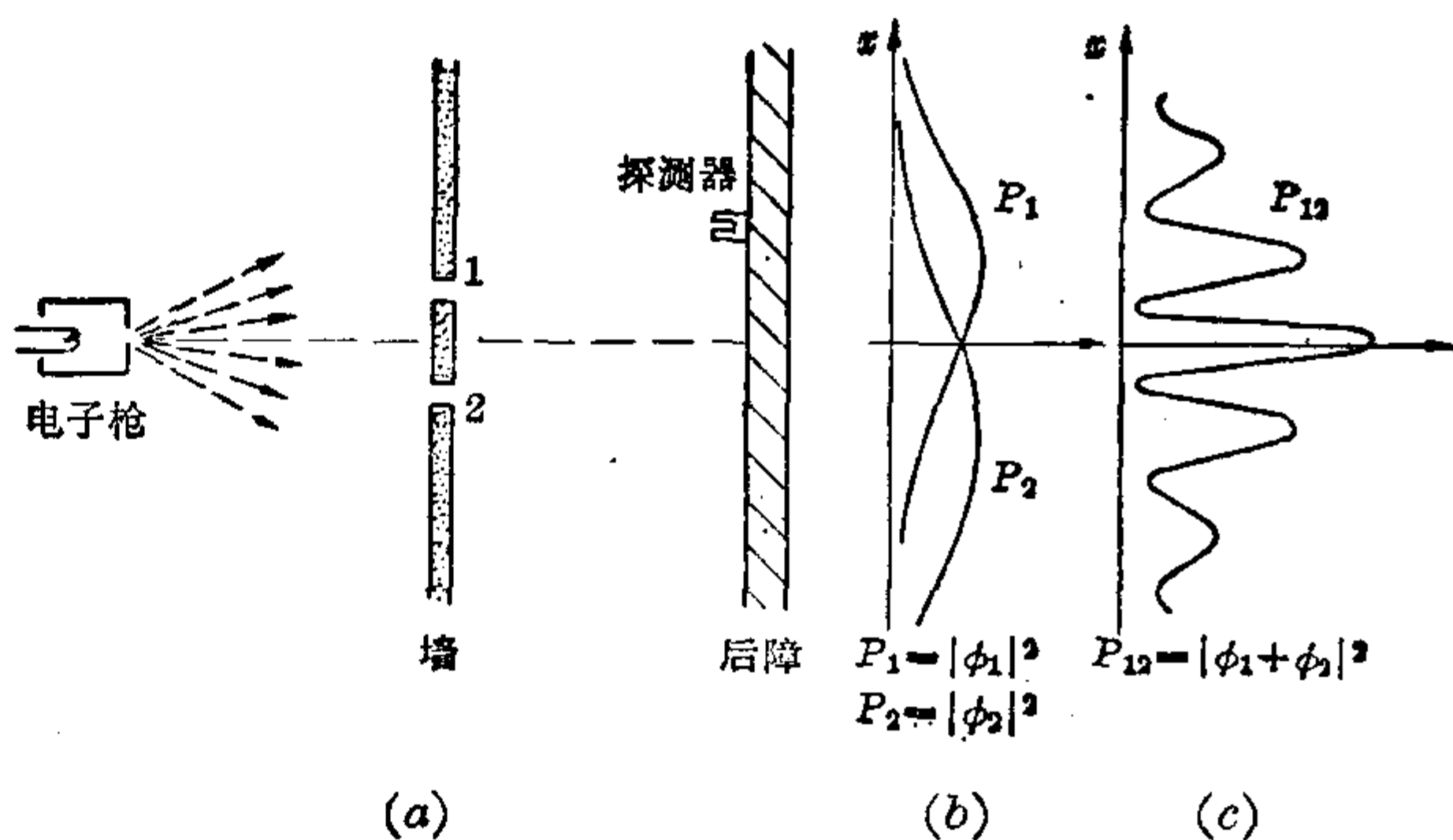


图 1-3 电子的干涉实验

显然,当两个孔都打开时测得的结果 P_{12} 并不是每个孔单独开放时的几率 P_1 与 P_2 之和.与水波实验类似,我们可以说:“这里存在着干涉”.

对于电子:

$$P_{12} \neq P_1 + P_2. \quad (1.5)$$

怎么会发生这样的干涉呢?或许我们应当说:“嗯,这大概意味着:电子颗粒要么经过小孔 1, 要么经过小孔 2 这一命题是不正确的,不然的话,几率就应当相加.或许它们以一种更复杂的方式运动,它们分裂为两半,然后……”但是,不对!不可能如此.它们总是整颗地到达……,“那么,或许其中有一些电子经过孔 1 后又转回到孔 2, 然后又转过几圈,或者按某个其他的复杂路径……于是,遮住孔 2 后,我们就改变了从孔 1 开始出来的电子最后落到后障上某处的机会…….”但是,请注意!在某些点上,当两个孔都开放时,只有很少电子到达,但是如果关闭一个孔时,则该处接收到许多电子,所以关闭一个孔增加了通过另一个孔的数目.然而,必须注意在图形的中心, P_{12} 要比 $P_1 + P_2$ 还大两倍以上.这又像是关闭一个孔会减少通过另一个孔的电子数.看来用电子以复杂方式运动这一假设是很难解释上述两种效应的.

所有这些都是极其神秘的.你考虑得越多,就越会感到神秘.人们曾经提出许多设想,试图用单个电子以复杂方式绕行通过小孔来解释 P_{12} 曲线,但是没有一个人得到成功,没有一个人能由 P_1 与 P_2 来得到 P_{12} 的正确曲线.

然而,足以令人惊奇的是,将 P_1 和 P_2 与 P_{12} 联系起来的数学是极其简单的.因为 P_{12} 正好像图 1-2 的曲线 I_{12} , 而那条曲线的得来是简单的.在后障上发生的情况可以用两个称为 ϕ_1 和 ϕ_2 的复数(当然它们是 x 的函数)来描述. ϕ_1 的绝对值平方给出了孔 1 单独开放

时的效应。也就是说, $P_1 = |\phi_1|^2$ 。同样孔 2 单独开放时的效应由 ϕ_2 给出, 即 $P_2 = |\phi_2|^2$ 。两个孔的联合效应正是 $P_{12} = |\phi_1 + \phi_2|^2$ 。这里的数学与水波的情形是一样的!(很难看出从电子沿着某些奇特的轨道来回穿过洞孔这种复杂的运动中能得出如此简单的结果。)

我们的结论是: 电子以颗粒的形式到达, 像粒子一样, 这些颗粒到达的几率分布则像波的强度的分布。正是从这个意义来说, 电子的行为“有时像粒子, 有时像波”。

顺便指出, 在处理经典波动时, 我们定义强度为波幅平方对时间的平均值, 并且使用复数作为简化分析的数学技巧。但是在量子力学中结果发现振幅必须用复数表示, 仅有实部是不行的。目前, 这是一个技术上的问题, 因为公式看上去完全一样。

既然电子穿过两个孔到达后障的几率分布如此简单[虽然它并不等于 $(P_1 + P_2)$], 要说的一切实际上就都在这里了。但是在自然界以这种方式活动的事实中, 却包括了大量的微妙之处。我们现在打算向你们说明其中的一些微妙之处。首先, 到达某个特定点的电子数目并不等于通过孔 1 的数目加上通过孔 2 的数目, 而从命题 A 得出的推论却与此相反。所以, 毋庸置疑, 我们应该作出结论说, 命题 A 是不正确的。电子不是通过孔 1 就是通过孔 2这一点并不正确。但是这个结论可以用其他实验来检验。

§ 1-6 追踪电子

我们现在来考虑如下的一个实验。在前述的电子仪器中我们加上一个很强的光源, 光源放置在墙的后面并在两个小孔之间, 如图 1-4 所示。我们知道, 电荷能散射光, 这样, 当电子在到达检测器的途中通过光时, 不论它是怎样通过的, 都会将一些光散射到我们的眼睛中, 因而我们可以看见电子在哪里飞过。比方说, 假如电子采取经过孔 2 的路径, 如图 1-4 所示, 我们应当看到来自图中标有 A 的位置附近的闪光。如果电子经过孔 1, 我们可以预料在上面的小孔附近将看到闪光。要是发生这样的情形, 因为电子分为两半, 我们同时在两个位置

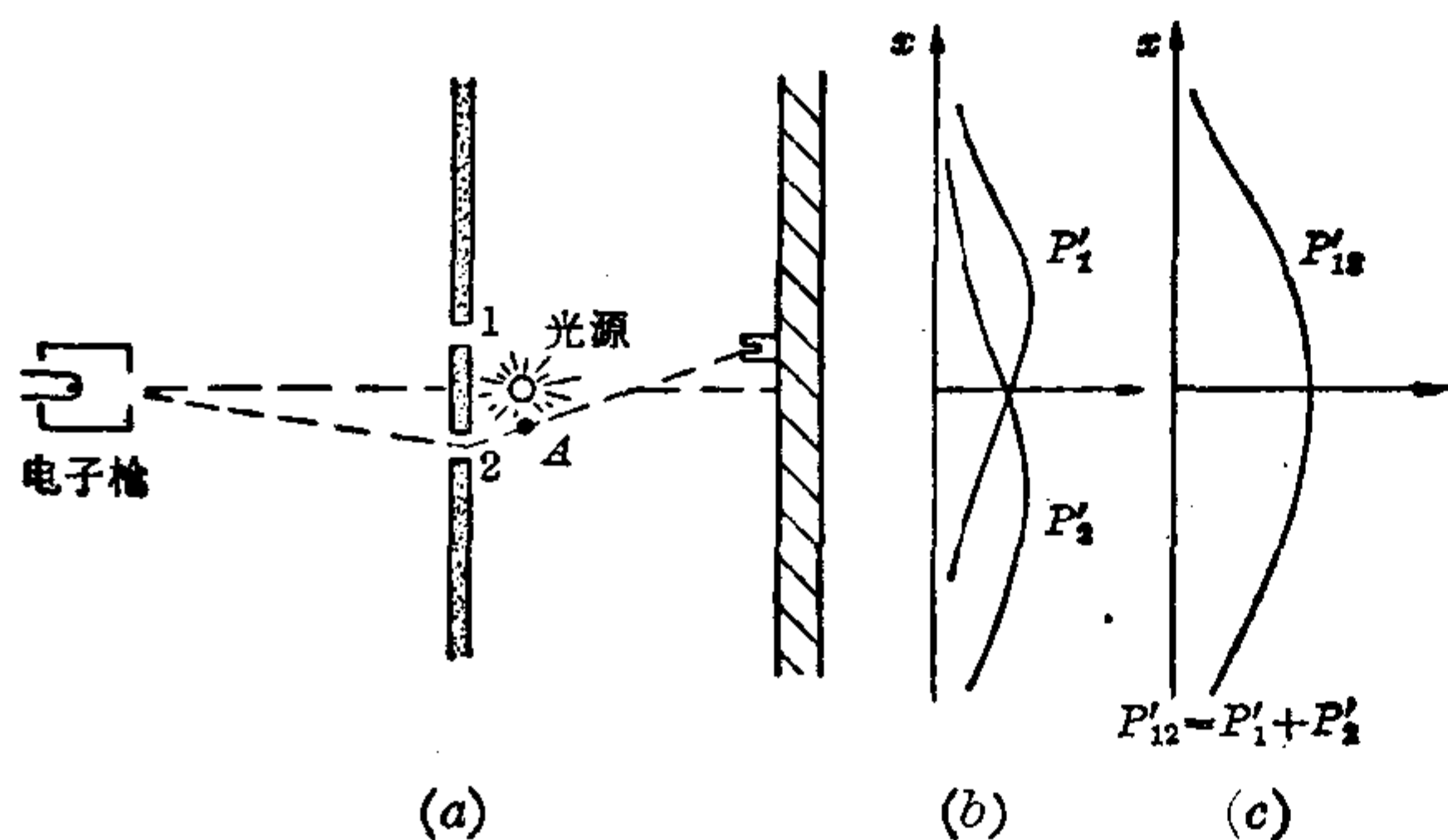


图 1-4 另一个电子的实验

位置上见到闪光……让我们做一下实验吧!

我们所看到的情况是: 每当我们由电子检测器(后障处的)听到一声“卡嗒”时, 我们也见到闪光——不是在靠近孔 1 处就是在靠近孔 2 处的闪光。但是从未同时在两处见到! 无论将检测器放到哪里, 我们都观察到同样的结果。由这样的观察可以断言, 在查看电子时, 我们

发现电子不是通过这个孔, 就是通过另一个孔。在实验上, 命题 A 必然是正确的。

那么, 在我们否定命题 A 的论证中, 有什么不对呢? 为什么 P_{12} 不正好等于 $(P_1 + P_2)$? 我们还是回到实验上去! 让我们盯住电子, 看看它们究竟做些什么。对于检测器的每一个位置(x 坐标), 我们都数出到达的电子数, 同时也通过对闪光的观察记录下它们经过的是哪一个孔。我们可以这样来记录: 每当我们听到一声“卡嗒”时, 如果在孔 1 附近见到闪光, 那么就在第一栏中作一个记录, 如果在孔 2 附近见到闪光, 那么就在第二栏中作一个记录。所有抵达的电子都可记录在这两类中之一, 即经过孔 1 的一类和经过孔 2 的一类。由第一栏的

记录我们可以得到电子经由孔1到达检测器的几率 P'_1 ；而由第二栏的记录则可得到电子经由孔2到达检测器的几率 P'_2 。如果现在对许多 x 的值重复这样的测量，我们就得到图 1-4 (b) 所画的 P'_1 与 P'_2 的曲线。

你们看，这里没有什么过分令人惊奇的事。所得到的 P'_1 与我们先前遮住孔2而得到的 P_1 完全相似； P'_2 则与遮住孔1所得到的 P_2 相似。所以，像通过两个小孔这样的复杂情况是不存在的。当我们跟踪电子时，电子就像我们所预料的那样通过小孔。无论孔2是否关闭，我们所看到的通过孔1的电子分布都相同。

但是别忙！现在总几率，即电子以任何途径到达检测器的几率又是多少呢？有关的资料早就有了。我们现在假想从未看到过闪光，而把先前分成两栏的检测器“卡嗒”声次数归并在一起。我们只须把这些数加起来。对于电子经过任何一个孔到达后障的总几率，我们确实得出 $P'_{12} = P'_1 + P'_2$ 。这就是说，虽然我们成功地观察到电子所经过的是哪个孔，但我们不再得到原来的干涉曲线 P_{12} ，而是新的、不显示干涉现象的 P'_{12} 曲线！如果我们将灯熄灭的话， P_{12} 又出现了。

我们必须推断说：当我们观察电子时，它们在屏上的分布与我们不观察电子时的分布不同。也许这是由于点上光源而把事情搞乱了？想必是由于电子本身非常微妙，因而光波受到电子散射时给电子一个反冲，因而改变了它们的运动。我们知道，光的电场作用在电荷上时会对电荷施加一个作用力。所以也许我们应当预期运动要发生改变。不管怎样，光对电子有很大的影响。在试图“跟踪”电子时，我们改变了它的运动。也就是说，当电子散射光子时所受到的反冲足以改变其运动，以致原来它可能跑到 P_{12} 为极大值的那些位置上，现在却反而跑到 P_{12} 为极小值的那些位置上；这就是为什么我们不再看到波状干涉效应的原因。

你们或许会想：“别用这么强的光源！使亮度降低一些！光波变弱了，对电子的扰动就不会那么大。无疑，若使光越来越暗淡的话，最后光波一定会弱得使它的影响可以忽略。”好，让我们来试一下。我们观察到的第一件事是电子经过时所散射的闪光并没有变弱。它总是同样大小的闪光。使灯光暗淡后唯一发生的事情是，有时，我们听到检测器发生一下“卡嗒”声，但根本看不到闪光，电子在没有“被看到”的情况下跑了过去。我们所观察到的是：光的行为也像电子，我们已知它是波状的，但是现在发现它也是“颗粒状”的。它总是以整颗的形式（我们称为“光子”）到达或者被散射。当我们降低光源的强度时，我们并没有改变光子的大小，而只是改变了发射它们的速率。这就解释了为什么在灯光暗淡时有些电子没有被“看到”就跑了过去；当电子经过时，周围正好没有光子。

假如真的是每当我们“见到”电子，我们就看到同样大小的闪光，那么所看到的总是受到扰动的电子，这件事使人多少有点泄气。不管怎样，我们用暗的灯光来做一下实验。现在，只要听到检测器中一声“卡嗒”，我们就在三栏中的某一栏记下一次：栏(1)记的是在孔1旁看到的电子；栏(2)记的是孔2旁看到的电子，根本没有看到电子时，则记在栏(3)中。当我们把数据整理出来（计算几率）后可以发现这些结果：“在孔1旁看到”的电子具有类似于 P'_1 的分布；“在孔2旁看到”的电子具有类似于 P'_2 的分布（所以“在孔1或者孔2旁看到”的电子具有类似于 P'_{12} 的分布）；而那些“根本没有看到”的电子则具有类似于图 1-3 的 P_{12} 那样的“波状”分布！假如电子没有被看到，我们就会发现干涉现象！

这个情形是可以理解的，当我们没有看到电子时，就没有光子扰动它，而当我们看到它时，它已经受到了光子的扰动。由于光子产生的都是同样大小的效应，所以扰动的程度也总

是相同的,而且光子被散射所引起的效应足以抹掉任何干涉现象。

难道没有某种可以不扰动电子而又使我们能看到它们的方法吗?在前面的一章中,我们已经知道,“光子”携带的动量反比于它的波长($p=h/\lambda$)。无疑当光子被散射到我们的眼中时,它给予电子的反冲取决于光子所携带的动量。对!如果我们只想略微扰动一下电子的话,那么应当降低的不是光的强度,而是它的频率(这与增加波长一样)。我们使用比较红的光,甚至用红外光或无线电波(如雷达),并且借助于某种能“看到”这些较长波长的仪器来“观察”电子的行径。如果我们使用“较柔和”的光,那么或许可以避免对电子扰动太大。

现在我们用波长较长的波来做实验。我们将利用波长越来越长的光重复进行实验。起先,看不到任何变化,结果是一样的。接着,可怕的事情发生了,你们会记得,当我们讨论显微镜时曾指出过,由于光的波动性质,对两个小点彼此可以靠得多么近而仍可视为两个分离的点存在着一个极限距离。这个极限距离的大小与光波波长的数量级相同。所以如果我们使波长大于两个小孔之间的距离,我们看到在光被电子散射时产生一个很大的模糊不清的闪光。这样就不再能说出电子通过的是哪一个孔了!我们只知道它跑到某处去!正是对这种波长的光,我们发现电子所受到的反冲已小到使 P'_{12} 看来开始像 P_{12} ——即开始出现某种干涉的效应。只有在波长远大于两个小孔之间的距离时(这时我们完全不可能说出电子跑向何处),光所引起的扰动才充分地减小,因而我们又得到图 1-3 所示的曲线 P_{12} 。

在我们的实验中,我们发现不可能这样安排光源,使人们既可以说出电子穿过哪个小孔,同时又不扰动分布图样。海森伯提出,只有认为我们的实验能力有某种前所未有的基本局限性,那么当时发现的新的自然规律才能一致。他提出了作为普遍原则的测不准原理,在我们的实验中,它可以这样表述:“要设计出一种仪器来确定电子经过哪一个小孔,同时又不使电子受到足以破坏其干涉图样的扰动是不可能的”。如果一架仪器能够确定电子穿过哪一个小孔的话,它就不可能精致得使图样不受到实质性的扰动。没有一个人曾找出(或者甚至想出)一条绕过测不准原理的途径。所以我们必须假设它描述的是自然界的一个基本特征。

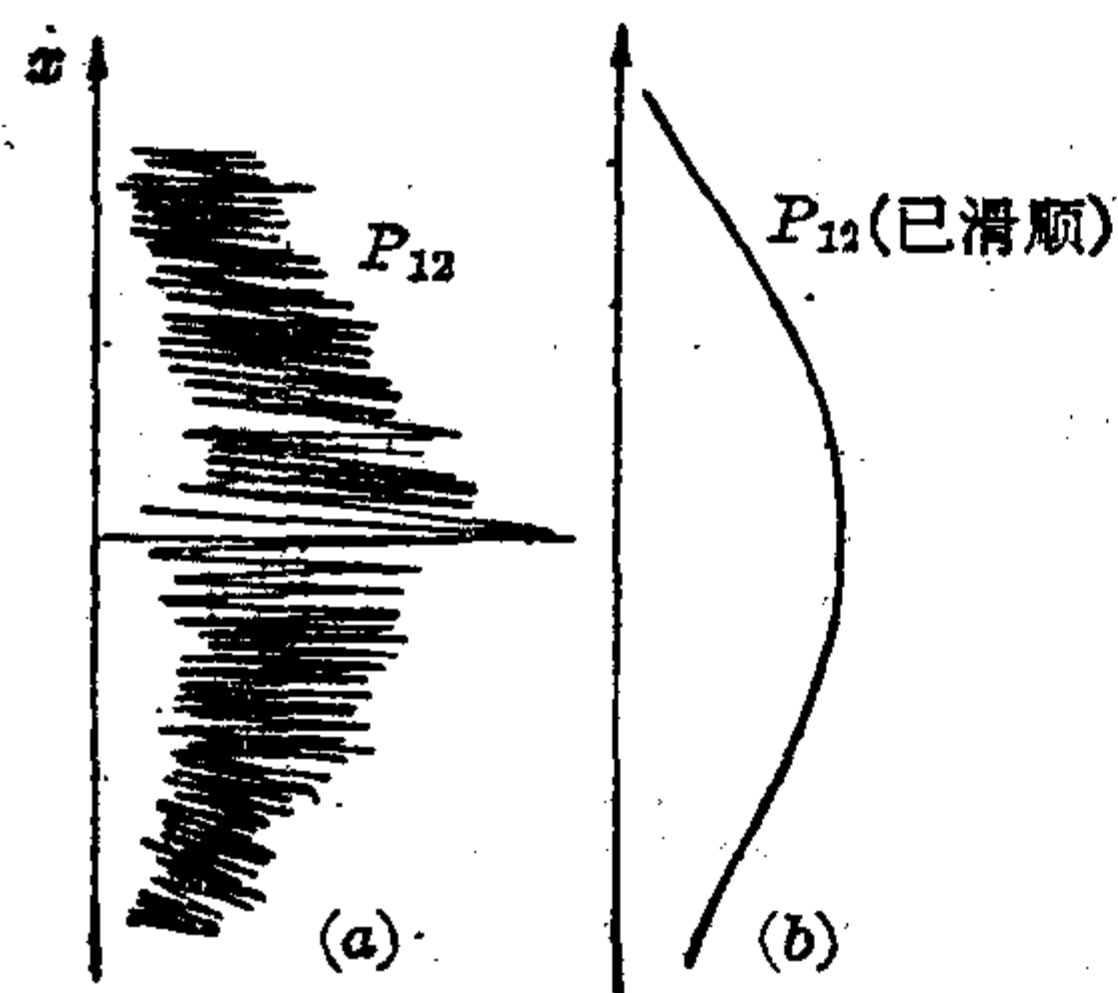


图 1-5 子弹的干涉实验

(a) 实际的图样(概图); (b) 观测到的图样

“很好”,你们会说:“那么命题 A 呢? 电子要么通过小孔 1, 要么通过小孔 2 这一点是正确的, 还是不正确的呢?”唯一可能作出的回答是, 我们从实验上发现, 为了使自己不致陷于自相矛盾, 我们必须按一种特殊方式思考问题。我们所必须说的(为了避免作出错误的预测)是: 如果人们观察小孔, 或者更确切地说, 如果人们有一架仪器能够确定电子究竟通过孔 1 还是孔 2 的话, 那么他们就能够说出电子或者穿过孔 1, 或者穿过孔 2。但是, 当人们不试图说出电子的行径, 以及实验中对电子不作任何扰动时, 那么他们可以说电子或者通过孔 1, 或者通过孔 2。如果某个人这么说了, 并且开始由此作出任何推论的话, 他就会在分析中造成错误。这是一条

我们现在用来描写原子(事实上描写所有物质)的量子力学的全部理论都取决于测不准原理的正确性。由于量子力学是这样一种成功的理论, 我们对于测不准原理的信任也就加深了。但是如果一旦发现了一种能够“推翻”测不准原理的方法, 量子力学就会得出自相矛盾的结果, 因此也就不再是自然界的有效的理论, 而应予以抛弃。

逻辑钢丝,假如我们希望成功地描写自然的话,我们就必须走这一条钢丝。

如果所有物质——以及电子——的运动都必须用波来描写,那么我们第一个实验中的子弹怎样呢?为什么在那里我们看不到干涉图样?结果表明:对于子弹来说,其波长是如此之短,因而干涉图样变得非常精细。事实上,图样精细到人们用任何有限尺寸的检测器都无法区别出它的分立的极大值与极小值,我们所看到的只是一种平均,那就是经典曲线。在图 1-5 中,我们试图示意地表明对大尺度物体所发生的情况。其中(a)图表示应用量子力学对子弹所预期的几率分布。假设快速摆动的条纹表示对于波长极短的波所得到的干涉图案。然而,任何物理检测器都跨越了几率曲线的几个摆动,所以通过测量给出的是图(b)中的光滑曲线。

§ 1-7 量子力学的基本原理

我们现在来概括地小结一下前面实验中的主要结论。不过,我们将把结果表示成对于这一类的实验普遍适用的形式。假如先定义一个“理想实验”,那么这个小结就可以简单一些。所谓“理想实验”指的是,其中没有我们无法计及的任何不确定的外来影响,即无跳动或其他什么事情。更确切的说法是:“所谓理想实验就是所有的初始条件和最终条件都完全确定的实验。”我们将要说到的“事件”,一般说来就是一组特定的初始与最终条件。(例如:“电子飞出枪口,到达检测器,此外没有任何其他事情发生”。)下面就是我们的总结:

小 结

(1) 在理想实验中,一个事件的几率由一个复数 ϕ 的绝对值平方给出, ϕ 称为几率幅。

$$\begin{aligned} P &= \text{几率}, \\ \phi &= \text{几率幅}, \\ P &= |\phi|^2. \end{aligned} \quad (1.6)$$

(2) 当一个事件按几种交替的方式出现时,该事件的几率幅等于各种方式分别考虑时的几率幅之和。此时存在干涉现象。

$$\begin{cases} \phi = \phi_1 + \phi_2, \\ P = |\phi_1 + \phi_2|^2. \end{cases} \quad (1.7)$$

(3) 如果完成一个实验,此实验能够确定实际上发生的是哪一种方式的话,则该事件的几率等于发生各个方式的几率之和。此时干涉消失。

$$P = P_1 + P_2. \quad (1.8)$$

人们也许还想问:“这是怎样起作用的?在这样的规律背后有什么机制?”还没有人找到过定律背后的任何机制,也没有人能够“解释”得比我们刚才的“解释”更多一些,更没有人会给你们对这种情况作更深入的描写。我们根本想像不出更基本的能够推导出这些结果的机制。

我们希望强调经典理论和量子力学之间的一个非常重要的差别。我们一直谈到在给定的情况下,电子到达的几率。我们曾暗示:在我们的实验安排中(即使是能作出的最好的一种安排)不可能精确预言将发生什么事。我们只能预言可能性!如果这是正确的,那就意味着,物理学已放弃了去精确预言在确定的环境下会发生的事情。是的!物理学已放弃了这一点,我们不知道怎样去预言在确定的环境下会发生的事件,而且我们现在相信,这是不可能的,唯一可以预言的是种种事件的几率。必须承认,对我们早先了解自然界的理想来说,这是

一种节约,它或许是后退的一步,但是还没有能看出避免这种后退的出路。

现在,我们来评论一下人们有时提出的试图避免上述描写的一种见解。这种见解认为:“或许电子有某种我们目前还不知道的内部机构——某些内在变量。或许这种机构正是我们无法预言将会发生什么事情的原因。如果我们能够更仔细地观察电子,就能说出它将到达哪里。”就我们所知,这是不可能的。我们仍会遇到困难。假设在电子内部有某种机构能够确定电子的去向,那么这种机构也必定能够确定电子在途中将要通过哪一个孔。但是我们不要忘记,在电子内部的东西应当不依赖于我们的动作,特别是不依赖于我们开或关哪一个孔。所以,如果电子在开始运动前已打定主意:(a)它要穿过哪一个孔,(b)它将到达哪里,我们对选择孔1的那些电子就会得出 P_1 ,对选择孔2的那些电子就会得出 P_2 ,并且对通过这两个孔的电子得出的几率必定是 P_1 和 P_2 之和(P_1+P_2)。看来没有别的解决方法了。但是我们从实验上已经证实情况并非如此。而现在还没有人能够解决这个难题。所以,在目前我们只准备计算几率。我们说“在目前”,但是我们强烈地感觉到很可能永远如此——很可能永远无法解决这个难题——因为自然界实际上就是如此。

§ 1-3 测不准原理

海森伯原来对测不准原理的叙述就是这样的:假如对任何客体进行测量,并且测定其动量的 x 分量时,测不准量为 Δp ,那么关于其 x 位置,就不可能同时知道得比 $\Delta x = h/\Delta p$ 更准确。在任何时刻,位置的测不准量和动量的测不准量的乘积必定大于“普朗克常数”。这是前面所表述的较为一般的测不准原理的特殊情况。比较普遍的表述是,人们不可能用任何方式设计出这样一个仪器,它能确定在两种可供选择的方式中采取的是哪一种方式,而同时又

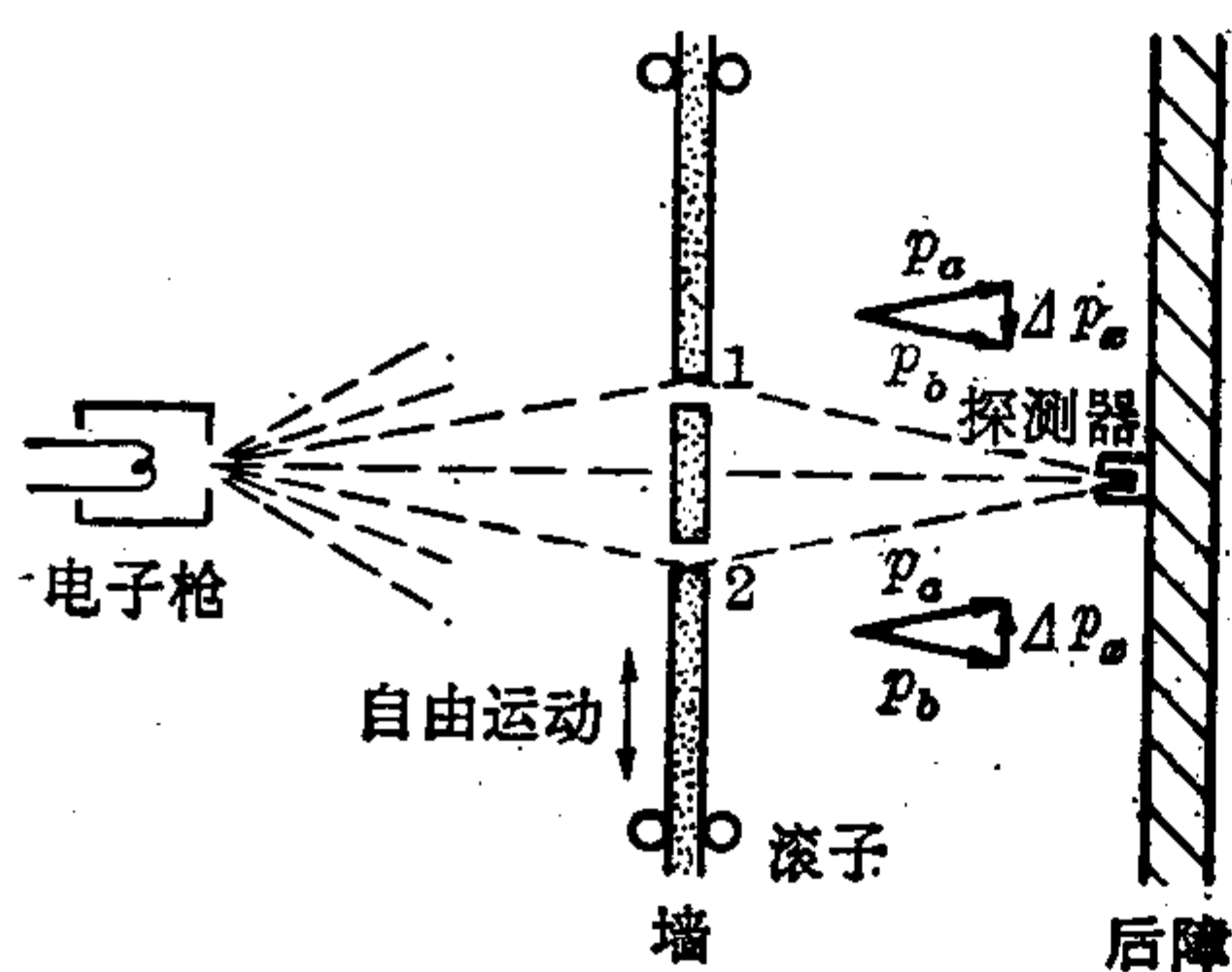


图 1-6 测出墙的反冲的实验

不扰动干涉图案。

现在我们举一种特殊情况来说明,为了不致陷于困境,海森伯给出的这种关系必须成立。我们对图 1-3 中的实验设想一种修正方案,其中带有小孔的墙是用一块安置上滚子的板构成的,这样它可以在 x 方向上自由地上下滑动,如图 1-6 所示。仔细观察板的运动,我们可以试图说出电子通过的是哪个小孔。想像一下当检测器放在 $x=0$ 处时会发生什么情况。我们可以预期对经过小孔 1 的电子,板必定使它偏往下转,以到达检测器。由于电子动量的垂直分量被改变了,板必定会以相等的动量向相反的方向反冲。它将往上跳动。如果电子通过下面一个小孔,板就会感到一个向下反冲的力。很清楚,对于检测器的每一个位置,电子经由孔 1 与经由孔 2 时板所接受的动量是不同的。这样,根本不必去扰动电子,只要通过观察板的运动,我们就可以说出电子所采取的是哪一条路径。

现在,为了做到这一点,必须知道电子通过前板的动量。这样测出电子经过后板的动量时,就能算出板的动量改变了多少。但是要记住,根据测不准原理,我们不能同时以任意高的准确度知道板的位置。而如果我们不知道板的确切位置,就不能精确地说出两个孔在哪里。对于每个经过小孔的电子来说,小孔都将在不同的位置上。这意味着对于每个电子来说,干涉图样的中心都在不同的位置上。于是干涉图样中的条纹将被抹去。下一章我们将

定量地说明，假如我们足够准确地测定板的动量从而由反冲的动量的测量来确定电子经过的是哪一个孔，那么按测不准原理，该板 x 位置的测不准量将使在检测器处观察到的图样沿 x 方向上下移过一个相当于从极大值到最近的极小值之间的距离。这样一种无规则的移动正好将干涉图样抹去，因而观察不到干涉现象。

测不准原理“保护”着量子力学。海森伯认识到，如果有可能以更高的准确度同时测出动量与位置的话，量子力学大厦就将倒塌。所以他提出这一定是不可能的。于是人们试图找出一个能同时准确测量的方法，但是没有一个人找到一种方法能够以任何更高的准确度同时测出任何东西——屏障、电子、台球弹子，等等——的位置与动量。量子力学以其冒险的但准确的方式继续存在着。

2

波动观点与粒子观点的关系

§ 2-1 几率波幅

本章我们将讨论波动观点与粒子观点之间的关系。由上一章我们已经知道，波动观点和粒子观点都不正确。通常，我们总是力图准确地描述事物，至少也要做到足够地准确，以使我们的学习深入时无须改变这种描述——它可以扩充，但却不会改变！然而，当我们打算谈及波动图像或粒子图像时，两者都是近似的，并且都将发生变化。所以，从某种意义上来说，我们在这一章中所学习的东西并不是准确的；这里的论证是半直观的，我们将在以后使之更为准确，但是，当我们用量子力学作出正确解释时，有一些事情将会有一点改变。我们之所以要这样来处理，其原因当然在于我们不想立刻就深入到量子力学中去，而是希望对于我们将会碰到的几种效应至少能有某种概念。而且，我们所有的经验都与波动以及粒子有关，因此，在我们掌握对量子力学振幅的完整数学描述之前，先应用波动和粒子的概念来理解一定场合下所发生的事情是颇为方便的。我们在这样做时将力图阐明那些最薄弱的环节，但是其中大多数还是相当正确的——因为只是解释的问题。

首先，我们知道量子力学中描述世界的新方法——新的框架——是对每个可能发生的事件给予一个振幅，而且如果此事件涉及到接收一个粒子，那么就给出在不同位置与不同时间找到该粒子的振幅。于是，找到该粒子的几率就正比于振幅绝对值的平方。一般地讲，在不同场所与不同时刻找到粒子的振幅是随着位置和时间而变化的。

在一种特殊情况下，振幅在空间与时间上像 $e^{i(\omega t - k \cdot r)}$ 那样呈正弦的变化（别忘了这些振幅是复数，而不是实数），它有一个确定的频率 ω 和波数 k 。结果表明这对应于一种经典的极限情况，也就是说，我们可以认为在此情况中有一个粒子，它的能量 E 为已知，并且 E 与频率之间的关系是

$$E = \hbar\omega, \quad (2.1)$$

而且粒子的动量 P 亦是已知的，它与波数 k 之间的关系是

$$P = \hbar k. \quad (2.2)$$

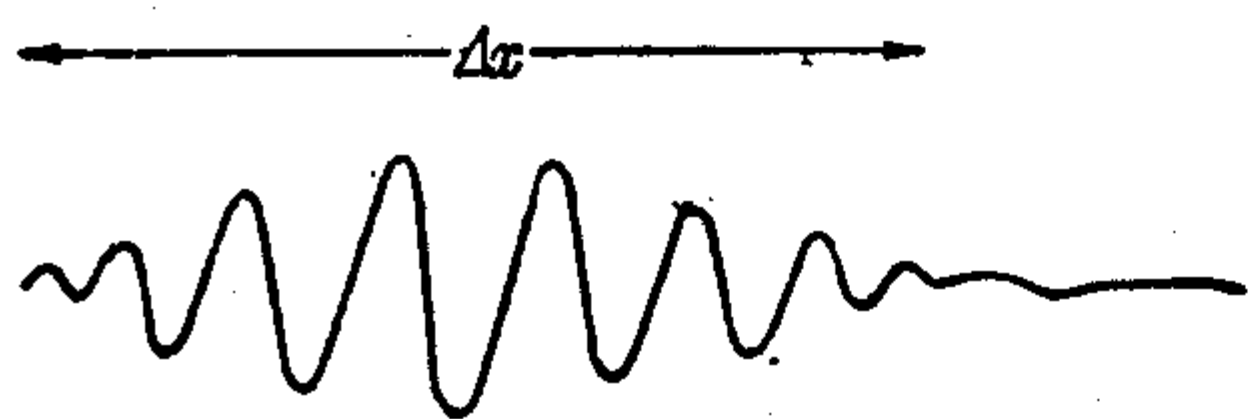


图 2-1 长度为 Δx 的波包

这一情况说明粒子的概念受到了限制。我们这么经常使用的粒子的概念——它的位置、动量等等在某些方面已不再令人满意了。比如，假设在不同的位置上找到一个粒子的振幅是 $e^{i(\omega t - k \cdot r)}$ ，则其绝对值的平方是常数，而这就意味着在所有的点上找到粒子的几率都相等。这就是说，我们不知道粒子究竟在何处——它可以在任何地方——粒子的位置是非常不准确的。

另一方面，如果一个粒子的位置知道得比较清楚，而且我们可以相当准确地预测它的话，那么在不同位置找到它的几率必定限制在一定的区域内，我们称其长度为 Δx 。在此区域之外几率则为零。由于这个几率是某个振幅的绝对值的平方，如果绝对值的平方为零，则

振幅亦为零, 结果我们就有一个长度为 Δx 的波列(图 2-1), 此波列的波长(波列中波节之间的距离)就对应于该粒子的动量。

这里我们遇到了有关波动的一件奇妙的事情——一件很简单的, 与量子力学毫无关系的事情。任何人, 即使完全不懂量子力学, 只要他研究过波的话就会知道: 对一个短的波列, 我们不可能规定一个唯一的波长。 这样的波列没有一个确定的波长; 由于波列的长度是有限的, 因此相应地在波数上存在着不确定性, 于是在动量上也就存在着不确定性。

§ 2-2 位置与动量的测量

现在我们来考虑这种概念的两个例子——即看一下如果量子力学是正确的话, 为什么在位置与(或)动量上会存在着不确定性的理由。在前面我们已经看到, 如果事情不是这样——即如果有可能同时(精确)测定任何东西的位置与动量——我们会遇到一个佯谬; 幸而这样一种佯谬并不存在, 由波动图像中可以自然地得出不确定性这一事实表明, 一切都很协调。

这里有一个很容易理解的例子, 表明位置与动量之间的关系。假设我们有一个单缝, 一些具有一定能量的粒子从很远的地方飞来, 也就是说它们全都大致水平地飞来(图 2-2)。我们将集中注意动量的垂直分量。从经典的意义上说, 所有这些粒子都具有一定的水平动量, 譬如说 p_0 。所以, 从经典意义上说, 粒子穿过狭缝前的垂直动量 p_y 是确定知道的。图中粒子既不向上, 也不朝下运动, 因为它来自很远的地方, 当然这一来它的垂直动量就是零了。

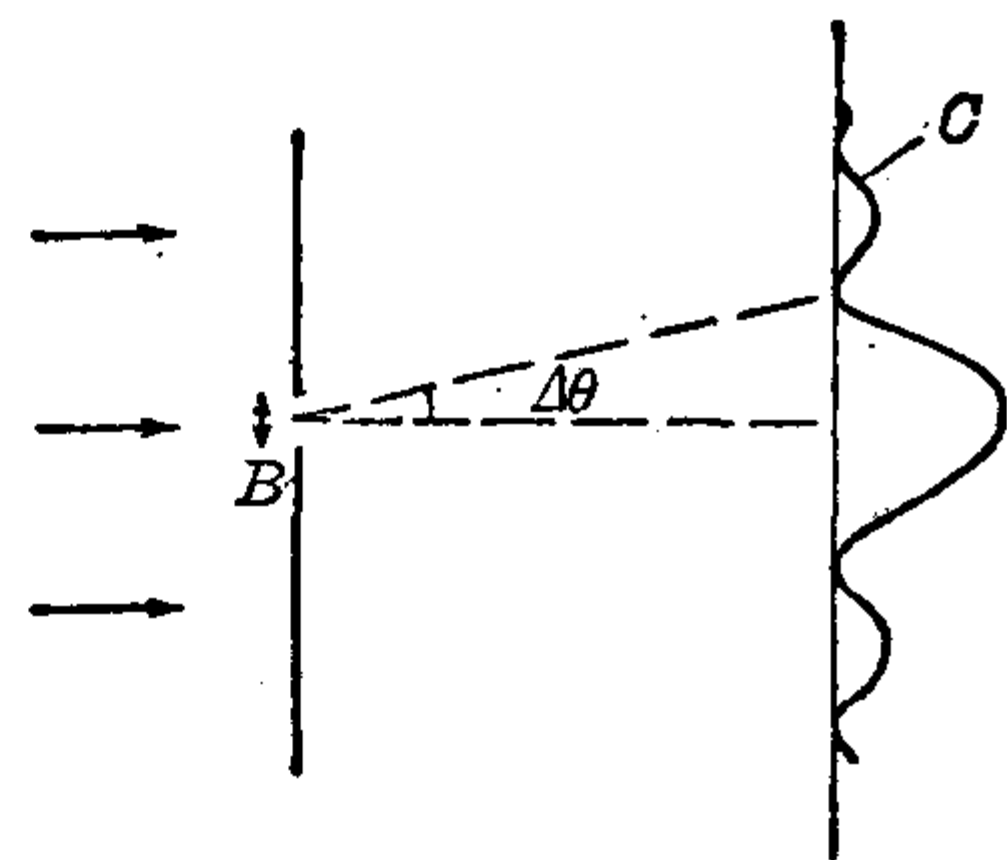


图 2-2 粒子穿过狭缝的衍射

现在我们假设这个粒子通过宽度为 B 的狭缝。当它从 B 缝穿出后, 我们就以一定的精确度, 即 $\pm B^{\frac{1}{2}}$, 得知它的垂直位置 y 值。这就是说, 在位置上的测不准量 Δy 约为 B 。现在我们也许想说, 由于我们已知动量是绝对水平的, 因而 Δp_y 是零; 但这是错的。我们曾一度知道动量是水平方向的, 但除此之外就不知道了。在粒子穿过狭缝前, 我们不知道它们的垂直位置。现在使粒子穿过狭缝, 我们就发现它的垂直位置, 但却失去了有关该粒子垂直动量的信息! 为什么? 按照波动理论, 当波通过狭缝后, 就像光那样会散开或衍射。因此, 粒子跑出狭缝后, 就有可能不笔直地飞行。由于衍射效应, 粒子出射的图样散开, 其张角(我们可将它定义为是第一极小值的角度)就是对粒子出射的最后角度的不确定性的一种度量。

整个图样是怎样散开的呢? 所谓散开就是说粒子有一定的往上或往下运动的可能性, 也就是说, 其动量具有向上或向下的分量。我们说可能性与粒子是因为可以用一个粒子计数器检测出这个衍射图样, 而且当计数器(譬如说在图 2-2 的 C 处)接收到一个粒子时, 接收的是整个粒子, 这样, 从经典意义上来说, 粒子要从狭缝射出往上偏至 C 处, 就得具有垂直的动量。

为了对动量的散布有一个大致的概念, 我们设垂直动量 p_y 的散布等于 $p_0 \Delta \theta$, 这里 p_0 是水平动量。那么在散开的图样中 $\Delta \theta$ 有多大? 我们知道第一极小值出现在 $\Delta \theta$ 角上, 这时, 从狭缝的一边传出的波必须比从另一边传出的波多走过一个波长(在第一卷第 30 章中已得出过这个结论)。因此 $\Delta \theta$ 为 λ/B , 这样, 此实验中的 Δp_y 就是 $p_0 \lambda/B$ 。注意: 如果使 B 变小, 亦

1) 更精确地说, 我们所知的坐标的误差是 $\pm B/2$, 但是我们现在只对一般的概念感兴趣, 所以不必因为 2 而操心。

即对粒子的位置进行比较准确的测量,那么衍射图样就变宽.我们记得,在用微波做狭缝实验时,当我们将狭缝关小时,狭缝两侧强度的分布就变宽.所以,狭缝越窄,图样就越宽,而我们发现粒子具有侧向动量的可能性就越大.这样垂直动量的测不准量就与 y 的测不准量成反比.事实上,我们看到两者的乘积为 $p_0\lambda$. 但是 λ 是波长, p_0 是动量,按照量子力学,波长乘动量就是普朗克常数 h . 因此我们得到下列规则: 垂直动量的测不准量与垂直位置上的测不准量的乘积约为 h .

$$\Delta y \Delta p_y \approx h. \quad (2.3)$$

我们不可能设计这样一个系统,在其中既知道粒子的垂直位置,又能以比式(2.3)所表示的更大确定性来预言它的垂直运动.这就是说垂直动量的测不准量必须超过 $h/\Delta y$, 这里 Δy 是我们的位置上的测不准量.

有时,人们说量子力学是完全错误的.当粒子从左边飞来时,它的垂直动量是零,现在它穿过了狭缝,它的位置也知道了.位置与动量两者似乎都能以任意高的准确度知道.不错,我们可以接收一个粒子,在接收时确定了它的位置如何,以及为了到达那里应具有多少动量.这些都完全正确,但这并不是测不准关系(2.3)所涉及的事,式(2.3)所说的是对一种状况的可预知性,而不是对于过去的陈述.“我知道粒子穿过狭缝前的动量是多少,现在又知道它的位置”这种说法没有什么意思,因为我们现在已失去了关于动量的知识.粒子通过了狭缝这一事实已使我们不再能预言垂直动量.我们所谈的是一种预言性的理论,而不只是一种事后的测量.所以我们必须谈论能够预言的事.

现在我们从另一个角度来看一下.我们稍微定量地考虑同样现象的另一个例子.在前一个例子中,我们曾以经典方法测量了动量.那就是说,我们考虑了方向、速度和角度,等等,所以是用经典分析得出动量.然而,由于动量与波数有关,所以自然界中还有另一种测量粒子(光子或其他粒子)动量的方法,它没有经典的类比,因为它利用的是式(2.2).那就是测量波的波长.我们试用这种方式来测量动量.

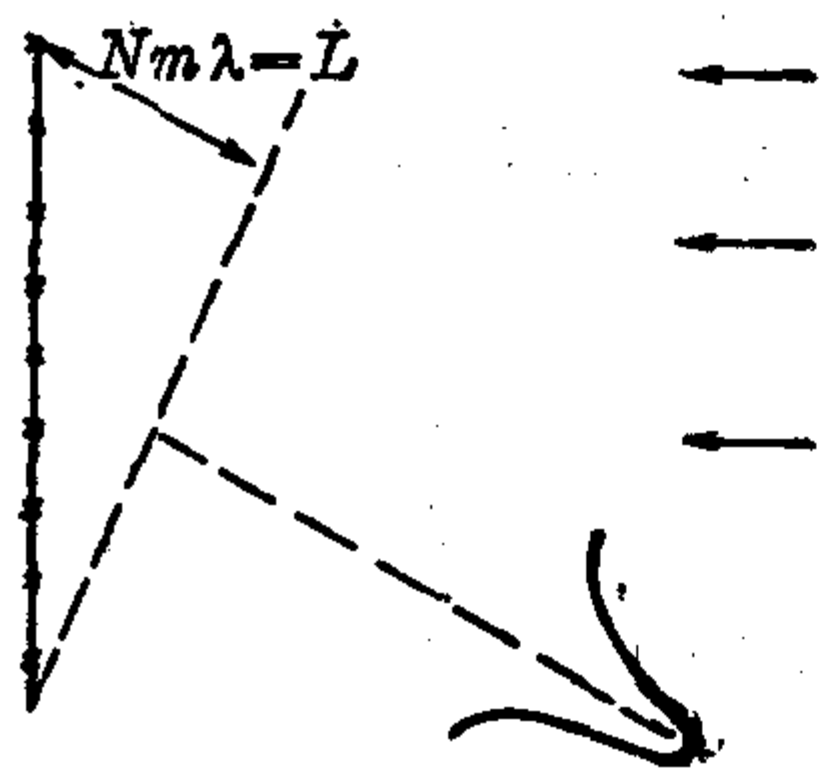


图 2-3 利用衍射
光栅确定动量

假设有一个刻有许多线条的光栅(图 2-3),并且有一束粒子射向此光栅.我们已屡次讨论过这样一个问题:如果粒子具有确定的动量,那么,由于干涉效应,我们会在某个方向上得到一个十分尖锐的图样.我们也谈过在测量这个动量时可以精确到什么程度,也就是说,这样的光栅分辨率有多大.我们不拟再作一次推导,而只是参考第一卷第 30 章的结果,在那里已经得出用一个给定的光栅能够测出的波长的相对测不准量为 $1/Nm$, 其中 N 是光栅线条数, m 是衍射图样的级数,亦即

$$\frac{\Delta\lambda}{\lambda} = \frac{1}{Nm}. \quad (2.4)$$

现在式(2.4)可以改新写为

$$\frac{\Delta\lambda}{\lambda^2} = \frac{1}{Nm\lambda} = \frac{1}{L}, \quad (2.5)$$

这里 L 是图 2-3 中所示的距离.这段距离是粒子或者波或者其他某种东西从光栅底端反射后必须跑过的总路程与它们从光栅顶端反射后必须跑过的总路程之差.这就是说,形成衍射图样的波即为来自光栅不同部分的波.首先到达的波来自光栅的底端和波列的始端,而其余到达的波则来自波列的后面各部分和光栅的不同部分,最后一个波最末到达,它包括

了波列中与最前端相距为 L 的一点。所以为了使在我们的光谱中能有一条与一定的动量对应的锐线[其测不准量由式(2.4)给出], 我们必须有一列长度至少为 L 的波列。如果波列太短, 我们就没有用到整个光栅。形成光谱的波只是从光栅中很短的扇形区反射的波, 光栅的作用没有很好发挥——我们将得到一个很大的角展度。为了得到较窄的角展度, 我们必须利用整个光栅, 这样至少在某些时刻整个波列应同时从光栅的各部分散射出来。因此为了使波长的测不准量小于式(2.5)所给出的值, 波列的长度必须为 L 。顺便说一下,

$$\frac{\Delta\lambda}{\lambda^2} = \Delta\left(\frac{1}{\lambda}\right) = \frac{\Delta k}{2\pi}. \quad (2.6)$$

因此

$$\Delta k = \frac{2\pi}{L}. \quad (2.7)$$

这里 L 是波列的长度。

这意味着, 如果有一长度小于 L 的波列, 那么在波数上的测不准量必然超过 $2\pi/L$ 。或者说波数的测不准量乘以波列的长度——暂时我们称之为 Δx ——将大于 2π 。我们之所以称波列长度为 Δx 是因为这是粒子在位置上的测不准量。如果波列只存在于有限长度之中, 那么, 这就是我们能找到粒子的区域在测不准量 Δx 范围以内。波的这种性质, 即波列的长度乘以相应波数的测不准量至少为 2π 这一点, 是每个研究波的人都知道的, 这与量子力学毫无关系。这只是说, 如果我们有一长度有限的波列的话, 没有办法很精确地数出波的数目。我们试从另一途径来看看其中的理由。

假定我们有一长为 L 的有限波列; 那么, 由于它在两端必定减少(如图 2-1 所示), 所以在长度 L 中波的数目是不确定的, 其测不准量约为 ± 1 。但在长度 L 中的波数是 $kL/2\pi$ 。可见 k 是不确定的, 我们又重新得出式(2.7)的结果, 它只是波的一种特性。无论波是在空间传播, k 是每厘米的弧度数, L 是波列的长度, 还是波在时间上展开, ω 是每秒的振动数, T 是波列持续的时间“长度”, 都会出现同样的情况。这就是说: 如果只是持续一定的有限时间 T 的波列, 那么频率的测不准量则由下式确定:

$$\Delta\omega = 2\pi/T. \quad (2.8)$$

我们已经着重指出, 这些都只是波的性质, 例如, 在声学理论中就已为人们所熟知了。

要点在于, 在量子力学中, 我们将波数解释为对粒子动量的一种量度, 即 $p = \hbar k$, 这样, 式(2.7)就告诉我们 $\Delta p \approx \hbar/\Delta x$ 。因此, 这就表明了经典动量概念的适用界限。(显然, 如果我们想用波来表示粒子的话, 动量的概念必定受到某种限制!) 我们发现了一条规则, 使我们对于经典概念在何时失效具有一些认识, 这的确很好。

§ 2-3 晶体衍射

下面, 我们考虑粒子波在晶体上的反射。晶体是一块厚厚的东西, 它全部由排列得很好的相同原子组成(我们将在后面包括一些较复杂的情况)。问题是对于一束给定的光(X射线)、电子、中子等等, 怎样布置原子的排列才能在某个给定方向上得到强的反射极大值。为了得到强的反射, 来自所有原子的散射都必须是同位相的。同相波的数量和反相波的数量不能相等, 不然波会相互抵销掉。正如我们已经说明过的那样, 解决这个问题的方法是找出等相位的区域; 它们就是一些对入射方向和反射方向成相等角度的平面(图 2-4)。

考虑图 2-4 中两个平行平面, 从这两个平面散射的波, 假若其波前所经过的距离为波长的整数倍, 则散射波的位相相同. 可以看出, 距离差为 $2d \sin \theta$, 这里 d 是两平面间的垂直距离. 于是相干反射的条件是

$$2d \sin \theta = n\lambda \quad (n=1, 2, \dots) \quad (2.9)$$

比方说, 如果晶体中原子刚巧分布在遵从式 (2.9) (其中 $n=1$) 的平面上, 那么就会出现强反射. 然而, 如果有性质相同(密度相同)的其他原子位于原来各对平面的中间, 那么这些中间平面的散射也同样强烈, 并将与其他的散射相干, 致使总效果为零. 所以 (2.9) 式中的 d 必须指相邻平面的距离; 我们不能取两个相距五层的平面再应用这个公式!

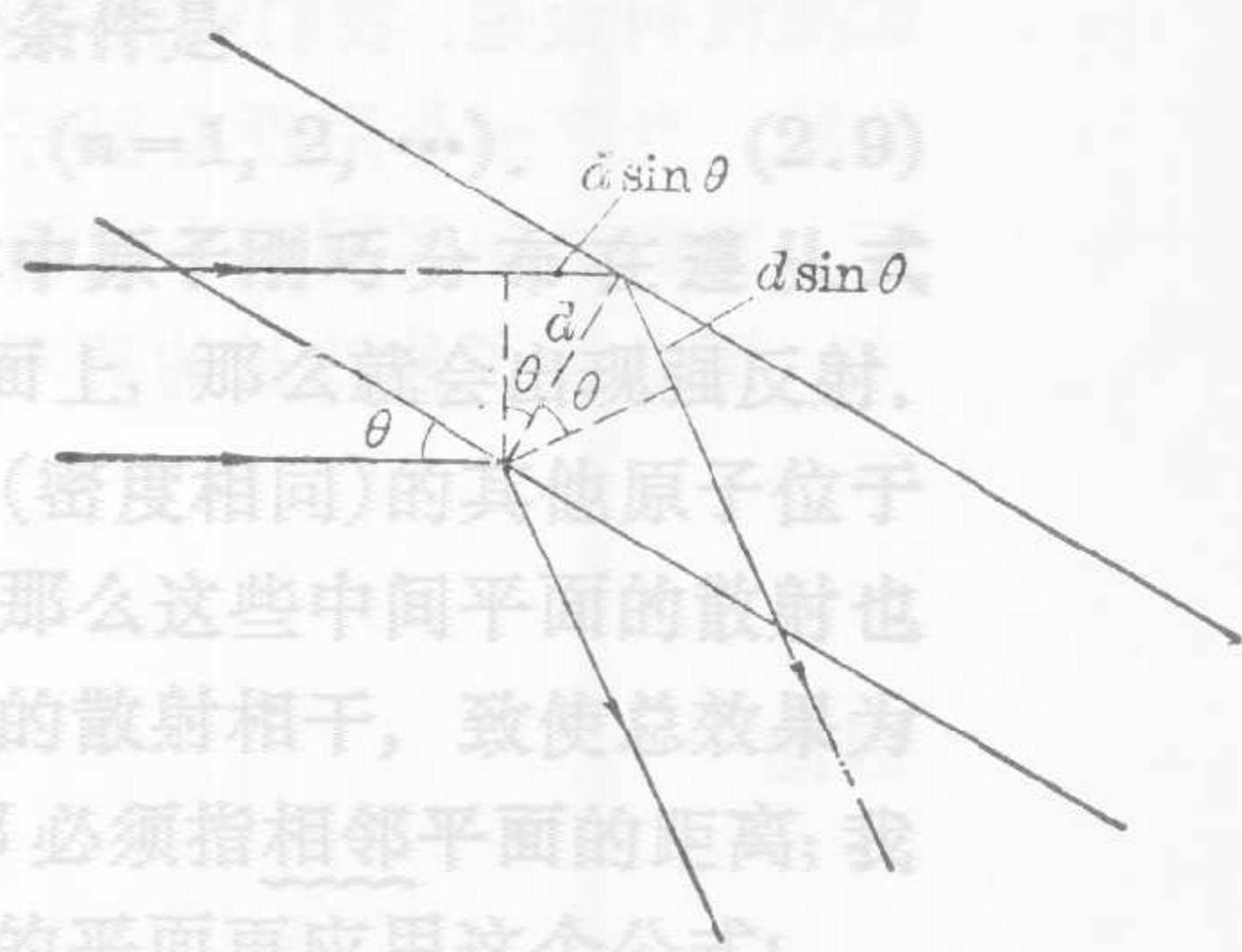


图 2-4 晶面对波的衍射

有趣的是, 实际的晶体通常并不那么简单, 好像只是以一定方式重复排列的同一类原子. 假如我们作一个二维类比的话, 它们很像印满了某种重复图案的糊墙纸. 对原子来说, 所谓“图案”就是指可能包含有相当大量原子的某种排列, 例如, 碳酸钙的图案包含有一个钙原子, 一个碳原子和三个氧原子等等. 但不管是什么, 这些图案都按一定的形式重复. 这种基本图案就称为晶胞.

重复的基本形式决定了我们所称的点阵类型; 只要观察反射波和找出它们的对称性, 就能立即确定点阵类型. 换句话说, 只要最终发现任何反射, 就可确定点阵类型, 但是为了确定晶格的每个组元的组成, 就必须考虑各个方向上的散射强度. 向哪个方向散射取决于点阵的类型, 但各个散射的强度则由每个晶胞内有些什么来决定. 晶体的结构就是用这种方式得出的.

图 2-5 和图 2-6 是两幅 X 射线衍射图样的照片, 它们分别表明岩盐与肌珠蛋白的散射.

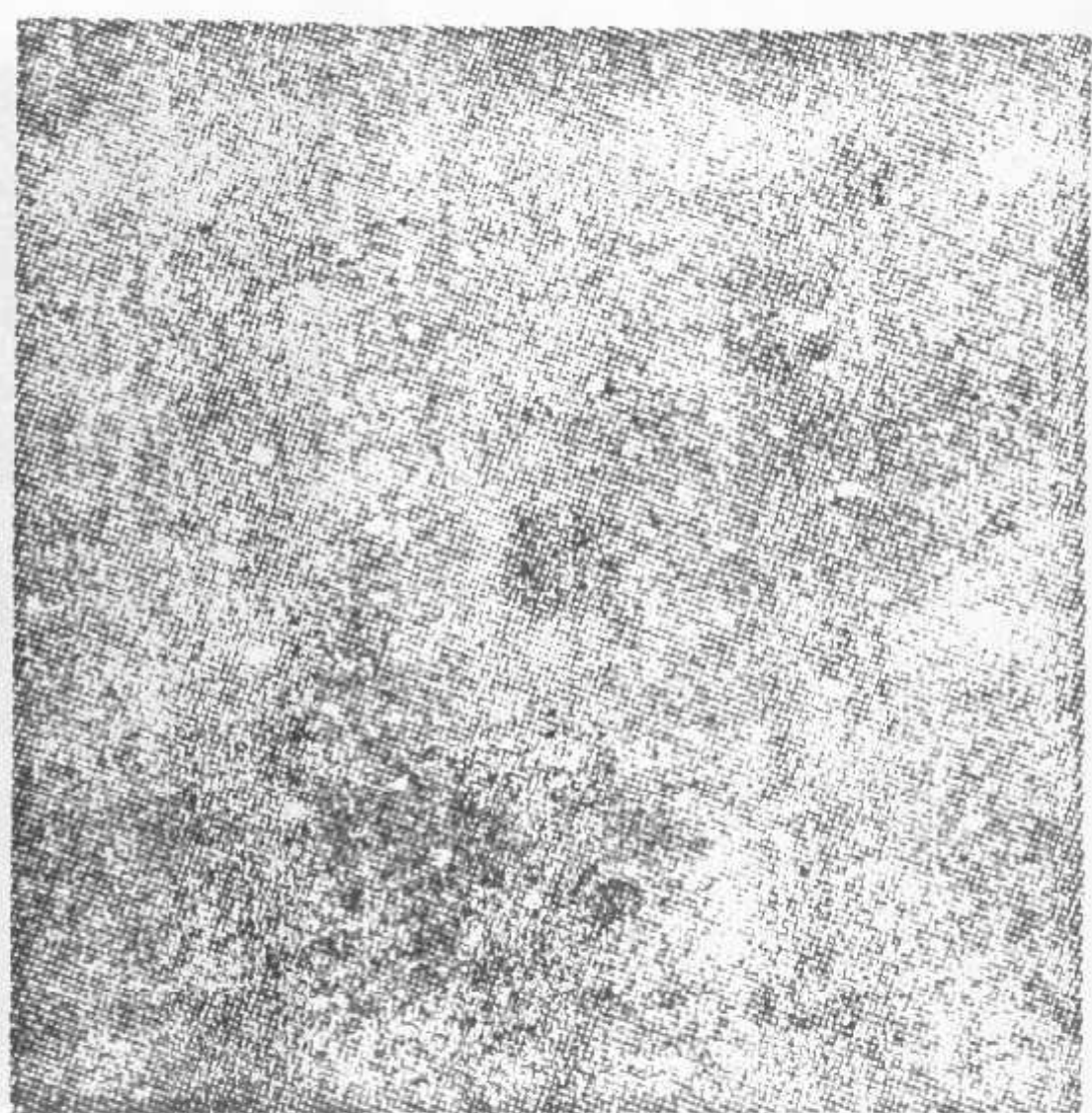


图 2-5

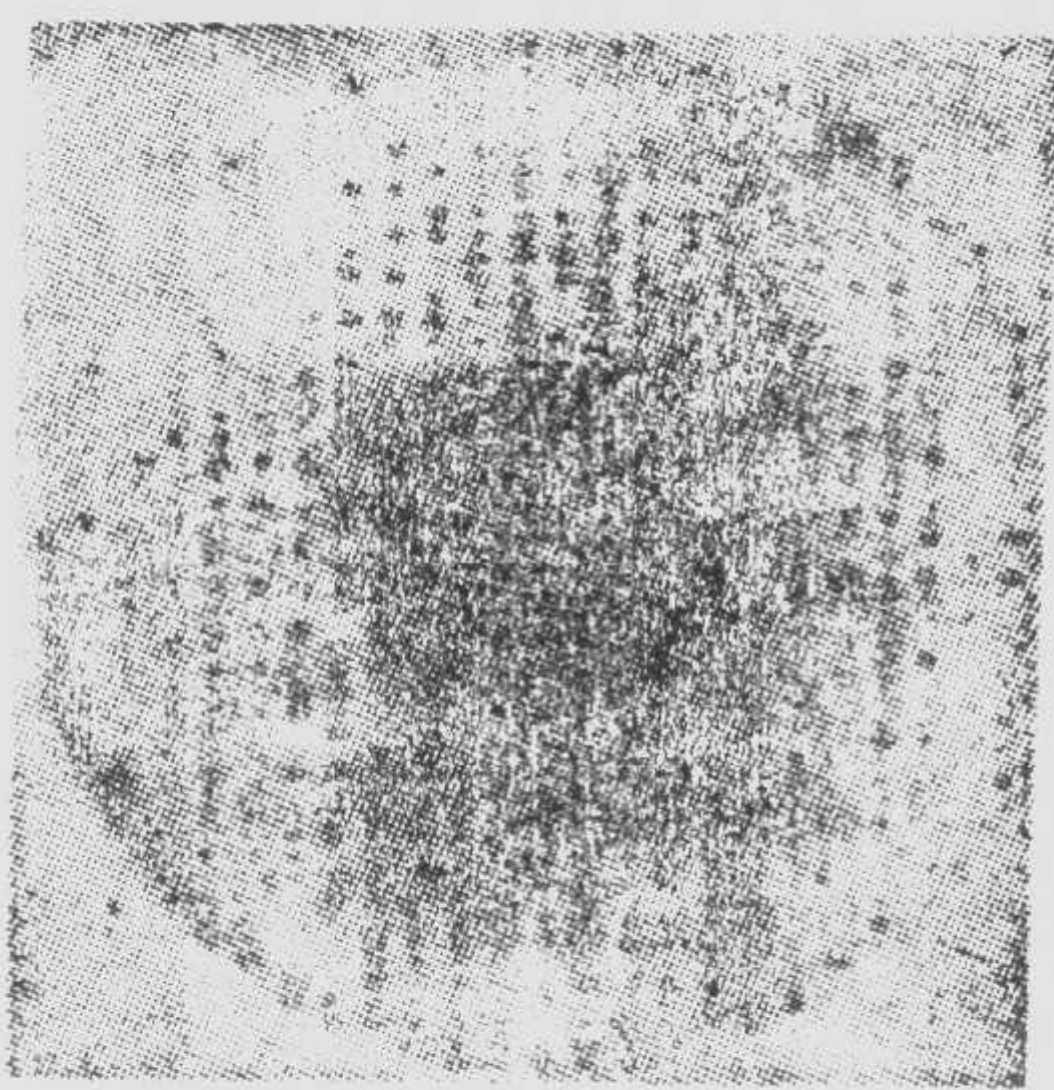


图 2-6

附带提一下, 如果最靠近的两个平面间的距离小于 $\lambda/2$, 就会发生一件有趣的事. 在这种情况下, 式 (2.9) 对 n 就没有解. 因此, 如果 λ 大于相邻平面之间距离的二倍, 就没有两侧衍射图样, 光——或者别的什么——将直接穿过材料, 而不散开或有所损失. 所以, 在可见光的情况下, λ 远大于间隔, 当然它就直接通过, 而不会出现从晶面反射的图样.

这个事实在产生中子的核反应堆情况下也引起有趣的结果(中子显然是粒子, 谁都会这么说!). 假如我们引出这些中子使它们进入一根长石墨棒, 它们就会扩散, 并且缓慢地穿过

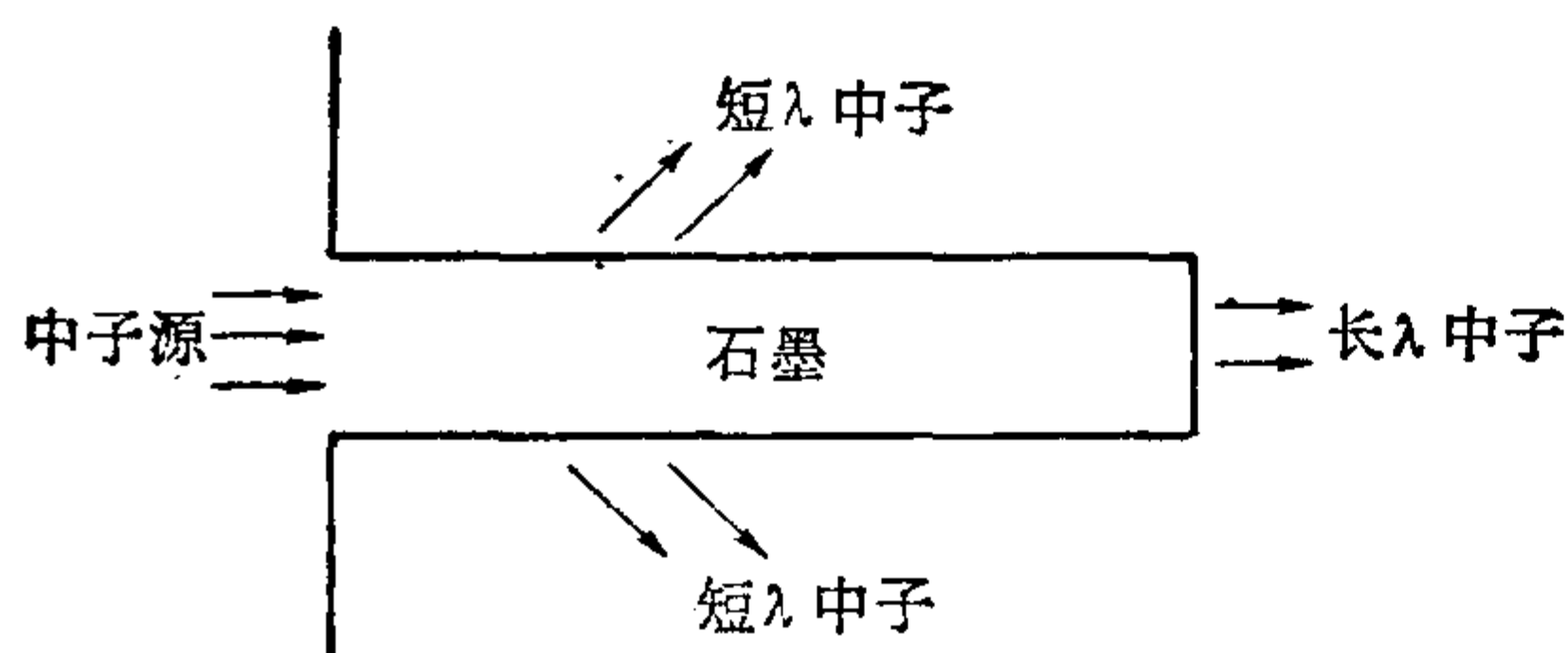


图 2-7 反应堆中子通过石墨块的扩散

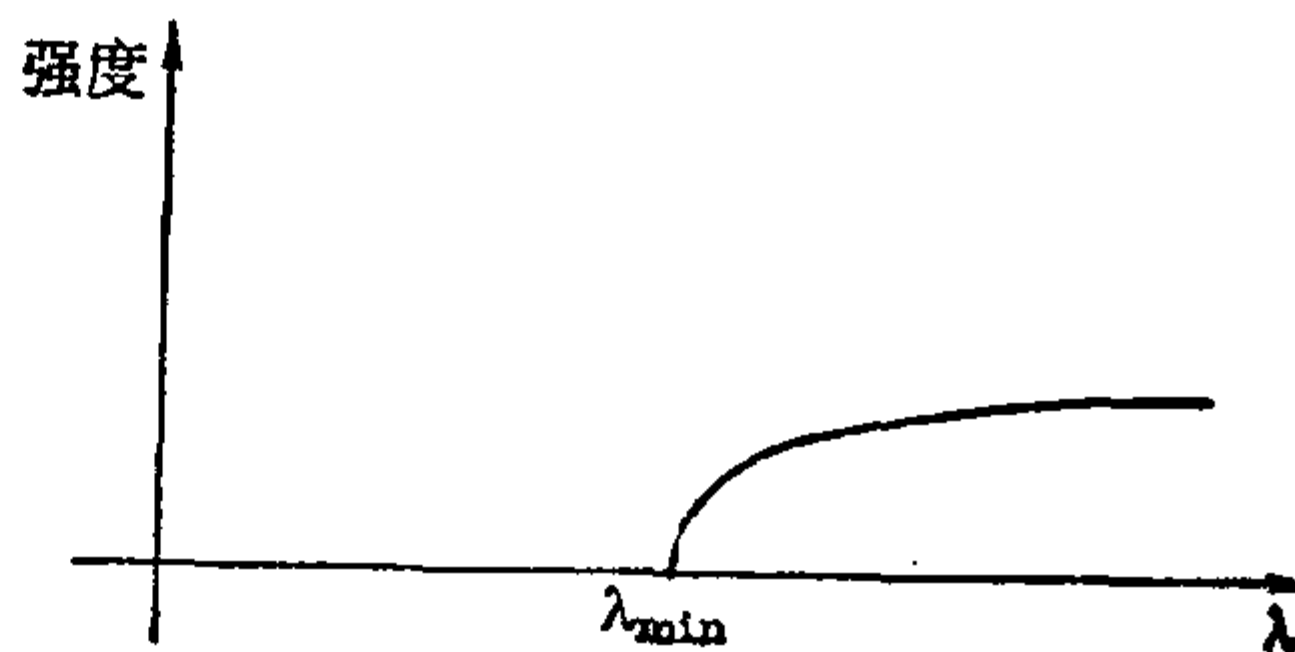


图 2-8 从石墨棒出来的中子强度与波长的关系

石墨棒(图 2-7)。它们之所以扩散是因为被原子弹开,但严格地说,按照波动理论,它们之所以被原子弹开是由于晶面的衍射。结果表明,假如我们取一根长石墨棒的话,从远端跑出的中子都具有长的波长!事实上,假如我们把中子强度作为波长的函数作图的话,只有在波长大于某个极小值时才出现曲线(图 2-8)。换句话说,我们可以用这种方法得到极慢的中子,只有最慢的中子才会通过;它们没有被石墨棒的晶面所衍射或散射,而是像光线通过玻璃一样径直穿过石墨棒,没有向两边散射出去。还有许多其他证据也说明中子波和别的粒子波是真实的。

§ 2-4 原子的大小

现在我们来看一下由式(2.3)所表示的测不准关系的另一个应用。在这里不用过分认真;概念是正确的,但所作的分析并不很精确。这个概念涉及到确定原子的大小,以及按经典说法,电子将不断辐射出光,因而一直作螺旋运动,直至最后落到原子核上这一事实。但是这种说法不符合量子力学的观点,因为那样一来我们就同时知道每一个电子的所在以及它运动得有多快。

假定我们有一个氢原子,现在要测量电子的位置;我们肯定不能精确地预言电子的位置,不然动量的扩散将会达到无限大。每当我们观察电子时,它是在某处,但是它在各个不同地方都有一定的振幅,因而在那些地方都可能找到它。这些位置不可能全都在原子核处,我们将假定位置有一定的扩展,其大小约为 a 。这就是说,电子离原子核的距离通常约为 a 。我们将由原子的总能量取极小值这个条件来确定 a 的数值。

由于测不准关系,动量的散布约为 h/a ,这样,如果我们打算用某种方式去测量电子的动量,譬如使它散射 X 射线,然后寻找运动散射体的多普勒效应,那么可以预期并不会每次都得到零——电子并不是静止不动的——但它的动量一定约为 $p \approx h/a$,于是动能约为 $1/2mv^2 = p^2/2m = h^2/2ma^2$ 。(在某种意义上,这是一种量纲分析,用以找出动能是以何种方式取决于普朗克常数,质量 m ,以及原子的大小 a 。我们毋需顾虑答案中 $2, \pi$ 等这类因子上的出入,事实上,我们甚至还没有很精确地定义过 a 。)现在,势能为 $-e^2$ 除以离原子中心的距离,即 $-e^2/a$,这里的 e^2 大家记得就是电子电荷的平方除以 $4\pi\epsilon_0$ 。要点就在于,如果 a 变小,势能就变小,但 a 越小,由于测不准关系,所需的动量也就越大,因而动能也越大。总能量是

$$E = \frac{h^2}{2ma^2} - \frac{e^2}{a}. \quad (2.10)$$

我们不知道 a 究竟为多大,但我们却知道原子本身会进行安排,以取得某种折衷办法使能量尽可能地小。为使 E 保持极小,我们求 E 对 a 的微商,令此微商等于零后再解出 a 。 E 的微商是

$$\frac{dE}{da} = \frac{-h^2}{ma^3} + \frac{e^2}{a^2}, \quad (2.11)$$

令 $\frac{dE}{da} = 0$, 求得 a 值为

$$a_0 = \frac{h^2}{me^2} = 0.528 \text{ 埃} = 0.528 \times 10^{-10} \text{ 米}. \quad (2.12)$$

这一个特殊的距离称为波尔半径。我们因此得知原子的大小约为埃的数量级, 这个结论是正确的: 这是一件挺不错的事——实际上, 这是一件令人惊奇的事, 因为在这以前, 我们还没有推断原子大小的根据! 从经典的观点来看, 由于电子会螺旋式地落到原子核上, 原子完全不可能存在。

现在, 如果将(2.12)的 a_0 值代入(2.10)去求能量, 结果得出

$$E_0 = -\frac{e^2}{2a_0} = -\frac{me^4}{2h^2} = -13.6 \text{ 电子伏特}. \quad (2.13)$$

能量为负意味着什么? 这意味着, 当电子在原子中时的能量比自由状态下的能量小。这就是说, 它是受束缚的。也就是说, 要把电子“踢出去”需要能量; 要电离一个氢原子大约需要 13.6 电子伏特的能量。我们没有理由认为所需的能量不是这个值的 2 倍、3 倍或 $\frac{1}{2}$ 倍、 $\left(\frac{1}{\pi}\right)$ 倍, 因为我们这里所用的是十分粗略的论证。然而, 我们在这里悄悄地这样来使用所有的常数, 使得正好得出正确的数字! 13.6 电子伏特这个数字称为一个里德伯(Rydberg)能量, 它是氢原子的电离能。

所以, 我们现在懂得了为什么不会掉到地板下面去。当我们行走时, 鞋子中的大量原子排斥着地板中的大量原子。为了把原子挤得更靠近一些, 电子必须被限制在一个较小的空间, 由测不准关系, 平均而言它们的动量将变得大些, 这就意味着能量变大; 抵抗原子压缩的是一种量子力学效应, 而不是经典效应。按照经典的观点, 如果使所有电子与质子更为靠近, 我们应预期能量会进一步降低, 因此, 在经典物理学中, 正电荷与负电荷的最佳排列就是互相紧靠在一起。这些在经典物理学中是很清楚的, 但是由于原子的存在又令人困惑。当然, 早先的科学家发明过一些办法来摆脱这个困境——不过别去管它, 我们现在找到了一种正确的方法!(也许如此。)

顺便提一下(虽然眼下我们还不具备理解它的基础), 在有许多电子的场合中, 这些电子总是试图彼此离开。如果某个电子正占据着某一空间, 那么另一个电子就不会占据同一空间。说得更精确一些, 由于存在着两种自旋的情况, 因此两个电子有可能紧靠在一起, 一个电子沿一个方向自旋, 而另一个电子则沿反方向自旋。但此后我们在该处再也不能放进更多的电子。我们必须把其他电子放到别的位置上, 这就是物质具有强度的真正原因。假如我们有可能将所有电子放在同一个地方, 那么它们将会比现在更为凝聚。正是由于电子不可能全都紧靠在一起这个事实, 才使得桌子和其他种种东西变得坚固。

十分明显, 为了理解物质的性质, 我们必须用量子力学, 经典力学在这方面是不会令人满意的。

§ 2-5 能 级

我们已讲过处在可能具有的最低能量状态下的原子, 但是结果表明电子可以具有别种

状态, 它能以更有力的方式旋转与振动, 因此原子可以有多种不同的运动. 按照量子力学, 在稳定状态下, 原子只可能有确定的能量. 我们作了一个图(图 2-9), 其中垂直方向标绘能量, 每一个允许的能量值画一条水平线. 当电子是自由电子, 即它的能量为正时, 它可以具有任何值, 并能以任何速率运动. 但是束缚能不能取任意值. 原子必须取如图 2-9 所示的一组允许值中的某一个能量.

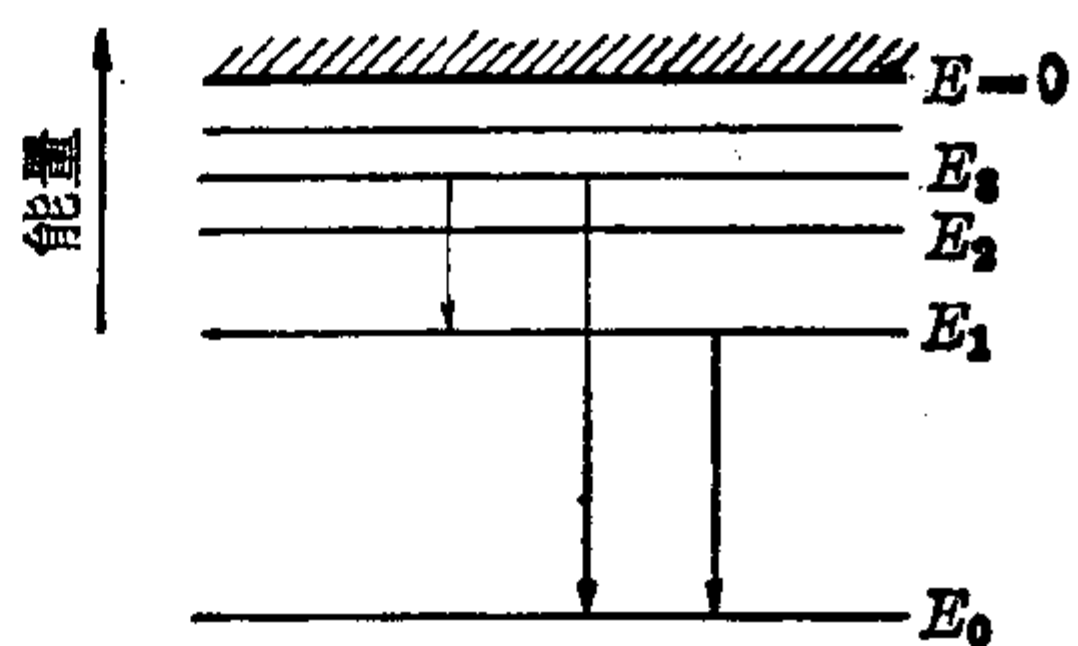


图 2-9 原子的能级图(表示 n 种可能的跃迁)

现在我们称这些能量的允许值为 E_0, E_1, E_2, E_3 . 如果原子本来处于 E_1, E_2 等“激发态”之一时, 它不会永远保持这种状态. 迟早它会掉到较低的状态中去, 并以光的形式辐射出能量. 发射出的光的频率可由能量守恒关系加上量子力学的一个关系式[即光的频率与光的能量之间的关系式(2.1)]来确定. 因此, 譬如说从能量 E_3 到能量 E_1 的跃迁所释放的光的频率即为

$$\omega_{31} = (E_3 - E_1) / \hbar. \quad (2.14)$$

于是, 这就是原子的一个特征频率, 它确定了一条发射谱线. 另一种可能跃迁是从 E_3 至 E_0 , 这时就有一个不同的频率

$$\omega_{30} = (E_3 - E_0) / \hbar. \quad (2.15)$$

另一个可能性是, 如果原子已被激发到 E_1 态, 它可能掉回到基态 E_0 , 而发射出的光子的频率是

$$\omega_{10} = (E_1 - E_0) / \hbar. \quad (2.16)$$

我们举出三种跃迁的情况是为了指出一个有趣的关系. 由式(2.14), (2.15)和(2.16)很容易看出

$$\omega_{30} = \omega_{31} + \omega_{10}. \quad (2.17)$$

一般来说, 如果我们找到了两条谱线, 可以预期在频率之和(或之差)处将找到另一条谱线, 而且通过找到这样一系列能级, 使每条谱线对应于其中的某一对能级的能量差, 那么所有的谱线就能得到理解. 在量子力学出现以前人们就已注意到这种在谱线频率上出乎意外的巧合, 它称为里兹(Ritz)组合原则. 从经典的观点来看, 这又是不可思议的. 不过, 我们别再唠叨经典力学在原子领域中的失败, 看来我们已讲得很够了.

前面已经谈到量子力学可以用振幅来阐述, 振幅的行为很像波, 它们具有一定的频率和波数. 让我们看一下, 从振幅的观点怎样会得出原子具有确定的能量状态. 从我们至今所说的那些事情出发是无法理解这一点的, 但是我们都知被限制的波具有确定的频率, 例如, 若声音限制在一个风琴管或任何类似的东西中时, 声波振动的方式就不止一种, 但对每种方式都有一个确定的频率. 这样, 将波限制在其中的物体有某些确定的谐振频率. 所以这是被限制在一定空间中的波的一个性质——这个课题我们将在以后详细地用公式来讨论——这些波只能具有一些确定的频率. 由于振幅的频率与能量间存在着一般关系, 我们发现束缚在原子内的电子具有确定的能量就不足为奇了.

§ 2-6 哲学含义

我们简单地谈谈量子力学的某些哲学含义. 通常问题总是有两个方面: 一个是对于物理学的哲学含义, 另一个是把哲学上的问题外推到其他领域. 在把跟科学相联系的哲学观

念引伸到别的领域中去时, 它们往往完全被歪曲了. 因此我们将尽可能把自己的评论局限于物理学本身.

首先, 最有趣的是测不准原理的概念. 人们向来都知道进行观察要影响现象, 但是要点在于, 这种效应不可能依靠重新调整仪器来忽略、减到最小或任意减小. 当我们观察一定的现象时, 不可避免地会以某一最低限度的方式来扰动它, 这种扰动是物理观点的一致性所必需的. 在量子力学以前的物理学中, 观察者有时也是重要的, 但这只是从无关紧要的意义上来说. 曾经有人提出过这样的一个问题: 如果有一棵树在森林中倒了下来, 而旁边没有人听到, 那它会发出响声吗? 在一片真实的森林中倒下的一棵真实的树当然会发出声音, 即使没有任何人在那里. 但即使没有人在那里听到, 它也会留下其他的迹象. 响声会震动一些树叶, 如果我们相当仔细的话, 可以发现在某个地方有一些荆棘将树叶擦伤, 在树叶上留下微小的划痕, 除非我们假定树叶曾经发生振动, 否则对此划痕就无法解释. 所以, 在某种意义上我们必须承认这棵树确实发出过声音. 我们也许会问: 是否有过对声音的感觉呢? 不像有过, 感觉大约总与意识有关. 蚂蚁是否有意识以及森林中是否有蚂蚁, 或者树木是否有意识, 这一切我们都不知道. 对这个问题我们就谈到这里吧!

量子力学出现以来人们所强调的另一件事情是这样一个观念: 我们不应当谈论那些我们不能测量的事情(实际上相对论也这么说过). 除非一件事情能通过测量来定义, 否则它在理论上就没有地位. 由于一个定域粒子的动量的精确值不能通过测量来确定, 因此它在量子理论上就没有地位. 但是, 认为经典理论的问题就出在这里是错误的. 这是一种对情况所作的粗枝大叶的分析. 因为我们不能精确地测量位置和动量并不先验地意味着我们不能谈论它们, 而只是意味着我们不必谈论它们. 在科学中情况是这样的: 一个无法测量或无法直接与实验相联系的概念或观念可以是有用的, 也可以是无用的. 它们不必存在于理论之中. 换句话说, 假如我们比较物理世界的经典理论与量子理论, 并假设实验上确实只能粗略地测出位置与动量, 那么问题就是一个粒子的精确位置与它的精确动量的概念是否仍然有效. 经典理论承认这些概念; 量子理论则不承认. 这件事本身并不意味着经典物理是错误的. 当新的量子力学刚建立时, 经典物理学家——除去海森伯、薛定谔和玻恩以外所有的人——说: “看吧, 你们的理论一点也不好, 因为你们不能回答这样一些问题: 粒子的精确位置是什么? 它穿过的是哪一个孔? 以及一些别的问题”. 海森伯的答复是: “我不用回答这样的问题, 因为你们不能从实验上提出这个问题.” 这就是说, 我们不必回答这种问题. 考虑下述两种理论(a)与(b); (a)包括一个不能直接检验但在分析中要用到的概念, 而(b)则不包括这个概念. 如果它们的预测不一致, 我们不能声称: 由于(b)不能解释(a)中的那个概念, 因而它就是错的, 因为这个概念是一个无法直接检验的东西. 知道哪些观念不能直接检验总是好的, 但是没有必要将它们完全去掉. 认为我们只利用那些直接受到实验制约的概念就能完全从事科学工作的这种看法是不正确的.

量子力学本身就存在着波函数振幅, 势, 以及其他许多不能直接测量的概念. 一门科学的基础是它的预测能力. 预测就是说出在一个从未做过的实验中会发生什么. 怎么能做到这一点呢? 所用的方法是假定那里会发生什么事情, 而不依赖于实验. 我们必须把各种实验结果外推到它们尚未做过的那个领域, 同时必须引用我们的概念, 并把它们引伸到还未得到检验的那些地方. 如果我们不这样做, 就谈不上预测. 所以, 对于经典物理学家来说, 欣然赞同, 将是非常明智和愉快的, 并且假定位置——它对棒球来说有着明显含义——对于电子

也具有某种含义。这并不是什么笨拙，而是合情合理的步骤。今天我们说相对论应该对所有的能量都是正确的，但是或许有一天，有人会跑来说我们是多么笨呀！直到“惹出祸来”，我们实在是不知道笨在哪里的，所以整个思想就是惹点祸出来。唯一能发现我们错误的方法是找出我们的预测是什么。这对于建立起一种概念是绝对必要的。

我们已对量子力学的不确定性作过一些评论。那就是我们现在还不能预测在给定的、尽可能仔细安排的物理条件下会发生什么物理事件。假如有一个原子处于受激态，即将发射光子，那么我们无法说出它将在什么时候发射光子。它在任何时刻都有发射光子的一定振幅，我们可以预测的只是发射的几率；我们不能精确地预测未来。这件事引起了种种胡扯和关于诸如意志自由的含义的问题，还引起了世界是不确定的种种想法。

当然，我们必须强调，在某种意义上经典物理也是不确定的。人们通常认为这种不确定性——我们不能预言未来——是一种重要的量子力学的特色，而且据说这可用来解释心理的行为，自由意志的感觉等等。但是如果世界真是经典世界——如果力学定律是经典的——心理上也不见得会多少有些不同的感受。确实，就经典观念而言，如果我们知道了世界上（或者在一个气体容器中）的每个原子的位置与速度，那么就应当能精确地预言会发生什么。因此经典的世界是决定论的。然而，假定我们的精确度有限，而且的确不知道一个原子的确切位置，譬如说只精确到十亿分之一，那么这个原子运动时会撞在别的原子上，由于我们所知道的位置的精确度不超过十亿分之一，因此我们发现在碰撞后，位置的误差还会更大。当然，在下一次碰撞时，误差又将被放大，这样，如果起先只有一点点误差的话，后来就会迅速放大而出现很大的不确定性。举个例子来说：比如一道水流从堤坝上泻下时，会飞溅开来。如果我们站得很近，常常会有一些水滴溅到我们的鼻子上。这一切看来完全是无规则的，然而这样一种行为能由纯粹的经典定律来预言。所有水滴的精确位置取决于水流流过坝以前的精确运动。结果怎样呢？在水流落下时，极微小的不规则性都被放大了；结果就出现了完全的不规则性。很明显，除非我们绝对精确地知道水流的运动，否则就不能真正预知水滴的位置。

说得更明确一些，给定任一精确度，无论它精确到怎样的程度，我们都能找到一个足够长的时间，以致无法对这么长的时间作出有效的预言。其实要点在于这段时间并不太长。如果精确度为十亿分之一，这个时间并不是数百万年。事实上，这个时间随着误差呈对数式地增长，结果发现只在非常、非常短的时间里我们失去了所有的信息。如果精确度提高到十亿乘十亿再乘十亿分之一——那么不管我们说多少个几十亿，只要最后不再说下去——我们就能找到一个比刚才提到的精确度的数字还要短的时间——过此时间后就再也不能预言会发生什么了！因此，诸如以下的说法，什么由于人类思维的明显的自由与非决定性，我们应当认识到再也不能希望用经典的“决定论的”物理来理解它；什么欢迎量子力学将我们从“绝对机械论的”宇宙下拯救出来啊等等都是不公正的。因为，从实际的观点来说，在经典力学中早已存在着不可确定性了。

3

几率振幅

§ 3-1 振幅组合定律

当薛定谔最初发现量子力学的正确定律时,他写出了—个方程,描述在不同地点找到粒子的振幅。这个方程非常像经典物理学家原来就知道的某些方程——曾利用这些方程来描述空气中声波的运动,光的传播以及其他一些现象。所以在量子力学建立的初期,大部分时间都花在解这个方程上。但在同一个时期,主要是玻恩和狄喇克发展了对隐藏在量子力学方程式背后的、全新的物理概念的理解。随着量子力学的进一步发展,人们又发现还有许多东西没有直接包含在薛定谔方程里——如电子自旋以及各种相对论现象。传统上所有的量子力学课程都是以同一方式开始的,即顺着这一主题的历史发展顺序讲解。一个人首先得学习大量的经典力学,这样他就会懂得如何去解薛定谔方程。然后,他花很多时间去求各种情况下薛定谔方程的解,只有在详尽地研究了—个方程之后,才接触到电子自旋这个“高级”课题。

我们原来也曾考虑过,结束这些物理课程的正确方式是给你们讲解怎样去解复杂情况下(例如在封闭区域内声波的描述,圆柱型空腔中电磁辐射的模式等等)的经典物理学方程。这是本课程的最初计划:然而,我们还是决定抛弃这个计划而代之以量子力学的导论。我们得到这样的结论:通常认为量子力学的高级部分事实上是十分简单的,这里面所用的数学特别简单,只包含简单的代数运算而且没有微分方程,至多只有一些很简单的微分方程。唯一的问题是,我们必须跃过一个缺口,这个缺口是我们不再能够详细描述粒子在空间的行为。所以,我们想要做的是:给你们讲解通常所谓的量子力学的“高级”部分。但是我们保证,它们是极其简单的部分——从深刻意义上来说——同时也是最基本的部分。坦白地说,这是一个教学法的实验,据我们所知,以前还从来没有这样做过。

当然,在这个课题中,我们的困难是对物体的量子力学行为十分陌生,没有人曾在日常经验中获得过有关物体量子力学行为的粗糙的、直观的概念。有两种介绍这一课题的方法:我们可以用较为粗略的物理方式来描述可能发生的事件,或多或少地告诉你们发生了一些什么,而不给出每一事件的精确定律;或者用抽象的方式给出精确的定律。但是,由于抽象,你们就完全不知道它们的物理意义。后一种方法不能令人满意,因为它完全是抽象的,而前一种方法使人感到不安,因为无法知道究竟哪些东西是真实的,哪些是虚假的。怎样克服这个困难,我们尚无把握。事实上,你们会注意到,在第一和第二章里已经提出了这个问题,第一章是比较精确的,而第二章是对不同现象的特征的粗糙描述。在这里,我们将尝试在这两个极端之间找到一种适当的描述方法。

本章我们将首先处理一些普遍的量子力学概念。某些表述是十分精确的,另一些表述只是部分精确。当我们进行讲解的时候,很难向你们指明哪一些表述是十分精确的,哪一些是部分精确的。但是当你们学完这一本书的其余部分以后,再回过头来看一看就会知道哪些部分已经掌握了,哪些部分只是简略的解释。本章以后的各章将不像本章那样不精确。事

实上,在以后各章里,我们精心力求讲得更精确的理由之一是:要向你们指出量子力学中最美妙的东西之一——从很少的前提可推导出很多的结论。

我们还是从讨论几率振幅的叠加开始。我们将用第一章的实验作为例子,并把它重新画在图 3-1 上。有一个粒子(譬如说电子)源 s : 后面是一堵上面有两条狭缝的墙,在墙后面有一个探测器放在某一个位置 x 。我们要求在 x 处发现粒子的几率。量子力学的第一普遍原理是:粒子从源 s 发出到达 x 的几率能够用一个叫做几率振幅的复数的绝对值的平方来定量地描写——在现在这个例子中,就是“从 s 来的粒子到达 x 的振幅”。量子力学中经常用到这个振幅,我们用一个速记符号——狄喇克所发明而在量子力学中通用的——来描写这个概念。我们用这样的方式来表示几率振幅。

$$\langle \text{到达 } x \text{ 的粒子} | \text{离开 } s \text{ 的粒子} \rangle. \quad (3.1)$$

换言之,两个括号 $\langle \rangle$ 是与“振幅”相当的记号,竖线右边的表式总是表示初始状况,左边的表示终止状况,为了方便,有时候可以进一步缩写,各用一个字母分别表示初始状况和终止状况。例如,有时我们可以把振幅(3.1)写成:

$$\langle x | s \rangle. \quad (3.2)$$

我们要强调一下,这个振幅当然只是一个单独的数字——一个复数。

在第一章的讨论中,我们已经看到,粒子到达探测器有两条可能的路径时,总的几率不是两个几率之和,而必须写

成两个振幅之和的绝对值的平方。两条路径都畅通的时候,电子到达探测器的几率是:

$$P_{12} = |\phi_1 + \phi_2|^2. \quad (3.3)$$

我们把这个结果用新的符号来表示。不过我们先要讲一讲量子力学第二普遍原理:当一个粒子可以通过两条可能的路径到达某一给定的状态时,这个过程的总振幅是,分别考虑两条路径的振幅之和,用新的符号表示:

$$\langle x | s \rangle_{\text{两个小孔都打开}} = \langle x | s \rangle_{\text{通过1}} + \langle x | s \rangle_{\text{通过2}}. \quad (3.4)$$

顺便提一下,我们必须假定小孔 1 和 2 是足够地小,当我们谈及电子通过小孔的时候,我们不必讨论通过的是小孔的哪个部分。当然我们可以把每一个小孔分割成许多部分,而电子具有通过小孔的上部或通过小孔的底部或其他部分的一定振幅。我们假定小孔是足够地小,从而就不必为这些细节操心。这就是所涉及的粗糙部分;我们可以使之更为精确,但是在现阶段还不需要那么做。

现在,我们要详细地写出关于电子通过小孔 1 到达位于 x 处的探测器这一过程的振幅我们能说些什么。在这里,我们要应用第三普遍原理:如果粒子走的是某一特定的路线,对于这条路线的振幅可以写成走过部分路程的振幅以及走过其余部分路程的振幅之乘积。对于图 3-1 的装置,从 s 通过小孔 1 到达 x 的振幅等于从 s 到孔 1 的振幅乘以从孔 1 到 x 的振幅。

$$\langle x | s \rangle_{\text{通过1}} = \langle x | 1 \rangle \langle 1 | s \rangle. \quad (3.5)$$

这个结果也不是完全精确的。我们还应当在振幅中包含一个关于电子通过小孔 1 的因子,但是,在目前的情况下,这只是一个简单的小孔,我们可令这个因子等于 1。

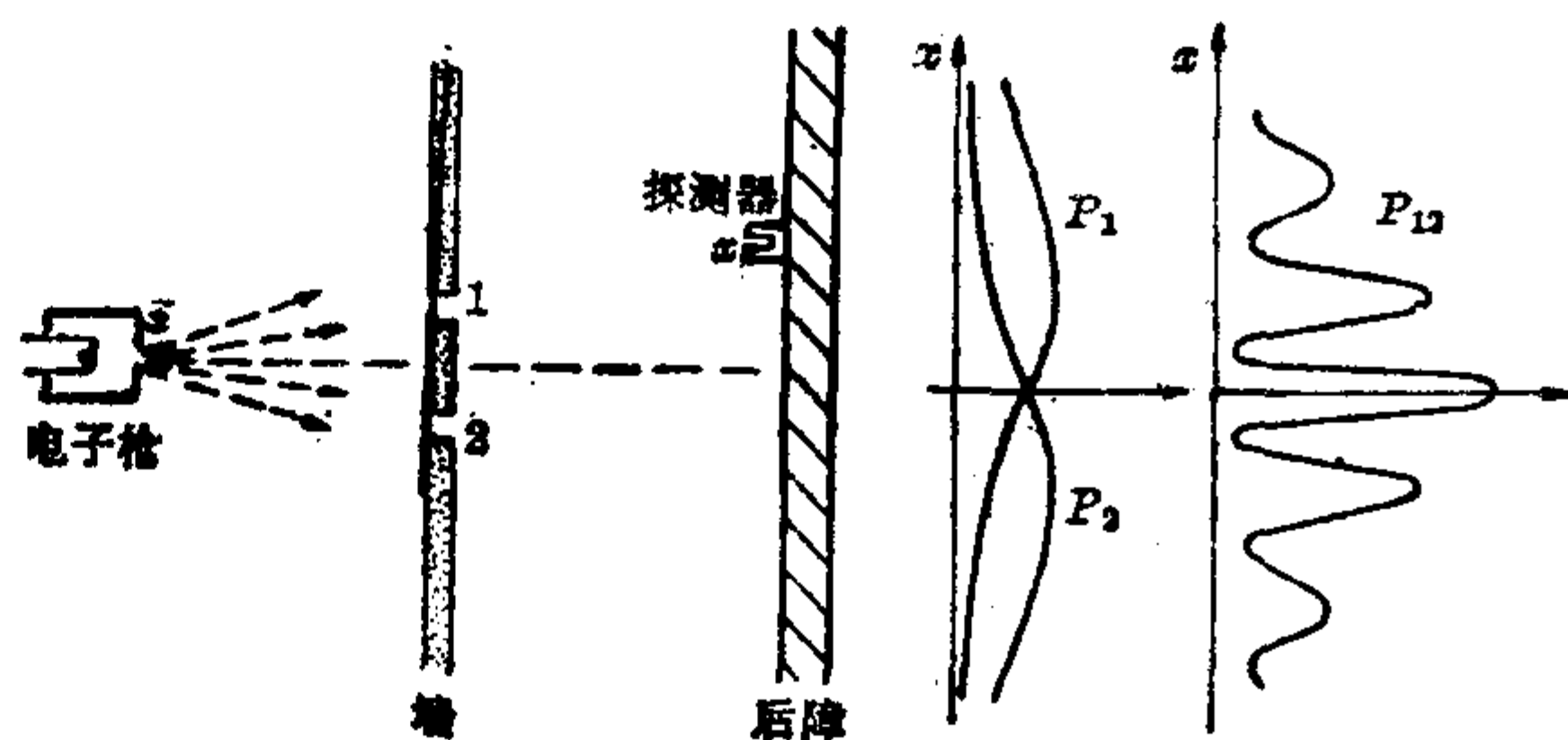


图 3-1 电子的干涉实验

你们要注意, 式(3.5)是以相反的次序写的. 它应当从右边读到左边. 电子从 s 到 1, 然后从 1 到 x . 总结一下, 如果事件是接连发生的——就是说, 如果你们能够分析粒子所走的一条路线, 说它先走这一段, 然后走那一段, 再走另一段——则将各相继事件的振幅相乘即算得该路线的总振幅. 运用这个定律, 我们可以将式(3.4)重新写成:

$$\langle x|s \rangle_{\text{两者}} = \langle x|1 \rangle \langle 1|s \rangle + \langle x|2 \rangle \langle 2|s \rangle.$$

现在我们要指出, 只要运用这几条原理, 我们就能计算如图 3-2 所示那种更为复杂的问题.

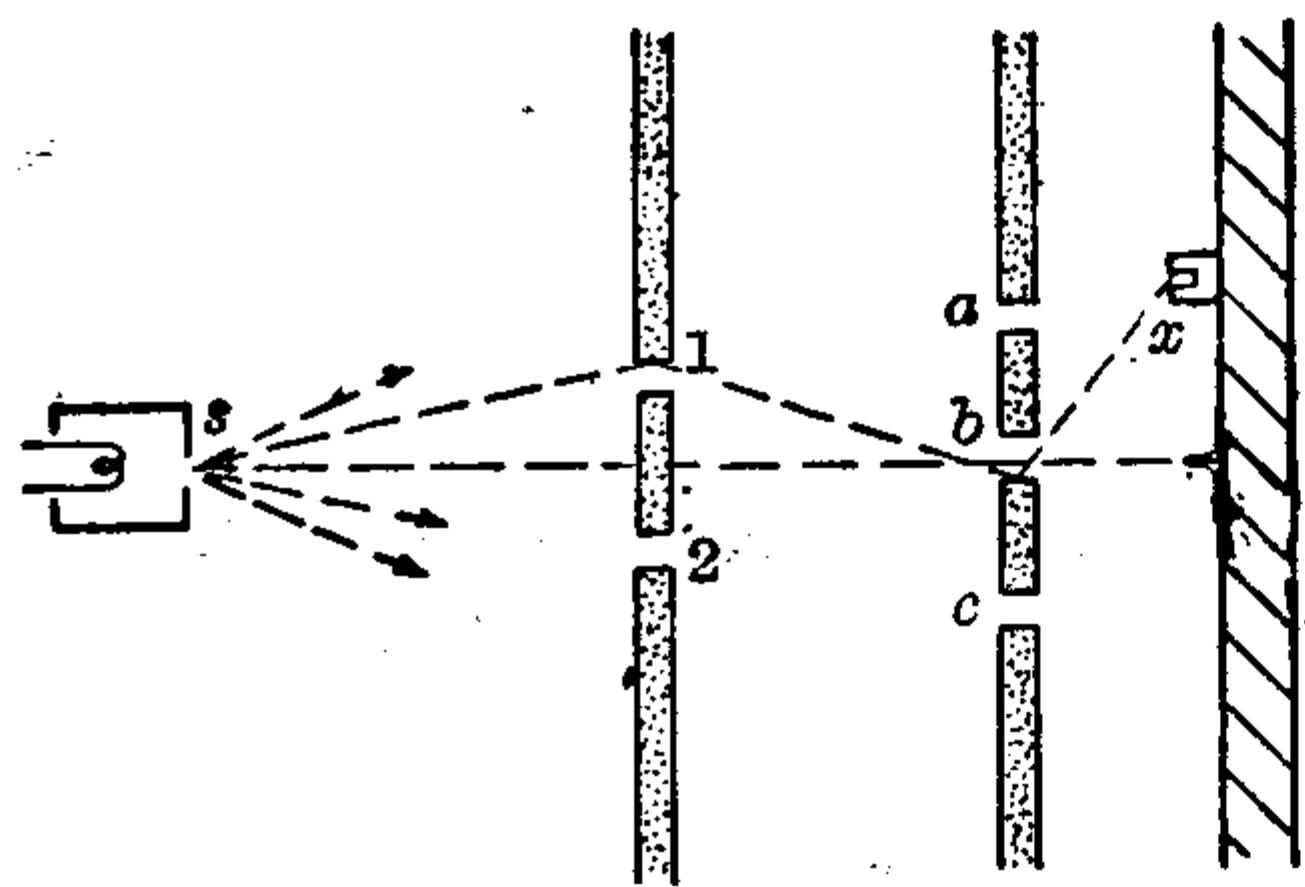


图 3-2. 一个比较复杂的干涉实验

在该图中有两堵墙, 一堵墙上有两个小孔 1 和 2, 另一堵墙上有三个小孔 a 、 b 和 c . 在第二堵墙后面有探测器, 位于 x 处, 我们要求粒子到达这一探测器的振幅. 一个你们能求出振幅的方法是计算通过这许多小孔的波的叠加, 或干涉, 但是你们也可这样来求, 认为有六条可能的路线, 把走过各条路线的振幅叠加起来. 电子可以先通过小孔 1, 然后通过小孔 a , 最后到达 x ; 或者它可以先通过小孔 1, 然后通过小孔 b , 最后到达 x , 如此等等. 按照上述第二原理, 对于可选择的路线, 其振幅相加. 所以我们可以把电子从 s 到 x 的振幅写成六个单独振幅之和. 另一方面应用第三原理, 每一个单独的振幅都能写成三个振幅的乘积. 例如, 其中有一个是从 s 到 1 的振幅乘以 1 到 a 的振幅再乘以 a 到 x 的振幅. 采用我们的速记符号, 从 s 到 x 整个振幅可写成

$$\langle x|s \rangle = \langle x|a \rangle \langle a|1 \rangle \langle 1|s \rangle + \langle x|b \rangle \langle b|1 \rangle \langle 1|s \rangle + \dots + \langle x|c \rangle \langle c|2 \rangle \langle 2|s \rangle.$$

可用求和符号来节省书写

$$\langle x|s \rangle = \sum_{\substack{i=1,2 \\ \alpha=a,b,c}} \langle x|\alpha \rangle \langle \alpha|i \rangle \langle i|s \rangle. \quad (3.6)$$

为了用这些方法进行计算, 自然必须知道从一个地点到另一地点的振幅. 我们将给出一个典型振幅的粗略概念, 它不考虑像光的偏振和电子自旋之类的东西, 但是, 除了这种特点之外, 它是十分准确的. 有了这些概念, 你们就能够解决涉及狭缝的各种组合的问题. 假设有一个具有一定能量的粒子, 在真空中以位置 r_1 走到位置 r_2 , 即这是一个不受力作用的自由粒子. 除了前面还要有一个常数因子外, 从 r_1 到 r_2 的振幅是:

$$\langle r_2|r_1 \rangle = \frac{e^{i p \cdot r_{12} / \hbar}}{r_{12}}, \quad (3.7)$$

其中 $r_{12} = r_2 - r_1$, p 是动量, 它和能量由相对论方程联系起来:

$$p^2 c^2 = E^2 - (m_0 \cdot c^2)^2,$$

或者由非相对论方程式联系起来:

$$\frac{p^2}{2m} = \text{动能}.$$

方程式(3.7)实际上表示粒子具有像波一样的性质, 振幅就像一个具有波数等于 \hbar 除以动量的波那样传播.

在最一般的情况下, 振幅和相应的几率也应当包含时间. 对于大多数这些初步的计算, 我们假设粒子源始终发射具有特定能量的粒子, 所以我们不必考虑时间问题, 但是在一般的情况下, 我们可能对另外一些问题感兴趣. 假设有一个粒子在某一时刻, 在某一地点 P 被释放,

而你们想要知道它在某个晚一些的时刻到达某个位置,譬如说在 r 的振幅,这可用符号表示成振幅 $\langle r_1, t=t_1 | P, t=0 \rangle$. 显然,这个振幅将依赖于 r 和 t . 如果你们把探测器放在不同的位置并在不同的时刻进行测量,你们就会得到不同的结果. 一般地说,这个 r 和 t 的函数满足一微分方程,这微分方程是一个波动方程. 例如在非相对论的情况下,它就是薛定谔方程. 于是人们就得到一个与电磁波或者气体中声波的方程式相类似的波动方程. 然而必须强调指出,满足这个方程式的波函数与空间的真实的波动并不相同,我们不能像对声波那样用一种实在的东西来描绘这种波动.

虽然人们在处理一个粒子的问题的时候,很想用“粒子波”这个词来进行思考,但这并不是一个恰当的概念. 因为,如果有两个粒子,那么在 r_1 发现一个粒子并且在 r_2 发现另一个粒子的振幅并不是一个简单的三维空间的波,而是取决于六个空间变量 r_1 和 r_2 . 作为一个例子,如果我们处理两个(或者更多的)粒子,我们还需要有下面的附加原理: 假如两个粒子不相互作用,一个粒子做一件事并且另一个粒子做另一件事的振幅是两个粒子分别做这两件事的两个振幅之乘积. 例如,倘若 $\langle a | s_1 \rangle$ 是粒子 1 从 s_1 到 a 的振幅, $\langle b | s_2 \rangle$ 是粒子 2 从 s_2 到 b 的振幅,则两者将一起发生的振幅是:

$$\langle a | s_1 \rangle \langle b | s_2 \rangle.$$

还要强调一个问题,假定在图 3-2 中,我们不知道粒子到达第一堵墙的小孔 1 和 2 之前是从什么地方来的,但是只要知道到达 1 的振幅和到达 2 的振幅这两个数据,我们仍旧可以对在墙的后面将会发生些什么(例如到达 x 的振幅)作出预言. 换言之,由于接连发生的事件振幅相乘这一事实,如(3.6)式所示,你要继续分析对所必须知道的只是两个数字——对这里的特殊情形来说就是 $\langle 1 | s \rangle$ 和 $\langle 2 | s \rangle$. 有了这两个复数,就足够预言未来的一切了. 这就是真正使得量子力学容易的地方. 结果在以后的几章里当我们用两个(或少数几个)数字详细地说明初始状态后,我们所要做的就是用它来预言未来. 当然,这些数字取决于粒子源的位置,并且可能还取决于仪器的其他细节. 但是,这两个数字给定后我们就不再需要知道这种细节.

§ 3-2 双缝干涉图样

现在我们要考虑一个在第一章中已经较详细讨论过的问题. 这一次我们将要运用振幅概念的全部光辉成就来向你们说明这些结果是怎样得出的,我们采用与图 3-1 所示相同的实验,但现在两个小孔后面加上一个光源,如图 3-3 所示. 在第一章里,我们曾经得到下面的有趣结果,如果我们在狭缝 1 后面观察,并且看见光子从该处散射,那么所得到的与这些光子对应的电子的分布和狭缝 2 关闭着是相同的,在狭缝 1 或在狭缝 2 处“看到”的电子的总分布是单独打开狭缝 1 或 2 时的分布之和,并且和光源熄灭时的分布完全不同. 这个结果至少在我们采用足够短的波长的光线时是正确的. 如果波长变长,以致我们无法确定散射过程发生在哪一个小孔附近,电子的分布就变得比较像光源熄灭时的分布了.

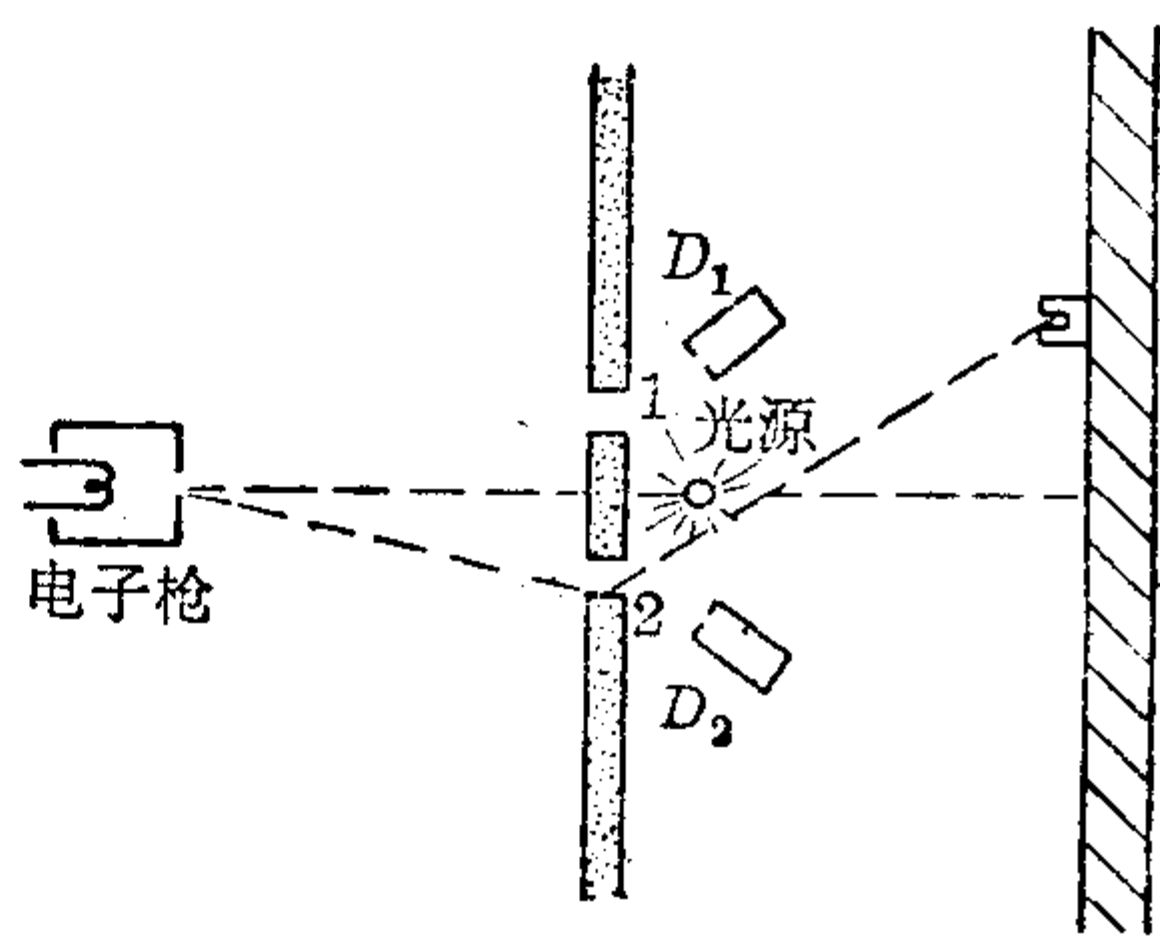


图 3-3 确定电子走过哪一个小孔的实验

我们用新的符号和振幅组合原理来仔细考虑一下会出现些什么情形. 为使书写简单

化,我们仍然令 ϕ_1 代表电子通过小孔 1 到达 x 的振幅,即

$$\phi_1 = \langle x|1\rangle\langle 1|s\rangle.$$

同样,我们令 ϕ_2 代表电子经小孔 2 到达探测器的振幅,

$$\phi_2 = \langle x|2\rangle\langle 2|s\rangle.$$

这些是没有光时通过两个小孔到达 x 的振幅. 现在如果有了光,我们要问自己: 电子从 s 出发,光子从光源 L 发出,最后电子到达 x 而光子在狭缝 1 后面被观察到,这一个过程的振幅是什么? 假定我们用一个探测器 D_1 来观察狭缝 1 后面的光子,如图 3-3 所示,并用一个同样的探测器 D_2 来对小孔 2 后面被散射的光子计数,对于一个光子到达 D_1 以及一个电子到达 x 的情形,将有一个振幅. 对于一个光子到达 D_2 以及一个电子到达 x 的情形,也将有一个振幅. 让我们来计算这两个振幅.

虽然我们对计算中所遇到的所有因子还没有正确的数学公式,但通过下面的讨论,你们可以体会出它的精神. 首先,电子从电子源跑到小孔 1 有一个振幅 $\langle 1|s\rangle$. 其次,我们可以假设电子在小孔 1 附近把一个光子散射到探测器 D_1 中也有一定的振幅. 我们用 a 来表示这个振幅. 再有,电子从狭缝 1 跑到位于 x 的电子探测器具有振幅 $\langle x|1\rangle$. 于是,电子从 s 通过狭缝 1 跑到 x 并把一个光子散射到 D_1 里面的振幅是:

$$\langle x|1\rangle a \langle 1|s\rangle.$$

或者用我们以前用过的符号来表示,它就是 $a\phi_1$.

通过狭缝 2 的电子将一个光子散射到 D_1 中去的情形也具有某个振幅. 你们要说: “这是不可能的,如果探测器 D_1 只是观测小孔 1,光子怎么会散射到 D_1 中去呢?”如果波长足够长,就有衍射效应,那就肯定可能. 如果仪器做得很好,而且我们用的是短波长的光子,那么光子被通过小孔 2 的电子散射到探测器 1 中去的振幅是非常小的. 但是为使讨论具有普遍性,我们应该考虑到总有一些这种振幅存在,我们称它为 b . 于是,一个电子通过狭缝 2 并且把一个光子散射到 D_1 中去的振幅是:

$$\langle x|2\rangle b \langle 2|s\rangle = b\phi_2.$$

在 x 位置找到电子并在 D_1 中发现光子的振幅是上面两项之和,每一项分别对应于电子的一条可能的路线. 每一项又由两个因子构成. 第一,电子通过一个小孔,第二,光子被散射到探测器 1 中,我们有:

$$\left\langle \begin{array}{l} \text{电子到 } x \\ \text{光子到 } D_1 \end{array} \middle| \begin{array}{l} \text{电子从 } s \text{ 发出} \\ \text{光子从 } L \text{ 发出} \end{array} \right\rangle = a\phi_1 + b\phi_2. \quad (3.8)$$

对于在另一个探测器 D_2 中发现光子的情况,我们可得到类似的表达式. 为简单起见,假设系统是对称的,那么 a 也就是电子通过小孔 2 时把光子散射到 D_2 中的振幅, b 是电子通过小孔 1 时把光子散射到 D_2 中的振幅,相应的光子进入 D_2 而电子到 x 的总几率是:

$$\left\langle \begin{array}{l} \text{电子到 } x \\ \text{光子到 } D_2 \end{array} \middle| \begin{array}{l} \text{电子从 } s \text{ 发出} \\ \text{光子从 } L \text{ 发出} \end{array} \right\rangle = a\phi_2 + b\phi_1. \quad (3.9)$$

现在我们达到了目的,我们可容易地算出不同状态的几率. 假定我们想知道在 D_1 中记一下数而同时在 x 处收到一个电子的几率,这就是式(3.8)所给出的振幅的绝对值的平方,即 $|a\phi_1 + b\phi_2|^2$. 让我们更仔细地研究一下这个表达式. 首先,如果 b 等于零——这是我们设计仪器时所希望的——答案就是 $|\phi_1|^2$ 乘以 $|a|^2$, 即缩小了因子 $|a|^2$. 这就是如果只有一个小孔时所应当得到的几率分布——如图 3-4(a)的曲线所示. 另一方面,如果波长很长,

光子从小孔2后面散射到 D_1 中的振幅可能正好和从小孔1散射的情形相同。虽然在 a 和 b 中可能还分别包含某个位相因子,但是我们可以问一个简单情况,即两者位相因子相等的情况。如果 a 实际上等于 b ,那么总几率就成为 $|\phi_1 + \phi_2|^2$ 乘以 $|a|^2$,因为公共因子 a 可以提出来。然而,这正好就是完全没有光子的情况下我们所得到的几率分布。所以,在波长很长的情况下——从而光子探测器无效——你们又重新得到原来的显示出干涉效应的分布曲线,如图 3-4(b)所示。对于光子探测器部分有效的情况,在大量的 ϕ_1 和少量的 ϕ_2 之间存在着干涉,你将得到如图 3-4(c)上所画的那种介于两者之间的分布。我们寻找进入 D_2 的光子和到达 x 的电子的符合计数,我们将会得到同样的结果,如果你们还记得第一章中的讨论,你们可以看出这些结果对第一章里所谈到的过程给出了定量的描述。

为使你们避免一个普遍的错误,我们现在要强调说明一个重要的问题。假定你只要知道电子到达 x 处的几率而不管光子是在 D_1 还是在 D_2 中计数,你们是否应把式(3.8)和式(3.9)所表示的振幅相加起来呢?不!对于不同的、互相可以区别的终态的振幅,你们无论如何都不得把它们相加起来。光子一旦被某个探测器所接收,只要我们愿意,我们总是能够确定到底是哪一种情况发生,而不需要再去扰乱这个系统。每个情况的几率完全不依赖于另一情况。再重复一遍,不要把不同的最终情况的振幅相加,所谓“最终”,指的是我们希望知道该几率的时刻——就是实验“结束”的时候。

在整个过程结束以前,你们的确对实验中不能区别的各个不同的过程的振幅求和。在过程的终了,你们可以说,“不想要观察光子”。要不要对光子进行观察是你们自己的事,但是你们仍然没有把振幅相加。自然界并不知道你们正在观察什么。无论你们是否费心记录数据,自然界都按照它自身原有的方式发展变化着,所以我们不得把振幅相加。我们应当先求出所有可能的终态的振幅的平方,然后再把它们加起来,对于一个电子到达 x ,同时一个光子到达 D_1 或到达 D_2 的情形来说,正确的结果是:

$$\begin{aligned} & \left| \left\langle \begin{array}{l} \text{电子到 } x \\ \text{光子到 } D_1 \end{array} \middle| \begin{array}{l} \text{电子从 } s \text{ 发出} \\ \text{光子从 } L \text{ 发出} \end{array} \right\rangle \right|^2 + \left| \left\langle \begin{array}{l} \text{电子到 } x \\ \text{光子到 } D_2 \end{array} \middle| \begin{array}{l} \text{电子从 } s \text{ 发出} \\ \text{光子从 } L \text{ 发出} \end{array} \right\rangle \right|^2 \\ & = |a\phi_1 + b\phi_2|^2 + |a\phi_2 + b\phi_1|^2. \end{aligned} \quad (3.10)$$

§ 3-3 在晶体上的散射

下一个例子是这样一现象,我们在此现象中多少得比较仔细地分析几率幅的干涉。我们观察中子在晶体上的散射过程。假定我们有一块晶体,它包含大量的原子,原子的中心是原子核。这些原子核作周期性的排列,一束中子从很远的地方射来。我们用指标 i 来标记晶体中不同的原子核, i 依次代表一系列的整数,1, 2, 3... N , N 等于原子的总数。问题是要计算在图 3-5 所示的装置中,计数器接收中子的几率。对于任意的一个原子 i ,中子到达计数器 c 的振幅等于中子从源射到原子核 i 的振幅乘以在原子核 i 上受到散射的振幅 a ,再

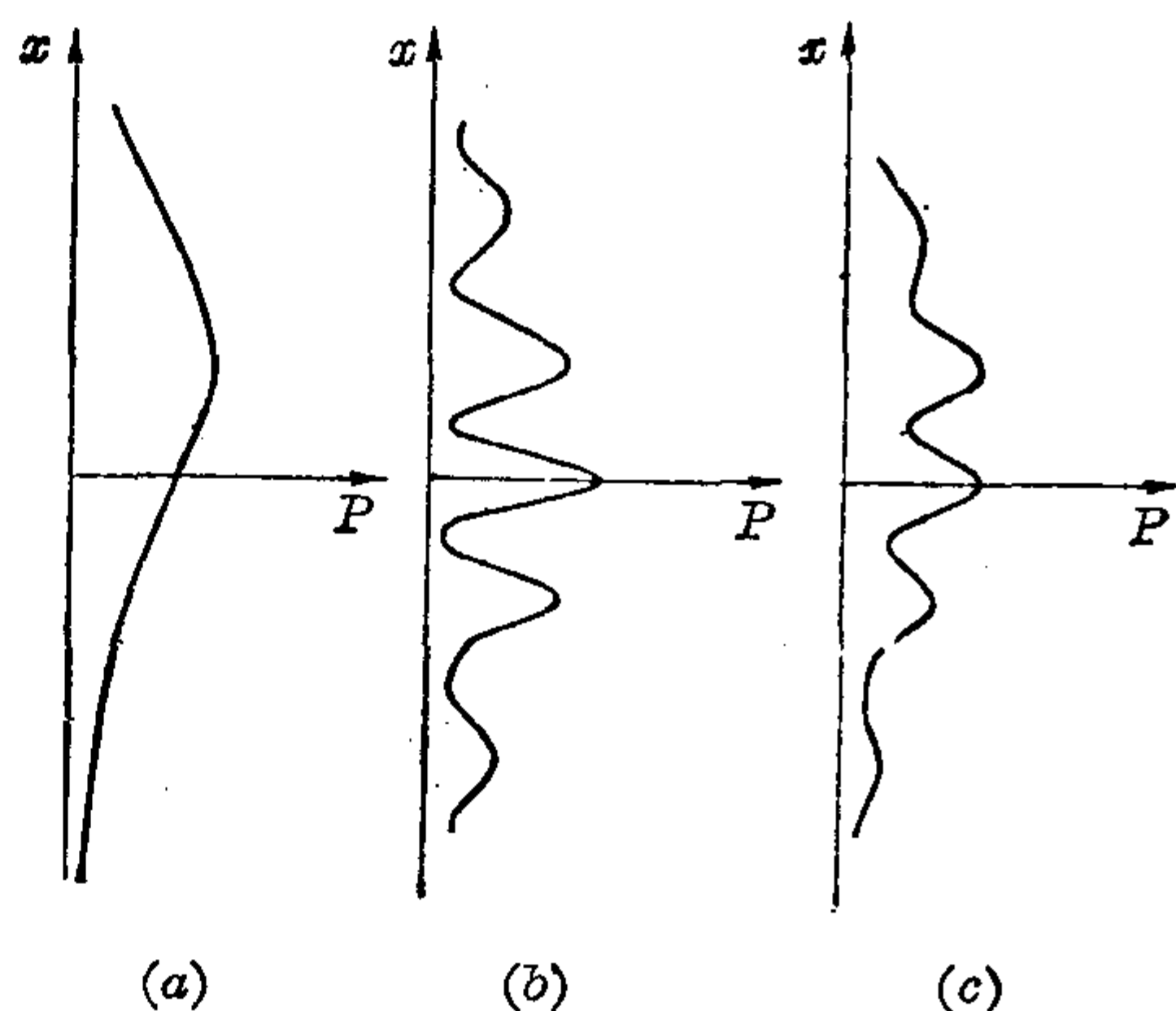


图 3-4 在图 3-3 的实验中,对应于进入 D 的一个光子,有一个电子到达 x 的几率:
(a) 对于 $b=0$; (b) 对于 $b=a$;
(c) 对于 $0 < b < a$

乘以中子从 i 到计数器的振幅。我们可将其写成:

$$\langle \text{到达 } c \text{ 的中子} | \text{从 } s \text{ 来的中子} \rangle_{\text{通过 } i} = \langle c | i \rangle a \langle i | s \rangle. \quad (3.11)$$

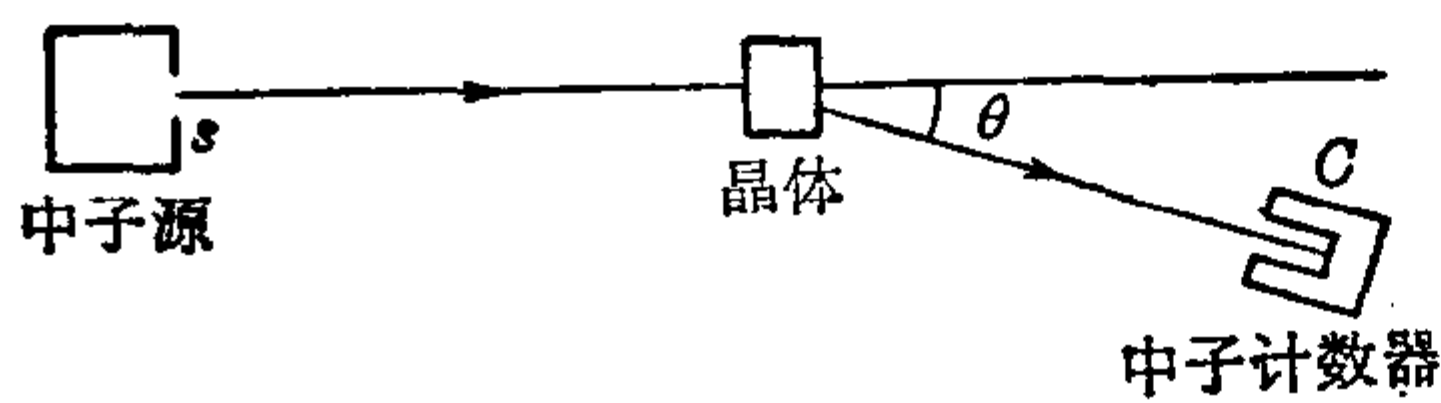


图 3-5 测量中子在晶体上的散射

在写这个方程式时, 我们已经假定散射振幅 a 对于所有的原子都是一样的。这里有大量的、表观上不能区别的路线。这些路线之所以不能区别是因为低能中子从原子核散射的时候不会把原子撞离它在晶体中原来的位置——没有留下散射的

“记录”。按照以前的讨论, 中子到达 c 的振幅必须包括式(3.11)对所有原子求和:

$$\langle \text{到达 } c \text{ 的中子} | \text{从 } s \text{ 来的中子} \rangle = \sum_{i=1}^N \langle c | i \rangle a \langle i | s \rangle. \quad (3.12)$$

因为我们对在不同空间位置的原子的散射振幅求和, 这些振幅必定有不同的位相, 这就得到和我们以前曾经分析过的光在光栅上散射的情况中同样的特征干涉图样。

在这样一个实验里面, 常常发现中子强度确实随着角度的改变而显示出巨大的变化, 具有若干尖锐的干涉峰, 在这些峰之间则几乎什么也没有——如图 3-6(a) 所示。然而, 对于某几种晶体情况就不是这样的了。伴随着上面所说的干涉峰一起的还有散射到所有方向上的普遍的本底, 我们必须试图去理解这个看上去似乎难以理解的原因。原来我们没有考虑中子的一个重要的性质。它具有二分之一的自旋, 因而它就有两个可能的状态: 不是自旋“向上”(譬如说在图 3-5 中垂直于纸面)就是自旋“向下”。如果晶体中的原子核没有自旋, 中子的自旋就不会引起任何效应。但是, 如果晶体的原子核也具有自旋, 譬如说自旋为二分之一, 你们就会观察到上面所讲的模糊的散射本底。这个现象的解释如下。

如果中子的自旋在某一个方向上, 并且原子核具有同样方向的自旋, 在散射过程中不可能发生自旋方向的改变。如果中子和原子核具有相反的自旋, 于是可能发生两种不同的散射过程, 其中一个过程中的自旋方向不变; 而在另一种过程中自旋的方向互相交换。这个自旋的总和不变的定则和经典定律中的角动量守恒定律相似。如果我们假定所有散射中子的原子核的自旋都按同一方向排列, 我们就能够开始理解这一现象。与原子核具有相同自旋的中子受到散射时就得到预期的锐细的干涉分布曲线。对于自旋相反的中子, 情况又怎样呢? 如果它在散射时, 自旋方向不变, 那么情况与上述结果没有什么两样, 但是如果两者的自旋在散射过程中都翻了一个身, 原则上我们就可发现, 是在哪一个原子核上进行了散射。因为这将是唯一的自旋反转的原子核。既然我们可以说出是在哪一个原子核上发生了散射, 其他的原子对此中子又有什么影响呢? 当然没有, 这一情况就和在单个原子上散射完全一样。

为计入这种效应, 式(3.12)的数学表达式必须加以修正, 因为在那样的分析过程中我们还没有对状态作完整的描述。让我们从下述条件出发: 从中子源来的全部中子都具有向上的自旋, 而晶体中的所有原子都具有向下的自旋。首先我们要求的是: 到达计数器的中子的自旋都向上而晶体中所有原子核的自旋仍旧向下的振幅。这和我们以前的讨论没有不同。我们令 a 为散射时自旋不翻转的振幅。那么, 在第 i 个原子上散射的振幅是:

$$\langle O_{\text{向上}} | \text{晶体都向下} | S_{\text{向上}} | \text{晶体都向下} \rangle = \langle c | i \rangle a \langle i | s \rangle.$$

因为所有原子核的自旋仍旧向下, 各个不同的原子核(不同的 i 值)无法区别。显然不可能说出是在哪一个原子上发生了散射。对于这样的过程, 所有的振幅互相干涉。

然而还有另外的情况,在这种情况下,从 S 出发的中子的自旋虽然都是向上的,但探测到的中子自旋却是向下的,在晶体中有一个原子核的自旋必定改变成向上方向——我们假定这是第 k 个原子. 我们假定对于自旋翻转的每一个原子都具有相同的散射振幅,称为 b . (在实际的晶体中,存在着另一种可能性,就是相反方向的自旋会转移到另外的某个原子上,但是让我们只讨论这种过程的几率非常小的晶体.) 于是,散射振幅就是:

$$\langle O_{\text{向下}} | \text{原子核 } k \text{ 向上} | S_{\text{向上}} \rangle = \langle O | k \rangle b \langle k | S \rangle. \quad (3.13)$$

假如我们要计算中子自旋向下以及第 k 个原子核自旋向上的几率,它等于这个振幅的绝对值的平方,就是 $|b|^2$ 乘上 $|\langle O | k \rangle \langle k | S \rangle|^2$. 第二个因子几乎与第 k 个原子在晶体中的位置无关,并且在取这个绝对值的平方时,所有的位相都消失了. 从晶体中任意的原子核上所发生的自旋翻转的散射几率是:

$$|b|^2 \sum_{k=1}^N |\langle O | k \rangle \langle k | S \rangle|^2,$$

这必然会显示出图 3-6(b) 那样的光滑的分布曲线.

你们或许会争辩:“我不在乎哪个原子向上.”也许你不在乎,但是自然界是知道的. 实际上的几率就是我们上面所得出的——没有任何干涉效应. 另一方面,如果我们要求进入探测器内的中子自旋向上而所有原子的自旋仍旧向下的几率,那么我们要取下式的绝对值的平方:

$$\sum_{i=1}^N \langle O | i \rangle a \langle i | S \rangle.$$

因为求和号下面的各项都包含位相因子,它们要互相干涉,于是我们得到锐细的干涉图样. 如果我们做实验时,没有观察到检得中子的自旋,那么两种情况都可能发生,两种几率就要相加. 作为角度的函数的总几率(或计数率)看上去就像图 3-6(c) 中的曲线那样.

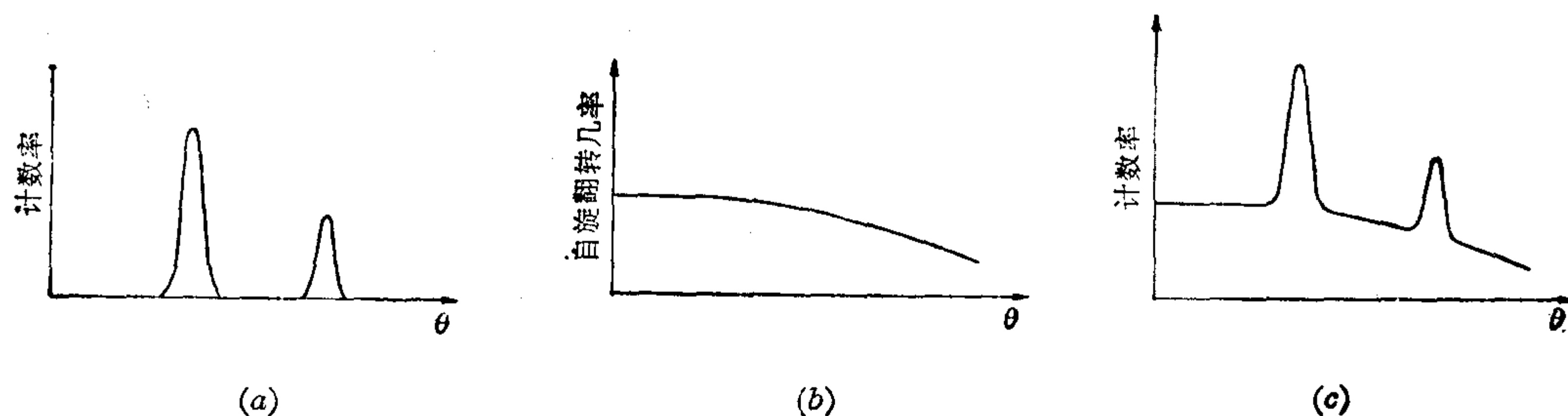


图 3-6 中子计数率作为角度的函数:

- (a) 对于自旋为零的原子核; (b) 自旋翻转的散射几率;
(c) 对于自旋为二分之一的原子核所观察得到的计数率

我们来回顾一下这个实验的物理意义. 如果你们原则上能够区别各个不同的终态(即使你们不愿费心去区别它们),算出各个状态的几率(不是振幅),然后把它们相加,即得出总的最终的几率. 如果你们甚至在原则上都不能区别各个终态,在取绝对值的平方以求出实际的几率之前,必须先对几率振幅求和. 你们必须特别注意的是:如果仅仅用波动来描写中子,你们对向下自旋的中子和向上自旋的中子将会得到同样的散射分布. 你们就要说:“波”来自所有的原子并且相互干涉,就像具有同样波长的向上自旋的中子一样. 但是我们知道实际情况并不是这样的. 所以正如我们以前所讲过的,我们必须小心,不要对空间的波动赋予过多的实在性. 它们对于某些问题是有用的,但不是对所有的问题都有用.

§ 3-4 全同粒子

下面我们要描述一个显示出量子力学的美妙结论的实验。这个实验也涉及这样的物理过程,一件事能以两种不能区别的方式发生,因此有振幅的干涉——在这样的情况下这总是正确的。我们将要讨论的是在比较低的能量下,一个原子核在另一个原子核上的散射。我们先考虑 α 粒子(即你们所知道的,氦原子核)轰击,譬如说轰击氧原子。为使我们对这个反应的分析较为容易起见,我们在质心坐标系中进行观察,在这个坐标系中氧原子核和 α 粒子的速度在碰撞以前具有相反方向,在碰撞以后也具有完全相反的方向。参看图 3-7(a)。(因为质量不同,速度的大小当然是不同的。)我们还要假定能量是守恒的,并且碰撞的能量足够低,既不发生粒子碎裂,也不会使粒子跃迁到激发态,两个粒子之所以彼此发生偏转,其原因当然是由于两者都带有正电荷,按照经典的说法,当它们互相经过时,存在着静电斥力。散射将以不同的几率在不同的角度发生。我们要讨论的是这种散射的角度依赖关系。(当然可以按照经典物理学来计算这个关系,因为量子力学对这个问题的解答和经典的结果完全一样。这是量子力学中最意外的巧合之一,对于这一点很难理解,因为除了平方反比定律以外

对其他力的情况就不是这样——所以它确实是一种巧合。)

不同方向的散射几率可以用图 3-7(a)所示的实验来进行测量。在位置 1 的计数器可以设计成只检测 α 粒子,在位置 2 的计数器设计成只检测氧原子核——这第二个探测器仅仅用来作为核对。(在实验室系统中,探测器不会在相反的方向上,但在质心系中,它们在相反的方向上。)

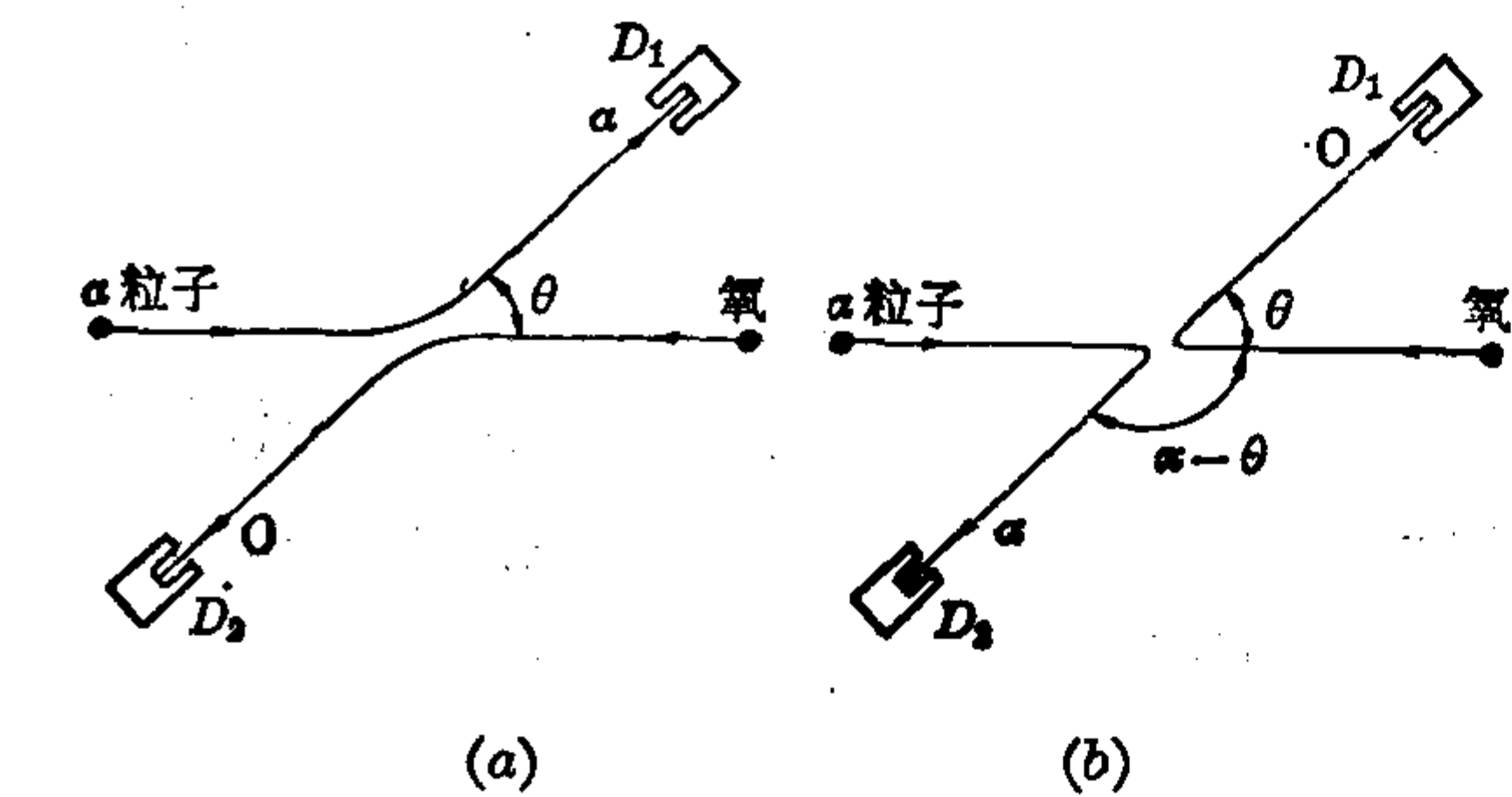


图 3-7 在质心系中观察 α 粒子在氧原子核上的散射

我们的实验包括测量在不同方向上的散射几率。令 $f(\theta)$ 为探测器放在 θ 角度上粒子散射到探测器中的振幅;那么, $|f(\theta)|^2$ 就是我们由实验测得的几率。

我们还可设计另一个实验,其中所用的探测器既能对 α 粒子作出反应,也能对氧原子核作出反应。这样我们就可得到在我们不需要区别所计数的是哪一种粒子的情况下所发生的过程。当然,假如我们在 θ 角的位置上接收到一个氧原子,在相反的位置角度为 $(\pi-\theta)$ 上必然会接收到一个 α 粒子,如图 3-7(b)所示。所以,如果 $f(\theta)$ 是 α 粒子散射到 θ 角的振幅,则 $f(\pi-\theta)$ 是氧原子散射到 θ 角的振幅¹⁾。于是,在位置 1 接收到某种粒子的几率是:

$$\text{在 } D_1 \text{ 中接收到某种粒子的几率} = |f(\theta)|^2 + |f(\pi-\theta)|^2. \quad (3.14)$$

注意,这两个状态原则上是可以区别的。即使在这个实验中我们不去区别这两种状态,但我们是能够区别它们的。按照以前的讨论,我们必须把几率相加而不是把振幅相加。

上述结果对于各种靶核都是正确的—— α 粒子在氧原子核上的散射,在碳、铍、氢等等原子核上的散射。但是对于 α 粒子在 α 粒子上的散射,这个结果就不对了。对于两个粒子完全相同的情况,实验得出的数据和式(3.14)所预言的不一致。例如在 90° 角的散射几率

1) 一般地讲,散射方向当然应该用两个角度来描写,极角 ϕ 以及方位角 θ 。那么我们说氧原子核在 (θ, ϕ) 就是说 α 粒子在 $(\pi-\theta, \phi+\pi)$ 。然而,对于库仑散射(以及对于其他许多情况),散射振幅不依赖于 ϕ 。于是在 θ 方向得到一个氧原子核的振幅和在 $(\pi-\theta)$ 方向得到一个 α 粒子的振幅是相同的。

正好是上述理论所预言的两倍,并且与这些粒子是“氦”原子核无关.如果靶是 He^3 ,而入射粒子是 α 粒子 (He^4),那么实验结果就和上述理论相符合了.只有当靶是 He^4 ——其原子核和入射的 α 粒子全同时,粒子的散射以其独特的方式随角度变化.

或许你们已能看出对这个现象的解释.使 α 粒子进入计数器有两种方式:使轰击的 α 粒子以 θ 角散射,或者使它散射到 $(\pi-\theta)$ 角度上.我们怎么能够辨别进入计数器的粒子是施轰粒子还是靶粒子呢?回答是不能.在 α 粒子对 α 粒子的情况下,有两个无法区别的情况.这里我们必须把几率振幅相加使之相干,在计数器中找到 α 粒子的几率是两个振幅和的平方:

$$\alpha \text{ 粒子进入 } D_1 \text{ 的几率} = |f(\theta) + f(\pi - \theta)|^2. \quad (3.15)$$

这个结果和式(3.14)完全不同.我们可取角度 $\pi/2$ 作为一个例子,因为这很容易计算.对于 $\theta = \pi/2$,显然 $f(\theta) = f(\pi - \theta)$,所以式(3.15)的几率变为 $|f(\pi/2) + f(\pi/2)|^2 = 4|f(\pi/2)|^2$.

另一方面,如果它们不发生干涉,式(3.14)的结果只给出 $2|f(\pi/2)|^2$.所以 90° 角的散射是我们所预料的两倍.当然,在其他角度结果也是不同的,于是,你们得到了一个不寻常的结论:在粒子是全同的情况下,发生了在粒子是可以区别的情况下未曾发生过的某种新的情况.在数学描述中,必须把可选择的各种过程的振幅相加,在这种过程中,粒子只是简单地交换它们的位置,并且存在着干涉.

当我们用电子对电子散射,或者质子对质子散射进行同样类型的实验时,甚至会出现更为错综复杂的情况.此时以上两个结论都不正确!对于这些粒子,我们还必须引用一条新的法则,一个最为独特的法则,这个法则是这样的:当来到某一点的电子本身和另一个电子相交换时,在这种情况下新的振幅以相反的位相与旧的振幅相干涉.这确实确实是干涉,只是带有一个负号.就 α 粒子而言,当把 α 粒子交换进入计数器时,相干的振幅以正号相干涉.就电子而言,交换干涉的相干振幅以负号相干涉.除了下面将要谈到的另一细节外,在与图3-8所示相类似的实验中,适合电子的方程为:

$$\text{电子到达 } D_1 \text{ 的几率} = |f(\theta) - f(\pi - \theta)|^2. \quad (3.16)$$

对上面的陈述还必须加以限制,因为我们还没有考虑到电子的自旋(α 粒子没有自旋).可以认为,电子的自旋相对于散射平面来说,不是“向上”就是“向下”.如果实验的能量足够低,由于电荷运动所产生的磁力很小,因而自旋不受到影响.我们假定现在分析的就是这种情况,所以在碰撞的时候,自旋方向不会改变.不管电子具有什么方向的自旋,它总是不变的.你们可以看到,这里有几种可能性.施轰粒子和靶粒子的自旋都向上,或者都向下,或者它们的自旋方向相反.假定两者的自旋都向上,如图3-8所示(或者假定它们的自旋都向下).反冲粒子的自旋情况也将这样,而且这个过程的振幅等于图3-8(a)和(b)所表示的两种可能过程的振幅之差.于是在 D_1 中探测到电子的几率由式(3.16)给出.

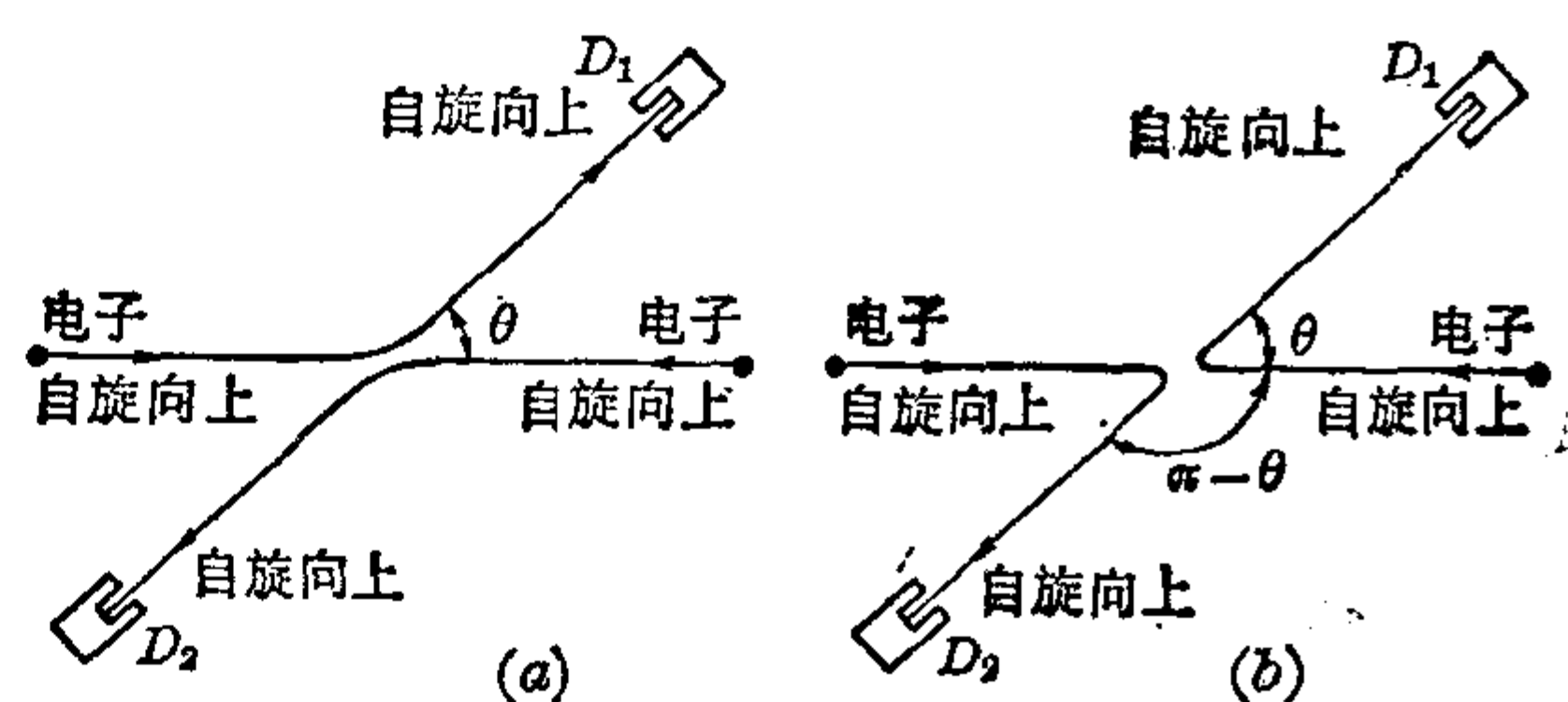


图3-8 电子对电子的散射.如果来到的这两个电子具有互相平行的自旋,过程(a)和(b)是不能区别的

假如“施轰”粒子的自旋向上而“靶”粒子的自旋向下,进入计数器1的电子自旋可以向

上也可以向下。通过对电子自旋的测量，我们就能够说出这个电子是来自施轰粒子束还是来自靶粒子束了。这两种可能性表示在图 3-9 的 (a) 和 (b) 中，原则上它们是可以区别的，因而互不干涉——只不过是两者的几率相加。如果原来的自旋方向都反了过来——就是说，

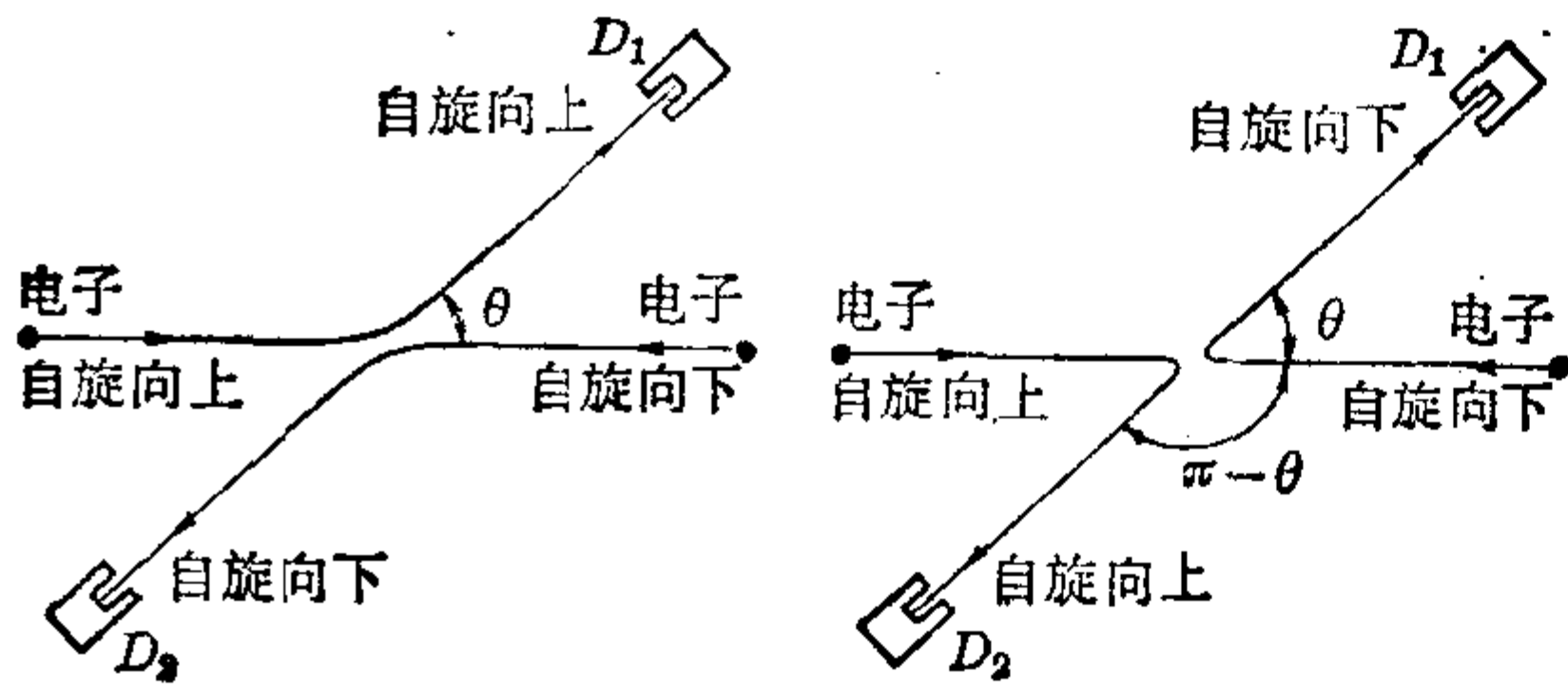


图 3-9 自旋反平行的两个电子的散射

左边的自旋向下而右边的自旋向上——同样的论证仍然成立。

现在如果我们随意选取电子——例如由钨丝发射的电子是完全非极化的——那么发射的任一特定电子其自旋向上还是向下的机会是五十对五十。如果我们在实验中不去测量电子在任何地点的自旋，这就是所谓的非极化的实验。这个实验的结果

最好用这样的方法来计算：把所有的各种可能性都排列成表，就像我们在表 3-1 中所做的那样，对各个可以区别的不同情况分别求出它们的几率。总的几率就等于所有各个几率的和。注意，对于非极化粒子束， $\theta = \pi/2$ 的结果是对互不依赖的粒子按经典理论求出的结果的一半。全同粒子的行为具有许多有趣的结论，我们将在下一章更为详细地讨论它们。

表 3-1 非极化的自旋为二分之一的粒子的散射

各种情况的比率	粒子 1 的自旋	粒子 2 的自旋	到达 D_1 中粒子的自旋	到达 D_2 中粒子的自旋	几率
$\frac{1}{4}$	向上	向上	向上	向上	$ f(\theta) - f(\pi - \theta) ^2$
$\frac{1}{4}$	向下	向下	向下	向下	$ f(\theta) - f(\pi - \theta) ^2$
$\frac{1}{4}$	向上	向下	向下	向下	$ f(\theta) ^2$
$\frac{1}{4}$	向上	向上	向上	向上	$ f(\pi - \theta) ^2$
$\frac{1}{4}$	向下	向下	向下	向上	$ f(\pi - \theta) ^2$
$\frac{1}{4}$	向下	向上	向上	向下	$ f(\theta) ^2$
总几率					$\frac{1}{2} f(\theta) - f(\pi - \theta) ^2 + \frac{1}{2} f(\theta) ^2 + \frac{1}{2} f(\pi - \theta) ^2$

§ 4-1 玻色子和费密子

在上一章里，我们开始考虑了发生在两个全同粒子相互作用的过程中振幅干涉的特殊法则。所谓全同粒子是指像电子那样的无法将它们彼此区别开来的粒子。如果在某一个过程中包含两个全同的粒子，将原来到达计数器的粒子与另一粒子互相调换一下，这样调换后的状态与原来的状态是不能区别的，而且——像所有其他不能区别的情况一样——调换后的状态与原来的状态相干涉。于是事件的振幅就是两个相干振幅之和，但是，令人感到有趣的是，在某些情况下两个振幅以相同的位相相干涉，而在另一些情况下，振幅以相反的位相相干涉。

假设如两个粒子 a 和 b 相互碰撞，其中 a 散射到方向 1 而 b 散射到方向 2，如图 4-1(a) 所示。令 $f(\theta)$ 为这一过程的振幅，于是，观察到这个事件的几率 P_1 正比于 $|f(\theta)|^2$ 。当然也可能发生另一种过程，即粒子 b 散射到计数器 1 中而粒子 a 进入计数器 2 中，如图 4-1(b) 所示。假设不存在由自旋之类所定义的特殊方向，这一过程的几率就是 $|f(\pi - \theta)|^2$ ，因为这正好等于在第一过程中把计数器 1 移到 $\pi - \theta$ 角处。你们也许会想到，第二个过程的振幅正巧等于 $f(\pi - \theta)$ 。但它并不一定是这样，因为还可以有一个任意的位相因子。这就是说振幅可以是

$$e^{i\phi} f(\pi - \theta).$$

这个振幅同样给出几率 P_2 等于 $|f(\pi - \theta)|^2$ 。

现在让我们来看一看，如果 a 和 b 是全同粒子的话，将会出现些什么情况。这时我们就不能区别图 4-1 中的两个图所表示的不同过程。对于无论 a 还是 b 进入计数器 1 而同时另一个进入计数器 2 的情形，我们有一个振幅。这个过程的振幅是图 4-1 所示的两个过程的振幅之和。假使我们把第一个过程的振幅叫做 $f(\theta)$ ，那么第二个就是 $e^{i\phi} f(\pi - \theta)$ 。现在，位相因子就很重要了，因为我们要把两个振幅相加。假设当我们把这两个粒子交换时，我们必须在振幅上乘以某个位相因子，如果我们把这两个粒子再交换一次，我们应该再次乘以同样的因子。可是这样一来，我们又回到了第一过程。位相因子应用两次必然回到原来的状态——位相因子的平方必定等于 1。这存在着两种可能性： $e^{i\phi}$ 等于 +1 或者等于 -1。两个粒子交换前后的振幅要么是有相同的符号，要么具有相反的符号。这两种情况在自然界中都存在，它们分别对应于不同种类的粒子。以正号相干的粒子称为玻色子，以负号相干的粒子称为费密子。光子、介子和引力子都是玻色子，电子、 μ 介子、中微子、核子和重子都是费密子。于是，我们得到全同粒子的散射振幅是：

玻色子：

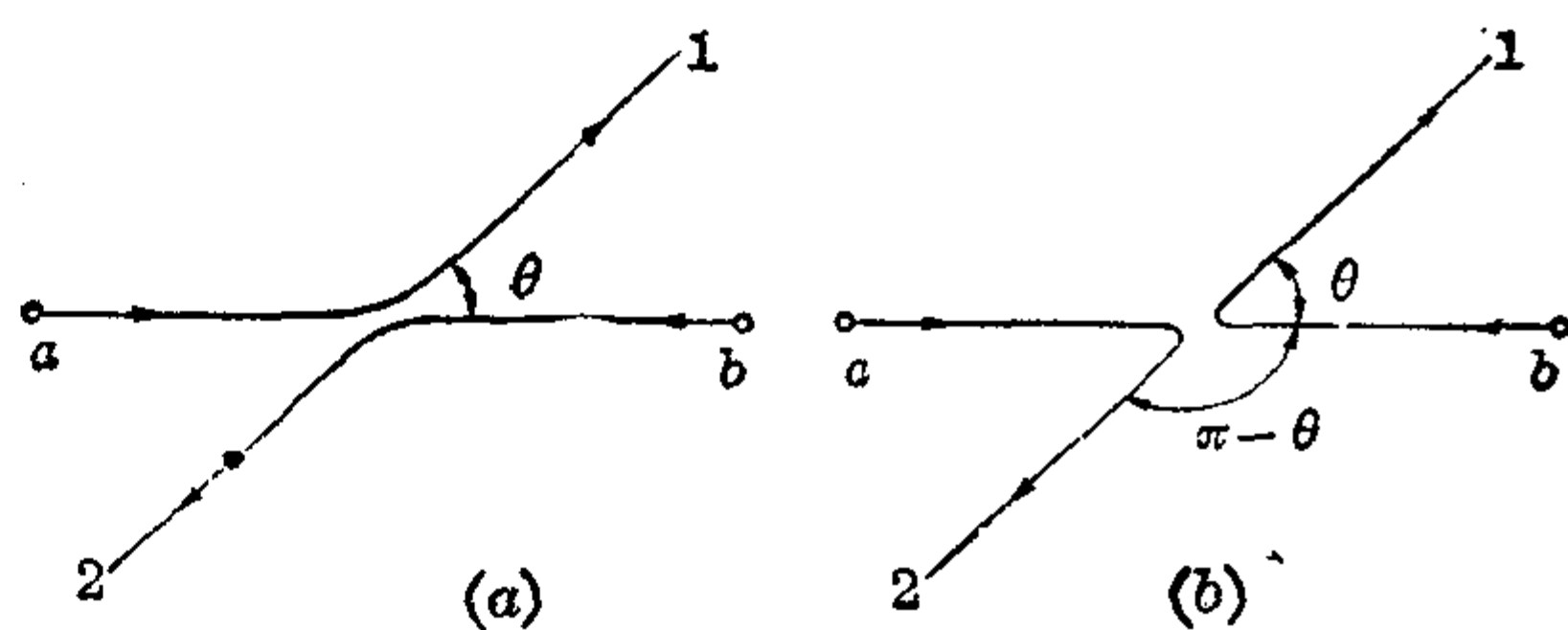


图 4-1 在两个全同粒子的散射过程中，(a)和(b)两个过程不能区别

$$(\text{直接的振幅}) + (\text{变换后的振幅}) \quad (4.1)$$

费密粒子

$$(\text{直接的振幅}) - (\text{交换后的振幅}) \quad (4.2)$$

对于具有自旋的粒子——如电子——还有一个另外的复杂情况。我们不仅要详细说明粒子的位置,还要说明它们自旋的方向。只对于具有相同自旋状态的全同粒子相互交换,振幅才相互干涉。如果考虑非极化射束——这是不同自旋状态的混合物——的散射,还有某些特别的计算。

当两个或更多的粒子紧紧地束缚在一起的时候,将引起一个有趣的问题。例如,一个 α 粒子里面有四个粒子——两个中子和两个质子。当两个 α 粒子相互散射时,有几种可能性。在散射过程中,可能有一定的振幅使一个中子从一个 α 粒子跳到另一个 α 粒子中,同时在另一个 α 粒子中有一个中子跳过来和它交换位置,于是散射以后的 α 粒子已经不是原来的粒子了——已经交换了一对中子。见图4-2。交换一对中子的散射振幅和没有这种交换的散射振幅相干涉,由于这里有一对费密子相互交换,干涉必定具有负号。另一方面,如果两个 α 粒子的相对能量是如此之低,使得它们保持相当的距离——譬如说由于库仑斥力——那么就不可能有交换任何内部粒子的几率。于是我们可以把 α 粒子当作结构单一的客体而不必去考虑它的内部细节。在这种情形下,只有两种情况对散射振幅有所贡献,在散射过程中要么没有粒子交换,要么四个粒子都交换。因为 α 粒子中的质子和中子都是费密粒子,任意一对粒子的交换都要改变散射振幅的符号。只要在 α 粒子之间没有内部粒子的交换,交换两个 α 粒子和交换四对费密子是同样的。对于每一对费密粒子的交换都要改变符号,其结果是振幅以正号相组合。 α 粒子的行为像玻色子。

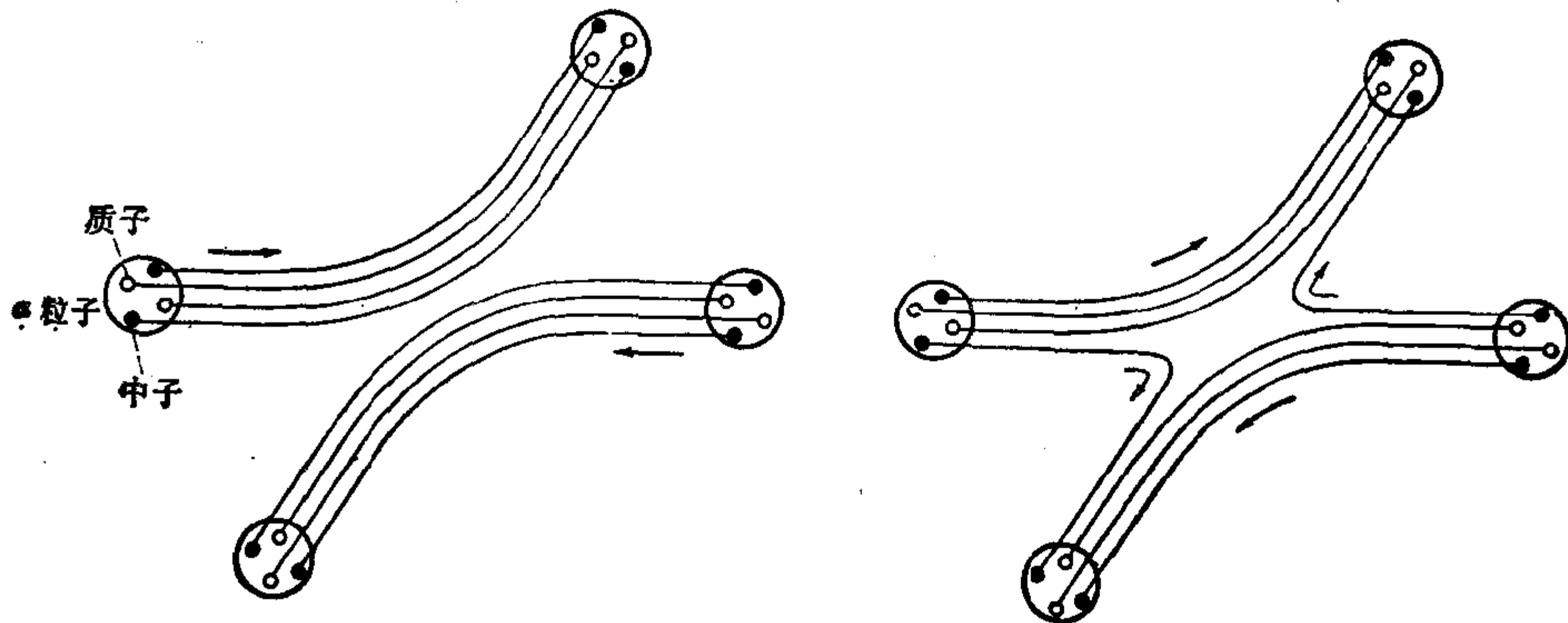


图4-2 两个 α 粒子的散射。在(a)中,两个 α 粒子保持原来的样子不变;在(b)中,碰撞时互相交换一个中子

因此,关于复合粒子的法则是这样的,在复合粒子可以看成单个粒子的情况下,复合粒子的行为像费密子还是像玻色子取决于它们包含的是奇数个费密子还是偶数个费密子。

所有我们提到过的基本费密子——例如电子、质子以及中子等等——具有自旋 $j=1/2$ 。如果将几个这样的费密子放在一起组成一个复合粒子,总的自旋不是整数就是半整数。例如,氦的普通同位素 He^4 ,它的原子核包含两个中子和两个质子,其自旋为零。而 Li^7 的原子核有三个质子和四个中子,具有 $3/2$ 的自旋。我们以后要学习角动量的合成规则,而现在只提一下,每一个具有半整数自旋的复合粒子就象一个费密子,而每一个具有整数自旋的复合粒子就象一个玻色子。

这就提出了一个有趣的问题:为什么具有半整数自旋的粒子是费密子,它们的振幅要以负号相加;而具有整数自旋的粒子是玻色子,它们的振幅以正号相加?很抱歉,对于这个问题我们不能给出一个简单的解释,泡利曾从量子场论和相对论的复杂的论证中作出过一个解释,他指出,量子场论和相对论必须一起应用,但是我们无法在初等的水平上重复他的论证.看来这是物理学中不多的情形,在这些情形中具有能非常简明的表述法则,但是没有人能为它找到简单而又容易的解释.这种解释要深入到相对论量子力学中,这可能意味着我们还没有完全理解其中所包含的基本原理.目前,你们只好把它当作自然界的一个法则接受下来.

§ 4-2 两个玻色子的状态

现在我们来讨论关于玻色子相加法则的一个有趣的结果.这和有几个粒子存在时的行为有关.我们先考虑两个玻色子从另外两个粒子上散射的情形.我们不去关心散射机构的细节,我们只对被散射粒子发生些什么变化感兴趣.假设情况如图 4-3 所示.粒子 a 散射到状态 1. 所谓状态系指一定的运动方向和能量,或者别的某种给定的条件.粒子 b 散射到状态 2. 我们假设这两个状态 1 和 2 几乎相同.(事实上我们所要求的是两个粒子被散射到相同的方向或状态的振幅,但是最好我们先考虑一下如果两个状态几乎相同时会发生些什么,然后再解决当两个状态变为完全相同时,会发生些什么.)

假定我们只有粒子 a ,它具有一定的振幅,譬如说 $\langle 1|a\rangle$,被散射到方向 1,而粒子 b 单独存在时,它具有振幅 $\langle 2|b\rangle$,被散射到方向 2. 如果两个粒子不相同,两次散射同时发生的振幅就是乘积

$$\langle 1|a\rangle\langle 2|b\rangle.$$

于是发生这一事件的几率为

$$|\langle 1|a\rangle\langle 2|b\rangle|^2,$$

它也等于

$$|\langle 1|a\rangle|^2|\langle 2|b\rangle|^2.$$

在目前的论证中,为了使书写方便,有时我们令

$$\langle 1|a\rangle = a_1, \quad \langle 2|b\rangle = b_2.$$

于是,双散射的几率是

$$|a_1|^2|b_2|^2.$$

也可能发生这样的情况:粒子 b 散射到方向 1,而粒子 a 散射到方向 2. 这一过程的振幅是

$$\langle 2|a\rangle\langle 1|b\rangle,$$

这个事件的几率是

$$|\langle 2|a\rangle\langle 1|b\rangle|^2 = |a_2|^2|b_1|^2.$$

现在,设想我们有一对小计数器,可以用它们来检测这两个散射粒子.它们同时检测到两个粒子的几率 P_2 为

$$P_2 = |a_1|^2|b_2|^2 + |a_2|^2|b_1|^2. \quad (4.3)$$

现在让我们假设方向 1 和 2 非常靠近,我们期望 a 应随着方向连续地变化,所以当 1 和

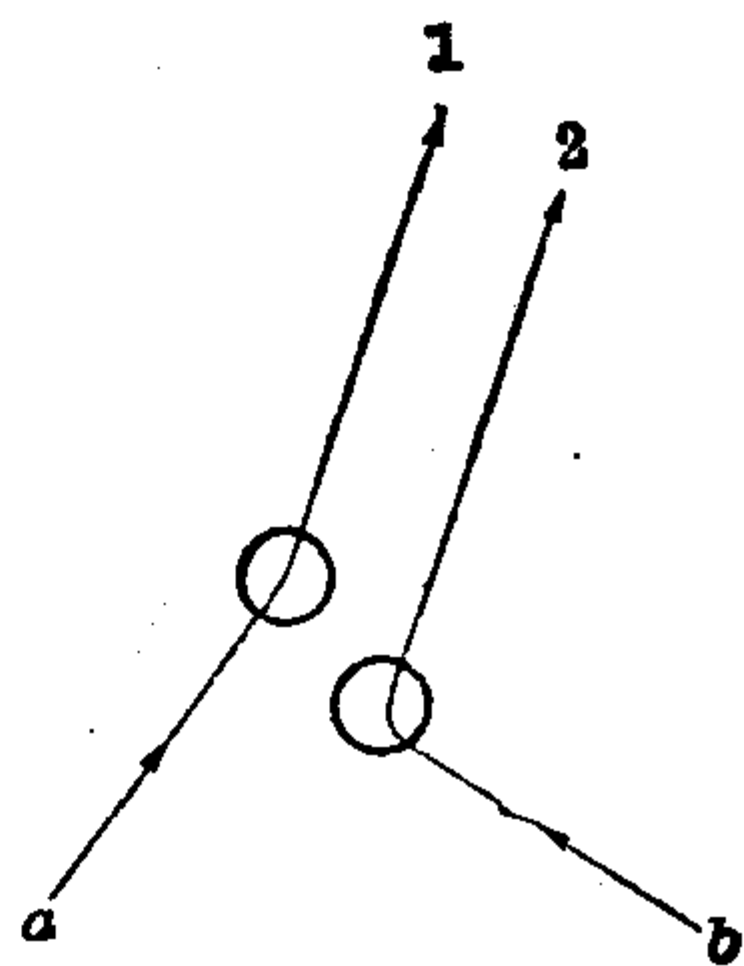


图 4-3 一对粒子被散射到靠近的终态

2 互相靠近时, a_1 和 a_2 也必定彼此趋近. 当方向 1 和 2 足够接近时, 振幅 a_1 和 a_2 将相等. 我们可以令 $a_1 = a_2$, 并把它们称为 a , 同样令 $b_1 = b_2 = b$. 于是我们得到:

$$P_2 = 2|a|^2|b|^2. \quad (4.4)$$

现在假设 a 和 b 是全同的玻色子. 那么, a 进入 1 而 b 进入 2 的过程和相互交换后 a 进入 2 而 b 进入 1 的过程不能区别. 假使这样, 这两个不同过程的振幅相互干涉. 两个计数器各俘获一个粒子的总振幅是:

$$\langle 1|a\rangle\langle 2|b\rangle + \langle 2|a\rangle\langle 1|b\rangle. \quad (4.5)$$

在计数器中得到一对粒子的几率就是这个振幅绝对值的平方,

$$P_2 = |a_1b_2 + a_2b_1|^2 = 4|a|^2|b|^2. \quad (4.6)$$

我们得到这样的结果: 两个全同玻色子被散射到同一状态的几率是假设两个粒子不相同时所计算出的几率的两倍.

虽然我们刚才考虑两个粒子是在不同的计数器中观察到的, 我们在下面就会知道, 这并不是必要的. 我们设想方向 1 和方向 2 两者都将使粒子进入放在某一距离处的一个单独的小计数器中. 我们定义方向 1 为正对着计数器上面积元 dS_1 的方向, 方向 2 为正对着计数器的面积元 dS_2 的方向. (我们设想计数器有一和散射线垂直的面.) 现在我们不可能给出粒子将进入某一精确方向或到达空间某一特定点的几率. 这种事是办不到的——进入任一准确方向的机会为零. 如果我们希望非常具体的话, 我们必须定义我们的振幅, 使它给出到达计数器上单位面积的几率. 假定我们只有粒子 a , 它具有被散射到方向 1 的某个振幅. 我们定义 $\langle 1|a\rangle = a_1$ 是 a 被散射到在方向 1 的计数器单位面积上的振幅. 换言之, a_1 的标度已选定了——我们说它已被“归一化”, 结果粒子 a 被散射到面积元 dS_1 上的几率是:

$$|\langle 1|a\rangle|^2 dS_1 = |a_1|^2 dS_1. \quad (4.7)$$

如果我们的计数器的总面积是 ΔS , 我们使 dS_1 遍及这个面积, 粒子 a 被散射到计数器中的总几率是:

$$\int_{\Delta S} |a_1|^2 dS_1. \quad (4.8)$$

和以前一样, 我们假设计数器足够小, 以致振幅 a_1 在计数器的整个面上没有显著的变化, 那么 a_1 是一个常数振幅, 我们可称它为 a . 于是粒子 a 被散射到计数器中某处的几率是:

$$p_a = |a|^2 \Delta S. \quad (4.9)$$

用同样的方法, 我们得到粒子 b ——单独存在时——被散射到某一面积元 d_1S_2 的几率是

$$|b_2|^2 dS_2.$$

(我们用 dS_2 代替 d_1S_2 , 因为下面我们要使 a 和 b 进入不同的方向.) 我们再使 b_2 等于常数振幅 b , 于是粒子 b 在探测器中计数的几率是:

$$p_b = |b|^2 \Delta S. \quad (4.10)$$

现在当两个粒子同时存在时, a 被散射到 dS_1 而 b 被散射到 dS_2 的几率是

$$|a_1b_2|^2 dS_1 dS_2 = |a|^2 |b|^2 dS_1 dS_2. \quad (4.11)$$

如果我们要求的是 a 和 b 两者都进入计数器的几率, 我们将 dS_1 和 dS_2 都在 ΔS 上积分, 得到

$$P_2 = |\alpha|^2 |b|^2 (\Delta S)^2 \quad (4.12)$$

附带提一下, 我们注意到它正好等于 $p_a \cdot p_b$, 正如你们假定粒子 a 和 b 互相独立地行动那样.

然而, 如果两个粒子是全同的, 对于每一对面积元 dS_1 和 dS_2 就有两个不能区别的几率. 粒子 a 进入 dS_1 而粒子 b 进入 dS_2 和粒子 a 进入 dS_2 而粒子 b 进入 dS_1 是不能区别的, 所以这两个过程的几率将相互干涉. (在上面当我们有两个不同的粒子时——虽然事实上我们并不在乎到底哪一个粒子跑到计数器的哪一部分——原则上我们能够找出哪个粒子进入哪里, 所以不存在干涉. 而对于全同粒子, 即使在原则上我们也不可能断定.) 于是, 我们必须把两个全同粒子到达 dS_1 和 dS_2 的几率写成:

$$|a_1 b_2 + a_2 b_1|^2 dS_1 dS_2. \quad (4.13)$$

然而, 当我们对计数器的面积求积分时, 我们必须小心. 如果令 dS_1 和 dS_2 都遍及整个面积 ΔS , 我们就把面积上每一部分都计算了两次, 因为式(4.13)包括了任何一对面积元 dS_1 和 dS_2 ¹⁾, 可能遇到的所有情况. 如果我们把结果除以 2 来改正双重计算, 我们仍然可以那样积分. 于是, 对于全同玻色子, 我们得到:

$$P_2(\text{玻色}) = \frac{1}{2} \{4|\alpha|^2 |b|^2 (\Delta S)^2\} = 2|\alpha|^2 |b|^2 (\Delta S)^2. \quad (4.14)$$

这正好又等于式(4.12)的两倍, 该式是我们对可以区别的粒子求得的.

如果我们设想一下, 我们知道通道 b 已经将其粒子送入某一特定方向, 我们可以说第二个粒子进入同一方向的几率等于我们把它当作独立事件计算时所预期的结果的两倍. 玻色子具有这样的特性: 如果已有一个粒子处于某一状态, 在这同一状态中出现第二个粒子的几率等于第一个粒子不在这个状态时的两倍. 这个事实常常用下面的方式来表达: 如果已有一个玻色子处于一给定的状态中, 再将另一全同玻色子放进这同一状态的振幅等于第一个粒子不在该状态时的 $\sqrt{2}$ 倍. (从我们所采用的物理的观点来看, 这并不是表达这个结果的适当方式, 但是如果始终将它当作一个法则来使用, 当然它会给出正确的结果.)

§ 4-3 n 个玻色子的状态

我们把上一节的结果推广到具有 n 个粒子的情况. 设想图 4-4 所示的情况. 我们有 n 个粒子 a, b, c, \dots 它们分别被散射至 1, 2, 3, \dots, n 等各个方向上. 所有这 n 个方向都正对着放在远处的一个小计数器. 和上一节一样, 我们把所有的振幅都归一化, 各个粒子单独行动时进入计数器上面积元 dS 的几率是:

$$|\langle \rangle|^2 dS.$$

让我们先假设这些粒子都是可以区别的, 于是, n 个粒子在 n 个不同的面积元上同时被计数的几率是:

$$|a_1 b_2 c_3 \dots|^2 dS_1 dS_2 dS_3 \dots \quad (4.15)$$

我们再假设振幅不依赖于 dS 在计数器(假设它很小)上的位置, 并把这些振幅称为 a, b, c, \dots . 几率式(4.15)变成:

$$|a|^2 |b|^2 |c|^2 \dots dS_1 dS_2 dS_3 \dots \quad (4.16)$$

1) 在(4.11)中, 交换 dS_1 和 dS_2 就得到另一个不同的事件, 所以两个面积元都必须遍及计数器的整个面积. 在(4.13)中, 我们把 dS_1 和 dS_2 成对地处理, 并且包括了可能发生的所有情况. 如果积分又包含 dS_1 和 dS_2 交换后所发生的情况, 各种情况就计算了两次.

将各个 dS 分别在计数器的表面 ΔS 上求积分, 我们得到同时对 n 个不同粒子计数的几率 P_n (不同) 为

$$P_n(\text{不同}) = |a|^2 |b|^2 |c|^2 \cdots (\Delta S)^n. \quad (4.17)$$

这正好等于各个粒子分别进入计数器的几率的乘积. 它们各自独立地行动——某一粒子进入计数器的几率与另外还有多少其他粒子也进入计数器无关.

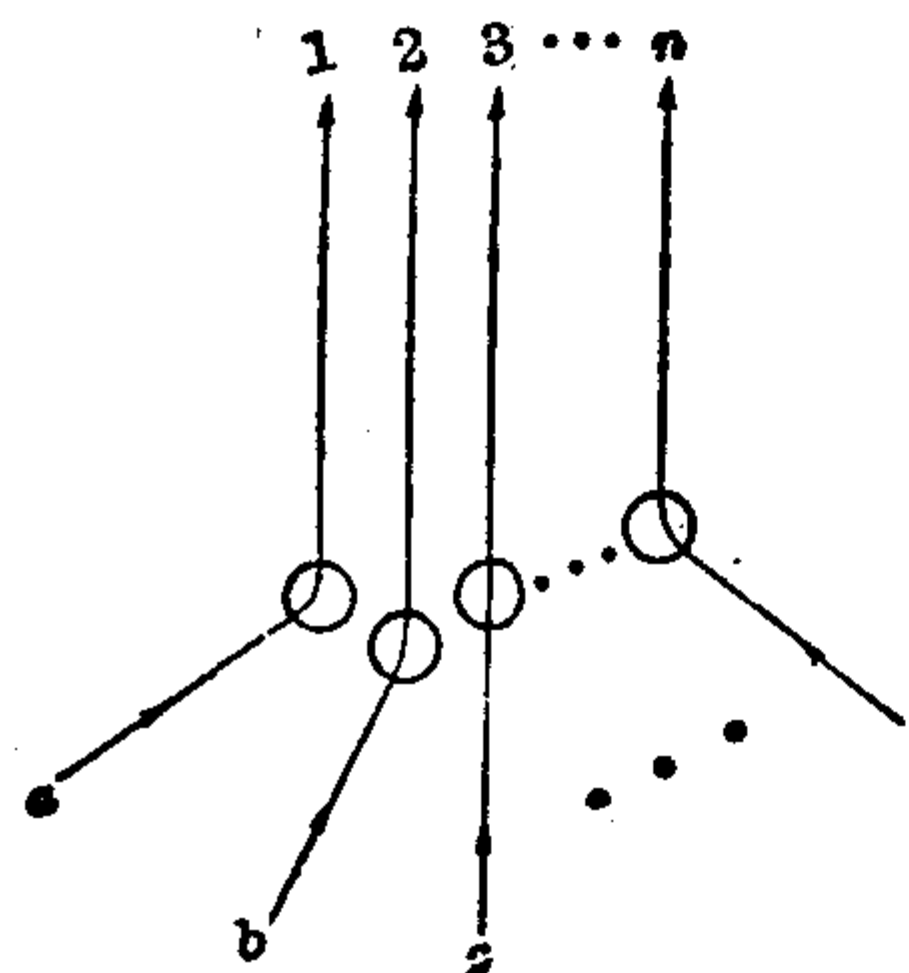


图 4-4 n 个粒子被散射到靠近的终态

现在假定所有的粒子都是全同的玻色子. 对于每一组方向: 1、2、3... 有许多不可分辨的可能性. 例如, 当只有三个粒子时, 我们有下列几种可能性:

$a \rightarrow 1$	$a \rightarrow 1$	$a \rightarrow 2$
$b \rightarrow 2$	$b \rightarrow 3$	$b \rightarrow 1$
$c \rightarrow 3$	$c \rightarrow 2$	$c \rightarrow 3$
$a \rightarrow 2$	$a \rightarrow 3$	$a \rightarrow 3$
$b \rightarrow 3$	$b \rightarrow 1$	$b \rightarrow 2$
$c \rightarrow 1$	$c \rightarrow 2$	$c \rightarrow 1$

共有六种不同的组合. n 个粒子就有 $n!$ 种不同的、但是不可分辨的可能性, 我们必须把它们振幅相加. 于是, n 个粒子在 n 个面积元上计数的几率就是:

$$|a_1 b_2 c_3 + \cdots + a_1 b_3 c_2 + \cdots + a_2 b_1 c_3 + \cdots + a_2 b_3 c_1 + \cdots|^2 dS_1 dS_2 dS_3 \cdots dS_n. \quad (4.18)$$

我们再次假设所有的方向靠得很近, 因而我们可以设 $a_1 = a_2 = \cdots = a_n = a$, 对于 $b, c \cdots$ 也如此, 式(4.18)表示的几率则成为:

$$|n! abc \cdots|^2 dS_1 dS_2 dS_3 \cdots dS_n. \quad (4.19)$$

当我们把各个 dS 对计数器的面积 ΔS 求积分时, 每个可能的面积元的乘积都计算了 $n!$ 次, 对此我们除以 $n!$ 来加以修正, 于是得到:

$$P_n(\text{玻色}) = \frac{1}{n!} |n! abc \cdots|^2 (\Delta S)^n$$

或
$$P_n(\text{玻色}) = n! |abc \cdots|^2 (\Delta S)^n \quad (4.20)$$

把这个结果和式(4.17)比较, 我们看到, 对 n 个玻色子一起计数的几率比假设它们都是可以分辨的情况下所算出的几率大 $n!$ 倍. 我们可以把这一结果概括为:

$$P_n(\text{玻色}) = n! P_n(\text{不同}). \quad (4.21)$$

于是, 玻色情况的几率比假设粒子都独立行动所算出的几率大 $n!$ 倍.

下面的问题, 可使我们更好地看出上述结果的意义: 一个玻色子进入已有 n 个其他玻色子存在的某个特殊状态的几率是什么? 我们把这个新加入的粒子叫做 w . 包括 w 在内, 我们共有 $(n+1)$ 个粒子, 式(4.20)变成

$$P_{n+1}(\text{玻色}) = (n+1)! |abc \cdots|^2 (\Delta S)^{n+1}. \quad (4.22)$$

此式可以写成

$$P_{n+1}(\text{玻色}) = \{(n+1) |w|^2 \Delta S\} n! |abc \cdots|^2 \Delta S^n$$

或
$$P_{n+1}(\text{玻色}) = (n+1) |w|^2 \Delta S P_n(\text{玻色}). \quad (4.23)$$

我们可以下列方式来看待这个结果. $|w|^2 \Delta S$ 是当没有其他粒子存在时, 粒子 w 进入探测器的几率, $P_n(\text{玻色})$ 是已经有了另外 n 个玻色子存在时的几率. 所以式(4.23)表明, 当

已经有另外的 n 个全同玻色子存在于某一状态中时，在这同一个状态中再增加一个玻色子的几率增强了 $(n+1)$ 倍。其他粒子的存在，使得再加入一个粒子的几率增大了。

§ 4-4 光子的吸收和发射

在上面的整个讨论中，我们所谈的都是象 α 粒子散射这一类的过程。但这并非必要。我们可以谈论粒子的产生，例如光子的发射。当发射光时，光子“产生”了。在这样的情况中，我们不需要图 4-4 中的入射线。我们只要考虑有 n 个原子 $a, b, c \dots$ 发射光线，如图 4-5 所示。于是，我们的结果也可以表述为：假如在某一特定的状态中已经有了 n 个光子，原子再发射一个光子到这个特定状态中的几率增大了 $(n+1)$ 倍。

人们常常喜欢把这个结果概括成为：当已有 n 个光子存在时，再发射一个光子的振幅增大了 $\sqrt{n+1}$ 倍。当然，这只是同一事情的另一种说法而已，因为振幅的平方就是几率。

从任何一个状态 ϕ 转变到另一个状态 x 的振幅就是从状态 x 变为状态 ϕ 的振幅的共轭复数：

$$\langle x | \phi \rangle = \langle \phi | x \rangle^* \quad (4.24)$$

这在量子力学中是普遍正确的。不久，我们将学习这个定律，但目前我们就假定它是正确的。我们可以用它来弄清楚光子是怎样从一个给定的状态被散射或吸收的。一个光子加入某一个已经有 n 个光子存在于其中的状态（譬如说 i ）的振幅是：

$$\langle n+1 | n \rangle = \sqrt{n+1} a, \quad (4.25)$$

其中 $a = \langle i | a \rangle$ 是没有其他粒子存在时的振幅。应用式 (4.24) 反方向进行——从 $(n+1)$ 个光子变为 n 个光子——的振幅是：

$$\langle n | n+1 \rangle = \sqrt{n+1} a^*. \quad (4.26)$$

这不是通常所用的叙述方式。人们不喜欢考虑从 $(n+1)$ 到 n 这样的过程，而总是从存在 n 个粒子的状态开始。于是，他们说：当有 n 个光子存在时，从其中吸收一个光子的振幅——换言之，从 n 到 $n-1$ ——是：

$$\langle n-1 | n \rangle = \sqrt{n} a^*. \quad (4.27)$$

当然这和式 (4.26) 完全一样。但这样却有要努力记住何时用 \sqrt{n} 或 $\sqrt{n+1}$ 的麻烦。这里有一个记忆的方法，前面的因子总是出现的最大光子数的平方根，不论此数出现在反应前，还是反应后，式 (4.25) 和 (4.26) 表明这个定律实际是对称的——只有当你们把它写成式 (4.27) 的形式，看上去才不对称。

从这些新的法则，可以推导出许多物理的结论，我们说一下其中一个与光的发射有关的结论。假如我们设想这样一种情况，光子被包围在一个盒子里面——你们可以想象一个用反射镜做墙的房子。现在假定在这个盒子中有 n 个光子，它们都处于同样的状态——同样的频率、同样的传播方向和振幅——所以它们是不可分辨的。此外在盒子中还有一个原子，它可把另一个光子发射到这同一状态中。这个原子发射光子的几率是：

$$(n+1) |a|^2, \quad (4.28)$$

它吸收一个光子的几率是：

$$n |a|^2, \quad (4.29)$$

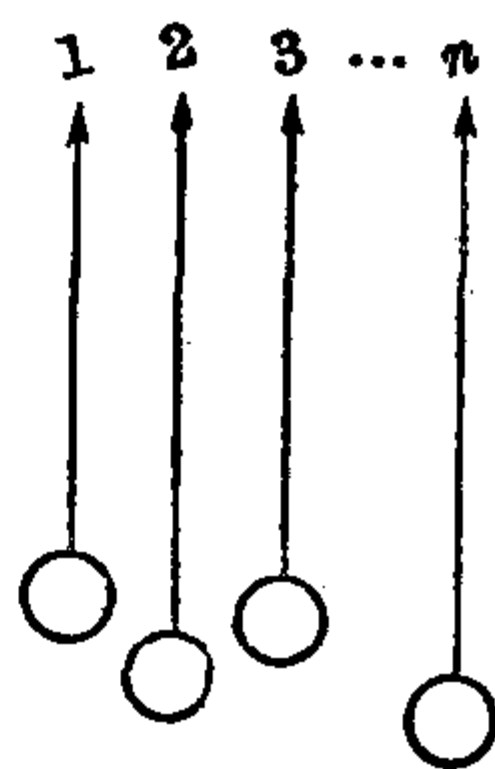


图 4-5 处于接近状态中的 n 个光子的产生

其中 $|a|^2$ 是原来无光子存在时, 这个原子发射一个光子的几率. 我们已经在第一卷第 42 章中以稍许不同的方式讨论过这些法则. 式(4.29)说明原子吸收一个光子并跃迁到较高的能量状态的几率正比于照射到这个原子上的光的强度. 但是, 正如爱因斯坦首先指出的, 原子向下跃迁到较低能量状态的几率包含两个部分, 这个几率等于自发跃迁的几率 $|a|^2$ 加上感应跃迁的几率, 后者正比于光的强度——即正比于出现的光子数目. 此外, 正如爱因斯坦所说的, 吸收系数和感应发射系数相等并与自发发射的几率有关. 我们这里所学到的是: 如果用出现的光子的数目(而不是每单位时间, 每单位面积的能量)来量度光的强度, 吸收、感应发射以及自发发射的系数都相等. 这就是第一卷第 42 章式(42.18)中的爱因斯坦系数 A 和 B 之间关系的实质.

§ 4-5 黑体光谱

我们希望应用关于玻色子的法则再来讨论黑体辐射的光谱(见第一卷第 42 章). 我们将找出, 一盒内辐射与某些原子处于热平衡状态时, 该盒子里面有多少光子. 假设对于光的每一个频率 ω , 存在着某一数量 N 的原子, 这些原子具有两个能量状态, 其能量间隔为 $\Delta E = \hbar\omega$. 参见图 4-6. 我们把较低的能量状态叫做“基”态, 较高能量的状态叫做“激发”态. 设 N_g 和 N_e 分别是基态和激发态上的原子平均数, 那么, 当这些原子处于温度为 T 的热平衡状态时,

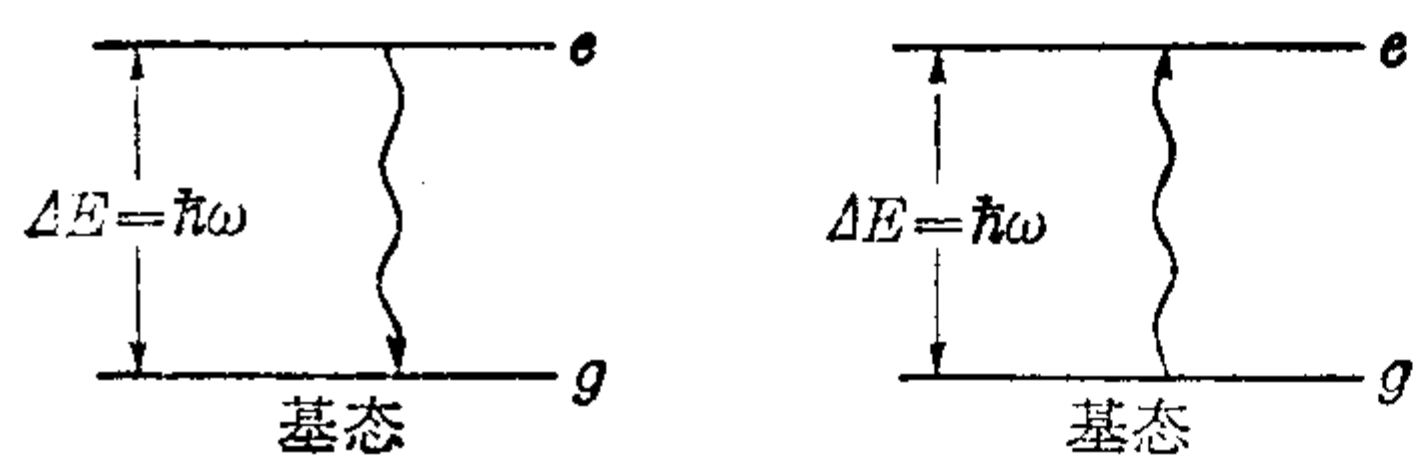


图 4-6 频率为 ω 的光子的辐射和吸收

由统计力学, 我们有

$$\frac{N_e}{N_g} = e^{-\Delta E/kT} = e^{-\hbar\omega/kT}. \quad (4.30)$$

处于基态的每一个原子都可以吸收一个光子并跃迁到激发态, 激发态的每一个原子都可以发射一个光子并跃迁到基态. 平衡时, 这两个过程的速率必定相等. 这速率正比于事件的几率和原子的数目, 设 \bar{n} 是处于频率为 ω 的状态中的光子的平均数. 那么, 从该状态中吸收的吸收率是 $N_g \bar{n} |a|^2$, 光子发射到这个状态中的发射率是 $N_e (\bar{n} + 1) |a|^2$. 令这两个速率相等, 我们就有:

$$N_g \bar{n} = N_e (\bar{n} + 1). \quad (4.31)$$

把此式和式(4.30)结合起来, 我们得到

$$\frac{\bar{n}}{\bar{n} + 1} = e^{-\hbar\omega/kT}.$$

解出 \bar{n} , 得到

$$\bar{n} = \frac{1}{e^{\hbar\omega/kT} - 1}, \quad (4.32)$$

这是在热平衡的空腔中, 处于频率为 ω 的状态中光子平均数. 因为每一个光子具有能量 $\hbar\omega$, 在这个状态中光子的总能量是 $\bar{n}\hbar\omega$, 或

$$\frac{\hbar\omega}{e^{\hbar\omega/kT} - 1}. \quad (4.33)$$

附带提一下, 此式和另外一章中的一个式子[第一卷第 41 章式(41.15)]很相似. 你们还记得, 对于任何一种简谐振子——例如弹簧上的重物——量子力学能级是以相等的间距 $\hbar\omega$ 均匀地分布的, 如图 4-7 所示. 如果我们令第 n 个能级的能量为 $n\hbar\omega$, 我们发现, 这样的振子的平均能量也由式(4.33)表示. 然而这个方程在这里是用计算粒子数的方法对光子导

出的,它对振子给出同样的结果,这是量子力学不可思议的奇迹之一.如果我们从考虑没有相互作用的玻色子的某种状态或条件开始(我们曾经假设光子彼此之间是没有相互作用的),然后设想在这个状态中可以放入或者零个、或者一个、或者两个……直到任意数目 n 个粒子.人们发现,这个系统所有量子力学意义上的行为与简谐振子完全一样.所谓简谐振子我们是指一种动力学系统,譬如像弹簧上的重物或者共振腔里的驻波,这就是为什么可以用光子来描绘电磁场的理由.从某种观点来看,我们可以用大量的简谐振子这一思想来分析盒子或空腔中的电磁场.根据量子力学把每一种振动模式当作一种简谐振子.从另一种观点来看,我们可以对同样的物理过程,按照全同玻色子的概念来进行分析.两种方式所得出的结果始终完全一致.你们无法决定电磁场实际上应当用量子化的简谐振子来描写还是用在各个状态中的光子数来说明,可以证明这两种观点在数学上是完全一致的.所以今后我们可以说盒子里处于某一特定状态的光子数目,也可以说和电磁场某一特定振动模式相联系的能级的数目.它们是描述同一事物的两种不同的方式.对于自由空间中的光子,这也同样正确,它们相当于器壁移至无穷远处的空腔中的振动.

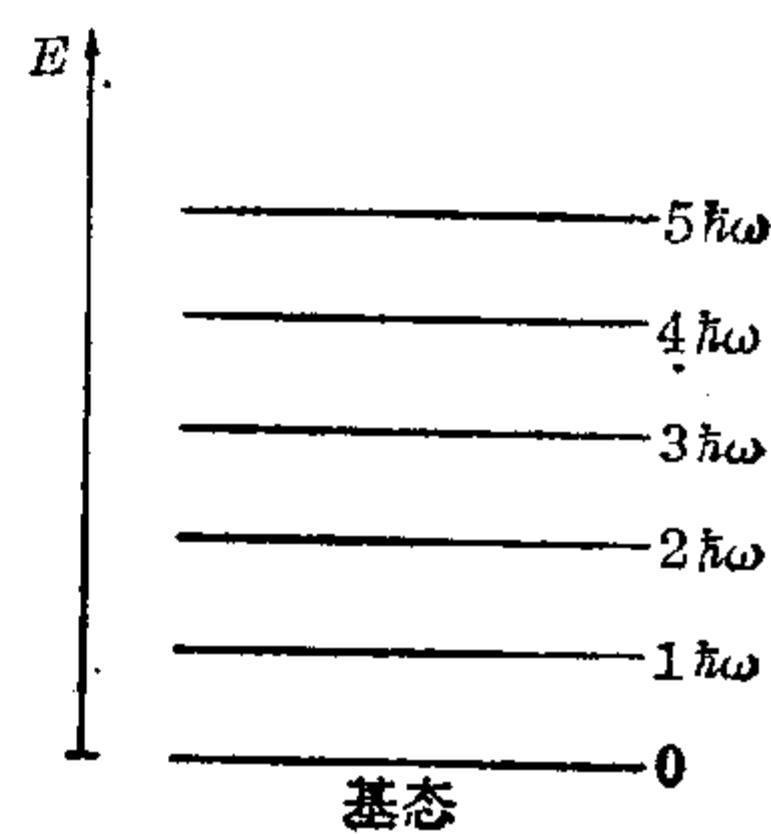


图 4-7 简谐振子的能级

我们已算出在温度为 T 的盒子里任一特定的模式的平均能量.为得到黑体辐射定律,我们只需再知道一件事,即我们需要知道在每一种能量状态有多少模式.(我们假设,对于每一种模式,在盒子里——或者在器壁上——都有一些原子,它们具有可能辐射到这个模式的能级,从而每一模式都能达到热平衡.)黑体辐射定律的表达通常是给出:在单位体积内,在微小的频率间隔 ω 到 $\omega + \Delta\omega$ 中的光所携带的能量.所以我们需要知道盒子内在频率间隔 $\Delta\omega$ 中有多少个模式.虽然这个问题在量子力学中经常出现,但它纯粹是一个关于驻波的经典问题.

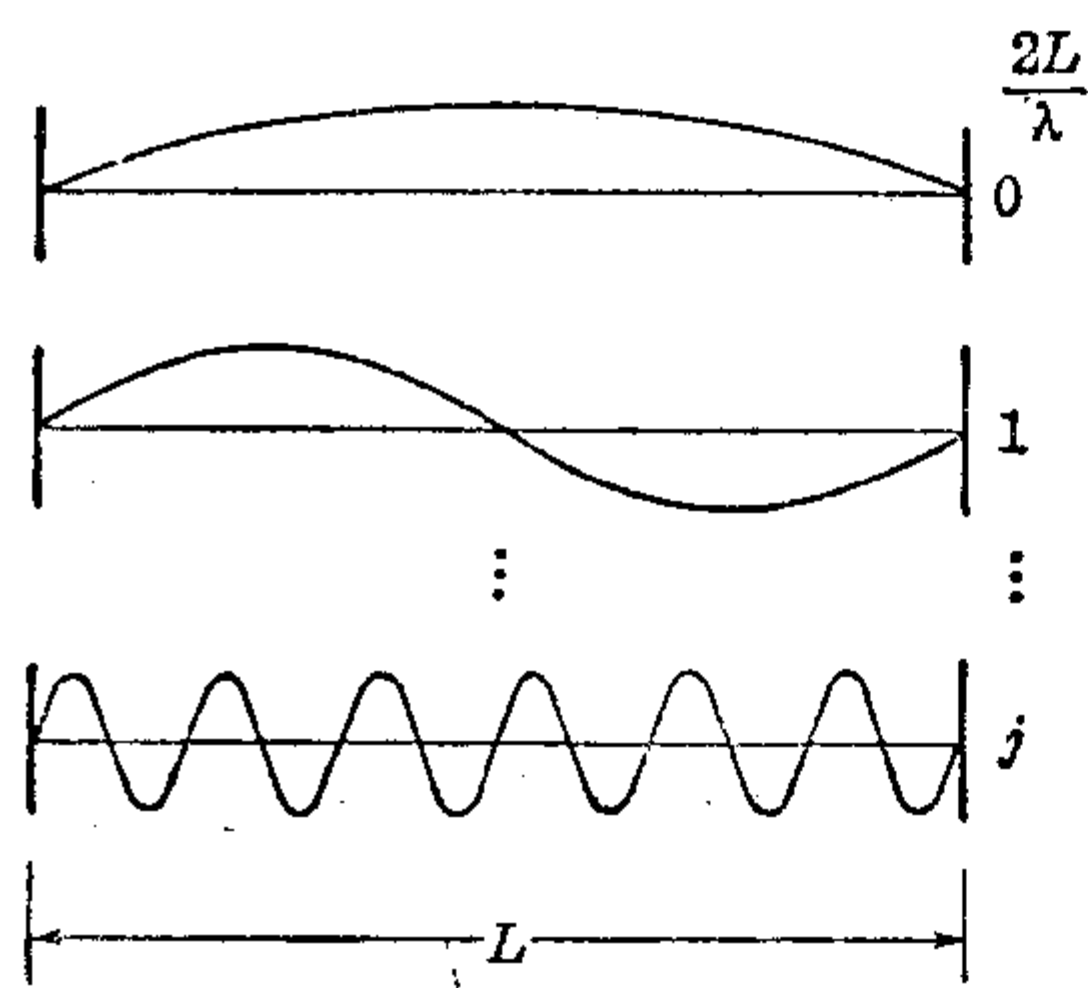


图 4-8 一条线上驻波的模式

我们只对矩形盒子求解.对于任意形状的房子,结果都是相同的.但是对于任意情况,计算是非常复杂的.而且我们只对线度比光的波长大得多的房子有兴趣.这样就有许多亿个模式.在任意小的频率间隔 $\Delta\omega$ 内也有许多模式.所以我们可以讨论频率 ω 处,任何频率间隔 $\Delta\omega$ 中的“平均数”.首先我们讨论在一维情况——就像在一条紧绷着的绳子上的波——中有多少个模式.你们都知道,每一种模式就是一个正弦波,在两个端点处必须

趋于零.换言之,整个线的长度必须为整数个半波长,如图 4-8 所示.我们喜欢用波数: $k = 2\pi/\lambda$. 令 k_j 为第 j 个模式的波数,我们有:

$$k_j = \frac{j\pi}{L}, \quad (4.34)$$

其中 j 是任意整数.相邻的模式其波数间隔 δk 是

$$\delta k = k_{j+1} - k_j = \frac{\pi}{L}.$$

我们假设 kL 很大,从而在很小的间隔 Δk 内就有许多模式.令 $\Delta \mathcal{N}$ 为间隔 Δk 内模式的数目,我们有:

$$\Delta\mathcal{N} = \frac{\Delta k}{\delta k} = \frac{L}{\pi} \Delta k. \quad (4.35)$$

现在, 在量子力学方面工作的理论物理学家常常喜欢用只有这个数目一半的模式数来表示. 他们写作

$$\Delta\mathcal{N} = \frac{L}{2\pi} \Delta k \quad (4.36)$$

我们来解释一下这是为什么, 他们通常喜欢用行波来思考——某些波向右行进(具有正的 k), 某些波向左行进(具有负的 k). 但是, 所谓“模式”是对于驻波而言的. 驻波是两列波之和, 每列波在一个方向上行进. 换言之, 他们认为每一驻波包含了两个不同的光子“态”. 所以对于 $\Delta\mathcal{N}$, 如果人们宁愿用它来表示给定 k (现在 k 的范围包括从正的到负的数值.) 的光子态的数目, 那么应该取(4.35)式 $\Delta\mathcal{N}$ 的一半大小. (现在所有的积分必须从 $k = -\infty$ 积到 $k = +\infty$, 对于任何给定 k 的绝对值其状态总数仍然不变.) 当然, 这样并没有很好地描写驻波, 但是我们用前后一贯的方法来对于计算振动模式.

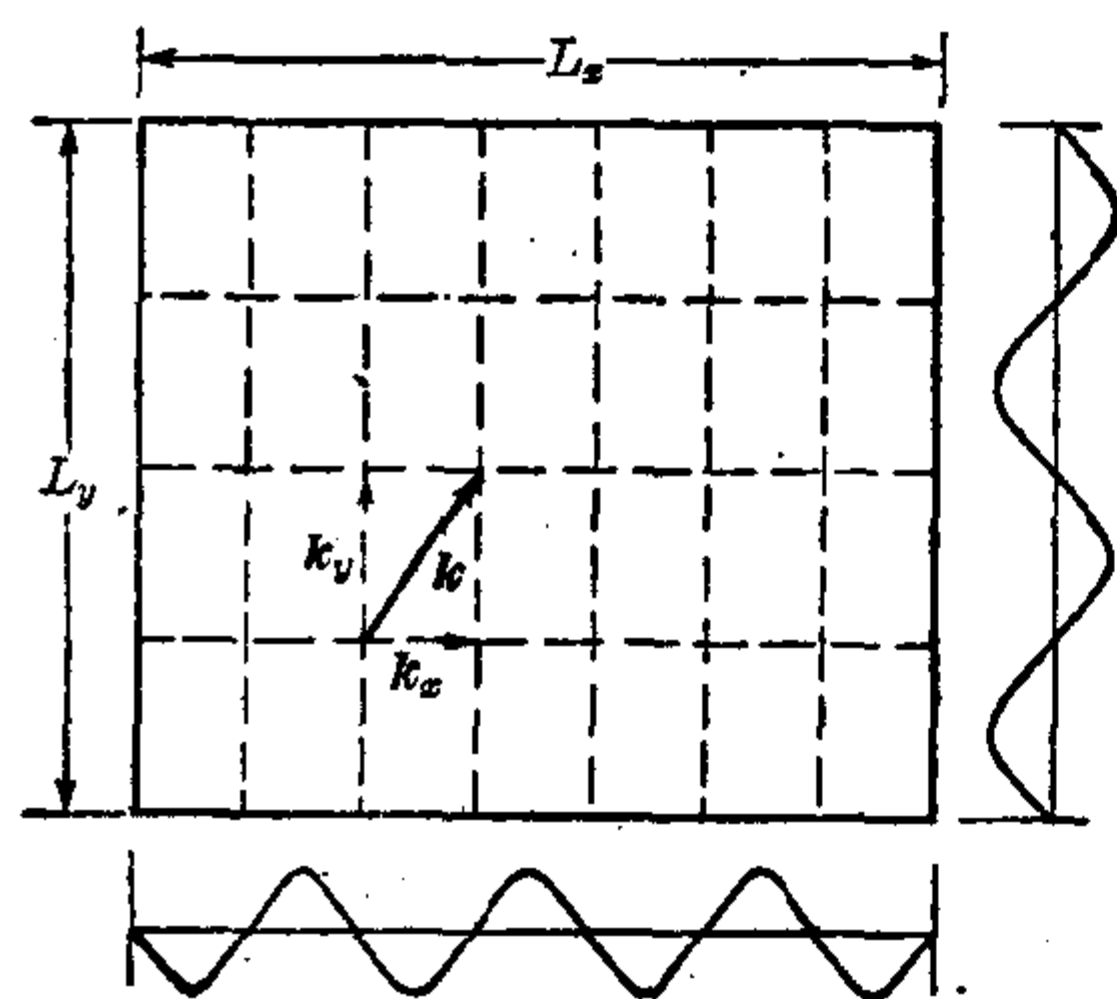


图 4-9 二维的驻波模式

现在我们要把结果推广到三维情况, 矩形盒子里的驻波必须沿着每一个轴都有整数个半波长. 图 4-9 所示是其中的二维情况. 每个波的方向和频率都用一个波矢 \mathbf{k} 来表示. 波矢的 x , y 和 z 方向的分量必定满足类似于式(4.34)那样的方程. 所以我们得到:

$$k_x = \frac{j_x \pi}{L_x},$$

$$k_y = \frac{j_y \pi}{L_y},$$

$$k_z = \frac{j_z \pi}{L_z}.$$

和前面一样, 在间隔 Δk_x 内具有 k_x 值的模式数为

$$\frac{L_x}{2\pi} \Delta k_x.$$

对于 Δk_y 和 Δk_z 情况也是一样. 令 $\Delta\mathcal{N}(\mathbf{k})$ 为波矢 \mathbf{k} 的模式数目, 波长 k 的 x 分量在 $k_x + \Delta k_x$ 之间, 它的 y 分量在 k_y 和 $k_y + \Delta k_y$ 之间, 它的 z 分量在 k_z 和 $k_z + \Delta k_z$ 之间. 那么

$$\Delta\mathcal{N}(\mathbf{k}) = \frac{L_x L_y L_z}{(2\pi)^3} \Delta k_x \Delta k_y \Delta k_z. \quad (4.37)$$

乘积 $L_x L_y L_z$ 等于盒子的体积. 于是我们得到一个极其重要的结果: 对于高的频率(波长比盒子的线度小得多), 空腔中模式的数目正比于盒子的体积和“ k 空间中的体积” $\Delta k_x \Delta k_y \Delta k_z$. 这个结果在许多问题中反复地出现, 应该将它记住:

$$d\mathcal{N}(\mathbf{k}) = V \frac{d^3 k}{(2\pi)^3}. \quad (4.38)$$

虽然我们还没有证明, 但这个结果不依赖于盒子的形状.

我们现在应用这个结果来求在频率范围 $\Delta\omega$ 内的光子模式的数目. 我们感兴趣的只是各个模式中的能量——而对波的方向不感兴趣, 我们想要知道在给定频率范围内模式的数目. 真空中 k 的大小和频率的关系是:

$$|k| = \frac{\omega}{c}. \quad (4.39)$$

所以在频率间隔 $\Delta\omega$ 内的模式就是与大小在 k 到 $k + \Delta k$ 之间的波矢 k 相对应的全部模式，它们与方向无关。在 k 到 $k + \Delta k$ 之间的“ k 空间体积”是一球壳，其体积为

$$4\pi k^2 \Delta k.$$

于是模式的数目为：

$$\Delta\mathcal{N}(\omega) = \frac{V 4\pi k^2 \Delta k}{(2\pi)^3}. \quad (4.40)$$

然而，由于我们现在感兴趣的是频率，我们应将 $k = \frac{\omega}{c}$ 代入上式，于是得到：

$$\Delta\mathcal{N}(\omega) = \frac{V 4\pi \omega^2 \Delta\omega}{(2\pi)^3 c^3}. \quad (4.41)$$

这里还有一个复杂的情况。如果我们讨论的是电磁波的模式，对于任一波矢 k 可以有两个(互相正交的)偏振。既然这些模式是互相独立的，我们必须——对于光——把模式的数目加倍。所以我们得到

$$\Delta\mathcal{N}(\omega) = \frac{V \omega^2 \Delta\omega}{\pi^2 c^3} \text{ (对于光)}. \quad (4.42)$$

我们曾经指出，式(4.33)每一模式(或每一“状态”)的平均能量是

$$\bar{n}\hbar\omega = \frac{\hbar\omega}{e^{\hbar\omega/kT} - 1}.$$

将此式乘以模式的数目，我们就得到在区间 $\Delta\omega$ 内的模式的总能量 ΔE ：

$$\Delta E = \frac{\hbar\omega}{e^{\hbar\omega/kT} - 1} \frac{V \omega^2 \Delta\omega}{\pi^2 c^3}. \quad (4.43)$$

这就是关于黑体辐射频谱的定律，我们在第一卷第41章中已经得到过这一定律。图4-10中所画的是其频率谱图。你们现在看到，这个答案取决于光子是玻色子这一事实，它们具有使所有的粒子都进入同一状态的倾向(因为这样做振幅大)。你们要记住，是普朗克对黑体辐射光谱的研究(从经典物理学看来，这是很神秘的问题)，以及他对式(4.43)的发现开创了量子力学整个学科。

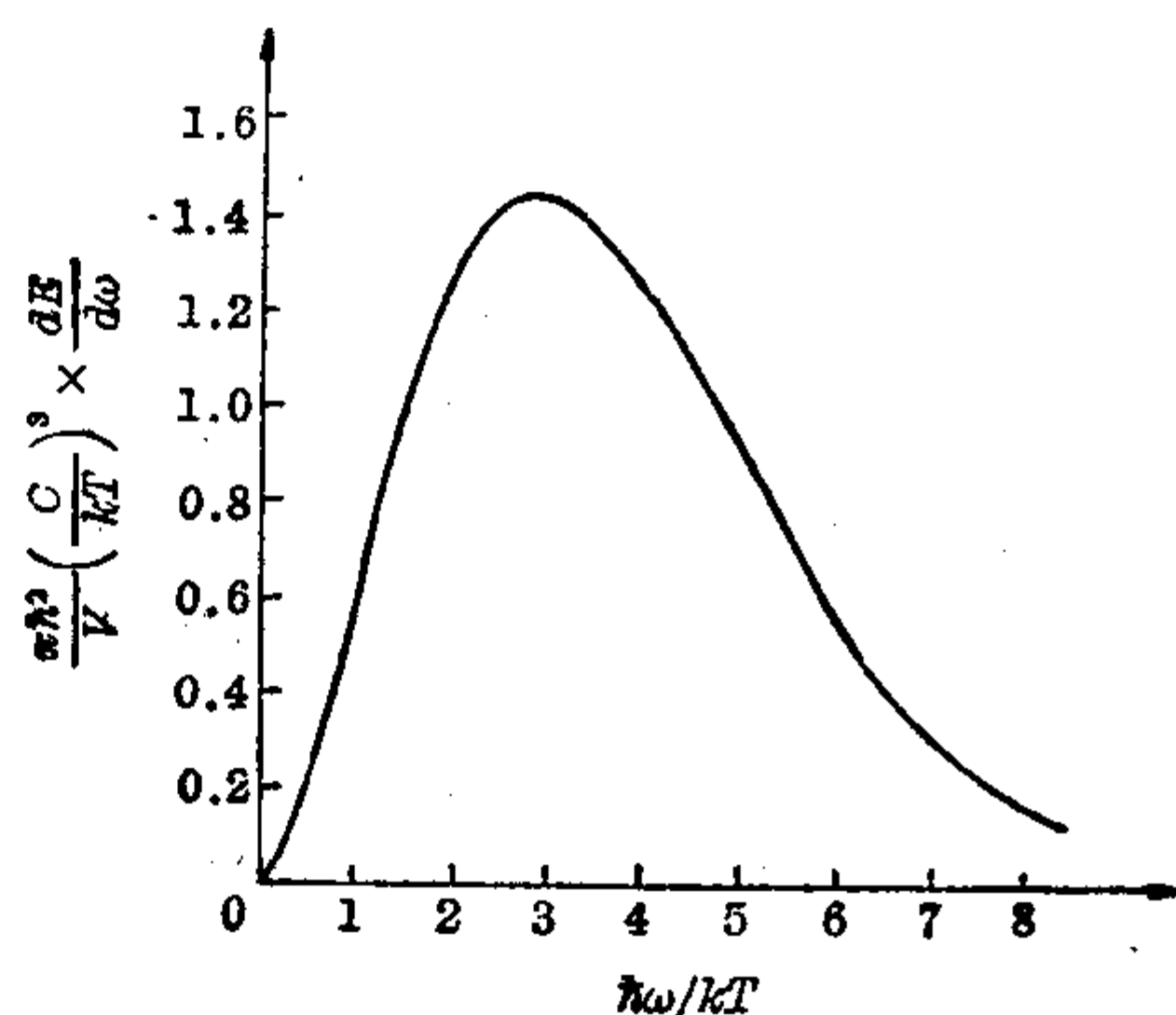


图4-10 处于热平衡的空腔中辐射的频谱“黑体”光谱

§ 4-6 液 氮

液氮在低温下有许多奇特的性质，遗憾的是我们现在不可能花时间来详细叙述。但它的许多性质起源于氮原子是玻色子这个事实。其中一个性质是，液氮在流动时没有任何粘滞阻力。实际上，这就是我们在以前的几章中所讲的理想“干”水——假如速度足够低的话。其原因如下：液体具有粘滞性，就必须有内能损失，必须有某种方法使一部分液体具有与其余部分不同的运动。这就意味着必须有可能把某些原子撞击到不同于另一些原子所占据的状态中去。但是在足够低的温度下，当热运动变得非常小时，所有的原子都企图进入同样的状态中。于是，只要有一部分原子在向前运动，所有的原子都要以同样的方式一起运动。这种运动具有一种刚性，并且很难使它像在互相独立的粒子中所发生的那样分裂为不规则的湍流。所以在玻色子组成的液体中，所有原子有极强的进入同样状态的倾向——这个倾向

可以用我们以前求得的因子 $\sqrt{n+1}$ 来表示。(对于一瓶液氦来说, n 当然是一个非常大的数字!)在高温下,这种合作运动不出现,因为这时有足够的热能使不同的原子进入不同的高能态。但是在足够低的温度下,突然在某一瞬间所有的氦原子都试图进入同一状态中,氦就成为超流体。顺便提一下,这个现象只出现在原子量为4的氦同位素中。对于原子量为3的氦同位素,各个原子都是费密粒子,其液体是正常的液体。由于超流动性只发生于 He^4 ,这显然是一种量子力学的效应——由于 α 粒子的玻色性质。

§ 4-7 不相容原理

费密子的行为和玻色子完全不同。我们来看一下,如果试图把两个费密粒子放到同一状态中将会发生些什么。我们回到原先的例子,求两个全同费密粒子被散射到几乎完全相同的方向上的振幅,粒子 a 进入方向1而粒子 b 进入方向2的振幅是

$$\langle 1|a\rangle\langle 2|b\rangle,$$

两个粒子互相交换出射方向的振幅是:

$$\langle 2|a\rangle\langle 1|b\rangle.$$

因为我们讨论的是费密粒子,这个过程的振幅等于这两个振幅之差:

$$\langle 1|a\rangle\langle 2|b\rangle - \langle 2|a\rangle\langle 1|b\rangle. \quad (4.44)$$

我们所说的“方向1”不仅表示粒子的某一个运动方向,还表示其确定的自旋方向。“方向2”和方向1几乎完全相同,并且相当于同样的自旋方向。于是 $\langle 1|a\rangle$ 和 $\langle 2|a\rangle$ 近乎相等。(如果出射状态1和2的自旋不相同,这个结果就不一定成立,因为可能有某些理由认为为何振幅要依赖于自旋方向。)现在如果使方向1和2互相靠近,式(4.44)中的总振幅就变成零。对于费密子所得出的结果比玻色子简单得多。两个费密子——譬如两个电子——根本不可能进入完全相同的状态。你们永远不会发现两个自旋方向相同的电子在同一个位置上。两个电子不可能具有相同的动量和相同的自旋方向。如果它们在同一位置上或具有同样的运动状态,唯一的可能性是它们必须有相反的自旋。

这有些什么后果呢?有许多最引人注目的效应,这些效应都归结为一个事实:即两个费密粒子不可能同时进同一状态。实际上,几乎物质世界的所有特性都和这个奇妙的事实有关。周期表所表示的变化基本上就是这一法则的结果。

当然,我们无法说出如果这个法则发生了变化,世界将要成为什么样子。因为它是量子力学的整个结构的一个部分,我们不可能说清楚如果关于费密粒子的法则改变了,还有别的什么东西会改变。不管怎样,让我们试着看一下,如果只有这个法则改变会发生些什么。首先,我们可以证明,这样一来所有的原子就会多少有点相同了。我们从氢原子开始吧,它不会受到明显的影响。构成原子核的质子被球对称的电子云所包围,如图4-11(a)所示。正如我们在第2章中所描述的那样,电子被吸向中心,但测不准关系要求在空间的集中和动量的集中之间有一个平衡。这个平衡意味着必定存在着某一能量和某种弥散状态的电子分布,这种分布决定了氢原子的特征线度。

现在假定我们有一带两个单位电荷的原子核,譬如氦原子核。这个原子核要吸引两个电子,如果电子是玻色子,它们就会——除了它们之间的排斥作用外——尽可能地一齐挤向原子核。氦原子看上去就会像图4-11(b)所画的那样。同样,锂原子具有三个荷电核子,它

的电子分布如图 4-11(c) 所示。各种原子看上去多少是相同的——一个所有电子都处在原子核附近的小圆球, 没有方向性, 也并不复杂。

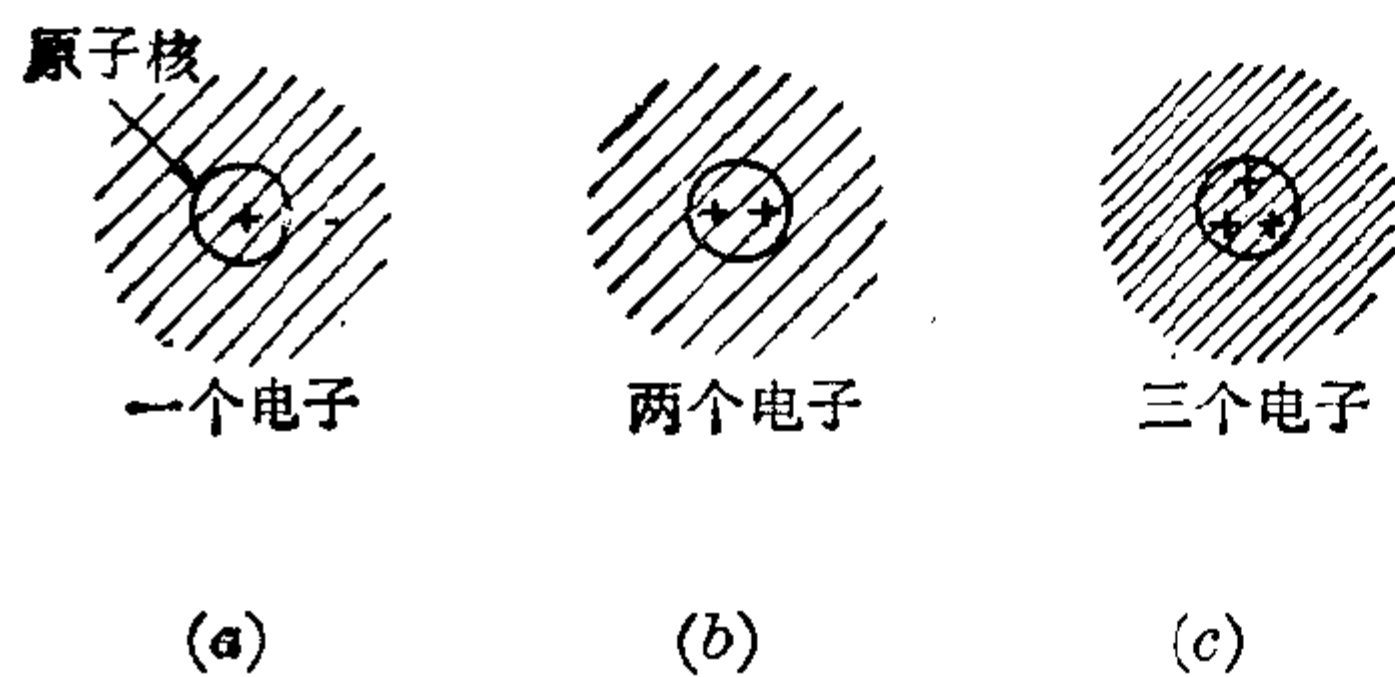


图 4-11 假如电子的行为像玻色子, 原子看上去将会是什么样的

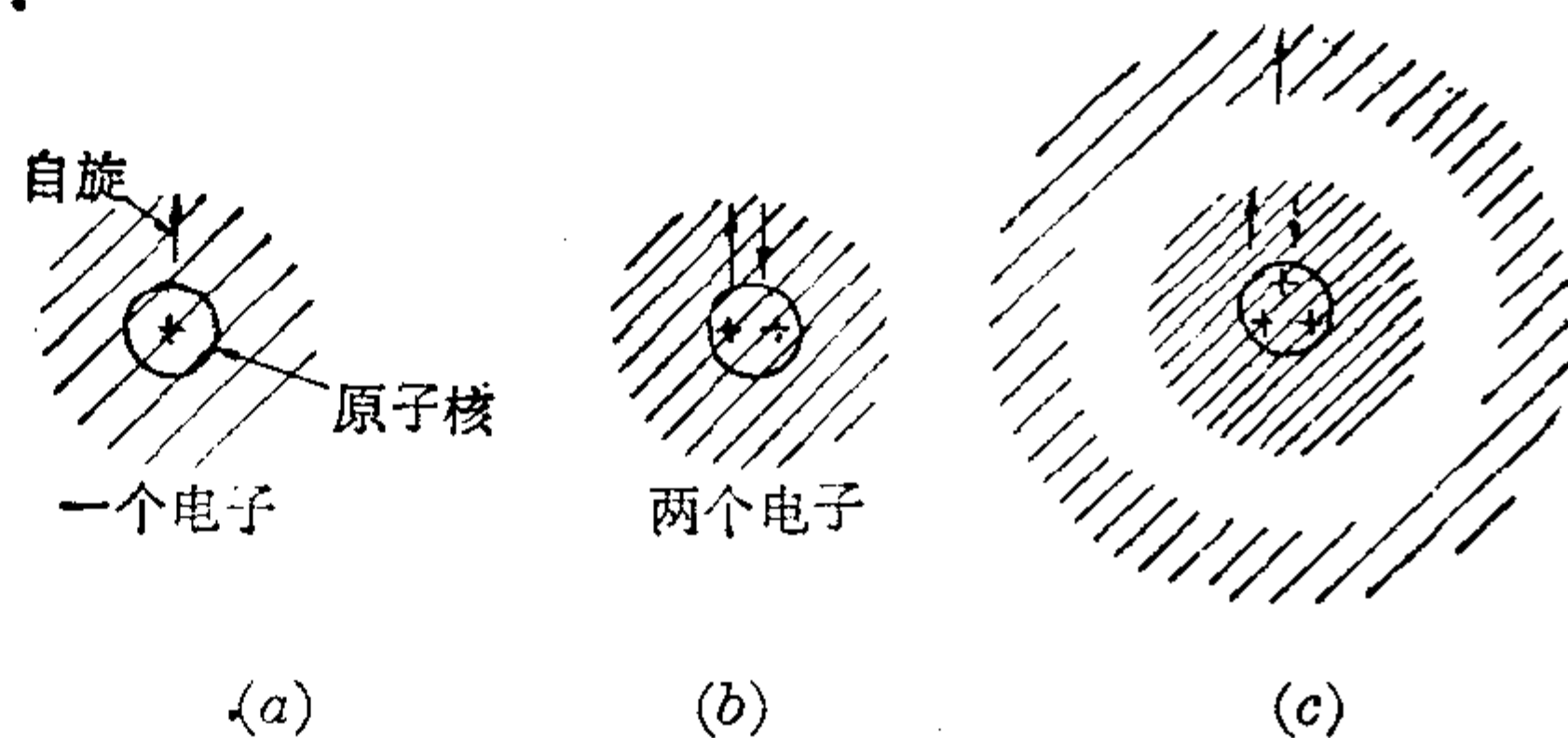


图 4-12 实际费密型的自旋为二分之一的电子所构成的原子组态

然而, 由于电子是费密粒子, 实际情况就大不相同了。对于氢原子来说, 情况基本不变。唯一的差别是电子具有自旋, 这在图 4-12(a) 中用一个小箭头表示。然而就氦原子而言, 我们不能再把两个电子紧靠在一起。不过且慢, 这只在两者的自旋相同时才是正确的。如果两个电子的自旋相反, 它们就可以占据同一状态。所以氦原子看上去也没有很大的不同。它看上去像图 4-12(b) 所画的那样。然而对于锂来说, 情况就变得完全不同了。我们可以把第三个电子放在什么地方呢? 第三个电子不能再和另外两个电子紧靠在一起了, 因为这一状态上的两个自旋方向都已被占据了。(你们记得, 一个电子或任何一个自旋为 $1/2$ 的粒子只有两个可能的自旋方向。) 第三个电子不能靠近另外两个电子所占据的地方, 所以, 它只能在远离原子核的另一个状态中占据一个特殊位置, 见图 4-12(c)。(这只是一种极其粗浅的说法, 因为实际上这三个电子都是全同的。由于我们不能真正区别这个电子和那个电子, 所以我们的图像只是近似的。)

现在我们可以理解为什么不同的原子具有不同的化学性质。因为锂原子中的第三个电子离中心较远, 相对地说对它的束缚比较松。从锂原子中拿走一个电子比从氦原子中拿走一个电子来得容易。(实验得到, 使氦电离需要 25 伏特, 而使锂电离只要 5 伏特。) 这就说明了锂原子的价键的方向性和外层电子的波的图样有关, 我们暂时不去讨论它。但是我们已经能够看出所谓不相容原理——不可能在完全相同的状态(包括自旋)中找到两个电子——的重要性。

不相容原理对大尺度物体的稳定性也起着作用。我们以前曾经说物质中各个原子之所以不会坍塌是由于测不准关系, 但是这不能解释为什么不能随心所欲地把两个氢原子紧紧挤在一起——为什么所有的质子不能互相靠得很近, 使一大团电子围绕着它们。答案当然是由于——大体上处在同一个位置上的电子不可能多于两个——这两个电子要具有相反的自旋, 氢原子之间必须保持一定的距离。所以, 大尺度的物质的稳定性实际上是电子的费密子性质的结果。

当然, 如果两个原子的外层电子具有相反方向的自旋, 它们就能够彼此接近。实际上化学键正是这样发生的。结果是, 如果两个原子之间有一个电子, 则这两个原子一般具有最低能量。对两个带正电的原子核来说, 这时受到的是一种指向中间的电子的静电吸引力。只要两个电子的自旋相反, 就多少可将它们放在两个原子核的中间。最强的化学键就是这样发生的。没有比这更强的链联了, 因为不相容原理不允许在两个原子之间的空间里存在着两个以上的电子。我们认为氢分子看上去多少有些像图 4-13 所示的那样。

我们还要讲一个不相容原理的结果。你们记得如果氦原子中的两个电子都靠近原子核，

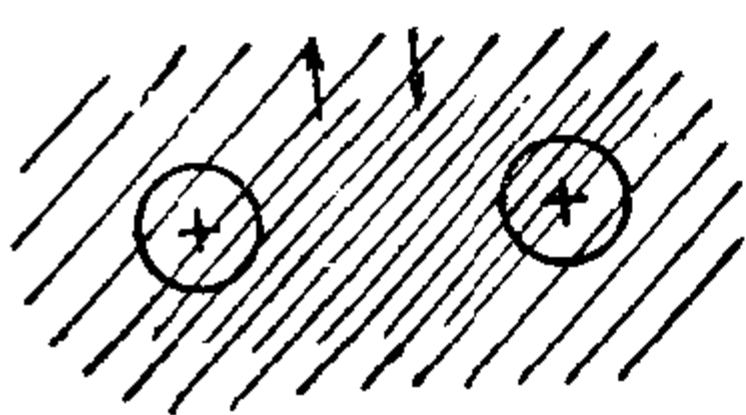


图 4-13 氢分子

那么它们的自旋必须相反。现在假定我们设法把两个电子的自旋排列在同一个方向上——我们可以设想加上一个极强的磁场使电子的自旋排成同一方向。但是，这样一来，两个电子就不可能占据空间的同一状态，其中一个电子必须占据一个不同的几何位置，如图 4-14 所示。离原子核较远的那个电子具有较小的结合能。于是整个原子的能量就变得相当大。换言之，当两个电子的自旋方向相反时，总的吸引力要强得多。

所以，当两个电子接近时，有一个表观上的、巨大的力试图使自旋按彼此相反的方向排列，如果两个电子试图进入同一位置，其自旋就有极其强烈的反向排列倾向。这一试图使两个自旋取向相反的表观上的力比起电子磁矩之间的微弱的力来要强得多。你们记得，在我们讲到铁磁性的时候，曾经有过这样一个不可思议的问题，为什么不同的原子中的电子具有极强的平行排列的倾向。对此虽然还没有

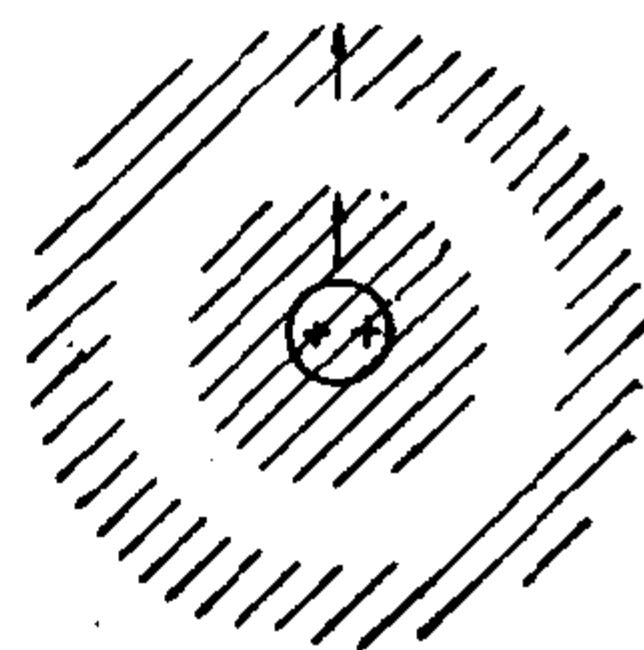


图 4-14 一个电子在高能态的氦

定量的解释，但可认为其中所发生的过程是这样的：原子的内层电子和已经变为在整个晶体内自由运动的外层电子因不相容原理而相互作用，这个相互作用使得自由电子的自旋和内层电子的自旋的取向相反。但是只有当所有的内层电子都具有相同的自旋方向时，自由电子和内层电子的自旋才可能相反，如图 4-15 所示。看来可能是这样的情况：不相容原理的效应通过自由电子间接地起作用，引起了在铁磁体中起作用的强烈的排列力。

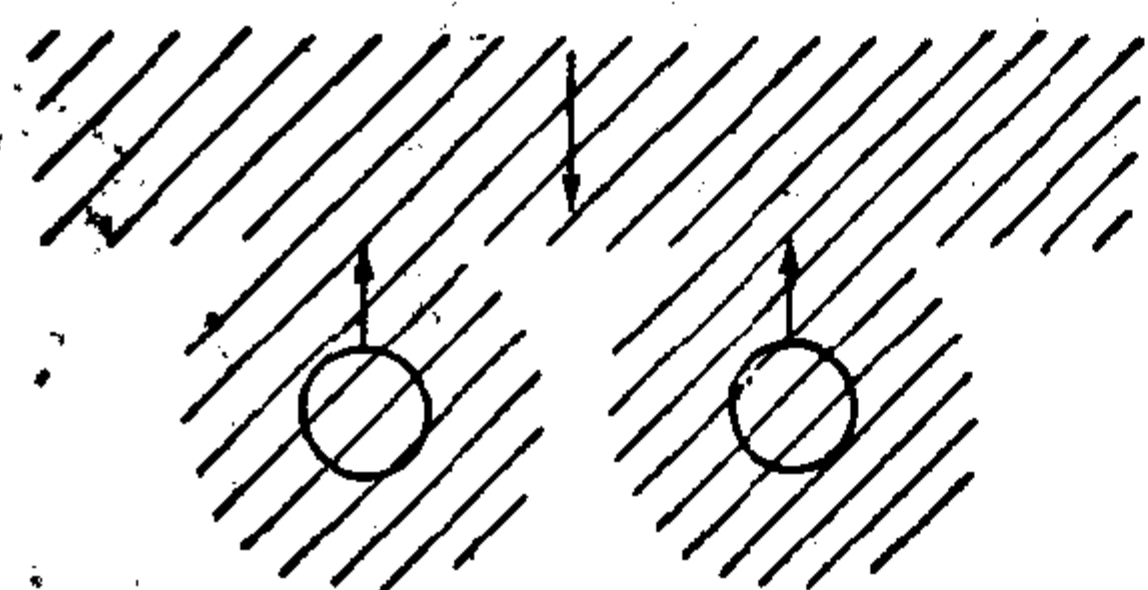


图 4-15 在铁磁体晶体中可能的机理；传导电子反平行于不对的内层电子

我们讲一个受不相容原理影响的例子。我们以前曾经讲过，中子和质子之间，质子和质子之间、中子和中子之间的核力都是相同的。为什么一个质子和一个中子可以粘在一起形成一个氘原子核，而不存在只有两个质子或者只有两个中子的原子核呢？事实上，氘原子核大约

受到 2.2 百万电子伏特的能量束缚，然而在一对质子之间却没有相应的束缚以组成原子量为 2 的氦同位素，这样的核不存在，两个质子的组合不形成束缚态。

这个问题的答案是两个效应的共同结果：第一是由于测不准关系，第二是由于核力对于自旋比较敏感这一事实。中子和质子之间的作用力是吸力，而且这种力当它们的自旋相互平行时比它们的自旋相反时稍微强一些。而这刚好足以发生如下的差异：当中子和质子的自旋方向互相平行时，才能构成氘原子核；当它们的自旋方向相反时，质子和中子间的引力不足以使它们束缚在一起。由于中子和质子的自旋都是二分之一，而且在同样的方向上，因此氘原子核的自旋为 1。然而我们知道，两个自旋互相平行的质子不可能紧挨在一起。如果不是由于不相容原理，两个质子就可以束缚在一起。但是由于自旋方向相同的质子不可能在同一位置存在，因此 He^2 原子核就不存在。两个质子如果其自旋相反就可能聚集在一起，但没有足够的束缚力以形成稳定的原子核，因为自旋相反时的核力太弱了，不足以把一对核子束缚在一起。自旋相反的中子和质子之间的相互吸引力可以从散射实验中观察到。对两个自旋平行的质子所做的同样的散射实验表明也存在着相应的吸引力。所以不相容原理解释了为什么氘可以存在而 He^2 却不能。

§ 5-1 用斯特恩-革拉赫装置过滤原子

本章我们才真正开始讨论量子力学本身——就是说我们将用完整的量子力学方法来描述量子力学现象。我们并不想找出量子力学和经典力学之间的联系，也不为此而感到抱歉。我们要用新的语言来讲述某些新的事物。我们所要描述的特殊问题是自旋为 1 的粒子的所谓角动量量子化。但是直到后面我们才使用经典力学方面的像“角动量”之类的术语或其他概念。我们之所以选择这一个特殊的例子是由于它比较简单，虽然可能它并不是最简单的例子。不过，它也还是相当复杂的，可作为一个范例，经推广后用来描写所有量子力学现象。因此，我们所处理的虽然只是一个特例，但我们提到的所有定律都可直接推广，我们将作出这种推广，从而使你们可看到量子力学描述的一般特性。我们从斯特恩-革拉赫实验中一束原子会分裂成三束这个现象开始讨论。

你们记得，如果有一个带有尖端磁极的磁铁所产生的非均匀的磁场，我们使一束原子射束穿过这个磁场，粒子束就会分裂成好几束——其数目取决于原子的种类和它所处的状态。我们将讨论能分裂成三束的原子，并把这种粒子称做自旋 1 的粒子。你们可以自己讨论五束、七束、两束等情况——只要把每一个步骤都重复一遍，在得到三项的地方，就得到了五项、七项、等等。

想像这样的装置，其简图如图 5-1 所示。一束原子（或者任何种类的粒子）经过狭缝后成为准直射束，然后通过非均匀磁场，我们设此射束沿 y 方向运动，磁场和磁场梯度都沿 z 方向。从侧面观察，我们将看到射束竖直地分裂成为三束，如图所示。在磁铁的输出端可以放置一个小小的计数器，用来计算三束射束中的任意一束的到达率。或者我们也可以挡住两束射束而只让第三束通过。

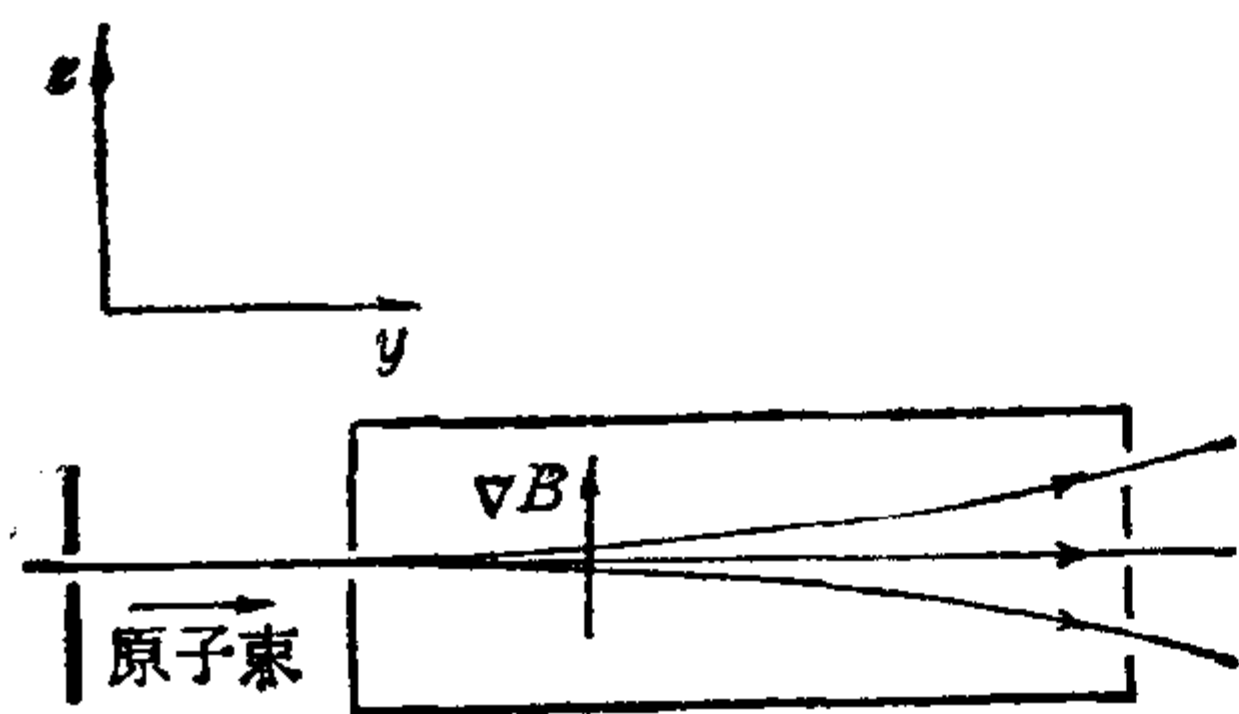


图 5-1 在斯特恩-革拉赫实验中，自旋 1 的原子分裂成三束射束

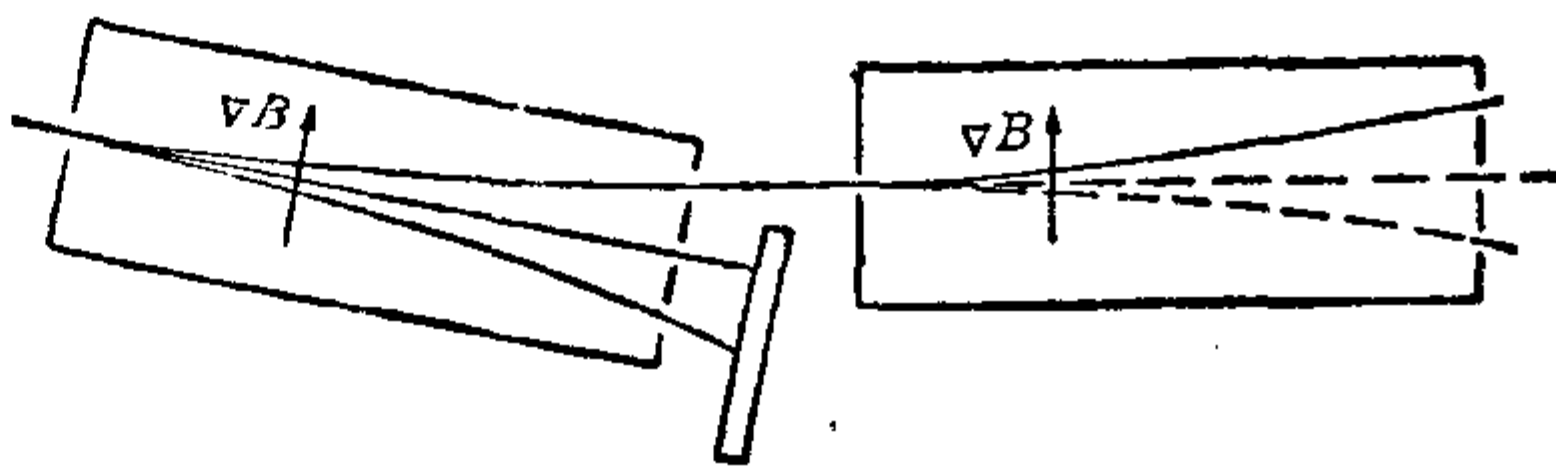


图 5-2 三束射束中的一束被送入第二台同样的装置

假设我们挡住下面两束射束，只让最上面的那一束通过并使它进入第二台同样的斯特恩-革拉赫装置，如图 5-2 所示。这时将发生什么情况呢？在第二台装置中不出现三束射束，而只有最上面的一束射束¹⁾。如果你认为第二台装置只是第一台装置的延伸，这个结果将正是你所预期的。那些被向上推的原子在第二台装置中继续被向上推。

于是你们看到，第一台装置产生了一束“纯化的”原子——在特殊的非均匀磁场中向上

1) 我们假定偏转角非常小。

弯曲的原子。进入第一台斯特恩-革拉赫装置的原子有三“种”，这三种原子采取不同的轨道。除了其中的一种，其他两种都被滤掉后，我们获得了这样一束射束，它将来在同样的装置中的行为是确定的并且是可以预言的。我们称它为滤过射束，或者极化射束，或者已知其中所有原子都处于某一确定状态的射束。

在下面的讨论中，如果我们考虑经过某些修改的斯特恩-革拉赫型装置，将更为方便。虽然这种装置初看上去比较复杂，但它会使所有论证比较简单。不管怎样，既然这只是“理想实验”，把仪器弄得复杂一点并不需要花费什么东西。附带提一下，从来没有人用这种方法做过我们这里所要描写的每一个实验，但是我们从量子力学定理可以知道必定会发生些什么事，当然这些定理是建立在其他类似的实验基础上的。这些其他的实验在初学时比较难以理解，所以我们要叙述一些理想的——但却是可能的——实验。

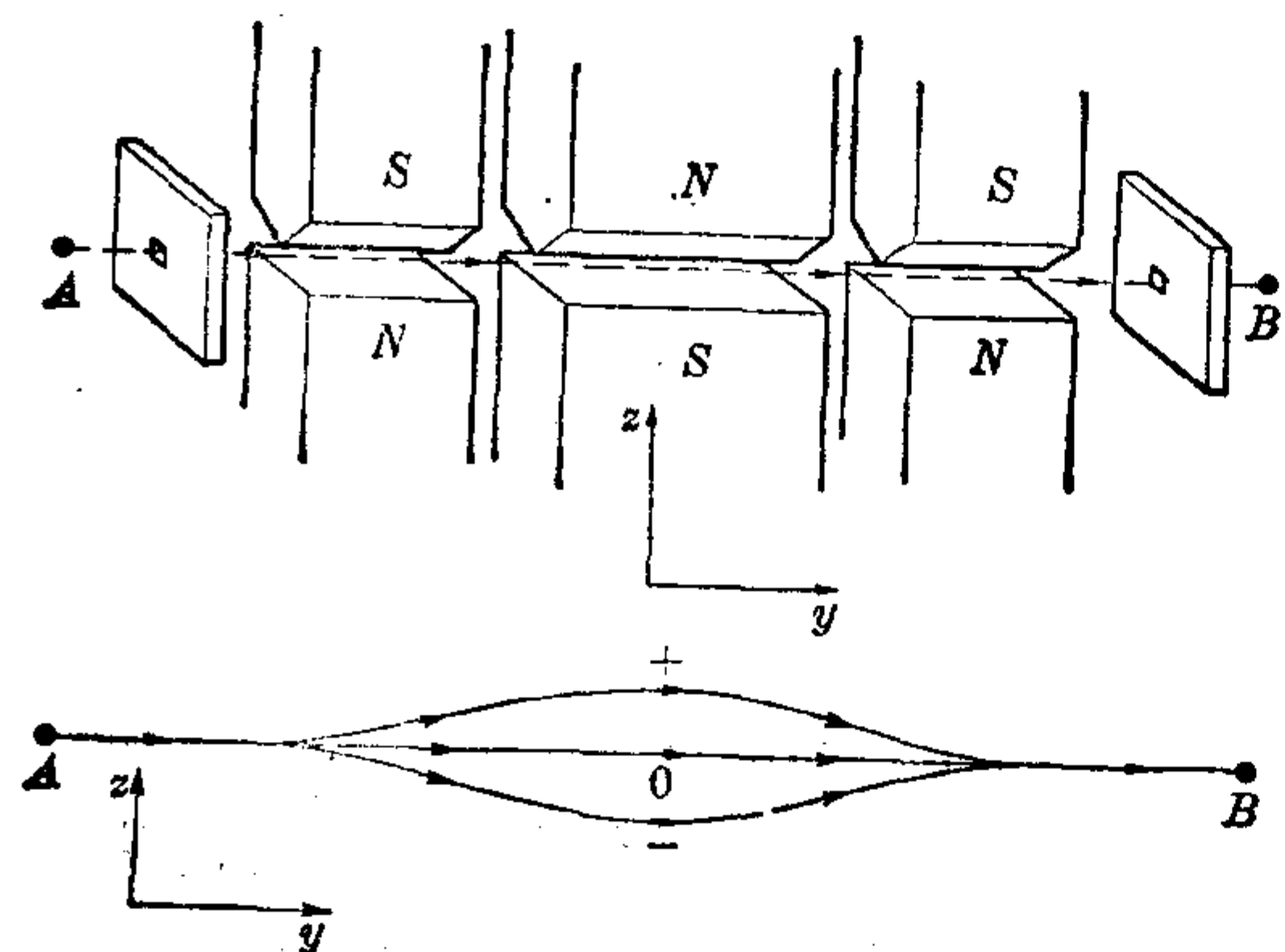


图 5-3 (a) 斯特恩-革拉赫装置的一个改装设想; (b) 自旋 1 的原子道路

相反。第二个磁铁把原子磁体推向相反的方向，使其路线向轴线弯曲，如图 5-3(b) 中的轨迹所示。第三个磁铁和第一个完全一样，它使三束射束重新聚合在一起。从沿着轴线上出射孔射出去。最后，我们想像在小孔 A 的前面有某种机构，它能使原子从静止开始运动，而在出射孔 B 的后面有一个减速机构，它使原子在 B 处回到静止状态。虽然这些并不是必不可少的，但是这意味着在分析过程中我们可以不必考虑任何像原子出来这样的一些运动效应，而把注意力集中于只和自旋有关的现象上。“改进”装置的全部目的仅仅在于使所有的粒子都来到同一地点而且速度为零。

现在如果我们要做一个如图 5-2 所示的实验，我们可以在装置的中央放上一块挡板以挡住射束中的两束从而获得一束滤过的射束，如图 5-4 所示。如果我们使这些极化原子穿过第二台这样的仪器，所有原子都将采取上面的一条路线。这可以采用将同样的挡板放在第二个 S 过滤器中各射束的通道上，并观察粒子是否通过来证明。

假设我们把第一台装置称做 S。(我们将要考虑各种可能的组合，为使条理清楚需对各装置配以标记。)我们说在 S 中采取上面一条路线的原子是处在“相对于 S 为正的状态”中，采取中间一条路线的原子是处于“相对于 S 为零的状态”中，采取下面一条路线的原子是处在“相对于 S 为负的状态”之中。(用较为常用的语言，我们说角动量的 z 分量是 $+1\hbar$, 0 和 $-1\hbar$ ，但是我们现在不用这种语言。)在图 5-4 中，第二台装置的取向和第一台相同，所以经

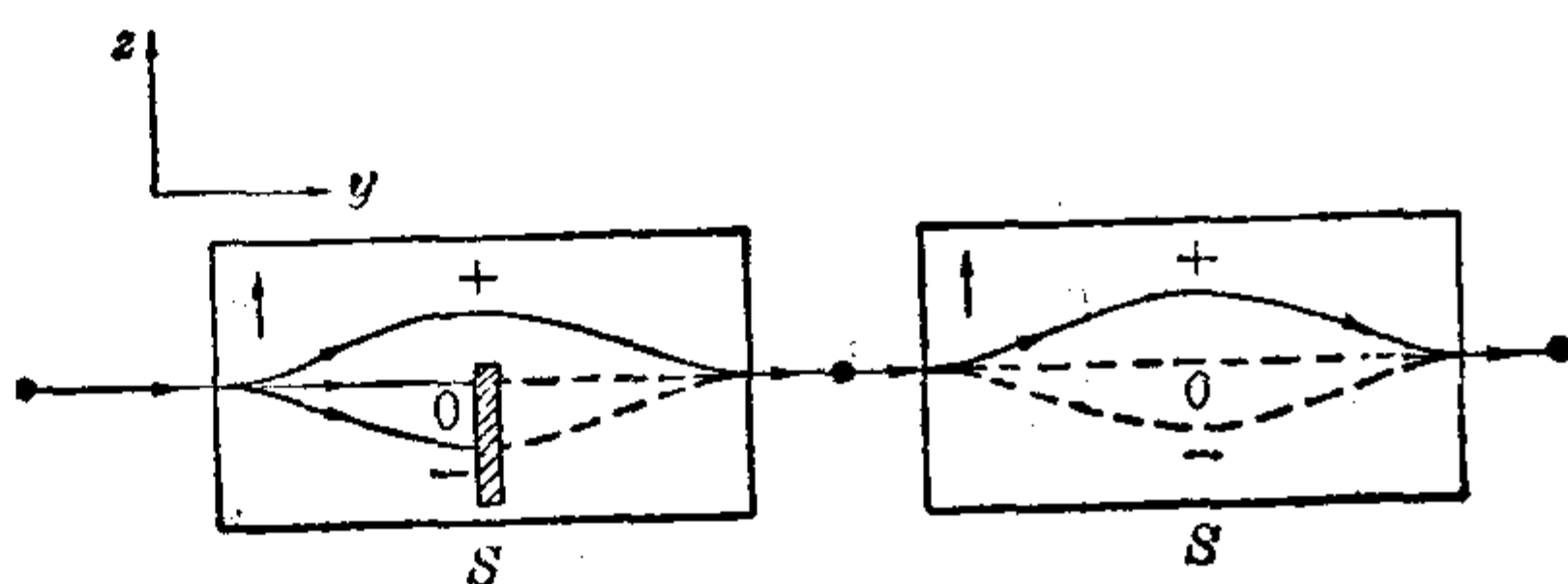


图 5-4 “改进的”斯特恩-革拉赫装置作为一个过滤器

第一台装置滤过的原子进入后都将走上面的那条路线。或者如果我们挡住第一台装置中上面的和下面的射束,而只让零态原子通过,所有滤过的原子都将通过第二台装置中间的那条路线。如果在第一台装置中,除了最低的那一束射束外,其余两束都被挡住,于是在第二台装置中只有下面的一束射束。我们可以说,在上述各种情况中,第一台装置产生了一束相对于 S 而言(+, 0 或-)处于纯粹状态中的滤过射束,我们可以使射束通过第二台装置以检验其中原子所处的状态。

我们可以这样安排第二台装置,使它只让某种特殊状态的原子通过——就像第一台装置那样,在其中放上挡板——那么我们只要看一看是否有什么东西从远端出来,就可以检验出入射射束的状态。举例说,如果我们挡住第二台装置中下面的两条路线,结果百分之百的原子都能通过,但如果我们挡住上面的路线,那么一个原子也通不过。

为使讨论容易起见,我们将发明一种速记符号来表示改进的斯特恩-革拉赫装置。我们用下面的符号

$$\left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \quad S \quad (5.1)$$

代表一台完整的装置。(这并不是你们通常所看到的在量子力学中用的符号,它是我们为这一章的方便而发明的,它只是图 5-3 中的装置的速记符号。)因为下面我们想要同时使用好几台装置,这些装置有不同的取向,我们就在每一个符号下面写上一个字母以资识别。所以式(5.1)中的符号代表装置 S 。当我们挡住其中的一束或几束粒子时,我们就用一条垂直的杠杠来表示哪一束粒子被挡住了,如:

$$\left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \text{ |} \\ - \end{array} \right\} \quad S \quad (5.2)$$

图 5-5 表示我们将要使用的各种可能的组合。



图 5-5 斯特恩-革拉赫过滤器的专用速记符号

如果我们接连放置两个过滤器(如图 5-4 所示),我们就将两个符号紧接在一起,像这样:

$$\left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \text{ |} \\ - \end{array} \right\} \left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \quad S \quad S \quad (5.3)$$

对于这样的装置,通过第一台的各种粒子也都能通过第二台。实际上,即使我们挡住第二台装置中的“零”和“负”通道,从而我们有

$$\left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\}, \quad (5.4)$$

$S \qquad S$

我们仍旧得到穿过第二台装置的透射粒子为百分之百。另一方面,如果我们有

$$\left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\}, \quad (5.5)$$

$S \qquad S$

那么远端连一个原子都不会出来。同样,

$$\left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \quad (5.6)$$

$S \qquad S$

什么都不出来。另一方面,

$$\left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \quad (5.7)$$

$S \qquad S$

则等效

$$\left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\}.$$

S

现在我们希望用量子力学来描写这些实验。如果原子通过图 5-5(b) 的装置,我们说该原子处在 $(+S)$ 态中,如果原子通过 (c) ,就处在 $(0S)$ 态中,如果通过 (d) ,就处在 $(-S)$ 态¹⁾。我们令 $\langle b|a\rangle$ 是处于状态 a 的原子通过装置后状态变为 b 的振幅。我们也可以说: $\langle b|a\rangle$ 是在状态 a 中的原子进入状态 b 的振幅。实验(5.4)给出:

$$\langle +S|+S\rangle = 1,$$

而(5.5)给出:

$$\langle -S|+S\rangle = 0.$$

同样,式(5.6)的结果是:

$$\langle +S|-S\rangle = 0,$$

式(5.7)的结果是:

$$\langle -S|-S\rangle = 1.$$

1) 读法: $(+S)$ = “正 S ”; $(0S)$ = “零 S ”; $(-S)$ = “负 S ”。

只要我们处理的是“纯粹的”状态——即我们只打开一条通道——就有九个这样的振幅，我们可以把它们列在一张表格里面：

$$\begin{array}{c}
 \text{从} \\
 +S \quad 0S \quad -S \\
 \hline
 \text{到 } +S \left| \begin{array}{ccc} 1 & 0 & 0 \\ 0S & 0 & 1 \\ -S & 0 & 0 \end{array} \right. \quad (5.8)
 \end{array}$$

这九个数字的排列——叫做矩阵——概括了我们以上所述的现象。

§ 5-2 关于滤过原子的实验

现在讨论一个重要的问题：如果使第二台装置倾侧一个角度，因而其电场的轴线不再和第一台的轴线相平行，这将会发生些什么现象呢？第二台装置不仅可以倾侧，而且还可以指向另一方向——例如可以使射束相对于原来的方向转过 90° 。为方便起见，我们先考虑一种安排，其中第二个斯特恩-革拉赫实装置绕 y 轴倾侧一个角度 α ，如图 5-6 所示。我们称第二台装置为 T ，假定我们现在做下面的实验：

$$\left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \quad \left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \\
 S \quad T$$

或者做这样的实验：

$$\left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \quad \left\{ \begin{array}{c} +1 \\ 0 \\ -1 \end{array} \right\} \\
 S \quad T$$

在这些情况下，从远端出来的是些什么呢？

答案如下：假定原子相对于 S 处在一个确定的状态中，它们对于 T 就不是处在这一状态中—— $(+S)$ 态并不就是 $(+T)$ 态。然而，发现原子处于 $(+T)$ 态——或者 $(0T)$ 态，或者 $(-T)$ 态，存在一定的振幅。

换言之，尽管我们像已经做过的那样仔细地查明了所有的原子处在确定状态，但实际情况却是当原子通过一台倾侧一定角度的装置后，可以说它不得不“重新取向”——不要忘记，这个“重新取向”是凭运气的。我们一次只能使一个粒子通过，于是我们只能提出这样的问题：它通过的几率是什么？通过 S 的原子有些将终止于 $(+T)$ 态，有些将终止于 $(0T)$ 态，还有一些将终止于 $(-T)$ 态——都各有各的可能性。这种可能性可以由复数振幅绝对值的平方求得，我们需要的是表示这种振幅的一些数学方法或量子力学描述。我们所需要知道的是像

$$\langle -T | +S \rangle$$

之类的各种量，它表示原来在 $(+S)$ 态的原子进入 $(-T)$ 态的振幅（除非 T 和 S 平行排列。

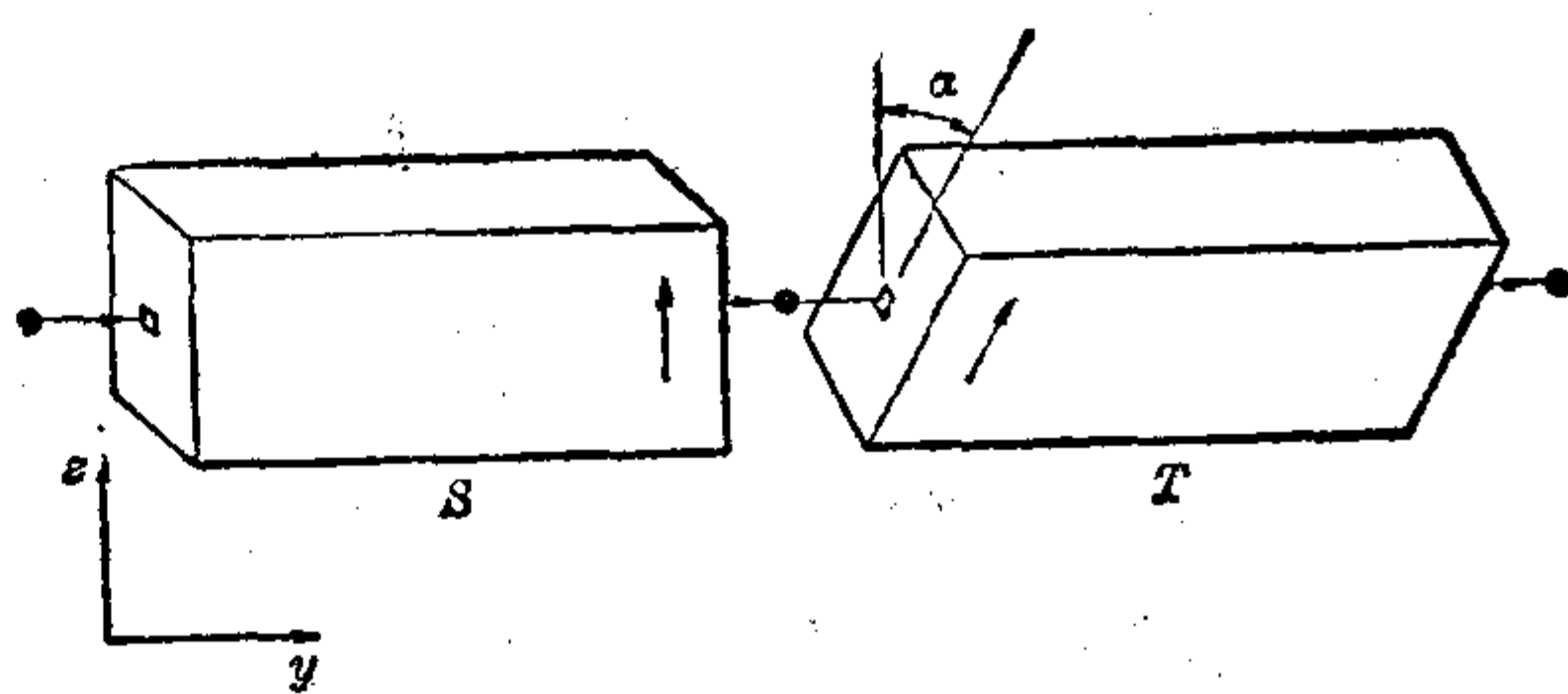


图 5-6 两个串联的斯特恩-革拉赫型的过滤器，第二台相对第一台倾侧一角度 α

否则这个振幅不等于零)。还有另一些振幅,如

$$\langle +T|0S\rangle, \text{ 或 } \langle 0T|-S\rangle, \text{ 等等.}$$

事实上有九个这样的振幅——另一个矩阵——粒子的理论应当告诉我们怎样计算它们。正如 $F=ma$ 告诉我们怎样计算一个经典粒子在任何情况下的运动状态一样,量子力学定律使我们可以决定粒子通过某个装置的振幅。于是,中心问题是要能够——对于任意给定的倾角 α ,实际上就是对于无论什么取向——求出九个振幅:

$$\begin{array}{lll} \langle +T|+S\rangle, & \langle +T|0S\rangle, & \langle +T|-S\rangle, \\ \langle 0T|+S\rangle, & \langle 0T|0S\rangle, & \langle 0T|-S\rangle, \\ \langle -T|+S\rangle, & \langle -T|0S\rangle, & \langle -T|-S\rangle. \end{array} \quad (5.9)$$

我们已能得出这些振幅之间的一些关系。第一,按照我们的定义,绝对值的平方

$$|\langle +T|+S\rangle|^2$$

是 $(+S)$ 态的原子进入 $(+T)$ 态的几率。我们经常发现把这个平方数写成下列等效形式更为方便:

$$\langle +T|+S\rangle\langle +T|+S\rangle^*.$$

用同样的记号,数值

$$\langle 0T|+S\rangle\langle 0T|+S\rangle^*$$

是在 $(+S)$ 态中的原子进入 $(0T)$ 态的几率,以及

$$\langle -T|+S\rangle\langle -T|+S\rangle^*$$

是原子进入 $(-T)$ 态的几率。但是我们的装置做成这样,凡是进入 T 装置的每一个原子一定在 T 装置的三个状态的某一个状态中被发现——对于给定的这种原子没有别的地方可去,所以我们刚才写的三个几率的总和必定等于百分之百。我们得到下面的关系式:

$$\begin{aligned} & \langle +T|+S\rangle\langle +T|+S\rangle^* + \langle 0T|+S\rangle\langle 0T|+S\rangle^* \\ & + \langle -T|+S\rangle\langle -T|+S\rangle^* = 1 \end{aligned} \quad (5.10)$$

当然,如果从 $(0S)$ 或 $(-S)$ 出发,我们可以得到另外两个类似的方程。这些都是我们能够很容易得到的方程,下面我们将继续讨论另一些普通的问题。

§ 5-3 串联斯特恩-革拉赫过滤器

这是一个有趣的问题:假设原子经过过滤成为 $+S$ 态,我们使这些原子进入第二个过滤器,使之成为 $(0T)$ 态,然后再通过另一个 $+S$ 过滤器。(我们称这最后一个过滤器为 S' ,这样我们就可把它和第一个 S 过滤器相区别。)原子是否还记得它们曾经处在 $+S$ 态中呢?换句话说,我们做下面的实验:

$$\left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\}. \quad (5.11)$$

$S \quad T \quad S'$

我们想要知道是否所有通过 T 的原子也都通过 S' 。它们并不是如此,它们一经被 T 过滤后,就丝毫不记得在它们进入 T 以前曾经处在 $+S$ 态中。注意,(5.11)中的第二台 S 装置的取向和第一台 S 装置的取向完全一样,所以它仍旧是 S 型过滤器。被 S' 过滤后的状态当然也是 $(+S)$, $(0S)$ 和 $(-S)$ 。

这里的要点是，假如 T 过滤器只能通过一束原子，通过第二台 S 过滤器的原子占进入这一台 S 过滤器原子总数的比例只依赖于 T 过滤器，而与在 T 前面是些什么完全无关。相同的一些原子曾被 S 过滤器分类，这个事实对它们被 T 过滤器再一次分类成为纯粹射束后的行为丝毫没有影响。此后，它们进入不同状态的几率与进入 T 仪器之前的经历完全无关。

作为一个例子，我们把实验(5.11)和下面的实验相比较：

$$\left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\}, \quad (5.12)$$

$S \qquad T \qquad S$

其中只有第一个 S 有变化。设(S 和 T 之间的)角度 α 的大小使得在(5.11)实验中通过 T 的原子有三分之一也能通过 S' 。在实验(5.12)中，虽然一般说来通过 T 的原子数有所不同，但其中仍然有同样的一部分——三分之一——将通过 S' 。

事实上，从以前已学过的东西我们就可证明，「从 T 出来并且通过任一特定 S' 的原子的比例只取决于 T 和 S' 而与在这以前所发生的任何事情无关。我们来把实验(5.12)和

$$\left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\}. \quad (5.13)$$

$S \qquad T \qquad S'$

比较一下，在(5.12)的实验中，原子从 S 出来并且能通过 T 和 S' 两者的振幅是：

$$\langle +S | OT \rangle \langle OT | OS \rangle.$$

相应的几率是：

$$|\langle +S | OT \rangle \langle OT | OS \rangle|^2 = |\langle +S | OT \rangle|^2 |\langle OT | OS \rangle|^2.$$

实验(5.13)的几率是：

$$|\langle OS | OT \rangle \langle OT | OS \rangle|^2 = |\langle OS | OT \rangle|^2 |\langle OT | OS \rangle|^2.$$

它们的比例是：

$$\frac{|\langle OS | OT \rangle|^2}{|\langle +S | OT \rangle|^2}.$$

它只取决于 T 和 S' ，而与 S 所选择的射束是(+ S)还是(OS)或是(- S)毫无关系。(绝对数随通过 T 的原子数目多少而一起增减。)当然，如果我们比较进入 S' 的正的或负的状态的几率，或者求进入零或负的状态的几率的比值，我们会得到同样的结果。

事实上，由于这些比值只取决于被允许通过 T 的是哪一束射束而与第一台 S 过滤器所作的选择无关，显然，甚至最后的装置不是 S 过滤器我们也会得到同样的结果。如果我们所用的第三台装置——我们现在称它为 R ——对于 T 倾侧一个任意的角度，我们将会发现，像 $|\langle OR | OT \rangle|^2 / |\langle +R | OT \rangle|^2$ 这样的比例不依赖于第一台过滤器 S 中通过的是哪一束射线。

§ 5-4 基础态

以上的结果说明了量子力学的一条基本原理：任何原子体系可以通过滤将其分解为某一组所谓的基础态，在任一给定的基础态中，原子未来的行为只依赖于基础态的性质——而

与其以前的任何历史无关¹⁾。当然，基础态取决于所采用的过滤器，例如 $(+T)$ ， $(0T)$ 和 $(-T)$ 这三个状态是一组基础态， $(+S)$ ， $(0S)$ 和 $(-S)$ 三个状态是另一组基础态。完全可以有多种可能性，每一种都和其他的一样合适。

当我们说正在考虑的是的确能产生“纯粹”射束的优良过滤器时，我们须加小心。如果我们的斯特恩-革拉赫装置不能把三束射束很好地分开，那么我们就不能用挡板把它们清楚地分开，这样我们就不能完全地分出基础态。通过观察射束在另一个同类的过滤器中是否再进一步分裂，我们就能够确定是否得到了纯粹的基础态。例如，假设我们得到的射束是纯粹的 $(+T)$ 态，那么所有原子都会通过：

$$\left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \\ T$$

而没有原子能通过

$$\left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \\ T$$

也不能通过

$$\left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \\ T$$

我们对基础态的陈述意味着射束有可能被过滤成某种纯粹的状态，以致用同样的仪器不可能再有进一步的过滤。

我们还必须指出，我们所说的只对颇为理想的情况才严格地正确。在任何实际的斯特恩-革拉赫装置中，我们必须考虑狭缝的衍射，这会使某些原子进入对应于别的角度的状态，或者考虑射束中是否包含不同的内部激发状态的原子，等等。我们已把情况理想化了，因此我们所谈的只是在磁场中分裂的状态，对于与位置、动量、内部激发等有关的事情我们都忽略了。一般说来，我们还必须考虑对于这些也分类的基础态。但是，为了保持概念简单，我们只考虑上面所说的包含三个状态的基础组，这对于理想情况的严格处理，已足够了，在这理想情况中，原子通过仪器时不会被破坏，也不会受到干扰，并且离开装置后就停止下来。

你们会注意到，我们开始理想实验时总是用一台只打开一条通道的过滤器，以使我们从某一确定的基础态出发。之所以这样做是因为从炉子里出来的原子具有各种状态。这些状态是由炉子中偶然发生的过程随意决定的。（它给出所谓“非极化”射束。）这种无规性包含了“经典”型的几率——类似于抛掷硬币——而与我们现在所讨论的量子力学几率不同。处理非极化的射束会使我们陷入更为复杂的情况，我们最好是避开它，一直到我们了解了极化射束的行为以后。所以现在不去考虑如果第一台装置可以让一束以上的射束通过时会发生

1) 我们并不打算让“基础态”这个词含有比这里所说的更多的任何意思。无论如何不能认为它们具有“基本的”意思。我们是以描写状态基础这个想法来应用基础这个词的，有点像人们所说的“以十为基础的数目”这种意思。

些什么。(在本章的末了我们会告诉你们怎样处理这类情况。)

我们现在回过来看一看,当从一台过滤器的一个基础态变为另一台不同的过滤器的一个基础态时,会发生些什么?假如我们还是从

$$\left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \quad \left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \\ S \quad T$$

出发.从 T 出射的原子是处于基础态 ($0T$), 这些原子已忘记了它们曾经处于 ($+S$) 态中. 有人会说, 原子被 T 过滤时, “失去”关于以前状态 ($+S$) 的信息, 因为当我们在装置 T 中把原子分解成三束时, 我们“扰乱了”它们. 但这是不正确的. 关于过去的信息并不是由于将原子分解成三束而失去的, 而是由于放进去的挡板——这一点我们从下面的一组实验可以看出.

我们从 $+S$ 过滤器出发, 并认为从这个过滤器出射的原子数为 N . 如果在它的后面放置一个 $0T$ 过滤器, 从这后一过滤器出射的原子数目是原来的原子数的一部分, 令其为 αN . 如果我们再放上一个 $+S$ 过滤器, 只有这些原子中的一部分 β 可以从远端出射. 我们可用下列方式来表示这一过程:

$$\left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \xrightarrow{N} \left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \xrightarrow{\alpha N} \left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \xrightarrow{\beta \alpha N} \\ S \quad T \quad S' \quad (5.14)$$

如果第三台装置 S' 选择另一个不同的状态, 譬如说 ($0S$) 态, 出射原子的比例就不同了, 譬如这个比数是 γ^1 . 我们有:

$$\left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \xrightarrow{N} \left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \xrightarrow{\alpha N} \left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \xrightarrow{\gamma \alpha N} \\ S \quad T \quad S \quad (5.15)$$

现在假定我们重复这两个实验, 不过把 T 的所有挡板都去掉. 于是我们得到引人注意的结果如下:

$$\left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \xrightarrow{N} \left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \xrightarrow{N} \left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \xrightarrow{N} \\ S \quad T \quad S' \quad (5.16)$$

$$\left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \xrightarrow{N} \left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \xrightarrow{N} \left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \xrightarrow{0} \\ S \quad T \quad S' \quad (5.17)$$

在第一种情况下, 所有的原子都能通过 S' , 可是在第二种情况下, 一个原子也没有通过! 这是量子力学的主要定律之一. 自然界按照这种方式行动并不是自明的, 但是从我们的理想

1) 用以前的符号来表示: $\alpha = |\langle 0T | +S \rangle|^2$, $\beta = |\langle +S | 0T \rangle|^2$, 以及 $\gamma = |\langle 0S | 0T \rangle|^2$.

实验所得到的结果相当于从无数实验中观察到的量子力学行为。

§ 5-5 干涉的振幅

从实验(5.15)变到实验(5.17)——打开更多的通道——怎么会通过的原子反而更少了呢？这是量子力学的一个很老而又深奥的问题——振幅的干涉。它和我们在最初的电子双缝干涉实验中所观察到的现象属于同一类。在那里，我们曾经看到：到达某些地点的电子在两个狭缝都打开时可以比只打开一个狭缝时少。在定量上是这样处理的，我们可以把原子通过(5.17)装置中 T 和 S' 的振幅写成三个振幅之和，每一个振幅相当于 T 中的一束射束，其总和等于零：

$$\langle 0S | +T \rangle \langle +T | +S \rangle + \langle 0S | 0T \rangle \langle 0T | +S \rangle + \langle 0S | -T \rangle \langle -T | +S \rangle = 0. \quad (5.18)$$

这三个振幅没有一个等于零——例如，第二个振幅的绝对值的平方等于 $\gamma\alpha$ ，见实验(5.15)——可是三项的总和为零。如果把 S' 安装成选择 $(-S)$ 态，我们会得到同样的结果。然而，在(5.16)的装置中，答案就不同了。如果令 α 为通过 T 和 S' 的振幅，则在此情况下，我们有¹⁾：

$$\begin{aligned} \alpha = & \langle +S | +T \rangle \langle +T | +S \rangle + \langle +S | 0T \rangle \langle 0T | +S \rangle \\ & + \langle +S | -T \rangle \langle -T | +S \rangle = 1. \end{aligned} \quad (5.19)$$

在实验(5.16)中，一束束被分解又被重新组合，打碎的蛋又复原了，关于原来 $(+S)$ 态的信息仍被保留下来——就像 T 仪器完全不存在一样。无论把什么接在“敞开的” T 装置后面都是这个样子。我们可以在它后面接一个 R 过滤器——别的倾角的过滤器——或者其他任何东西，答案总是与原子从第一台 S 过滤器直接过来一样。

这是一个重要的原理：一个挡板敞开的 T 过滤器——或者任何一种过滤器——根本没有任何区别。我们还要附加一个条件。敞开的过滤器不仅能够让三束射束都通过，而且不致产生对于三束射束不相等的扰动。例如，不能使一束射束近旁有很强的电场而在另一束附近却没有。理由是：即使这个额外的扰动仍旧让所有的原子都通过过滤器，但它可以改变某些振幅的位相，那么干涉将发生变化，式(5.18)和(5.19)中的振幅也会不同。我们将始终假设没有这类额外的扰动。

让我们用改进的符号把式(5.18)和(5.19)重写一下。用 i 代表三个状态 $(+T)$ 、 $(0T)$ 和 $(-T)$ 中的任一个，于是方程式就可以写成：

$$\sum_{\text{所有 } i} \langle 0S | i \rangle \langle i | +S \rangle = 0 \quad (5.20)$$

以及

$$\sum_{\text{所有 } i} \langle +S | i \rangle \langle i | +S \rangle = 1. \quad (5.21)$$

同样地，对于用完全任意的过滤器 R 代替 S 的实验，我们有：

$$\left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\}. \quad (5.22)$$

$S \quad T \quad R$

1) 实际上，从这个实验我们并不能推断出 $\alpha=1$ ，只能断定 $|\alpha|^2=1$ ，所以 α 可能等于 $e^{i\theta}$ 。但可以证明，如果选择 $S=0$ 实际上并不失去普遍性。

其结果总是和 T 仪器被省去时一样, 只有

$$\left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \\ S \quad R$$

或者, 用数学公式表示,

$$\sum_{\text{所有 } i} \langle +R | i \rangle \langle i | +S \rangle = \langle +R | +S \rangle. \quad (5.23)$$

这是一个基本定律, 并且只要 i 代表任何过滤器的三个基础态, 它便是普遍正确的.

你们要注意, 在实验(5.22)中, S 和 R 与 T 并没有特殊的关系. 而且, 不论它们选择的是什么态, 论证都是同样的. 为了把这个方程写成普遍的形式, 不必涉及 S 和 R 所选择的特定的状态, 我们称 ϕ (“phi”) 为第一个过滤器所准备的状态(在我们特定的例子中是 $+S$ 态), χ (“khi”) 是最后一个过滤器所检验的状态(在我们的例子中是 $+R$). 于是我们可把基本定律式(5.23)用下面的形式来表述:

$$\langle \chi | \phi \rangle = \sum_{\text{所有 } i} \langle \chi | i \rangle \langle i | \phi \rangle, \quad (5.24)$$

其中 i 遍及于某一特定过滤器的三个基础态.

我们要再次强调基础态的意义. 它们与可以用一台斯特恩-革拉赫装置选择的三个状态一样. 基础态的一个条件是: 如果有了一个基础态, 那么未来就不取决于过去. 另一个条件是, 假如有了一组完全的基础态, 式(5.24)对于任何一组初态 ϕ 和末态 χ 都是正确的. 然而, 基础态组并不是唯一的. 我们是从考虑对于特定的装置 T 的基础态开始的. 如果考虑对于 S 或对于 R 等¹⁾ 装置的另一组基础态也同样有效. 我们通常说“在某个表象中的”基础态.

在任一特定表象中的一组基础态的另一个条件是: 它们都是完全不同的. 这意思是说: 如果原子在(T)态它就不会有进入($0T$)或($-T$)态的振幅. 如果我们用 i 和 j 来代表特定的一组基础态中的两个基础态, 当 i 和 j 不相等时从(5.8)有关的讨论中可以得到的普遍规律是:

$$\langle j | i \rangle = 0.$$

当然, 我们知道:

$$\langle i | i \rangle = 1.$$

通常将这两个方程写成:

$$\langle j | i \rangle = \delta_{ij} \quad (5.25)$$

其中 δ_{ij} (“克罗内克符号”) 是一个符号, 当 $i \neq j$ 时, 它定义为零, 当 $i = j$ 时则定义为 1.

式(5.25)并非与我们所讲过的其他的定律相独立. 我们现在对于寻找这样一个数学问题, 即可把所有的定律作为其推论的最少的一组独立的公理, 并没有特殊的兴趣²⁾. 只要我们有一组完全的无明显矛盾的基础态, 我们就感到满意了. 然而我们可证明: 式(5.25)和(5.24)不是互相独立的. 我们令(5.24)的 ϕ 表示与 i 同一组基础态中的一个基础态, 譬如

1) 事实上, 对于有三个或更多基础态的原子体系来说, 还存在着另外的一些过滤器——和斯特恩-革拉赫装置完全不同的——可以用它们来选择更多的基础态组(每一组都有同样的状态数).

2) 过多的真理不会迷惑我们!

说第 j 个基础态, 那么我们就得到:

$$\langle x|j\rangle = \sum_i \langle x|i\rangle \langle i|j\rangle.$$

但是式(5.25)告诉我们, 除非 $i=j$, 否则 $\langle i|j\rangle$ 等于零. 所以求和变成只有 $\langle x|j\rangle$ 一项, 于是我们得到一个恒等式, 这就证明了两个定律不是互相独立的.

我们可看出, 如果式(5.10)和(5.24)都是正确的话, 振幅之间必定还有另外一个关系. 式(5.10)为

$$\langle +T|+S\rangle \langle +T|+S\rangle^* + \langle 0T|+S\rangle \langle 0T|+S\rangle^* + \langle -T|+S\rangle \langle -T|+S\rangle^* = 1.$$

如果式(5.24)中的 ϕ 和 x 都是 $(+S)$ 态, 那么其左边就是 $\langle +S|+S\rangle$, 显然它等于 1, 于是我们再一次得到式(5.19),

$$\langle +S|+T\rangle \langle +T|+S\rangle + \langle +S|0T\rangle \langle 0T|+S\rangle + \langle +S|-T\rangle \langle -T|+S\rangle = 1.$$

只有满足下列方程式时, 上面两个式子才是一致的(对于装置 T 和 S 的所有相对取向)

$$\begin{aligned} \langle +S|+T\rangle &= \langle +T|+S\rangle^*, \\ \langle +S|0T\rangle &= \langle 0T|+S\rangle^*, \\ \langle +S|-T\rangle &= \langle -T|+S\rangle^*. \end{aligned}$$

由此, 对于任意的状态 ϕ 和 x :

$$\langle \phi|x\rangle = \langle x|\phi\rangle^*. \quad (5.26)$$

假如这个式子不正确, 几率就不会“守恒”, 粒子就会“丢失”.

在继续讨论之前, 我们把有关振幅的三条重要的普遍定律总结一下, 这就是式(5.24), (5.25)和(5.26):

$$\begin{aligned} \text{I} & \quad \langle j|i\rangle \delta_{ij}, \\ \text{II} & \quad \langle x|\phi\rangle = \sum_{\text{所有 } i} \langle x|i\rangle \langle i|\phi\rangle, \\ \text{III} & \quad \langle \phi|x\rangle = \langle x|\phi\rangle^*. \end{aligned} \quad (5.27)$$

在这些方程式里 i 和 j 代表某一表象的所有基础态, 而 ϕ 和 x 代表原子的任何可能状态. 必须注意, II 只对遍及体系的所有基础态(在我们的情况中是三个: $+T$, $0T$, $-T$)求和时才成立. 关于怎样选择我们的基础态组的各个基础态, 以上这些定律一点也没有谈到. 我们从应用装置 T 开始, 这是一个有某种任意取向的斯特恩-革拉赫实验装置, 但任意别的取向, 譬如 W , 也同样适用. 我们也可把另一组不同的状态作为 i 和 j , 而所有的定律仍然适用——基础态组的选择并不是唯一的. 量子力学的主要策略之一就是利用事物都可以用一种以上的方法来计算这个事实.

§ 5-6 量子力学的处理方法

我们来证明为什么这些定律是有用的. 假设我们有一个处于给定状态中的原子(这就是说该原子是以某种方法制备的), 我们想要知道它在某个实验中的行为. 换句话说, 开始时原子处于状态 ϕ 中, 我们想知道该原子通过只能在一定条件 x 下接受原子的装置的可能性. 量子力学定律表明, 我们可以用三个复数 $\langle x|i\rangle$ 完全地描写仪器, 这三个复数就是各个基础态在状态 x 中的振幅, 而且如果我们用三个数字 $\langle i|\phi\rangle$ (即分别在三个基础态的每一个态中找到初始状态原子的振幅)来描写原子的状态, 我们就能说出, 该原子被放进装置后会发生些什么变化. 这是一个重要的概念.

我们来考虑另一个例子。考虑下面这个问题：我们从一台装置 S 开始，接着放上一个复杂的装置，我们称它为 A ，后面再接上一台装置 R ——就像这样：

$$\left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \left\{ A \right\} \left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \quad (5.28)$$

S R

A 指的是任何斯特恩-革拉赫装置的复杂组合，其中有挡板或半挡板，具有特定倾角的取向，额外的电场和磁场，…几乎有你想要放进去的任何东西。（做理想实验是很有利的——不必费心去真正建立这样一台装置！）于是我们的问题是：进入 A 的一个 $(+S)$ 态粒子从 A 出来时处于 $(0R)$ 态（因此它能通过最后的那个 R 过滤器）的振幅是什么？对于这样的振幅，有一个正式的符号，它就是：

$$\langle 0R | A | +S \rangle.$$

它照例从右读到左（像希伯来文 [Hebrew] 那样）：

$$\langle \text{终结} | \text{经过} | \text{开始} \rangle.$$

如果 A 偶然不起任何作用——只是一条打开的通道——于是我们写成

$$\langle 0R | 1 | +S \rangle = \langle 0R | +S \rangle, \quad (5.29)$$

这两个符号是等效的。对于更为一般的问题，我们可以用一般的起始状态 ϕ 代替 $(+S)$ ，以及用一般的终了状态 χ 代替 $(0R)$ ，我们想要知道振幅

$$\langle \chi | A | \phi \rangle.$$

对于装置 A 的完整的分析将必定给出对每一对初态 ϕ 和终态 χ 的振幅 $\langle \chi | A | \phi \rangle$ ——共有无穷多个组合！怎样才能对装置 A 的行为作出一个简明的描述呢？我们可以采用下面的方法，设想把 (5.18) 的装置仪器改为：

$$\left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \left\{ A \right\} \left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \quad (5.30)$$

S T A T R

实际上根本没有改，因为完全开放的装置 T 不起任何作用。但是它能启发我们如何来分析这个问题。原子从 S 进入 T 的 i 状态有一组振幅 $\langle i | +S \rangle$ 。于是有另一组的状态 i （对于 T ）进入 A 而以状态 j （对于 T ）出来的振幅。最后，有一个每一 j 态通过最后一个过滤器成为 $(0R)$ 态的振幅。对于每一条可能的路径，有一振幅，其形式为

$$\langle 0R | j \rangle \langle j | A | i \rangle \langle i | +S \rangle,$$

总振幅为从各种可能的 i 和 j 的组合所得出的各项之和。我们所要求的振幅就是：

$$\sum_j \langle 0R | j \rangle \langle j | A | i \rangle \langle i | +S \rangle. \quad (5.31)$$

如果 $(0R)$ 和 $(+S)$ 用一般的状态 χ 和 ϕ 来代替，我们可得到同样类型的表达式，于是我们得到普遍的结果：

$$\langle \chi | A | \phi \rangle = \sum_j \langle \chi | j \rangle \langle j | A | i \rangle \langle i | \phi \rangle. \quad (5.32)$$

注意式 (5.32) 的右边实际上比左边简单。这里装置 A 完全可以用九个数字 $\langle j | A | i \rangle$ 描述，这九个数字表示 A 对装置 T 的三个基态的响应。只要我们知道这九个数字，并且把入射和出射状态 ϕ 和 χ 分别用进入三个基础态或以三个基态出来的三个振幅来予以定义，

我们就能够处理任何两个入射和出射状态 ϕ 和 χ . 实验结果可以用式(5.32)来预言.

这就是对于自旋 1 的粒子的量子力学处理方法机理. 每一个状态可以用三个数字来描写, 这三个数是处于某一组选定的基础态中的每一基础态的振幅. 每一装置可以用九个数字来描写, 这九个数字是装置中从一个基础态进入另一个基础态的振幅. 任何结论都可以从这些数字计算出来.

描写仪器的九个数字常常写成方阵的形式——叫做矩阵 $\langle j|A|i\rangle$:

$$\begin{array}{c} \text{从} \\ \text{到} \end{array} \begin{array}{ccc} + & 0 & - \\ + & \langle +|A|+\rangle & \langle +|A|0\rangle & \langle +|A|-\rangle \\ 0 & \langle 0|A|+\rangle & \langle 0|A|0\rangle & \langle 0|A|-\rangle \\ - & \langle -|A|+\rangle & \langle -|A|0\rangle & \langle -|A|-\rangle \end{array} \quad (5.33)$$

量子力学的数学只是这个概念的推广. 我们将给出一个简单的例证. 假设有一台我们要进行分析的装置 O ——就是说我们要计算各个 $\langle j|O|i\rangle$. 例如我们想要知道在像下面这样的实验里发生些什么:

$$\left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \left\{ O \right\} \left\{ \begin{array}{c} + \\ 0 \\ - \end{array} \right\} \quad (5.34)$$

$S \qquad \qquad \qquad R$

但是后来我们注意到 O 是由 A 和 B 两台装置串联组成——粒子先通过 A 然后通过 B ——所以我们可以用符号写出

$$\{O\} = \{A\} \cdot \{B\}. \quad (5.35)$$

我们可以把装置 O 叫做 A 和 B 的“乘积”. 我们还要假设已经知道怎样来分析这两个部分, 所以我们可以写出 A 和 B (对于 T) 的矩阵. 这样, 我们的问题就解决了. 对于任何入射和出射状态, 我们很容易求出

$$\langle \chi|O|\phi\rangle$$

我们首先写下

$$\langle \chi|O|\phi\rangle = \sum_k \langle \chi|B|k\rangle \langle k|A|\phi\rangle.$$

你们看得出这样写的理由吗? (提示: 设想在 A 和 B 之间放进一个装置 T .) 如果我们考虑一个特殊情况, ϕ 和 χ 也是 (T 的) 基础态, 譬如说是 i 和 j , 我们得到

$$\langle j|O|i\rangle = \sum_k \langle j|B|k\rangle \langle k|A|i\rangle. \quad (5.36)$$

这个方程式给出以装置 A 和 B 的矩阵表示的“乘积”装置 O 的矩阵. 数学家们把新的矩阵 $\langle j|O|i\rangle$ ——由两个矩阵 $\langle j|B|k\rangle$ 和 $\langle k|A|i\rangle$ 按照式(5.36)所表示的方式求和得出的——称为两个矩阵 A 和 B 的“乘积”矩阵 BA . (注意: 次序很重要, $AB \neq BA$.) 因此, 我们可以说: 两台串接的装置的矩阵等于这两台装置的矩阵的矩阵乘积(把第一台装置放在乘积的右边). 知道矩阵代数的每一个人都懂得这就是式(5.36).

§ 5-7 变换到不同的基

我们要提出有关计算时所用的基础态的最后一个问题. 假定我们已经选用某一特定的基——譬如说 S 基——而另一个人决定采用不同的基——譬如说 T 基——进行同一计算.

为明确起见,把我们所用的基础态称做(iS)态,其中 $i=+,0,-$ 。同样我们可以称他所用的基础态为(jT)。怎样把我们的工作和他的工作进行比较呢?任何测量结果的最后答案应该相同,但是在计算过程中所用的各个振幅和矩阵却是不同的,两者的关系是怎样的呢?如果大家都是从同样的初态 ϕ 出发,我们将用三个振幅 $\langle iS|\phi\rangle$ 来描写它,这个式子表示 ϕ 在 S 表象中分解为基础态,而他却用振幅 $\langle jT|\phi\rangle$ 来描写它,这表示 ϕ 分解为 T 表象的基础态。怎样证明大家所描写的都是同一状态 ϕ 呢?我们可以应用式(5.27)的普遍定律 II 来证明。用他的一个状态 jT 来代替 χ ,我们得到:

$$\langle jT|\phi\rangle = \sum_i \langle jT|iS\rangle \langle iS|\phi\rangle. \quad (5.37)$$

为了把两个表象联系起来,我们只要给出矩阵 $\langle jT|iS\rangle$ 的九个复数。于是用这个矩阵就可以把他的所有方程式转换为我们所用的形式。它告诉我们怎么从一组基础态变换为另一组基础态。(因这个理由, $\langle jT|iS\rangle$ 有时称为“从 S 表象到 T 表象的变换矩阵”,好长的名词!)

对于自旋1的粒子的情形,我们只有三个基础态,(对于更高的自旋,就有更多的基础态),其数学情况和我们在矢量代数中所见过的很相似。每一个矢量可以用三个数来表示——沿 x,y 和 z 轴的分量。这就是说每一个矢量可以分解为三个“基础”矢量,这些“基础”矢量是沿着三个坐标轴的矢量。但是假如另一人选择另一组坐标系—— x',y' 和 z' ,他就将用三个不同的数字来代表同一矢量。他的计算看上去和我们的不同,但最后的结果将是一样的。我们以前已经考虑过这个问题并且知道从一组坐标到另一组坐标的矢量变换法则。

你们或许希望通过某个例子来看一看量子力学变换是怎样进行的,所以我们在这里对两个过滤器 S 和 T 的各个特殊的相对取向写出(不予证明)自旋1的粒子的振幅从 S 表象变换到另一 T 表象的变换矩阵。(我们将在下一章告诉你们如何导出这个结果。)

第一种情况: T 装置和 S 装置的 y 轴(粒子沿此轴运动)重合,但 T 装置绕着这个共同的 y 轴转过一个角度 α (如图5-6)。(说得明确一些,固定在 T 装置上的一组坐标轴 x',y',z' 和固定在 S 装置上的坐标 x,y,z 的关系为: $z'=z\cos\alpha+x\sin\alpha$, $x'=x\cos\alpha-z\sin\alpha$, $y'=y$),那么,变换振幅是:

$$\begin{aligned} \langle +T|+S\rangle &= \frac{1}{2}(1+\cos\alpha), \\ \langle 0T|+S\rangle &= -\frac{1}{\sqrt{2}}\sin\alpha, \\ \langle -T|+S\rangle &= \frac{1}{2}(1-\cos\alpha), \\ \langle +T|0S\rangle &= +\frac{1}{\sqrt{2}}\sin\alpha, \\ \langle 0T|0S\rangle &= \cos\alpha, \\ \langle -T|0S\rangle &= -\frac{1}{\sqrt{2}}\sin\alpha, \\ \langle +T|-S\rangle &= \frac{1}{2}(1-\cos\alpha), \\ \langle 0T|-S\rangle &= +\frac{1}{\sqrt{2}}\sin\alpha, \\ \langle -T|-S\rangle &= \frac{1}{2}(1+\cos\alpha). \end{aligned} \quad (5.38)$$

第二种情况: T 装置和 S 装置有同一 z 轴, 但 T 装置绕 z 轴转过角度 β . (坐标变换为: $z' = z, x' = x \cos \beta + y \sin \beta, y' = y \cos \beta - x \sin \beta$.) 于是, 变换振幅为:

$$\begin{aligned} \langle +T | +S \rangle &= e^{+i\beta}, \\ \langle 0T | 0S \rangle &= 1, \\ \langle -T | -S \rangle &= e^{-i\beta}, \\ \text{所有其他的} &= 0. \end{aligned} \quad (5.39)$$

注意, T 的任何转动都可以由上述两种转动合成,

假定状态 ϕ 由三个数定义:

$$C_+ = \langle +S | \phi \rangle, C_0 = \langle 0S | \phi \rangle, C_- = \langle -S | \phi \rangle, \quad (5.40)$$

从 T 的观点来看, 上述状态可用另外三个数来表示:

$$C'_+ = \langle +T | \phi \rangle, C'_0 = \langle 0T | \phi \rangle, C'_- = \langle -T | \phi \rangle, \quad (5.41)$$

那么, 式(5.38)或(5.39)的系数 $\langle jT | iS \rangle$ 给出 C_i 和 C'_i 的变换关系. 换言之, C_i 很像一个矢量的分量, 从 S 和 T 的观点来看, 这些分量是不同的.

仅仅对于自旋 1 的粒子——因为它需要三个振幅——与矢量的对应才非常密切. 在各种情况下都有随坐标的改变以某种确定方式变换的三个数字. 实际上, 存在着一组基础态其变换与一个矢量的三个分量完全相似. 下列三个组合

$$C_x = -\frac{1}{\sqrt{2}}(C_+ + C_-), \quad C_y = \frac{i}{\sqrt{2}}(C_+ - C_-), \quad C_z = C_0 \quad (5.42)$$

变换到 C'_x, C'_y 和 C'_z 的方式与 x, y, z 变换到 x', y', z' 的方式完全一样. [你们可以用变换定律(5.38)和(5.39)来检验一下.] 现在你们可以看出, 为什么自旋 1 的粒子常常叫做“矢量粒子.”

§ 5-8 其他情况

我们在一开始就指出, 对于自旋 1 的粒子的讨论是所有量子力学问题的典型. 只要改变状态的数目就可使讨论普遍化. 在任一特殊情况中可以包括几个基础态而不只是三个基础态¹⁾. 我们的基本定律式(5.27)具有完全相同的形式——只是 i 和 j 要理解为遍及于所有几个基础态. 任何现象都可以这样来分析: 求出它出发时在每一基础态的振幅以及终止于另一基础态的振幅, 然后对整个基础态组求和. 任何适当的基础态组都可以采用. 如果有人愿意用另外的一组也同样合适. 两个基础态组可用 n 行 n 列的变换矩阵相联系, 关于这种变换, 我们以后还有更多的东西要讲.

最后, 我们有可能来谈论一下怎样处理下述情况, 如果原子直接来自炉中, 经过某台装置, 譬如说 A , 然后用选择状态 x 的过滤器对之进行分析. 你们不知道开始时原子所处的状态 ϕ 是什么. 也许最好目前不要把精力花费在这个问题上, 而是集中在从纯粹状态出发的问题上. 但是, 如果你们坚持要知道的话, 下面就是这个问题的处理方法.

首先, 你们必须能对从炉子里出来的原子的状态分布方式作出某些合理的猜测. 例如, 假使炉子没有任何的“特殊性”, 你们可以合理地猜想原子离开炉子时“取向”是混乱的. 按照量子力学, 这就相当于说你们关于原子状态一点也不了解. 只可以说有三分之一的原子在 $(+S)$ 态, 三分之一在 $(0S)$ 态. 还有三分之一在 $(-S)$ 态. 对于 $(+S)$ 态的原子, 通过整个装置的振幅是 $|\langle x | A | +S \rangle|$, 通过的几率就是 $|\langle x | A | +S \rangle|^2$, 另外两个状态也与之类似.

1) 基础态的数目几可以是而且通常是无穷的.

于是总几率等于:

$$\frac{1}{3} |\langle \chi | A | +S \rangle|^2 + \frac{1}{3} |\langle \chi | A | 0S \rangle|^2 + \frac{1}{3} |\langle \chi | A | -S \rangle|^2.$$

为什么我们用 S 而不用 T 呢? 不可思议的是, 对于初始分解, 无论我们选取什么基础态组, 答案都是一样的——只要我们所处理的情况是完全的无规取向. 对于任何 χ , 下式总是成立的:

$$\sum_i |\langle \chi | iS \rangle|^2 = \sum_j |\langle \chi | jT \rangle|^2.$$

(我们把它留给你们自己去证明.)

必须注意, 如果说初始的状态具有振幅 $\sqrt{\frac{1}{3}}$ 在 $(+S)$ 中, $\sqrt{\frac{1}{3}}$ 在 $(0S)$ 中以及 $\sqrt{\frac{1}{3}}$ 在 $(-S)$ 中, 这就不正确了, 这种说法意味着可能存在着某种干涉. 情况只是你们不知道初态是什么, 你们不得不根据几率认为体系在开始的时候处于各种可能的初始状态, 然后对各种可能性取加权平均.

6

自旋 $1/2$ ¹⁾

§ 6-1 变换振幅

在上一章上,我们用自旋 1 的体系作为例子,将量子力学的普遍原理概括如下:

任何状态 ψ 都可按这个状态在一组基础态的各个态中的振幅来描述.

一般说来,从任意一个状态过渡到另一个状态的振幅可写成许多乘积的总和,每一个乘积为从初态进入基础态的振幅乘以从该基础态进入到终态的振幅,求和包括每个基础态的项:

$$\langle x|\psi\rangle = \sum_i \langle x|i\rangle \langle i|\psi\rangle. \quad (6.1)$$

基础态是相互正交的——一个基础态在另一个基础态中的振幅等于零:

$$\langle i|j\rangle = \delta_{ij}. \quad (6.2)$$

从一个状态过渡到另一个状态的振幅等于其逆过程的振幅的复共轭:

$$\langle x|\psi\rangle^* = \langle \psi|x\rangle. \quad (6.3)$$

我们还讨论了一下状态可以有不止一个这一事实,而且我们可以用式(6.1)从一个基变换到另一个基.例如,假定在基础体系 S 的每一个基础态中发现状态 ψ 的振幅是 $\langle iS|\psi\rangle$,但是后来我们决定宁愿用另一组基础态,譬如说用属于基础 T 的一状态 j 来表示这个状态.在一般公式(6.1)中,我们用 jT 代替 x ,从而得到下面的公式:

$$\langle jT|\psi\rangle = \sum_i \langle jT|iS\rangle \langle iS|\psi\rangle. \quad (6.4)$$

状态 ψ 在基础态(jT)中的振幅通过一组系数 $\langle jT|iS\rangle$ 和 ψ 在基础态(iS)中的振幅相联系.假如有 N 个基础态,那么就有 N^2 个这样的系数.这一组系数常常被称为“从 S 表象到 T 表象的变换矩阵”.这看上去在数学上是很棘手的,但是只要稍微改变一下名称,我们就可以看到它实际上并非如此之难.如果我们令 O_i 为状态 ψ 在基础态 iS 中的振幅——即 $O_i = \langle iS|\psi\rangle$ ——并令 O'_j 是对于基础体系 T 的相应的振幅——即 $O'_j = \langle jT|\psi\rangle$,于是式(6.4)可以写成:

$$O'_j = \sum_i R_{ji} O_i, \quad (6.5)$$

式中 R_{ji} 与 $\langle jT|iS\rangle$ 表示同一组系数.每一个振幅 O'_j 等于振幅 O_i 乘以对应的系数 R_{ji} 后对所有 i 求和.这和矢量从一个坐标系到另一坐标系的变换有同样的形式.

为了避免过分抽象,我们曾对自旋 1 的情况举过若干这些系数的例子,使你们能领会在实际情况中怎样应用它们.在另一方面,量子力学中有一件极其美妙的事——从存在着三个状态这一事实以及转动时的空间对称性出发,这些系数可以纯粹用抽象推理来找出.在此初期阶段就给你们讲解这样的论证有其不利之处,在我们“脚踏实地”之前,你们又陷入了另一个抽象问题之中.然而,这是如此之美妙,不管怎样我们还是谈一谈吧.

1) 本章是比较长且抽象的一个旁枝,这里并不引进在以后各章中也不再以其他的方式引进的任何新概念.所以你们完全可以跳过这一章,如果感兴趣的话,以后再回过来读它.

在本章里,我们将向你们说明,对于自旋 $\frac{1}{2}$ 的粒子,怎样求出它的变换系数. 我们选择自旋 $\frac{1}{2}$ 的情况而不选择自旋 1 的情况是由于前者比较容易. 我们的问题是,对于斯特恩-革拉赫装置中分裂为两束的粒子——原子体系,确定它的系数 R_{μ} . 我们要用纯粹的推理——加上一些假设——推导出从一个表象到另一个表象的所有变换系数. 为了进行“纯粹的”推理,有些假设常常是必要的. 虽然这个论证是抽象的,而且比较复杂,但是所得到的结果叙述起来却比较简单并且容易理解——而结果是最重要的事情. 如果你们愿意,可以把这当作一种文化游览. 实际上我们是这样安排的,凡是在这一章里得到的重要结果在以后的几章中如果需要的话会用另外的方法导出. 所以你们不必担心如果把这一章完全略去或留到以后某个时刻再来学习,会使你们学习量子力学时乱了头绪. 我们是在这个意义上说这是文化游览的:即试图表明量子力学原理不仅有趣,而且如此深刻,只要再加上关于空间结构的少数几个假设,我们就能导出物理体系的许许多多性质. 同时知道量子力学的不同结论来自何处是重要的,因为只要我们的物理定律是不完全的——正如我们知道它们确是如此——弄清哪些地方理论和实验不一致,哪些地方是我们的逻辑最好之处或是最糟之处,是很有趣的. 直到现在为止,看来我们的逻辑最抽象的地方总是给出正确的结果——它和实验一致. 只有当我们试图提出基本粒子内部机理和它们相互作用的特殊模型时,我们才找不到和实验符合的理论. 下面要讲的理论无论在什么地方受到检验时,都和实验符合——对于奇异粒子以及对于电子、质子等等都如此.

在我们继续讲下去之前,先谈一个令人烦恼但却很有趣的问题:不可能唯一地确定系数 R_{μ} , 因为几率振幅始终具有某种任意性. 假定你们有一组任何种类的振幅,譬如说是通过所有不同的路径到达某一地点的振幅,如果在每一个振幅上乘以同样的位相因子——例如 $e^{i\theta}$ ——你们就得到另一组和原来的一组同样好的振幅. 所以对于任何给定的问题中,如果你愿意的话,可以任意改变所有振幅的位相.

假定你们写下几串振幅之和,譬如说是 $(A+B+C+\dots)$, 并取其绝对值的平方以计算某个几率. 可是另外的某一个人应用振幅之和 $(A'+B'+C'+\dots)$ 并取其绝对值的平方以计算同一事物的几率. 如果除了因子 $e^{i\theta}$ 之外,所有各个 A', B', C', \dots 与 A, B, C, \dots 都相等,那么两者取绝对值平方所得出的几率将完全相等,因为此时 $(A+B+C+\dots)$ 等于 $e^{i\theta}(A'+B'+C'+\dots)$. 例如,假定我们要用式(6.1)计算某个东西,但是,我们突然改变了某个基本体系的所有位相. 每一个振幅 $\langle i|\psi\rangle$ 将要乘以同样的因子 $e^{i\theta}$. 同样,振幅 $\langle i|x\rangle$ 也要改变 $e^{i\theta}$, 但是振幅 $\langle x|i\rangle$ 是振幅 $\langle i|x\rangle$ 的共轭复数,所以, $\langle x|i\rangle$ 改变因子 $e^{-i\theta}$. 指数上正的和负的 $i\theta$ 相消,于是我们就得到和以前同样的表式. 所以这是一个普通的法则. 如果对于一个给定基础体系,我们使所有的振幅改变同一个位相——或者甚至在任意问题中我们只改变所有振幅的位相——这不会影响结果. 所以在我们的变换矩阵中有着某种选择位相的自由. 我们常常要作这种任意的选择——通常按照一般应用中的习惯来作出选择.

§ 6-2 变换到转动坐标系

我们再来考虑上一章曾描写过的“改进的”斯特恩-革拉赫装置. 一束自旋 $\frac{1}{2}$ 的粒子从左边进入装置,一般说来它会分裂成两束,如图 6-1 所示. (对于自旋 1 就有三束.) 和以前

一样,两束粒子要重新会聚,除非其中一束被插在中间的“挡板”挡住。在图上我们画一个箭头,它表示磁场大小的增加方向——譬如说指向有尖端的磁极。我们用这个箭头来表示任一特定装置的“向上”坐标轴。它相对于装置是固定的,当我们同时使用几台装置时,可以用这个箭头表示各装置的相对取向。我们还假设每一个磁铁中的磁场方向总是与此箭头一致。

我们说:在“上面”射束中的原子是处于对该装置而言的(+)的状态中,在“下面”射束中的原子是处于(-)的状态中。(对于自旋 $\frac{1}{2}$ 的粒子没有“零”状态。)

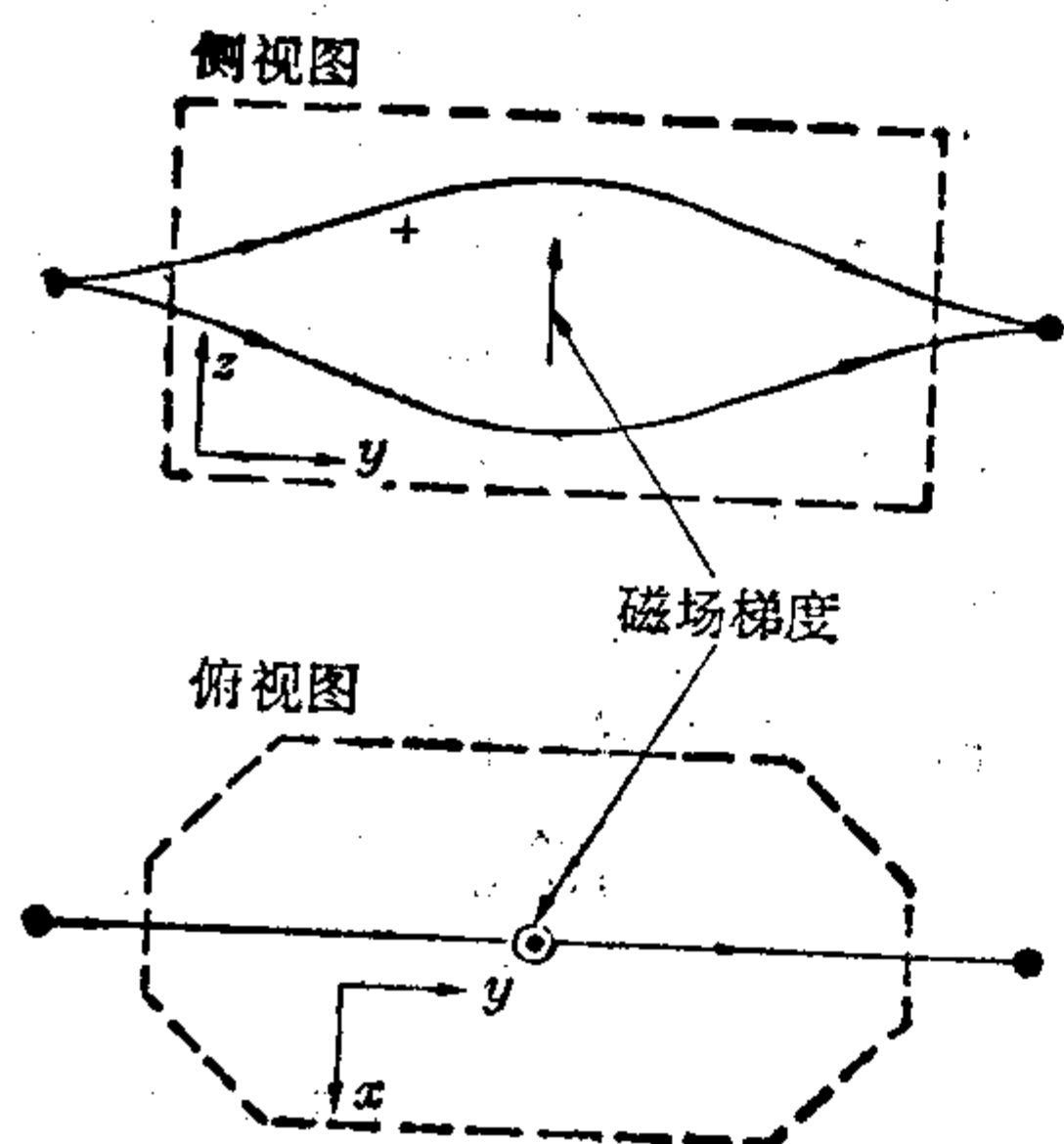


图 6-1 有自旋 $1/2$ 的粒子束通过“改进的”斯特恩-革拉赫仪器的顶视图和侧视图

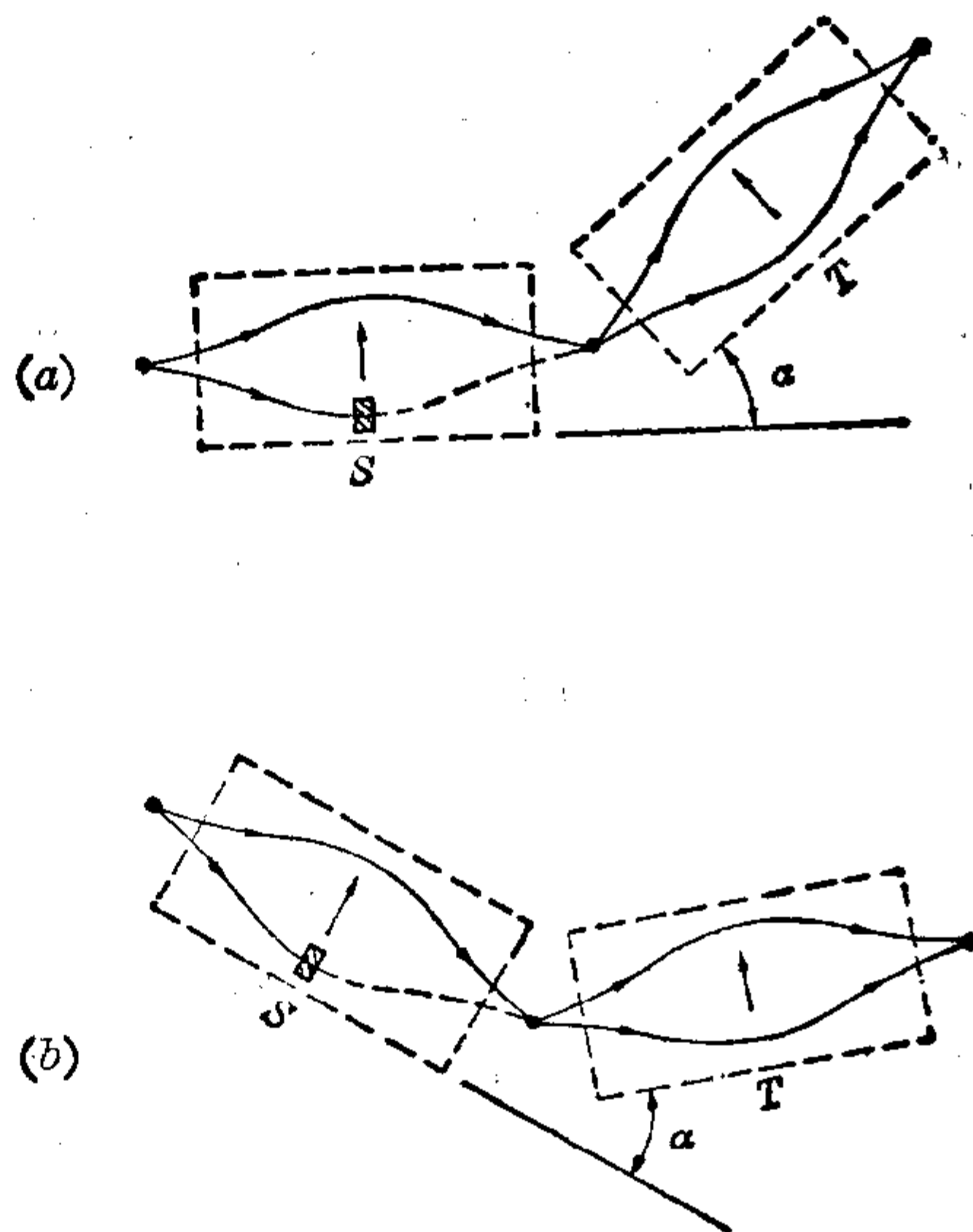


图 6-2 两个等效的实验

现在我们把两台改进的斯特恩-革拉赫装置串接起来,如图 6-2(a)所示。第一台装置称为 S , 我们可以用挡住其中的这一束或那一束射束的方法来制备纯粹的(+ S)或纯粹的(- S)状态, [图上所示为制备纯粹的(+ S)态。] 对于每一种情况,从 S 出射的粒子都有一定的振幅处于第二台装置中的(+ T)射束或(- T)射束。实际上,共有四个振幅:从(+ S)到(+ T), (+ S)到(- T), (- S)到(+ T), 以及(- S)到(- T)的振幅。这些振幅就是从 S 表象到 T 表象的变换矩阵 R_{μ} 的四个系数。我们可以认为:第一台装置“制备”在某一个表象中的特定状态,而第二台装置按照第二个表象来“分析”上面得到的状态。于是,我们要解答的问题是:假定处于给定状态——譬如说(+ S)态——的原子是用挡住 S 装置中某一射束的方法制备的,那么该原子通过调节成(譬如说)(- T)态的第二个装置 T 的机会是多少?当然,其结果将取决于 S 和 T 这两个系统间的角度。

我们应当解释一下:为什么我们能够希望用演绎法来求出系数 R_{μ} 。你们知道很难相信如果一个粒子原来的自旋沿 $+z$ 方向排列,以后会有机会发现其自旋指向 $+x$ 方向——或者另一个完全任意的方向。实际上,这虽是几乎不可能的,但并不是完全不可能。它几乎不可能,所以只有一种方法可使上述情况发生,这就是我们可以找到这唯一的方法的理由。

我们可以作出的第一个论证是:假定我们有如图 6-2(a)中的那样一个设备,其中有两台装置 S 和 T , T 对于 S 向上翘起一个角度 α , 我们只让(+)射束通过 S 而让(-)射束通

过 T . 我们将对粒子从 S 出来后通过 T 的几率观察到某一数值. 现在假定我们用图 6-2(b) 的装置进行另一测量. S 和 T 的相对取向不变, 但整个系统放在空间另一个角度的位置上. 我们需要假设, 关于对处于 S 的一个纯粹状态中的粒子进入 T 的某一特定状态的几率, 这两个实验给出同样的数值. 换言之, 我们假设这种类型的任何实验的结果都是相同的——物理意义是相同的——无论整套装置在空间中如何取向. (你们会说: “显然如此.” 不, 它是一个假设, 只当它符合实际情况时才能认为它是“正确的”.) 这意味着系数 R_{ji} 只依赖于 S 和 T 在空间的相互关系而不依赖于 S 和 T 在空间的绝对位置. 换一种说法, R_{ji} 只依赖于将 S 带至 T 的转动, 因为图 6-2(a) 和 6-2(b) 的相同之处显然是将装置 S 带至装置 T 的三维转动, 当变换矩阵 R_{ji} 只依赖于转动时, 这里的情形就是如此, 它被称做转动矩阵.

为下一步的讨论, 我们还需要再有一点资料. 假定我们加上第三台装置, 我们称它为 U , 它以任意的角度接在 T 的后面, 如图 6-3(a). (初看起来这很讨厌, 但这正是抽象思维有趣的之处——你们只要用划线的办法就可进行最不可思议的实验!) 现在要问, $S \rightarrow T \rightarrow U$ 的变换是什么? 我们实际上要求的是, 当我们已知从 S 到 T 和从 T 到 U 的变换时, 从 S 的某一个状态到 U 某一个状态的振幅. 我们接着要问的是 T 的两个通道都打开的实验, 我们可连续两次运用式 (6.5) 来求出答案. 从 S 表象到 T 表象, 我们有:

$$O'_j = \sum_i R_{ji}^{TS} O_i, \quad (6.6)$$

式中, 我们在 R 上加上上标 TS 是为了和 T 到 U 的系数 R^{UT} 相区别.

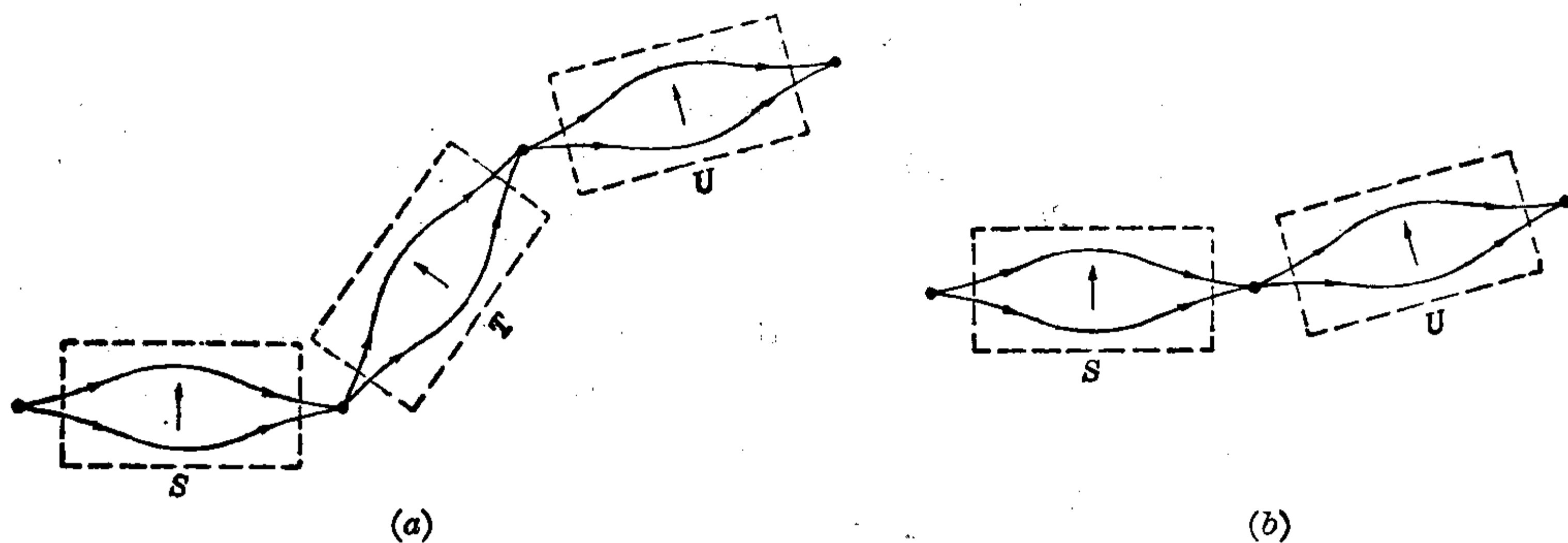


图 6-3 如果 T “敞开”, (b) 和 (a) 等效

假设处于 U 表象中基础态的振幅为 O''_k , 我们可再一次运用式 (6.5) 把它和 T 振幅联系起来; 我们得到:

$$O''_k = \sum_j R_{kj}^{UT} O'_j. \quad (6.7)$$

将式 (6.6) 和式 (6.7) 结合起来, 就得到直接从 S 到 U 的变换. 把式 (6.6) 的 O'_j 代入式 (6.7), 我们得到:

$$O''_k = \sum_j R_{kj}^{UT} \sum_i R_{ji}^{TS} O_i. \quad (6.8)$$

由于 i 在 R_{kj}^{UT} 中不出现, 我们可把对 i 的求和符号放到前面来, 并把上式写成:

$$O''_k = \sum_i \sum_j R_{kj}^{UT} R_{ji}^{TS} O_i. \quad (6.9)$$

这就是双重变换的公式:

可是, 注意, 只要所有 T 中的射束都没有被挡住, 从 T 出射的粒子的状态和进入 T 时的状态是相同的. 我们也可直接从 S 表象变换到 U 表象. 这应和直接把装置 U 接在 S 后

面是一样的,如图 6-3(b). 在这个情况下,我们可以写出:

$$O_k'' = \sum_i R_{ki}^{US} O_i, \quad (6.10)$$

式中 R_{ki}^{US} 属于此变换的系数. 显然,式(6.9)和(6.10)应该给出同一个振幅 O_k'' , 并且不管给我们振幅 O_i 的初态 ϕ 是什么,这个结果都应该正确,所以,下式必定成立:

$$R_{ki}^{US} = \sum_j R_{kj}^{UT} R_{ji}^{TS}. \quad (6.11)$$

换言之,如果参考基础的任意转动 $S \rightarrow U$ 可以看作由连续两个转动 $S \rightarrow T$ 和 $T \rightarrow U$ 组成,转动矩阵 R_{ki}^{US} 可以按照式(6.11)由两次部分转动的矩阵求得. 如果你们愿意,你们可以直接从式(6.1)求出式(6.11),因为它只是 $\langle kU | iS \rangle = \sum_j \langle kU | jT \rangle \langle jT | iS \rangle$ 的不同记法而已

为彻底起见,我们应加上下面的附注. 不过,它们并非十分重要的,如果你们愿意的话可以略去它直接阅读下一节. 我们上面所讲的东西不是十分正确的. 我们不能真正地说式(6.9)和式(6.10)必须给出严格相同的振幅. 只是在物理意义上应该相同,所有的振幅可以相差某个共同的位相因子 $e^{i\delta}$ 而并不改变关于真实世界的任何计算结果. 所以,代替式(6.11),我们真正能够说的是:

$$e^{i\delta} R_{ki}^{US} = \sum_j R_{kj}^{UT} R_{ji}^{TS}, \quad (6.12)$$

其中 δ 是某个实数常数. 这个额外的因子 $e^{i\delta}$ 的意义当然是: 如果我们采用矩阵 R^{US} , 由此求得的所有振幅与从两次转动 R^{UT} 和 R^{TS} 所得到的振幅都差同样的位相因子 $e^{i\delta}$. 我们知道如果所有的振幅都改变同样的位相是无关紧要的,所以只要我们愿意,完全可以忽略这个位相因子. 然而,可以证明,假如我们用特定的方法来定义转动矩阵,这个额外的位相因子就永远不会出现——式(6.12)中的 δ 永远等于零. 虽然这对于我们以后的论证并不重要,但我们可以用关于行列式的数学定理来很快地证明一下. [如果你们对行列式知道得不多,可以不必为此证明烦恼而直接跳到式(6.15)的定义.]

第一,我们应该说明式(6.11)是两个矩阵的“乘积”的数学定义. (说成“ R^{US} 是 R^{UT} 和 R^{TS} 的乘积”更简便一些.) 第二,有一个数学定理——对于这里的两行两列矩阵你们自己能够很容易证明它——这个定理说: 两个矩阵的“乘积”的行列式等于它们的行列式的乘积. 把这个定理应用于式(6.12),我们得到

$$e^{i2\delta} (\text{Det} R^{US}) = (\text{Det} R^{UT}) (\text{Det} R^{TS}). \quad (6.13)$$

(我们省略了下标,因为它们并不告诉我们任何有用的东西.) 是的, 2δ 是正确的. 要记住我们所处理的是两行两列的矩阵; 矩阵 R_{ki}^{US} 中的每一项都乘上 $e^{i\delta}$, 所以行列式中的每一个乘积——它有两个因子它——都要乘上 $e^{i2\delta}$. 现在取式(6.13)的平方根,并用它来除式(6.12),我们得到

$$\frac{R_{ki}^{US}}{\sqrt{\text{Det} R^{US}}} = \sum_j \frac{R_{kj}^{UT}}{\sqrt{\text{Det} R^{UT}}} \frac{R_{ji}^{TS}}{\sqrt{\text{Det} R^{TS}}}. \quad (6.14)$$

额外的位相因子不见了.

现在已清楚,假如我们要使任意给定的表象中的所有振幅都归一化(你们还记得,归一化的意思是 $\sum_i \langle \phi | i \rangle \langle i | \phi \rangle = 1$), 转动矩阵就都有纯粹虚数指数,就像 $e^{i\alpha}$, 这样的行列式. (我们不去证明它,你们将会看到,它们总是这样的.) 所以,只要我们愿意,我们可以这样来进行选择,使得我们的转动矩阵 R 具有满足 $\text{Det} R = 1$ 的唯一的位相. 具体的做法是这样的,假设我们以某种任意的方式求出转动矩阵 R , 作为一条把它“变换”到“标准形式”的规则,我们定义

$$R_{\text{标准}} = \frac{R}{\sqrt{\text{Det} R}}. \quad (6.15)$$

因为我们可在 R 的每一项上乘以相同的位相因子以得到我们所要的位相,所以我们可以这样做. 下面我们总是假定我们的矩阵是“标准形式”,于是我们可以运用式(6.11)而不需要有任何额外的位相因子.

§ 6-3 绕 z 轴的转动

我们现在准备找出两个不同表象之间的变换矩阵. 有了转动合成的法则以及空间没有特殊方向的假设,我们就有了求出任意转动矩阵的钥匙. 解答只有一个,我们从对应于绕 z

轴转动的变换开始。假设我们两台装置 S 和 T ，串联安放在一直线上，其轴平行，指向从图面穿出，如图 6-4(a) 所示。我们取此方向为“ z 轴”。确实，若射束在 S 装置中向“上”（向着 $+z$ ），那么在 T 装置中也将如此。同样，如果射束在 S 装置中向下，它在 T 装置也将向下。假定 T 装置被放在另一个角度上，但其轴仍旧平行于 S 的轴，如图 6-4(b)。根据直觉你们会说在 S 中的 (+) 射束到达 T 中仍旧是 (+) 射束，因为 S 和 T 的磁场和磁场梯度仍旧在同样的方向上。这是很正确的。同样 S 中的 (-) 射束在 T 中仍旧是 (-) 射束。对于 T 在 S 的 xy 平面中的任意取向都可得出同样的结果。关于 $O'_+ = \langle +T | \psi \rangle$ ， $O'_- = \langle -T | \psi \rangle$ 以及 $O_+ = \langle +S | \psi \rangle$ ， $O_- = \langle -S | \psi \rangle$ 之间的关系，上面的结论可以告诉我们些什么呢？你们也许会得出这样的结论：绕基础态“参考系” z 轴的任意转动使射束“向上”或“向下”的振幅 O_+ 仍和先前一样。我们可以写出： $O'_+ = O_+$ 以及 $O'_- = O_-$ ——但这是不正确的。我们所能作出的结论只是：经过这样的转动之后，在 S 装置中和 T 装置中处于“向上”射束的几率相同，即：

$$|O'_+| = |O_+| \quad \text{和} \quad |O'_-| = |O_-|.$$

我们不能认为，对于图 6-4(a) 和 (b) 中 T 装置的两个不同取向，有关 T 装置的振幅的位相不会不同。

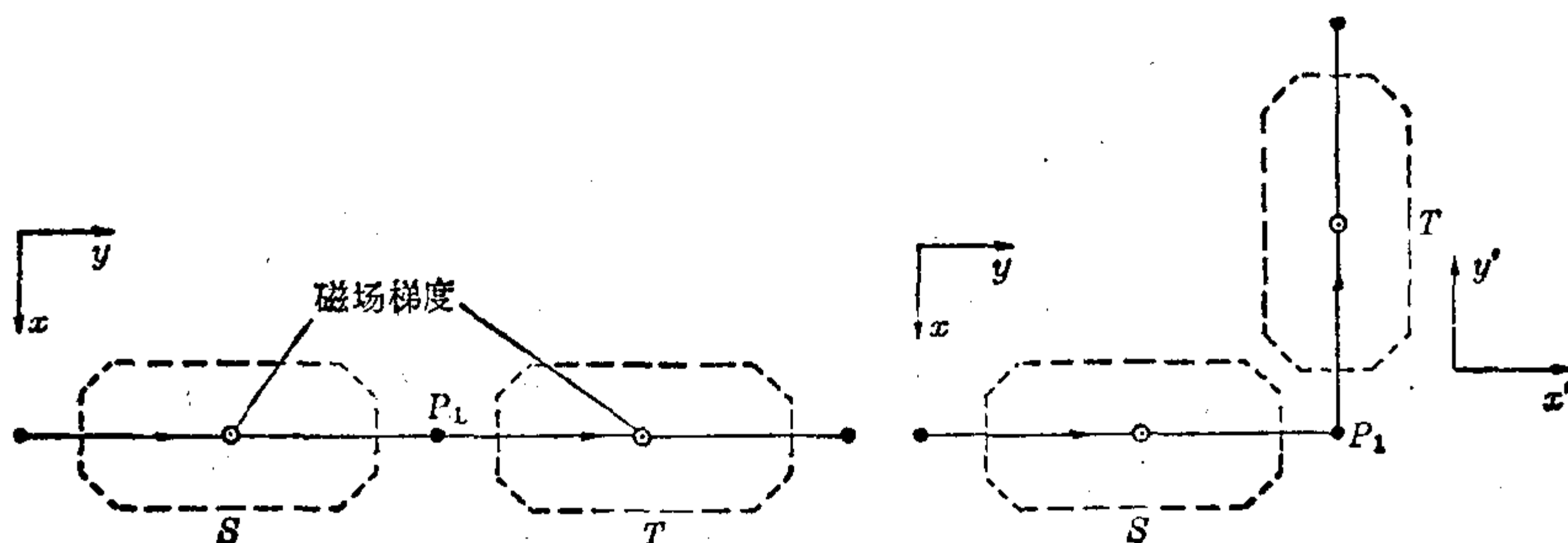


图 6-4 绕 z 轴转动 90°

图 6-4 的 (a) 和 (b) 中的两个装置实际上是不一样的，我们可以由下述方法看出这一点。假定我们把一台产生纯粹 $(+x)$ 态的装置放在 S 的前面。（ x 轴指向图的下端。）这些粒子在 S 中会分裂成 $(+z)$ 和 $(-z)$ 射束，但是这两束射束在 S 的出口 P_1 处重新结合得到 $(+x)$ 态。在 T 中又发生同样的过程。假如在 T 后面接着放上第三台装置 U ，它的轴沿着 $(+x)$ 方向，如图 6-5(a) 所示，所有的粒子都将进入 U 的 (+) 射束中。现在把 T 和 U 一起转过 90° 到达图 6-5(b) 所示的位置，设想一下将会发生些什么。同样，从 T 仪器出射的状态就是进入 T 仪器的状态，所以进入 U 的粒子是处在对于 S 为 $(+x)$ 的状态。但是现在的 U 是分析对于 S 为 $(+y)$ 的状态，这是不同的状态。（根据对称性，我们将预期只有一半粒子通过。）

什么因素变了呢？装置 T 和 U 相互仍处在相同的物理关系中。仅是因为 T 和 U 处在另一个不同的方向上能使物理意义改变吗？我们原来的假设是物理意义不应改变。答案只能是这样，对于 T 的振幅在图 6-5 的两种情况下是不同的——所以在图 6-4 的两种情况下也是不同的。粒子必定有某种方法知道它在 P_1 点拐了一个弯。怎么会知道呢？我们已确定的是 O'_1 和 O'_2 的大小在这两种情况中是相同的，但是它们可能——事实上，必定——具有不同的位相。我们得出结论， O'_+ 和 O_+ 必定由下列关系联系起来：

$$O'_+ = e^{i\alpha} O_+,$$

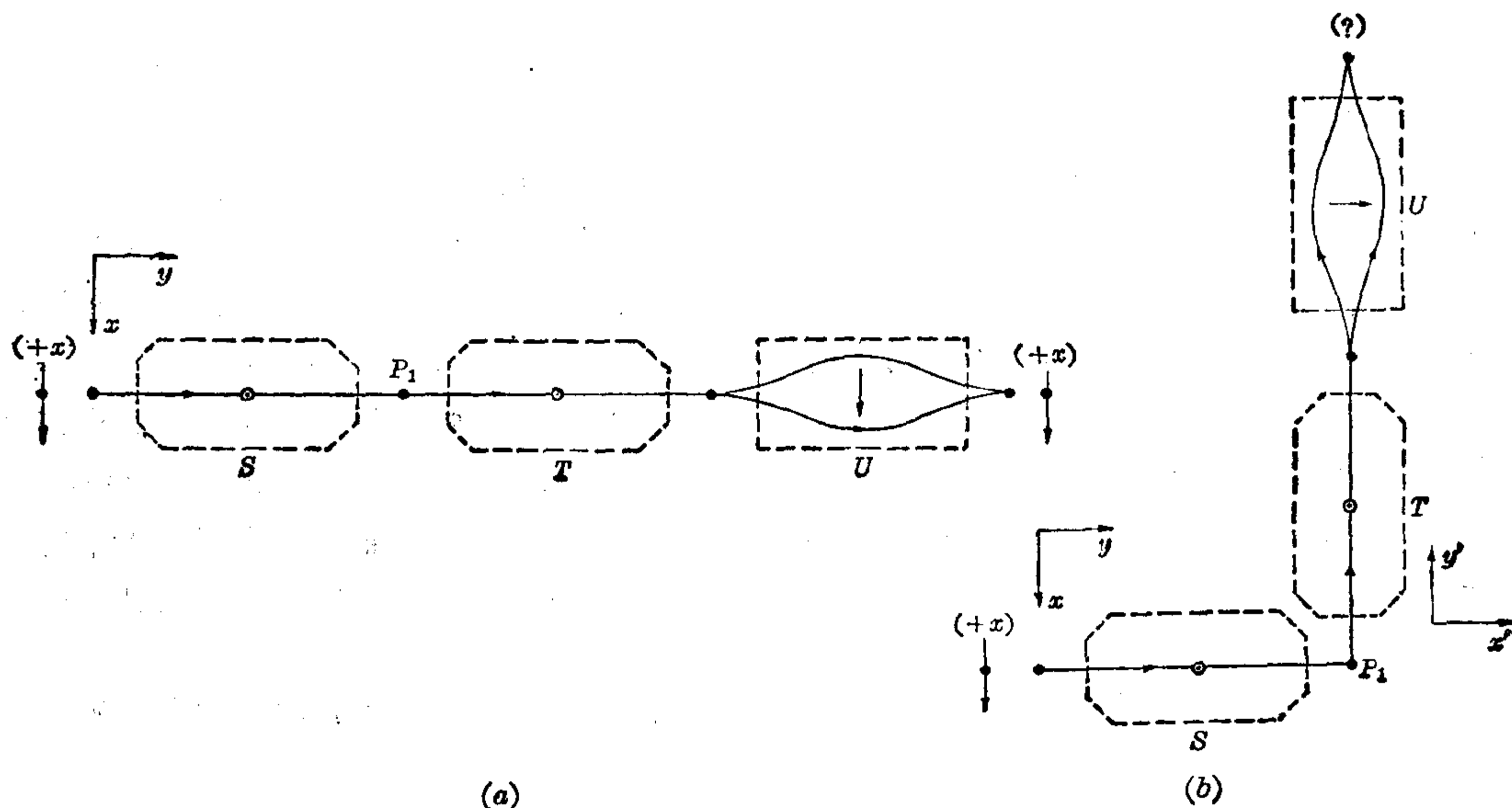


图 6-5 处于(+x)态的粒子在(a)和(b)中有不同的行为

O'_- 和 O_- 必定由下列关系联系起来:

$$O'_- = e^{i\mu} O_-,$$

其中 λ 和 μ 是实数, 它们必定以某种方式与 S 和 T 之间的角度相联系。

目前我们关于 λ 和 μ 可以说的仅仅是它们一定不相等。[除了图 6-5(a) 所表示的特殊情况, 这时 T 和 S 有相同的取向。] 我们曾看到, 所有的振幅同时改变相同的位相时不会有什么物理后果。由于同一理由, 我们总可以在 λ 和 μ 上加上同样的任意数值而不改变任何东西。所以我们可以这样选择 λ 和 μ , 使其分别等于某一数的正负值, 即我们总可以取:

$$\lambda' = \lambda - \frac{(\lambda + \mu)}{2}, \quad \mu' = \mu - \frac{(\lambda + \mu)}{2}.$$

于是

$$\lambda' = \frac{\lambda}{2} - \frac{\mu}{2} = -\mu'.$$

所以为了方便¹⁾, 我们取 $\mu = -\lambda$ 。于是我们得到参考装置绕 z 轴转动某一角度的普遍法则, 其变换是

$$O'_+ = e^{+i\lambda} O_+, \quad O'_- = e^{-i\lambda} O_-. \quad (6.16)$$

振幅的绝对值不变, 只是位相不同。这些位相因子造成了图 6-5 中两个实验的不同结果。

现在我们要知道联系 λ 和 S 与 T 之间角度的定律。我们已经知道一种特殊情况的答案。如果角度为零, 则 λ 也为零。现在我们假设, 当 S 和 T 之间的角度 ϕ (见图 6-4) 趋近于零时, 相移 λ 是 ϕ 的连续函数——这仅仅是看上去合理的。换言之, 如果将 T 从通过 S 的直线转过很小的角度 ϵ , 这时 λ 也是一个很小的数量, 譬如说等于 $m\epsilon$, m 是某一个数, 因为我们可以证明 λ 必正比于 ϵ , 所以我们可以这样写。假定我们在 T 后面放上另一台装置 T' , 它和 T 成角度 ϵ , 因而就和 S 成角度 2ϵ 。于是对于 T , 我们得到:

$$O'_+ = e^{i\lambda} O_+,$$

1) 从另一个角度来看, 我们只是用式(6.15)把变换纳入 § 6-2 所描写的“标准形式”中。

对于 T' , 我们有:

$$O''_+ = e^{i\lambda} O'_+ = e^{i2\lambda} O_+.$$

但是我们知道, 如果我们把 T' 直接接在 S 后面, 我们应当得到同样的结果. 这样, 角度加倍位相也加倍. 显然我们可以把这一论证推广, 并且完全可以通过一系列无限小的转动以构成任意的转动. 我们得到结论: 对于任意的角度 ϕ , λ 正比于这个角度. 因此我们可以写成 $\lambda = m\phi$.

于是, 我们得到的一般结果是: 当 T 绕 z 轴对于 S 转过角度 ϕ 时,

$$O'_+ = e^{im\phi} O_+, \quad O'_- = e^{-im\phi} O_- \quad (6.17)$$

对于角度 ϕ 以及我们将要讲到的所有转动, 我们采用标准的约定: 正的转动 是对于参考轴正方向的右手旋转, 正的 ϕ 表示向正 z 方向前进的右手螺旋的转动.

我们现在要求出 m 应当等于多少? 首先, 我们可以试一下这一论证: 假定 T 转过 360° , 显然它正好回到原来零度的位置, 我们应当有 $O'_+ = O_+$ 以及 $O'_- = O_-$, 或者和这相同的式子: $e^{im2\pi} = 1$. 我们得到 $m = 1$. 这个论证是错误的! 为了看出这是错误的, 我们来考虑 T 转过 180° 的情况. 假如 m 等于 1, 我们有 $O'_+ = e^{i\pi} O_+ = -O_+$, $O'_- = e^{-i\pi} O_- = -O_-$. 然而, 这恰好又是原始状态, 两个振幅都正好乘上 -1 , 于是它回复为原始的物理体系. (这又是一个共同位相变化的情况.) 这意味着如果图 6-5(b) 中 T 和 S 间的角度增加到 180° , 这个系统 (对于 T) 就和 0° 的情形不可区分, 粒子重又通过 U 装置的 (+) 状态. 尽管在 180° , 但 U 装置的 (+) 态是原来 S 装置的 $(-x)$ 态, 因而 $(+x)$ 态就变成 $(-x)$ 态. 但是, 我们并没有改变原始状态, 这个答案是错误的. 我们不能令 $m = 1$.

我们具有的情况必须是转动 360° , 并且没有比 360° 更小的角度能够再得到同样的物理状态. 如果 $m = \frac{1}{2}$ 就可以满足这个条件. 这样, 只有这样, 再得到同样的物理状态的第一个角度是 $\phi = 360^\circ$ ¹⁾ 它给出:

$$\left. \begin{aligned} O'_+ &= -O_+ \\ O'_- &= -O_- \end{aligned} \right\} \text{绕 } z \text{ 轴转 } 360^\circ. \quad (6.18)$$

如果你们使装置转过 360° , 你将得到新的振幅, 这是非常奇怪的说法. 然而这实在不是什么新东西, 因为共同改变符号并没有给出任何不同的物理状态. 假定另外某一个人决定改变所有振幅的符号, 因为他认为他已经把装置转过了 360° , 这完全正确, 他仍得到同样的物理状态²⁾. 于是, 我们的最后答案是: 如果我们已经知道自旋 $\frac{1}{2}$ 的粒子对于参考系 S 的振幅 O_+ 和 O_- , 然后我们应用对于 T 的基础系统 (T 为将 S 绕 z 轴转动 ϕ 所得出的), 用旧的振幅表示的新振幅为:

$$\left. \begin{aligned} O'_+ &= e^{i\phi/2} O_+ \\ O'_- &= e^{-i\phi/2} O_- \end{aligned} \right\} \text{绕 } z \text{ 转动 } \phi. \quad (6.19)$$

§ 6-4 绕 y 轴转动 180° 和 90°

下面, 我们要求 T 对于 S 绕垂直于 z 轴的某一个轴——譬如说 y 轴——转动 180° 的

- 1) 看来 $m = -\frac{1}{2}$ 也行. 然而, 我们从 (6.17) 中看到, 符号的改变只是重新规定自旋向上的粒子的符号而已.
- 2) 同样, 假如某一物体经过一系列微小转动后, 其净效果正如回到原来的取向, 如果你们已掌握了它的整个历史就可以定义它转动了 360° ——以区别于净转动为零. (非常有趣的是, 对于 720° 的净转动这是不正确的.)

变换关系。(在图 6-1 中我们已规定了坐标轴。)换言之,我们从两个全同的斯特恩-革拉赫设备开始,其中第二台装置 T 对于第一台 S 来说是“上下倒置”的,如图 6-6。

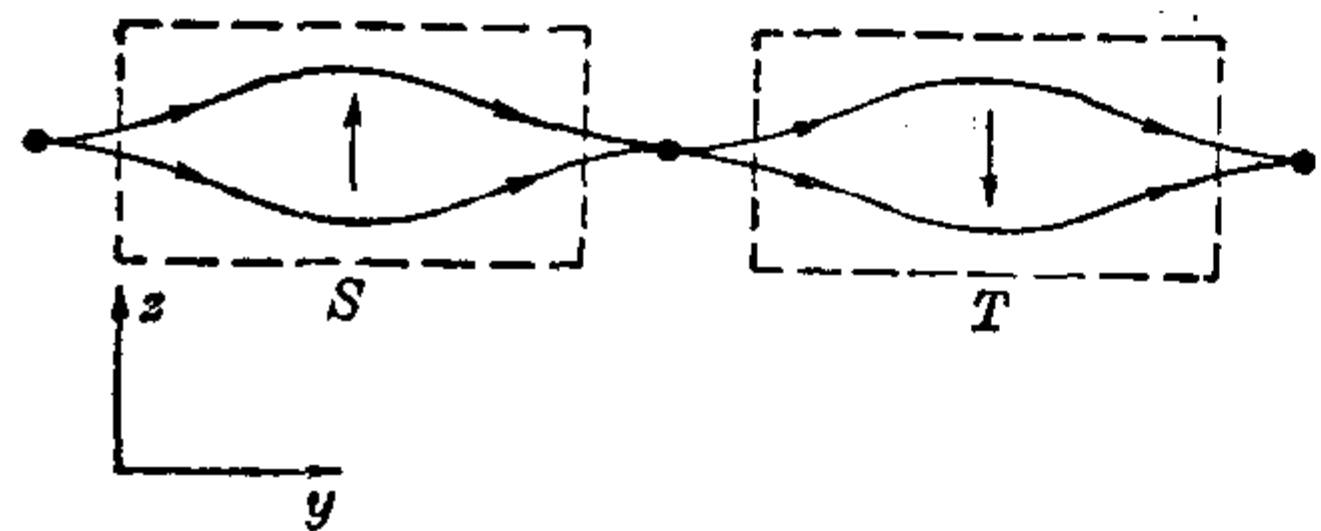


图 6-6 绕 y 轴转动 180°

现在设想粒子像一个小磁偶极子,处在 $(+S)$ 态的一个粒子——它在第一台装置中走上面的通道——在第二台装置中也走上面的通道,所以它对于 T 来说是在“负的”状态中。(在倒放的 T 装置中,场和它的梯度的方向都是倒转的。对于一个带有一定方向磁矩的粒子来说,力是不变的)。不管怎样,对于 S 来说是“向上”的,对于 T 而言就是“向下”的。那么,对于 S 和 T 这样一些相对位置,我们认为变换必须给出

$$|O'_+| = |O_-|, |O'_-| = |O_+|.$$

和以前一样,我们不能排除某个附加的位相因子,(对于绕 y 轴 180° 的旋转,)我们可以有

$$O'_+ = e^{i\beta} O_- \quad \text{和} \quad O'_- = e^{i\gamma} O_+ \quad (6.20)$$

其中 β 和 γ 仍然是要求的。

绕 y 轴旋转 360° 又是怎样的情况呢? 我们已经知道绕 z 轴旋转 360° 的答案——在各个状态中的振幅都改变符号。随便绕哪一个坐标轴旋转 360° 仍旧回到原来位置。对于绕任意轴旋转 360° 的结果必定和绕 z 轴旋转 360° 的结果相同——所有的振幅仅仅改变符号。现在我们想像绕 y 轴的两次连续旋转——运用公式(6.20)——我们应当得到式(6.18)的结果,换言之,

$$O''_+ = e^{i\beta} O'_- = e^{i\beta} e^{i\gamma} O_+ = -O_+$$

以及

$$(6.21)$$

$$O''_- = e^{i\gamma} O'_+ = e^{i\gamma} e^{i\beta} O_- = -O_-.$$

这两个式子意味着:

$$e^{i\beta} e^{i\gamma} = -1 \quad \text{或} \quad e^{i\gamma} = -e^{-i\beta}.$$

所以,绕 y 轴旋转 180° 的变换就可以写成

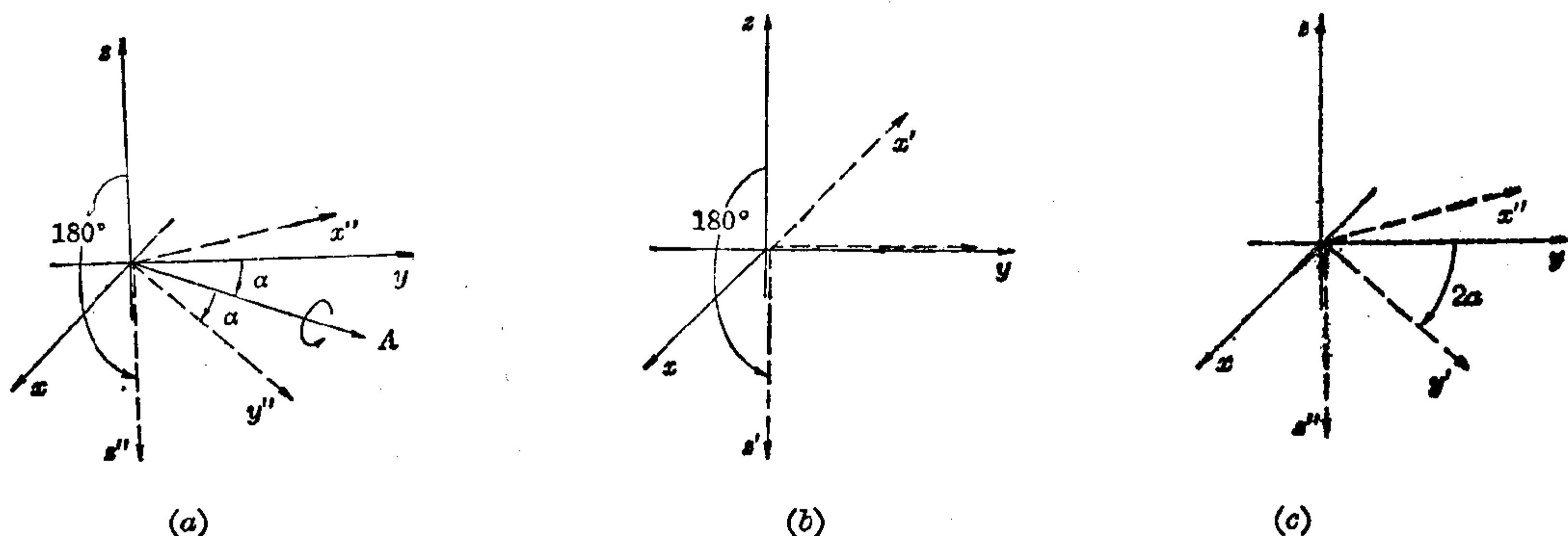
$$O'_+ = e^{i\beta} O_-, \quad O'_- = -e^{-i\beta} O_+. \quad (6.22)$$

上面的论证同样适用于绕 xy 平面中的任意轴旋转 180° , 当然 β 的数值是不同的。然而,这也是它们唯一可以不同之处。 β 取什么数值具有一定的任意性,但是对于 xy 平面上的一个旋转轴,这个数值一经确定以后,对于同一平面上其他任意的旋转轴的数值也就确定了。习惯上对于绕 y 轴旋转 180° 选取 $\beta=0$ 。

为了证明我们可以作这样的选择。我们假定绕 y 轴旋转时 β 不等于零。那么我们可以证明:在 xy 平面上有另外的某一个轴,绕这一个轴旋转时,相应的位相因子将等于零。图 6-7(a) 上表示一个和 y 轴成 α 角的轴 A , 我们求对于 A 轴的位相因子 β_A 。(为了清楚起见,图上所画的 α 是一个负数,但这是无关紧要的。)假定开始的时候 T 装置和 S 装置在一直线上,然后 T 装置绕 A 轴旋转 180° , 旋转以后 T 装置的三个坐标轴——我们用 x'' 、 y'' 和 z'' 来标记——表示在图 6-7(a) 中。于是,对于 T 的振幅是:

$$O''_+ = e^{i\beta_A} O_-, \quad O''_- = -e^{-i\beta_A} O_+. \quad (6.23)$$

我们可以通过图上(b)和(c)所表示的两次连续转动,使装置转到同样的方向上。第一,我们想像装置 U 对于装置 S 绕 y 轴旋转 180° , 图 6-7(b) 中 x' 、 y' 和 z' 表示 U 的坐标轴。对于

图 6-7 绕 A 轴旋转 180° 等效于先绕 y 轴旋转 180° 再绕 z' 轴旋转

U 的振幅由(6.22)给出.

现在注意,我们可以通过绕 U 装置的 z 轴旋转,即绕 z 轴旋转,从 U 到达 T ,如图 6-7 (c)所示.你们从图上可以看到,绕 z 轴所需要转动的角度为 α 的两倍,但是方向相反(对于 z' 而言).应用式(6.19)的变换,令 $\phi = -2\alpha$,我们得到

$$O''_+ = e^{-i\alpha} O'_+, \quad O''_- = e^{+i\alpha} O'_-. \quad (6.24)$$

结合式(6.24)和(6.22),我们得到:

$$O''_+ = e^{i(\beta-\alpha)} O_-, \quad O''_- = -e^{-i(\beta-\alpha)} O_+. \quad (6.25)$$

这些振幅当然一定和我们在(6.23)中得到的相同.所以 β_A 与 α 及 β 必定以下式相联系:

$$\beta_A = \beta - \alpha. \quad (6.26)$$

这个式子意味着当 A 轴和(S 的) y 轴之间的夹角等于 β 时,绕 A 轴旋转 180° 的变换将具有 $\beta_A = 0$.

只要垂直于 z 轴的某个轴,具有 $\beta = 0$,我们就可把它选作 y 轴.这纯粹是习惯的问题,在普通的情况中我们就采用它.我们的结果是:对于绕 y 轴作 180° 的旋转,我们有

$$\left. \begin{aligned} O'_+ &= O_- \\ O'_- &= -O_+ \end{aligned} \right\} \text{绕 } y \text{ 轴旋转 } 180^\circ. \quad (6.27)$$

当考虑 y 轴时,我们接着来求绕 y 轴转 90° 的变换矩阵.因为我们知道绕同一个轴接连两次旋转 90° 等于旋转 180° ,所以可求出这一变换矩阵.我们从把对 90° 的变换写成最普遍的形式开始:

$$O'_+ = aO_+ + bO_-, \quad O'_- = cO_+ + dO_- \quad (6.28)$$

绕同一个轴的第二次 90° 旋转将具有同样的系数:

$$O''_+ = aO'_+ + bO'_-, \quad O''_- = cO'_+ + dO'_-. \quad (6.29)$$

把式(6.28)和(6.29)结合起来,得到:

$$\begin{aligned} O''_+ &= a(aO_+ + bO_-) + b(cO_+ + dO_-), \\ O''_- &= c(aO_+ + bO_-) + d(cO_+ + dO_-). \end{aligned} \quad (6.30)$$

然而,从式(6.27)我们知道:

$$O''_+ = O_-, \quad O''_- = -O_+,$$

所以,我们必定有:

$$ab + bd = 1,$$

$$\begin{aligned} a^2 + bc &= 0, \\ ac + cd &= -1, \\ bc + d^2 &= 0. \end{aligned} \quad (6.31)$$

从这四个方程式足以确定所有的未知数 a , b , c 和 d . 这是不难做到的. 考察第二个和第四个方程式, 由之推得 $a^2 = d^2$, 这意味着 $a = d$, 或者 $a = -d$. 但是 $a = -d$ 要去掉, 因为如果这个关系成立的话第一个方程式就不正确了, 所以 $d = a$. 利用这一关系式我们立即可以得到 $b = 1/2 a$ 以及 $c = -1/2 a$. 现在我们把各个未知数用 a 表示. 譬如, 把第二个方程式全部用 a 表示:

$$a^2 - \frac{1}{4a^2} = 0 \quad \text{或} \quad a^4 = \frac{1}{4}.$$

这个方程式有四个不同的解, 但其中只有两个给出行列式的标准值. 我们可以取 $a = 1/\sqrt{2}$; 于是¹⁾

$$\begin{aligned} a &= 1/\sqrt{2}, & b &= 1/\sqrt{2}, \\ c &= -1/\sqrt{2}, & d &= 1/\sqrt{2}. \end{aligned}$$

换言之, 对于两台装置 S 和 T , T 对 S 绕 y 轴旋转 90° , 变换式为:

$$\left. \begin{aligned} C'_+ &= \frac{1}{\sqrt{2}}(C_+ + C_-) \\ C'_- &= \frac{1}{\sqrt{2}}(-C_+ + C_-) \end{aligned} \right\} \text{绕 } y \text{ 轴旋转 } 90^\circ. \quad (6.32)$$

当然, 我们可以从这些方程式解出 C_+ 和 C_- , 这就给出绕 y 轴转动负 90° 的变换. 交换“撇”号, 将得出结论

$$\left. \begin{aligned} C'_+ &= \frac{1}{\sqrt{2}}(C_+ - C_-) \\ C'_- &= \frac{1}{\sqrt{2}}(C_+ + C_-) \end{aligned} \right\} \text{绕 } y \text{ 轴旋转 } -90^\circ. \quad (6.33)$$

§ 6-5 绕 x 轴的转动

你们可能会想: “这样越来越可笑. 接下来他们将做些什么? 绕 y 轴旋转 47° , 然后绕 x 轴旋转 33° 等, 一直这样求下去吗?” 不, 我们就要结束了. 只用两个我们已经求出的变换——绕 y 轴旋转 90° . 以及绕 z 轴转任意的角度(如果你还记得, 我们在一开始就已经把它算出来了)——我们就完全可以形成任意的转动.

作为一个例证, 我们讨论绕 x 轴旋转角度 α . 我们知道如何处理绕 z 轴旋转角度 α , 但是我们现在要的是绕 x 轴旋转. 怎样求呢? 第一步, 把 z 轴转到 x 的位置——这就是图 6-8 所示的绕 y 轴旋转 90° , 然后绕 z' 转过角度 α . 然后绕 y'' 旋转 -90° . 三次旋转的净效果和绕 x 轴旋转 α 角度是相同的. 这是空间的特性.

(这些组合的旋转事实以及它们产生的结果很难直观地体会. 这是比较陌生的, 因为我们生活在三维空间中, 这样转一转, 那样转一转后发生些什么, 对我们来说是很难领会的. 假如我们是鱼或者是鸟, 真正体会过在空中翻斛斗时发生些什么, 或许我们就比较容易理解这些东西.)

1) 另一个解改变 a, b, c 和 d 的所有符号, 它相当于 -270° 的旋转.

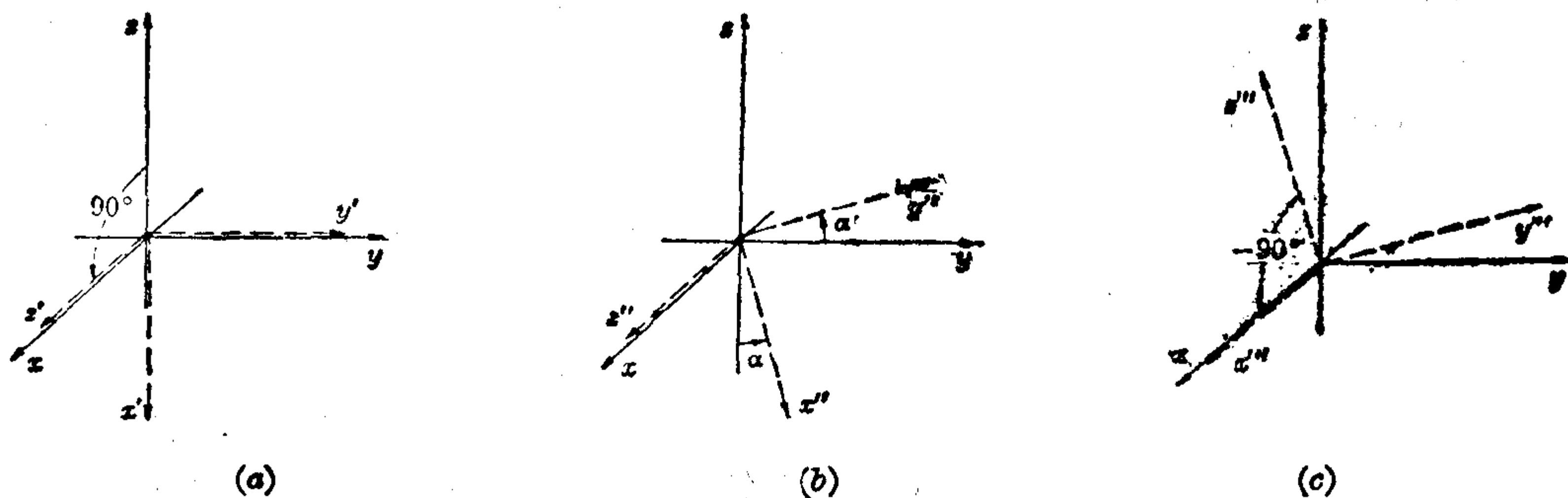


图 6-8 绕 x 轴旋转 α 等效于: (a) 绕 y 旋转 $+90^\circ$, 接着 (b) 绕 x' 轴旋转 α , 接着 (c) 绕 y'' 轴旋转 -90°

不管怎样, 现在让我们应用已知的结论来求出绕 x 轴旋转 α 的变换关系. 第一步绕 y 轴旋转 $+90^\circ$, 振幅按照式(6.32)改变. 我们把旋转后的坐标轴叫做 x' 、 y' 和 z' , 第二步绕 z' 转动角度 α , 我们就得到坐标系 x'' 、 y'' 、 z'' , 对此:

$$O_+'' = e^{i\alpha/2} O_+' , \quad O_-'' = e^{-i\alpha/2} O_-'$$

最后一次绕 y 轴的 -90° 旋转使我们得到 x''' 、 y''' 、 z''' , 由式(6.33)

$$O_+''' = \frac{1}{\sqrt{2}} (O_+'' - O_-''), \quad O_-''' = \frac{1}{\sqrt{2}} (O_+'' + O_-'')$$

把上面这两个变换式结合起来, 我们得到:

$$O_+''' = \frac{1}{\sqrt{2}} (e^{+i\alpha/2} O_+' - e^{-i\alpha/2} O_-')$$

$$O_-''' = \frac{1}{\sqrt{2}} (e^{+i\alpha/2} O_+' + e^{-i\alpha/2} O_-')$$

应用对于 O_+ 和 O_- 的方程式(6.32), 我们得到完整的变换:

$$O_+''' = \frac{1}{2} \{ e^{+i\alpha/2} (O_+ + O_-) - e^{-i\alpha/2} (-O_+ + O_-) \}$$

$$O_-''' = \frac{1}{2} \{ e^{+i\alpha/2} (O_+ + O_-) + e^{-i\alpha/2} (-O_+ + O_-) \}$$

利用:

$$e^{i\theta} + e^{-i\theta} = 2 \cos \theta, \quad \text{和} \quad e^{i\theta} - e^{-i\theta} = 2i \sin \theta,$$

可把上面的公式写成比较简单的形式, 于是得到:

$$\left. \begin{aligned} O_+''' &= \left(\cos \frac{\alpha}{2} \right) O_+ + i \left(\sin \frac{\alpha}{2} \right) O_- \\ O_-''' &= i \left(\sin \frac{\alpha}{2} \right) O_+ + \left(\cos \frac{\alpha}{2} \right) O_- \end{aligned} \right\} \text{绕 } x \text{ 轴旋转 } \alpha.$$

这就是绕 x 轴旋转任意角度 α 的变换, 它比其他的变换只是稍微复杂一点。

§ 6-6 任意的旋转

现在我们可以看出对于完全任意的角度应怎样进行变换. 首先, 我们知道, 两个坐标系之间的任意相对取向可用图 6-9 所示的三个角度来描写. 假定我们有一组对于 x 、 y 和 z 而言具有完全任意取向的坐标系 x' 、 y' 和 z' , 我们可用三个欧勒角 α 、 β 、 γ 来描写这两个坐标系之间的关系. 欧勒角规定了从坐标系 x 、 y 、 z 变为坐标系 x' 、 y' 、 z' 的三次连续转动. 从 x 、 y 、 z 开始, 我们把坐标绕 z 轴转过角度 β , x 轴转到直线 x_1 , 然后绕这临时的 x 轴旋转 α , 把 z

转至 z' , 最后, 绕新的 z 轴(即 z') 旋转角度 γ , 就使 x 轴变为 x' , y 轴变为 y' ¹⁾. 我们已经知道这三次旋转的每一次旋转的变换关系——它们由式(6.19)和(6.34)所给出. 以适当的顺序把它们结合起来, 我们得到:

$$\begin{aligned} O'_+ &= \cos \frac{\alpha}{2} e^{i(\beta+\gamma)/2} O_+ + i \sin \frac{\alpha}{2} e^{-i(\beta-\gamma)/2} O_-, \\ O'_- &= i \sin \frac{\alpha}{2} e^{i(\beta-\gamma)/2} O_+ + \cos \frac{\alpha}{2} e^{-i(\beta+\gamma)/2} O_-. \end{aligned} \quad (6.35)$$

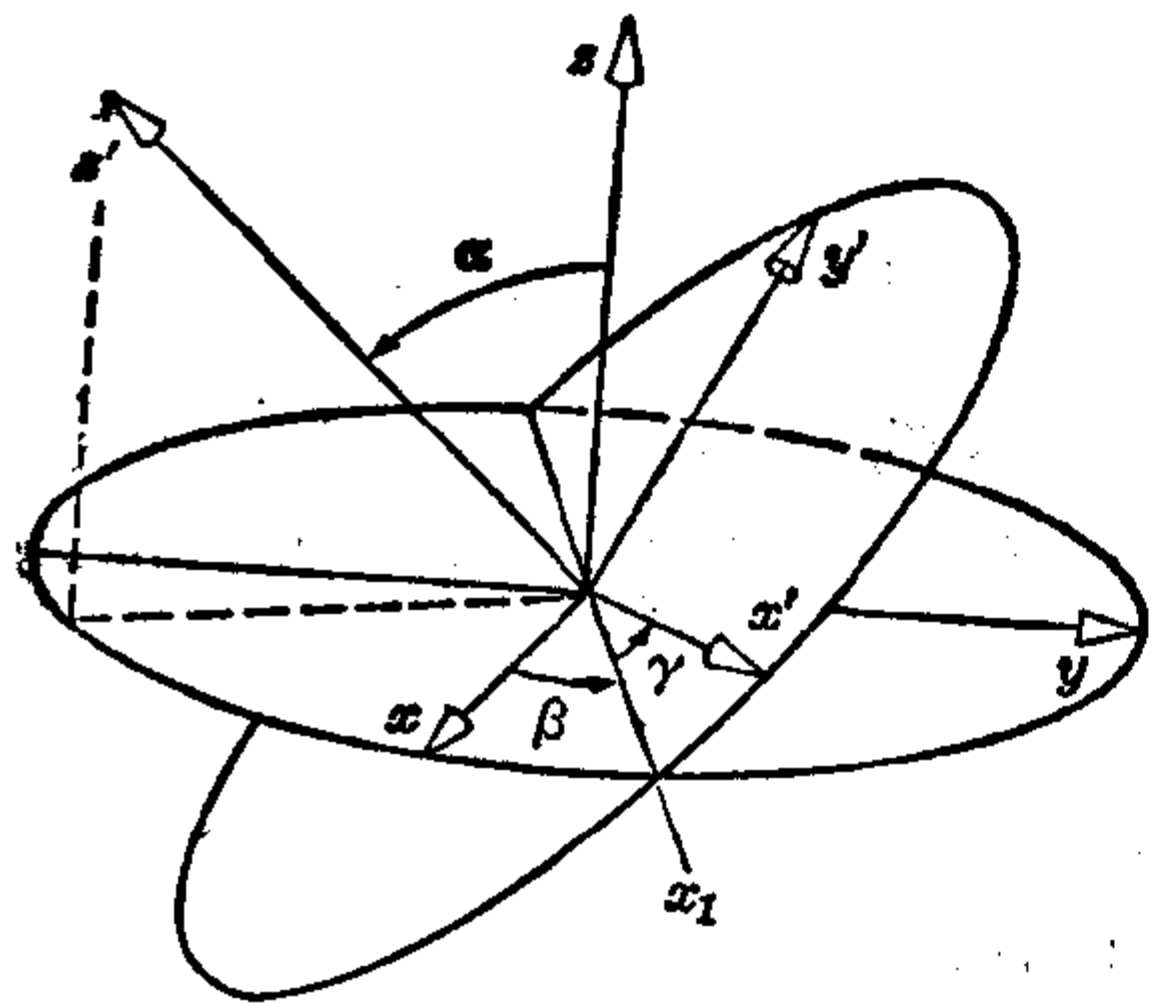


图 6-9 任意坐标系 x', y', z' 相对于另一坐标系 x, y, z 的取向可以用欧勒角 α, β, γ 来规定

所以仅仅从关于空间性质的某些假设出发, 我们就导出了完全任意的旋转的变换关系式. 这就意味着, 如果我们知道了处于任一状态的自旋 $\frac{1}{2}$ 的粒子进入坐标为 x, y, z 的斯特恩-革拉赫装置 S 的两束射束的振幅, 我们就可以算出这种粒子进入坐标为 x', y', z' 的装置 T 中某一射束的粒子比数. 换言之, 假如我们已经知道自旋 $\frac{1}{2}$ 的粒子的状态 ψ , 它们在 x, y, z 坐标系中相对于 z 轴向“上”和向“下”的振幅是 $O_+ = \langle + | \psi \rangle$ 和 $O_- = \langle - | \psi \rangle$, 我们也就知道了相对于另一任意坐标系 x', y', z' 的 z' 轴, 向“上”和向“下”的振幅. 方程式(6.35)中四个系数是“变

换矩阵”中的项, 有了它们, 就可把自旋 $\frac{1}{2}$ 的粒子的振幅投影到另一任意的坐标系中.

现在举几个例子来说明怎样进行这种变换. 我们来讨论下面这个问题. 将一个自旋 $\frac{1}{2}$ 的原子放入只能透过 $(+z)$ 态的斯特恩-革拉赫装置中. 这个原子进入 $(+x)$ 态的振幅是什么? $+x$ 轴与系统绕 y 轴旋转 90° 后的 $+z'$ 轴相同. 对这个问题, 用式(6.32)最为简单——虽然你们也可应用式(6.35)这个完整的方程式. 因为 $O_+ = 1, O_- = 0$, 我们得到 $O'_+ = 1/\sqrt{2}$. 几率就等于这些振幅的绝对值的平方, 从而粒子有 50% 的机会通过选择 $(+x)$ 态的装置. 如果我们问的是 $(-x)$ 态, 振幅就是 $-1/\sqrt{2}$, 它仍旧给出几率为 $1/2$ ——正如你们从空间的对称性所预期的. 所以, 如果粒子处于 $(+z)$ 态, 它有同样的可能性进入 $(+x)$ 态和 $(-x)$ 态, 只不过位相是相反的.

对于 y 轴也不会有歧视, 在 $(+z)$ 态中的粒子进入 $(+y)$ 或进入 $(-y)$ 的机会是 50 对 50, 然而, 在这种情况下(应用绕 x 轴旋转 -90° 的公式), 振幅为 $1/\sqrt{2}$ 和 $-i/\sqrt{2}$, 两个振幅的位相差为 90° , 这和 $(+x)$ 和 $(-x)$ 位相差为 180° 不同. 事实上, x 和 y 之间的区别就这样显示出来了.

作为最后一个例子, 假定已知在状态 ψ 中的自旋 $\frac{1}{2}$ 的粒子是对于某个轴 A “向上”极化的. A 轴由图 6-10 中的 θ 和 ϕ 决定. 我们要求出粒子对于 z 轴“向上”的振幅 $\langle O_+ | \psi \rangle$ 和对于 z “向下”的振幅 $\langle O_- | \psi \rangle$. 我们可以这样来求这两个振幅: 设想 A 是一个坐标系的 z 轴, 这个坐标系的 x 轴指向随便哪一个方向——譬如 A 和 z 组成的平面上, 然后可以通过

1) 稍微花一点功夫你们就可以看出, 通过下述绕原来的坐标轴的三次旋转也能够把 x, y, z 变换为 x', y', z' : ① 绕原来的 z 轴旋转角度 γ ; ② 绕原来的 x 轴旋转角度 α ; ③ 绕原来的 z 轴旋转角度 β .

三次旋转使 A 的坐标系和 x, y, z 重合. 首先, 绕 A 轴旋转 $-\pi/2$, 于是 x 轴落到图上的直线 B 上, 然后绕直线 B (坐标系 A 的新的 x 轴) 旋转 θ 使 A 和 z 轴重合, 最后, 绕 z 轴旋转角度 $(\pi/2 - \phi)$. 记住, 我们只有对于 A 为 (+) 的状态, 我们得到

$$C_+ = \cos \frac{\theta}{2} e^{-i\phi/2}, \quad C_- = \sin \frac{\theta}{2} e^{+i\phi/2} \quad (6.36)$$

最后, 我们将以表格形式总结一下本章的结果, 这对我们以后的工作是有用的. 首先要提醒你们, 式(6.35)中的最后结果可以用另外的符号来表示. 注意式(6.35)和(6.4)是一回事. 这就是说, 式(6.35)中的系数 $C_+ = \langle +S | \psi \rangle$ 和 $C_- = \langle -S | \psi \rangle$ 就是(6.4)式中的振幅 $\langle jT | iS \rangle$ ——处于 S 的 i 态中的粒子进入 T 的 j 态的振幅 (T 相对于 S 的取向由 α, β, γ 表示). 在式(6.6)中我们也把它叫做 R_{jT}^{iS} . (我们的符号太多了!) 例如, $R_{-T}^{+S} = \langle -T | +S \rangle$ 就是在 C_- 的公式中 C_+ 的系数, 即 $i \sin(\alpha/2) e^{i(\beta-\gamma)/2}$. 因此, 我们把结果总结在表 6-1 中.

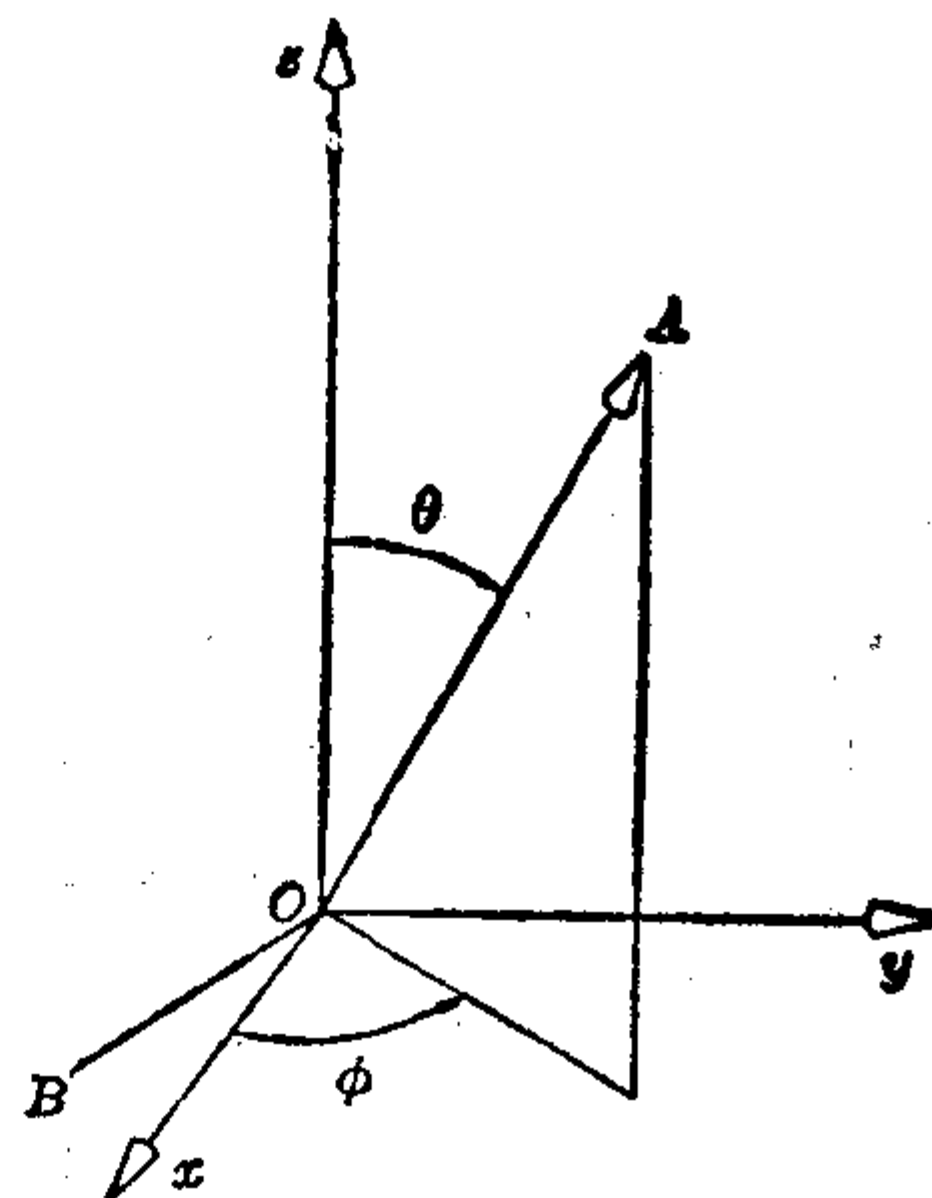


图 6-10 由极角 θ 和 ϕ 定义的 A 轴

将某些已经求出的简单特殊情况的振幅列出来, 在使用时往往十分方便. 令 $R_z(\phi)$ 代表绕 z 轴转过角度 ϕ 的旋转. 它也可以代表相应的旋转矩阵 (略去下标 i 和 j , 这很容易理解). 按照同样的精神, $R_x(\phi)$ 和 $R_y(\phi)$ 分别代表绕 x 轴和绕 y 轴旋转角度 ϕ . 在表 6-2 中我们写出矩阵——振幅 $\langle jT | iS \rangle$ 的表——这些是从 S 坐标系投影到 T 坐标系的矩阵元, T 是从 S 经过指定的旋转得到的.

表 6-1

由图 6-9 的欧勒角 α, β, γ 所决定的旋转的振幅 $\langle jT | iS \rangle$

$$R_{ij}(\alpha, \beta, \gamma)$$

$\langle jT iS \rangle$	$+S$	$-S$
$+T$	$\cos \frac{\alpha}{2} e^{i(\beta+\gamma)/2}$	$i \sin \frac{\alpha}{2} e^{-i(\beta-\gamma)/2}$
$-T$	$i \sin \frac{\alpha}{2} e^{i(\beta-\gamma)/2}$	$\cos \frac{\alpha}{2} e^{-i(\beta+\gamma)/2}$

表 6-2

绕 z 轴, x 轴或 y 轴转过角度 ϕ 的旋转 $R(\phi)$ 的振幅 $\langle jT | iS \rangle$

$\langle jT iS \rangle$	$R_z(\phi)$		$R_x(\phi)$		$R_y(\phi)$	
	$+S$	$-S$	$+S$	$-S$	$+S$	$-S$
$+T$	$e^{i\phi/2}$	0	$\cos \phi/2$	$i \sin \phi/2$	$\cos \phi/2$	$\sin \phi/2$
$-T$	0	$e^{-i\phi/2}$	$i \sin \phi/2$	$\cos \phi/2$	$-\sin \phi/2$	$\cos \phi/2$

7

振幅对时间的相依关系

§ 7-1 静止的原子; 定态

我们现在要谈一些几率幅随时间的变化关系,之所以讲“一些”,是因为时间方面的实际行为必然涉及到空间行为。因此,如果我们正确地、详尽地处理这个问题,我们立刻就碰上最复杂的情况。我们总是处于这种困境,究竟是选用一种逻辑上严密然而颇为抽象的方式来处理某事,还是选用一种全然不严格,然而能使人对真实情况获得某种概念的方式来处理某事——将更仔细的讨论留到以后去。就能量相关性而言,我们将采用第二种做法,我们将作出一系列陈述。这时并不去追求严密,而只是把业已发现的事实告诉你们,使你们对振幅作为时间的函数的特性有所“感受”。当我们继续讲下去时,描述的精确性将逐渐增加,所以不要感到不安,似乎我们在凭空捏造。当然,它是完全凭空的——凭实验以及人类想像之空。但是重温历史的发展要花费太多时间,所以我们必须从其中某阶段开始。我们可以埋首于抽象方式,而推导出一切事情——然而这一来你们不会理解它们——或者,也可以诉诸于大量实验来证实这个论述,我们选取了介于上述两者之间的做法。

虚空空间中只有一个电子时,在一定条件下,它可以有确定的能量。例如,假使它静止(所以它不作平动,也就没有动量,或者动能),它就具有静止能量。像原子这样较复杂的粒子在静止时也可以有确定的能量,但它也可能由于内部激发而处在另一个能级。(我们将在以后叙述其中机理。)我们常常可以把处在激发态的原子看作具有确定的能量,但这实际上只是近似正确而已。原子不会永远留在激发态上,因为它会通过和电磁场相互作用而释放能量。所以,就有着产生新状态的振幅,在这个新状态中,原子处在较低的激发态,而电磁场则处在较高的激发态。系统的总能量前后不变,但原子的能量减少了。所以,受激原子具有确定能量这种说法是不精确的,不过这样说常常是方便的,而且并不十分错误。

(附带提一下,为什么原子这样变化而不那样变化?为什么原子辐射出光来?答案必定与熵有关。当能量处在电磁场中时,这些能量有如此多的存在方式——有如此多的地方供它徘徊,如果我们寻求平衡条件的话,我们发现最可几的情况是电磁场受光子激发,原子则去激发。光子回来,并且与原子碰撞使之回复原来的状态需要极长时间,这与以下这个经典问题非常类似:为什么加速电荷会辐射?这并不意味着它“希望”丢失能量,因为实际上当它辐射时,世界的总能量依然与辐射前一样。辐射或吸收沿着熵增加的方向进行。)

原子核也可处于不同能级,在不计电磁效应的近似下,我们可以说处于受激态的原子核停留在该状态。虽然我们知道它不会永远停留在该状态,但是,从一种多少理想化了的而又便于思考的近似情况着手往往是有用的。在一定的情况下这种近似时常也是合理的。(当我们最初介绍落体的经典定律时,并没有把摩擦考虑进去,但几乎从未有过一点摩擦也没有的情况。)

还存在着一些亚核“奇异粒子”,它们具有不同的质量。但较重的粒子会蜕变为其他的轻粒子,因此说它们具有精确确定的能量也不正确。只有当它们一直不发生蜕变时这样说

才是正确的。所以，在我们作它们具有确定能量这一近似时，我们忽略了这些粒子必定分裂这一事实。目前，我们是有意忘掉这种过程的，以后再学习怎样将它们考虑进去。

假设有个原子——或电子，或任何粒子——在静止时具有确定能量 E_0 ，所谓 E_0 指的是总质量乘以 c^2 ，这种质量包括了任何内能，所以受激原子具有的质量与处在基态的同样原子的质量不同。（基态意味着能量最低。）我们称 E_0 为“静止能量”。

对于静止的原子，在一个地方找到它的量子力学振幅处处相同，它与位置无关。当然，这意味着在任何地方找到原子的几率都相同。不过，这里还有更多的含义。几率可以和位置无关，但振幅的位相则可以随着地点而改变。但对静止的粒子来说，整个振幅处处一样，然而它确实依赖于时间。对于处在具有确定能量 E_0 的状态的粒子来说，在 (x, y, z) 处和时刻 t 找到粒子的振幅是

$$ae^{-i(E_0/\hbar)t}, \quad (7.1)$$

这里 a 是某个常数。此振幅对空间任一点都相同，但与时间的关系如式(7.1)所示。我们就假定这条规则是正确的。

当然，式(7.1)也可写成

$$ae^{-i\omega t} \quad (7.2)$$

这里

$$\hbar\omega = E_0 = Mc^2,$$

M 是原子态或粒子的静质量。这里可以用三种不同的方式来表示能量：振幅的频率，经典意义的能量，或者惯性。它们彼此等价，只不过是同一种事情的不同说法而已。

你们可能认为，把一个具有相同的振幅，在整个空间到处被发现的东西想像为“粒子”，这未免太奇怪了。无论如何，我们平常总将“粒子”想像为位于“某处”的一个小客体。但是，不要忘记测不准原理。如果一个粒子有确定能量，它也就有确定的动量。如果动量的不确定量为零，那么测不准关系 $\Delta p \Delta x = \hbar$ 告诉我们，位置的不确定量必定无限大，这正是我们所说的在空间中所有各点找到粒子的振幅相同这句话的含义所在。

如果原子内部带着不同总能量处于某个不同的状态，那么振幅随时间的变化就不相同。如果你不知道它究竟处于哪种状态，那么它有一定的振幅处于某一状态，也有一定的振幅处于另一状态，而这些振幅有着不同的频率，在这些不同的分量之间将出现如拍音那样的干涉现象，这将显现为几率上的变化。在原子内将有某种事情“发生”——即使从质心没有漂移这个意义上来说，整个原子是“静止”的。然而，如果原子有一个确定的能量，振幅则由式(7.1)给出，而其绝对值平方与时间无关。由此你们可以看出，如果一个东西有确定能量而我们去追问任何有关于它的几率问题的话，答案将与时间无关。虽然振幅随时间而变，但是如果能量确定，则振幅随虚指数而变化，因而绝对值不变。

这就是为什么我们常说具有确定能级的原子处在定态之中。假定你们对原子内的事情进行任何测量，你们将会发现没有一个量（在几率上）会随时间而变化。为使几率随时间变化，必须使带不同频率的两个振幅相干，而这就意味着我们不可能知道能量的精确值。粒子将具有一定的振幅处在一种能量状态，又具有一定的振幅处在另一种能量状态。这就是当某事物的行为随时间而变时量子力学对它的描述。

如果有这么一种状态，它是两种能量不同的状态的混合，那么原来各状态的振幅就按式(7.2)随时间而变化，例如按

$$e^{-i(E_1/\hbar)t} \quad \text{及} \quad e^{-i(E_2/\hbar)t}, \quad (7.3)$$

而变。如果这二者有某种组合,我们就得到干涉现象。但我们注意到,如在两种能量上都加上一常数,这将毫无影响。如果另外某人采用一种不同的能量标度,使所有能量增加(或减少)同一个常量,譬如说 A ,那么在他看来,两种状态的振幅将是

$$e^{-i(E_1+A)t/\hbar} \quad \text{及} \quad e^{-i(E_2+A)t/\hbar}. \quad (7.4)$$

所有他的振幅都将乘上同样的因子 $e^{-i(A/\hbar)t}$,因而所有的线性组合或干涉都将有同样的因子。在取绝对值平方求几率时,所有的答案都相同。能量标度的原点选择不会造成任何差别,我们可从我们想取的任何零点起测量能量。对于相对论性的情况来说,测量能量时将静质量也包括在内较好,但对许多非相对论性的情况,从出现的所有能量中都减去某个标准量值常常是有益的。例如,就原子来说,减去 M_0c^2 通常较方便,这里 M_0 是所有分离部分——核与电子的总质量,它当然与整个原子的质量不同。在另一些问题中,从所有能量中减去 M_0c^2 较为有用,这里 M_0 是处在基态的整个原子的质量,于是出现的能量只是原子的激发能。所以,有时我们可以将能量的零点移动一个很大的恒值,如果在某个计算中将所有能量都作此移动,则不会造成任何差别。关于静止粒子我们就讲这些。

§ 7-2 匀速运动

如果我们假定相对论是正确的,那么在一个惯性系中静止的粒子在另一个惯性系中可以作匀速运动。在粒子的静止参考系中,几率幅对所有的 x, y 及 z 都相同,但它将随时间 t 而变化。振幅的量值对所有 t 都相同,但位相则依赖于 t 。如果画出等位相线——譬如说零位相线——作为 x 与 t 的函数关系图,我们就可得到一种表示振幅行为的图像。对于静止的粒子,这些等位相线平行于 x 轴而在 t 轴上等间隔分布,如图 7-1 的虚线所示。

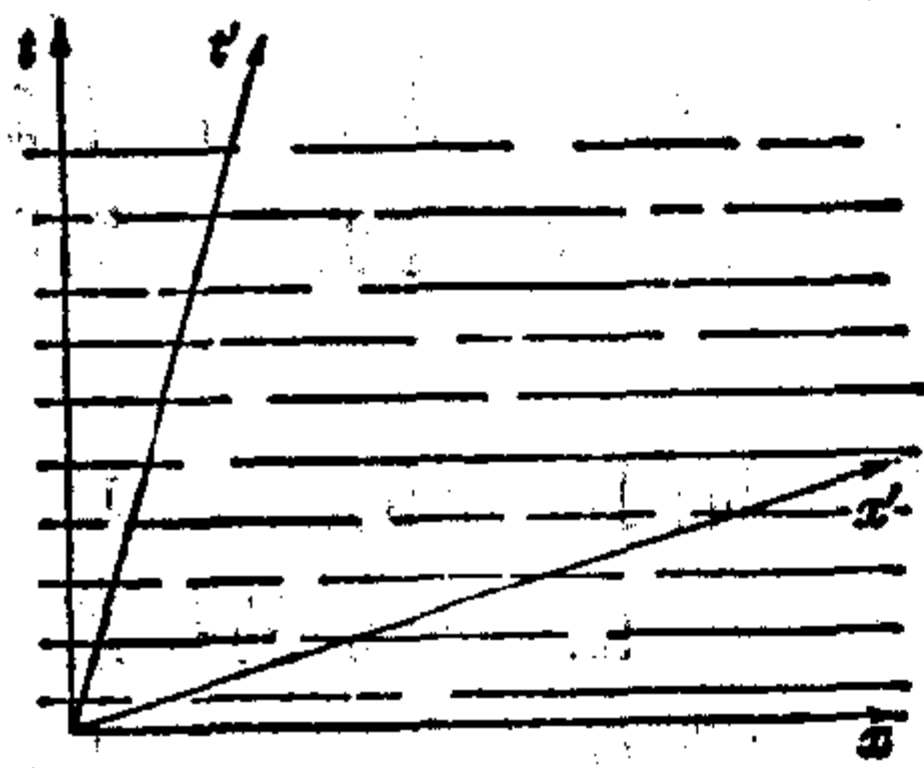


图 7-1 在不同的 $x-t$ 系统中静止粒子振幅的相对论变换

一个不同的参考系—— x', y', z', t' ——相对于粒子,譬如说在 x 方向上运动,空间任一点的坐标 x' 与 t' 通过洛伦兹变换跟 x 与 t 相联系。如图 7-1 中那样,画出 x' 与 t' 轴,就可将这种变换用图来表示。(见第一卷,17 章,图 17-2。)你们可以看出,在 $x'-t'$ 系中等位相¹⁾点沿着 t' 轴有不同的间隔,因而时间变化频率是不相同的。同样,位相随 x' 也有变化,所以几率幅必定也是 x' 的函数。

在速度 v ,譬如说沿着负 x 方向的洛伦兹变换下 t 与 t' 之间的关系是

$$t = \frac{t' - x'v/c^2}{\sqrt{1 - v^2/c^2}}$$

所以现在振幅的变化方式就是

$$e^{-(i/\hbar)E_0t} = e^{-(i/\hbar)(E_0t'/\sqrt{1-v^2/c^2} - E_0vx'/c^2\sqrt{1-v^2/c^2})}$$

在带撇的系统中它既随时间变化,也随空间变化。如果我们把振幅写为

$$e^{-(i/\hbar)(E_p t' - p' x')},$$

就可以看出 $E_p = E_0/\sqrt{1-v^2/c^2}$ 是在经典物理含义上对一个静止能量为 E_0 而以速度 v 运动的粒子所算得的能量,而 $p' = E_p v/c^2$ 是相应的粒子动量。

1) 这里我们假设在两个参考系中对应的点具有相同的位相值。然而这是个微妙的问题,因为量子力学振幅的位相在很大程度上是任意的。为了完全证明这个假设,需要对两个或者多个振幅之间的干涉进行更仔细的讨论。

你们知道 $x_\mu = (t, x, y, z)$ 及 $p_\mu = (E, p_x, p_y, p_z)$ 都是四维矢量, 而 $p_\mu x_\mu = Et - \mathbf{p} \cdot \mathbf{x}$ 是个标量不变量. 在粒子的静止参考系中, $p_\mu x_\mu$ 就是 Et , 所以如果变换到另一个坐标系中, Et 应代之以

$$E't' - \mathbf{p}' \cdot \mathbf{x}'.$$

于是, 动量为 \mathbf{p} 的粒子的几率幅将正比于

$$e^{-(i/\hbar)(E_p t - \mathbf{p} \cdot \mathbf{x})}, \quad (7.5)$$

这里 E_p 是动量为 p 的粒子的能量, 即

$$E_p = \sqrt{(pc)^2 + E_0^2}, \quad (7.6)$$

像前面一样, 上式 E_0 是静能. 对于非相对论问题,

$$E_p = M_0 c^2 + W_p, \quad (7.7)$$

这里 W_p 是原子各组成部分的静能 $M_0 c^2$ 之外的能量. 一般地讲, W_p 既包括原子动能, 也包括可称之为“内”能的结合能或激发能. W_p 可以写成

$$W_p = W_{p_0} + \frac{p^2}{2M}, \quad (7.8)$$

而振幅将是

$$e^{-(i/\hbar)(W_p t - \mathbf{p} \cdot \mathbf{x})}. \quad (7.9)$$

由于我们一般进行的是非相对论性计算, 所以将使用几率幅的这个表达式.

注意, 根据我们的相对论变换, 无须任何附加假设, 就可得出在空间运动的原子的振幅变化. 由 (7.9) 式空间变化的波数为

$$k = p/\hbar, \quad (7.10)$$

因而波长是

$$\lambda = \frac{2\pi}{k} = \frac{h}{p}. \quad (7.11)$$

这跟前面我们对动量为 p 的粒子所采用的波长相同. 德布罗意正是以这个方式首先得出这个公式的. 对一个运动粒子, 振幅变化的频率仍由下式得出

$$\hbar\omega = W_p. \quad (7.12)$$

(7.9) 式的绝对值平方正好是 1, 所以对一个具有确定能量的运动粒子, 在任何地方找到它的几率都相同, 并且不随时间变化. (重要的是应当注意振幅是复数波. 假如我们使用的是实数正弦波, 其平方就会随位置而变化, 而这是不正确的.)

当然, 我们知道存在着粒子由一处运动到另一处的情况, 因而几率随位置和时间而变化. 怎样来描写这种情况呢? 我们可以这样做, 把振幅看成两个或两个以上的对应于确定能量状态的振幅之叠加. 我们已经在第一卷 48 章讨论过这种情况——即使对几率幅而言也同样适用! 我们发现具有不同波数 k (即动量) 及不同频率 ω (即能量) 的两个振幅之和将给出干涉峰或拍, 因此振幅的平方就随着空间与时间变化. 我们也发现这些拍将以由下式给出的所谓“群速度”运动:

$$v_g = \frac{\Delta\omega}{\Delta k}$$

这里 Δk 与 $\Delta\omega$ 分别是两列波的波数之差与频率之差. 对更复杂的波——由许多频率全都相近的振幅叠加而成——来说, 群速度是

$$v_g = \frac{d\omega}{dk}. \quad (7.13)$$

取 $\omega = E_p/\hbar$ 及 $k = p/\hbar$, 我们看到

$$v_g = dE_p/dp. \quad (7.14)$$

利用式(7.6), 我们有

$$dE_p/dp = c^2 p/E_p. \quad (7.15)$$

但 $E_p = Mc^2$, 所以

$$dE_p/dp = p/M, \quad (7.16)$$

这正是粒子的经典速度。或者, 如果使用非相对论表达式, 我们有

$$\omega = \frac{W_p}{\hbar} \quad \text{和} \quad k = \frac{p}{\hbar},$$

以及

$$d\omega/dk = dW/dp = \frac{d}{dp} \left(\frac{p^2}{2M} \right) = \frac{p}{M}, \quad (7.17)$$

这样又得到了经典速度。

于是我们的结果是, 如果有几个能量几乎相同的纯能量状态的振幅, 它们的干涉将产生几率“团”, 以具有同样能量的粒子的经典速度在空间运动。然而, 应当说明, 当我们说将两列波数不同的波叠加所得到的拍对应于运动粒子的时候, 我们已经引进了不能由相对论推出的某种新的东西。我们讲过静止粒子的振幅如何, 并推知如果粒子运动, 振幅又将如何。但由这样的论证不可能推知当两列波以不同速度移动时会发生些什么。如果我们使其中一列停下, 就不能停止另一列。所以我们无形中添加了额外的假设, 即不仅式(7.9)是个可能的解, 而且对于同样的系统还存在具有各种动量 p 的解, 并且这些不同的项会发生干涉。

§ 7-3 势能; 能量守恒

现在我们来讨论当粒子能量可以变化时将出现什么情况。我们从下述问题开始考虑。粒子在一个可用势描述的力场中运动, 首先讨论势是常数的效应。假设有个大金属盒, 将其

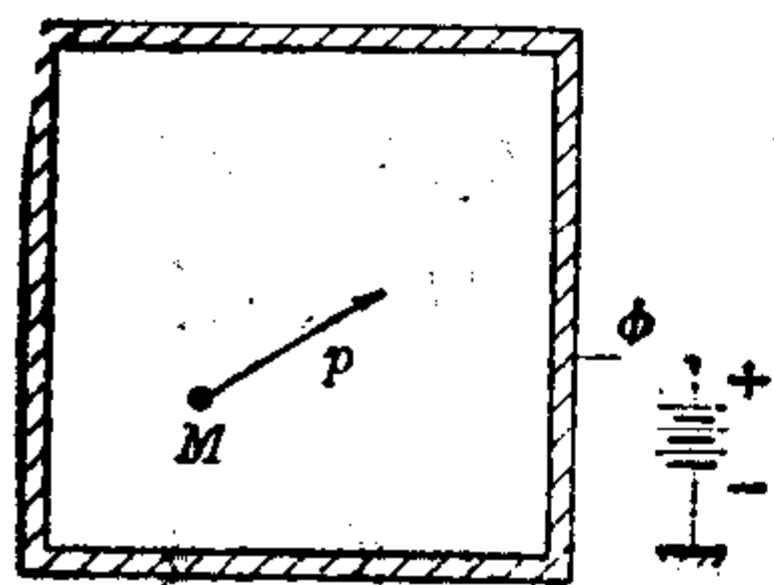


图 7-2 质量为 M , 动量为 p 的粒子处在一个恒势区域中

静电势升高到 ϕ , 如图 7-2 所示。如果在盒内有带电体, 它们的势能将是 $q\phi$ (我们称之为 V), 与位置根本无关。因为恒势对盒内所发生的任何事情都没有影响, 因此在盒内的物理状况不会发生任何变化。我们既然没法推知答案是什么, 那就必须进行猜测。你们多少会料到有一个能起作用的猜测是: 我们对总能量必须采用势能 V 与能量 E_p 的和, 这里 E_p 本身就是内能与动能的和。于是, 振幅正比于

$$e^{-(i/\hbar)[(E_p+V)t-p\cdot x]} \quad (7.18)$$

一般的原理是: i 的系数 (可称之为 ω) 总是由系数的总能量给出, 即内 (或“质”) 能加动能再加势能:

$$\hbar\omega = E_p + V. \quad (7.19)$$

或者, 对非相对论性情况有

$$\hbar\omega = W_{\text{内}} + p^2/2M + V. \quad (7.20)$$

现在, 盒内会出现什么物理现象呢? 如果存在着几个不同的能量状态, 我们将得到什么

结果? 对每个状态的振幅, 与 $V=0$ 时的振幅相比都有一个相同的附加因子

$$e^{-(i/\hbar)Vt}$$

这只不过好像改变了能量标度的零点。它在所有的振幅上产生相同的位相变化, 但我们在前面已经看到, 这并不会使几率有任何改变。所有的物理现象都相同。(我们假定讨论的是同一个带电体的不同状态, 因此 $q\phi$ 对所有的状态都一样。如果带电体由一个状态变到另一个状态时电荷也会变化, 那就会有完全不同的结果, 但电荷守恒防止了这种情况的出现。)

至此, 我们的假设与我们对参考能级变化时所预期的情况是相符的。但如它确实正确, 那就应当对势能不是恒量的情况亦成立。一般而言, V 可以随空间与时间两者任意变化, 有关振幅的完整结果必须借微分方程求得。我们不打算立刻就来处理这种一般情况, 而只想对某些事情怎样发生获得一些概念, 所以我们将考虑只随空间作极缓慢变化而对时间为恒定的势场, 这样我们就可以将经典概念与量子概念作一比较。

设想如图 7-3 所示的情况: 有两个分别具有恒势 ϕ_1 与 ϕ_2 的盒子。假设在它们之间的区域中势从一个值平滑地变化到另一个值, 我们设想在这些区域中的任何一处都有找到某个粒子的振幅, 并假定粒子的动量足够大以致在任何有很多波长的小区域内, 势几乎是恒定的。于是我们会认为在空间的任何部分, 振幅应具有式 (7.18) 那样的形式, 而其中的 V 取适合于空间该部分的值。

让我们考虑一个特殊情况, 这时 $\phi_1=0$, 因而此处势能为 0, 但 $q\phi_2$ 为负值, 所以按照经典观点, 在第二个盒子内的粒子具有更多的能量。按照经典观点, 粒子在第二个盒内将跑得更快些——它将具有更多能量, 故有更大的动量。现在来看一下怎样能从量子力学来得出这个结论。

依照所作的假设, 在第一个盒中的振幅将正比于

$$e^{-(i/\hbar)[(W_{\text{内}}+p_1^2/2M+V_1)t-p_1\cdot x]}, \quad (7.21)$$

而在第二个盒内的振幅将正比于

$$e^{-(i/\hbar)[(W_{\text{内}}+p_2^2/2M+V_2)t-p_2\cdot x]}. \quad (7.22)$$

(这里认为内能不变, 因而在两个区域中都相同。) 现在的问题是这两个振幅在两盒之间的区域中如何相匹配?

我们将假设势不随时间变化, 即所有条件都不发生变化。于是我们就可假定各处振幅(即其位相)的变化都有相同的频率——因为可以设在“介质”中没有任何事情与时间有关。如果空间里没有任何变化, 我们可以认为在一个区域中的波在全部空间中“产生”出子波来, 它们全都以相同频率振动——就像光波通过静止的材料时不改变它的频率一样。如果式 (7.21) 和 (7.22) 中的频率相同, 就必定有

$$W_{\text{内}}+p_1^2/2M+V_1=W_{\text{内}}+p_2^2/2M+V_2. \quad (7.23)$$

两边都正是经典的总能量, 故式 (7.23) 就是能量守恒的表述。换言之, 与能量守恒的经典表述相等价的量子力学表述是: 如果条件不随时间变化, 则粒子的频率到处都相同。这一切都与 $\hbar\omega=E$ 这个观念相符合

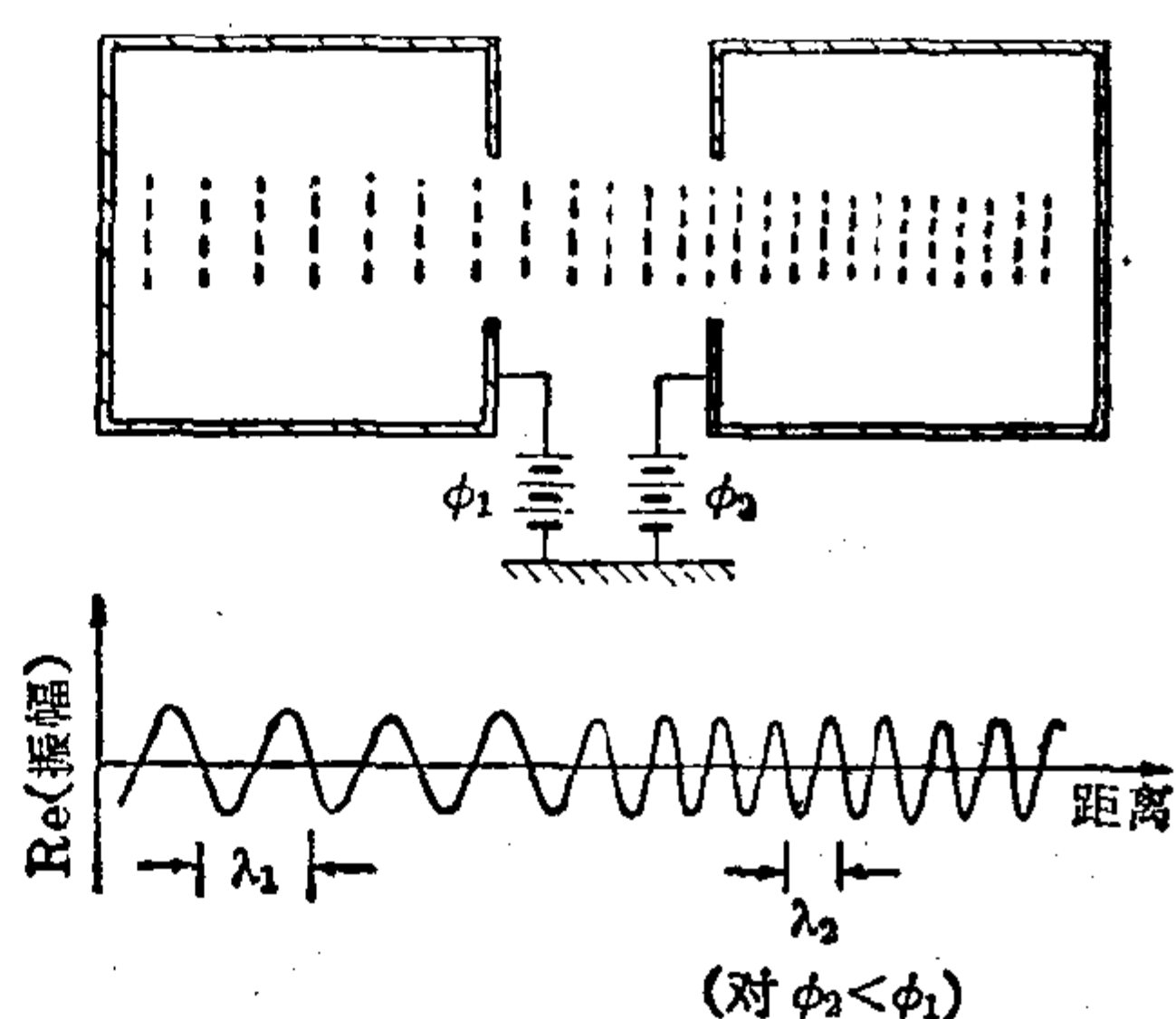


图 7-3 对于粒子由一个势能转移至另一个势的情形的振幅

在上述特例中 $V_1=0$, 而 V_2 为负. 式(7.23)给出 $p_2 > p_1$, 所以区域 2 中波的波长较短. 等相面由图 7-3 中虚线表示出来. 我们也画出了振幅的实部图, 它再次显示出由区域 1 至区域 2 波长减少的情况. 波的群速度 p/M 也按照我们由经典的能量守恒关系所预期的方式增加, 因为经典能量守恒律正如式(7.23)所示.

有一种有趣的特殊情况是: V_2 很大以致 $V_2 - V_1$ 大于 $p_1^2/2M$, 这时, 由下式给出的 p_2^2 为负值.

$$p_2^2 = 2M \left[\frac{p_1^2}{2M} - V_2 + V_1 \right] \quad (7.24)$$

这意味着 p_2 是个虚数, 譬如说 ip' , 按照经典的观点我们会说粒子决不会进入区域 2, 它没有足够的能量越过势垒. 然而, 在量子力学上, 振幅仍由式(7.22)给出, 它随空间的变化方式仍是

$$e^{(i/\hbar)p_1 \cdot x}$$

但如 p_2 是虚数, 空间相关性变为实指数形式. 譬如说粒子原先沿 $+x$ 方向运动, 那么振幅则按

$$e^{-p'a/\hbar} \quad (7.25)$$

而变化, 它将随着 x 的增加而迅速减小.

设想这两个具有不同势的区域非常靠近, 这样势能从 V_1 突然变为 V_2 , 如图 7-4(a) 所示. 如果我们画出振幅的实部, 就得到图 7-4(b) 中所示的曲线. 在第一个区域中的波对应于试图进入第二个区域的粒子, 但在到达第二区域后就迅速衰减了. 有一些机会观察到粒子在区域 2 中——在经典上它是根本不可能达到该区域的——但除去紧靠边界处外, 振幅是非常小的. 这种情况与我们在光的全内反射中所见到的情况甚为相像. 这时光没有像寻常那样射出, 但若在离表面的一、二个波长的地方放上某种东西, 我们就可以观察到光.

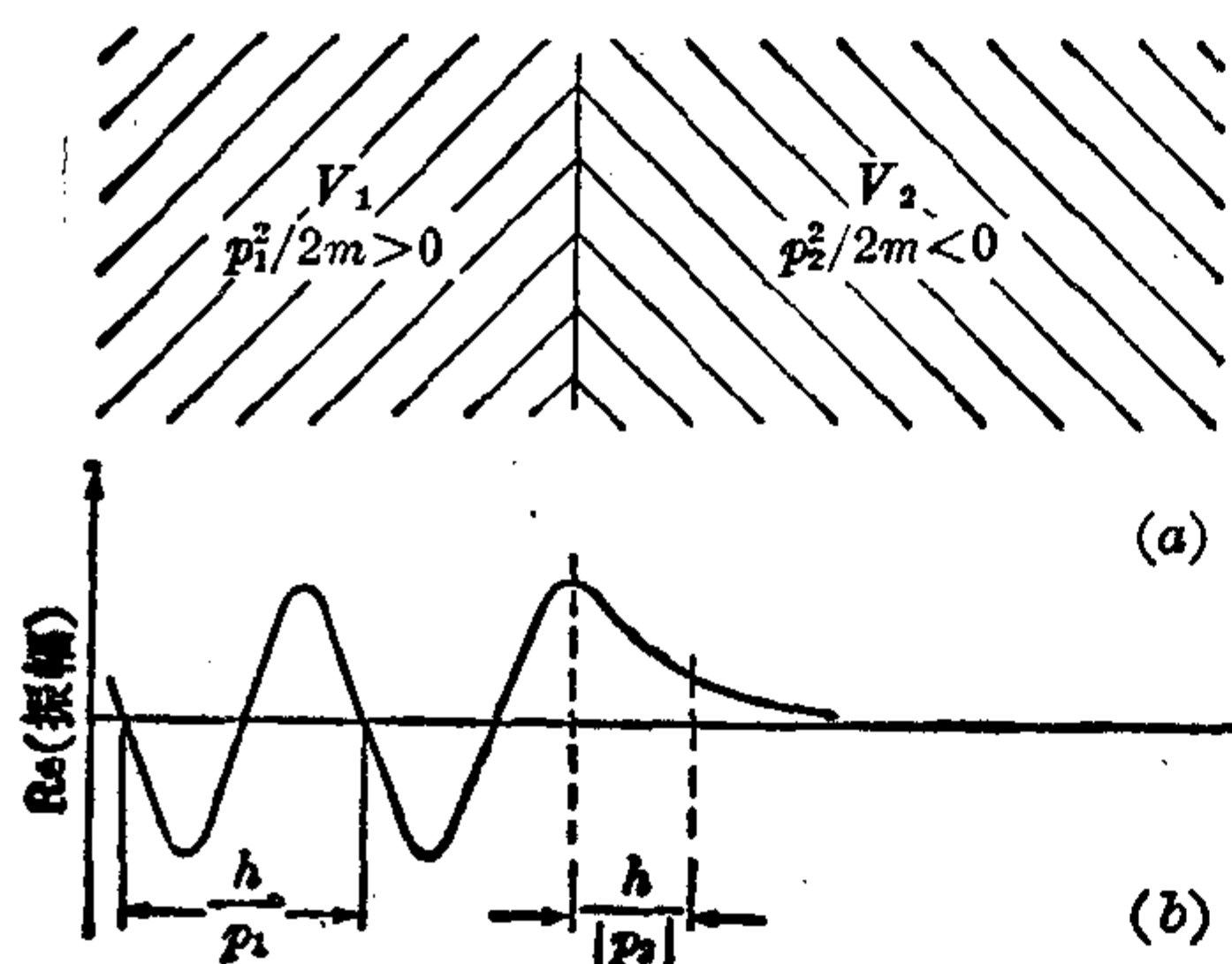


图 7-4 趋近于很强的排斥势的粒子的振幅

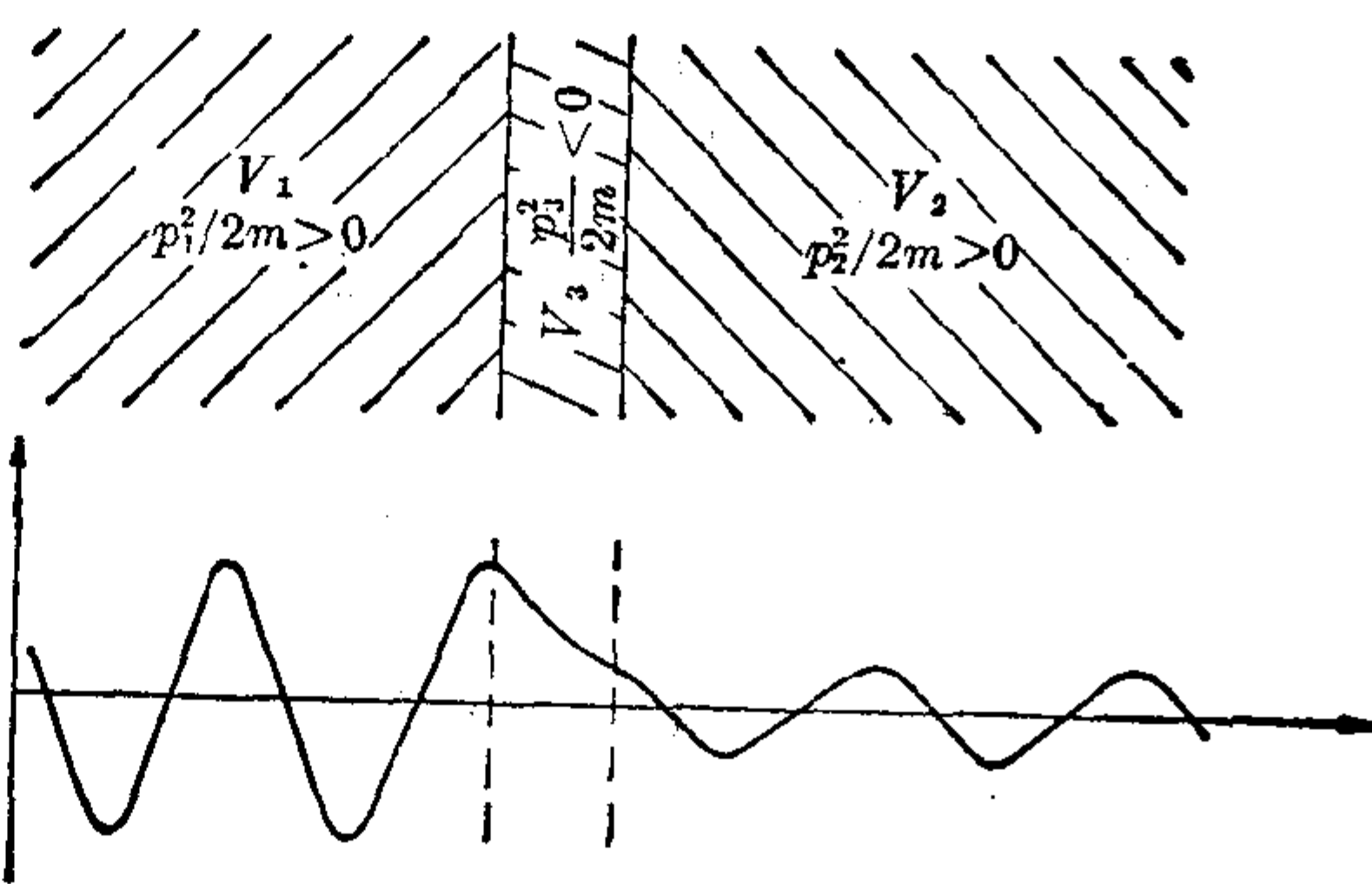


图 7-5 粒子穿过势垒的振幅

你们一定会记得, 如果将另一个表面紧靠着光被全反射的那个边界, 就会发现有一些光透射到了第二块材料中. 在量子力学中粒子也发生相应的情况. 如在一个狭小区域中存在着一个颇大的势 V 以致使经典含义上的动能为负, 按照经典的观点粒子就绝不会通过这个区域. 但量子力学的指数衰减的振幅可以通过这个区域, 给出了在动能重新为正的另一边找到粒子的微小几率, 情况如图 7-5 所示. 这个效应就称为量子力学的“势垒贯穿”效应.

势垒被量子力学振幅贯穿对铀核的 α 粒子衰变作出了解释——或者说描述. 如图

7-6(a)所示为 α 粒子的势能作为离铀核中心之距离的函数。如果我们打算把一个能量为 E 的 α 粒子射入铀核,它将会感受到来自核电荷 Z 的静电斥力,从经典上说,它不可能靠得比距离 r_1 更近,在 r_1 处,它的总能量与势能 V 相等。然而,再靠近时,因为短程核力的强烈吸引,势能就大为降低。那么,在放射衰变中我们发现具有能量 E 的 α 粒子由核内射出,这是怎么回事呢?原因是它们从核内以能量 E 出发,“透”过势垒。几率幅大致如图7-6(b)所示。当然实际上指数衰减要比图中画的大得多。事实上,非常令人惊异的是,铀核中的 α 粒子的平均寿命长达45亿年,而核内的固有振动极快——约为每秒 10^{22} 周!怎么可能由 10^{-22} 秒得出 10^9 年这样一个数呢?答案在于指数提供了约为 e^{-45} 这样极其微小的因子,这就得到了极其微小的、然而却是确定的漏出几率。一旦 α 粒子处在核中,在外部几乎就不存在找到它的振幅,然而,如果你们取许多铀核,并且等待足够长时间的话,你们就可能有幸发现一个 α 粒子跑了出来。

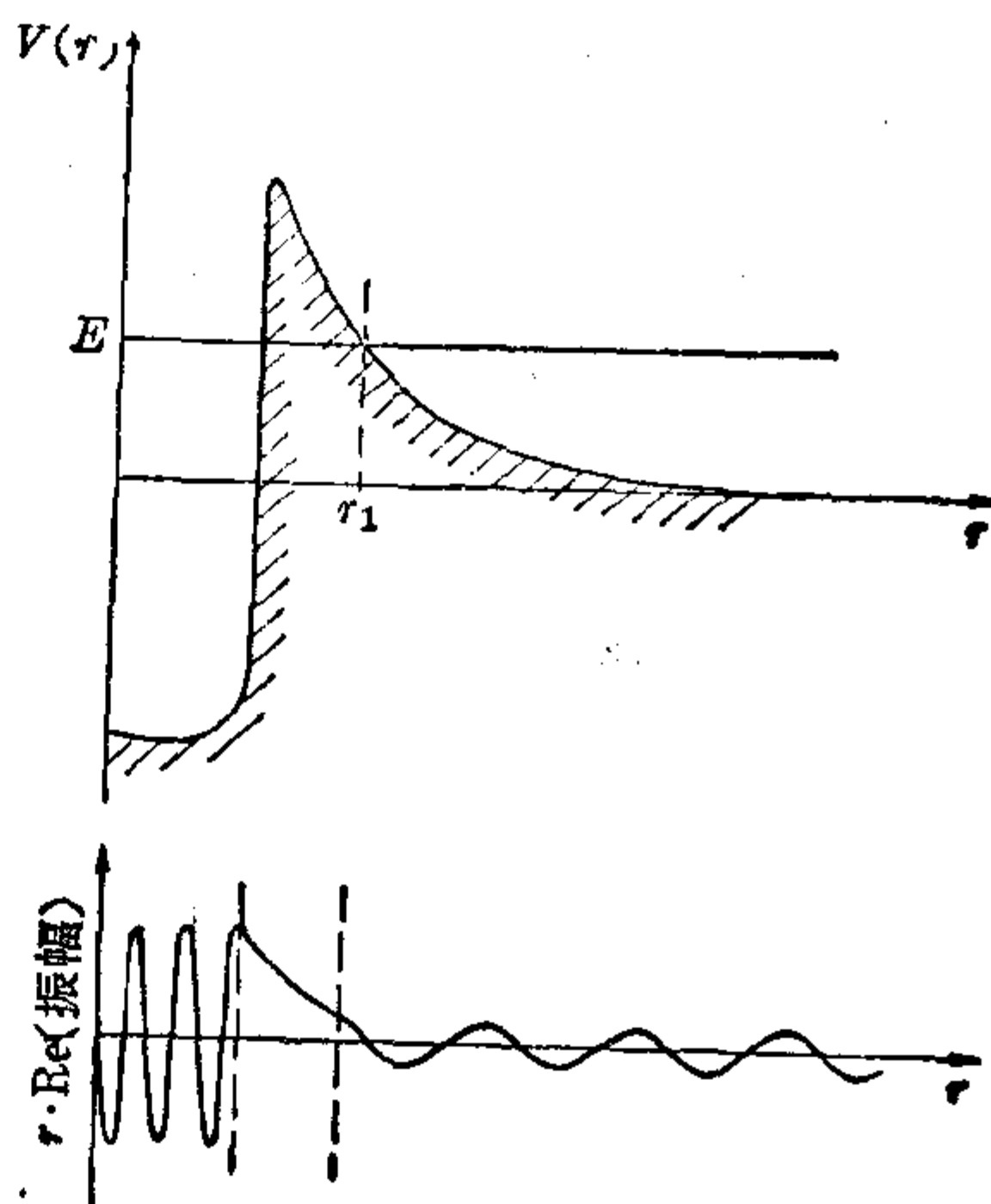


图7-6 (a) 铀核中 α 粒子的势函数; (b) 几率幅的定性图示

§ 7-4 力; 经典极限

假设有个运动粒子穿过一个区域,在该区域内,存在着一个在垂直于运动的方向上变化的势场。按照经典的观点我们可以用图7-7来描述这种情况。

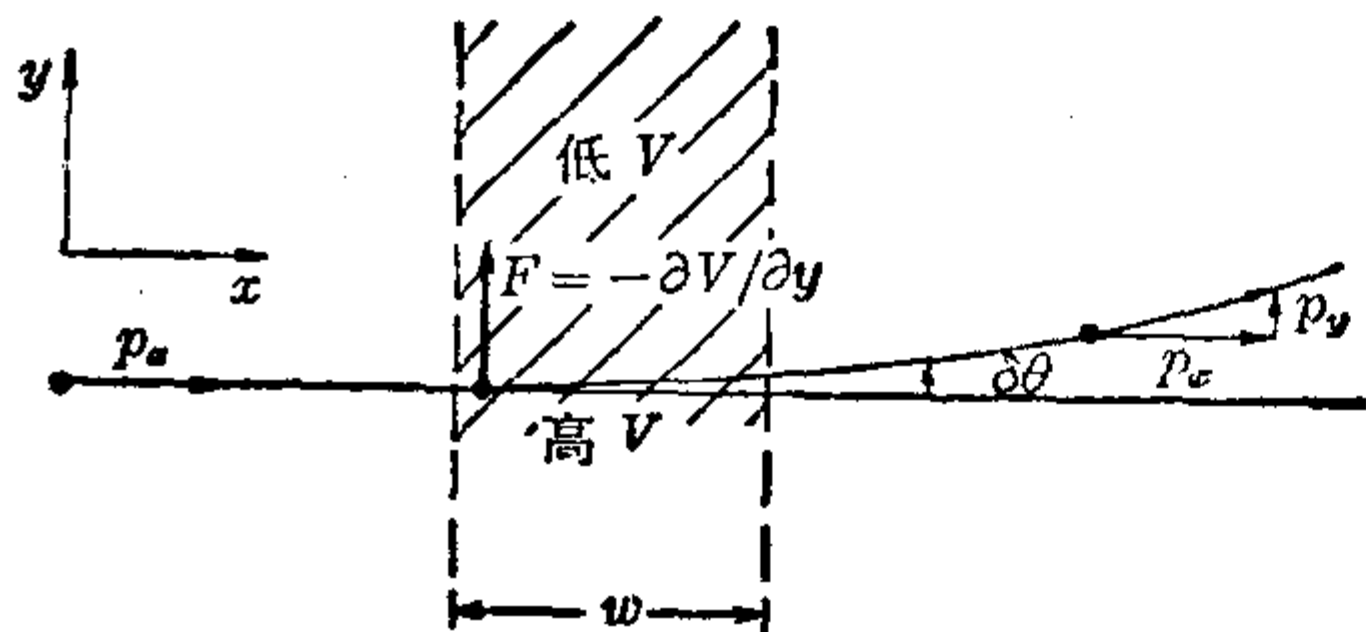


图7-7 在横向势陡度作用下粒子的偏转

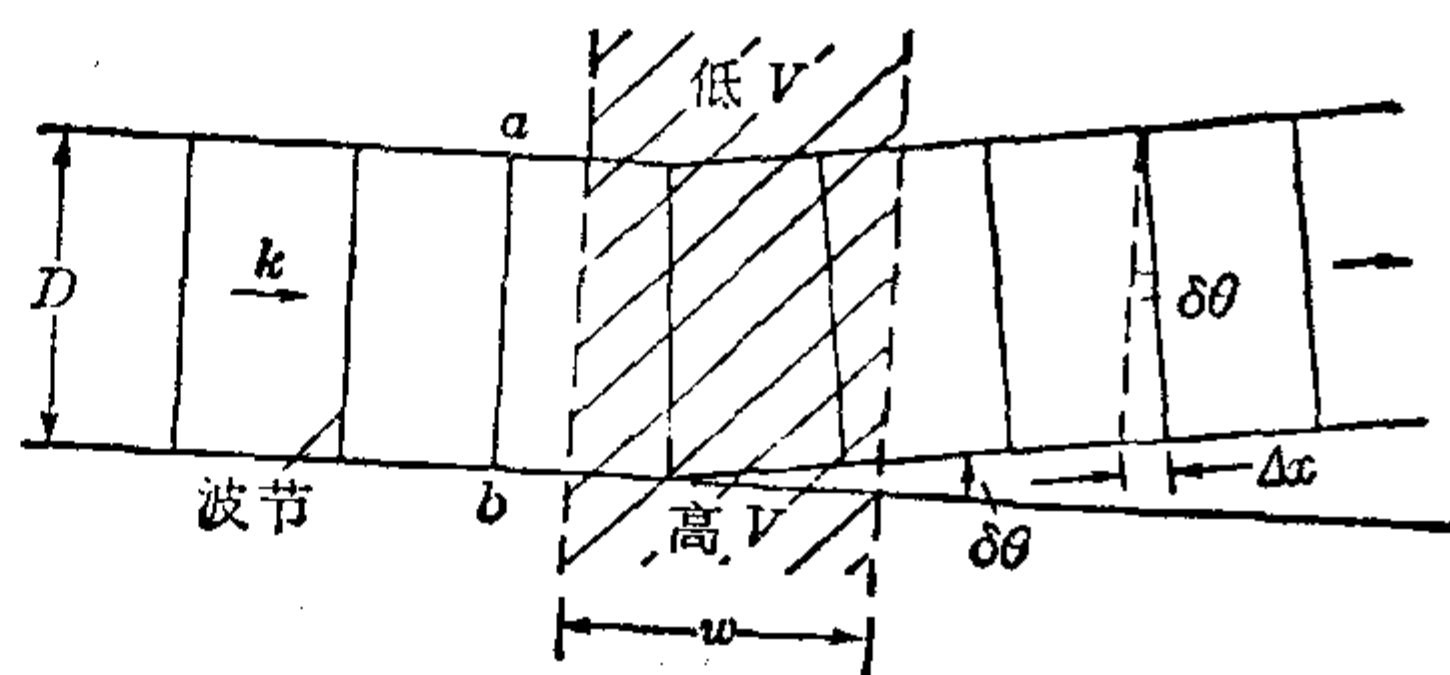


图7-8 在具有横向势陡度的区域中的几率幅

如粒子沿 x 方向运动,进入一个势随 y 而变化的区域,那么这个粒子将从力 $F = -\partial V / \partial y$ 得到一个横向的加速度。如果只是在宽为 w 的有限区域中存在力的作用,那么作用时间只是 w/v 。粒子获得的横向动量就将是

$$p_y = F \frac{w}{v},$$

而偏转角 $\delta\theta$ 就是

$$\delta\theta = \frac{p_y}{p} = \frac{Fw}{pv},$$

这里 p 是初始动量。用 $-\partial V / \partial y$ 代 F ,就有

$$\delta\theta = -\frac{w}{pv} \frac{\partial V}{\partial y}. \tag{7.26}$$

现在我们该来看一下,所设想的式(7.20)那样的波是否能解释这样的结果。我们从量子力学来看待这同一件事,假设每样东西的尺度与几率波波长相比都非常大,在任何小区域

内我们可以说振幅依下式变化

$$e^{-(i/\hbar)[(W+p^2/2M+V)t-p\cdot x]} \quad (7.27)$$

我们是否能由此看出当 V 具有横向陡度时上式会造成粒子的偏转呢? 在图 7-8 中我们描绘了几率波的样子. 我们所画的是一系列“波节线”, 你们可将它们看作振幅的位相为零的面. 在每个小区域中, 相邻波节之间的距离即波长是

$$\lambda = \frac{\hbar}{p},$$

p 与 V 之间的关系是

$$W + \frac{p^2}{2M} + V = \text{常数}. \quad (7.28)$$

在一个区域中, 如果 V 较大, p 就较小, 波长就较长. 因此波节的角度就发生变化, 如图中所示.

为求出波节角度的变化, 我们注意到, 对于图 7-8 中 a, b 两条路径而言, 存在着势差 $\Delta V = (\partial V / \partial y) D$, 所以两条路径上就存在动量差 Δp , 这可由式 (7.28) 得出:

$$\Delta\left(\frac{p^2}{2M}\right) = \frac{p}{M} \Delta p = -\Delta V. \quad (7.29)$$

因此, 两条路径上的波数 p/\hbar 是不同的, 这意味着位相以不同的速率前进. 位相增加率的差值是 $\Delta k = \Delta p/\hbar$, 于是总距离 w 上的总的位相差是

$$\Delta(\text{位相}) = \Delta k \cdot w = \frac{\Delta p}{\hbar} w = -\frac{M}{p\hbar} \Delta V \cdot w. \quad (7.30)$$

这就是当波离开狭条时沿路径 b 的位相“超前”于沿路径 a 的位相的数量. 而在狭条外的区域中, 这一数量的位相超前对应于波节超前的数量为

$$\Delta x = \frac{\lambda}{2\pi} \Delta(\text{位相}) = \frac{\hbar}{p} \Delta(\text{位相})$$

或

$$\Delta x = -\frac{M}{p^2} \Delta v \cdot w. \quad (7.31)$$

参考图 7-8, 我们看到新的波前将偏转 $\delta\theta$, $\delta\theta$ 可由下式得出

$$\Delta x = D\delta\theta, \quad (7.32)$$

于是我们有

$$D\delta\theta = -\frac{M}{p^2} \Delta V \cdot w. \quad (7.33)$$

如果用 v 代替 p/M , 用 $\partial V / \partial y$ 代替 $\Delta V / D$, 上式就与式 (7.26) 相同.

我们刚才所得结果只是在势缓慢而平稳变化的情况下(我们称此为经典极限)才是正确的. 我们证明了在这些条件下, 假如势 V 对几率幅位相的贡献是 Vt/\hbar 的话, 我们将得出与由 $F = ma$ 所得的同样的粒子运动. 在经典极限下, 量子力学与牛顿力学相符合.

§ 7-5 自旋 1/2 的粒子的“进动”

注意, 我们还不曾对势能作过任何特殊的假定——它只是个由其导数可求出力的能量. 例如在斯特恩-革拉赫实验中, 能量是 $U = -\boldsymbol{\mu} \cdot \mathbf{B}$, 如果 \mathbf{B} 在空间中变化, 由 U 就能求出力来. 如果我们要作一个量子力学描述, 就可以说一束粒子的能量按一种方式变化, 另一束粒子的能量则按相反的方式变化. (我们可以将磁能 U 归入势能 V 中, 或归入“内”能 W 中, 这

并没有什么关系。)由于能量的变化,波被折射,粒子束往上或往下偏转。(现在我们看到量子力学所给出的弯曲将跟由经典力学计算所得的结果相同。)

从振幅对势能的依赖关系,我们也可以预期:如果粒子处在沿 z 方向均匀的磁场中,它的几率幅必定按

$$e^{-(i/\hbar)(-\mu_z B)t}$$

而随时间变化。(事实上,我们可以把这作为 μ_z 的定义。)换言之,假如我们把一个粒子置于均匀磁场 B 中,经过一段时间 τ ,其几率幅将为无磁场时的几率幅乘以

$$e^{-(i/\hbar)(-\mu_z B)\tau}$$

由于对自旋 $\frac{1}{2}$ 的粒子来说, μ_z 可以是某个数,譬如说 μ 的正值或负值,因而在匀磁场中这两种可能状态的位相将有同样的变化率但沿着相反的方向变化。两种振幅分别要乘以

$$e^{\pm(i/\hbar)\mu B\tau} \quad (7.34)$$

这个结果有一些有趣的结论:假定有个自旋 $\frac{1}{2}$ 的粒子处于某个不完全朝上或朝下的状态,我们可以用处于纯粹朝上和纯粹朝下状态的振幅来描写这一状态,但在磁场中,这两个态的位相将有不同的变化率。所以如果要问一些有关振幅的问题,那么答案将取决于它在磁场中已停留了多长时间。

作为一个例子,我们考虑 μ 介子在磁场中的蜕变。当 μ 介子作为 π 介子蜕变的产物而形成时,它们是极化的(换言之,它们有着从优自旋取向)。接着, μ 介子蜕变——平均约为 $212\mu\text{s}$ ——发射出一个电子及两个中微子:



在这个蜕变中结果是(至少对最高能量而言),电子优先在与 μ 介子自旋方向相反的方向上发射出来。

假设我们来考虑一个如图 7-9 所示的实验安排。如果极化 μ 介子从左方射入而在一块材料的 A 处停了下来,稍过一会儿它们就会蜕变。一般地说,电子将向一切可能方向飞出。然而,假定当 μ 介子进入物块停在 A 处时,全都带有沿 x 方向的自旋。如果没有磁场的话,将会在衰变方向上存在某种角分布,我们想要知道的是磁场的存在怎样改变这种分布。我们预期分布会以某种方式随时间而变。通过求出任何时刻在 $(+x)$ 态找到 μ 介子的振幅,我们就可以找到答案。

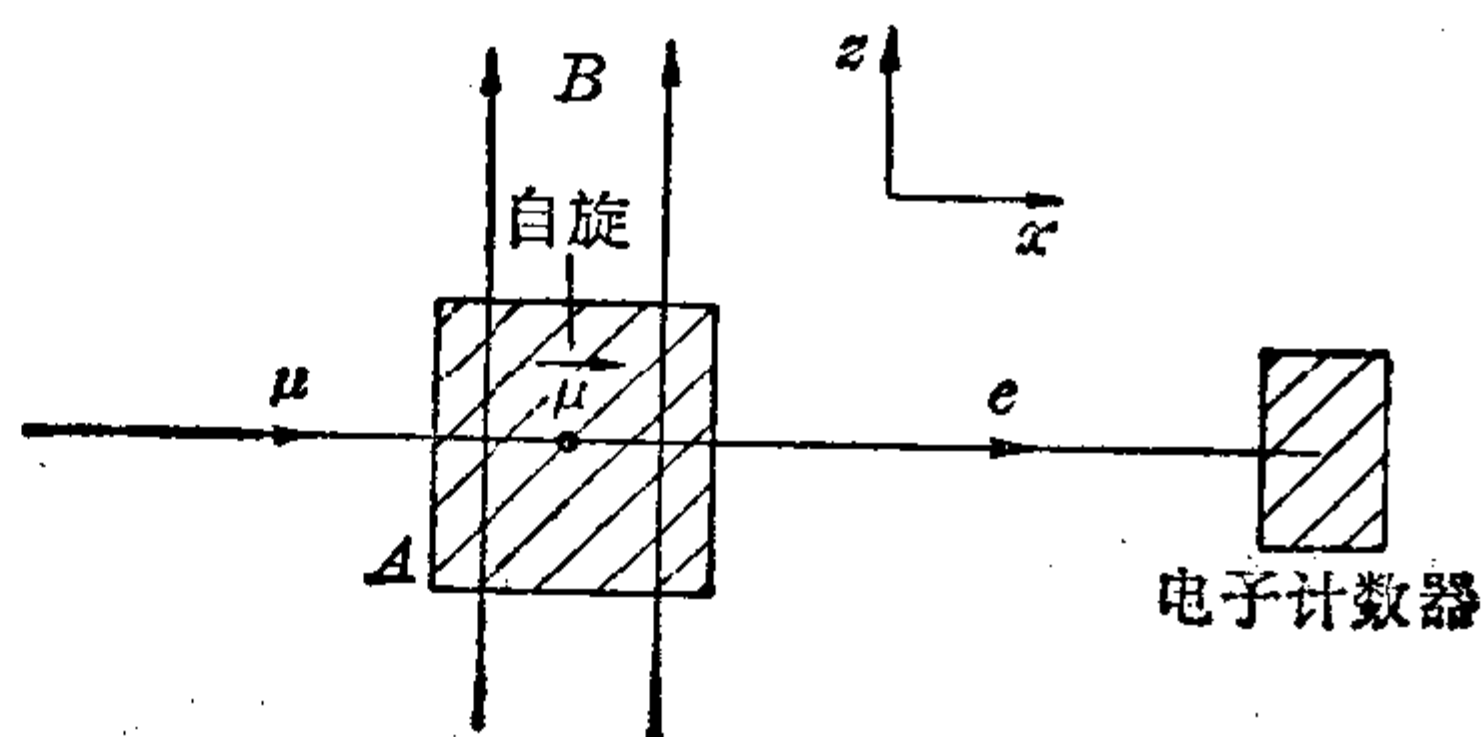


图 7-9 μ 介子衰变实验

这个问题可以表述为:已知一个 μ 介子在 $t=0$ 时其自旋沿 $+x$ 方向,那么在 τ 时刻它处在同一自旋态的振幅为何?关于自旋 $\frac{1}{2}$ 的粒子处在与自旋相垂直的磁场中的行为,我们现在还没有任何规则,但我们知道磁场对于自旋朝上或朝下的状态所产生的影响——它们的振幅需乘以式(7.34)的因子。于是我们的办法就是选择这样一种表象,其中的基础态对 z 方向(场方向)而言为自旋朝上和自旋朝下。任何问题都可用相对于这两个态的振幅表达。

让我们设 $\psi(t)$ 表示 μ 介子状态。当它抵达 A 处时,其状态为 $\psi(0)$,我们想知道时间 τ 后的 $\psi(\tau)$ 。如果用 $(+z)$ 与 $(-z)$ 表示两个基础态,我们知道 $\langle +z | \psi(0) \rangle$ 及 $\langle -z | \psi(0) \rangle$ 这两

个振幅——我们知道这些振幅, 因为我们知道 $\psi(0)$ 表示自旋沿 $+x$ 方向的状态. 由上一章所得的结果, 这些振幅是¹⁾

$$\langle +z | +x \rangle = C_+ = \frac{1}{\sqrt{2}}$$

及 (7.35)

$$\langle -z | +x \rangle = C_- = \frac{1}{\sqrt{2}}.$$

它们正好相等. 由于这些振幅涉及的是 $t=0$ 时的状况, 让我们称它们为 $C_+(0)$ 及 $C_-(0)$.

现在我们知道这两个振幅将如何随时间变化. 利用式(7.34), 我们有

$$\begin{aligned} C_+(t) &= C_+(0) e^{-(i/\hbar)\mu B t} \\ C_-(t) &= C_-(0) e^{+(i/\hbar)\mu B t}. \end{aligned}$$

及 (7.36)

但如我们求得了 $C_+(t)$ 及 $C_-(t)$, 也就知道了在时刻 t 的一切状况. 唯一的困难在于我们想要知道的是在 t 时刻自旋沿 $+x$ 方向的几率. 然而, 我们的一般规则可以处理这个问题. 我们将 t 时刻处在 $+x$ 状态的振幅记为 $A_+(t)$,

$$A_+(t) = \langle +x | \psi(t) \rangle = \langle +x | +z \rangle \langle +z | \psi(t) \rangle + \langle +x | -z \rangle \langle -z | \psi(t) \rangle$$

或

$$A_+(t) = \langle +x | +z \rangle C_+(t) + \langle +x | -z \rangle C_-(t). \quad (7.37)$$

再利用前章的结果——或者最好用第5章的等式 $\langle \phi | x \rangle = \langle x | \phi \rangle^*$ ——我们知道

$$\langle +x | +z \rangle = \frac{1}{\sqrt{2}},$$

$$\langle +x | -z \rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}.$$

于是我们就知道了式(7.37)中的所有量, 从而得到

$$A_+(t) = \frac{1}{2} e^{(i/\hbar)\mu B t} + \frac{1}{2} e^{-(i/\hbar)\mu B t},$$

或

$$A_+(t) = \cos \frac{\mu B}{\hbar} t.$$

这是多么简单的一个结果! 注意这个答案与我们预期的 $t=0$ 时的结果一致. 我们得到 $A_+(0) = 1$, 这是正确的, 因为我们假设 $t=0$ 时 μ 介子就处在 $+x$ 态中.

在 t 时刻找到 μ 介子处在 $+x$ 态的几率 P_+ 是 $(A_+)^2$, 即

$$P_+ = \cos^2 \frac{\mu B t}{\hbar}.$$

几率在 0 与 1 之间振荡, 如图 7-10 所示. 注意当 $\mu B t / \hbar = \pi$ (不是 2π) 时几率回到 1. 因为我们已将余弦函数平方, 几率以频率 $2\mu B / \hbar$ 自身重复.

于是我们发现, 图 7-9 中的电子计数器捕获衰变电子的机会随 μ 介子处于磁场中的时间作周期变化, 变化频率与磁矩 μ 有关. 事实上, μ 介子的磁矩正是以这种方式测得的.

当然, 我们可以利用同样的方法来回答有关 μ 介子衰变的任何其他问题. 比方说, 在与 x 方向成 90° 但仍与磁场方向垂直的 y 方向上检测到衰变电子的机会如何随时间而变? 如果

1) 如果你们跳过了第6章, 可以在此刻把式(7.35)作为尚未推导过的规律. 我们在后面(第10章)将对自旋进动作更全面的讨论, 包括把这些振幅推导出来.

你们把它求出来,处在(+y)态的振幅将按 $\cos^2 \{(\mu B t / \hbar) - \pi/4\}$ 随时间变化,它的振动周期与前相同,但是落后四分之一周期才达到最大值,即当 $\mu B t / \hbar = \pi/4$. 事实上所出现的情况是,随着时间的推移, μ 介子经历一系列状态,它们对应着绕着 z 轴的不断转动方向的完全极化,我们可以这样来描写这种情况:自旋以频率

$$\omega_p = \frac{2\mu B}{\hbar} \quad (7.38)$$

作进动.

你们开始看到,在描写事情如何随时间而变时量子力学所采取的描述方式是怎样的.

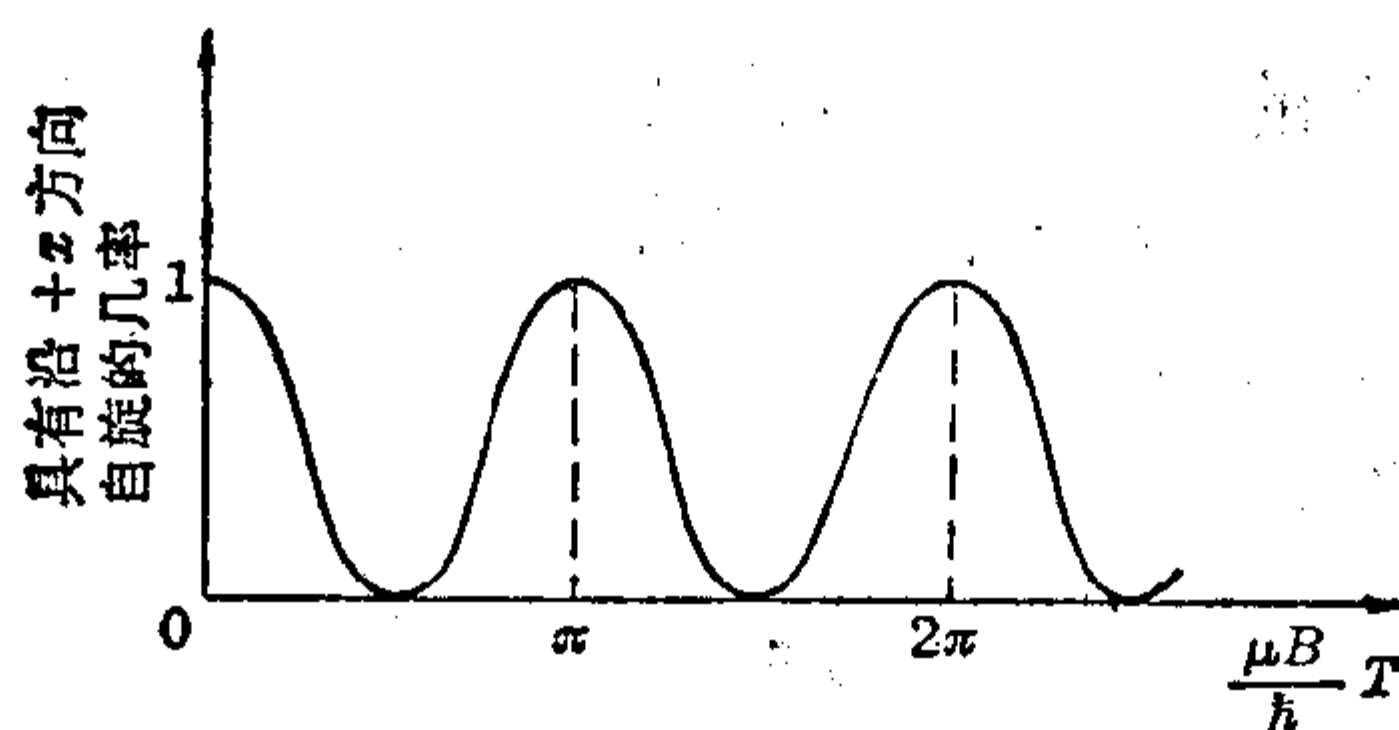


图 7-10 自旋 1/2 的粒子对于 z 轴处于 (+) 态的几率与时间的关系

8

哈密顿矩阵

§ 8-1 振幅与矢量

在开始本章的主题前, 我们想来描述一些在量子力学文献中用得很多的数学概念. 知道它们, 将使你们阅读这方面的其他书籍或论文时更为方便. 第一个概念是: 量子力学的方程与两个矢量的标积方程数学上十分相似. 你们记得, 如果 χ 和 ϕ 是两个状态, 那么从 ϕ 态开始而终止于 χ 态的振幅, 可以写成由 ϕ 进入某一基础态, 再由此基础态进入 χ 态之振幅, 对一组完全的基础态所作之和:

$$\langle \chi | \phi \rangle = \sum_{\text{所有 } i} \langle \chi | i \rangle \langle i | \phi \rangle. \quad (8.1)$$

我们曾用斯特恩-革拉赫装置解释这点, 但要提醒你们注意: 这里并不需要有这种装置. (8.1) 式是条数学定律, 不论我们是否装上过滤设备, 它总是正确的——不用老是想像有仪器在那儿. 我们可以径直把它看作求振幅 $\langle \chi | \phi \rangle$ 的一个公式.

让我们把 (8.1) 式与两个矢量 \mathbf{B} 及 \mathbf{A} 的点积公式作个比较. 如果 \mathbf{B} 与 \mathbf{A} 是三维空间中的普通矢量, 我们可以将点积写成

$$\sum_{\text{所有 } i} (\mathbf{B} \cdot \mathbf{e}_i) (\mathbf{e}_i \cdot \mathbf{A}), \quad (8.2)$$

这里符号 \mathbf{e}_i 表示沿 x , y 及 z 方向的三个单位矢量. 于是 $\mathbf{B} \cdot \mathbf{e}_1$ 就是通常所说的 B_x ; $\mathbf{B} \cdot \mathbf{e}_2$ 则是通常说的 B_y ; 等等. 这样 (8.2) 式就等同于

$$B_x A_x + B_y A_y + B_z A_z,$$

这就是 $\mathbf{B} \cdot \mathbf{A}$ 的点积.

比较 (8.1) 与 (8.2) 式, 可以看出下述类似点: 态 χ 与 ϕ 对应于两个矢量 \mathbf{A} 与 \mathbf{B} , 诸基础态 i 对应于一些特殊的矢量 \mathbf{e}_i , 我们即用这些矢量来表示所有其他矢量. 任何矢量都可表示成三个“基矢” \mathbf{e}_i 的线性组合. 而且, 如果你知道该组合中每个“基矢”的系数——矢量的三个分量——你就知道了这个矢量的一切. 类似地, 任何量子力学状态可以用处在各个基础态的振幅 $\langle i | \phi \rangle$ 完全地表示出来, 如果知道了这些系数, 也就知道了有关此态的一切. 因为存在着这样切近的类比, 我们也常常将“态”称为“态矢量”.

由于基矢 \mathbf{e}_i 都互相垂直, 就有关系式

$$\mathbf{e}_i \cdot \mathbf{e}_j = \delta_{ij}, \quad (8.3)$$

这与各基础态 i 之间的关系式 (5.25) 相对应:

$$\langle i | j \rangle = \delta_{ij}. \quad (8.4)$$

现在你们可以明白, 为什么人们说基础态 i 全都“正交”.]

在 (8.1) 式与点积之间有个小的差别. 我们知道

$$\langle \phi | \chi \rangle = \langle \chi | \phi \rangle^*, \quad (8.5)$$

但在矢量代数中,

$$\mathbf{A} \cdot \mathbf{B} = \mathbf{B} \cdot \mathbf{A}.$$

由于在量子力学中使用了复数,我们必须始终保持各项的次序,而在点积中,次序是无紧要的。

现在来考虑下列矢量等式:

$$\mathbf{A} = \sum_i \mathbf{e}_i \cdot (\mathbf{e}_i \cdot \mathbf{A}). \quad (8.6)$$

这种写法有点与众不同,但它是正确的。它的含义与下式相同:

$$\mathbf{A} = \sum_i A_i \cdot \mathbf{e}_i = A_x \mathbf{e}_x + A_y \mathbf{e}_y + A_z \mathbf{e}_z. \quad (8.7)$$

不过请注意,(8.6)式涉及到一个不同于点积的量。点积只是个数,而(8.6)式是个矢量方程。矢量分析的一大诀窍就是从方程中抽象出矢量概念本身。或许有人也同样想从量子力学公式(8.1)中抽象出一个类似于“矢量”的东西来——这的确可以。我们将(8.1)式的两边移去 $\langle x|$,从而写出如下方程(别怕,这只是个记法,不一会儿你们就会弄清符号的含义):

$$|\phi\rangle = \sum_i |i\rangle \langle i|\phi\rangle. \quad (8.8)$$

人们将括号 $\langle x|\phi\rangle$ 分为两半。后半括号 $|\phi\rangle$ 常称为刃矢(ket),前半括号 $\langle x|$ 称为刁矢(bra)(放在一起,就构成“刁-刃”(“bra-ket”)——这是狄喇克提出的符号),半括号 $\langle x|$ 及 $|\phi\rangle$ 也称为态矢量。无论如何,它们不是数,而一般来说,我们希望计算所得的结果为数,所以这些“未完成”的量只是计算中的过渡步骤。

实际上,迄今我们的所有结果都用数表示。我们是怎样设法避开矢量的呢?有意思的是,即使在通常的矢量代数中,我们也能够使所有的方程只包括数。譬如,我们总可以将矢量方程

$$\mathbf{F} = m\mathbf{a}$$

改写为

$$\mathbf{C} \cdot \mathbf{F} = \mathbf{C} \cdot (m\mathbf{a}).$$

于是我们就有了一个对任何矢量 \mathbf{C} 都成立的点积方程。但是,如果对一切 \mathbf{C} 都成立,那么依然写出 \mathbf{C} 来就没有什么意思了!

现在来看看式(8.1)。它是对任何 x 都成立的方程。所以为简化书写起见,我们正可以拿走 x 而将它改写为式(8.8)。该式与(8.1)式具有同样多的信息,只要我们理解到,它总是要在两边“左乘”(这只不过是重新拼上括号而已)某个 $\langle x|$ 才得以“完成”。所以式(8.8)的意义不多不少正好与式(8.1)相同。当你想要数时,就把合适的 $\langle x|$ 放进去。

或许你已对式(8.8)中的 ϕ 感到疑惑。既然这式对任何 ϕ 成立,为什么我们还要保留它?的确,狄喇克提议, ϕ 也一样可以抽掉,于是我们就只有

$$1 = \sum_i |i\rangle \langle i|. \quad (8.9)$$

这就是量子力学的伟大定律!(在矢量分析中没有这种类似公式。)它表示如果在方程两边的左、右两侧放进任何两个态 x 和 ϕ ,就回到(8.1)式。这种表达实际上并非很有用处,但它很巧妙地提示了方程对任何两个态都成立。

§ 8-2 态矢量的分解

让我们再来看一下式(8.8);可以用下述方式来考虑它。任何态矢量 $|\phi\rangle$ 可以表示为一组具有适当系数的基“矢”的线性组合——或者说表示为一些比例恰当的“单位矢量”的叠加。为了强调系数 $\langle i|\phi\rangle$ 只是通常的(复)数,我们可以假设

$$\langle i|\phi\rangle = C_i.$$

那么(8.8)式就等同于

$$|\phi\rangle = \sum_i |i\rangle C_i. \quad (8.10)$$

我们可以对任何别的态矢量(如 $|x\rangle$)写下类似的关系式,当然,其中的系数不同——譬如说为 D_i . 于是就有

$$|x\rangle = \sum_i |i\rangle D_i. \quad (8.11)$$

这里 D_i 正是振幅 $\langle i|x\rangle$.

假定我们一开始已从(8.1)式抽去 ϕ ,那就有

$$\langle x| = \sum_i \langle x|i\rangle \langle i|. \quad (8.12)$$

我们记得 $\langle x|i\rangle = \langle i|x\rangle^*$,故可将上式写为

$$\langle x| = \sum_i D_i^* \langle i|. \quad (8.13)$$

有趣的是,只要将(8.13)式与(8.10)式相乘,就能回到 $\langle x|\phi\rangle$. 在相乘时,必须注意求和指标,因为在两式中它们是完全不同的. 让我们先把(8.13)式重新写为

$$\langle x| = \sum_j D_j^* \langle j|,$$

这当然不会改变什么. 然后将它与(8.10)式相乘,就有

$$\langle x|\phi\rangle = \sum_{ij} D_j^* \langle j|i\rangle C_i, \quad (8.14)$$

不过,记住 $\langle i|j\rangle = \delta_{ij}$,因而在求和中只留下 $j=i$ 的项. 于是得到

$$\langle x|\phi\rangle = \sum_i D_i^* C_i, \quad (8.15)$$

当然,这里 $D_i^* = \langle i|x\rangle^* = \langle x|i\rangle$,而 $C_i = \langle i|\phi\rangle$. 由此我们又一次看到与点积

$$A \cdot B = \sum_i A_i B_i$$

非常相近的类似. 唯一的差别在于取了 D_i 的复数共轭. 这样(8.15)式就说明如果态矢量 $\langle x|$ 及 $|\phi\rangle$ 借基矢 $\langle i|$ 或 $|i\rangle$ 展开,那么由 ϕ 到 x 的振幅就可由(8.15)式的那类点积得到. 当然,这个表式只是用不同符号书写的(8.1)式罢了. 我们就这样为了习惯于新的记号而兜了一个圈子.

或许我们应当再一次强调,三维空间的矢量是利用三个正交单位矢量来描写的,而量子力学状态的基矢 $|i\rangle$ 则必须分布在适用于任何特定问题的完整的集合内. 按具体情况,基础态可以有两个,三个,五个或无限多个.

我们也曾谈到当粒子通过一个仪器时会发生的情况. 假如让粒子从某个定态 ϕ 开始,通过一个仪器,然后来测量它们是否处在 x 态,其结果可由以下振幅来表示:

$$\langle x|A|\phi\rangle. \quad (8.16)$$

在矢量代数中没有与这个符号相近的类似符号.(它更接近于张量代数,但这种类比没有特别的用处.)由第5章(5.32)式可知,我们可将(8.16)式写为

$$\langle x|A|\phi\rangle = \sum_{jk} \langle x|i\rangle \langle i|A|j\rangle \langle j|\phi\rangle. \quad (8.17)$$

这正是两次使用基本规则(8.9)式的一个例子.

如果在 A 后面再放进另一个仪器 B ,则有

$$\langle x|BA|\phi\rangle = \sum_{j'k} \langle x|i\rangle \langle i|B|j'\rangle \langle j'|A|k\rangle \langle k|\phi\rangle. \quad (8.18)$$

这又是直接由狄喇克记法(8.9)式得到的——只要记得我们总可以在 B 与 A 之间划一个竖号(|),它正犹如因子1.

顺便提一下,我们可以用另一种方法理解(8.17)式.设想处在 ϕ 态的粒子进入仪器 A ,而离开时则处在 ψ 态.换句话说,我们可以自问这样的问题:能否找到这样一个 ψ 态,使得从 ψ 态到 x 态的振幅在任何时刻和任何地点都恒等于振幅 $\langle x|A|\phi\rangle$?答案是肯定的.我们想用下式代替(8.17)式

$$\langle x|\psi\rangle = \sum_i \langle x|i\rangle \langle i|\psi\rangle. \quad (8.19)$$

显然,只要

$$\langle i|\psi\rangle = \sum_j \langle i|A|j\rangle \langle j|\phi\rangle = \langle i|A|\phi\rangle, \quad (8.20)$$

就可以做到这点.式(8.20)就确定 ψ .但你们会说:“这没有确定 ψ ,只确定 $\langle i|\psi\rangle$.”然而, $\langle i|\psi\rangle$ 的确确定 ψ .因为,如果你已知道 ψ 与各个基态 i 相联系的所有系数的话, ψ 就唯一地被决定了.事实上,可以利用我们的记法将(8.20)式的最后一项写成

$$\langle i|\psi\rangle = \sum_j \langle i|j\rangle \langle j|A|\phi\rangle. \quad (8.21)$$

这一来,由于上式对所有 i 成立,我们就可简写为

$$|\psi\rangle = \sum_j |j\rangle \langle j|A|\phi\rangle. \quad (8.22)$$

于是可以说:“ ψ 态就是从 ϕ 态开始,通过仪器 A 后所得到的态.”

再举最后一个说明这一行当中的诀窍的例子.我们还是从(8.17)式出发.既然它对任何 x 与 ϕ 成立,我们可以将两者都扔掉!于是可得¹⁾

$$A = \sum_{ij} |i\rangle \langle i|A|j\rangle \langle j|. \quad (8-23)$$

它表示什么意思呢?它的含义不多不少,正好跟把 ϕ 与 x 代回所得到的一样.写成(8.23)式时,它是个“开放”的,未完成的方程.如果将它“左乘” $|\phi\rangle$,就变为

$$A|\phi\rangle = \sum_{ij} |i\rangle \langle i|A|j\rangle \langle j|\phi\rangle, \quad (8.24)$$

这正好回到(8.22)式.事实上,我们正可从(8.22)式略去对 j 求和而将 i 写成

$$|\psi\rangle = A|\phi\rangle. \quad (8.25)$$

符号 A 既不是振幅,也不是矢量,它是一种称为算符的新东西,是一种“作用在”一个态上以产生一个新态的东西——(8.25)式就表示 $|\psi\rangle$ 是 A 作用到 $|\phi\rangle$ 上所得到的结果.这又是个开放方程,直到某个刁矢如 $\langle x|$ 左乘之而得到

$$\langle x|\psi\rangle = \langle x|A|\phi\rangle. \quad (8.26)$$

才得以完成.当然,如果利用一组基矢给出振幅矩阵 $\langle i|A|j\rangle$ ——也可写为 A_{ij} ——那么就完全描写出算符 A 了.

对这一新的数学记法,我们实际上没有加入任何新东西.之所以完整地提出这一记号,是要把一些方程的书写方式告诉你们,因为你们会在许多书上发现以不完全的形式书写的方程,而在遇到它们时你没有理由对之束手无策.如果你愿意,总可以加入一些略去的部分使方程成为表示数量间关系的形式,这样看来更熟悉些.

正如你们将看到的,“刁矢”与“刃矢”是一种十分方便的记法.首先,从现在开始我们可

1) 你们可能想我们得写上 $|A|$ 而不只是 A .但这个符号看起来像“ A 的绝对值”符号,所以两竖通常略去了.一般来说,竖号(|)的作用极像因子1.

以用态矢量来表示一个状态。当我们想要表述一个具有确定动量 p 的状态时,就可说:“状态 $|p\rangle$ 。”我们也可说某个任意态 $|\psi\rangle$ 。为前后一致起见,我们将始终用刃矢(记为 $|\psi\rangle$)来表示一个态。(当然,这是个随意的选择,我们同样可以选用刁矢 $\langle\psi|$ 表示态。)

§ 8-3 世界的基础态是什么?

我们已经发现世界上的任何状态可以用各基础态的叠加——具有适当系数的线性组合——表示出来。你们可能首先会问,什么是基础态?这里,存在着许多不同的可能性,例如,你们可以将自旋沿 z 方向或别的某个方向投影。事实上存在着许许多多不同的表象,这跟人们可以用不同的坐标系来表示通常的矢量相类似。其次,你们也可能问用什么系数?而这取决于物理状况。不同的系数集合对应于不同的物理条件。重要的是要知道你在其中研究的“空间”是什么,换句话说,基础态的物理含义是什么。所以,一般来说,你必须知道的第一件事情是基础态是什么样子的,然后才能够懂得如何用这些基础态来描写一个状态。

我们想在这里大致根据现行的物理观念,多少超前谈一点一般量子力学对自然界的描述方法是怎样的。首先,人们得选定一种基础态的特定表象——不同的表象总是可能的。例如,对自旋为 $\frac{1}{2}$ 的粒子,可以利用相对于 z 轴的正、负两种态。但 z 轴本身并无任何特殊之处——你可随意取任何别的轴。然而为前后一贯起见我们总是采用 z 轴。假定我们从一个电子的情况开始。除了电子自旋的两种可能性(沿着 z 轴“朝上”和“朝下”)外,还有电子的动量。我们选取一组基础态,每个基础态对应于动量的一个值。那么,假如电子没有确定的动量怎么办呢?这没有关系,我们说的只是基础态是什么。如果电子没有确定的动量,它总有一定的振幅取某一个动量,有另一个振幅取另一个动量等等。而如果电子并非一定朝上自旋,它总有一定振幅以这个动量朝上自旋,有另一个振幅以那个动量朝下自旋,等等。就我们现在所知,对一个电子的完全描述,只需要用动量和自旋来描写的基础态。所以对单电子而言,一组可接受的基态 $|i\rangle$ 指的就是动量取不同数值,以及自旋究竟朝上还是朝下。振幅的不同混合——即系数 O 的不同组合描写了不同的状况。对任何特定电子的行为,可以这样来描写:它的自旋朝上或朝下的振幅是多少,对所有可能的动量值而言,它具有某个动量值或另一个动量值的振幅又是多少。于是你们可以看到单个电子的完全量子力学描述包括些什么内容。

对多于一个电子的系统又如何呢?那时基础态变得较为复杂。不妨假设有两个电子。首先,对于自旋有四种可能状态,即:两电子自旋均朝上,第一个朝下而第二个朝上,第一个朝上而第二个朝下,或两者都朝下。另外我们也必须标出第一个电子具有动量 p_1 ,第二个电子具有动量 p_2 。对双电子而言的基础态需要指明两个动量和两个自旋的性质。对于七个电子,我们则必须指明七个动量和七个自旋的性质。

如果有一个质子和一个电子,我们必须标出质子的自旋方向及其动量,以及电子的自旋方向及其动量。至少这是近似正确的。我们并不真正知道这个世界的正确表象是什么。假定一旦指明电子自旋及其动量,以及质子的类似情况,就能有一组基础态。能从上述假定着手那当然很好。但对质子的“内能”怎么办呢?让我们这样来看这个问题。在氢原子中有一个质子和一个电子,我们有许多不同的基础态来描述它——质子及电子朝上和朝下的自旋,质子和电子的种种可能的动量。于是就存在着振幅 O_i 的不同组合,它们合在一起描写处在不

同状态的氢原子的特性。但假定我们将整个氢原子看作一个“粒子”，如果我们不知道氢原子由一个质子及一个电子组成，也许会一开始就说：“噢，我知道基础态是什么——它们对应于氢原子的特定的动量”。错了，因为氢原子具有内部组成，于是，它可以具有取不同内能的各种状态，从而，描写真实的性质就需要更多的细节。

问题是：质子是否有内部的组成？我们是否要通过给出质子，介子和奇异粒子的所有可能状态来描写质子？我们不知道。而即使我们假设电子是简单的，以致对它我们所要讲的只是它们的动量和自旋，但可能明天我们发现电子也有内部齿轮和轮子。那就意味着我们的表示是不完全的，或错的，或者是近似的——这跟只用动量来描写氢原子的表示是不完全的一样，因为那种表示忽略了氢原子内部有可能成为激发态这样的事实。假如电子内部也可能激发而转变为某个其他东西，譬如说， μ 介子，那么对它的描写不仅要给出新粒子的状态，而且大概还要利用某些更复杂的内部齿轮来描写它。今天在基本粒子研究中的主要问题，就是发现什么是描述自然界的正确表示。在目前，我们猜想，对电子来说指明其动量与自旋就够了。我们也猜想存在着理想质子，它有着一些 π 介子， K 介子，等等，而所有这些都得指明。共有几十种粒子——真是迷人！哪些算基本粒子，哪些不算基本粒子的问题——有关于此你们现在听得很多——就是要发现在世界的最终量子力学描述中最后的表示究竟是什么样的。电子的动量是否仍是描述自然的正确东西？或者甚至于整个问题是否该这么提！这个问题在任何科学研究中必然会一再被提出来。无论如何，我们看到了一个问题——如何去找到一个表象。我们不知道答案是什么，甚至不知道我们是否有了“正确”的问题，但如问题正确，我们必须首先试着查明任一特定的粒子是否“基本”粒子。

在非相对论量子力学中——这时能量不太高，以致我们不会扰动奇异粒子等等的内部作用——可以不必考虑这些细节而做出一些相当好的工作来。你尽可以决定用电子和核的动量及自旋来表示粒子性质，于是会一切顺利。在大多数化学反应及其他低能事件中，核内不发生什么变化，它们不受到激发。再者，如果一个氢原子缓慢运动而颇为斯文地与其他氢原子相撞——根本不会引起内部激发，或辐射，或任何类似于此的复杂情况，它的内部运动总是处于能量的基态——你可以应用这样的近似，即将整个氢原子视为一个客体或粒子，而不去顾及它的内部可能发生某种变化这一事实。只要在碰撞中动能比 10eV （使氢原子激发到另一种内部状态所需的能量）低得多，上述近似就是个颇好的近似。我们将经常作这种不包含内部运动可能性的近似，从而减少必须纳入基础态的项目的个数。当然，这一来就忽略了在某些高能情况下（通常）会出现的一些现象，但利用这种近似我们得以大大简化物理问题的分析。例如，我们可以讨论低能下两个氢原子的碰撞或任何化学过程而不必顾虑原子核也可能被激发这个事实。概而言之，当我们可以略去粒子的任何内部激发态的效应时，我们就可选择一组基础态，这些基础态就是具有确定动量以及角动量之 z 分量的状态。

于是，在描写自然时的一个问题就是寻找基础态的一种适当的表示。但这只是开始。我们还要能够说出将“发生”什么。假如我们知道了某个时刻世界的“状态”，就想知道下一个时刻的状态。所以我们还须找到决定事物如何随时间而变的定律。现在我们就来论述量子力学框架中的第二部分——状态怎样随时间而变化。

§ 8-4 状态怎样随时间而变

我们已经谈过如何表示让某个东西通过一个仪器的情形。现在考虑一种方便而令人愉

快的“仪器”，它只是等候几分钟，就是说，先提供一个状态 ϕ ，在你分析它之前，就只让它呆一下。或许你会让它呆在某个特殊的电场或磁场中——那得看它依赖的物理环境到底如何。总而言之，无论情况如何，都让物体从时间 t_1 待到时间 t_2 。假设它在 t_1 从第一个仪器出来时处在状态 ϕ ，然后它通过一架“仪器”，但该“仪器”的内容只是把时间推延到 t_2 。在这段推延中，可能发生着种种情况——有外力作用或其他把戏——于是就会发生某些事情。在时间推延的末了，在某个态 χ 中找到这东西的振幅不再与没有时间延迟情况下所具有的振幅相正好同了。既然“等待”只是一种特别的“仪器”，我们就可以使用与(8.17)式同样的表式给出振幅，以描写所发生的事情。因为“等待”这种操作特别重要，我们将称之为 U 而不称为 A ，并标明起始和末了时刻 t_1 与 t_2 ，将它记为 $U(t_2, t_1)$ 。于是所求的振幅就是

$$\langle \chi | U(t_2, t_1) | \phi \rangle. \quad (8.27)$$

像任何其他这样的振幅一样，可以用某一种基础态系统表示它而将上式写为

$$\sum_j \langle \chi | i \rangle \langle i | U(t_2, t_1) | j \rangle \langle j | \phi \rangle, \quad (8.28)$$

于是 U 就可由一组完整的振幅即由以下矩阵完全描写：

$$\langle i | U(t_2, t_1) | j \rangle. \quad (8.29)$$

顺便指出，矩阵 $\langle i | U(t_2, t_1) | j \rangle$ 提供了比所需的为多的更细节。高明的高能物理学家考虑下列一般性质的一些问题（因为这正是通常进行实验的方式）。他从一对粒子开始，譬如说从无穷远来到一起的两个质子。（在实验室中，通常一个粒子静止，而另一个来自某个加速器，就原子尺寸而言加速器实际上处在无穷远处。）两个粒子碰撞后，结果（比方说）在某些方向上得到具有一定动量的两个 k 介子，六个 π 介子，及两个中子，那么，出现这种情况的振幅有多大？有关的数学大致如下：用 ϕ 态表示入射粒子的自旋与动量， χ 态则是待求的出射状态。例如，六个介子各朝某某方向运动的振幅有多大，两个中子各带某种自旋而朝一定方向出射的振幅有多大，等等。换句话说， χ 态将由给出最终产物的所有动量，自旋等等来表征。接着，理论物理学家的工作就是计算振幅(8.27)式。然而，他实际上只对 t_1 为 $-\infty$ 和 t_2 为 $+\infty$ 的那种特殊情况感兴趣。（对过程的细节根本没有什么实验数据，有的只是关于入射粒子和出射粒子的数据。）当 $t_1 \rightarrow -\infty$ 和 $t_2 \rightarrow +\infty$ 时， $U(t_2, t_1)$ 的极限情况称为 S ，于是他要知道的就是

$$\langle \chi | S | \phi \rangle,$$

或者，利用(8.28)式，他要计算矩阵

$$\langle i | S | j \rangle,$$

上式称为 S 矩阵。所以，如果你看到一个理论物理学家一面在地板上踱来踱去，一面说道：“我所要做的就是计算 S 矩阵。”你就知道他所操心的是怎么了。

如何分析——即如何阐明——关于 S 矩阵的定律是个有趣的问题。在高能相对论量子力学中，采用一种做法，而在非相对论量子力学中则可采用另一种非常方便的做法。（这种做法也可用在相对论情况下，但那样做并不很方便。）这就是算出小的时间间隔的情况下——即 t_2 与 t_1 十分靠近时的 U 矩阵。如果对于相继的时间间隔可以找到一系列这样的 U 矩阵，我们就能够观察到情况如何随时间变化。你们马上会意识到这种做法对相对论的情况并不那么合适，因为你们大概不想去做那种对发生在各处的种种事件是否“同时”都得逐一说明的工作吧。但我们不必顾虑于此——我们这里只打算考虑非相对论力学。

假定我们考虑一个由时刻 t_1 推延到 t_3 的 U 矩阵，而 t_3 大于 t_2 。换句话说，取三个相继

时刻: t_1 小于 t_2 小于 t_3 . 然后我们声称从 t_1 到 t_3 的矩阵是从 t_1 推延到 t_2 , 然后再从 t_2 推延到 t_3 的两个矩阵的连乘积. 这正如 B 和 A 两个仪器串联的情形一样. 于是, 根据 § 5-6 的记法, 可以写出

$$U(t_3, t_1) = U(t_3, t_2) \cdot U(t_2, t_1). \quad (8.30)$$

换言之, 我们能够分析任何时间间隔, 只要能够分析该时间间隔中的一系列短间隔. 只需将所有小段乘在一起就行, 这就是非相对论量子力学的分析方法.

于是, 我们的问题就是弄清无穷小时间间隔下的 $U(t_2, t_1)$, 这里 $t_2 = t_1 + \Delta t$. 我们自问: 如果现在有个态 ϕ , 那么在无穷小时间 Δt 后它变成什么样? 让我们想一想怎么来写出它. 称时刻 t 的态为 $|\psi(t)\rangle$ (我们写出 ψ 的时间相依性以明确我们指的是时刻 t 的状况). 现在我们要问, 在很短的时间间隔 Δt 后情况如何呢? 答案是

$$|\psi(t + \Delta t)\rangle = U(t + \Delta t, t) |\psi(t)\rangle. \quad (8.31)$$

此式的含义与 (8.25) 式相同, 就是说, 在时刻 $(t + \Delta t)$ 找到 x 态的振幅是

$$\langle x | \psi(t + \Delta t) \rangle = \langle x | U(t + \Delta t, t) | \psi(t) \rangle. \quad (8.32)$$

由于我们尚不大擅长于这些抽象的东西, 让我们把振幅投影到一个确定的表象中. 如果将 (8.31) 式两边都乘上 $\langle i |$, 就有

$$\langle i | \psi(t + \Delta t) \rangle = \langle i | U(t + \Delta t, t) | \psi(t) \rangle. \quad (8.33)$$

我们也可将 $|\psi(t)\rangle$ 分解为基础态:

$$\langle i | \psi(t + \Delta t) \rangle = \sum_j \langle i | U(t + \Delta t, t) | j \rangle \langle j | \psi(t) \rangle. \quad (8.34)$$

可以这样来理解 (8.34) 式: 如果用 $O_i(t) = \langle i | \psi(t) \rangle$ 表示时刻 t 处在基础态 i 的振幅, 那我们就可把这个振幅 (记住, 这只是个数!) 看成随时间而变. 每个 O_i 成为 t 的一个函数. 而且我们对这振幅怎样随时间而变也有些了解. 每一个 $(t + \Delta t)$ 时刻的振幅跟 t 时刻的所有其他振幅与一组系数的乘积成比例. 称 U 矩阵为 U_{ij} , 意即

$$U_{ij} = \langle i | U | j \rangle.$$

那就可将 (8.34) 式写成

$$O_i(t + \Delta t) = \sum_j U_{ij}(t + \Delta t, t) O_j(t). \quad (8.35)$$

这就是量子力学的动力学的样式.

但是, 除去一件事外, 我们对 U_{ij} 知道得还不多. 我们知道当 Δt 趋于零时, 不会发生任何情况——我们将得到原有状态. 所以, $U_{ii} \rightarrow 1$, 而对 $i \neq j$, $U_{ij} \rightarrow 0$. 换句话说, 如 $\Delta t \rightarrow 0$, $U_{ij} \rightarrow \delta_{ij}$. 我们也可认为, 对小的 Δt , 每个系数 U_{ij} 与 δ_{ij} 的差应当是个与 Δt 成比例的量, 于是可以写出

$$U_{ij} = \delta_{ij} + K_{ij} \Delta t. \quad (8.36)$$

然而, 由于某些历史的与其他方面的原因, 通常由系数 K_{ij} 中提出因子 $(-i/\hbar)^{1)}$, 我们乐意将 (8.36) 式写成

$$U_{ij}(t + \Delta t, t) = \delta_{ij} - \frac{i}{\hbar} H_{ij}(t) \Delta t. \quad (8.37)$$

当然, 这与 (8.36) 式相同, 如果你们愿意的话, 它正好定义系数 $H_{ij}(t)$. H_{ij} 项正是系数

1) 这里在符号上遇到一些麻烦. 在因子 (i/\hbar) 中, i 的意思是虚数单位 $\sqrt{-1}$, 而不是表示第 i 个基础态的指标! 我们希望这不会使你们太感迷惑.

$U_{ij}(t_2, t_1)$ 对 t_2 的导数在 $t_2 = t_1 = t$ 时的值.

将 U 的这种形式用于(8.35)式, 我们有

$$C_i(t + \Delta t) = \sum_j \left[\delta_{ij} - \frac{i}{\hbar} H_{ij}(t) \Delta t \right] C_j(t). \quad (8.38)$$

对 δ_{ij} 项求和, 正好得 $C_i(t)$, 可将它移到式左边. 再除以 Δt , 我们就有了一个可以认为是导数的式子

$$\frac{C_i(t + \Delta t) - C_i(t)}{\Delta t} = -\frac{i}{\hbar} \sum_j H_{ij}(t) C_j(t)$$

或

$$i\hbar \frac{dC_i(t)}{dt} = \sum_j H_{ij}(t) C_j(t). \quad (8.39)$$

你们记得, $C_i(t)$ 就是(时刻 t) 在其中一个基础态 i 找到状态 ψ 的振幅 $\langle i | \psi \rangle$. 所以(8.39)式告诉我们每个系数 $\langle i | \psi \rangle$ 怎样随时间变化. 但这等于说(8.39)式告诉我们态 ψ 如何随时间变化, 因为我们就是利用振幅 $\langle i | \psi \rangle$ 来描写 ψ 的. ψ 随时间的变化由矩阵 U_{ij} 来描写, H_{ij} 当然必定包括我们为系统发生变化而给予它的作用. H_{ij} 包括状况的物理内容, 而且一般说来, 它依赖于时间, 如果我们知道了它, 我们对系统随时间变化的行为就有了完整的描述. 所以(8.39)式就是我们世界的动力学的量子力学定律.

(应指出, 我们所取的总是一组固定的, 不随时间变化的基础态. 有人用的是会变化的基础态. 但这类似于在力学中使用转动坐标系, 我们不想陷入这种情况.)

§ 8-5 哈密顿矩阵

这样, 问题的思路就是, 为了描述量子力学的世界, 我们需要选取一组基础态 i , 并通过给出系数为 H_{ij} 的矩阵来写出物理定律. 于是我们就有了一切——我们可以回答有关会发生什么事情的任何问题. 所以必须学会求得在任何物理状况下的 H 的规则——这些物理状况相当于磁场、或电场, 等等. 这是最困难的事. 例如, 对新的奇异粒子, 我们根本不知道该用什么 H_{ij} . 换句话说, 没有人知道整个世界的完全的 H_{ij} . (部分困难是, 当人们甚至不知道基础态是什么时, 当然很难指望他会发现 H_{ij} !) 对非相对论性现象及某些其他的特殊情况, 我们确有很好的近似. 特别是, 我们具有描写原子中电子运动即描写化学所需要的形式. 但我们不知道对于全宇宙而言完整的正确的 H 是什么.

系数 H_{ij} 称为哈密顿矩阵, 或称为哈密顿算符. (活跃于十八世纪三十年代的哈密顿怎么会一个量子力学矩阵上得到名声的, 乃是一段历史故事.) 最好称之为能量矩阵, 其理由在我们应用它时就会明白. 所以全部问题就是: 找出你的哈密顿算符!

哈密顿算符有一个可以马上推得的性质, 那就是

$$H_{ij}^* = H_{ji} \quad (8.40)$$

此性质来自于以下的条件: 系统处在某个态的总几率不会改变. 如果起初有一个粒子——一个物体或整个世界, 那么随着时间的流逝你得到的仍然是它. 在某处找到它的总几率是

$$\sum_i |C_i(t)|^2,$$

它必定不随时间而变. 如果这对任何初始状况 ϕ 正确, 那么(8.40)式也必定正确.

作为第一个例子, 我们取一个物理环境不随时间变化的情况, 意思就是外界物理条件与时间无关, 于是 H 与时间无关. 没有什么人将磁铁拿进拿出. 我们还取一个只要用一个基

基态描写的系统,这是一种近似,一种对于静止氢原子或与之类似的体系所可以作的近似。于是(8.39)式就成为

$$i\hbar \frac{dC_1}{dt} = H_{11}C_1, \quad (8.41)$$

只有一个方程——这就是一切! 如果 H_{11} 是常数,这个微分方程很容易解得:

$$C_1 = (\text{常数}) e^{-i(H_{11}/\hbar)t}. \quad (8.42)$$

这就是具有确定能量 $E = H_{11}$ 的状态与时间的关系。你们已看到为什么应该称 H_{ij} 为能量矩阵了。它不过是能量概念对于更复杂情况的推广。

接着,为了再多理解一点有关方程的含义,我们来研究具有两个基础态的系统。这时(8.39)式成为

$$\begin{aligned} i\hbar \frac{dC_1}{dt} &= H_{11}C_1 + H_{12}C_2, \\ i\hbar \frac{dC_2}{dt} &= H_{21}C_1 + H_{22}C_2. \end{aligned} \quad (8.43)$$

如各个 H 仍跟时间无关,你们会很容易解出这个方程组。为提高兴趣,我们将这留给你们去尝试一下,后面我们将反过来解这个问题。的确,只要 H 系数与时间无关,你们就能够在不知道 H 系数的情况下解量子力学问题。

§ 8-6 氨分子

现在我们要来向你们说明怎样使用量子力学的动力学方程去描写某个特定的物理系统。我们举一个有趣而又简单的例子,在这个例子中通过对哈密顿算符作一些合理的猜测,我们可以求得某些重要的——甚至实际的——结果。我们打算考虑的是可用两个态描写的情况: 氨分子。

氨分子有一个氮原子和三个氢原子,氢原子都处在氮原子下面的一个平面上,所以这个分子成金字塔形,就如图 8-1(a)中所示的那样。这个分子像任何其他分子一样有无穷多个状态。它可以绕任何可能的轴自转,可以朝任何方向运动,可以在内部发生振动,等等,等等。因此,它根本不是个双态系统。但我们想作个近似,即认为所有其他态都固定不变,因为暂时它们并不包括在我们所考虑的情况里。我们将只考虑分子绕其对称轴的自转(如图所示),它的平动动量为零,并且它的振动尽可能地微小。这就限定了所有的状况,只有一点除外: 对氮原子来说仍然存在着两种可能的位置——它可以在氢原子平面的一侧或另一侧,如图 8-1(a)及(b)所示。所以我们将把分子当作双态系统来讨论。这就是说,我们实际上打算考虑的只有两个状态,而假设所有其他状态都保持不变。你们看到,即使我们知道分子以一定角动量绕轴自转,以一定的动量运动,以及以确定的方式振动,但仍然存在着两种可能的状态。氮原子在“上面”,如图 8-1(a)那样,我们就说分子处在态 $|1\rangle$,而当氮原子在“下面”,如图 8-1(b)那样,就说分子处在态 $|2\rangle$ 。我们将把态 $|1\rangle$ 及 $|2\rangle$ 取作分析氨分子行为的一组基础态。任何时刻分子的实际状态

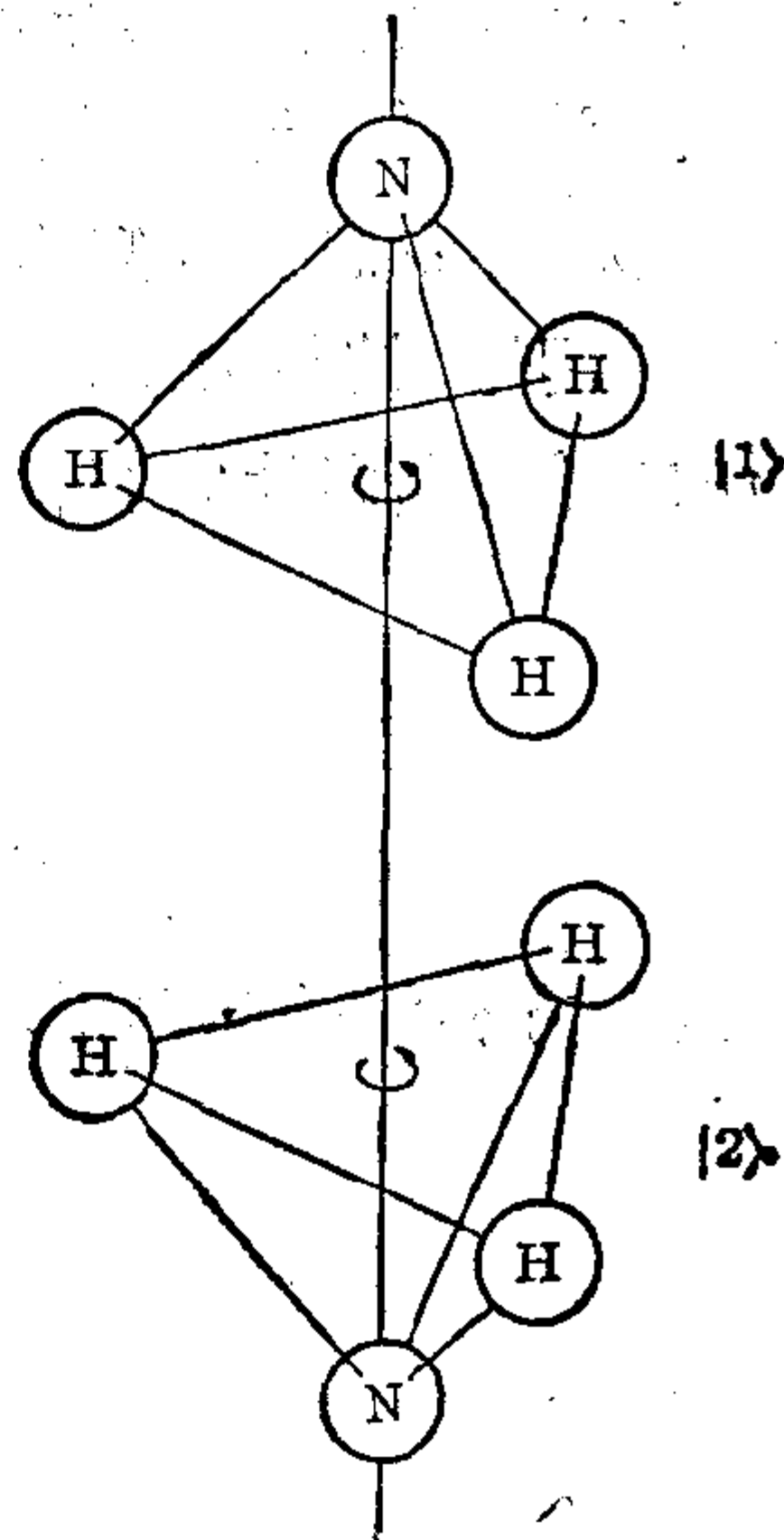


图 8-1 氨分子两种等价的几何构形

$|\psi\rangle$ 可由 $C_1 = \langle 1|\psi\rangle$ 即处于态 $|1\rangle$ 的振幅, 及 $C_2 = \langle 2|\psi\rangle$ 即处于态 $|2\rangle$ 的振幅表示出来. 于是, 利用(8.8)式, 可以把态矢量 $|\psi\rangle$ 写作

$$|\psi\rangle = |1\rangle\langle 1|\psi\rangle + |2\rangle\langle 2|\psi\rangle$$

或

$$|\psi\rangle = |1\rangle C_1 + |2\rangle C_2. \quad (8.44)$$

有趣的是, 如果知道在某个时刻分子处在某态, 那么稍过一会儿它就将不再处于同一态了. 两个 C 系数将依(8.43)式而随时间变化, 该式对任何双态系统都成立. 例如, 假定你进行过某种观察——或者对分子进行过一定挑选——因此你知道分子起初处在态 $|1\rangle$. 在稍后一时刻, 会有一些机会在态 $|2\rangle$ 中找到它. 为了求出机会有多大, 我们必须去解那个告诉我们振幅如何随时间变化的微分方程.

唯一的麻烦是我们不知道在(8.43)式中用什么作系数 H_{ij} . 然而, 我们能够讲出一些东西来. 假设分子一旦处在态 $|1\rangle$, 它就不再有机会进入态 $|2\rangle$, 反之亦然. 于是 H_{12} 及 H_{21} 都应为零, 从而(8.43)式变为

$$i\hbar \frac{dC_1}{dt} = H_{11}C_1, \quad i\hbar \frac{dC_2}{dt} = H_{22}C_2.$$

很容易解出这两个方程, 解之即得

$$C_1 = (\text{常数}) e^{-(i/\hbar)H_{11}t}, \quad C_2 = (\text{常数}) e^{-(i/\hbar)H_{22}t}. \quad (8.45)$$

这正是具有能量 $E_1 = H_{11}$, $E_2 = H_{22}$ 的定态的振幅. 然而, 我们注意到, 对氨分子来说, 两个态 $|1\rangle$ 及 $|2\rangle$ 有确定的对称性. 假如自然界真是合乎情理的话, 矩阵元 H_{11} 与 H_{22} 应当相等. 我们都用 E_0 来表示这二者, 因为它们对应着如果 H_{12} 与 H_{21} 等于零时状态所具有的能量. 但(8.45)式并没告诉我们氨分子的真实行为. 原来, 氮原子有可能钻过三个氢原子而翻到另一边去. 这是十分困难的, 越过一半路程也需要大量能量. 如果氮原子没有足够的能量那它怎么穿过去呢? 这里存在着它将穿过势垒的若干振幅. 在量子力学中有可能很快地穿过一个在能量上禁止的区域, 所以, 确实有一个小的振幅使开始处于态 $|1\rangle$ 的分子跃到态 $|2\rangle$. 系数 H_{12} 与 H_{21} 并非确实为零. 由对称性, 它们也应当相等——至少在大小上如此. 事实上, 我们已经知道, 一般来说, H_{ij} 必须等于 H_{ji} 的共轭复数, 所以它们只可能在相位上有差别. 结果表明, (正如你们将会明白的) 即使让它们彼此相等也并不失一般性. 为以后的方便, 我们让它们都等于一个负数, 即取 $H_{12} = H_{21} = -A$. 于是就有下列一对方程:

$$i\hbar \frac{dC_1}{dt} = E_0 C_1 - A C_2, \quad (8.46)$$

$$i\hbar \frac{dC_2}{dt} = E_0 C_2 - A C_1. \quad (8.47)$$

这个方程组够简单了, 可以用随便什么方法去解. 有一种方便的做法如下. 取两式之和, 得到

$$i\hbar \frac{d}{dt}(C_1 + C_2) = (E_0 - A)(C_1 + C_2),$$

它的解是

$$C_1 + C_2 = a e^{-(i/\hbar)(E_0 - A)t}. \quad (8.48)$$

然后, 再取(8.46)式与(8.47)式的差, 就有

$$i\hbar \frac{d}{dt}(C_1 - C_2) = (E_0 + A)(C_1 - C_2)$$

由此得

$$C_1 - C_2 = b e^{-(i/\hbar)(E_0 + A)t} \quad (8.49)$$

我们已称两个积分常数为 a 与 b , 当然, 它们必须选得使对任何特定的物理问题能给出适当的初始条件. 通过加, 减(8.48)与(8.49)两式, 我们得到 C_1 与 C_2 :

$$C_1(t) = \frac{a}{2} e^{-(i/\hbar)(E_0 - A)t} + \frac{b}{2} e^{-(i/\hbar)(E_0 + A)t}, \quad (8.50)$$

$$C_2(t) = \frac{a}{2} e^{-(i/\hbar)(E_0 - A)t} - \frac{b}{2} e^{-(i/\hbar)(E_0 + A)t}. \quad (8.51)$$

它们除第二项的符号外都相同.

我们已求得解答, 但它们的意义是什么呢? (量子力学中的麻烦不仅在于求解方程, 而且在于理解解答的含义是什么!) 首先, 注意若 $b=0$, 两项具有相同的频率 $\omega = (E_0 - A)/\hbar$. 如果一切都以同一频率变化, 就意味着系统处在某个确定的能量状态中——在这里能量是 $(E_0 - A)$. 所以存在着一个具有这种能量的定态, 这时两个振幅 C_1 与 C_2 相等. 我们得到如下结果: 如果氮原子在“上”面或在“下”面具有相同的振幅, 则氮分子就有确定的能量 $(E_0 - A)$.

当 $a=0$ 时, 还有另一个可能的定态, 这时两个振幅都有频率 $\omega = (E_0 + A)/\hbar$. 所以, 若两个振幅等值反号, 即 $C_2 = -C_1$, 则存在另一种具有确定能量 $(E_0 + A)$ 的定态. 这是两个仅有的具有确定能量的状态. 下章中我们将更详细地讨论氮分子的状态, 这里我们只提两件事.

我们推断, 因为氮原子有一定的机会从一个位置跳到另一个位置, 所以分子的能量并不正好是我们所预料过的 E_0 , 而是有 $(E_0 + A)$ 与 $(E_0 - A)$ 两个能级. 不管分子具有怎样的能量, 它的每一个可能的状态都“分裂”成两个能级. 我们说每一个状态, 是因为你们记得, 我们当初挑出了一个特定的转动态, 内能态, 等等. 对这样的每一个可能情况, 由于分子的翻转, 都存在双重能级.

现来问下面一个有关氮分子的问题. 假设在 $t=0$, 我们知道分子处在态 $|1\rangle$, 换句话说, $C_1(0) = 1, C_2(0) = 0$. 那么在时刻 t 发现分子处在态 $|2\rangle$ 的几率有多大, 或者, 在时刻 t 发现分子仍处在态 $|1\rangle$ 的几率有多大? 初始条件告诉我们(8.50)及(8.51)式中的 a 与 b 是什么. 设 $t=0$, 就有

$$C_1(0) = \frac{a+b}{2} = 1, \quad C_2(0) = \frac{a-b}{2} = 0.$$

显见 $a=b=1$. 将这些值代入 $C_1(t)$ 及 $C_2(t)$ 的表式, 经整理后有

$$C_1(t) = e^{-(i/\hbar)E_0 t} \left(\frac{e^{(i/\hbar)At} + e^{-(i/\hbar)At}}{2} \right),$$

$$C_2(t) = e^{-(i/\hbar)E_0 t} \left(\frac{e^{(i/\hbar)At} - e^{-(i/\hbar)At}}{2} \right).$$

以上两式可改写为

$$C_1(t) = e^{-(i/\hbar)E_0 t} \cos At/\hbar, \quad (8.52)$$

$$C_2(t) = i e^{-(i/\hbar)E_0 t} \sin At/\hbar, \quad (8.53)$$

两振幅随时间作简谐变化.

时刻 t 在态 $|2\rangle$ 找到分子的几率是 $C_2(t)$ 的绝对值平方:

$$|C_2(t)|^2 = \sin^2 \frac{At}{\hbar}. \quad (8.54)$$

几率开始是零(理应如此), 增大为一, 然后在零和一之间来回摆动, 如图 8-2 的曲线 P_2 ,

所示, 分子处在 $|1\rangle$ 态的几率当然不会保持在 1. 它“倾卸”入第二态直至在第一态找到分子的几率为零, 如图 8-2 的曲线 P_1 所示. 几率就这样在这两者之间晃荡.

很早之前我们见到过两个弱耦合的等长摆所发生的情况. (见第一卷, 第 49 章). 当我们将其中的一个拉向一边然后放开, 它就会摆动, 但渐渐地另一个开始摆起来. 不一会第二个摆获得了所有能量. 接着, 过程逆转, 第一个摆又获得能量. 情况完全相同. 能量来回交换的速率取决于两摆之间的耦合——即“振动”得以漏过去的比率. 你们该还记得, 对两个摆存在

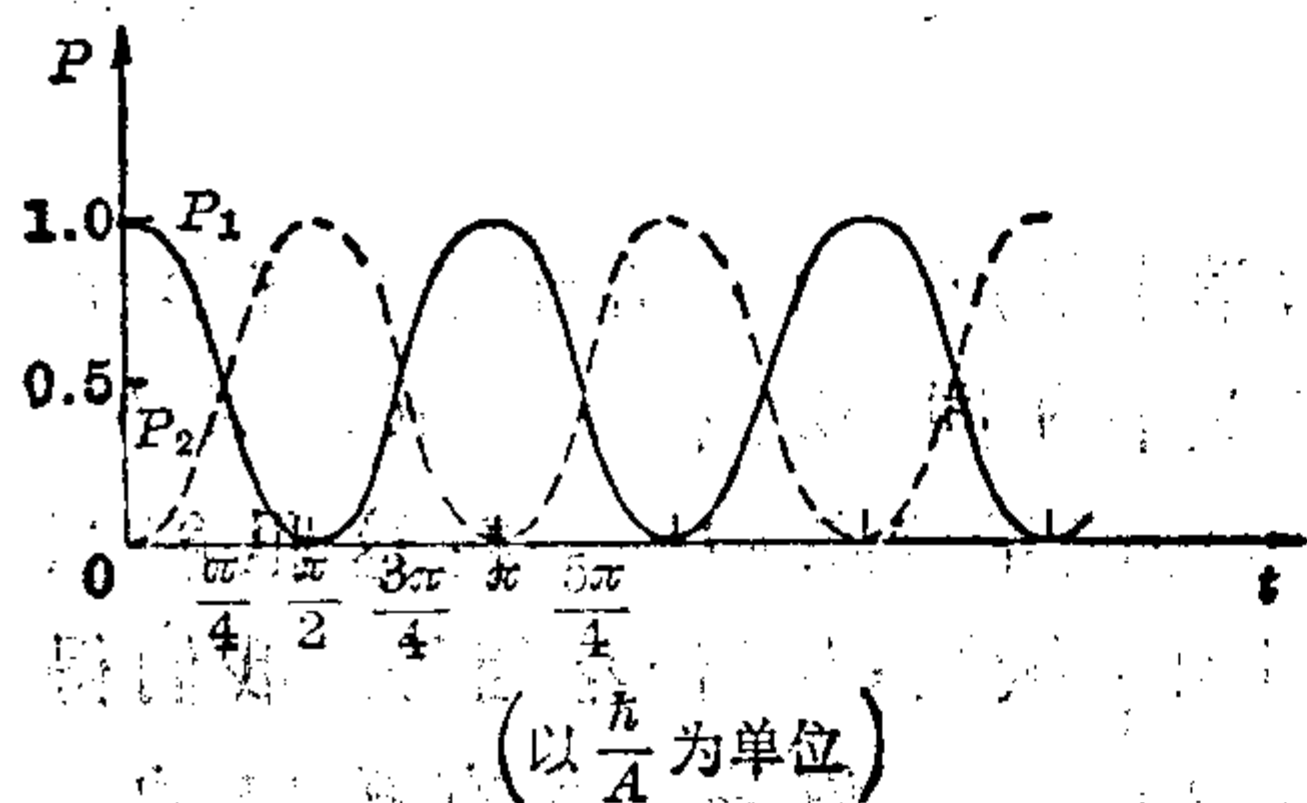


图 8-2 P_1 是当 $t=0$ 时处于 $|1\rangle$ 态的氨分子在 t 时刻仍发现处在 $|1\rangle$ 态的几率; P_2 是在 $|2\rangle$ 态发现氨分子的几率

在两种特殊运动——每种都有确定频率——我们称之为基本模式. 如果将两个摆一起向一边拉开, 它们就以一个频率一起摆动. 另一方面, 将一摆向一边拉开而将另一摆向另一边拉开, 就会有另一种稳定模式, 它也具有确定频率.

你看, 这里我们有一种类似情况——氨分子在数学上就像一对摆. 这是两个频率—— $(E_0 + A)/\hbar$ 及 $(E_0 - A)/\hbar$, 各对应于它们一起振动和反相振动.

摆的类比并不比同样方程具有同样的解这条原理深刻多少. 振幅的线性方程 (8.39) 非常像谐振子的线性方程. (事实上, 这就是在经典折射率理论成功后面的理由, 在这种理论中, 我们用谐振子代替了量子力学的原子, 即使从经典上说这也不是一种对于电子绕核转动的合理观点.) 如果你将氨原子拉向一边, 你就会得到这两个频率的叠加, 从而得到一种拍现象, 因为系统不再处于这个或那个有确定频率的状态了. 然而, 氨分子的能级分裂全然是一种量子力学的效应.

氨分子的能级分裂有重要的实际应用, 我们将在下章中进行描写. 我们终于有了个能利用量子力学来理解的实际物理问题的例子!

§ 9-1 氨分子的状态

本章我们打算讨论量子力学在一个实际装置——氨微波激射器上的应用。你们也许会奇怪为什么我们停下量子力学形式上的展开而去研究一个特殊问题，但是，你们会看到，这个特殊问题的许多特征在量子力学的一般理论中相当普遍，如果仔细考察了这个问题，你们将学到许多东西。氨微波激射器是个产生电磁波的器件，其工作原理系建立在我们上一章简单讨论过的氨分子性质的基础上。让我们先把上章已经得到的东西概括一下。

氨分子有许多状态，但我们只将其视为双态系统，即只考虑分子处于任何一种特殊的转动或平动状态时所发生的事情。双态的一个物理模型可以描绘如下。设想氨分子绕着通过氮原子并垂直于氢原子平面的一根轴转动，如图 9-1 所示，那么仍然存在着两种可能的状态——氮原子可以在氢原子平面的这边或那边。我们称这两个状态为 $|1\rangle$ 及 $|2\rangle$ 。这两个态就取为我们分析氨分子行为的一组基础态。

在一个具有两种基础态的系统中，系统的任何态 $|\psi\rangle$ 总可用这两个基础态的线性组合来描写，这就是说，存在着处于一种基础态的一定振幅 C_1 ，及处于另一种基础态的振幅 C_2 。可以把系统的态矢量写成

$$|\psi\rangle = |1\rangle C_1 + |2\rangle C_2, \quad (9.1)$$

式中 $C_1 = \langle 1|\psi\rangle$, $C_2 = \langle 2|\psi\rangle$ 。

这两个振幅随时间变化的关系满足哈密顿方程(8.43)式。利用氨分子的两种状态的对称性，可取 $H_{11} = H_{22} = E_0$ ，及 $H_{12} = H_{21} = -A$ ，从而得到解[见(8.50)式及(8.51)式]

$$C_1 = \frac{a}{2} e^{-(i/\hbar)(E_0 - A)t} + \frac{b}{2} e^{-(i/\hbar)(E_0 + A)t}, \quad (9.2)$$

$$C_2 = \frac{a}{2} e^{-(i/\hbar)(E_0 - A)t} - \frac{b}{2} e^{-(i/\hbar)(E_0 + A)t}. \quad (9.3)$$

我们现在要更仔细地考察这两个一般解答。假设分子原先处在系数 b 为零的某个态 $|\psi_{II}\rangle$ ，那么当 $t=0$ 时，处于态 $|1\rangle$ 及 $|2\rangle$ 的振幅相等，并且它们将一直这样保持下去。它们的相位以同样的方式，即以同样的频率 $(E_0 - A)/\hbar$ 随时间变化。类似地，如果我们将分子置于 $a=0$ 的某态 $|\psi_I\rangle$ ，振幅 C_2 等于 C_1 的负值，这个关系也将一直保持下去，这时两个振幅都以频率 $(E_0 + A)/\hbar$ 随时间变化。以上所述就是 C_1 与 C_2 之间的关系与时间无关的仅有的两种可能状态。

我们已经找到了振幅的大小不变而相位以相同频率变化的这样两个特解，按§ 7-1 的定

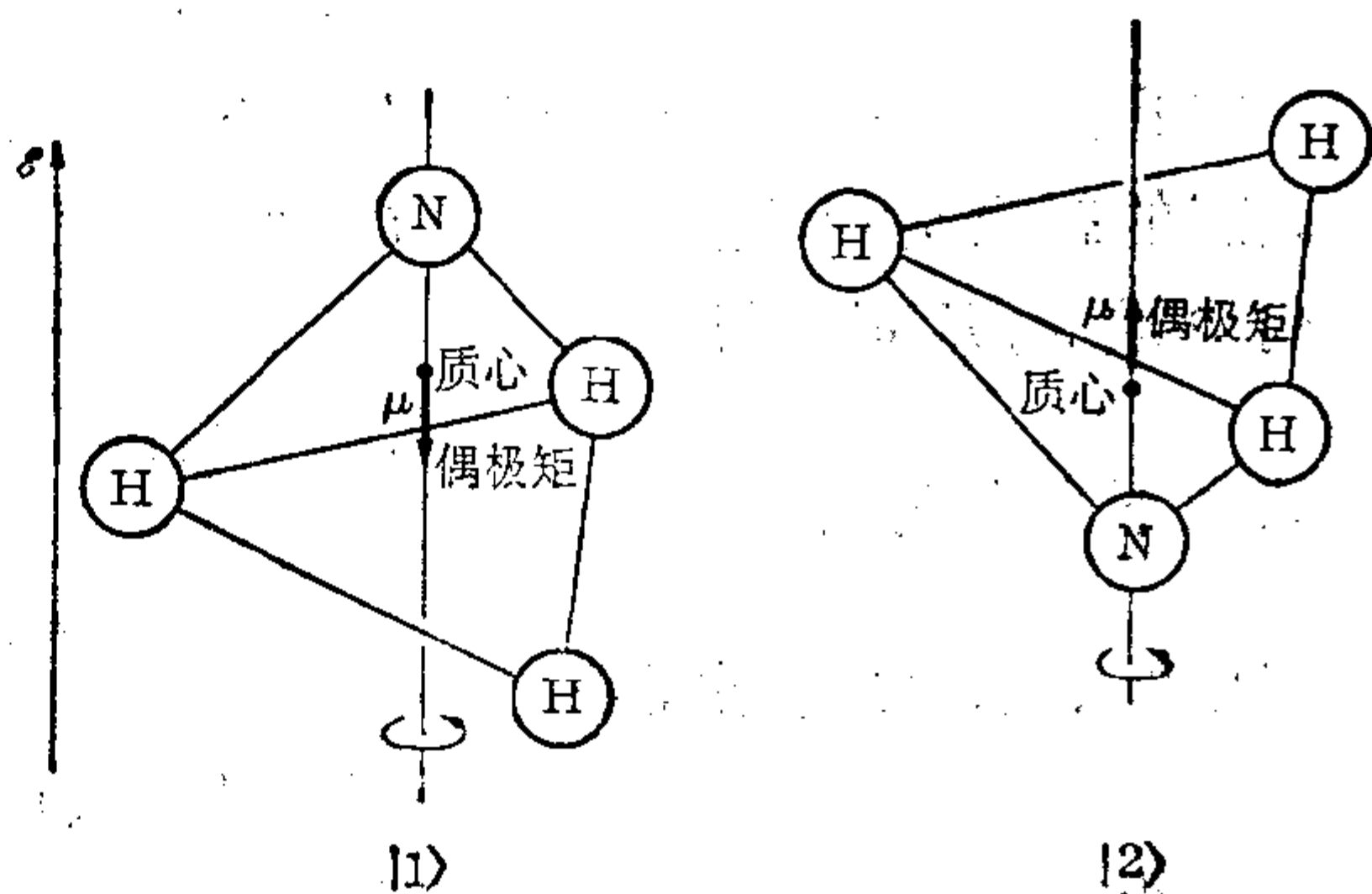


图 9-1 氨分子双基础态的物理模型
具有电偶极矩 μ_0

义,它们是定态,意即具有确定能量的状态. 态 $|\psi_{II}\rangle$ 具有能量 $E_{II}=E_0-A$,而态 $|\psi_I\rangle$ 具有能量 $E_I=E_0+A$. 这两者是可能存在的仅有的两种定态,所以我们发现分子有两个能级,能量差为 $2A$. (当然,我们指的是相对于原先假设中所给定的转动和振动状态而言的两个能级.)¹⁾

如果氮原子没有上下翻转的可能性,就得取 A 等于零,于是两个能级将在能量 E_0 处彼此叠合. 但实际能级并不是这样,它们的平均能量是 E_0 ,但它们分裂开距 E_0 为 $\pm A$,在两个状态的能量之间造成 $2A$ 的间隔. 实际上,由于 A 非常小,能量差也非常小.

为了从原子内部激发一个电子所需要的能量相对而言是很高的——需要可见光或紫外光范围的光子. 为了激发分子的振动,需要红外光范围的光子. 如果讲到转动的激发,状态的能量差就对应于远红外光的光子了. 但能量差 $2A$ 低于上述任何值,事实上,它低于红外而正好进入微波区域. 实验上发现,有一对间隔是 10^{-4}eV ——相应于频率24000兆周的能级. 显然这意味着 $2A=hf$,即 $f=24,000$ 兆周(对应的波长是1.25厘米). 所以,这种分子在跃迁时发射的不是通常意义下的光,而是微波.

为以下的讨论,我们要稍稍改进一下对这两种具有确定能量的状态的描写. 假设我们取两个数 C_1 与 C_2 的和而得到一个振幅 C_{II} :

$$C_{II}=C_1+C_2=\langle 1|\Phi\rangle+\langle 2|\Phi\rangle. \quad (9.4)$$

此式的意义是什么? 这正是在某个新态 $|II\rangle$ 中找到态 $|\Phi\rangle$ 的振幅,而在这个新态中,原有基础态的振幅是相等的,如果把 C_{II} 写成 $\langle II|\Phi\rangle$,则可从(9.4)式中抽出 $|\Phi\rangle$ ——因为此式对任何 Φ 成立,从而可得

$$\langle II|=\langle 1|+\langle 2|,$$

此式同下式意义相同

$$|II\rangle=|1\rangle+|2\rangle, \quad (9.5)$$

态 $|II\rangle$ 处于态 $|1\rangle$ 的振幅是

$$\langle 1|II\rangle=\langle 1|1\rangle+\langle 1|2\rangle,$$

显然这正好是1,因为 $|1\rangle$ 及 $|2\rangle$ 是基础态. 态 $|II\rangle$ 处在态 $|2\rangle$ 的振幅也是1,所以态 $|II\rangle$ 是一个处在两个基础态 $|1\rangle$ 及 $|2\rangle$ 中具有相等振幅的状态.

但是,我们碰到了一点麻烦. 态 $|II\rangle$ 处在这个或那个基础态的总几率大于1. 不过这只是意味着该态矢量未适当地“归一化”,如果记得 $\langle II|II\rangle=1$, (这必须对任何态成立)那我们就能消除这个麻烦. 利用一般关系式

$$\langle x|\Phi\rangle=\sum_i\langle x|i\rangle\langle i|\Phi\rangle,$$

设 Φ 及 x 都是态 II ,并对基础态 $|1\rangle$ 及 $|2\rangle$ 求和,就有

$$\langle II|II\rangle=\langle II|1\rangle\langle 1|II\rangle+\langle II|2\rangle\langle 2|II\rangle.$$

如果改变(9.4)式的 C_{II} 的定义,而将 C_{II} 写为

$$C_{II}=1/\sqrt{2}[C_1+C_2].$$

那么前式就如所应当的那样等于1.

同样,我们可以构造出一个振幅

1) 往后在阅读或与别人交谈时,如果有个区分阿拉伯数字1及2和罗马数字I及II的简便方法将是有益的. 我们觉得对阿拉伯数字保留“one”和“two”的名称,而用“eins”及“zwei”来称呼I及II是方便的(虽然称作“unus”及“duo”也许更合理些). (以上外文分别是英文、德文和意大利文“一”和“二”的意思. ——译者注)

$$C_I = 1/\sqrt{2} [C_1 - C_2],$$

或

$$C_I = 1/\sqrt{2} [\langle 1|\Phi\rangle - \langle 2|\Phi\rangle]. \quad (9.6)$$

这个振幅是态 $|\Phi\rangle$ 在一个新态 $|I\rangle$ 上的投影, 这个新态处在态 $|1\rangle$ 的振幅与处在态 $|2\rangle$ 的振幅差一符号. 即(9.6)式的意义与下式相同:

$$\langle I| = 1/\sqrt{2} [\langle 1| - \langle 2|],$$

或

$$|I\rangle = 1/\sqrt{2} [|1\rangle - |2\rangle], \quad (9.7)$$

由此可得

$$\langle 1|I\rangle = 1/\sqrt{2} = -\langle 2|I\rangle.$$

我们做所有这一切的原因在于, 态 $|I\rangle$ 及 $|II\rangle$ 可以取作一组新的基础态, 用它描写氨分子的定态特别方便. 你们记得, 作为一组基础态要满足

$$\langle i|j\rangle = \delta_{ij}.$$

我们已使

$$\langle I|I\rangle = \langle II|II\rangle = 1.$$

由(9.5)式及(9.7)式很容易证明

$$\langle I|II\rangle = \langle II|I\rangle = 0.$$

任何态 Φ 处在我们的新基础态 $|I\rangle$ 及 $|II\rangle$ 中的振幅 $C_I = \langle I|\Phi\rangle$ 及 $C_{II} = \langle II|\Phi\rangle$ 也必须满足式(8.39)形式的哈密顿方程. 事实上, 若从(9.2)式中减去(9.3)式然后再对 t 求导, 就有

$$i\hbar \frac{dC_{II}}{dt} = (E_0 + A)C_I = E_I C_I. \quad (9.8)$$

如取(9.2)式及(9.3)式的和再对 t 求导, 就得

$$i\hbar \frac{dC_I}{dt} = (E_0 - A)C_{II} = E_{II} C_{II}. \quad (9.9)$$

用 $|I\rangle$ 和 $|II\rangle$ 作基础态, 哈密顿矩阵具有简单的形式

$$\begin{aligned} H_{I,I} &= E_I, & H_{I,II} &= 0, \\ H_{II,I} &= 0, & H_{II,II} &= E_{II}. \end{aligned}$$

注意(9.8)式与(9.9)式看起来都正好跟§8-6中在单态系统下所得的方程相仿. 对应于某一个确定的能量它们具有简单的随时间作指数变化的关系. 处在每个态的振幅各自独立地随时间变化.

当然, 我们上面所找到的两个定态 $|\psi_I\rangle$ 及 $|\psi_{II}\rangle$ 是方程(9.8)及(9.9)的解. 对于态 $|\psi_I\rangle$ (这时 $C_1 = -C_2$)有

$$C_I = e^{-(i/\hbar)(E_0 + A)t}, \quad C_{II} = 0. \quad (9.10)$$

而对态 $|\psi_{II}\rangle$ (这时 $C_1 = C_2$)则有

$$C_I = 0, \quad C_{II} = e^{-(i/\hbar)(E_0 - A)t}, \quad (9.11)$$

假设我们将(9.10)式乘以态矢量 $|I\rangle$, 我们得到

$$|I\rangle\langle I|\psi_I\rangle = |I\rangle e^{-(i/\hbar)(E_0 + A)t},$$

然而别忘了 $\langle I|I\rangle = 1$, 所以上式就等于说

$$|\psi_I\rangle = |I\rangle e^{-(i/\hbar)(E_0 + A)t}.$$

这就是说, 定态态矢量 $|\psi_I\rangle$ 与基础态矢量 $|I\rangle$ 的差别只在于有个与状态能量相应的指数因子. 事实上, 当 $t=0$,

$$|\psi_I\rangle = |I\rangle,$$

态 $|I\rangle$ 的物理形态与能量的 $(E_0 + A)$ 的定态相同。同样,对第二个定态我们有

$$|\psi_{II}\rangle = |II\rangle e^{-(i/\hbar)(E_0 - A)t},$$

态 $|II\rangle$ 正是 $t=0$ 时能量为 $(E_0 - A)$ 的定态。于是我们的两个新基础态 $|I\rangle$ 及 $|II\rangle$ 在物理上与具有确定能量状态的形式相同,但去掉了指数时间因子,因而它们可以成为与时间无关的基础态。(下面我们会发现不总是去区别定态 $|\psi_I\rangle$ 和 $|\psi_{II}\rangle$ 以及它们的基础态 $|I\rangle$ 和 $|II\rangle$ 是方便的,因为它们的差别只在于明显的时间因子。)

总之,态矢量 $|I\rangle$ 及 $|II\rangle$ 是一对基础矢,它们适合于描写氮分子的确能态。它们与原有基矢的关系是

$$|I\rangle = 1/\sqrt{2} [|1\rangle - |2\rangle], \quad |II\rangle = 1/\sqrt{2} [|1\rangle + |2\rangle]. \quad (9.12)$$

处在 $|1\rangle$ 及 $|II\rangle$ 中的振幅跟 C_1, C_2 的关系是

$$C_I = 1/\sqrt{2} [C_1 - C_2], \quad C_{II} = 1/\sqrt{2} [C_1 + C_2]. \quad (9.13)$$

任何状态都可用 $|1\rangle$ 及 $|2\rangle$ 的线性组合表示——系数为 C_1 与 C_2 ,或者用定能基础态 $|I\rangle$ 及 $|II\rangle$ 的线性组合表示——系数为 C_I 与 C_{II} 。于是

$$|\Phi\rangle = |1\rangle C_1 + |2\rangle C_2,$$

或

$$|\Phi\rangle = |I\rangle C_I + |II\rangle C_{II}.$$

第二种形式给出了在能量为 $E_I = E_0 + A$ 的状态或在能量为 $E_{II} = E_0 - A$ 的状态找到态 $|\Phi\rangle$ 的振幅。

§ 9-2 静电场中的分子

若氮分子处在两个确定能态之一,我们以某种频率 ω 扰动它, ω 满足 $\hbar\omega = E_I - E_{II} = 2A$,这时系统就可能由一个态跃迁到另一个态。或者,如果它原来处在较高能态,它就可能变到较低能态而发出一个光子。但是为了诱发这种跃迁,你必须提供一种与状态的物理联系手段——某种扰动系统的方法。必须有某种外部机构如磁场或电场来影响状态。在现在所讨论的特定情况下,这些态对于电场较敏感。所以,接下来我们来考察氮分子处在外电场中的行为。

为讨论电场中的行为,我们将回到原来的基础态 $|1\rangle$ 及 $|2\rangle$,而不使用 $|I\rangle$ 及 $|II\rangle$ 。假设在垂直于氮原子平面的方向上存在一个电场,暂时不去考虑氮原子上、下翻跳的可能性,那么对于氮原子的两种位置,这个分子的能量是否相同?一般说不相同。电子更倾向于靠近氮原子核而不是氢原子核,所以氢原子略带正电。实际的带电量取决于电子分布的详细状况。要精确描写出该分布的情况是个复杂的问题,但无论如何净结果是氮分子具有一个电偶极矩,如图9-1所示。我们可以在不知道电荷位移的方向与大小的详细情况下继续进行我们的分析。但为了跟其他人的记号相一致,让我们假设电偶极矩是 μ ,方向从氮原子垂直指向氢原子平面。

当氮原子由一边翻转到另一边时,质心并不会移动,但电偶极矩则反转。由于这个偶极矩的存在,分子处在电场 \mathcal{E} 中的能量将取决于分子的指向¹⁾。按照上面所作的假定,如氮原

1) 很抱歉,我们不得不引进一个新的记号,因为我们已经用 p 和 E 来表示动量和能量,所以不想再用它们来表示偶极矩和电场。记住,在这一节中 μ 是电偶极矩。

子的指向沿着场的方向, 势能就高, 如与场方向相反, 势能就低, 两种能量的间隔将是 $2\mu\mathcal{E}$.

在到此为止的讨论中, 我们只假设了 E_0 与 A 的值, 并不知道怎么去计算它们. 根据正确的物理理论, 应有可能根据所有原子核和电子的位置与运动来计算出这些常数. 但从没有人作过计算, 这样一个系统包括十个电子和四个原子核, 计算实在是个太复杂的问题. 事实上, 关于这个分子的情况, 没有人知道得比我们知道的多许多. 人们所能够说的只是, 当存在一个电场时, 两种状态的能量不相同, 其差值正比于电场. 我们已称比例系数为 2μ , 但其值必须由实验确定. 我们也能说分子翻转的振幅是 A , 但此量也必须由实验测定. 没有人会告诉我们 μ 和 A 的精确的理论值, 因为详细计算实在太复杂, 不好做.

对于处在电场中的氨分子, 我们的描写必须改变. 如果不考虑分子由一个位形翻转到另一个位形的振幅, 我们会预期两个态 $|1\rangle$ 与 $|2\rangle$ 的能量是 $(E_0 \pm \mu\mathcal{E})$. 按照上一章的做法, 我们取

$$H_{11} = E_0 + \mu\mathcal{E}, \quad H_{22} = E_0 - \mu\mathcal{E}. \quad (9.14)$$

我们还假定实际上所能够施加的电场不会显著地影响分子的几何位置, 因此, 也不会影响氨分子从一位置跳至另一位置的振幅. 于是可以认为 H_{12} 与 H_{21} 没有变化, 这样

$$H_{12} = H_{21} = -A. \quad (9.15)$$

现在我们必须来解具有这些新 H_{ij} 值的哈密顿方程 (8.43) 式. 我们本可以像过去那样来解方程, 但因为以后有几种场合需要双态系统的解, 让我们对一般情况下的任意 H_{ij} ——只假定它们不随时间变化——一劳永逸地求出方程的解来.

我们要求下列一对哈密顿方程的一般解:

$$i\hbar dC_1/dt = H_{11}C_1 + H_{12}C_2, \quad (9.16)$$

$$i\hbar dC_2/dt = H_{21}C_1 + H_{22}C_2. \quad (9.17)$$

由于这些是常系数线性微分方程, 我们总可找到作为变量 t 的指数函数的解. 我们得先来找对 C_1 与 C_2 两者来说有相同时间相关性的解, 可以用尝试函数

$$C_1 = a_1 e^{-i\omega t}, \quad C_2 = a_2 e^{-i\omega t}.$$

因为这样一个解对应于能量 $E = \hbar\omega$ 的状态, 我们可以立刻写出

$$C_1 = a_1 e^{-(i/\hbar)Et}, \quad (9.18)$$

$$C_2 = a_2 e^{-(i/\hbar)Et}. \quad (9.19)$$

这里 E 仍然未知待定, 以使微分方程 (9.16) 及 (9.17) 式得到满足.

当将 (9.18) 及 (9.19) 式的 C_1 与 C_2 代入 (9.16) 及 (9.17) 式中, 导数项正好是 $-iE/\hbar$ 乘以 C_1 或 C_2 , 所以左边正好成为 EC_1 和 EC_2 . 消去公共指数因子, 我们得到

$$Ea_1 = H_{11}a_1 + H_{12}a_2, \quad Ea_2 = H_{21}a_1 + H_{22}a_2,$$

或经整理之后有

$$(E - H_{11})a_1 - H_{12}a_2 = 0, \quad (9.20)$$

$$-H_{21}a_1 + (E - H_{22})a_2 = 0. \quad (9.21)$$

这组齐次代数方程, 只有在 a_1 与 a_2 的系数行列式为零, 即当

$$\text{Det} \begin{pmatrix} E - H_{11} & -H_{12} \\ -H_{21} & E - H_{22} \end{pmatrix} = 0 \quad (9.22)$$

时, 才对 a_1 和 a_2 有非零解.

然而, 当只有两个方程和两个未知数时, 我们无需这种深奥的概念. 两个方程 (9.20) 与 (9.21) 中的每个都给出两个系数 a_1 与 a_2 的比, 这两个比必须相等. 由 (9.20) 式有

$$\frac{a_1}{a_2} = \frac{H_{12}}{E - H_{11}}, \quad (9.23)$$

由(9.21)式有

$$\frac{a_1}{a_2} = \frac{E - H_{22}}{H_{21}} \quad (9.24)$$

令这两个比相等, 我们得到 E 必须满足的方程

$$(E - H_{11})(E - H_{22}) - H_{12}H_{21} = 0.$$

这与解(9.22)式得到的结果相同. 不论哪种解法都得到一个 E 的二次方程, 它有两个解

$$E = \frac{H_{11} + H_{22}}{2} \pm \sqrt{\frac{(H_{11} - H_{22})^2}{4} + H_{12}H_{21}}, \quad (9.25)$$

能量 E 有两个可能值. 注意两个解对能量都给出实数, 因为 H_{11} 与 H_{22} 是实数, 而 $H_{12}H_{21} = H_{12}H_{12}^* = |H_{12}|^2$, 是正实数.

利用与前面同样的约定, 我们称较高能态为 E_I , 较低能态为 E_{II} , 于是

$$E_I = (H_{11} + H_{22})/2 + \sqrt{(H_{11} - H_{22})^2/4 + H_{12}H_{21}}, \quad (9.26)$$

$$E_{II} = (H_{11} + H_{22})/2 - \sqrt{(H_{11} - H_{22})^2/4 + H_{12}H_{21}}, \quad (9.27)$$

在(9.18)及(9.19)式中分别使用这两个能量值, 就得到两种定态(确定能量的状态)的振幅. 如果没有外部扰动, 系统原先处在两态中某一个态的话, 就将一直处在该态, 只是相位会改变.

可以对两种特殊情况验证我们的结果. 如 $H_{12} = H_{21} = 0$, 就有 $E_I = H_{11}$ 及 $E_{II} = H_{22}$, 这无疑是正确的, 因为这时(9.16)式与(9.17)式之间没有什么耦合, 每式各表示能量为 H_{11} 和 H_{22} 的一个状态. 其次, 如使 $H_{11} = H_{22} = E_0$ 及 $H_{21} = H_{12} = -A$, 我们就会得到先前找到过的解:

$$E_I = E_0 + A \text{ 和 } E_{II} = E_0 - A.$$

对一般情况, 两个解 E_I 和 E_{II} 对应于两个状态, 这两个状态又可称为

$$|\psi_I\rangle = |I\rangle e^{-(i/\hbar)E_I t} \text{ 和 } |\psi_{II}\rangle = |II\rangle e^{-(i/\hbar)E_{II} t}.$$

处在这两个态的振幅将是(9.18)式及(9.19)式所给出的 C_1 与 C_2 , 其中 a_1 与 a_2 仍待定. 它们的比值由(9.23)式或(9.24)式给出. 它们还需满足一个条件. 如已知系统处在定态之一, 那么在 $|1\rangle$ 或 $|2\rangle$ 中找到它的几率之和必须等于 1, 即必须有

$$|C_1|^2 + |C_2|^2 = 1, \quad (9.28)$$

或等价地

$$|a_1|^2 + |a_2|^2 = 1. \quad (9.29)$$

这些条件并不唯一地确定 a_1 与 a_2 , 它们仍有个任意的相位, 亦即像 $e^{i\theta}$ 这样一个因子未确定下来. 虽然各个 a 的一般解可以写出¹⁾, 但算出每一种具体情况下各 a 的值来通常更方便些.

现在让我们回到处在电场中的氨分子这一特例上去. 利用(9.14)式与(9.15)式所给定的 H_{11} , H_{22} 及 H_{12} 的值, 我们得到两种定态的能量

$$E_I = E_0 + \sqrt{A^2 + \mu^2 \mathcal{E}^2}, \quad E_{II} = E_0 - \sqrt{A^2 + \mu^2 \mathcal{E}^2}, \quad (9.30)$$

这两个能量作为场强 \mathcal{E} 的函数已画在图 9-2 中. 当电场为零时, 两个能量当然正好是 $E_0 \pm A$. 在施加电场之后, 两个能级之间的分裂就增加. 这种分裂起先随 \mathcal{E} 缓慢增大, 但最

1) 例如, 下面就是一组可能的解, 你很容易验证它们:

$$a_1 = \frac{H_{12}}{[(E - H_{11})^2 + H_{12}H_{21}]^{1/2}}, \quad a_2 = \frac{E - H_{11}}{[(E - H_{11})^2 + H_{12}H_{21}]^{1/2}}.$$

后变得与 \mathcal{E} 成比例。(曲线是双曲线)对极强的电场来说,能量成为

$$E_I = E_0 + \mu\mathcal{E} = H_{11}, \quad E_{II} = E_0 - \mu\mathcal{E} = H_{22}. \quad (9.31)$$

当氮原子的两个位置具有相差非常大的能量时,它在两个位置之间存在着翻转的振幅这一事实就不起什么作用了.这个有趣的问题我们后面还要谈到.

我们终于可以来理解氨微波激射器的工作原理了.其思路如下.首先,我们要找到一种把处在 $|I\rangle$ 态的分子跟处在 $|II\rangle$ 态的分子分离开的方法¹⁾.然后,使处于高能态 $|I\rangle$ 的分子通过一个共振频率为 24,000 兆周的谐振腔.分子会把能量交给谐振腔(交的方式将在后面讨论),从而在离开腔时分子处在态 $|II\rangle$ 之中.每一个进行这一跃迁的分子将把 $E = E_I - E_{II}$ 的能量交给谐振腔.来自分子的能量将在腔内表现的电能.

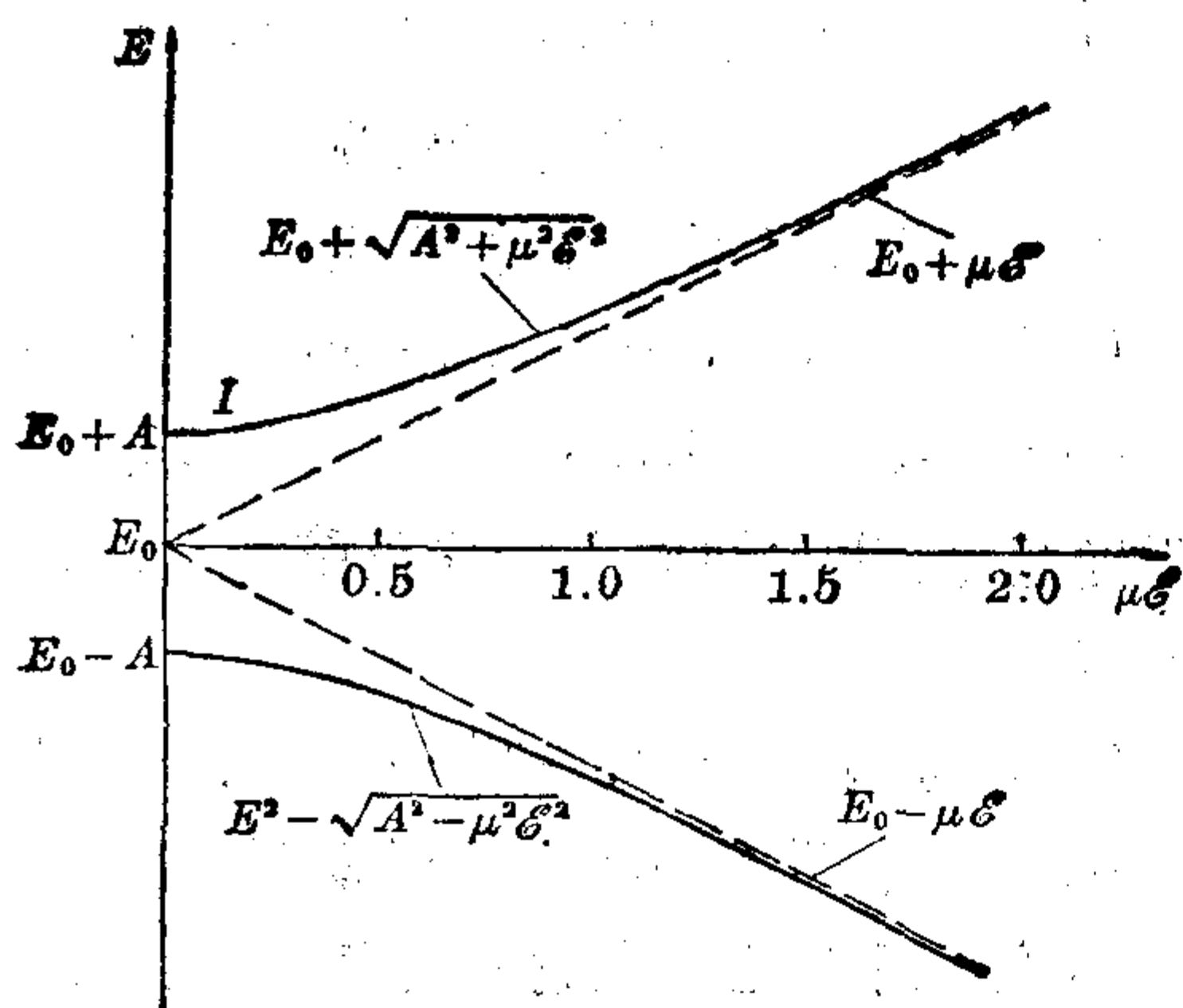


图 9-2 处于电场中的氨分子的能级

从而在离开腔时分子处在态 $|II\rangle$ 之中.每一个进行这一跃迁的分子将把 $E = E_I - E_{II}$ 的能量交给谐振腔.来自分子的能量将在腔内表现的电能.

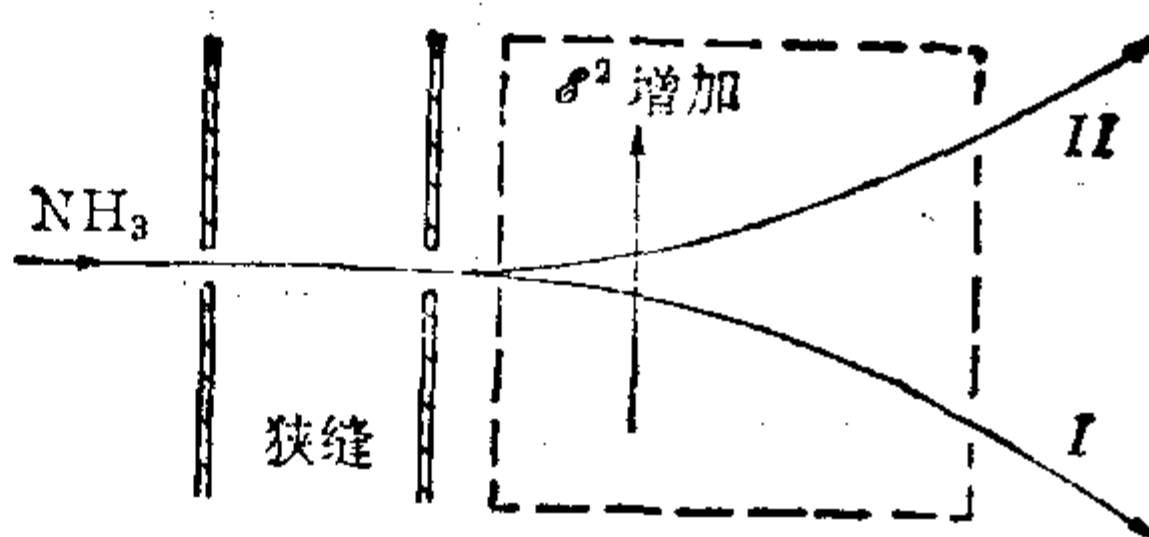


图 9-3 氨分子束可以用电场分离,在该电场中 \mathcal{E}^2 在垂直于分子束方向上具有梯度

我们如何使两种分子状态分离?一种办法是:让氨气由细小喷嘴射出后通过一对狭缝以成一细束,如图 9-3 所示,然后让细束通过一个具有颇大横向电场的区域.产生电场的电极形状要做得使电场在横越分子束时迅速地变化.于是电场的平方 $\mathcal{E} \cdot \mathcal{E}$ 在垂直于分子束的方向上将有很大的梯度.而处在 $|I\rangle$ 态的分子所具有的能量随 \mathcal{E}^2 而增大,因此这部分分子束将向 \mathcal{E}^2 较低的区域偏转.相反,处在 $|II\rangle$ 的分子将向 \mathcal{E}^2 大的区域偏转,因为它的能量随 \mathcal{E}^2 增大而减小.

附带提一下,对实验室中所能产生的电场来说,能量 $\mu\mathcal{E}$ 总是远小于 A .在这样的情况下,(9.30)式中的平方根可以近似取为

$$A \left(1 + \frac{1}{2} \frac{\mu^2 \mathcal{E}^2}{A^2} \right). \quad (9.32)$$

所以,就实际应用而言,能级是

$$E_I = E_0 + A + \frac{\mu^2 \mathcal{E}^2}{2A} \quad (9.33)$$

及

$$E_{II} = E_0 - A - \frac{\mu^2 \mathcal{E}^2}{2A}. \quad (9.34)$$

而能量的变化近似与 \mathcal{E}^2 成线性关系.于是作用在分子上的力是

$$\mathbf{F} = \frac{\mu^2}{2A} \nabla \mathcal{E}^2. \quad (9.35)$$

许多分子在电场中具有正比于 \mathcal{E}^2 的能量.比例系数就是分子的极化率.由于分母中的 A

1) 从现在起我们将写 $|I\rangle$ 与 $|II\rangle$ 代替 $|\psi_I\rangle$ 与 $|\psi_{II}\rangle$. 你们必定记得实际的态 $|\psi_I\rangle$ 与 $|\psi_{II}\rangle$ 是能量的基础态乘以适当的指数因子.

值很小, 氨分子具有异常高的极化率. 所以, 氨分子对电场异常敏感. (你预计氨气的介电常数是多少?)

§ 9-3 在随时间变化的场中的跃迁

在氨微波激射器中, 处在态 $|I\rangle$ 且具有能量 E_I 的分子束被送入一个谐振腔, 如图 9-4 所示, 而另一分子束则被弃之不顾. 在腔内将有一个随时间变化的电场, 于是我们必须讨论的一个问题就是分子处在这样一种随时间变化的电场中的行为. 我们碰到了一类完全不同的问题——具有随时间变化的哈密顿量的问题. 由于 H_{ij} 依赖于 \mathcal{E} , H_{ij} 也就随时间而变, 于是我们必须确定系统在这种情况下行为.

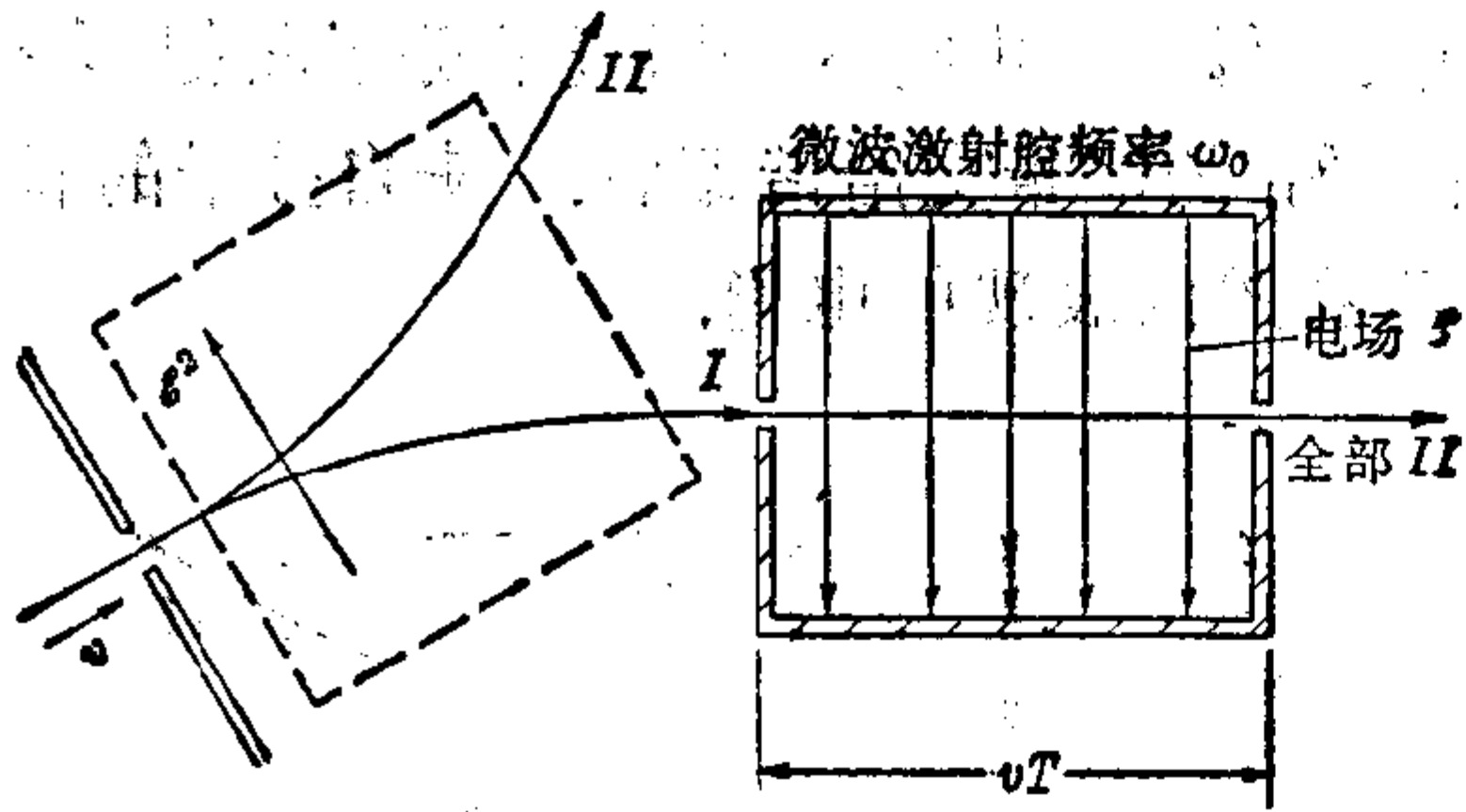


图 9-4 氨微波激射器示意图

首先, 我们写下待解的方程:

$$i\hbar dC_1/dt = (E_0 + \mu\mathcal{E})C_1 - AC_2, \quad (9.36)$$

$$i\hbar dC_2/dt = -AC_1 + (E_0 - \mu\mathcal{E})C_2.$$

为明确起见, 让我们设电场作正弦变化, 于是 \mathcal{E} 可以写为

$$\mathcal{E} = 2\mathcal{E}_0 \cos \omega t = \mathcal{E}_0(e^{i\omega t} + e^{-i\omega t}). \quad (9.37)$$

在实际操作中频率 ω 将与分子跃迁的谐振频率 $\omega_0 = 2A/\hbar$ 极为接近, 但此刻我们想使问题保持一般化, 所以还是设它具有任意值. 解上述方程的最好方法是像先前那样构成 C_1 与 C_2 的线性组合. 于是我们将两个方程相加, 除以 2 的平方根, 再利用 (9.13) 式的 C_I 及 C_{II} 的定义, 就得到

$$i\hbar dC_{II}/dt = (E_0 - A)C_{II} + \mu\mathcal{E}C_I, \quad (9.38)$$

你们会注意到这与 (9.9) 式相同, 只是多了一个由电场引起的额外项. 类似地, 使 (9.36) 式中的两个方程相减, 最后可得

$$i\hbar dC_I/dt = (E_0 + A)C_I + \mu\mathcal{E}C_{II}. \quad (9.39)$$

现在的问题是, 怎样去解这些方程? 它们比早先的那组方程难解, 因为 \mathcal{E} 依赖于 t , 而事实上, 对于一般的 $\mathcal{E}(t)$, 其解无法用初等函数表示. 然而, 只要电场甚小, 我们可以得到一个很好的近似解. 首先我们将写出

$$\begin{aligned} C_I &= \gamma_I e^{-i(E_0+A)t/\hbar} = \gamma_I e^{-i(E_I)t/\hbar}, \\ C_{II} &= \gamma_{II} e^{-i(E_0-A)t/\hbar} = \gamma_{II} e^{-i(E_{II})t/\hbar}. \end{aligned} \quad (9.40)$$

如果不存在什么电场, 那么只要选取 γ_I 与 γ_{II} 为两个复常量, 这些解就是正确的, 事实上, 因为处在态 $|I\rangle$ 的几率是 C_I 的绝对值平方, 而处在态 $|II\rangle$ 的几率是 C_{II} 的绝对值平方, 处在态 $|II\rangle$ 的几率正好是 $|\gamma_I|^2$ 或 $|\gamma_{II}|^2$. 例如, 假定系统开始时处于态 $|II\rangle$, 那么 γ_I 为零而 $|\gamma_{II}|^2$ 是 1, 这种状况将一直继续下去. 如果分子本来处在态 $|II\rangle$, 那么就没有机会变为态 $|I\rangle$.

注意, 我们将方程写成 (9.40) 式的形式的想法是, 如果 $\mu\mathcal{E}$ 比 A 小, 那么解答依然可写成这种形式, 只是 γ_I 与 γ_{II} 变成随时间缓慢变化的函数了. 所谓“缓慢变化”是跟指数函数比较而言. 这就是诀窍. 我们利用 γ_I 与 γ_{II} 变化缓慢这个事实来得到一个近似解.

现在我们要把 (9.40) 式中的 C_I 代入微分方程 (9.39) 式, 但必须记住 γ_I 也是 t 的函数, 因而有

$$i\hbar dC_I/dt = E_I \gamma_I e^{-iE_I t/\hbar} + i\hbar \frac{d\gamma_I}{dt} e^{-iE_I t/\hbar}.$$

微分方程就变成

$$(E_I \gamma_I + i\hbar d\gamma_I/dt) e^{-(i/\hbar)E_I t} = E_I \gamma_I e^{-(i/\hbar)E_I t} + \mu \mathcal{E} \gamma_{II} e^{-(i/\hbar)E_{II} t}. \quad (9.41)$$

类似地, dC_{II}/dt 的微分方程成为

$$(E_{II} \gamma_{II} + i\hbar d\gamma_{II}/dt) e^{-(i/\hbar)E_{II} t} = E_{II} \gamma_{II} e^{-(i/\hbar)E_{II} t} + \mu \mathcal{E} \gamma_I e^{-(i/\hbar)E_I t}. \quad (9.42)$$

现在你们会注意到每个方程的两边都有相等的项, 将它们消去, 再将第一个方程乘以 $e^{+iE_{II}t/\hbar}$, 将第二个方程乘以 $e^{+iE_I t/\hbar}$. 注意到 $(E_I - E_{II}) = 2A = \hbar\omega_0$, 最后就有

$$\begin{aligned} i\hbar d\gamma_I/dt &= \mu \mathcal{E}(t) e^{i\omega_0 t} \gamma_{II}, \\ i\hbar d\gamma_{II}/dt &= \mu \mathcal{E}(t) e^{-i\omega_0 t} \gamma_I. \end{aligned} \quad (9.43)$$

现在我们有了一对外观上简单的方程——当然, 它们仍然是精确的. 一个变量的导数是时间函数 $\mu \mathcal{E}(t) e^{i\omega_0 t}$ 乘以第二个变量, 第二个变量的导数则是类似的一个时间函数乘以第一个变量. 尽管不能得出这些简单方程的一般解, 我们仍将就某些特殊情况求解这些方程.

我们只对振动电场的情况感兴趣(至少暂时是这样), 将 $\mathcal{E}(t)$ 取为(9.37)式的形式, 我们发现 γ_I 与 γ_{II} 的方程变为

$$\begin{aligned} i\hbar d\gamma_I/dt &= \mu \mathcal{E}_0 [e^{i(\omega+\omega_0)t} + e^{-i(\omega-\omega_0)t}] \gamma_{II}, \\ i\hbar d\gamma_{II}/dt &= \mu \mathcal{E}_0 [e^{i(\omega-\omega_0)t} + e^{-i(\omega+\omega_0)t}] \gamma_I. \end{aligned} \quad (9.44)$$

如果 \mathcal{E}_0 足够小, γ_I 与 γ_{II} 的变化率也就小. 特别是跟指数项所引起的迅速变化相比, 两个 γ 随时间的变化不会很大. 这些指数项具有实部及虚部, 它们以频率 $(\omega + \omega_0)$ 或 $(\omega - \omega_0)$ 振动. 以 $(\omega + \omega_0)$ 振动的项在平均值零附近变化得很快, 因此, 平均而言对 γ 的变化率贡献并不很多. 这样, 我们就可以作一个合理的好的近似, 即用它们的平均值也就是零来代替这些项. 只要舍去它们, 即可取作我们的近似式:

$$\begin{aligned} i\hbar d\gamma_I/dt &= \mu \mathcal{E}_0 e^{-i(\omega-\omega_0)t} \gamma_{II}, \\ i\hbar d\gamma_{II}/dt &= \mu \mathcal{E}_0 e^{+i(\omega-\omega_0)t} \gamma_I. \end{aligned} \quad (9.45)$$

即使剩下的项, 因其指数与 $(\omega - \omega_0)$ 成比例, 也将变化得很快, 除非 ω 接近于 ω_0 . 只有这时右边的变化才会足够缓慢, 以至当我们对方程求关于 t 的积分时才能得到可观的量值. 换句话说, 对弱电场而言, 只有那些靠近 ω_0 的频率才是重要的.

在得到(9.45)式所作的近似下, 方程可以精确地解出, 但解法仍颇复杂, 所以我们现在不想解它, 而要等到以后碰到同样类型的另一个问题时再说, 现在我们将只求出近似解——或更确切地说, 我们将找出完全谐振, 即 $\omega = \omega_0$ 时的精确解, 以及频率接近于谐振频率时的近似解.

§9-4 谐振跃迁

首先让我们考虑完全谐振的情况. 如果取 $\omega = \omega_0$, 则(9.45)式的两个方程的指数均等于1, 于是便有

$$d\gamma_I/dt = -\frac{i\mu \mathcal{E}_0}{\hbar} \gamma_{II}, \quad d\gamma_{II}/dt = \frac{-i\mu \mathcal{E}_0}{\hbar} \gamma_I. \quad (9.46)$$

如果先从这些方程中消去 γ_I , 然后消去 γ_{II} , 我们就发现每个 γ 都满足简谐运动的微分方程:

$$\frac{d^2\gamma}{dt^2} = -\left(\frac{\mu \mathcal{E}_0}{\hbar}\right)^2 \gamma. \quad (9.47)$$

这些方程的一般解可由正弦和余弦函数组成, 很容易验证, 下列等式就是一种解:

$$\begin{aligned} \gamma_I &= a \cos\left(\frac{\mu\mathcal{E}_0}{\hbar}t\right) + b \sin\left(\frac{\mu\mathcal{E}_0}{\hbar}t\right), \\ \gamma_{II} &= ib \cos\left(\frac{\mu\mathcal{E}_0}{\hbar}t\right) - ia \sin\left(\frac{\mu\mathcal{E}_0}{\hbar}t\right), \end{aligned} \quad (9.48)$$

式中 a 与 b 是根据特定的物理状态来定的常数。

例如, 设 $t=0$ 时分子系统处在较高能态 $|I\rangle$, 由(9.40)式可知这要求 $t=0$ 时 $\gamma_I=1$ 及 $\gamma_{II}=0$. 在这种情况下, 就要求 $a=1, b=0$. 往后某时刻 t 分子处在态 $|I\rangle$ 的几率是 γ_I 的绝对值平方, 即

$$P_I = |\gamma_I|^2 = \cos^2\left(\frac{\mu\mathcal{E}_0}{\hbar}t\right). \quad (9.49)$$

类似地, 分子处于态 $|II\rangle$ 的几率是 γ_{II} 的绝对值平方, 即

$$P_{II} = |\gamma_{II}|^2 = \sin^2\left(\frac{\mu\mathcal{E}_0}{\hbar}t\right). \quad (9.50)$$

只要 \mathcal{E} 小, 并且处于谐振情况下, 几率就由简单的振动函数给出. 处在态 $|I\rangle$ 的几率由 1 下

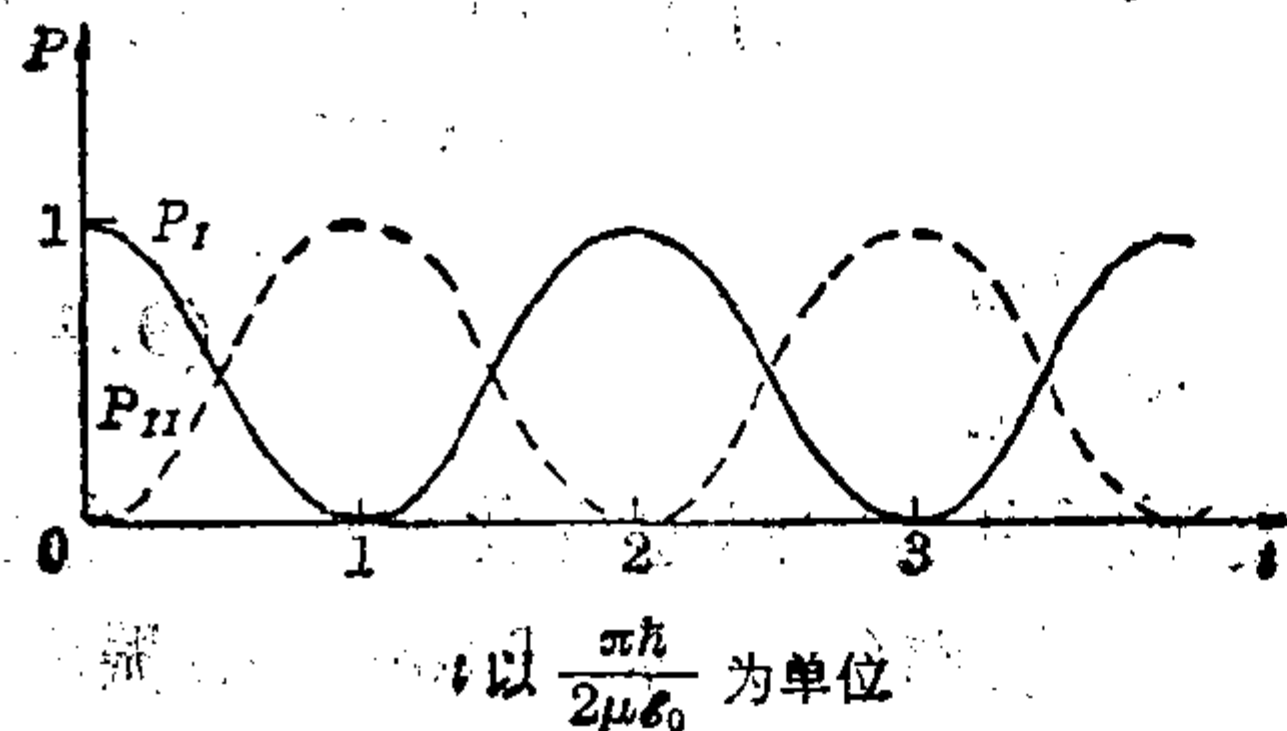


图 9-5 置于正弦型电场中的氮分子处于两种状态的几率

降为 0, 然后再上升到 1, 而处在态 $|II\rangle$ 的几率则由 0 上升到 1, 再下降为 0. 两种几率随时间的变化曲线如图 9-5 所示. 不用说, 两几率的和总是等于 1, 分子总得处在某个状态之中!

设氮分子通过谐振腔需要时间 T . 如果使腔长正好满足 $\mu\mathcal{E}_0T/\hbar = \pi/2$, 那么进腔时处在态 $|I\rangle$ 的分子离开时必处于态 $|II\rangle$. 如果它进腔时处于高能态, 出腔时就将处于低能态. 换句话说, 它的能量减

少了, 能量不可能丢失到其他什么地方去, 只可能跑到产生场的机构中去了. 从而你能看清分子能量怎么馈入谐振腔的振荡中去的有关细节并不简单, 不过, 我们不必去研究这些细节, 因为我们可以利用能量守恒原理. (必要时我们能够研究这些细节. 但这时除了原子的量子力学外我们还得涉及谐振腔中电场的量子力学.)

概括一下: 分子进入谐振腔后, 以完全正确的频率振荡的腔内电场诱发分子从高能态跃迁至低能态, 而所释放的能量则馈入振荡电场. 在一个工作着的微波激射器中, 分子提供足够的能量以维持腔的振荡——不仅提供足够功率以弥补腔内损失, 甚至还提供少量可从腔中引出的额外功率. 于是, 分子能量被转换为外界的电磁场能量.

记住, 在分子束进入谐振腔之前, 必须使用一个分离分子束的过滤装置, 以便只让高能态的分子进入腔内. 不难说明, 如果你在开始时用的是低能态的分子, 整个过程将沿相反方向进行, 从而从腔中取得能量. 如果使未过滤的分子束进入, 那么有多少分子取走能量就有多少分子释放能量, 最终不发生什么. 当然, 在实际操作中, 不必使 $(\mu\mathcal{E}_0T/\hbar)$ 正好是 $\pi/2$. 对任何其他值(除去正好是 π 的整数倍外), 都有一定几率从态 $|I\rangle$ 跃迁至态 $|II\rangle$. 但对其他值来说, 装置的效率不是 100%, 许多离腔时本来可以把一些能量交给腔的分子并没有把能量交给腔.

在实际应用中, 所有分子的速度并不都相同, 它们具有某种麦克斯韦分布. 这意味着不同分子的理想时间间隔将不相同, 因此不可能一下子对所有分子都获得 100% 的效率. 此外, 还存在另一种容易加以考虑的复杂性, 但此刻我们不想费心于此. 大家记得腔内的电场通常在腔中处处不同. 于是, 当分子漂越过腔时, 分子所在地方的电场以比我们所假设的随

时间作简谐振荡的方式更为复杂的方式变化。显然，必须用更复杂的积分来精确计算这个问题。但其一般思路仍然相同。

还有另外一些制造微波激射器的方法，代替用斯特恩-革拉赫装置分离处在态 $|I\rangle$ 的分子跟处在态 $|II\rangle$ 的分子，人们也可以让原子（像气体或固体）预先处在腔内，而用某种方法使原子从态 $|II\rangle$ 变至态 $|I\rangle$ 。一种方法是在所谓三态微波激射器中使用的方法。为此，所利用的原子系统有三个能级，如图9-6所示，它们具有下列特殊性质。系统将吸收频率为 $\hbar\omega_1$ 的辐射（如光），以最低能级 E_{II} 跑到某个高能级 E' ，然后迅速地发射出频率 $\hbar\omega_2$ 的光子而进入具有能量 E_I 的态 $|I\rangle$ 。

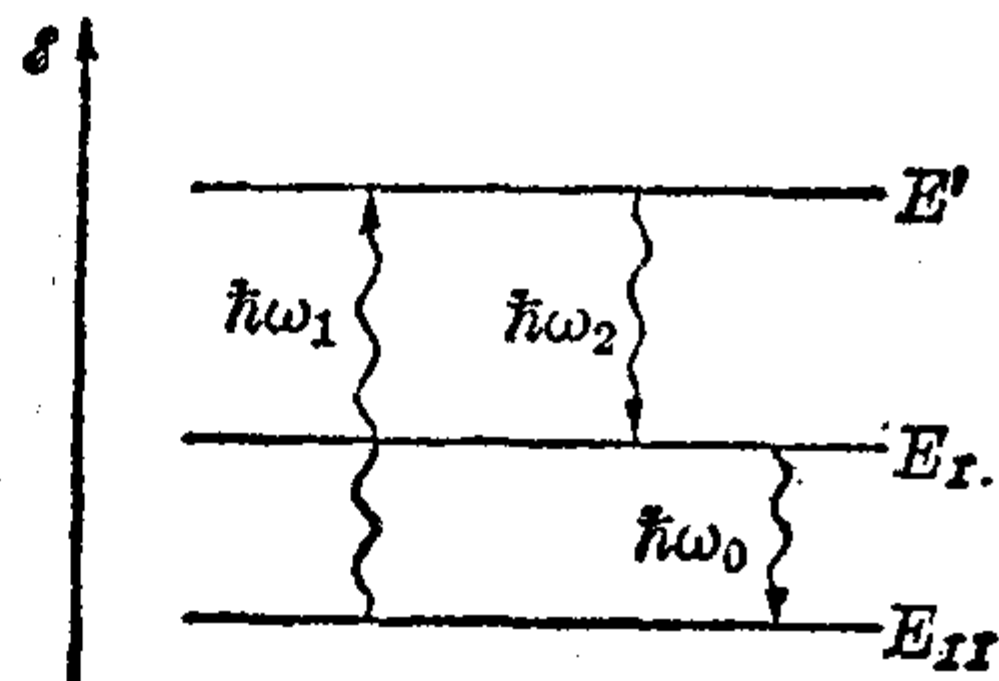


图9-6 “三态”微波激射器的能级

态 $|I\rangle$ 有较长的寿命，因而这种态的分子数就会增多，这样，情况就适合于态 $|I\rangle$ 与态 $|II\rangle$ 之间发生微波激射过程。虽然这种器件称为“三态”微波激射器，它的工作方式实际上正像我们所描写的双态系统一样。

激光（辐射受激发射光放大器）只不过是一种工作在可见光频率下的微波激射器。激光的“谐振腔”通常只由两块平面镜组成，在两镜之间产生驻波。

§ 9-5 偏离谐振频率的跃迁

最后，我们想要弄清在谐振腔频率接近于、但不正好等于 ω_0 的情况下，状态如何变化。我们本能够精确解答这个问题，但我们并不打算这样做，而取一种重要情况，即电场较弱，而且时间间隔 T 也较小，从而 $\mu\mathcal{E}_0T/\hbar$ 远小于一。这样，即使在我们刚计算过的完全谐振的情况下，造成跃迁的几率也较小。假设我们仍从 $\gamma_I=1$ 及 $\gamma_{II}=0$ 开始，在时间 T 内我们预料 γ_I 仍然保持近似等于一，而 γ_{II} 则保持远小于一。这样问题就很容易。我们可以从(9.45)式的第二个方程来计算 γ_{II} ，取 γ_I 等于一，并从 $t=0$ 积分到 $t=T$ 。我们得到

$$\gamma_{II} = \frac{\mu\mathcal{E}_0}{\hbar} \left[\frac{1 - e^{i(\omega - \omega_0)T}}{\omega - \omega_0} \right]. \quad (9.51)$$

将此 γ_{II} 值用于(9.40)式中即给出时间间隔 T 内从态 $|I\rangle$ 跃迁至态 $|II\rangle$ 的振幅。发生跃迁的几率 $P(I \rightarrow II)$ 是 $|\gamma_{II}|^2$ ，即

$$P(I \rightarrow II) = |\gamma_{II}|^2 = \left[\frac{\mu\mathcal{E}_0T}{\hbar} \right]^2 \frac{\sin^2[(\omega - \omega_0)T/2]}{[(\omega - \omega_0)T/2]^2}. \quad (9.52)$$

为了看出对于接近谐振频率 ω_0 的那些频率，几率如何敏感，对一段固定时间长将这个几率作为腔频率的函数画成图像是有意义的。我们将这样的 $P(I \rightarrow II)$ 曲线画在图9-7中。（通过将纵坐标除以 $\omega = \omega_0$ 处的几率值，已使峰值处的纵坐标调整到1）。我们在衍射理论中已见到过这样的曲线，所以你们对它应该已经熟悉了。当 $(\omega - \omega_0) = 2\pi/T$ 时，曲线相当迅速地下降至零，而对大的频率偏移则再也不能重新达到可观的数值。事实上，曲线下面积的绝大部分位于 $\pm\pi/T$ 的区间之内，可以证明¹⁾曲线下的面积正好是 $2\pi/T$ ，并等于图中所画的阴影矩形的面积。

让我们就一个真实的微波激射器来考察上述结果的含义。假设氨分子在腔内呆了适当长的时间，比方说一毫秒，那么对 $f_0 = 24,000$ 兆周，我们可以得到频率偏移 $(f - f_0)/f_0 = 1/f_0T$ （此值为 10^8 分之五）跃迁几率下降为零。显见频率必须非常接近于 ω_0 才能得到可

1) 利用公式 $\int_{-\infty}^{\infty} (\sin^2 x/x^2) dx = \pi$ 。

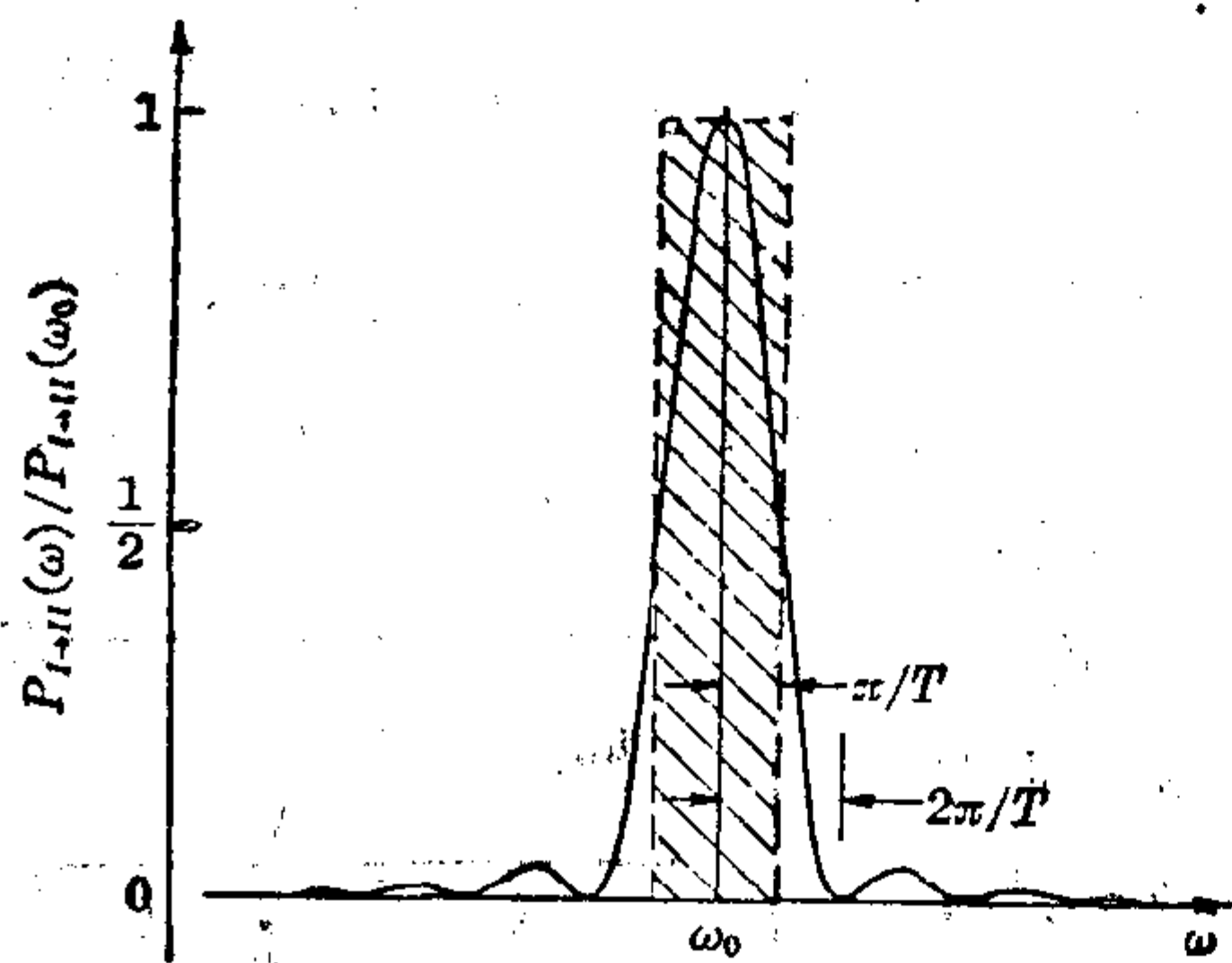
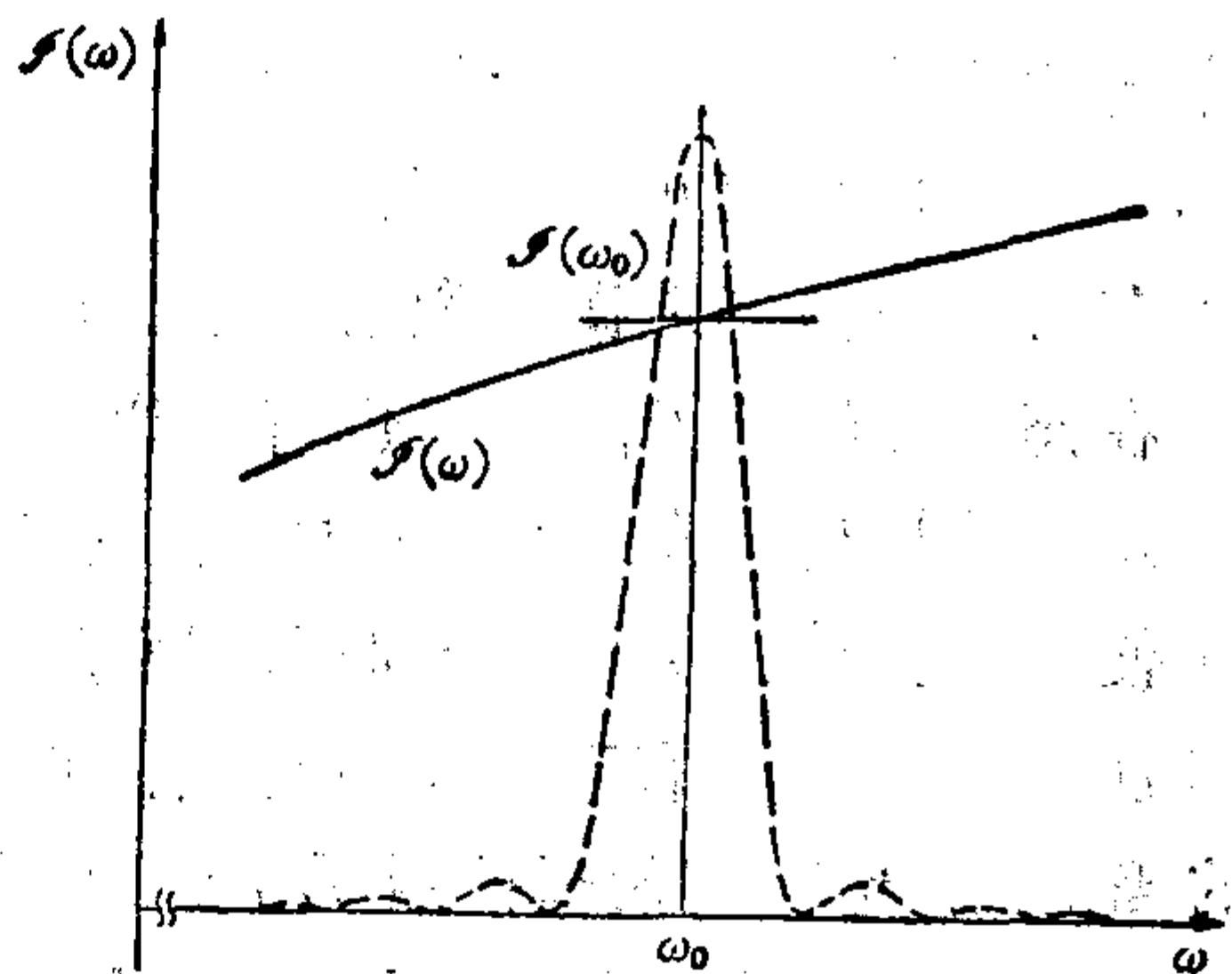


图 9-7 氨分子跃迁几率与频率的关系

图 9-8 光谱强度 $\mathcal{J}(\omega)$ 可以近似用它 ω_0 处的值表示

观的跃迁几率。这一效应是能够用“原子”钟获得极高精度的基础，而原子钟即根据微波激射器原理而工作的。

§ 9-6 光的吸收

上面的处理方法适用于比氨微波激射器更普遍的情况。我们处理了分子在电场的影响下的行为，不论那个场是否被限制于腔内。所以我们可以干脆把一束(微波频率的)“光”照射在分子上，而后寻求辐射或吸收的几率。我们的方程同样适用于这种情况，但让我们用辐射强度而不是用电场来重新写出那些方程。如果定义强度 \mathcal{J} 为每秒钟通过单位面积的平均能流，则由第二卷第 27 章，我们可以写出

$$\mathcal{J} = \epsilon_0 c^2 |\mathbf{E} \times \mathbf{B}|_{\text{平均}} = \frac{1}{2} \epsilon_0 c^2 (\mathbf{E} \times \mathbf{B})_{\text{最大}} = 2\epsilon_0 c \mathcal{E}_0^2$$

(\mathcal{E} 的最大值是 $2\mathcal{E}_0$) 于是跃迁几率成为

$$P(I \rightarrow II) = 2\pi \left[\frac{\mu^2}{4\pi\epsilon_0 \hbar^2 c} \right] \mathcal{J} T^2 \frac{\sin^2[(\omega - \omega_0)T/2]}{[(\omega - \omega_0)T/2]^2}. \quad (9.53)$$

通常照射在这样一种系统上的光不完全是单色的。因此，值得再求解一个问题——就是计算当光的频率分布在包括 ω_0 在内的一个宽区间上，每单位频率间隔的光强为 $\mathcal{J}(\omega)$ 时的跃迁几率。这时，从 $|I\rangle$ 至 $|II\rangle$ 的跃迁几率将成为一个积分：

$$P(I \rightarrow II) = 2\pi \left[\frac{\mu^2}{4\pi\epsilon_0 \hbar^2 c} \right] T^2 \int_0^\infty \mathcal{J}(\omega) \frac{\sin^2[(\omega - \omega_0)T/2]}{[(\omega - \omega_0)T/2]^2} d\omega \quad (9.54)$$

一般来说， $\mathcal{J}(\omega)$ 随 ω 的变化将远比尖锐的谐振项来得缓慢。两个函数也许就像图 9-8 所示那种样子。在这种情况下，我们就可以将 $\mathcal{J}(\omega)$ 用它在尖锐的谐振曲线中心处的值 $\mathcal{J}(\omega_0)$ 来代替，并将它提出积分号外。所留下的正是图 9-7 的曲线下的积分，此积分如我们所知正好等于 $2\pi/T$ 。我们得到如下结果

$$P(I \rightarrow II) = 4\pi^2 \left[\frac{\mu^2}{4\pi\epsilon_0 \hbar^2 c} \right] \mathcal{J}(\omega_0) T. \quad (9.55)$$

这是个重要的结果，因为它是任何分子或原子系统吸收光的一般理论。尽管我们是从考虑态 $|I\rangle$ 比态 $|II\rangle$ 能量高的情况开始的，但我们的讨论中没有任何依赖这个事实的地方。如果态 $|I\rangle$ 具有的能量比态 $|II\rangle$ 低，(9.55) 式仍然成立，这时 $P(I \rightarrow II)$ 就表示从入射电磁波吸收能量而发生跃迁的几率。任何原子系统对光的吸收总是与能量间隔为 $E = \hbar\omega_0$ 的两个状态之间在振荡电场中发生跃迁的振幅有关。所以，对任何特定情况，此振幅总是用我们这里所

用的方法计算,而得到如(9.55)式那样的表式.因此,我们来强调一下这个结果的下列几个特点.首先,几率正比于 T .换句话说,单位时间发生跃迁的几率是常数.其次,这个几率正比于入射到系统上的光强.最后,跃迁几率正比于 μ^2 .你们该记得, $\mu\mathcal{E}$ 确定了由电场 \mathcal{E} 所引起的能量变化.正因为这一点, $\mu\mathcal{E}$ 作为耦合项也出现在(9.38)式及(9.39)式中,就是它导致了否则即为定态的态 $|I\rangle$ 与态 $|II\rangle$ 之间的跃迁.换句话说,对于我们所考虑的小的 \mathcal{E} , $\mu\mathcal{E}$ 就是哈密顿矩阵元中联系态 $|I\rangle$ 与 $|II\rangle$ 的所谓“扰动项”.在一般情况下,我们要用矩阵元 $\langle II|H|I\rangle$ (见§5-6)代替 $\mu\mathcal{E}$.

在第一卷§42-5中我们讲过用爱因斯坦系统 A 与 B 表示的光的吸收,感应发射,及自发发射之间的关系.现在,我们终于有了计算这些系数的量子力学程序了.我们所谓的对于双态氨分子的 $P(I \rightarrow II)$ 正好对应于爱因斯坦辐射理论的吸收系数 B_{mn} .对于复杂的氨分子——无论什么人要对它进行计算都太困难——我们已将矩阵元 $\langle II|H|I\rangle$ 取作为 $\mu\mathcal{E}$,并讲明 μ 要由实验得到.对简单的原子系统,属于任何特定跃迁的 μ_{mn} 可由以下定义计算出:

$$\mu_{mn}\mathcal{E} = \langle m|H|n\rangle = H_{mn}, \quad (9.56)$$

这里 H_{mn} 是包括弱电场效应的哈密顿矩阵元.这样计算出的 μ_{mn} 称为电偶极子矩阵元.所以,光吸收与发射的量子力学理论就归结为对特定原子系统计算这些矩阵元.

我们对简单的双态系统的研究就这样使我们得以理解光的吸收与发射的一般问题.

10

其他双态系统

§10-1 氢离子

上一章我们在可以把氨分子看作一个双态系统的近似下讨论了氨分子的一些特性,当然,氨分子实际上不是一个双态系统——还存在着转动、平动、振动等等许多状态,但每个这样的运动状态必须用氨分子的翻转造成的两种内部状态加以分析.这里,我们想考虑在某种近似下可视为双态系统的另一些系统的例子.有许多事情都将是近似的,因为总是有许多其他状态存在,在更精确的分析中应当把它们考虑进去.但在所举的每个例子中,仅仅考虑两种状态我们就能懂得许多东西.

因为我们只处理双态系统,所以所需要的哈密顿量就与上一章所用过的很相象.当哈密顿量与时间无关时,我们知道有两个具有确定的——通常不相同的——能量的定态,我们通常总是从这样的一组基础态开始分析,它们不是这些定态,而是可能具有某种其他简单物理含义的态.这样,系统的定态将用这些基础态的线性组合来表示.

为方便起见,我们总结一下第9章中的重要方程.设原来选取的基础态是 $|1\rangle$ 及 $|2\rangle$,那么任何态 $|\psi\rangle$ 可以表示为如下的线性组合,

$$|\psi\rangle = |1\rangle\langle 1|\psi\rangle + |2\rangle\langle 2|\psi\rangle = |1\rangle C_1 + |2\rangle C_2. \quad (10.1)$$

振幅 C_i (即 C_1 或 C_2) 满足两个线性微分方程

$$i\hbar dC_i/dt = \sum_j H_{ij} C_j, \quad (10.2)$$

这里 i 与 j 都取值 1 及 2.

当哈密顿量的各项 H_{ij} 不依赖于 t 时,具有确定能量的两种状态(定态),即我们称为

$$|\psi_I\rangle = |I\rangle e^{-(i/\hbar)E_I t} \text{ 和 } |\psi_{II}\rangle = |II\rangle e^{-(i/\hbar)E_{II} t}$$

的态具有能量

$$E_I = \frac{H_{11} + H_{22}}{2} + \sqrt{\left(\frac{H_{11} - H_{22}}{2}\right)^2 + H_{12}H_{21}}, \quad (10.3)$$

$$E_{II} = \frac{H_{11} + H_{22}}{2} - \sqrt{\left(\frac{H_{11} - H_{22}}{2}\right)^2 + H_{12}H_{21}}.$$

这两种状态的两个振幅 C 具有相同的时间的相依性.与定态相联系的态矢量 $|I\rangle$ 及 $|II\rangle$ 跟原先的基础态 $|1\rangle$ 及 $|2\rangle$ 之间有以下关系

$$\begin{aligned} |I\rangle &= |1\rangle a_1 + |2\rangle a_2, \\ |II\rangle &= |1\rangle a'_1 + |2\rangle a'_2. \end{aligned} \quad (10.4)$$

这些 a 都是复数,它们满足

$$\begin{aligned} |a_1|^2 + |a_2|^2 &= 1, \\ a_1/a_2 &= H_{12}/(E_I - H_{11}), \end{aligned} \quad (10.5)$$

$$\begin{cases} |a_1'|^2 + |a_2'|^2 = 1, \\ a_1'/a_2' = H_{12}/(E_{II} - H_{11}). \end{cases} \quad (10.6)$$

如 H_{11} 及 H_{22} 相等——比方说都等于 E_0 ——而 $H_{12} = H_{21} = -A$, 那么 $E_I = E_0 + A$, $E_{II} = E_0 - A$, 从而态 $|I\rangle$ 及 $|II\rangle$ 就特别简单:

$$|I\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}[|1\rangle - |2\rangle], \quad |II\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}[|1\rangle + |2\rangle]. \quad (10.7)$$

现在我们要利用这些结果来讨论一些取自化学和物理学的有趣例子. 第一个例子是氢分子离子, 一个带正电的电离氢分子由两个质子及一个电子组成, 这个电子在两个质子周围绕着. 如果两个质子相离很远, 对这样的系统我们会预期有什么状态呢? 答案很清楚: 电子将靠近一个质子而形成处于最低能态的原子, 而另一个质子则仍然单独成为一个正离子. 所以, 如果两个质子离得很远, 我们可想像这样一种物理状态, 即电子“附着”在其中一个质子上. 显然, 还有另一种与之对称的状态, 即电子靠近另一个质子, 而第一个质子则为一个离子. 我们将取这两种态作为基础态, 而称它们为 $|1\rangle$ 及 $|2\rangle$. 两种态如图 10-1 所示. 当然, 一个电子靠近一个质子的状态实际上有好多, 因为这种组合可以以任何一种氢原子的激发态存在. 目前我们对这些各种各样的态并不感兴趣, 我们将只考虑氢原子处在最低能态——基态——的情况, 而且我们暂时不考虑电子的自旋. 我们可以假设在所有状态中电子具有沿 z 轴¹⁾“朝上”的自旋.

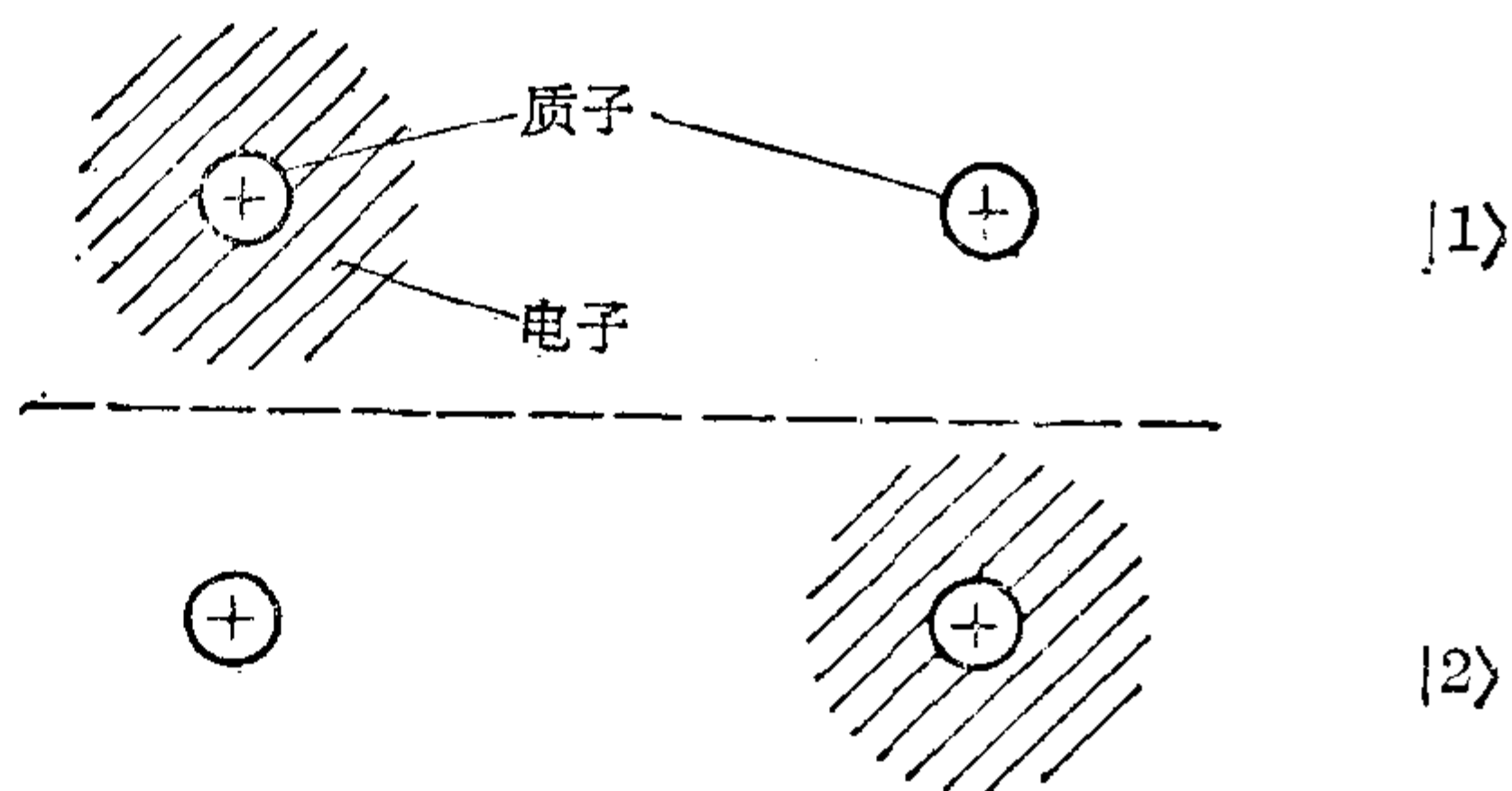


图 10-1 两个质子及一个电子的一组基础态

为了从氢原子中移去一个电子需要 13.6eV 能量. 只要氢分子离子的两个质子相距很远, 为将电子移至靠近两质子中点某处, 差不多仍需要这么多能量, 在我们现在的问题中这是很大的能量. 所以从经典物理的观点来看, 电子从一个质子跳往另一个质子是不可能的. 然而, 在量子力学中这是可能的——尽管可能性不很大. 仍有一定的小的振幅使电子从一个质子跑向另一个质子. 作为第一步近似, 我们的每个基础态 $|1\rangle$ 与 $|2\rangle$ 都有能量 E_0 , 这正是一个氢原子加一个质子的能量. 我们可以取哈密顿矩阵元 H_{11} 与 H_{22} 都近似等于 E_0 , 对另外的矩阵元 H_{12} 与 H_{21} (它是电子往来的振幅) 我们仍记为 $-A$.

你们会发现这里的事情与上两章所做的相同. 如果不考虑电子能够来回跑动的事实, 我们就有能量完全相同的两个态. 然而, 由于电子能够来回跑动, 这个能量就分裂为两个能级, 跃迁的几率越大, 分裂就越大. 这样, 系统的两个能级就是 $E_0 + A$ 及 $E_0 - A$, 带有这两个确定能量的状态就由 (10.7) 式给出.

从解答中我们看出, 如果使质子与氢离子靠近, 电子就不会总呆在其中一个质子一边, 而要在两个质子间来回跳动. 如果它开始处在某个质子旁, 那它就将在态 $|1\rangle$ 及 $|2\rangle$ 之间来回振动, 即给出一个随时间变化的解. 为了有最低能量的解 (这解不随时间变化), 开始时此系统中的电子围绕每个质子的振幅就必须相等. 记住, 并没有两个电子——我们并没有设围绕每个质子都有一个电子. 只有一个电子, 它在这个或那个位置上具有相同的振幅, 其大

1) 只要磁场不很大, 这种情况就能满足, 我们将在本章后面讨论磁场对电子的效应, 第 12 章中讨论自旋在氢原子中的极小效应.

小为 $1/\sqrt{2}$.

本来靠近一个质子的电子跑近另一个质子的振幅 A 取决于质子之间的距离. 质子靠得越近, 振幅就越大. 你们记得在第 7 章中谈到过在经典上不可能的电子“穿越势垒”的振幅. 这里我们有同样的情况, 电子跨越的振幅在距离大时差不多随距离指数衰减. 既然质子靠近时跃迁几率(从而 A) 变大, 能级的分离也就增大. 如果系统在态 $|I\rangle$, 能量 $E_0 + A$ 随着距离的减小而增大, 所以这样的量子力学效应将产生一种斥力使质子分离. 相反, 若系统处在态 $|II\rangle$, 那么如让质子靠近, 总能量将减少, 于是就有吸力拉着质子靠近. 两个能量随质子之间距离而变化的大致情况如图 10-2 所示. 于是我们对使 H_2^+ 离子结合在一起的束缚力就有了一个量子力学解释.

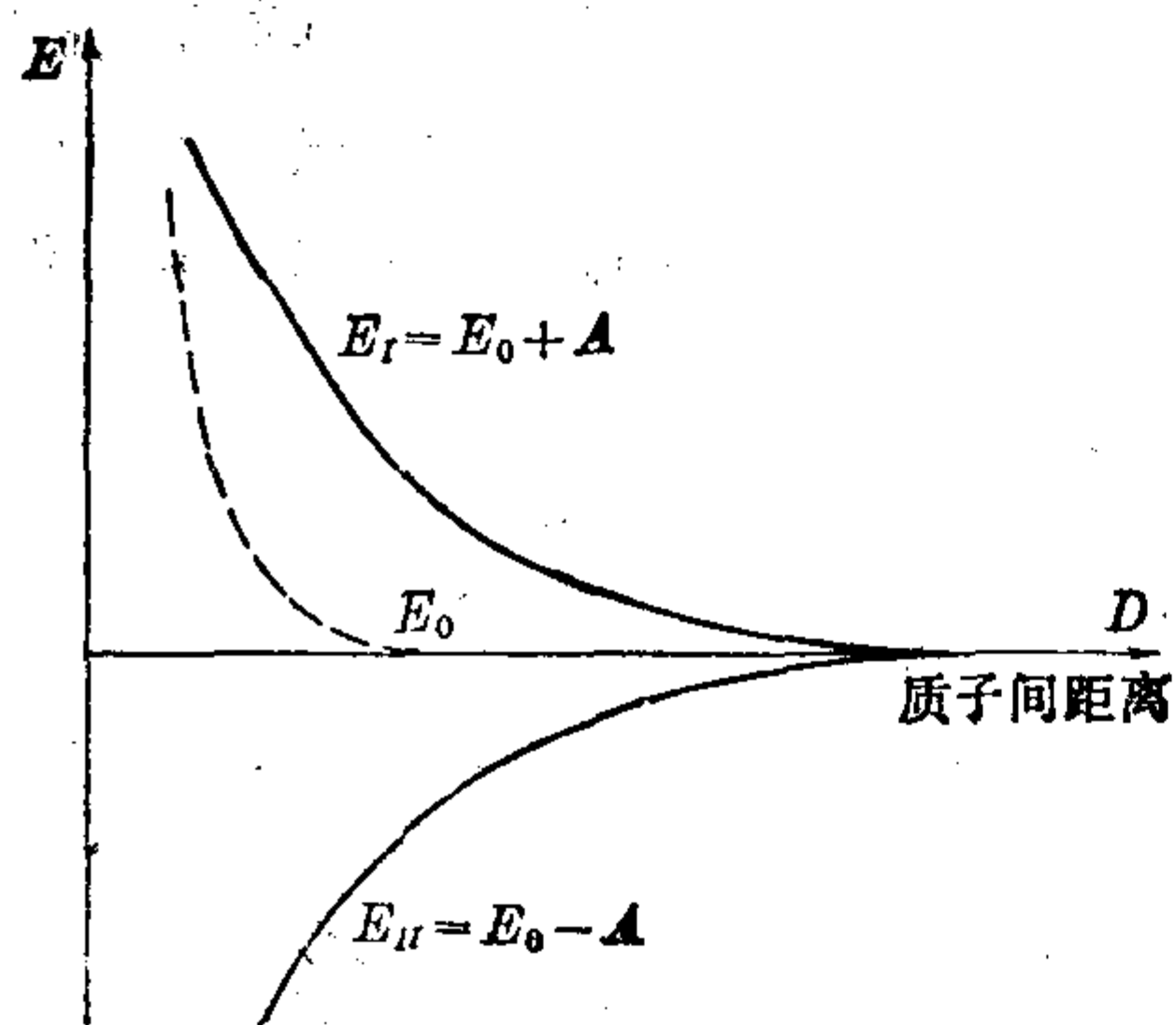


图 10-2 H_2^+ 离子两定态能量作为两质子距离的函数

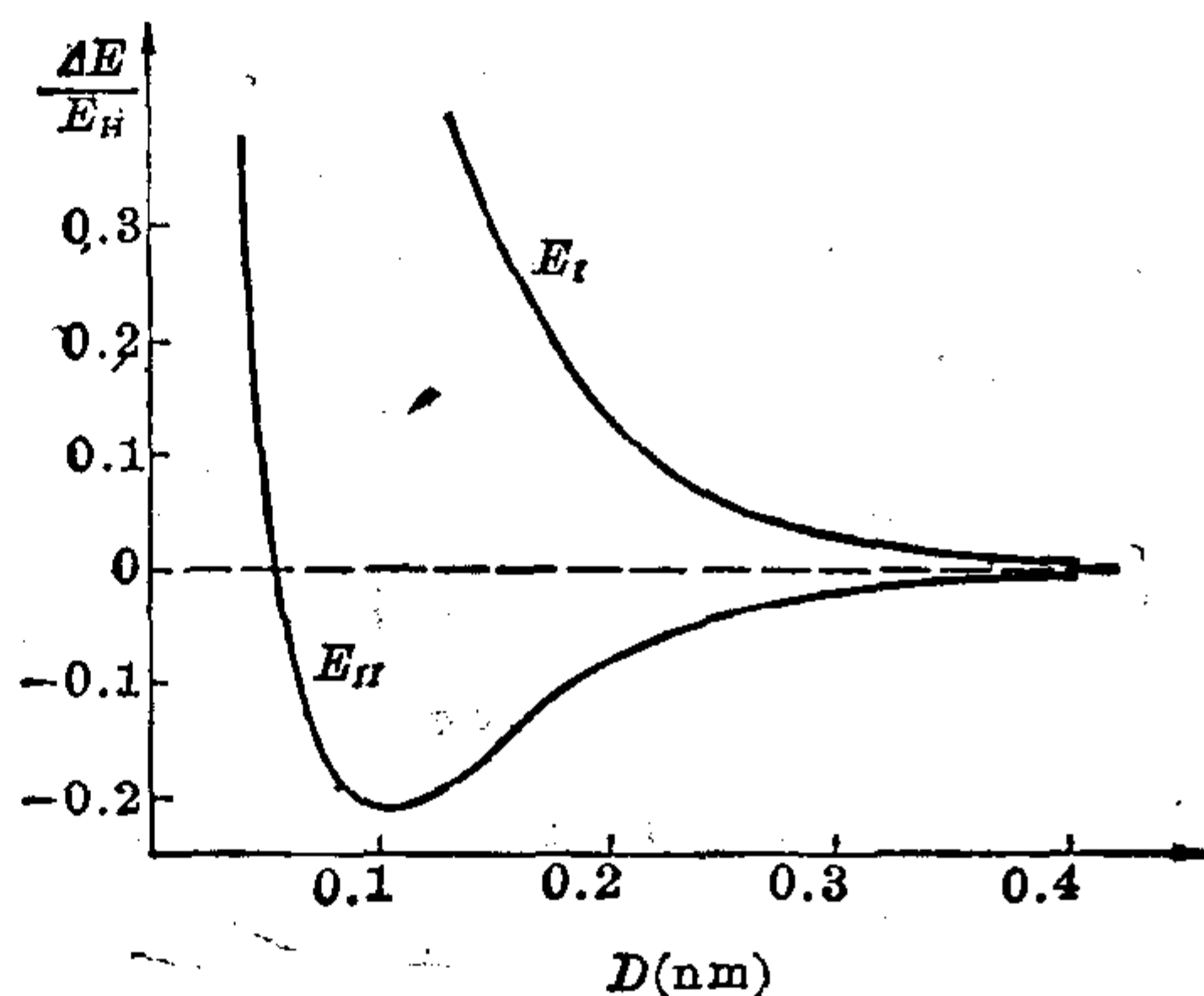


图 10-3 H_2^+ 离子能级作为质子间距离 D 的函数 ($E_H = 13.6 \text{ eV}$)

但是, 我们忘了一件事. 除了我们刚才所描写的力外, 在两个质子间还存在着静电斥力. 当它们相隔较远时——如图 10-1 那种情况——“裸”质子只见到一个中性原子, 因此静电力可以忽略不计. 但当距离十分靠近时, “裸”质子开始“进入”电子的分布区, 就是说, 平均而言, 它离另一个质子比离电子为近. 这样便开始出现一些额外的静电能, 当然是正的. 这个能量——也随距离而变化——应包括在 E_0 之中. 所以我们应当取图 10-2 中的虚线那样的曲线表示 E_0 , 当距离小于氢原子半径时, 它迅速上升. 我们应当由 E_0 加上及减去翻转能量 A . 这样做以后, 能量 E_I 及 E_{II} 就将如图 10-3 所示那样随着质子间距离而变. [在这个图上我们已画了经过更详细计算的结果. 质子间距以 1\AA (10^{-8} 厘米) 为单位表出, 比一个质子加上一个氢原子的能量多出的能量, 则以氢原子束缚能——所谓“里德伯”能—— 13.6 eV 为单位表出]. 我们看到态 $|II\rangle$ 有一个极小能量点, 这就是 H_2^+ 离子的平衡位形, 即最低能量态. 这点的能量低于分离的质子与氢离子的能量, 所以系统是受束缚的. 单个电子起着两个质子结合在一起的作用. 化学家称之为“单电子键”.

这类化学键也常称为“量子力学共振”(用我们先前描述过的两个耦合摆作类比). 但这种称呼听起来比事情本身更神秘些. 其实, 只有当你从对基础态的不当选择出发——正如我们也做过的那样, 它才“共振”. 假如你选了态 $|II\rangle$, 你就会有最低的能态——情况就是如此.

我们可以用另一种方式来看一下为什么这样一个状态具有比一个质子与一个氢原子低的能量. 让我们设想一个电子靠近彼此相隔某个固定但不太远距离的两个质子. 你们记得

当只有一个质子时,由于测不准原理,电子是“弥散”的。电子在具有较低库伦势能和不至束缚在过小区域(由于测不准关系 $\Delta p \Delta x \approx \hbar$, 束缚在过小区域将使动能较大),这二者之间寻求一种平衡。而如果有两个质子,就有更多的空间使电子具有较低的势能。它可以在不加大势能的情况下散开——从而降低动能。净结果就是造成一种低于氢原子的能量。那么为什么另一种态 $|I\rangle$ 具有较高能量?请注意,这个态是态 $|1\rangle$ 及 $|2\rangle$ 的差。由于 $|1\rangle$ 及 $|2\rangle$ 的对称性,对于它们的差来说,在两个质子的半当中找到电子的振幅必定为零。这意味着电子在某种程度上被束缚得更严,这就导致较大的能量。

应该指出,一旦两个质子之间的距离近到取图 10-3 中曲线的极小值时,把 H_2^+ 离子视为双态系统的近似处理就失效了,因而这时不能得到实际束缚能的精确值。对于小间距,我们在图 10-1 中所设想的两种“态”的能量不再恰等于 E_0 , 需要一种更精确的量子力学处理方法。

假定我们现在问,如果不是两个质子,而是两个不同的客体,比方说一个质子与一个正的锂离子(两个粒子仍都带有单位正电荷),情况又会怎样?在这种情况下,两项哈密顿量 H_{11} 与 H_{22} 不再相等,事实上,它们将很不一样。如果出现了差 $(H_{11} - H_{22})$ 的绝对值远大于 $A = -H_{12}$ 的情况,吸力就变得非常微弱,这可由下面看出。

如果将 $H_{12}H_{21} = A^2$ 代入(10.3)式,就有

$$E = \frac{H_{11} + H_{22}}{2} \pm \frac{H_{11} - H_{22}}{2} \sqrt{1 + \frac{4A^2}{(H_{11} - H_{22})^2}}$$

当 $(H_{11} - H_{22})^2$ 远大于 A^2 时,平方根就很接近等于

$$1 + \frac{2A^2}{(H_{11} - H_{22})^2},$$

于是两个能量就是

$$\begin{aligned} E_I &= H_{11} + A^2 / (H_{11} - H_{22}), \\ E_{II} &= H_{22} - A^2 / (H_{11} - H_{22}). \end{aligned} \quad (10.8)$$

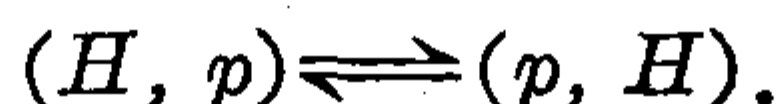
它们非常接近于孤立质子的能量 H_{11} 与 H_{22} , 只是由于翻转振幅 A 而略有所别。

能量差 $E_I - E_{II}$ 是

$$(H_{11} + H_{22}) + \frac{2A^2}{(H_{11} - H_{22})}.$$

来自电子翻转的附加能级分裂不再等于 $2A$, 而是 $2A$ 乘上因子 $A / (H_{11} - H_{22})$, 该因子我们现在设为远小于 1. 此外, $E_I - E_{II}$ 对两个原子核间距的相依性也比 H_2^+ 离子小得多——也减小一个因子 $A / (H_{11} - H_{22})$ 。现在我们明白了为什么不对称双原子分子的束缚一般很微弱。

在我们的 H_2^+ 离子理论中我们已经发现了一种对于两个质子所共有的一个电子在效果上提供了两质子间的吸引力的机制的解释,这种吸引力即使在质子相距较远时也能存在。此吸引力来自由于电子从一个质子跳到另一个质子的可能性所造成的系统的能量的减少。在这种跳跃中,系统由位形(氢原子, 质子)变到位形(质子, 氢原子), 或者反过来。我们可以用符号描写这种过程



由此过程产生的能量变化正比于振幅 A , A 即能量为 $-W_H$ (电子处在氢原子中的结合能)的电子可从一个质子跑到另一个质子的振幅。

当两个质子的间距 R 较大时,电子在其跳跃中必须通过的大部分空间中静电势能都接

近于零。因而在这些地方,电子就像自由粒子在真空中那样运动——但带有负的能量!我们在第3章(3.7)式中已知道,具有确定能量的粒子从一处跑到距离 r 外的另一处的振幅正比于

$$e^{(i/\hbar)pr}/r,$$

这里 p 是与确定能量对应的动量。在现在的情况下(用非相对论公式), p 由下式给定

$$p^2/2m = -W_H, \quad (10.9)$$

这意味着 p 是虚数,

$$p = i\sqrt{2mW_H}.$$

(根式带负号在这里没有什么意义。)

于是我们应预期,当两个质子间距 R 大时, H_2^+ 离子的振幅 A 将按下式变化

$$A \sim \frac{e^{-(\sqrt{2mW_H}/\hbar)R}}{R}, \quad (10.10)$$

由电子束缚而产生的能量变化正比于 A ,于是就有一个力将两个质子拉近,此力在 R 大的情况下正比于(10.10)式对 R 的导数。

最后,为完备起见,我们应谈及对双质子单电子系统还有另一种给出能量对 R 的相依性的效应。迄今为止我们都忽略了这点,因为通常它是相当次要的——例外正是在距离很大时出现,这时交换项 A 的能量已指数地衰减为很小的值。我们所考虑的新效应是质子对氢原子的静电吸引,这种吸引的产生方式与任何带电体吸引一个中性物体的情况一样。裸质子在中性氢原子处产生一个电场 \mathcal{E} (随 $1/R^2$ 变化)。原子便极化而呈现一个正比于 \mathcal{E} 的感应偶极矩 μ 。偶极子的能量是 $\mu\mathcal{E}$,它正比于 \mathcal{E}^2 或 $1/R^4$ 。因而在系统的能量中有随距离的4次方而衰减的一项。(它是对 E_0 的校正)此能量随距离的减少比(10.10)式给出的 A 的改变来得慢,在某个大距离 R 处它就成为仅余的给出能量随 R 而变的有意义项,因此也就是仅余的力。注意对两个基础态来说静电项都有相同的符号(力是引力,故能量为负),对两个定态也是如此,而电子交换项 A 对两种定态则给出了相反的符号。

§ 10-2 核 力

我们已经看到,一个氢原子与一个质子的系统具有由交换单个电子所造成的相互作用能,它在距离 R 大时随 R 的变化是

$$e^{-\alpha R}/R, \quad (10.11)$$

这里 $\alpha = \sqrt{2mW_H}/\hbar$ 。(当电子——正像这里一样——跃过它在其中具有负能量的空间时,人们通常就说作了一次“虚”电子的交换。更明确地说,“虚交换”的意思是这种现象包含了在交换态与非交换态之间的量子力学干涉。)

现在我们可以问以下问题:在别类粒子之间的作用力是否可能有类似的起源?例如,一个中子与一个质子,或两个质子之间的核力怎么样?在试图解释核力的本性时,汤川提出两个核子间的力就起因于类似的交换效应,只是在这种情况下,不是起因于电子的虚交换,而是起因于他称为“介子”的新粒子的虚交换。今天,我们认为质子或其他粒子在高速碰撞中所产生的 π 介子与汤川介子是一样的。

作为一个例子,让我们来看看,在质子与中子之间交换一个质量为 m_π 的正 π 介子(π^+)时,会预期出现哪一种力。正如氢原子 H^0 可以放出一个电子 e^- 而成为质子 p^+

$$H^0 \longrightarrow P^+ + e^-, \quad (10.12)$$

一样, 质子可以释放一个 π^+ 介子而变成一个中子 n^0 :

$$P^+ \longrightarrow n^0 + \pi^+. \quad (10.13)$$

所以, 如果相距为 R 的 a 点及 b 点各有一个质子与一个中子, 质子可以通过发射 π^+ 成为中子, 而 b 处中子吸收这个 π^+ 子后就成为一个质子. 在双核子(加 π 介子)系统中存在一种相互作用能, 它取决于 π 介子交换的振幅 A ——正像我们在 H^+ 离子中对电子交换所发现的情况一样.

在(10.12)式的过程中, H^0 原子的能量比质子能量小 W_H (作非相对论计算, 并略去电子的静能 mc^2), 于是电子具有负动能——或虚动量——如(10.9)式所示. 在核过程(10.13)中, 质子与中子具有几乎相等的质量, 所以 π^+ 的总能量将为零. 对质量为 m_π 的 π 介子, 其总能量 E 与动量 p 之间的关系是

$$E^2 = p^2 c^2 + m_\pi^2 c^4,$$

因为 E 为零(或至少与 m_π 相比可忽略), 动量又是虚的了:

$$p = i m_\pi c.$$

利用我们对束缚电子穿越两质子间的空间势垒的振幅所作的同样的论证, 得到在核情况下的交换振幅 A , 在 R 大时, 它的形式应如

$$e^{-(m_\pi c/\hbar)R}/R. \quad (10.14)$$

相互作用能正比于 A , 所以也以同样方式变化. 我们得到了以所谓汤川势形式表示的两核子间的能量变化关系. 顺便提一下, 我们早先曾直接从自由空间中 π 介子的运动微分方程得到过这同一公式[见第二卷第28章(28.18)式].

按同样的思路, 我们可以讨论由交换一个中性 π 介子(π^0)而产生的两个质子(或两个中子)间的相互作用. 现在基本过程是

$$P^+ \longrightarrow P^+ + \pi^0. \quad (10.15)$$

一个质子可以发射一个虚 π^0 介子, 但此后它仍保持为一个质子. 如果我们有两个质子, 1号质子可以发射一个虚 π^0 介子, 这个 π^0 介子被2号质子吸收. 结果, 我们仍然有两个质子. 这多少与 H^+ 离子有些不同. 在那里 H^0 在发射一个电子后变为另一种状态——即质子. 而现在我们假设质子可以发射一个 π^0 而不改变它的性质. 事实上在高能碰撞中可观察到这种过程. 它类似于电子发射一个光子后仍然是个电子的那种情况:

$$e \longrightarrow e + \text{光子}. \quad (10.16)$$

在光子被发射前或被吸收后我们并没有在电子内部“见到”它们, 它们的发射也不改变电子的“性质”.

现在回到两个质子的问题上去, 存在一种相互作用能, 它是由下述过程的振幅 A 引起的: 一个质子发射一个中性 π 介子, 该介子(以虚动量)抵达另一个质子而为其吸收. A 又正比于(10.14)式, 式中 m_π 是中性 π 介子的质量. 完全同样的论证给出两个中子之间相等的相互作用能. 由于中子与质子, 质子与质子, 中子与中子之间的核力(不考虑电作用)相同, 我们可以推断带电的及中性的 π 介子的质量应当相等. 实验表明, 它们的质量确实很接近于相等, 微小的差别差不多是可由电子的自能校正预计到的值(见第二卷第28章).

还有其他种类的粒子——如 K 介子——可以在两个核子间交换. 两个 π 介子同时被交换也是可能的. 但所有这些其他的交换“物体”都具有比 π 介子质量 m_π 大的静止质量 m_0 , 而

在交换振幅中导致依下式变化的一些项

$$e^{-(m_\pi c/\hbar)R}/R.$$

随着 R 的增加, 这些项衰减得比单个介子的项快. 今天, 还没有人知道怎么去计算这些高质量项, 但对于足够大的 R 值而言, 只有单 π 介子项才保留下来. 而实际上, 那些只涉及大距离下的核相互作用的实验确实表明相互作用能正如单 π 介子交换理论所预言的那样.

在电磁学的经典理论中, 库仑静电相互作用与加速电荷的光辐射密切相关, 都来自麦克斯韦方程组. 我们在量子论中已看到光可以表示为一个箱子中的经典电磁场的简谐振动的量子激发. 另一方面, 可以用服从玻色统计的粒子——光子来描写光, 由此建立起量子论, 我们在 § 4-5 中曾强调这两种可供选择的观点总是给出同样的预言. 那么, 第二种观点是否可以完全贯彻下去而包括所有的电磁效应? 特别是, 如果我们想纯粹用玻色粒子即用光子来描写电磁场的话, 那么库仑力由什么而产生?

从“粒子”的观点看, 两个电子之间的库仑相互作用来自于虚光子的交换. 一个电子发射一个光子——如(10.16)式的反应中一样——这个光子跑到第二个电子那里, 在同样的逆回反应中被吸收. 于是相互作用能又用(10.14)那样的公式给出, 但现在 m_π 由光子的静止质量即零代替. 所以两个电子间光子的虚交换给出与电子间距 R 成简单反比关系的相互作用能——这正是通常的库仑势能! 在电磁学的“粒子”理论中, 虚光子交换过程产生出所有的静电现象.

§ 10-3 氢分子

作为下一个双态系统的例子, 我们来考察一下中性氢分子 H_2 . 当然, 由于它有两个电子, 理解起来更复杂些. 我们还是从考虑两个质子分得相当开时所发生的情况开始. 只是现在要加上两个电子. 为了追踪它们, 称其中一个为“电子 a ”, 另一个为“电子 b ”. 我们仍可设想两种可能的状态. 一种可能性是“电子 a ”围绕第一个质子, “电子 b ”围绕第二个质子, 如图10-4(a)所示. 这时就只有两个氢原子, 我们将称此为状态 $|1\rangle$. 另外还有一种可能性: “电子 b ”围绕第一个质子, 而“电子 a ”则围绕第二个质子, 称此为状态 $|2\rangle$. 由情况的对称性, 这两种可能性在能量上应该等价, 只是(如我们将见到的)系统的能量不正好就是两个氢原子的能量. 我们应当提及还存在其他许多可能性. 例如, “电子 a ”可能靠近第一个质子, 而

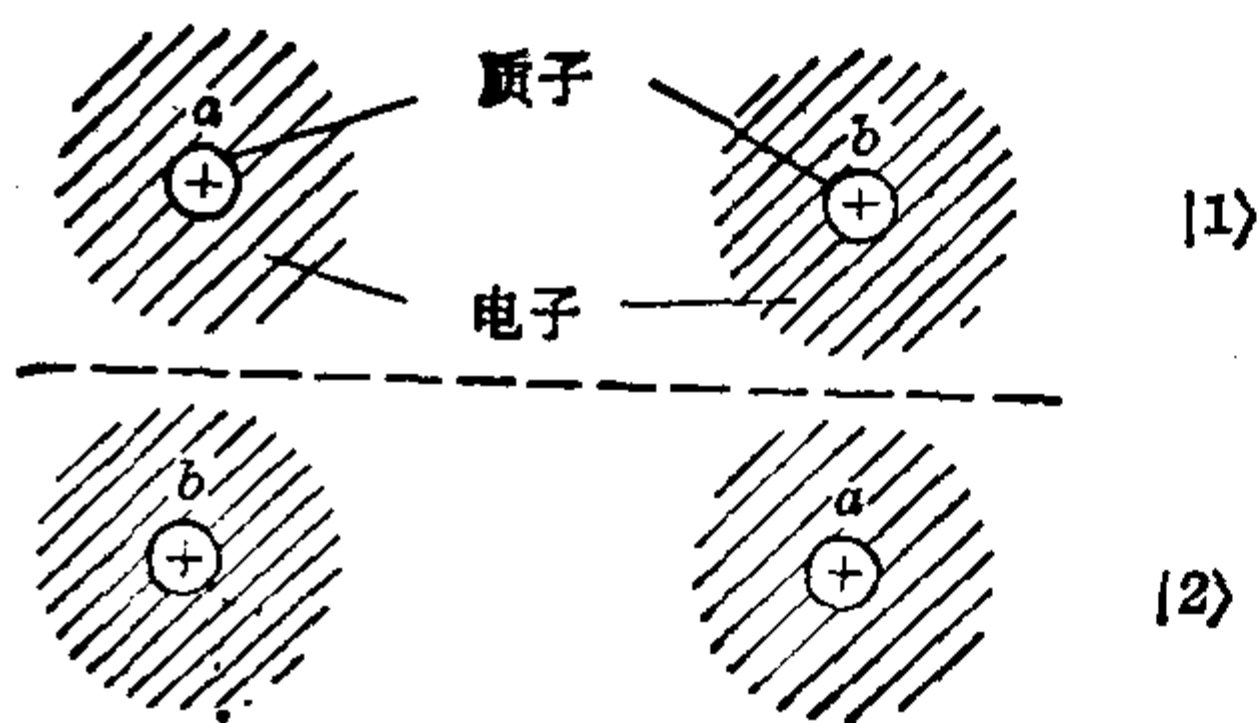


图 10-4 H_2 分子的一组基础态

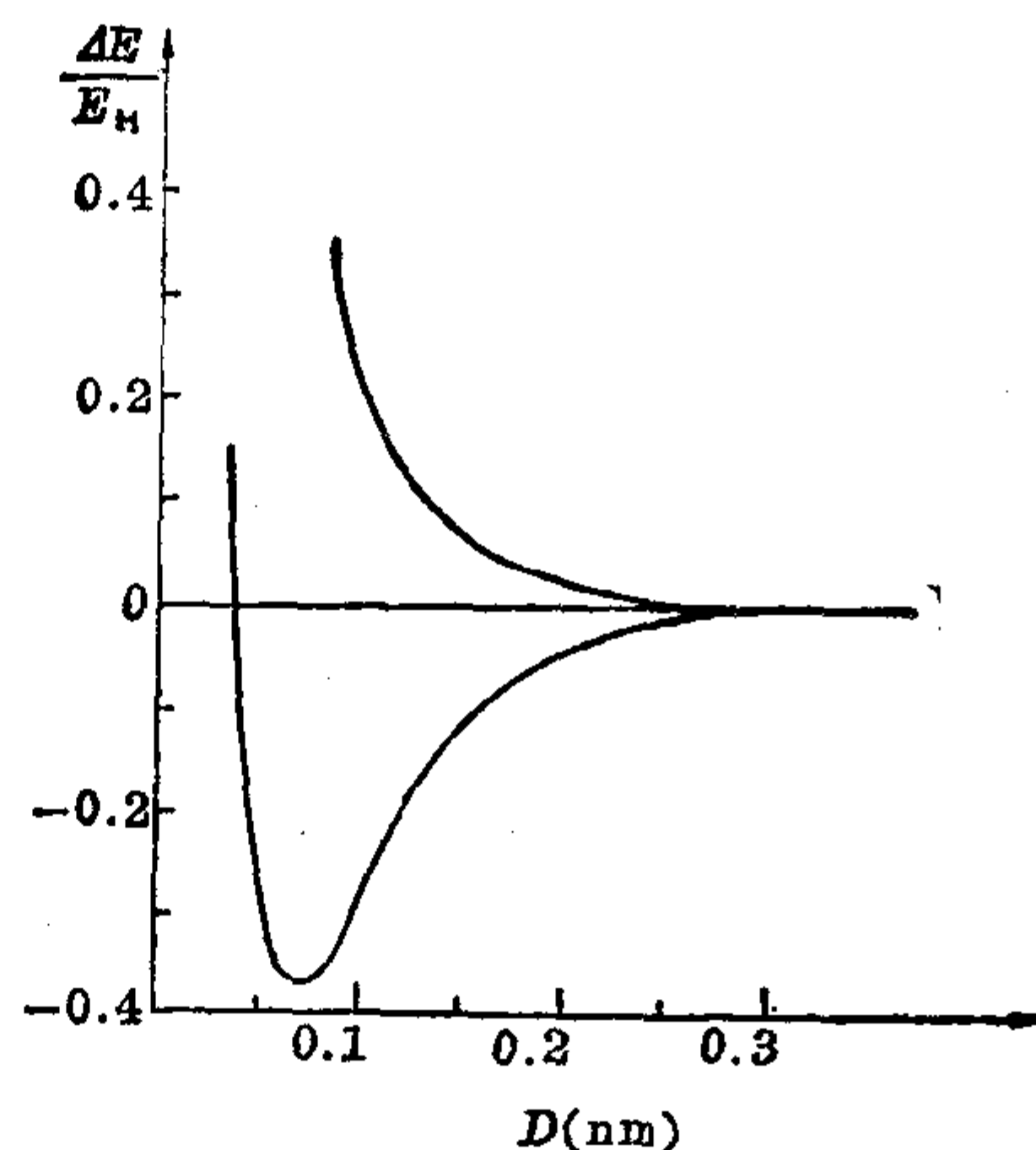


图 10-5 对不同质子间距 D 的 H_2 分子能级 ($E_H = -13.6\text{eV}$)

“电子 b ”则可能以另一种状态围绕同一个质子。但我们将不去考虑这种情况，因为，无疑它将具有较高的能量（由于两个电子间较大的库仑斥力）。如要求更高的精确性，就得包括这些态，但是只要考虑图 10-4 中的两种状态，我们就能得到分子结合的实质。在这种近似下，我们可以通过给出处在态 $|1\rangle$ 的振幅 $\langle 1|\phi\rangle$ 及处在态 $|2\rangle$ 的振幅 $\langle 2|\phi\rangle$ 来描写任何状态 ϕ 。换句话说，态矢量 $|\phi\rangle$ 可以写成线性组合

$$|\phi\rangle = \sum_i |i\rangle \langle i|\phi\rangle.$$

往下，象通常那样，我们假设有一定振幅 A 使电子通过中间空间并交换位置。这种交换的可能性意味着系统的能量是分裂的，这点我们在别的双态系统中已经见到。就像氢分子离子的情况一样，当质子间距较大时，分裂很小。当质子彼此靠近时，电子来回跑的振幅增大，因此分裂加大。低能态的减少意味着存在着使原子靠近的引力。当两个质子靠得很近时，由于库仑斥力，能级又将升高。最终净结果是两种定态具有如图 10-5 所示那样的随着间距而变的能量。在间距约为 0.74\AA ($1\text{\AA} = 10^{-8}\text{cm}$) 时，低能级达极小值，这就是真实氢分子的质子间距。

此刻你也许正在考虑一个问题，怎么处理两个电子是全同粒子这件事呢？我们已经称它们为“电子 a ”与“电子 b ”，但实际上根本无法说出哪个是哪个。在第 4 章中我们曾说过，对于电子——它们是费密子——来说，如果通过交换电子某件事能以两种方式发生的话，两个振幅将以负号相干。这意味着如果我们把这个电子与那个电子互换，振幅的符号必须反过来。但是，我们刚才已得出结论，氢分子的束缚态应该是（当 $t=0$ 时）

$$|II\rangle = 1/\sqrt{2} (|1\rangle + |2\rangle).$$

而根据第 4 章的规则，这种状态是不允许的。如果我们交换两个电子，就得到状态

$$1/\sqrt{2} (|2\rangle + |1\rangle),$$

这一来，符号就相同而不是相反。

如果两个电子具有相同的自旋，上述论证是正确的。确实，如两个电子自旋都朝上（或二者自旋都朝下），唯一允许的态就是

$$|I\rangle = 1/\sqrt{2} (|1\rangle - |2\rangle).$$

对这种态来说，两个电子的交换得到

$$1/\sqrt{2} (|2\rangle - |1\rangle),$$

这正是 $-|I\rangle$ ，符合要求。所以如果我们让两个氢原子彼此靠近而它们电子自旋的方向相同，它们就会进入态 $|I\rangle$ 而不是 $|II\rangle$ 。但请注意态 $|I\rangle$ 是个较高能态。它的能量-间距曲线没有极小值。这两个氢原子将总是互相排斥而不能形成一个分子。所以我们得出结论，氢分子不可能以两个电子的自旋平行的方式而存在。这是正确的。

另一方面，态 $|II\rangle$ 对两个电子来说是完全对称的。事实上，如果互换我们称为 a 的电子与我们称为 b 的电子，就恰好回到同一状态。在 § 4-7 中我们曾看到，如果两个费密子处在同一状态，它们必有相反的自旋。所以束缚态氢分子必定有一个自旋朝上的电子和一个自旋朝下的电子。

如果我们要将质子的自旋包括在内的话，氢分子的整个描述就真的复杂了。那时把分子视为双态系统就不再正确了。事实上应当将它看作为八态系统——对每个态 $|1\rangle$ 或 $|2\rangle$ 各有四种可能的自旋配置。由此可见我们略去自旋使事情有点简单化。但最终的结论是正确

的。

我们发现 H_2 分子的最低能态——唯一的束缚态有着自旋相反的两个电子。电子的总自旋角动量是零。另一方面，带有平行自旋——因而具有总角动量的两个靠近的氢原子必定处在较高(非束缚)能态，两个原子相互排斥。在自旋与能量间有一种有趣的相互关系。我们前面曾提到，由于自旋平行的情况具有比自旋相反的情况更高的能量，在两个自旋之间似乎存在一种“相互作用”能，而上述自旋与能量的关系即对此作出了另一种说明。在某种意义上你可以说自旋试图达到一种反平行状况，而在这样做的过程中它具有释放出能量的潜力——这不是因为存在着较大的磁力，而是因为不相容原理的作用。

我们在 § 10-1 中看到，用单个电子所造成的两个不同离子的结合大多是十分微弱的。若用两个电子的话，情况就不是如此了。假设图 10-4 中的一对质子被任意两个离子(内电子壳层填满而带一个离子电荷)所代替，而电子在两个离子上的结合能是各不相同的。态 $|1\rangle$ 和 $|2\rangle$ 的能量仍然相等，因为在每个这样的态中，都是一个电子与一个离子相结合。因此，我们总是有与 A 成比例的能量分裂。两电子结合是到处都有的，它是最常见的价键。化学结合通常就与这种两个电子参与的翻转游戏有关。虽然也可以只用一个电子来结合两个原子，但那是相当罕见的，因为它需要恰恰正好的条件。

最后我们想谈一下，如果电子与一个原子核的吸引能量远比与另一个核的能量高，那么原先所说的忽略其他可能态的讲法就不再正确了。假设核 a (也可以是一个正离子)对电子的吸引作用远大于核 b 对电子的吸引作用，那就可能发生即使两个电子都在核 a 旁而没有电子在核 b 旁，总能量仍然相当低的情况。强吸引作用可能比补偿两个电子的互斥作用所需的还多。如果是这样，在最低的能态中，就可能有较大的振幅在核 a 旁找到两个电子(形成一个负离子)，而只有很小的振幅在 b 旁找到任何电子。这种情况就好像一个负离子带上一个正离子。事实上，这正是像 $NaCl$ 这样的“离子化”分子中所发生的情况。你可以看出，在共价结合与离子结合之间所有层次的结合形式都是可能的。

现在你已开始看到，许多化学事实怎样借助于量子力学的描述而获得最清晰的理解。

§ 10-4 苯 分 子

化学家们发明了一些优美的图案来表示复杂的有机分子。现在我们要来讨论其中最有趣的图案之一——如图 10-6 所示的苯分子。它由对称排列的六个碳原子与六个氢原子组成，图中的每根横线表示一对自旋相反的电子，它们起着共价键作用。每个氢原子提供一个电子而每个碳原子提供四个电子，总共包含有 30 个电子。(每个碳原子核近旁还有两个电子，它们形成第一壳层或 K 壳层。由于这些电子紧紧地受到束缚以致在共价键形成中并没有起明显作用，故在图中没有画出它们)所以图上的每条横线表示一个键，或者一对电子，而双键则意味着每隔一对碳原子间有两对电子。

这种苯分子有个神秘的地方。由于化学家们已经测量了各种含有几个苯环的化合物的能量(例如，他们通过研究乙烯而得知双键的能量，等等)，所以我们可以计算为形成这样的化合物所需要的能量。这样我们就能算出苯分子应当具有的总能量。然而，苯环的实际能量要远小于由这种计算所得的值，比起根据所谓“非饱和双键系统”而预期的情况而言，苯环的结合要紧密得多。通常不处在这样一个环上的双键系统因其有颇大的能量而在化学上甚易松动，这种双键通过加上一些其他氢原子很容易断开，但苯中的环则十分稳固而难以打断。

换句话说,苯所具有的能量要比由键的图象所作的计算值低得多。

此外还有一个神秘的地方. 假设我们用两个溴原子代替两个相邻的氢原子而形成邻二溴苯分子. 可以用两种方式做成此事. 如图 10-7 所示溴原子可以象图中的(a)那样处在双键的两端,也可象图中(b)那样处在单键的两端. 人们会以为邻二溴苯分子应有两种不同的形式,但事实并非如此. 只有一种这样的化合物¹⁾.

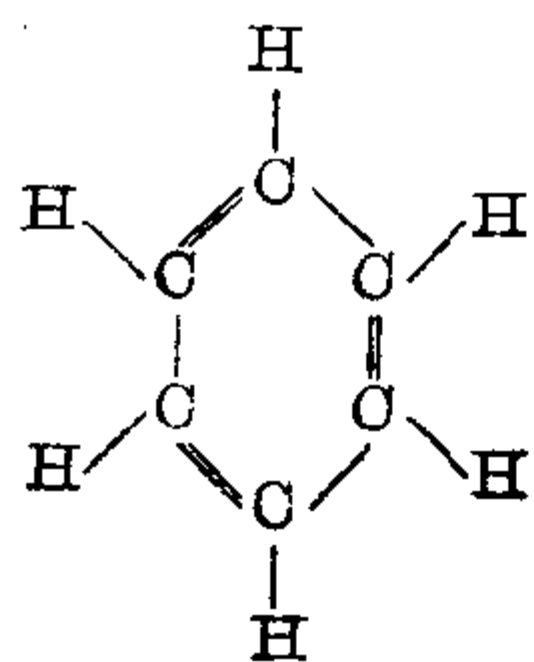
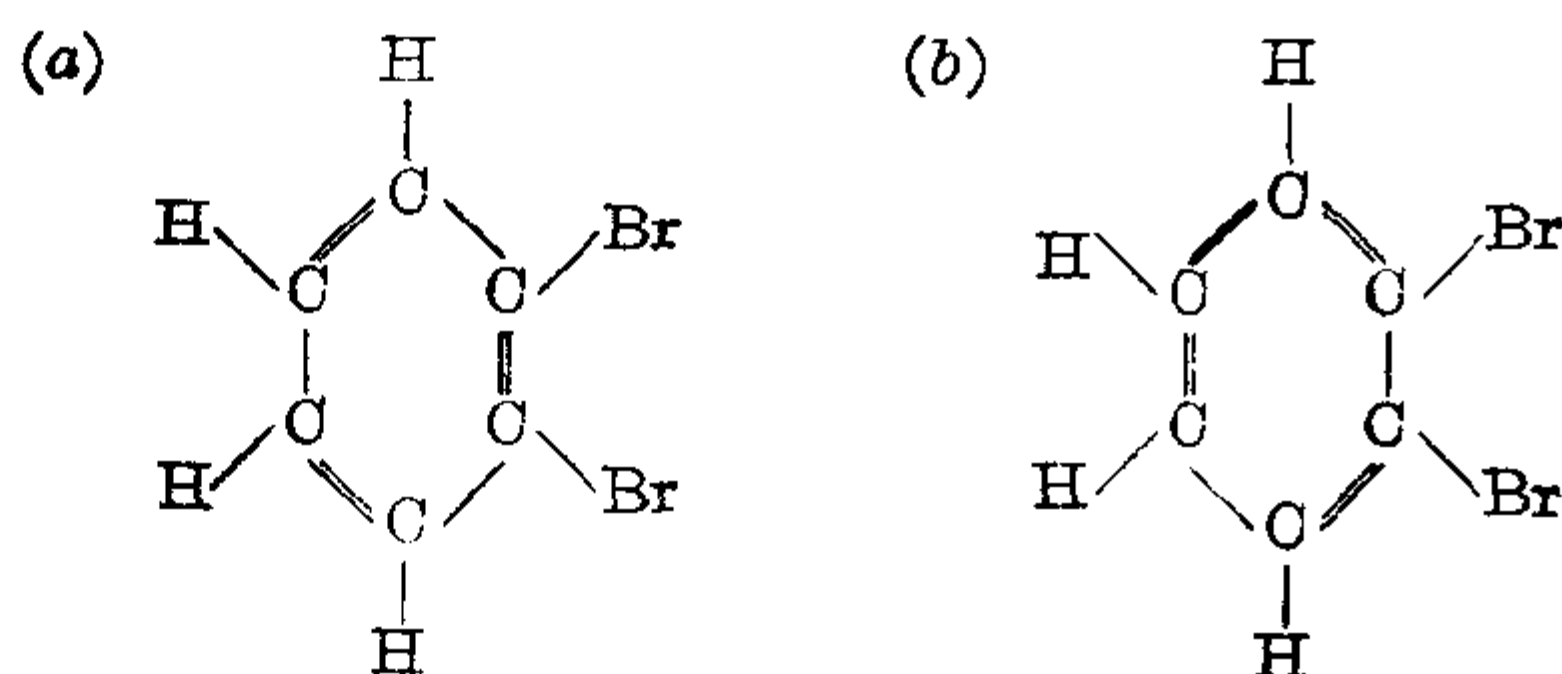
图 10-6 苯分子, C_6H_6 

图 10-7 正二溴苯的两种可能组态. 两个溴原子可相隔一个单键或一个双键

现在我们要来揭示这些秘密——或许你们已经猜到如何来做了,当然,要注意到苯环的“基态”的确是个双态系统. 我们可以设想苯中的键可以取图 10-8 所示两种配置的任一形式. 你会说,“它们实际上是相同的,它们应当有相同的能量.”确实如此,正因为如此,必须将它们分解为双态系统. 每个态表示整组电子的一种不同的位形,整个结构有某个振幅 A ,从这种配置转换到另一种配置——电子有机会由一种位形翻转到另一种位形.

我们已知道,这种翻转的可能性就造成了一个混合态,它的能量将比分开看待图 10-8 中的每幅图案而作的计算结果来得低. 这一来,就有两种定态——一种的能量值大于预期值,另一种则小于预期值. 因此,实际上图 10-8 所示的两种可能状态都不是苯的真正的正常状态(最低能态),而是它处于图示的每种态的振幅都是 $1/\sqrt{2}$. 这是常温下苯化学中所涉及到的唯一状态. 附带说一下,较高能态也是存在的,我们能这样说是因为苯对于频率为 $\omega = (E_I - E_{II})/\hbar$ 的紫外线有强烈的吸收. 你们记得,在氨分子中,来回翻转的是三个质子,而能量的差处在微波区域. 对苯分子,翻转的是电子,由于它们轻得多,就更容易翻转,这就使系数 A 大得多. 结果能量差也大得多,约为 1.5eV ,这相当于紫外光子的能量²⁾.

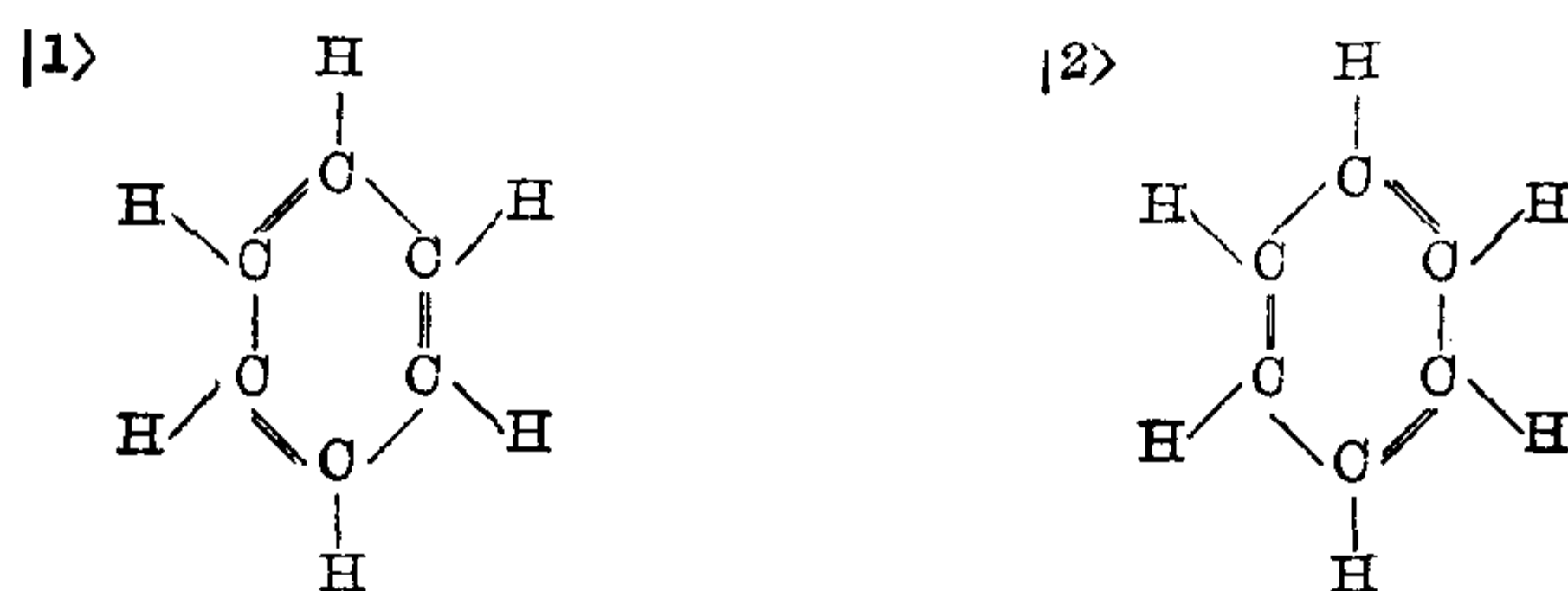


图 10-8 苯分子的一组基础态

- 1) 我们将事情过于简化了一点. 原来,化学家认为应当有四种型式的二溴苯: 两种形式是溴原子连在相邻的碳原子上(邻二溴苯), 第三种形式是溴原子连在次邻的碳原子上(间二溴苯), 而第四种形式是两个溴原子彼此相对(对二溴苯). 然而,他们只找到三种形式——只有一种形式的邻位溴苯分子的形式.
- 2) 我们的说法会造成一点误解. 把苯作为双态系统时,紫外线的吸收会很微弱,因为两种态之间的偶极矩阵元是零[两种状态在电学上是对称的,所以在我们的跃迁几率公式(9.55)式中,偶极矩 μ 为零,因而没有光被吸收.] 如这些态是仅有的状态,较高能态的存在就应当用其他方式来证实. 然而,取较多态(诸如具有相邻双键的态)为基础态的苯分子的更完全理论表明,真正的苯分子定态与我们所找到的略有不同. 最后所得的偶极矩将允许发生文中所说的由于吸收紫外线而造成的跃迁.

如果用溴原子代替,会发生什么情况?图 10-7 中的(a)与(b)两种“可能性”仍表示两种不同的电子位形。唯一的差别在于开始时所取的两基础态所具有的能量略有不同。能量最低的定态仍是两种态的线性组合,但两态具有不相等的振幅。比方说,处在态 $|1\rangle$ 的振幅会取 $\sqrt{2/3}$ 这样的值,而处在态 $|2\rangle$ 的振幅的大小就会是 $\sqrt{1/3}$ 。如没有进一步的信息,我们就不能说得十分确切,但只要两种能量 H_{11} 与 H_{22} 不再相等,那么振幅 C_1 与 C_2 就不会再有相同的大小。当然,这意味着,图中的两种可能性中有一种大些,但由于电子的活动性相当大,因而两种情况都具有一定振幅。不过另一种状态具有不同的振幅(如 $\sqrt{1/3}$ 及 $-\sqrt{1/3}$),而处于较高能量上。只有一个最低能态,而不象固定化学键的简单理论所提示的有两个。

§ 10-5 染料

我们再举一个双态现象的化学例子——这次是在较大的分子水平上。它与染料的理论有关。许多染料——事实上是大多数人造染料的特性十分有趣,它们具有某种对称性。图 10-9 表示一种称为品红的特殊染料的离子,这染料呈现紫红的颜色。它的分子有三个环结构,其中两个是苯环。第三个环跟苯环不完全相同,因为环中只有两个双键。图上画出了两幅同样地满足要求的图案,我们会猜想它们具有相同的能量。但存在一定的振幅使所有的电子都从一种状态翻转至另一种状态,而将“空”位的部位挪到相反的一端。由于包括了这么多电子,翻转振幅要比苯那种情况略低些,故两种定态间的能量差就要小些。然而,仍存在着通常的两种定态 $|I\rangle$ 及 $|II\rangle$,它们是图中两种基础态的和与差。 $|I\rangle$ 与 $|II\rangle$ 的能量差值结果等于可见光区光子的能量。如果将光照射在分子上,在一种频率上就会出现很强的吸收,从而显示出明亮的色彩。这就是染料的成因!

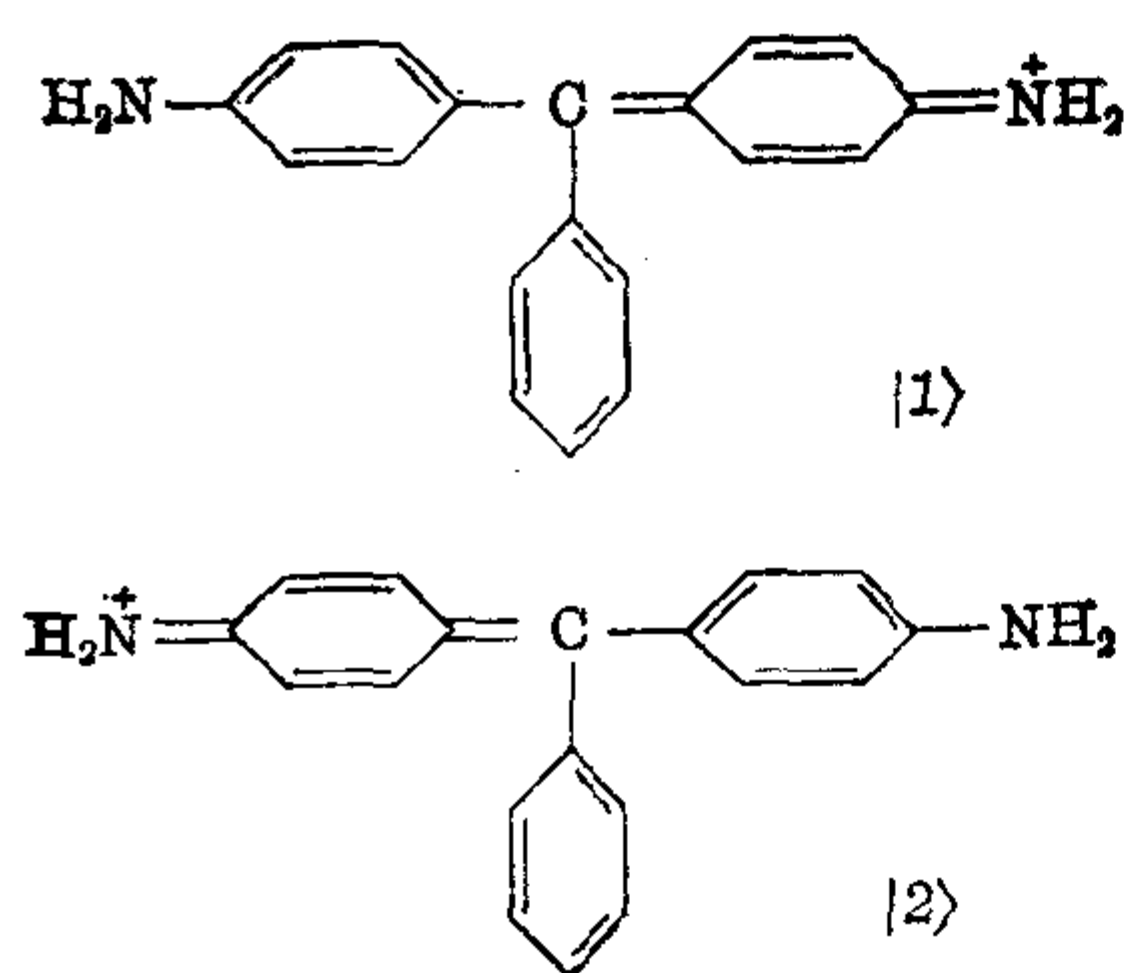


图 10-9 品红染料分子的两个基础态

这种染料分子的另一个有趣特性是,在图示的两个基础态中,电荷中心处于不同的位置。结果,分子将受外电场的强烈影响。在氨分子中我们见过类似的效应。显然,只要知道 E_0 与 A 的数值,就可以用完全相同的数学方法对它进行分析。一般来说, E_0 与 A 的数值是通过汇集实验数据得到的。如果对许多染料进行测量,就往往可能猜出某个相关的染料分子的情况。由于电荷中心的大位移,(9.55)式中的 μ 值就较大,从而材料吸收特征频率为 $2A/\hbar$ 的光的几率就较大。因此,染料不仅有颜色,而且颜色非常强——少量的染料就能吸收大量的光。

翻转速率——从而 A ——对分子的完整结构非常敏感。改变 A ,能量分裂以及与此相关的染料颜色就可以变化。还有,分子也不必是完全对称的。即使存在着某种小的非对称性,我们仍看到同样的基本现象以略有修正的形式存在着。所以,通过在分子中造成一点非对称性,就可以得到颜色上的某种变化。例如,另一种重要染料——孔雀绿就与品红十分类似,只是其中两个氢原子被 OH_2 所代替。由于 A 改变了,翻转速率也变化了,所以它成为另一种颜色。

§ 10-6 置于磁场中的自旋 $1/2$ 粒子的哈密顿量

现在我们来讨论包含自旋为 $1/2$ 的粒子的一种双态系统。我们所要讲的有些内容已

在早先几章中涉及过,但再讲一次可能有助于进一步澄清某些疑惑之处.我们可以把一个静止电子视为双态系统.尽管本节将谈论“一个电子”,但所发现的东西将对任何自旋 $1/2$ 的粒子都是正确的.假设我们选 $|1\rangle$ 与 $|2\rangle$ 作为基础态,其中电子自旋的 z 分量是 $+\hbar/2$ 及 $-\hbar/2$.

当然,这些态与我们在前几章中称为 (+) 态及 (-) 态的是同样的态. 尽管,为使本章的记号前后一致,我们称“正”自旋态为 $|1\rangle$, “负”自旋态为 $|2\rangle$, 这里“正”与“负”指的是角动量沿 z 轴的指向.

电子的任何可能状态 ψ 可以象(10.1)式那样通过给出电子处在态 $|1\rangle$ 的振幅 C_1 及处在态 $|2\rangle$ 的振幅 C_2 来描写. 为了处理这个问题,我们需要知道这个双态系统的哈密顿量,即处在磁场内的电子的哈密顿量. 我们从磁场沿 z 方向这种特殊情况开始问题的讨论.

假设矢量 \mathbf{B} 只有 z 分量 B_z . 由两个基础态的定义(即自旋平行于和反平行于 \mathbf{B})知道它们已经是磁场中带确定能量的定态了. 态 $|1\rangle$ 对应着等于 $-\mu B_z$ 的能量¹⁾, 而态 $|2\rangle$ 则对应于 $+\mu B_z$ 的能量. 在这种情况下,由于 C_1 , 即处在态 $|1\rangle$ 的振幅不受 C_2 的影响,反之亦然,所以哈密顿量必定十分简单:

$$\begin{aligned} i\hbar dC_1/dt &= E_1 C_1 = -\mu B_z C_1, \\ i\hbar dC_2/dt &= E_2 C_2 = +\mu B_z C_2. \end{aligned} \quad (10.17)$$

对于这种特殊情况,哈密顿量是

$$\begin{aligned} H_{11} &= \mu B_z, & H_{12} &= 0, \\ H_{21} &= 0, & H_{22} &= +\mu B_z. \end{aligned} \quad (10.18)$$

所以我们知道,就沿 z 方向的磁场而言的哈密顿量是什么,并且知道定态的能量.

现在假定磁场不在 z 方向上,那么哈密顿量是什么呢? 如场不沿 z 方向,矩阵元如何变化? 我们要提出一个假设,即哈密顿量各项所服从的一种叠加原理. 更具体地说,我们想假设:如果两个磁场叠加在一起,那么,哈密顿量中的有关项只要相加——如果知道仅有 B_x 时的 H_{ij} ,也知道仅有 B_y 时的 H_{ij} ,那么,当 B_x 及 B_y 两者加在一起时的 H_{ij} 就只是两者之和. 如果我们考虑的只是沿 z 方向的场,上述结论肯定正确——因为若让 B_z 加倍,所有的 H_{ij} 也都加倍. 所以让我们假设在场 \mathbf{B} 中 H 是线性的. 这就是为了对任何磁场都能找到 H_{ij} 所需的一切了.

假定有个恒定磁场 \mathbf{B} , 我们完全可以选取 z 轴沿着磁场方向,从而就会找到能量为 $\mp\mu B$ 的两个定态. 但是仅仅沿不同方向选取坐标轴并不会改变物理内容. 这时我们对定态的描写将会不同,但它们的能量将仍为 $\mp\mu B$, 即

$$E_I = -\mu\sqrt{B_x^2 + B_y^2 + B_z^2} \quad (10.19)$$

和

$$E_{II} = +\mu\sqrt{B_x^2 + B_y^2 + B_z^2}.$$

剩下的事情是容易的. 这里已有了能量公式. 我们需要一个与 B_x, B_y, B_z 成线性关系的哈密顿量,将它代入一般公式(10.3)式中就能得到这些能量. 问题是:找到哈密顿量. 首先,注意能级分裂是对称的,其平均值为零. 从(10.3)式我们可以直接看出,这要求

$$H_{22} = -H_{11}.$$

(注意这与我们已经知道的当 B_x, B_y 都为零时的情况相符,在该情况下 $H_{11} = -\mu B_z$ 及 H_{22}

1) 我们将静止能量 m_0c^2 取作我们能量的“零点”,并且将电子的磁矩 μ 作为负数来处理,因为 μ 的指向与自旋相反.

$= +\mu B_z$.) 现在, 如果使(10.3)式的能量与从(10.19)式得出的能量相等, 就有

$$(H_{11} - H_{22})^2/4 + |H_{12}|^2 = \mu^2(B_x^2 + B_y^2 + B_z^2). \quad (10.20)$$

(我们还利用了 $H_{21} = H_{12}^*$ 的事实, 所以 $H_{12}H_{21}$ 也可写成 $|H_{12}|^2$.) 再对于场沿 z 方向的特殊情况, 上式给出

$$\mu^2 B_z^2 + |H_{12}|^2 = \mu^2 B_z^2.$$

显见在该特殊情况下 $|H_{12}|$ 必须为零, 这意味着 H_{12} 中不可能有任何 B_z 的项。(记住, 我们曾说过, 所有的项必须与 B_x, B_y, B_z 成线性关系.)

于是, 至此我们已发现 H_{11} 与 H_{22} 中有含 B_z 的项, 而 H_{12} 及 H_{21} 则没有. 我们可以作一个满足(10.20)式的简单猜测, 即只要设

$$\begin{aligned} H_{11} &= -\mu B_z, \\ H_{22} &= \mu B_z, \end{aligned} \quad (10.21)$$

及
$$|H_{12}|^2 = \mu^2(B_x^2 + B_y^2).$$

结果表明, 这是唯一可行的办法!

“等一等”——你们会说——“ H_{12} 与 B 并不成线性关系, 式(10.21)给出

$$H_{12} = \mu \sqrt{B_x^2 + B_y^2}.”$$

未必. 还有另一种的确是线性关系的写法, 那就是

$$H_{12} = \mu(B_x + iB_y).$$

实际上, 有好几种可能的写法, 最一般地, 我们可以写为

$$H_{12} = \mu(B_x \pm iB_y)e^{i\delta},$$

这里 δ 是某个任意的相角. 我们应当用哪个符号及什么相角? 结果表明你可以任选一种符号, 任选相角, 而物理结果总是相同的. 所以符号及相角的选择只是一种习惯. 在我们之前已有人选择了负号, 并取 $e^{i\delta} = -1$. 我们可以同样照着做而写为

$$H_{12} = -\mu(B_x - iB_y), \quad H_{21} = -\mu(B_x + iB_y).$$

(附带地说一下, 这些约定与第6章中所作的一些随意选择中的几个有关, 并且与它们相一致.)

这样, 处在任意磁场中的电子的完整哈密顿量是

$$\begin{aligned} H_{11} &= -\mu B_z, \quad H_{12} = -\mu(B_x - iB_y), \\ H_{21} &= -\mu(B_x + iB_y), \quad H_{22} = +\mu B_z. \end{aligned} \quad (10.22)$$

而振幅 O_1 与 O_2 的方程组就是

$$\begin{aligned} i\hbar dO_1/dt &= -\mu[B_z O_1 + (B_x + iB_y)O_2], \\ i\hbar dO_2/dt &= -\mu[(B_x + iB_y)O_1 - B_z O_2]. \end{aligned} \quad (10.23)$$

这样我们就找到了处在磁场中的电子“自旋态的运动方程”. 利用一些物理论据我们猜到了它们, 但任何哈密顿量的真正检验在于它应当作出与实验吻合的预言. 根据至此所做过的任何检验, 这些方程是正确的. 事实上, 尽管我们的论证只是就恒定场而言, 但所写的哈密顿量对于随时间变化的磁场也一样正确. 所以我们现在可以用(10.23)式来考察种种有趣问题了.

§ 10-7 磁场中的自旋电子

第一个例子. 我们从一个沿 z 方向的恒定磁场开始, 这里正好有能量为 $\pm\mu B_z$ 的两个

定态。假定我们在 x 方向上施加一个小磁场，于是方程组看起来与原来的双态问题相象。我们又一次碰到翻转问题，而能级又稍分开一些。现在设场的 x 分量随时间变化，譬如按 $\cos\omega t$ 变化。于是方程就与第9章中我们在氨分子上施加一个振荡电场后所得的方程相同。你们可以用同样方法求出具体解答。你将得到这样的结果：当水平电场在谐振频率 $\omega_0 = 2\mu B_x/\hbar$ 附近振动时，会引起从 $+z$ 态至 $-z$ 态——或者相反——的跃迁。这就给我们在第二卷第35章中(见附录)所描写的磁共振现象提供了量子力学的理论。

也能利用自旋 $\frac{1}{2}$ 的系统造成一种微波激射器。利用史特恩-革拉赫装置来产生一束沿(比方说) $+z$ 方向极化的粒子，再将其送入处在恒定磁场中的谐振腔中。腔内的振动电场可能与磁矩耦合而引发跃迁，从而将能量递交给腔。

现在让我们来考察下面的问题。假设有磁场 \mathbf{B} ，它指向极角为 θ ，而方位角为 ϕ 的方向，如图10-10所示。此外还假定有一个电子，而且我们已使它的自旋方向与磁场方向相同。这一电子的振幅 C_1 与 C_2 是什么？换句话说，称电子状态为 $|\psi\rangle$ ，我们要写出

$$|\psi\rangle = |1\rangle C_1 + |2\rangle C_2$$

这里 C_1 与 C_2 为

$$C_1 = \langle 1|\psi\rangle, \quad C_2 = \langle 2|\psi\rangle,$$

这里用 $|1\rangle$ 与 $|2\rangle$ 表示与我们习惯称为 $|+\rangle$ 及 $|-\rangle$ (相对于所选的 z 轴而言) 的相同的状态。

这个问题的答案也包括在双态系统的一般方程中。首先我们知道，由于电子自旋平行于 \mathbf{B} ，它处在能量 $E_I = -\mu B$ 的定态中。因此 C_1 与 C_2 两者都必定象(9.18)式中那样，按 $e^{-iEt/\hbar}$ 变化，而它们的系数 a_1 与 a_2 则由(10.5)式给定，即

$$a_1/a_2 = H_{12}/(E_I - H_{11}), \quad (10.24)$$

一个附加条件是 a_1 与 a_2 应当归一化，使 $|a_1|^2 + |a_2|^2 = 1$ 。

从(10.22)式中取出 H_{11} 及 H_{12} ，并利用

$$B_z = B\cos\theta, \quad B_x = B\sin\theta\cos\phi, \quad B_y = B\sin\theta\sin\phi.$$

就有

$$\begin{aligned} H_{11} &= -\mu B\cos\theta, \\ H_{12} &= \mu B\sin\theta(\cos\phi - i\sin\phi). \end{aligned} \quad (10.25)$$

附带提一下，第二个式子中的最后一个因子是 $e^{-i\phi}$ ，所以这样写更简单些：

$$H_{12} = -\mu B\sin\theta e^{-i\phi}. \quad (10.26)$$

在(10.16)式中利用这些矩阵元，并从分子和分母中消去 $-\mu B$ ，我们发现

$$a_1/a_2 = \sin\theta e^{-i\phi}/(1 - \cos\theta). \quad (10.27)$$

利用这个比值及归一化条件，就可求得 a_1 与 a_2 。这并不困难，但我们可以利用点小技巧来走一下捷径。注意

$$1 - \cos\theta = 2\sin^2\frac{\theta}{2},$$

而

$$\sin\theta = 2\sin\frac{\theta}{2}\cos\frac{\theta}{2}.$$

于是(10.27)式等同于

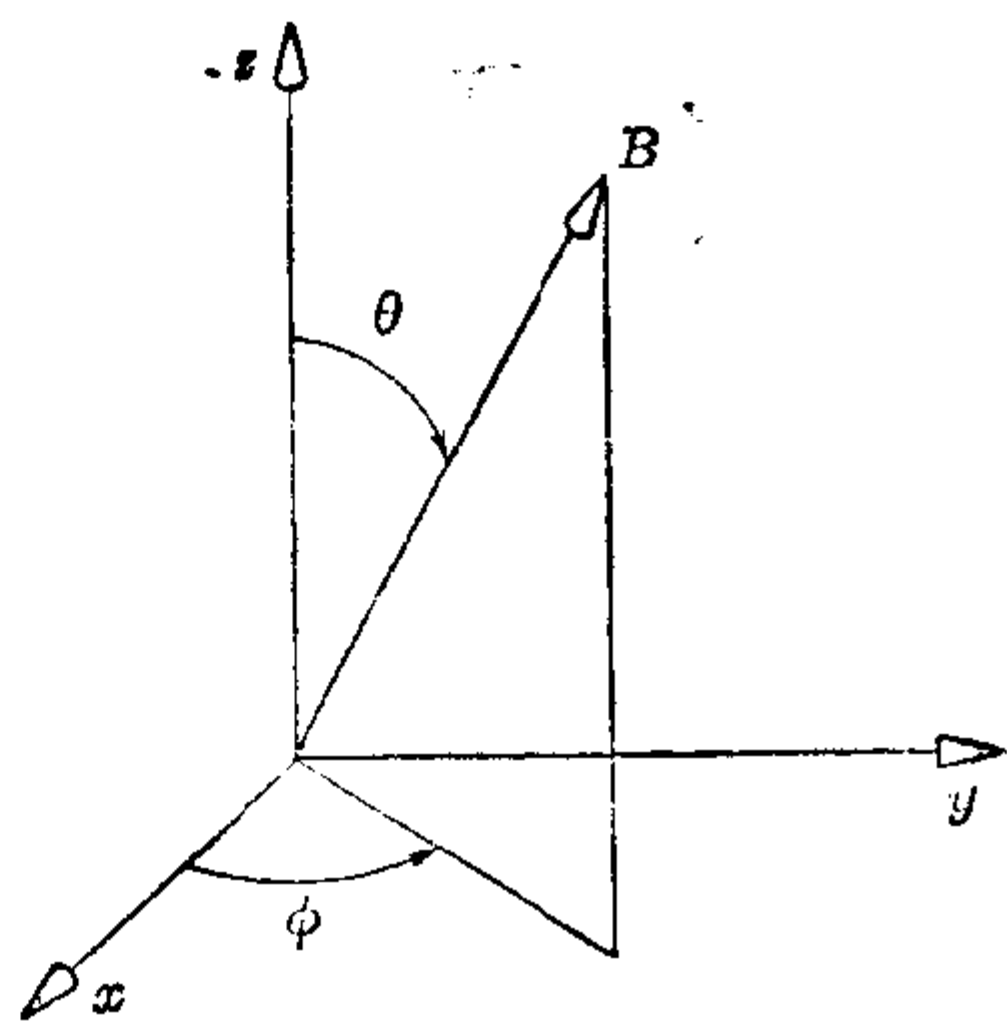


图 10-10 B 的方向用极角 θ 和方位角 ϕ 确定

$$a_1/a_2 = \cos \frac{\theta}{2} e^{-i\phi} / \sin \frac{\theta}{2}. \quad (10.28)$$

可见一个可能的答案是

$$a_1 = \cos \frac{\theta}{2} e^{-i\phi}, \quad a_2 = \sin \frac{\theta}{2}, \quad (10.29)$$

因为它符合(10.28)式. 同时也有

$$|a_1|^2 + |a_2|^2 = 1.$$

正象你们知道的, a_1 与 a_2 同乘以一个任意的相位因子不会改变任何东西. 人们一般喜欢将(10.29)式的两者都乘上 $e^{i\phi/2}$ 而使它更对称些, 所以常用的形式就是

$$a_1 = \cos \frac{\theta}{2} e^{-i\phi/2}, \quad a_2 = \sin \frac{\theta}{2} e^{-i\phi/2}. \quad (10.30)$$

这就是我们问题的答案. 当我们知道电子的自旋沿着极角为 θ , 方位角为 ϕ 的轴时, 数 a_1 与 a_2 就是电子自旋沿着 z 轴朝上或朝下的振幅. (振幅 C_1 与 C_2 只是 a_1 与 a_2 乘以 $e^{-iE_1 t/\hbar}$.)

现在我们注意一件有趣的事. 在(10.30)式中任何地方都不出现磁场强度 B . 显然, 在 B 趋向于零的极限情况下, 结果也一样. 这意味着我们已经一般地回答了怎么来表示一个其自旋沿任意方向的粒子的问题了. (10.30)式的振幅是自旋 $\frac{1}{2}$ 粒子的投影振幅, 此投影振幅跟我们在第5章中[(5.38)式]所给出的自旋为1的粒子的投影振幅相对应. 现在我们能够求得自旋为 $\frac{1}{2}$ 的滤过粒子束经过任何特定的史特恩-革拉赫装置的振幅了.

设 $|+z\rangle$ 表示自旋沿 z 轴朝上的一个态, $|-z\rangle$ 则表示自旋朝下的态. 如 $|+z'\rangle$ 表示自旋沿 z' 轴朝上的一个态, 而 z' 轴与 z 轴构成极角 θ , 方位角 ϕ , 那么按第5章的记号, 我们有

$$\langle +z | +z' \rangle = \cos \frac{\theta}{2} e^{-i\phi/2}, \quad \langle -z | +z' \rangle = \sin \frac{\theta}{2} e^{+i\phi/2}. \quad (10.31)$$

这些结果跟第6章中我们利用纯几何论据求得的式子(6.36)等价. (所以如果你曾决定跳过第6章的话, 现在总算有了些主要结果.)

作为最后一个例子, 我们再来考察一件多次说到过的事情. 假定我们来考虑以下问题. 有个电子开始时自旋沿着某个给定的方向, 接着加上沿 z 方向的磁场计25分钟, 然后再撤去磁场. 那么最后的状态是什么? 我们还是用线性组合来表示该状态 $|\psi\rangle = |1\rangle C_1 + |2\rangle C_2$. 然而, 对这个问题, 具有确定能量的态也就是我们的基础态 $|1\rangle$ 及 $|2\rangle$. 所以 C_1 与 C_2 只在相位上变化. 我们知道

$$C_1(t) = C_1(0) e^{-iE_1 t/\hbar} = C_1(0) e^{+i\mu B t/\hbar},$$

及

$$C_2(t) = C_2(0) e^{-iE_2 t/\hbar} = C_2(0) e^{-i\mu B t/\hbar}.$$

起初我们说过电子自旋沿着给定方向. 这意味着原先 C_1 与 C_2 是(10.30)式所给出的两个数. 当我们等待了一段时间 T 之后, 新的 C_1 与 C_2 就是原先两个数分别乘以 $e^{i\mu B_2 T/\hbar}$ 和 $e^{-i\mu B_2 T/\hbar}$, 那是什么态? 这不难回答. 这正是方位角 ϕ 减少了 $2\mu B_2 T/\hbar$, 而极角保持不变的态. 那意味着在时间 T 的终了, 态 $|\psi\rangle$ 表示自旋所沿的方向与原来方向的不同只是绕 z 轴转动了一个角度 $\Delta\phi = 2\mu B_2 T/\hbar$. 因为这个角正比于 T , 我们也可说自旋的方向以角速度 $2\mu B_2/\hbar$ 绕 z 轴作进动. 这个结果我们以前曾以不那么完全和严格的方法讨论过好几次. 现在, 我们已对原子磁体的进动得到一个完全与精确的量子力学描述.

有趣的是，刚才对磁场中自旋电子所用过的数学概念可适用于任何双态系统。这就是说，通过与自旋电子作个数学类比，有关双态系统的任何问题都可用纯几何的方法加以解决。做法是，首先，移动能量的零点使得 $(H_{11} + H_{22})$ 等于零，因而有 $H_{11} = -H_{22}$ 。于是任何双态问题在形式上与处在磁场中的电子问题雷同。你必须做的一切就是把 $-\mu B_z$ 当作 H_{11} ，把 $-\mu(B_x - iB_y)$ 当作 H_{12} 。不管原先的物理内容如何——氨分子也好，或其他什么也好——你都可以将它转换为相应的电子问题。所以，如果我们能一般地解决有关电子的问题，我们就能解决所有的双态问题。

而我们已经有了对电子问题的一般解答！假设电子起初处在自旋沿某方向“朝上”的状态，而你们在另外某个方向上施加一个磁场 \mathbf{B} 。你只要将自旋方向绕 \mathbf{B} 轴以某个角速度矢量 $\boldsymbol{\omega}(t)$ 旋转， $\boldsymbol{\omega}(t)$ 等于一个常数乘以矢量 \mathbf{B} （即 $\boldsymbol{\omega} = 2\mu\mathbf{B}/\hbar$ ）。若 \mathbf{B} 随时间变化，你要始终使转轴平行于 \mathbf{B} ，并改变转动速率以使它总是与 \mathbf{B} 的强度成正比。参见图 10-11。如果你坚持这样做，最后就会得到自旋轴的最终确定指向，而振幅 C_1 与 C_2 就恰由利用 (10.30) 式在你所用坐标系内进行投影而求得。你看，这正是个几何学问题：记录在进行了所有的旋转后自旋轴最终所取的位置。尽管弄清所涉及的内容并不难，但在一般情况下直接而明了地解出这个几何问题（求出以变化的角速度矢量进行转动的最终结果）并不容易。但是，无论如何，在原则上我们已知道了任何双态系统的一般解。

下一章里，我们将进一步考察用来处理自旋 $\frac{1}{2}$ 粒子这一重要情况——从而也用来一般地处理双态系统——的数字技术。

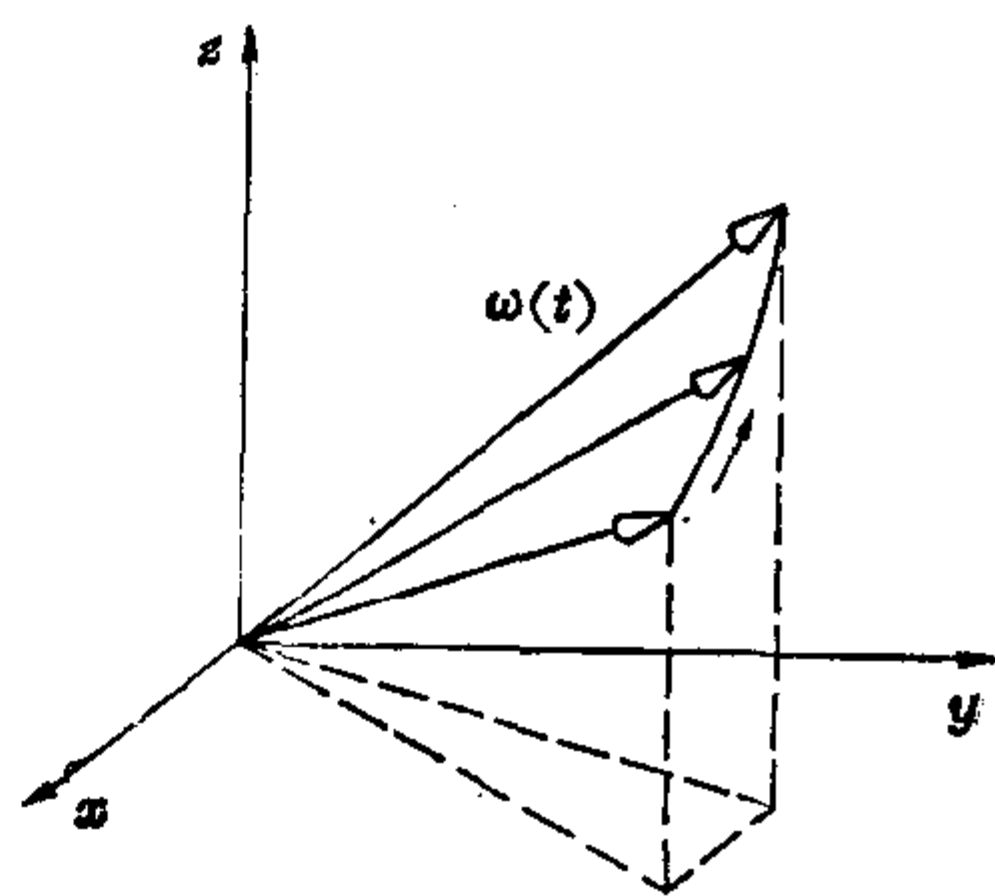


图 10-11 在变化磁场 $\mathbf{B}(t)$ 中电子的自旋方向以频率 $\omega(t)$ 绕一平行于 \mathbf{B} 的轴进动。

11

再论双态系统

§ 11-1 泡利自旋矩阵

我们现在继续来讨论双态系统. 上一章末了我们谈到处在磁场中的一个自旋为 $\frac{1}{2}$ 的粒子, 我们用自旋角动量的 z 分量取 $+\frac{\hbar}{2}$ 的振幅 C_1 和取 $-\frac{\hbar}{2}$ 的振幅 C_2 描写粒子的自旋态. 在前几章中我们曾称这些基础态为 $|+\rangle$ 及 $|-\rangle$, 现在我们再回过来用这种记法. 虽然有时会觉得交替使用 $|+\rangle$ 或 $|1\rangle$, $|-\rangle$ 或 $|2\rangle$ 较为方便.

在上一章中我们看到, 当磁矩为 μ 、自旋为 $\frac{1}{2}$ 的粒子处在磁场 $\mathbf{B} = (B_x, B_y, B_z)$ 中时, 振幅 C_+ ($=C_1$) 和 C_- ($=C_2$) 由下列微分方程联系起来:

$$\begin{aligned} i\hbar \frac{dC_+}{dt} &= -\mu[B_z C_+ + (B_x - iB_y)C_-], \\ i\hbar \frac{dC_-}{dt} &= -\mu[(B_x + iB_y)C_+ - B_z C_-]. \end{aligned} \quad (11.1)$$

换言之, 哈密顿矩阵 H_{ij} 是

$$\begin{aligned} H_{11} &= -\mu B_z, & H_{12} &= -\mu(B_x - iB_y), \\ H_{21} &= -\mu(B_x + iB_y), & H_{22} &= +\mu B_z. \end{aligned} \quad (11.2)$$

因而, (11.1) 式就等同于

$$i\hbar \frac{dC_i}{dt} = \sum_j H_{ij} C_j, \quad (11.3)$$

这里 i 与 j 取 $+$ 与 $-$ (或 1 与 2).

电子自旋这一双态系统十分重要, 因而书写上使用更利落的方法是非常有用的. 我们现在要离题讲一点数学, 以便把人们通常怎么写双态系统方程的方式告诉你. 可以这样做: 首先, 注意哈密顿量中的每项都正比于 μ 以及 \mathbf{B} 的某些分量, 于是我们可以——纯粹形式地——写出

$$H_{ij} = -\mu[\sigma_{ij}^x B_x + \sigma_{ij}^y B_y + \sigma_{ij}^z B_z], \quad (11.4)$$

这里毫无新的物理内容, 上式只意味着, 系数 $\sigma_{ij}^x, \sigma_{ij}^y, \sigma_{ij}^z$ (它们共有 $4 \times 3 = 12$ 个) 可以求出, 而使 (11.4) 式跟 (11.2) 式恒等.

让我们看看它们必须取什么值. 从 B_z 开始, 由于 B_z 只出现在 H_{11} 与 H_{22} 中, 只要取

$$\begin{aligned} \sigma_{11}^z &= 1, & \sigma_{12}^z &= 0, \\ \sigma_{21}^z &= 0, & \sigma_{22}^z &= -1. \end{aligned}$$

那就一切都解决了. 我们常常将矩阵 H_{ij} 写成这样一个小表格:

$$H_{ij} = i\downarrow \begin{matrix} & j \rightarrow \\ \begin{pmatrix} H_{11} & H_{12} \\ H_{21} & H_{22} \end{pmatrix} \end{matrix}$$

对一个处在磁场 B_0 中的自旋为 $\frac{1}{2}$ 的粒子的哈密顿量来说, 上式就是

$$H_{ij} = \hbar \downarrow \begin{matrix} j \rightarrow \\ \left(\begin{array}{cc} -\mu B_z & -\mu(B_x - iB_y) \\ -\mu(B_x + iB_y) & +\mu B_z \end{array} \right) \end{matrix}.$$

同样, 我们可以把系数 σ_{ij}^x 写成矩阵

$$\sigma_{ij}^x = \hbar \downarrow \begin{matrix} j \rightarrow \\ \left(\begin{array}{cc} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{array} \right) \end{matrix}. \quad (11.5)$$

看一下 B_x 的系数, 我们得到 σ_x 的各项必须是

$$\begin{aligned} \sigma_{11}^x &= 0, & \sigma_{12}^x &= 1, \\ \sigma_{21}^x &= 1, & \sigma_{22}^x &= 0; \end{aligned}$$

或记为

$$\sigma_{ij}^x = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}. \quad (11.6)$$

最后, 看 B_y , 我们得到

$$\begin{aligned} \sigma_{11}^y &= 0, & \sigma_{12}^y &= -i, \\ \sigma_{21}^y &= i, & \sigma_{22}^y &= 0; \end{aligned}$$

或

$$\sigma_{ij}^y = \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix}. \quad (11.7)$$

有了这三个 σ 矩阵, (11.2) 式与 (11.4) 式就是恒等的. 将 x, y, z 作为 σ 的上标, 我们已指明哪个 σ 与哪个 B 的分量相对应, 而下标 i 与 j 仍可变动. 但通常 i, j 略去不写——因为不难想象它们是在哪儿——而把 x, y, z 写作下标. 这样 (11.4) 式就写成

$$H = -\mu[\sigma_x B_x + \sigma_y B_y + \sigma_z B_z]. \quad (11.8)$$

因为 σ 矩阵非常重要(它们一直被专业人员使用着), 我们已在表 11-1 中将它们排在一起. (任何打算从事量子物理学工作的人确实都得记住它们.) 人们也以发明这些矩阵的物理学家名字而称它们为泡利自旋矩阵.

表 11-1 泡利自旋矩阵

$\sigma_x = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$	$\sigma_y = \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix}$
$\sigma_z = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$	$1 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$

在这张表上我们还加了一个 2×2 矩阵, 如果我们要处理一个含有带同样能量的两个自旋态的系统, 或者想选择一个不同零点能量的话, 就需要那样一个矩阵. 在这些情况下我们必须要在 (11.1) 式的第一个方程中加上 $E_0 \sigma_+$, 而在第二个方程中加上 $E_0 \sigma_-$. 如果定义单位矩阵“1”为 δ_{ij} ,

$$1 = \delta_{ij} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad (11.9)$$

而将(11.8)式改写为

$$H_{ij} = E_0 \delta_{ij} - \mu(\sigma_x B_x + \sigma_y B_y + \sigma_z B_z), \quad (11.10)$$

就能把以上两项包括在我们的新记法中。通常不用说明,任何象 E_0 那样的常数都自动地与单位矩阵相乘,于是上式简写为

$$H = E_0 - \mu(\sigma_x B_x + \sigma_y B_y + \sigma_z B_z). \quad (11.11)$$

自旋矩阵之所以有用,其中一个理由是,任何 2×2 矩阵最终都能用它们写出。任何你能写出的这种矩阵中都有四个数,比方说

$$M = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix},$$

它们总可以写为四个矩阵的线性组合。例如:

$$M = a \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} + c \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} + d \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

有许多这种组合法,但有一种特殊方法是将 M 看作一定量的 σ_x 加一定量的 σ_y , 等等,形如

$$M = \alpha 1 + \beta \sigma_x + \gamma \sigma_y + \delta \sigma_z,$$

这里“量” α, β, γ 与 δ 一般来说可以是复数。

既然任何 2×2 矩阵都可用单位矩阵与 σ 矩阵表示,我们就有了处理任何双态系统所需要的一切了。不管双态系统是什么——氨分子、品红染料或者其他任何东西,哈密顿方程都可用 σ 矩阵写出。虽然在电子处于磁场中这一物理情况下 σ 矩阵似乎有一种几何意义,但仍可以将它们看作只是些适用于任何双态问题的有用矩阵而已。

例如,在某种看法下,可以把一个质子与一个中子看作为各处于两种状态之一的同一个粒子,我们说核子(质子或中子)是个双态系统——在这种情况下,两个态是就其所带电荷而言的,照这种观点,态 $|1\rangle$ 可表示质子,而态 $|2\rangle$ 可表示中子。人们便说核子有两个“同位旋”状态。

由于我们要使用 σ 矩阵作为双态系统量子力学的“运算器”,所以让我们很快地复习一下矩阵代数的一些规定。所谓两个或几个矩阵的“和”的含义在(11.4)式中很明显。一般说,如果将两个矩阵 A 与 B “相加”,那么“和” O 就意味着其每一项 O_{ij} 由下式给出:

$$O_{ij} = A_{ij} + B_{ij}.$$

O 的每一项是 A 与 B 中同样位置的两项之和。

在 § 5-6 中我们已接触到矩阵“积”的概念。在处理 σ 矩阵时这个概念也是有用的。一般而言,两个矩阵 A 和 B (按此顺序)的“积”定义为一个新的矩阵 O , 它的元素是

$$O_{ij} = \sum_k A_{ik} B_{kj}. \quad (11.12)$$

这是从 A 的第 i 行及 B 的第 j 列取出一对元素的乘积的和。如果矩阵写成图 11-1 那样的表格形式,就有一个得到积矩阵各项的良好“程式”。假定你要计算 O_{23} , 就让你的左手食指顺着 A 的第二行移动,右手食指顺着 B 的第三列向下移动,将移动时所得每一对相乘,再相加。我们已试着在图中说明具体做法。

当然,对 2×2 矩阵来说特别简单。例如,如果我们将 σ_x 乘 σ_x , 就得到

$$\begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} & A_{13} & A_{14} \\ A_{21} & A_{22} & A_{23} & A_{24} \\ A_{31} & A_{32} & A_{33} & A_{34} \\ A_{41} & A_{42} & A_{43} & A_{44} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} B_{11} & B_{12} & B_{13} & B_{14} \\ B_{21} & B_{22} & B_{23} & B_{24} \\ B_{31} & B_{32} & B_{33} & B_{34} \\ B_{41} & B_{42} & B_{43} & B_{44} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} C_{11} & C_{12} & C_{13} & C_{14} \\ C_{21} & C_{22} & C_{23} & C_{24} \\ C_{31} & C_{32} & C_{33} & C_{34} \\ C_{41} & C_{42} & C_{43} & C_{44} \end{pmatrix}$$

图 11-1 将两个矩阵相乘

$$\sigma_z^2 = \sigma_z \cdot \sigma_z = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix},$$

这正是单位矩阵 1. 或举另一个例子, 我们来算出 $\sigma_x \sigma_y$:

$$\sigma_x \sigma_y = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} i & 0 \\ 0 & -i \end{pmatrix}.$$

参照表 11-1, 可看出乘积正是 i 乘上矩阵 σ_z . (请记住一数与矩阵相乘, 该数即与矩阵的每一项相乘.) 因为求两个 σ 矩阵的积很重要, 也相当有趣, 所以我们已将这些积全部列在表 11-2 内. 你可以像求出 σ_z^2 及 $\sigma_x \sigma_y$ 那样求出它们来.

表 11-2 自旋矩阵的积

$\sigma_x^2 = 1$	$\sigma_x \sigma_y = -\sigma_y \sigma_x = i\sigma_z$
$\sigma_y^2 = 1$	$\sigma_y \sigma_x = -\sigma_x \sigma_y = -i\sigma_z$
$\sigma_z^2 = 1$	$\sigma_x \sigma_z = -\sigma_z \sigma_x = i\sigma_y$

关于这些 σ 矩阵, 还有一个十分重要而有趣之点. 如果愿意, 我们可以设想三个矩阵 $\sigma_x, \sigma_y,$ 及 σ_z 类似于某个矢量的三个分量——有时人们称这个矢量为“ σ 矢量”——而记为 σ . 它确实是个“矩阵矢量”或“矢量矩阵”. 它是三个不同的矩阵, 一个矩阵和一个 x, y 或 z 轴相联系. 由此, 我们可把系统的哈密顿量以在任何坐标系内都成立的简洁形式写出:

$$H = -\mu \sigma \cdot B. \tag{11.13}$$

虽然我们是在这样的表示中写下三个矩阵的, 在该表示中, “朝上”与“朝下”是对 z 轴而言的(因而 σ_z 特别简单). 但我们也可以求得在其他某个表示中这些矩阵的形式. 尽管需要作许多运算, 你能够证明这些矩阵之间的变换就像一个矢量的分量的变换一样. (然而, 我们此刻不想去操心证明这点, 如果你愿意, 你可以验证这一点.) 你们可以在不同的坐标系下应用 σ , 就仿佛它是个矢量一样.

你们记得在量子力学中 H 与能量有关. 事实上, 在只有一个态的简单状况下, H 正好等于能量, 即使对电子自旋的双态系统, 当我们将哈密顿量写成式(11.13)那样时, 它非常象一个磁矩为 μ 的小磁体处在磁场 B 中的能量的经典公式. 在经典情况下, 我们将有

$$U = -\mu \cdot B, \tag{11.14}$$

这里 μ 是磁体的性质, B 是外磁场. 如果用哈密顿量代替经典的能量, 用矩阵 $\mu \sigma$ 代替经典的 μ 的话, 我们可以料想(11.14)式能够转换为(11.13)式. 于是, 根据这种纯粹形式的代换, 我们将结果解释为矩阵方程. 有时人们说, 对经典物理中的每个量, 量子力学中都有一个矩阵与之对应, 实际上更确切的说法是哈密顿矩阵对应着能量, 而任何可以通过能量来定义的量都有着对应的矩阵.

例如,磁矩可以通过能量来定义,只要指出它在外场 B 中的能量是 $-\mu \cdot B$,这就定义了磁矩矢量 μ .然后我们考察处在磁场中的真实(量子)客体的哈密顿公式,并试着去确认究竟哪些矩阵与经典公式中的各种量相对应.这就是有时经典量得以找到它的量子力学对应量的技巧.

如果愿意的话,你们可以试试看去弄清一个经典矢量怎么会跟一个矩阵 $\mu\sigma$ 相等,或许你们会发现一些东西——但切勿为之太伤脑筋.那个想法不妥当——它们并不相等.量子力学是另一种类型的表示世界的理论.正巧存在着一定的对应关系,但这至多是些可用来帮助你记忆的工具.就是说,当你学习经典物理时,你会记得(11.14)式,因而如果你记得对应关系 $\mu \rightarrow \mu\sigma$,你就有记忆(11.3)式的方法了.当然,自然界通晓量子力学,而经典力学只是一种近似,因此,毫不奇怪在经典力学中会有量子力学定律的某种影子——这些量子力学定律正是潜藏在经典力学下面的东西.用任何直接方式从影子重建原物是不可能的,但影子确实会帮助你记住原物像什么样子.(11.13)式是个真理,而(11.14)式是个影子.因为我们先学习经典力学,所以希望能由它得到量子力学公式,但这样做时根本不存在什么肯定成功的方案.我们必须一再回到真实世界,以发现正确的量子力学方程.如得到的方程跟经典物理中的某个东西相像,就是我们的幸运.

如果上述有关经典物理与量子物理之间关系的告诫显得冗长重复,并且在你们看来都是毋庸置疑的自明之理,那就请你们原谅以通常方式对学生讲授量子力学的教授的条件反射吧,他的学生在进研究生院前并没听说过泡利自旋矩阵,所以他们总像是抱着某种希望,使量子力学能作为他们几年前已透彻学过的经典力学逻辑发展的结果.(或许他们想避免不得不学习新东西这件事吧.)你们只是在几个月前学习了经典公式(11.14)式——并且接着又被提醒说它并不是妥当的公式——所以你们大概不会很不愿意将量子力学公式(11.13)来作为基本的真理吧.

§ 11-2 作为算符的自旋矩阵

当我们正讨论数学记号这一题目时,我们想再描写一下另一种书写方法,这种写法很常用,因为它非常简洁.它直接由第8章所引进的记法得到.假定我们有个处在随时间而变的 $|\psi(t)\rangle$ 态的系统,我们可像在(8.31)式中所做的那样把系统于时刻 $t+\Delta t$ 处在态 $|\phi\rangle$ 的振幅写成

$$\langle\phi|\psi(t+\Delta t)\rangle = \sum_j \langle\phi|U(t, t+\Delta t)|j\rangle \langle j|\psi(t)\rangle.$$

矩阵元 $\langle\phi|U(t, t+\Delta t)|j\rangle$ 是在时间间隔 Δt 内基础态 $|j\rangle$ 转变为基础态 $|\phi\rangle$ 的振幅.于是我们可以写出下式来定义 H_{ij} :

$$\langle\phi|U(t, t+\Delta t)|j\rangle = \delta_{ij} - \frac{i}{\hbar} H_{ij}(t) \Delta t,$$

我们已经证明各振幅 $O_i(t) = \langle\phi|\psi(t)\rangle$ 之间由下列微分方程组相联系:

$$i\hbar \frac{dO_i}{dt} = \sum_j H_{ij} O_j \quad (11.15)$$

假如明确写出振幅 O_i ,那么上式成为

$$i\hbar \frac{d}{dt} \langle\phi|\psi\rangle = \sum_j H_{ij} \langle j|\psi\rangle. \quad (11.16)$$

但矩阵元 H_{ij} 也是振幅,可以将它写为 $\langle\phi|H|j\rangle$,所以我们的微分方程就变为这样:

$$i\hbar \frac{d}{dt} \langle i | \psi \rangle = \sum_j \langle i | H | j \rangle \langle j | \psi \rangle. \quad (11.17)$$

我们看到 $(-i/\hbar) \langle i | H | j \rangle$ 就是在 H 所描写的物理条件下态 $|j\rangle$ 在时间 dt 内将“产生”出态 $|i\rangle$ 的振幅。(所有这些都已隐含在 § 8-4 的讨论之中。)

现在依照 § 8-2 的想法, 丢掉 (11.17) 式中的公共项 $\langle i |$ —— 因为此式对任何态 $|i\rangle$ 都成立——而把该方程简写为

$$i\hbar \frac{d}{dt} |\psi\rangle = \sum_j H |j\rangle \langle j | \psi \rangle. \quad (11.18)$$

或再进一步, 我们还可去掉 j 而写为

$$i\hbar \frac{d}{dt} |\psi\rangle = H |\psi\rangle. \quad (11.19)$$

在第 8 章里我们指出过, 当表式写成这种形式时, 在 $H |j\rangle$ 或 $H |\psi\rangle$ 中的 H 称为算符. 从现在开始我们要给算符戴上一顶小帽子 ($\hat{\quad}$) 来提醒你这是个算符而不只是个数. 我们将写为 $\hat{H} |\psi\rangle$. 虽然两个方程 (11.18) 及 (11.19) 跟 (11.17) 或 (11.15) 式的含义完全相同, 我们却可以用不同的方式看待它们. 例如, 我们可以这样来描写 (11.18) 式: “态矢量 $|\psi\rangle$ 对时间的导数等于将哈密顿算符 \hat{H} 作用于每个基础态后, 乘上 ψ 处在某一态 j 的振幅 $\langle j | \psi \rangle$, 然后再对所有 j 求和所得的结果.” 而 (11.19) 式可以这样来描写: “态 $|\psi\rangle$ 对时间的导数 (乘上 $i\hbar$) 等于用哈密顿算符 \hat{H} 作用在态矢量 $|\psi\rangle$ 上之后所得到的结果.” 这只是对 (11.17) 式中所含内容的一种简短说法而已, 但是, 你们会看到, 那是一种很大的便利.

如果我们高兴, 还可以把“抽象”的想法再往前推进一步. 方程 (11.19) 对任何态 $|\psi\rangle$ 都正确, 而式左边的 $i\hbar \frac{d}{dt}$ 也是个算符——它是“对 t 求导再乘上 $i\hbar$ ”的运算. 所以 (11.19) 式也可以认为是算符之间的一个方程, 即算符方程

$$i\hbar \frac{d}{dt} = \hat{H}.$$

哈密顿算符 (除一个常数因子之外) 作用到任何态上所得的结果与 $\frac{d}{dt}$ 的作用相同. 请记住这个方程——像 (11.19) 式一样——并非声称 \hat{H} 算符恰与 $\frac{d}{dt}$ 有恒等的运算作用. 这些方程是就量子体系而言的自然界的动力学定律, 即运动定律.

为就这些概念作些练习, 我们将换一种方法来求得 (11.18) 式. 你们知道, 我们可以用一个态 $|\psi\rangle$ 在某组基础态上的投影来表示这个态 [参见 (8.8) 式],

$$|\psi\rangle = \sum_i |i\rangle \langle i | \psi \rangle. \quad (11.20)$$

态 $|\psi\rangle$ 怎样随时间变化, 只要求得它的导数就行:

$$\frac{d}{dt} |\psi\rangle = \frac{d}{dt} \sum_i |i\rangle \langle i | \psi \rangle. \quad (11.21)$$

今基础态 $|i\rangle$ 不随时间变化 (至少我们总是把它们取为确定不变的态), 但振幅 $\langle i | \psi \rangle$ 是个可能变化的数, 所以 (11.21) 式变为

$$\frac{d}{dt} |\psi\rangle = \sum_i |i\rangle \frac{d}{dt} \langle i | \psi \rangle. \quad (11.22)$$

从 (11.16) 式可知道 $d\langle i | \psi \rangle / dt$,

所以我们得到

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} |\psi\rangle &= -\frac{i}{\hbar} \sum_i |i\rangle \sum_j H_{ij} \langle j|\psi\rangle \\ &= -\frac{i}{\hbar} \sum_j |i\rangle \langle i|H|j\rangle \langle j|\psi\rangle \\ &= -\frac{i}{\hbar} \sum_j H|j\rangle \langle j|\psi\rangle. \end{aligned}$$

这完全是(11.18)式的重复.

所以我们有多种看待哈密顿量的方法. 可以把一组系数 H_{ij} 看作为只是一群数, 或把哈密顿量看作“振幅” $\langle i|H|j\rangle$, 或看作“矩阵” H_{ij} , 或看作“算符” \hat{H} , 它们全都表示同一件事.

现在让我们回到双态系统上来. 假如我们用 σ 矩阵(带有适当的数值系数, 如 B_x 等等)写出哈密顿量, 显然我们也能把 σ_x 看作振幅 $\langle i|\sigma_x|j\rangle$, 或者, 为简单起见, 看作算符 $\hat{\sigma}_x$. 如果使用算符的概念, 我们可以把处在磁场中的态 $|\psi\rangle$ 的运动方程写成

$$i\hbar \frac{d}{dt} |\psi\rangle = -\mu (B_x \hat{\sigma}_x + B_y \hat{\sigma}_y + B_z \hat{\sigma}_z) |\psi\rangle. \quad (11.23)$$

当我们想要“使用”这样一个方程时, 通常必须用基矢量表示态 $|\psi\rangle$ (这就像要求得具体数值就得找到空间矢量的分量一样). 所以我们通常要把(11.23)式写成多少有点展开的形式:

$$i\hbar \frac{d}{dt} |\psi\rangle = -\mu \sum_i (B_x \hat{\sigma}_x + B_y \hat{\sigma}_y + B_z \hat{\sigma}_z) |i\rangle \langle i|\psi\rangle. \quad (11.24)$$

现在你们会明白为什么算符概念是如此简洁了. 为了利用(11.24)式, 我们要知道 $\hat{\sigma}$ 算符作用在各个基础态上后会得到什么结果. 让我们求出它们来. 假定我们求 $\hat{\sigma}_x|+\rangle$, 它将是某个矢量 $|?\rangle$, 但是, 是什么矢量呢? 别急, 让我们在 $\hat{\sigma}_x|+\rangle$ 上左乘 $\langle +|$, 那就有

$$\langle +|\hat{\sigma}_x|+\rangle = \sigma_{11} = 1$$

(利用表 11-1), 所以我们知道

$$\langle +|?\rangle = 1. \quad (11.25)$$

现在, 让我们在 $\hat{\sigma}_x|+\rangle$ 上左乘 $\langle -|$, 我们得到

$$\langle -|\hat{\sigma}_x|+\rangle = \sigma_{21} = 0,$$

所以

$$\langle -|?\rangle = 0. \quad (11.26)$$

只有一个态矢量同时满足上面两式, 这就是 $|+\rangle$. 于是我们发现

$$\hat{\sigma}_x|+\rangle = |+\rangle. \quad (11.27)$$

利用这样的论证, 你们很容易证明 σ 矩阵的所有性质可以用表 11-3 所列的一组规则以算符记法来描写.

表 11-3

$\hat{\sigma}$ 算符的性质		
$\sigma_x +\rangle = +\rangle$	$\sigma_x +\rangle = -\rangle$	$\sigma_y +\rangle = i -\rangle$
$\sigma_x -\rangle = - -\rangle$	$\sigma_x -\rangle = +\rangle$	$\sigma_y -\rangle = -i +\rangle$

如果我们求 σ 矩阵的乘积, 它们就变为求算符的乘积. 当两个算符作为乘积一起出现

时,你们要先将最靠右的算符进行作用.例如,对 $\hat{\sigma}_x \hat{\sigma}_y |+\rangle$,我们必须理解为 $\hat{\sigma}_x(\hat{\sigma}_y |+\rangle)$,由表11-3,求得 $\hat{\sigma}_y |+\rangle = i|-\rangle$,所以

$$\hat{\sigma}_x \hat{\sigma}_y |+\rangle = \hat{\sigma}_x(i|-\rangle). \quad (11.28)$$

而任何数——譬如 i ——只要从算符中移出(算符只作用在态矢量上),所以(11.28)式与下式相同:

$$\hat{\sigma}_x \hat{\sigma}_y |+\rangle = i\hat{\sigma}_x |-\rangle = i|+\rangle.$$

如果对 $\hat{\sigma}_x \hat{\sigma}_y |-\rangle$ 作同样运算,你们将会得到

$$\hat{\sigma}_x \hat{\sigma}_y |-\rangle = -i|-\rangle.$$

查一下表 11-3,你们会看出 $\hat{\sigma}_x \hat{\sigma}_y$ 作用在 $|+\rangle$ 或 $|-\rangle$ 上正好得出 $\hat{\sigma}_x$ 作用其上的结果再乘以 $+i$. 所以我们可以说 $\hat{\sigma}_x \hat{\sigma}_y$ 的作用与 $i\hat{\sigma}_x$ 的作用相同,并把这个命题写为算符方程:

$$\hat{\sigma}_x \hat{\sigma}_y = i\hat{\sigma}_x. \quad (11.29)$$

注意这个方程与表 11-2 中所列的矩阵方程之一相同. 所以我们又一次见到了矩阵观点和算符观点之间的对应性. 因而表 11-2 中的每个方程都可以看作是关于 σ 算符的方程. 你们可以验证一下它们确实可由表 11-3 得到. 在作这些验证时,最好不要去管像 σ 或 H 这样的量究竟是算符还是矩阵. 不论对算符还是矩阵,所有的方程都相同,所以表 11-2 既是 σ 算符的表,也是 σ 矩阵的表,随你的便.

§ 11-3 双态方程的解

现在我们可用各种形式写出双态方程. 例如可写为

$$i\hbar \frac{dC_i}{dt} = \sum_j H_{ij} C_j,$$

也可写为

$$i\hbar \frac{d|\psi\rangle}{dt} = \hat{H} |\psi\rangle, \quad (11.30)$$

它们表示同一回事. 对处在磁场中的一个自旋 $\frac{1}{2}$ 的粒子,哈密顿量 H 由(11.8)式或(11.13)式给出.

如果磁场沿 z 方向,那么——正像到现在为止我们已屡次见到的那样——解就是态 $|\psi\rangle$ (不管它是什么)绕着 z 轴进动(这正像你取一个物体,使它整个地绕着 z 轴旋转一样),它的进动角速度等于场强乘以 μ/\hbar 的两倍. 当然,当磁场沿其他方向时,情况同样如此,因为物理规律与坐标系无关. 假如有这样一种状况,磁场以复杂的方式随着时间变化,那么我们可以用下述方式加以分析. 假定开始时自旋沿着 $+z$ 方向,而磁场沿 x 方向,自旋就开始转向. 接着如果 x 方向磁场撤消,自旋就停止转向. 如果这时加上一个 z 方向磁场,自旋就绕着 z 轴进动,等等. 所以根据磁场按时间变化的方式,你可以描绘出终态是什么——它将指向什么轴. 然后你就可用第 10 章(或第 6 章)的投影公式反过来用原先的关于 z 轴的 $|+\rangle$ 态与 $|-\rangle$ 态表示这个态. 如果终态的自旋的指向沿着 (θ, ϕ) 方向,它就会有一个朝上的振幅 $\cos\left(\frac{\theta}{2}\right) e^{-i\phi/2}$ 和一个朝下的振幅 $\sin\left(\frac{\theta}{2}\right) e^{+i\phi/2}$. 这就解决了任何问题. 这是微分方程解法的语言描述.

刚才所描写的求解方法相当普遍,足以处理任何双态系统. 我们不妨取氨分子这个例子,这里包括电场的效应. 假如我们用态 $|I\rangle$ 及 $|II\rangle$ 描写系统的话,方程的形式如下:

$$\begin{aligned} i\hbar \frac{dC_I}{dt} &= +AC_I + \mu\epsilon C_{II}, \\ i\hbar \frac{dC_{II}}{dt} &= -AC_{II} + \mu\epsilon C_I. \end{aligned} \quad (11.31)$$

你们会说,“不对,我记得这里还有个电场 E_0 ”不错,但我们已把能量的原点移动过了,而使 E_0 为 0. (通过使两个振幅改变同样的因子 $e^{iE_0 t/\hbar}$, 你总可做到这一点,而去掉任何常数能量.) 既然相应的方程总有相同的解,那我们实在不必再去解一次方程. 假如我们看一下这些方程,再看一下方程(11.1),那我们就可进行下述判断. 我们可称 $|I\rangle$ 为态 $|+\rangle$, $|II\rangle$ 为态 $|-\rangle$. 这并不意味着我们把氨分子在空间排成一线,也不是 $|+\rangle$ 及 $|-\rangle$ 与 z 轴有任何关系,这纯粹是人为的. 我们有一个人为的空间,可以称为“氨分子表示空间”或什么名称——一个三维的“构图”,其中的“朝上”对应于分子处在 $|I\rangle$ 态,而沿着假想的 z 轴“朝下”则表示分子处在 $|II\rangle$ 态. 这样,对这些方程就可作如下的认识. 首先,你看到哈密顿量可用 σ 矩阵写为

$$H = +A\sigma_z + \mu\epsilon\sigma_x. \quad (11.32)$$

或者,换一种方式说,(11.1)式中的 μB_z 对应于(11.32)式中的 $-A$,而 μB_x 对应于 $-\mu\epsilon$. 于是,在我们的“模型”空间中,有一个沿 z 方向的恒定 B 场. 如果我们有一个随时间而变的电场 ϵ ,那我们就有一个沿 x 方向按比例变化的 B 场. 所以,处在一个 z 方向分量保持不变,而 x 方向分量作振荡变化的磁场之中的电子的行为,数学上类似于并且完全对应于一个处在振动电场中的氨分子的行为. 遗憾的是,我们没有时间进一步讨论这种对应的详情,也没有时间计算任何具体的细节. 我们只想指出,所有双态系统,我们都可以使它与一个在磁场中作进动的自旋为 $\frac{1}{2}$ 的粒子相类似.

§ 11-4 光子的偏振态

还有另外一些双态系统研究起来很有趣,我们首先要谈的一个新系统是光子系统. 为了描写一个光子,我们必须首先给出它的动量矢量. 对自由光子,频率由动量决定,所以我们无须再说它的频率是多少. 然而,除动量外我们还须考虑一个称为偏振的性质. 设想有个光子以确定的单色频率向你跑来,(这个频率在这一讨论中始终保持不变,所以没有各种不同的动量态.) 那就有两个偏振方向. 在经典理论中,光可以描写为具有(譬如说)一个水平振动的电场和一个垂直振动的电场,这两类光称为 x 向偏振光及 y 向偏振光. 光也可能沿其他某个方向偏振,这可以由沿 x 方向的场与沿 y 方向的场的叠加而构成. 或者,如果你使 x 分量与 y 分量之间相位相差 90° ,就会得到一个旋转的电场——这样的光是椭圆偏振光. (这只不过是对我们在第一卷第 35 章所学过的偏振光经典理论的简单回顾.)

现在假设我们有一个单一光子——只是一个. 这里不存在可以用同样方法讨论的电场,我们所有的只是一个光子. 但是光子必定有经典偏振现象的类似物,必定至少存在着两种不同的光子. 起先你可能会以为应当有无限多种——因为电矢量毕竟可以指向一切方向,但我们可以把光子的偏振作为双态系统来描写. 一个光子可以处在 $|x\rangle$ 态或处在 $|y\rangle$ 态, $|x\rangle$ 态我们指的是一束在经典上沿 x 方向偏振的光线里的每个光子所处的偏振态,而 $|y\rangle$ 态指的

是沿 y 方向偏振的光线中的每个光子所处的偏振态。因而我们可以把 $|x\rangle$ 与 $|y\rangle$ 作为具有给定动量指方向——我们将称该指向为 z 方向——的光子的基础态。所以有 $|x\rangle$ 与 $|y\rangle$ 两个基础态，它们就是描写任何光子所需要的一切。

举例来说，如果我们有块偏振片，其取向能让 x 向的偏振光通过，我们往这偏振片射去一个我们知道是处在 $|y\rangle$ 态的光子，它将被偏振片吸收。假如射去一个我们知道是处在 $|x\rangle$ 态的光子，它将恰好以 $|x\rangle$ 态穿出偏振片。如果我们取一块方解石，它让一束偏振光分裂为一个 $|x\rangle$ 束及一个 $|y\rangle$ 束，这块方解石是把一束银原子分裂为 $|+\rangle$ 及 $|-\rangle$ 两种状态的史特恩-革拉赫装置的完全类比物。所以先前我们对粒子和史特恩-革拉赫装置所做的每一件事都能重新用在光和方解石块上。那么，当光透过一块偏角为 θ 的偏振片时，会出现什么情况呢？是否变成另一种状态？是的，它的确是另一种状态。我们称偏振片的轴为 x' ，以便跟我们的基础态的轴区分开来。参见图 11-2。跑出的光子将处在 $|x'\rangle$ 态。但任何态都可以用基础态的线性组合来表示，这里，组合的公式是

$$|x'\rangle = \cos \theta |x\rangle + \sin \theta |y\rangle. \quad (11.33)$$

这就是说，如果光子通过一块（跟 x 轴的）夹角为 θ 的偏振片，它仍可以（比方说，用一块方解石）分解为 $|x\rangle$ 束与 $|y\rangle$ 束。或者，如果愿意，你可以只在想像中把它分析为 x 分量与 y 分量。无论用哪种方法，你都将得到处在 $|x\rangle$ 态的振幅是 $\cos \theta$ ，处在 $|y\rangle$ 态的振幅是 $\sin \theta$ 。

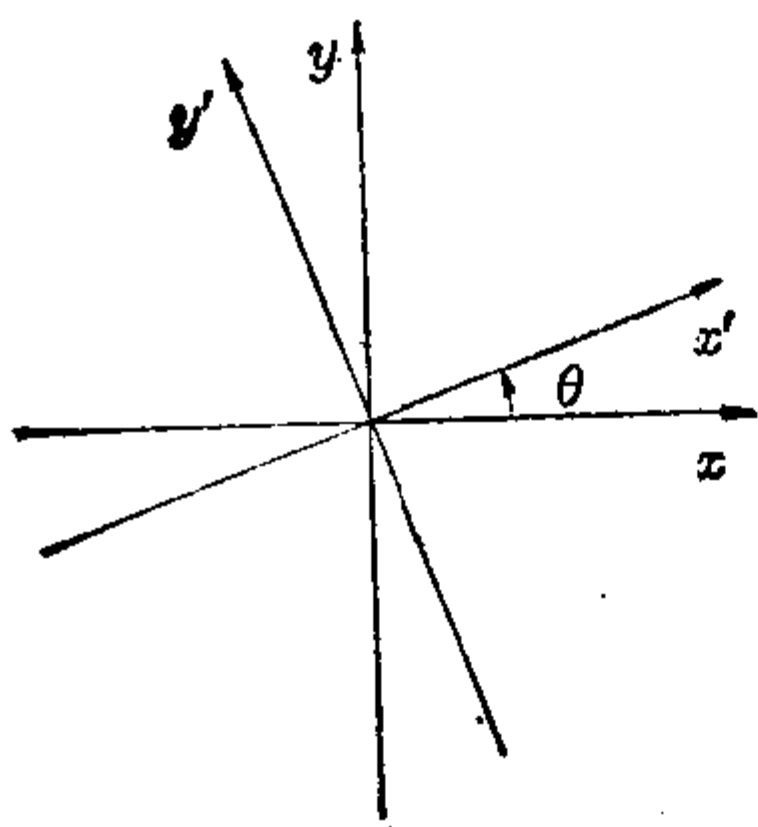


图 11-2 与光子的动量矢成直角的坐标

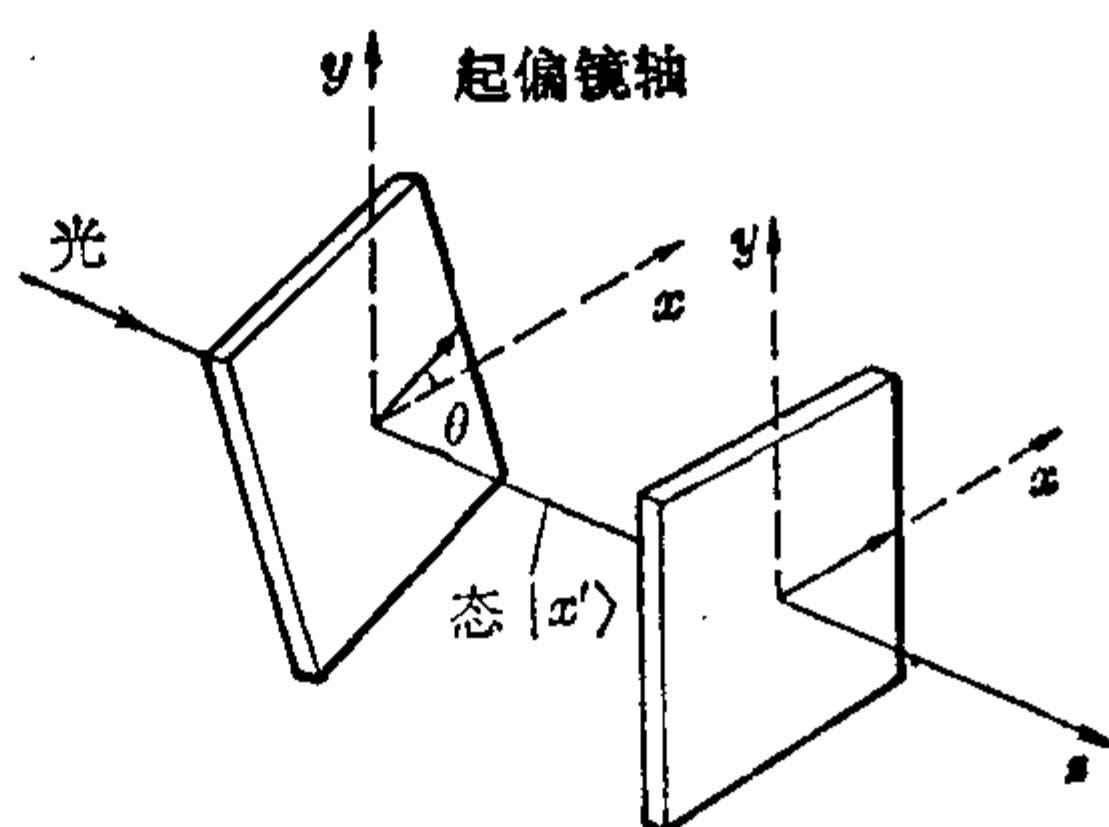


图 11-3 偏振平面间成 θ 角的两个偏振片

现在我们问这一问题。假设一个光子通过偏角为 θ 的偏振片而沿着 x' 方向偏振，而后到达一块偏角为零的偏振片——如图 11-3 所示，那会发生什么情况呢？它将以多大的几率才得以通过？答案如下。当它通过第一块偏振片后，它一定处在 $|x'\rangle$ 态，第二块偏振片将让处在 $|x\rangle$ 态的光子通过（但将吸收处在 $|y\rangle$ 态的光子）。所以我们要问，光子显示处在 $|x\rangle$ 态的几率有多大？我们可从 $|x'\rangle$ 态的光子也处在 $|x\rangle$ 态的振幅 $\langle x|x'\rangle$ 的绝对值的平方得到此几率。 $\langle x|x'\rangle$ 是什么？只要把 (11.33) 式左乘以 $\langle x|$ 就得到

$$\langle x|x'\rangle = \cos \theta \langle x|x\rangle + \sin \theta \langle x|y\rangle.$$

而从物理含义得知， $\langle x|y\rangle = 0$ ——如果 $|x\rangle$ 和 $|y\rangle$ 是基础态的话就必须如此——而 $\langle x|x\rangle = 1$ 。所以得到

$$\langle x|x'\rangle = \cos \theta,$$

几率就是 $\cos^2 \theta$ 。举例来说，如果第一块偏振片角为 30° ，那么 $\frac{3}{4}$ 的时间光子将得以穿过，而 $\frac{1}{4}$ 的时间光子将因为被偏振片所吸收而使该片发热。

现在我们来看一下在同样情况下按经典观点会发生什么现象。我们将有一束光，它的

电场以不定的方式变化着——譬如说这束光是“非偏振”的。当它通过第一块偏振片后，电场沿 x' 方向振动，而大小为 \mathcal{E} ，我们可以在如图 11-4 那样的图上把电场画成峰值为 \mathcal{E}_0 的振动矢量。当光到达第二块偏振片时，只有电场的 x 分量 $\mathcal{E}_0 \cos \theta$ 得以通过。光强与电场的平方成正比，因此与 $\mathcal{E}_0^2 \cos^2 \theta$ 成正比。所以跑出第二块偏振片时能量比进入时减弱一个 $\cos^2 \theta$ 因子。

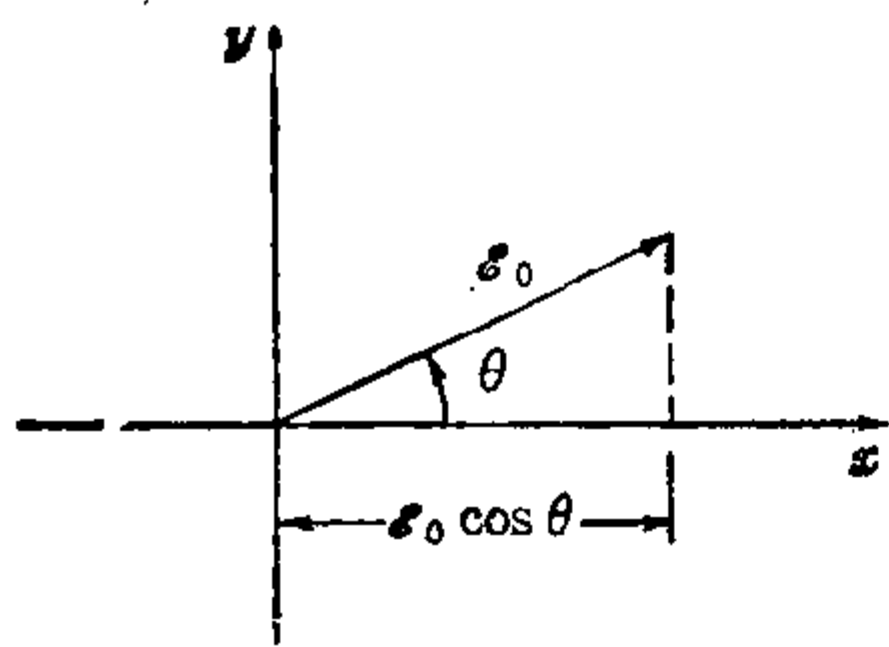


图 11-4 电矢量 e 的经典图像

经典图像和量子图像给出了类似的结果。如果你往第二块偏振片射去 100 亿个光子，每个光子通过的平均几率，比方说是 $\frac{3}{4}$ ，那你就可以指望有 75 亿个光子得以通过。类似地，它们所携带的能量也只是你想通过的能量 $\frac{3}{4}$ 。经典理论根本不谈事件的统计含义——它只是说通过的能量正好是你送入的能量 $\frac{3}{4}$ 。当然，如果只有一个光子的话，上述讲法是不可能的，不存在 $\frac{3}{4}$ 个光子那样的事。它要么全在那里，要么根本不在那里。量子力学则告诉我们，有 $\frac{3}{4}$ 的时间它全在那里。两种理论的关系是清楚的。

那么，对另一类偏振呢？比方说右旋圆偏振，如何？在经典理论中，右旋圆偏振有着大小相等而位相差为 90° 的 x 分量及 y 分量。在量子理论中，右旋圆偏振 (RHO) 光子处在偏振态 $|x\rangle$ 及 $|y\rangle$ 具有相等的振幅，而振幅间位相差为 90° 。称 RHO 光子为 $|R\rangle$ 态， LHO 光子为 $|L\rangle$ 态，我们可以写出(参见第一卷 § 33-1)

$$\begin{aligned} |R\rangle &= \frac{1}{\sqrt{2}}(|x\rangle + i|y\rangle), \\ |L\rangle &= \frac{-1}{\sqrt{2}}(|x\rangle - i|y\rangle). \end{aligned} \quad (11.34)$$

因子 $\frac{1}{\sqrt{2}}$ 是为了使态归一化而引进的。用这些态并利用量子理论的定律，你可以计算任何你想得到的透光或干涉效应。如果愿意你也可以选择 $|R\rangle$ 与 $|L\rangle$ 为基础态，而用它们表示出任何状态。只要先证明 $\langle R|L\rangle = 0$ ——取上式中第一个方程的共轭式[参见(8.13)式]，然后乘以第二个方程，就可证明这一点。你可以将光分解为 x 向偏振和 y 向偏振，或分解为 x 向偏振和 y' 向偏振，或分解为右旋偏振及左旋偏振等作为基础态。

作为一个例子，我们来试一下把公式转个身。能不能把态 $|x\rangle$ 表示为右旋态与左旋态的线性组合呢？可以，这就是

$$\begin{aligned} |x\rangle &= \frac{1}{\sqrt{2}}(|R\rangle + |L\rangle), \\ |y\rangle &= -\frac{i}{\sqrt{2}}(|R\rangle - |L\rangle). \end{aligned} \quad (11.35)$$

证明：将(11.34)中的两式相加与相减即可。从一种基变到另一种基是很容易的。

然而，必定会出现一个奇特的情况。如果光子是右旋圆偏振的，它不应跟 x 及 y 轴有任何关系。如果我们从一个绕光子飞行方向转过某一角度的坐标系来看同一个现象的话，光应当仍然是右旋圆偏振的，对左旋圆偏振光，情况也一样。右旋和左旋圆偏振光对任何转动都不变，它们的定义与 x 方向怎么选择无关(只是光子的方向业已给定)。定义左、右旋不需

要定任何轴,这岂非好事,这要比取定 x 和 y 强多了。但另一方面,当你把右旋与左旋加在一起时,可以求得 x 方向,这不很奇怪吗?如果“右”旋和“左”旋丝毫不依赖于 x ,那我们把它们重新放到一起时又怎么能得到 x ?在某种程度上我们可以这样来回答上述问题:在 x', y' 坐标系中写出表示 RHC 偏振光子的态矢量 $|R'\rangle$,在这个坐标系中,应当有

$$|R'\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}(|x'\rangle + i|y'\rangle).$$

这样一个态在 x, y 坐标系中又显得怎样呢?只要用(11.33)式代 $|x'\rangle$ 并用相应的表式代 $|y'\rangle$ ——我们未曾将它写出来,但它就是 $(-\sin\theta)|x\rangle + (\cos\theta)|y\rangle$ 。于是就有

$$\begin{aligned} |R'\rangle &= \frac{1}{\sqrt{2}}[\cos\theta|x\rangle + \sin\theta|y\rangle - i\sin\theta|x\rangle + i\cos\theta|y\rangle] \\ &= \frac{1}{\sqrt{2}}[(\cos\theta - i\sin\theta)|x\rangle + i(\cos\theta - i\sin\theta)|y\rangle] \\ &= \frac{1}{\sqrt{2}}(|x\rangle + i|y\rangle)(\cos\theta - i\sin\theta). \end{aligned}$$

第一项正是 $|R\rangle$,而第二项是 $e^{-i\theta}$,我们的结果就是

$$|R'\rangle = e^{-i\theta}|R\rangle. \quad (11.36)$$

态 $|R'\rangle$ 与 $|R\rangle$ 除了一个相因子 $e^{-i\theta}$ 外完全相同。如果你对 $|L'\rangle$ 作同样的计算,即得到¹⁾

$$|L'\rangle = e^{+i\theta}|L\rangle. \quad (11.37)$$

现在你看到了所发生的情况。如果我们将 $|R\rangle$ 与 $|L\rangle$ 相加,就得到跟将 $|R'\rangle$ 与 $|L'\rangle$ 相加不同的结果。譬如说,一个 x 向偏振光子是[(11.35)式] $|R\rangle$ 和 $|L\rangle$ 的和,但一个 y 向偏振的光子则是把 $|R\rangle$ 的位相后移 90° ,把 $|L\rangle$ 的位相前移 90° 后的两者之和。这正是在特殊的角度 $\theta=90^\circ$ 的情况下对 $|R'\rangle$ 与 $|L'\rangle$ 求和所得的结果。这是正确的。在带“撇”参考系中的 x 向偏振跟原来参考系的 y 向偏振相同,所以,认为圆偏振光子在任何坐标系中看来都相同这种说法不完全正确。它的位相(右旋与左旋圆偏振态的相位关系)始终追随着 x 方向。

§ 11-5 中性 K 介子²⁾

我们现在要来描写奇异粒子领域中的一个双态系统——一个量子力学对之作出了最令人惊异的预言的系统。要完全地描述这一系统,我们就得涉及到许多有关奇异粒子的知识,所以,很遗憾,我们将不得不抄些近路。我们只能对某个发现的获得过程作出大致的描绘——把所包括的推理方式告诉你们。这是从盖尔-曼(Gell-Mann)和西岛(Nishijima)发现奇异性概念以及新的奇异性守恒定律开始的。正是当盖尔-曼和佩斯(Pais)分析这些新概念所得的结果时,他们发现了我们正要进行描写的对一个最令人惊异的现象的预言。然而,首先我们得谈一点“奇异性”。

我们必须从核粒子之间的所谓强相互作用开始。这是一种导致强核力的作用,它跟(比方说)相对较弱的电磁相互作用不同。作用“强”指的是,如果两个粒子靠得足够近,以致最

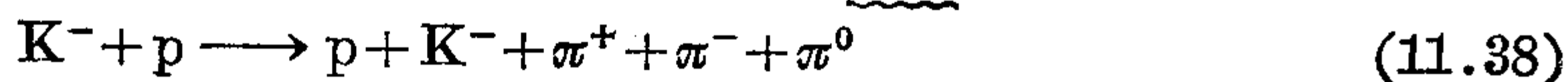
1) 这类似于我们(在第 6 章)对自旋为 $1/2$ 的粒子所得到的结论。当我们把坐标轴绕 z 轴转动,就得到相因子 $e^{\pm i\phi/2}$ 。事实上,这正是我们在 § 5-7 对自旋为 1 的粒子的 $|+\rangle$ 态与 $|-\rangle$ 态所写下的结果——这并非巧合。光子是个自旋为 1 的粒子,但它没有“零”态。

2) 我们现在感到这节材料对眼下的课程来说是过于冗长和困难了。我们建议你们跳过这节继续阅读 § 11-6 节。如果你们有雄心而又有时间的话,以后也许要再回到这一节来。我们把这一节留在这里,因为这是取自高能物理新近成果的一个美妙例子,说明用我们关于双态系统的量子力学公式能够做出些什么结果来。

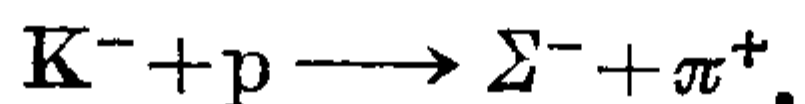
终发生相互作用的话,它们就作用的非常厉害,并且很容易产生别的粒子.核粒子之间也存在着所谓的“弱相互作用”,由此也会发生某些现象,诸如 β 衰变,但是用核的时间尺度来衡量,作用得总是非常缓慢——弱作用的大小要比强作用弱许许多多数量级,甚至比电磁相互作用也弱得多.

当人们用大型加速器对强相互作用进行研究时,惊奇地发现有些“应当”发生的事——预期会发生的事——却没有发生.譬如,在某些作用中,一定类型的粒子没有象原先预料的那样出现.盖尔-曼和西岛注意到,如果创造一条新的守恒定律——奇异性守恒——的话,这许多奇异现象就能马上得到解释.他们指出,每个粒子都具有一种新的属性——他们称之为“奇异”数,而在强相互作用里,“奇异性”是守恒的.

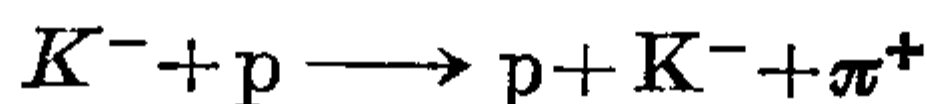
举例来说,假定一个高能负K介子(譬如说带有几千兆电子伏特能量)与一个质子相碰撞.相互作用之后会产生许多别的粒子: π 介子,K介子, Λ 粒子, Σ 粒子,即列于第一卷表2-2中的任何介子或重子.人们观察到只出现一定的组合,别的组合则从不出现.已经知道某些守恒定律在这里是适用的.首先,能量和动量总是守恒的,事件后的总能量和总动量必定与事件前的相同.其次,有电荷守恒,这就是说,所产生的粒子的总电荷必定等于原有粒子所带的总电荷.在我们这个K介子与质子相碰撞的例子中,实际发生的是以下的反应:



或



由于电荷守恒,我们不可能得到



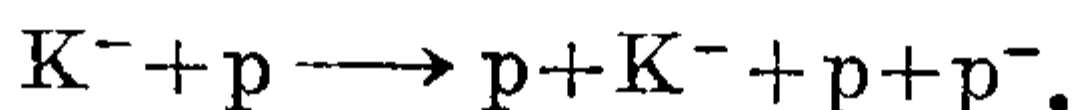
或



我们也知道,重子数是守恒的.跑入的重子数必定等于跑出的重子数.在这条定律中,重子的反粒子作为一个负重子来计算.这意味着我们可以——也确实——见到这样的反应:



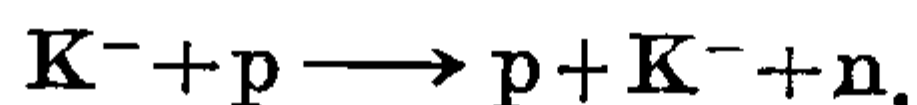
或



(这里 \bar{p} 是反质子,它带一个负电荷).但是我们从没有见到



或

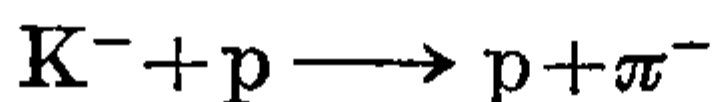


(即使能量很大也是如此),因为上式中重子不守恒.

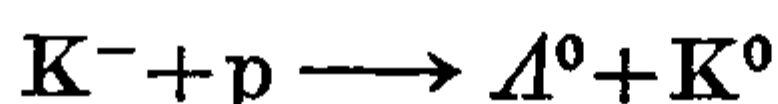
然而,这些定律不能解释这样一件奇特的事实,即下列反应:



或



或



从未观察到过,而这些反应初看起来跟(11.38)式或(11.40)式的某些反应并无很大的差别.对此的解释是奇异性守恒.每个粒子都带有个数,即其奇异数 S ,而在任何强相互作用中,都存在着这样一条定律:反应后的总奇异数必定等于反应前的总奇异数.质子和反质子(p, \bar{p}),中子和反中子(n, \bar{n}),以及 π 介子(π^+, π^0, π^-)的奇异数全都为0, K^+ 与 K^0 介子奇异数为+1; K^- 与 \bar{K}^0 (K^0 的反粒子), Λ 与 Σ 粒子(+, 0, -)奇异数为-1,还有个粒子

Ξ 粒子(“ ξ ”的大写)奇异数为 -2 , 或许还有其他奇异数尚不知道的粒子. 我们已把这些奇异数列在表 11-4 中.

表 11-4 强相互作用粒子的奇异数

	S			
	-2	-1	0	$+1$
重子	Ξ^0 Ξ^-	Σ^+ Δ^0, Σ^0 Σ^-	p n	
介子		\bar{K}^0 K^-	π^+ π^0 π^-	K^+ K^0

注: π^- 为 π^+ 的反粒子(反之亦然)

让我们看看在已写下的某些反应中, 奇异性守恒是怎么起作用的. 如果开始时是一个 K^- 和一个质子, 总的奇异数为 $(-1+0) = -1$. 奇异性守恒指出在反应后的产物的奇异数的总和也必须 -1 . 你们看到对 (11.38) 式及 (11.40) 式来说是如此, 但在 (11.42) 式的反应中, 右边的奇异性对三种情况来说都是 0 . 这样的反应不保持奇异性守恒, 因而不会发生. 为什么? 没人知道, 没人知道得比我们刚才就此告诉你的更多一些. 自然界正是以这种方式运行着.

现在我们来看一下下列反应: 一个 π^- 撞击一个质子. 你也许(比方说)得到一个 Δ^0 粒子加一个中性 K 粒子——两个中性粒子. 但会得到怎样的中性 K ? 因为 Δ 粒子有奇异数 -1 , 而 π 与 p^+ 有奇异数为 0 , 并且由于这是个快速产生的反应, 奇异性必定不变. K 粒子必须有奇异数 $+1$, 所以它必须是 K^0 , 反应就是

$$\pi^- + p = \Delta^0 + K^0,$$

而

$$S = 0 + 0 = (-1) + (+1) \quad (\text{守恒}).$$

如果在这里用 \bar{K}^0 代替 K^0 , 右边的奇异数就会是 -2 , 而这是自然界所不允许的, 因为左边的奇异数为 0 . 不过, \bar{K}^0 可以在别的反应中产生, 诸如

$$n + n \longrightarrow n + p + \bar{K}^0 + K^+,$$

$$S = 0 + 0 = 0 + 0 + (+1) + (-1)$$

或

$$K^- + p \longrightarrow n + \bar{K}^0,$$

$$S = -1 + 0 = 0 + (-1).$$

你们或许会想, “这完全是些废话, 因为你怎么知道它是 \bar{K}^0 还是 K^0 ? 它们看起来完全相同. 它们互为反粒子, 它们有完全相等的质量, 而电荷又都是 0 . 我们怎么来区分它们?” 回答是通过它们所产生的反应. 例如, 一个 \bar{K}^0 可以跟物质作用而产生一个 Δ 粒子, 如

$$\bar{K}^0 + p \longrightarrow \Delta^0 + \pi^+,$$

但 K^0 却不行. 当 K^0 与通常物质(质子和中子)相互作用时, 无法使它产生一个 Δ 粒子¹⁾.

所以 K^0 和 \bar{K}^0 之间的实验鉴别就是它们之中有一个能产生 Δ 粒子, 另一个却不能.

1) 当然, 除非它还产生两个 K^+ 或其他总奇异数为 $+2$ 的粒子. 我们可以认为在上述反应中没有足够能量来产生这些更多的奇异粒子.

这样,奇异性理论的预言之一就是,如果在一个包含高能 π 介子的实验中,产生了一个 Δ 粒子与一个中性 K 介子,那么这个中性 K 介子跑入另一些物质时决不会产生 Δ 粒子. 实验可以这样来进行,把一束 π^- 介子射入一个大的氢气泡室, π^- 的径迹消失了,但另外某个地方出现了一对径迹(一个质子和一个 π^-),这表明一个 Δ 粒子蜕变了¹⁾(见图11-5). 这样你就知道在某处有个你不能看到的 K^0 .

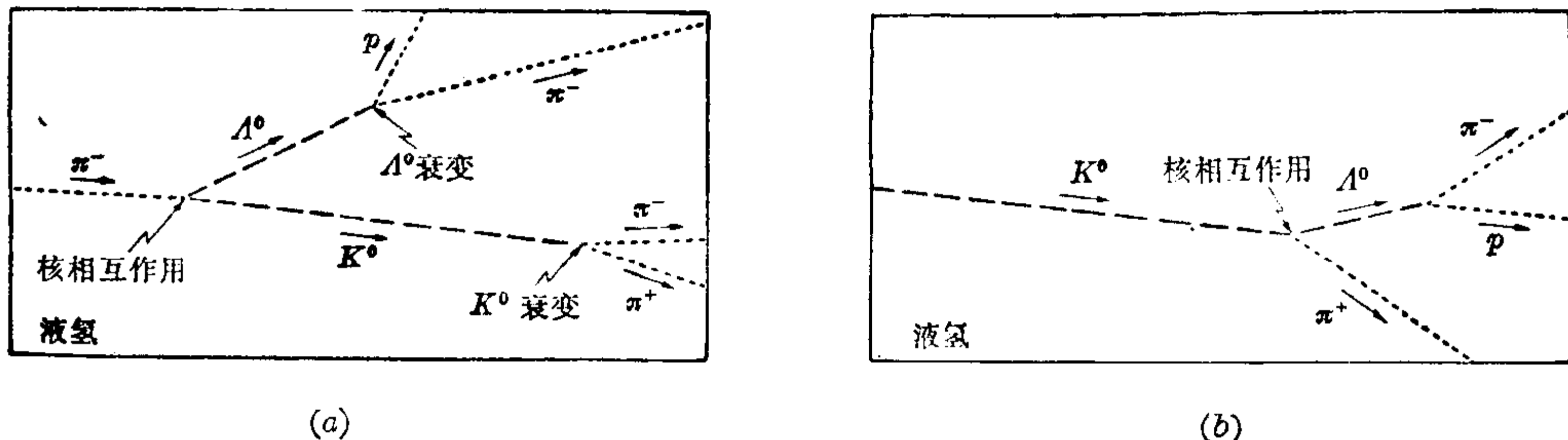
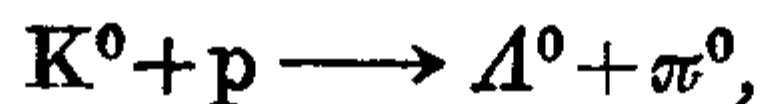


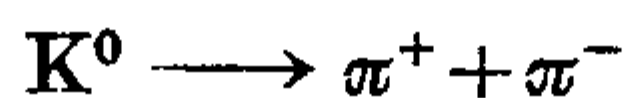
图 11-5 在氢气泡室观察到的高能事件 (a) 一个 π^- 介子与一个氢核(质子)相互作用产生一个 Δ^0 粒子和一个 K^0 介子. 两个粒子在气室中衰变. (b) 一个 K^0 介子和一个质子相互作用产生一个 π^+ 介子和一个 Δ^0 粒子然后衰变. (中性粒子没有留下径迹,它们的猜测轨迹如图虚线所示.)

但你可以利用动量和能量守恒求出它究竟在往哪儿跑. [过后它会蜕变为两个带电粒子而显现出来,如图11-5(a)所示.] 当 K^0 向前飞行时,可能跟一个氢核(质子)发生相互作用,也许产生某些别的粒子. 而奇异性理论的预言是,它绝不会在下述类型的简单反应中产生一个 Δ 粒子.



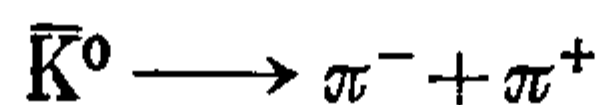
尽管 K^0 能做到这点. 这就是说,在气泡室中,一个 K^0 可以产生如图11-5(b)所描画的事件——其中的 Δ^0 由于衰变而被看到,但 K^0 却不能. 这就是我们故事的第一部分,这就是奇异性守恒.

不过,奇异性守恒不是完美无缺的. 奇异粒子可以发生极缓慢的蜕变——衰变时间长到²⁾约10秒,这时奇异性不再守恒,这些衰变称为“弱”衰变. 例如, K^0 衰变为一对寿命为 10^{-10} 秒的 π 介子(+及-). 事实上,这是首次发现 K 粒子的方法. 注意衰变反应



并不保持奇异性不变,所以它不可能通过强相互作用而“很快”发生,只可能通过弱衰变过程进行.

注意 \bar{K}^0 也以同样方式蜕变为一个 π^+ 及一个 π^- 而且也有同样的寿命,



这也是一个弱衰变,因为它并不保持奇异性守恒. 有这么一条原理: 对任何反应,总对应地存在一个用“反物质”代替“物质”的反应,反之亦然. 由于 \bar{K}^0 是 K^0 的反粒子,它应当衰变为 π^+ 与 π^- 的反粒子,但 π^+ 的反粒子是 π^- . (或者,如果你乐意,反过来说也可以. 结果表明对 π 介子来说,你们称哪一个为“正粒子”都无所谓.) 所以作为弱衰变的一个结果, K^0 和 \bar{K}^0 可以变为同样的最终产物. 当我们通过衰变来“见到”它们时——如同气泡室中那样

1) 自由 Δ 粒子经过一弱相互作用而缓慢衰变(故奇异性不必守恒). 衰变产物是一个 p 及一个 π^- ,或一个 n 及一个 π^0 . 寿命为 2.2×10^{-10} 秒.

2) 强相互作用的典型时间差不多是 10^{-23} 秒.

——它们看来是相同的粒子。只有它们的强相互作用才不同。

我们终于可以来描述盖尔-曼和佩斯的工作了。他们首先注意到，既然 K^0 及 \bar{K}^0 都能转变成 π 介子，必定存在某个振幅使 K^0 转变为 \bar{K}^0 ，并且也有一定的振幅使 \bar{K}^0 转变为 K^0 。像在学中那样写出反应方程式，有



这些反应意味着，每单位时间有一定的振幅（譬如说 $-i/\hbar$ 乘以 $\langle \bar{K}^0 | W | K^0 \rangle$ ）使 K^0 经由（导致衰变成两个 π 介子的）弱相互作用而转变为 \bar{K}^0 。对于逆反应来说，有个相应的振幅 $\langle K^0 | W | \bar{K}^0 \rangle$ 。由于物质与反物质的行为完全相同，这两个振幅在数值上相等，我们都称它们为 A ，

$$\langle \bar{K}^0 | W | K^0 \rangle = \langle K^0 | W | \bar{K}^0 \rangle = A. \quad (11.44)$$

盖尔-曼和佩斯说，这里有个有趣的情况。人们一向所说的世界的两个不同的状态—— K^0 与 \bar{K}^0 ——实际上应当被看作为是一个双态系统，因为存在着从一个态到另一个态的振幅。当然，做完全的处理时，得处理两个以上的态，因为也存在着一些 2π 态，等等，但是既然他们主要对 K^0 与 \bar{K}^0 的关系感兴趣，就不必把事情搞得太复杂，而可以近似作为双态系统。其他态的效应在某种程度上已经得到考虑，即已隐含在(11.44)式的振幅中。

因而盖尔-曼和佩斯把这个中性粒子视为一个双态系统来进行分析。他们首先把 $|K^0\rangle$ 和 $|\bar{K}^0\rangle$ 态取为两个基础态。（这以后，事情非常象氨分子的情况。）这样，中性 K 粒子的任何态 $|\psi\rangle$ 就可用它处在两个基础态的振幅来描写。我们将称这两个振幅为

$$C_+ = \langle K^0 | \psi \rangle, \quad C_- = \langle \bar{K}^0 | \psi \rangle. \quad (11.45)$$

下一步就是要写下这个双态系统的哈密顿方程。如果 K^0 与 \bar{K}^0 之间没有耦合，方程就只是

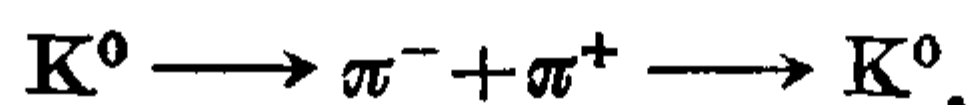
$$\begin{aligned} i\hbar \frac{dC_+}{dt} &= E_0 C_+, \\ i\hbar \frac{dC_-}{dt} &= E_0 C_-, \end{aligned} \quad (11.46)$$

但由于有 K^0 转变为 \bar{K}^0 的振幅 $\langle \bar{K}^0 | W | K^0 \rangle$ 存在，所以应当还有一项

$$\langle \bar{K}^0 | W | K^0 \rangle C_- = A C_-$$

加在第一个方程的右边。类似地， $A C_+$ 项应该加到 C_- 随时间变化的方程中去。

但还不止这些。当考虑到双 π 介子效应时，还存在 K^0 通过以下过程变为自身的附加振幅，



我们将用 $\langle K^0 | W | K^0 \rangle$ 来表示的这个附加振幅，它正好等于振幅 $\langle \bar{K}^0 | W | K^0 \rangle$ ，因为对于 K^0 和 \bar{K}^0 来说，它们变为一对 π 介子与由一对 π 介子变回自身的振幅是完全相同的。如果需要，可以这样来具体论证。首先，我们写下¹⁾

$$\langle \bar{K}^0 | W | K^0 \rangle = \langle \bar{K}^0 | W | 2\pi \rangle \langle 2\pi | W | K^0 \rangle$$

和

$$\langle K^0 | W | K^0 \rangle = \langle K^0 | W | 2\pi \rangle \langle 2\pi | W | K^0 \rangle.$$

由于物质和反物质的对称性

1) 这里我们作了点简化。 2π 系统可以具有对应于不同的 π 介子动量的许多状态，所以我们应当将方程的右边对 π 介子的不同基态求和。完整的处理仍导致同样的结论。

$$\langle 2\pi | W | K^0 \rangle = \langle 2\pi | W | \bar{K}^0 \rangle,$$

并且

$$\langle K^0 | W | 2\pi \rangle = \langle \bar{K}^0 | W | 2\pi \rangle.$$

由此得到 $\langle K^0 | W | K^0 \rangle = \langle \bar{K}^0 | W | K^0 \rangle$, 以及 $\langle \bar{K}^0 | W | K^0 \rangle = \langle K^0 | W | \bar{K}^0 \rangle$, 这就是我们前面所说的. 不管怎么说, 两个都等于 A 的附加振幅 $\langle K^0 | W | K^0 \rangle$ 和 $\langle \bar{K}^0 | W | K^0 \rangle$, 应当包括在哈密顿方程中, 第一个加在 dO_+/dt 的方程的右边, 第二个加在 dO_-/dt 的方程的右边. 通过这样论证, 盖尔-曼与佩斯推断说 $K^0\bar{K}^0$ 系统的哈密顿方程应当是

$$\begin{aligned} i\hbar \frac{dO_+}{dt} &= E_0 O_+ + A O_- + A O_+, \\ i\hbar \frac{dO_-}{dt} &= E_0 O_- + A O_+ + A O_-. \end{aligned} \quad (11.47)$$

现在我们必须来纠正前几章中的一个说法: 象 $\langle K^0 | W | \bar{K}^0 \rangle$ 和 $\langle \bar{K}^0 | W | K^0 \rangle$ 这样两个互逆的振幅总取复共轭. 这只有在讨论中不发生衰变的粒子时才成立. 而如果粒子可以衰变——因此, 也就可能“丢失”——那么两个振幅不一定取复共轭. 所以等式(11.45)并不意味着振幅是实数, 事实上, 它们是复数. 所以, 系数 A 是复数, 这样我们不能把它归到能量 E_0 中去.

在经常跟电子自旋以及诸如此类的事情打交道后, 我们的主人公看出哈密顿方程组(11.47)意味着存在另一对基态, 它们也可用来表示 K 粒子系统, 而且具有特别简单的性质. 他们说: “让我们将两个方程相加与相减, 并且从 E_0 起测量所有有关能量, 并使用使 $\hbar=1$ 的能量与时间的单位.” (这是近代理论物理学家常做的事, 这不会改变物理内容, 只是使方程的形式取得简单些.) 他们的结果是:

$$i \frac{d}{dt} (O_+ + O_-) = 2A(O_+ + O_-), \quad i \frac{d}{dt} (O_+ - O_-) = 0. \quad (11.48)$$

显然, 振幅的组合 $(O_+ + O_-)$ 与 $(O_+ - O_-)$ 互相独立地起着作用. (当然, 它们对应着我们早就开始研究的定态.) 所以, 他们推断, 应用 K 粒子的一种不同的表示会更为方便. 他们定义两个态

$$|K_1\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}(|K^0\rangle + |\bar{K}^0\rangle), \quad |K_2\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}(|K^0\rangle - |\bar{K}^0\rangle). \quad (11.49)$$

他们说, 不考虑 K^0 和 \bar{K}^0 介子, 而考虑两个“粒子”(即“态”) K_1 与 K_2 也同样行. (当然, 这对应着我们通常称为 $|I\rangle$ 与 $|\bar{I}\rangle$ 的态, 我们不用老的记号是因为我们现在要用原作者的记号——你们将在物理讨论会上见到的记号)

但盖尔-曼和佩斯做所有这些并不只是为了给粒子起个不同的名称, 这里还存在某种新的奇特的物理内容. 假设 O_1 及 O_2 是某个态 $|\psi\rangle$ 表现为 K_1 或 K_2 介子的振幅:

$$O_1 = \langle K_1 | \psi \rangle, \quad O_2 = \langle K_2 | \psi \rangle.$$

由(11.49)式,

$$O_1 = \frac{1}{\sqrt{2}}(O_+ + O_-), \quad O_2 = \frac{1}{\sqrt{2}}(O_+ - O_-). \quad (11.50)$$

于是(11.48)式变为

$$i \frac{dO_1}{dt} = 2AO_1, \quad i \frac{dO_2}{dt} = 0, \quad (11.51)$$

其解为

$$C_1(t) = C_1(0)e^{-i2At}, \quad C_2(t) = C_2(0), \quad (11.52)$$

显然, 这里 $C_1(0)$ 和 $C_2(0)$ 为 $t=0$ 时的振幅.

这些式子表明如果一个中性 K 粒子在时刻 $t=0$ 时处在态 $|K_1\rangle$ [这样 $C_1(0)=1$ 而 $C_2(0)=0$], 那么, 在时刻 t 的振幅是

$$C_1(t) = e^{-i2At}, \quad C_2(t) = 0.$$

注意到 A 是复数, 不妨取 $2A = \alpha - i\beta$, (由于 $2A$ 的虚部结果是个负值, 我们把它写成 $i\beta$), 利用这种代换后, $C_1(t)$ 可以写成

$$C_1(t) = C_1(0)e^{-\beta t}e^{-i\alpha t}. \quad (11.53)$$

在时刻 t 找到 K_1 粒子的几率是这个振幅的绝对值平方, 即 $e^{-2\beta t}$. 而由(11.52)式, 在任何时刻找到 K_2 态的几率为零. 这就是说, 如果你让一个 K 粒子起先处在 $|K_1\rangle$ 态, 在同样的态找到它的几率将随时间指数下降——但你永远不会在态 $|K_2\rangle$ 中找到它. 那么它跑到哪里去了呢? 它蜕变为平均寿命为 $\tau = \frac{1}{2\beta}$ 的两个 π 介子了, τ 的值实验测得为 10^{-10} 秒. 当我们说 A 是复数时就是为此作了准备.

另一方面, (11.52)式说明, 如果使一个 K 粒子完全处在 K_2 态, 它就将永远这样呆下去. 当然, 这不完全正确. 实验上观察到这个 K 粒子蜕变为三个 π 介子, 不过其速度要比刚才描写过的双 π 介子衰变慢 600 倍. 可见, 在我们的近似中扔掉了其他一些小项. 但只要我们考虑的只是双 π 介子衰变, K_2 就将“永远”保持下去.

现在把盖尔-曼和佩斯的故事讲完. 他们继续去考虑当一个 K 粒子与一个 Λ^0 粒子在强相互作用下产生时会发生什么事. 由于 K 粒子这时必须具有奇异数 $+1$, 所以它产生时必须处在 K^0 态. 这样, 在 $t=0$ 时, 它既不是 K_1 也不是 K_2 , 而是一个混合态. 初始条件是

$$C_+(0) = 1, \quad C_-(0) = 0.$$

但是根据(11.50)式, 这意味着

$$C_1(0) = \frac{1}{\sqrt{2}}, \quad C_2(0) = \frac{1}{\sqrt{2}},$$

而由(11.51)式有

$$C_1(t) = \frac{1}{\sqrt{2}} e^{-\beta t} e^{-i\alpha t}, \quad C_2(t) = \frac{1}{\sqrt{2}}. \quad (11.54)$$

注意 K_1 和 K_2 都是 K^0 和 \bar{K}^0 的线性组合. 在(11.54)式中, 振幅已选择得使 $t=0$ 时 \bar{K}^0 部分由于干涉而相互抵消, 只留下 K^0 态. 但 $|K_1\rangle$ 态随时间而变, 而 $|K_2\rangle$ 态则不随时间而变. 在 $t=0$ 后, C_1 与 C_2 的干涉将使 K^0 与 \bar{K}^0 都具有有限的振幅.

所有这些意味着什么? 让我们回过去想一下如图 11-5 所示的一个实验. 一个 π^- 介子产生一个 Λ^0 粒子和一个 K^0 介子, 这个 K^0 介子嘟嘟地飞过气泡室中的氢气. 当它向前跑的时候, 它有某种较小的但均匀的机会碰上一个氢核. 起先我们认为奇异性守恒将阻止 K 粒子在这样一个相互作用中产生一个 Λ 粒子. 然而, 现在我们看到这是不对的. 因为虽然 K 粒子开始时为 K^0 ——它不可能产生一个 Λ^0 ——但它不会这样呆下去. 过一会儿, 就有一定的振幅使它转变到 \bar{K}^0 态. 所以我们有时可以预期沿着 K 粒子的踪迹看到产生一个 Λ^0 . 这件事发生的机会由振幅 C_- 给定, 而 C_- 可以与 C_1 和 C_2 联系起来 [倒过来利用(11.50)式]. 它们的关系是

$$C_- = \frac{1}{\sqrt{2}} (C_1 - C_2) = \frac{1}{2} (e^{-\beta t} e^{-i\alpha t} - 1). \quad (11.55)$$

当K粒子向前飞行时,它“像 \bar{K}^0 那样行动”的几率等于 $|C_-|^2$,其值为

$$|C_-|^2 = \frac{1}{4} (1 + e^{-2\beta t} - 2e^{-\beta t} \cos \alpha t). \quad (11.56)$$

真是个复杂而奇特的结果!

于是,盖尔-曼和佩斯就作了这样一个引人注目的预言:当一个 K^0 产生后,它转变为 \bar{K}^0 (这可由能够产生一个 L^0 来说明)的几率按(11.56)式那样而随时间变化.得出这个预言所利用的只是纯粹的逻辑推理和量子力学的基本原理,而根本不知道K粒子的内部机理.由于没有人知道任何有关内部机构的情况,这便是盖尔-曼和佩斯最多所能得到的结论了.他们还未能给出 α 与 β 的任何理论值.直到目前也没有能给出这两个值.他们由实验观察到的衰变为两个 π 介子的速率($2\beta = 10^{10}$ 秒)能得出一个 β 值,但无法对 α 说些什么.

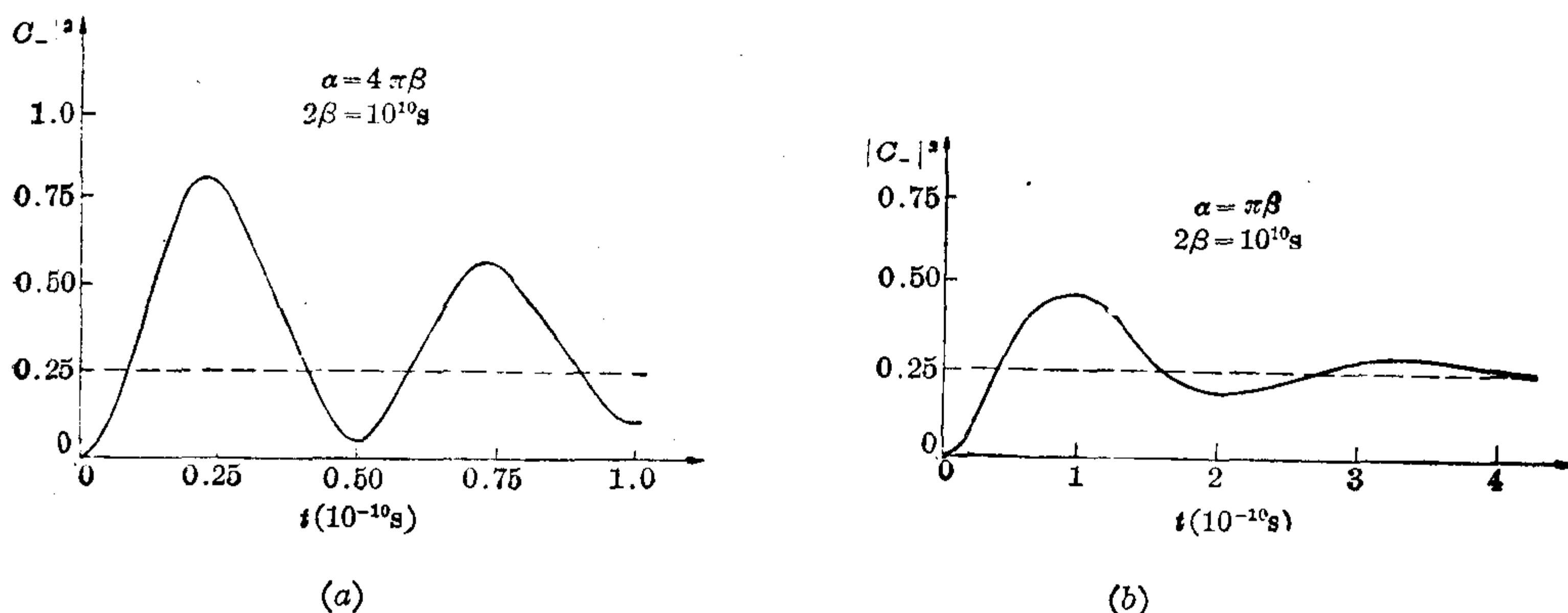


图 11-6 (11.56) 式的函数图像: (a) 设 $\alpha = 4\pi\beta$, (b) 设 $\alpha = \pi\beta$ ($2\beta = 10^{10}$ 秒).

在图 11-6 中我们对于两个 α 值画出了(11.56)式的函数图像.你们可以看到图形跟 α 与 β 的比值有很大关系.起先 \bar{K}^0 的几率为 0, 然后它才产生.如果 α 大, 几率将具有大的振动.如果 α 小, 振动就小, 或者根本没有振动——几率将只平滑地上升至 $\frac{1}{4}$.

一般, K 粒子以接近于光速的恒定速度飞行. 图 11-6 的曲线因而也表示沿着一条踪迹观察到 \bar{K}^0 的几率, 其典型距离为几个厘米. 你们可以看出为什么这个预言这样令人惊异地离奇. 在产生一个单粒子后, 它不马上蜕变, 而去做别的事情. 有时它蜕变, 有时它又转变为别类粒子. 它产生效应的特征几率随着它的向前行进而以一种奇怪的方式变化着. 在自然界里没有别的东西与它很相象. 而作出这个极为引人注目的预言所依据的只是关于振幅干涉的论证.

如果说在什么地方我们有机会以最纯粹的方式检验量子力学的主要原理——比方说振幅的叠加原理是否成立? 那么, 正是这里. 尽管这个效应的预言至今已有几年了, 还没有非常清楚的实验判决. 有一些粗略的结果表明 α 不是零, 而且效应确实出现, 这些结果指出 α 在 2β 和 4β 之间. 这就是实验上所得到的. 如能精确地测出曲线看一看在奇异粒子这样的神秘世界中, 叠加原理是否确实仍然成立, 这将是件非常美妙的事情, 因为, 对奇异粒子来说, 我们不知它们为什么衰变, 不知它们为什么有奇异性.

我们刚才所描述的分析方法正是目前量子力学在探索奇异粒子的研究中所用的十分典

型的方法。所有你们可能听到的复杂理论无非都是这类利用叠加原理和同一水平的其他量子力学原理来玩的简单把戏而已。有些人声称他们已拥有能够计算 α 和 β ，或者至少在给定 β 时能算出 α 的理论，但这些理论全都是完全无用的。比方说，有个在给出 β 后能预言 α 值的理论告诉我们 α 值应是无穷大。他们原先开始所用的方程组包括两个 π 介子，而后又从两个 π 介子回到了一个 K^0 ，等等。在计算全都完成后，确实产生了一对象我们这里所写的方程，但是由于两个 π 介子依着它们的动量不同而有无穷多个状态，对所有这些可能性求积分后得出 α 值是无穷大。但是，自然界的 α 并不是无穷大。所以这个动力学理论是错的。在奇异粒子领域中完全能被预言的现象竟从你们现在所学水平的量子力学原理得出，这实在是非常令人惊奇的。

§ 11-3 对 N 态系统的推广

我们已完成了对所有想谈到的双态系统的讨论。在下面几章里我们将继续研究具有更多态的系统。把我们就双态所得到的思想推广到 N 态系统去是相当直截了当的事，可以这样做。

如果一个系统有 N 个不同的态，我们可把任何态 $|\psi(t)\rangle$ 表示成任何一组基础态 $|i\rangle$ ($i=1, 2, \dots, N$) 的线性组合，

$$|\psi(t)\rangle = \sum_i |i\rangle C_i(t). \quad (11.57)$$

系数 $C_i(t)$ 是振幅 $\langle i|\psi(t)\rangle$ 。振幅随时间的变化方式由下列方程组决定

$$i\hbar \frac{dC_i(t)}{dt} = \sum_j H_{ij} C_j, \quad (11.58)$$

这里能量矩阵 H_{ij} 描写了问题的物理状况。这看上去跟双态系统相同，只是现在 i 和 j 都必须遍及所有 N 个基础态，而能量矩阵 H_{ij} ——或者，你愿意称之为哈密顿量也可，是带有 N^2 个数的 $N \times N$ 矩阵。像以前一样， $H_{ij}^* = H_{ji}$ ——只要粒子数守恒——而对角元 H_{ii} 是实数。

当能量矩阵为常数(不依赖于 t)时，我们已经求得双态系统的系数 C 的一般解。当 H 与时间无关时，也不难解出 N 态系统的方程组 (11.58)。我们仍先来寻找当振幅全都有相同时间相关性时的可能解，试设

$$C_i = a_i e^{-(i/\hbar)Et}, \quad (11.59)$$

在把这些 C_i 代入 (11.58) 式后，导数 dC_i/dt 就是 $(-i/\hbar)E C_i$ ，消掉所有各项的公共指数因子，得到

$$E a_i = \sum_j H_{ij} a_j, \quad (11.60)$$

这是有 N 个未知数 a_1, a_2, \dots, a_n 的 N 元线性代数方程组，只有在碰巧时，即所有 a_i 的系数行列式为零时，才存在一个解。但是并不一定要用这种复杂的方法求解，你们可以随使用什么高兴用的方法来着手解方程组，你们会发现只有对一定的 E 值才能解出它们。(注意 E 是我们方程组中唯一可调节的量。)

但如果你们想做得正规些，可以把 (11.60) 式写为

$$\sum_j (H_{ij} - \delta_{ij} E) a_j = 0. \quad (11.61)$$

接下来你们可以利用这条规则(如果你们知道的话)，即只有对那些满足下式的 E 值方程组

才会有一个解,

$$\text{Det}(H_{ij} - \delta_{ij}E) = 0. \quad (11.62)$$

行列式的每一项正好是 H_{ij} , 只是对每个对角元要减去 E . 这就是说, (11.62) 式即

$$\text{Det} \begin{bmatrix} H_{11} - E & H_{12} & H_{13} & \cdots \\ H_{21} & H_{22} - E & H_{23} & \cdots \\ H_{31} & H_{32} & H_{33} - E & \cdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \cdots \end{bmatrix} = 0, \quad (11.63)$$

当然, 这只是书写 E 的代数方程的一种特殊方法, 这个方程是行列式所有各项按一定方式取积之和. 这些乘积将给出 E 的所有幂次, 直到 E^N .

所以我们就有个等于 0 的 N 次多项式, 一般说有 N 个根. (但要记住其中有些可以是重根, 就是说两个或更多的根彼此相等.) 不妨称 N 个根为

$$E_I, E_{II}, E_{III}, \dots, E_n, \dots, E_N, \quad (11.64)$$

(我们将利用 n 表示第 n 个罗马数字, 这样 n 取值为 I, II, \dots, N .) 其中有些能量可能相等, 比方说 $E_{II} = E_{III}$, 但我们仍用不同的名字称呼它们.

方程组 (11.60) 或 (11.61) 对每个 E 值有一个解. 假如将任何一个 E 值 (譬如 E_n) 代入 (11.60) 式并求解 a_i , 就得到一组属于能量 E_n 的解. 我们将称这组解为 $a_i(n)$.

在 (11.59) 式中代入这些 $a_i(n)$ 值, 我们就有了确定能态处在基础态 $|i\rangle$ 的振幅 $C_i(n)$. 设 $|n\rangle$ 表示 $t=0$ 时确定能态的态矢量, 我们可写出

$$C_i(n) = \langle i | n \rangle e^{(i/\hbar)E_n t},$$

这里

$$\langle i | n \rangle = a_i(n). \quad (11.65)$$

于是完全确定的能态 $|\psi_n(t)\rangle$ 可以写成

$$|\psi_n(t)\rangle = \sum_i |i\rangle a_i(n) e^{-i/\hbar E_n t},$$

或

$$|\psi_n(t)\rangle = |n\rangle e^{(i/\hbar)E_n t}. \quad (11.66)$$

态矢量 $|n\rangle$ 描述了确定能态跟空间的关系, 而把时间相依性提出在外. 这样它们就是常矢量, 如果愿意的话, 它们可以用来作一组新的基.

每个态 $|n\rangle$ 都有个容易证明的性质, 当它们为哈密顿算符 \hat{H} 作用后, 就正好得到 E_n 乘以同一个态:

$$\hat{H}|n\rangle = E_n|n\rangle \quad (11.67)$$

这样, 能量 E_n 就是作为哈密顿算符 \hat{H} 特征的一个数. 我们已经见到, 一般说, 一个哈密顿量有几个特征能量. 在数学家的术语中, 这些数称为矩阵 H_{ij} 的“特征值”. 物理学家常称它们为 \hat{H} 的“本征值”. (“Eigen” 是德文, 意即“特征”或“本征”.) 对 \hat{H} 的每个本征值——换句话说对每个能量——都存在着确定能量的状态, 我们已称它们为“定态”. 物理学家通常称 $|n\rangle$ 为“ \hat{H} 的本征态”. 每个态对应着一个特定的本征值 E_n .

一般来说, 态 $|n\rangle$ (有 N 个) 也可用来作为一组基. 要做到这点, 所有的态必须相互正交, 意即对其中任何两个态, 譬如 $|n\rangle$ 和 $|m\rangle$, 有

$$\langle n | m \rangle = 0. \quad (11.68)$$

如果所有能量都互不相同, 那么上式将会自动满足. 我们也可以将所有的 $a_i(n)$ 乘以一个适

当的因子,而使所有的态归一化,这就是说,对所有的 n ,有

$$\langle n | n \rangle = 1. \quad (11.69)$$

当(11.63)式有两个(或更多)的具有相同能量的根时,问题就稍有点复杂. 首先,对两个相同的能量,仍然存在两组不同的 a_i ,但是它们所给出的态可能不正交. 假设你们通过归一化找到了两个具有同样能量的定态(不妨称它们为 $|\mu\rangle$ 及 $|\nu\rangle$ 态),那么不凑巧的话,它们不一定正交,就是说

$$\langle \mu | \nu \rangle \neq 0,$$

但我们总可以造出两个新的态(我们称为 $|\mu'\rangle$ 和 $|\nu'\rangle$),它们具有相同的能量,而且也正交,即

$$\langle \mu' | \nu' \rangle = 0. \quad (11.70)$$

只要使 $|\mu'\rangle$ 和 $|\nu'\rangle$ 是 $|\mu\rangle$ 和 $|\nu\rangle$ 的适当的线性组合,而将系数选得使(11.70)式成立就行. 做到这点总是不难的. 我们一般将假定这点已经做到,因而总认为我们的本征能态 $|n\rangle$ 全都相互正交.

作为一种乐趣,我们打算来证明当两个定态有不同的能量时它们的确正交. 对具有能量 E_n 的态 $|n\rangle$,我们有

$$\hat{H} |n\rangle = E_n |n\rangle. \quad (11.71)$$

这个算符方程实际上意味着在数字之间有个方程,补上没写出的部分,它的含意与下式相同.

$$\sum_j \langle i | \hat{H} |j\rangle \langle j | n \rangle = E_n \langle i | n \rangle. \quad (11.72)$$

如果取这式的复共轭,就得

$$\sum_j \langle i | \hat{H} |j\rangle^* \langle j | n \rangle^* = E_n^* \langle i | n \rangle^*. \quad (11.73)$$

注意振幅的复共轭是逆振幅,所以(11.73)式可以重新写为

$$\sum_j \langle n | j \rangle \langle j | \hat{H} |i\rangle = E_n^* \langle n | i \rangle. \quad (11.74)$$

因为这个方程对任何 i 成立,它的“简式”是

$$\langle n | \hat{H} = E_n^* \langle n |, \quad (11.75)$$

这称为(11.71)式的伴随式.

现在很容易证明 E_n 是个实数. 将(11.71)式乘以 $\langle n |$ 就得到

$$\langle n | \hat{H} |n\rangle = E_n, \quad (11.76)$$

因为 $\langle n | n \rangle = 1$. 然后我们将(11.75)式右乘以 $|n\rangle$,得

$$\langle n | \hat{H} |n\rangle = E_n^*. \quad (11.77)$$

比较(11.76)和(11.77)两式显然可见

$$E_n = E_n^*, \quad (11.78)$$

这意味着 E_n 是个实数. 我们可以擦掉(11.75)式中 E 上的星号.

最后我们可以来证明不同的能量状态是正交的了. 设 $|n\rangle$ 和 $|m\rangle$ 是任意的两个确定能量的基础态. 对 $|m\rangle$ 态应用(11.75)式,并乘以 $|n\rangle$,我们得到

$$\langle m | \hat{H} |n\rangle = E_m \langle m | n \rangle.$$

但如果用 $\langle m |$ 乘(11.71)式,得到

$$\langle m | \hat{H} | n \rangle = E_n \langle m | n \rangle.$$

因为这两个等式左边相等, 右边也相等,

$$E_m \langle m | n \rangle = E_n \langle m | n \rangle. \quad (11.79)$$

如果 $E_m = E_n$, 上式没告诉我们什么. 但如果两个态 $|m\rangle$ 和 $|n\rangle$ 的能量不同 ($E_m \neq E_n$), (11.79) 式就说明 $\langle m | n \rangle$ 必须为零, 这正是我们要证明的. 只要 E_n 和 E_m 在数值上不同, 两个态必然正交.

§ 12-1 由两个自旋为 $\frac{1}{2}$ 的粒子组成的系统的基础态

在这一章中,我们来着手处理氢的“超精细分裂”问题,因为这是一个我们已经能够用量子力学处理的、物理上引起兴趣的例子。这是一个具有两个以上的态的例子,它将用来说明把量子力学应用到稍为复杂一些问题上去的方法。这个问题足够复杂,以致一旦领会了处理它的方法,我们就能立即推广到所有这类问题上去。

如你们所知,氢原子包含有一个位于质子邻近的电子,它可以处于许多分立的能量状态中的任何一个状态,在每一个能量状态中,电子的运动图样都不相同。例如,第一激发态位于基态之上 $3/4$ 里德伯常数处,或者大约 10 电子伏特处。但是由于电子和质子都具有自旋,即使是氢的所谓基态,其实也不是真正单一的、具有确定能量的态。正是这些自旋造成了能级的“超精细结构”,将所有的能级都分裂成几个相近的能级。

电子可以具有不是“朝上”就是“朝下”的自旋,质子的自旋也是如此,不是“朝上”就是“朝下”。因此,对于原子的每个动力学情形,存在着四个可能的自旋态。这就是说,当人们谈到“氢原子的基态”时,实际上是指这“四个基态”,而不只是指能量最低的态。这四个自旋态并不都具有完全相同的能量,与无自旋时的能量稍有差异。但是与基态到第一激发态之间 10 电子伏特的能量差相比这种能量的移动是非常非常小的。因此,每个动力学状态对应的能级都分裂成一组彼此非常接近的能级,这就是所谓的超精细分裂。

这四个自旋态之间的能量差就是我们在本章中想要计算的。超精细分裂是由电子和质子磁矩之间的相互作用引起的,对于各个自旋态这种相互作用给出稍微不同的磁能。这些能量大约只有一千万分之一的电子伏特——与 10 电子伏特相比实在是太小了。正因为两个能级之间存在这么大的间隙,所以我们把氢原子的基态看作是一个具有“四个态”的系统,而不必为在更高能量处实际上有更多状态这一事实操心。这里我们将只限于研究氢原子基态的超精细结构。

就我们的目的而言,我们对电子和质子空间位置的细节丝毫不感兴趣,因为这个问题可以说已全被原子解决了——原子进入基态就自己解决了。我们需要知道的只是电子和质子以某种确定的空间关系彼此相邻。此外,它们的自旋可以具有各种不同的相对取向,我们想要研究的只是这些自旋的效应。

我们不得不回答的第一个问题是:这系统的基础态是什么?但这个问题表达得不正确。所谓的“这”基础态是没有的,因为你们可选取的这组基础态并不是唯一的。将老的组加以线性组合可以构成新的组。对于基础态总是有多种选择,这些选择都同样的合理。所以问题并不是这组基础态是什么,而是基础态组可能是什么。为方便起见,我们可以选取我们想要的任何一组基础态。通常最好以一组物理意义最清楚的基础态作为开始。它可能不是任

何问题的解,也可能不具有任何直接的价值,但它一般将使以后的问题易于理解。

我们选择下列四个基础态:

态 1: 电子和质子的自旋都“朝上”, 态 2: 电子自旋“朝上”, 质子自旋“朝下”,

态 3: 电子自旋“朝下”, 质子自旋“朝上”, 态 4: 电子和质子的自旋都“朝下”。

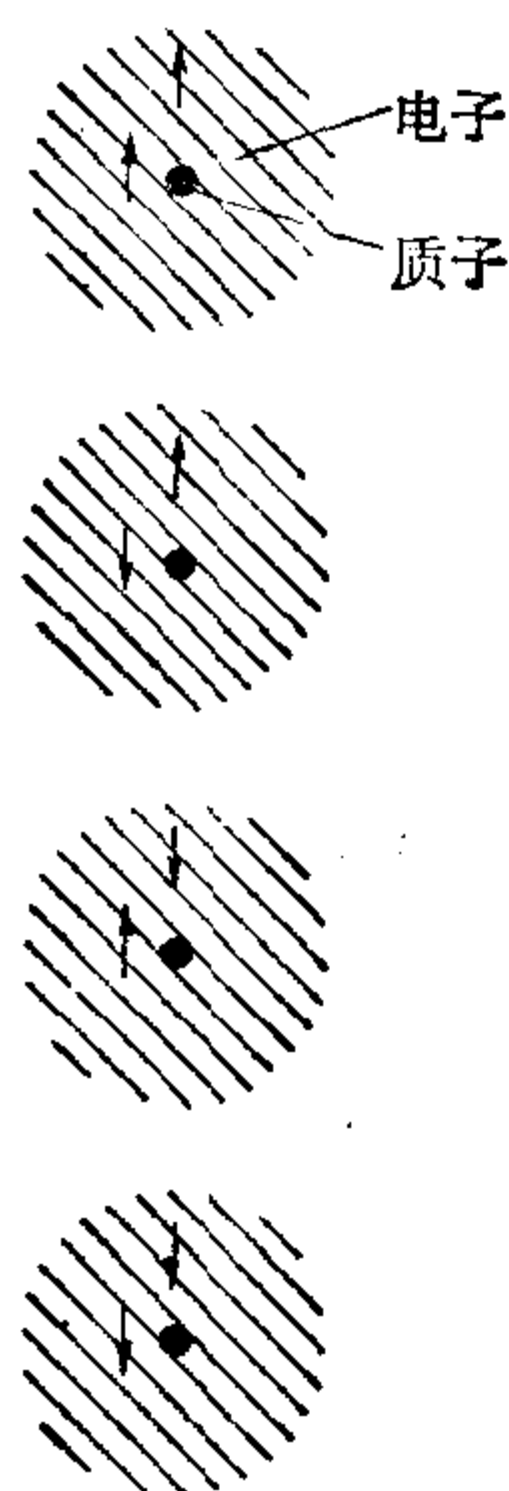
对于这四个态,需要有一种方便的记法,为此,我们将用这种方式来表示它们:

态 1: $|++\rangle$, 电子朝上, 质子朝上, 态 2: $|+-\rangle$, 电子朝上, 质子朝下, (12.1)

态 3: $| - + \rangle$, 电子朝下, 质子朝上, 态 4: $| -- \rangle$, 电子朝下, 质子朝下。

你一定得记住, 第一个+或-号表示电子, 而第二个则表示质子。为便于参考,已把这些记法总结摘录在图 12-1 中。有时也把这些态方便地记为 $|1\rangle$, $|2\rangle$, $|3\rangle$ 和 $|4\rangle$ 。

你或许会说:“但是这些粒子彼此相互作用, 这些态可能不是正确的基础态。听起来好像你把这两个粒子看作是相互独立的”。确实如此! 相互作用提出了这一问题: 系统的哈密顿函数是什么? 但如何描述这个系统并不涉及到相互作用。我们选取什么作为基础态与以后发生什么情况无关。一个原子即使它一开始处于这些基础态中的一个态, 它也不可能永远停留在这个态。这是另外一个问题。这个问题是: 在一个特殊(固定)的基础态中, 振幅如何随时间变化? 选取基础态只是为我们的描述选取“单位矢量”而已。



趁我们讨论这个课题时,让我们来看一下当不只存在一个粒子时,如何寻求一组基础态这样一个普遍性的问题。你已经知道关于单个粒子的基础态。例如,对真实情况——不是像我们这种简化的情况,而是真实的情况——中的一个电子的完整描述是给出它在下列各个态中的振幅:

$|\text{动量为 } \mathbf{p} \text{、自旋“朝上”的电子}\rangle$

或

$|\text{动量为 } \mathbf{p} \text{、自旋“朝下”的电子}\rangle$ 。

实际上存在两组无限多的态, 每个 p 值一个态。这就是说, 如果你们知道了所有的振幅

$\langle +, \mathbf{p} | \psi \rangle$ 及 $\langle -, \mathbf{p} | \psi \rangle$,

图 12-1 氢原子基态的一组基础态

则一个电子的状态 $|\psi\rangle$ 就被完全描述了。式中+和-表示角动量沿某个轴——通常指 z 轴——的分量, \mathbf{p} 为动量矢量。因此, 对每个可能的动量, 必定存在两个振幅(一组多重无限基础态)。对单个粒子的描述就是这些。

当存在一个以上粒子时,其基础态可用类似的方法写出。例如,若有一个电子和一个质子处在比我们考虑的更为复杂的情况下,其基础态可能是如下的类型:

$|\text{一个自旋“朝上”、以动量 } \mathbf{p}_1 \text{ 运动的电子和一个自旋“朝下”、以动量 } \mathbf{p}_2 \text{ 运动的质子}\rangle$ 。

其他自旋组合以此类推。如果存在两个以上的粒子,则可用相同的概念来处理。所以,你们看,要写出可能的基础态实际上是很容易的。唯一的问题是: 哈密顿算符是什么?

就研究氢原子基态而言,我们不需要用到不同动量的全部基础态。当我们说“基态”时,我们对质子和电子指定了特定的动量态。位形——关于所有动量基础态的振幅——的细节是可以计算的,但这是另一个问题。现在所关心的只是自旋效应,因此可只取式(12.1)的四个基础态。接下来的问题是: 对于这组基础态的哈密顿算符是什么?

就研究氢原子基态而言,我们不需要用到不同动量的全部基础态。当我们说“基态”时,我们对质子和电子指定了特定的动量态。位形——关于所有动量基础态的振幅——的细节是可以计算的,但这是另一个问题。现在所关心的只是自旋效应,因此可只取式(12.1)的四个基础态。接下来的问题是: 对于这组基础态的哈密顿算符是什么?

§ 12-2 氢基态的哈密顿算符

我们马上就来回答这个问题。但首先应提醒你们一件事：任何态总能够写成基础态的线性组合。对于任意态 $|\psi\rangle$ 我们可以写成

$$|\psi\rangle = |++\rangle\langle ++|\psi\rangle + |+-\rangle\langle +-|\psi\rangle + |-+\rangle\langle -+|\psi\rangle + |--\rangle\langle --|\psi\rangle. \quad (12.2)$$

请记住，完整的括号正好是复数，所以我们可以把它们写成常用的形式 O_i ，这是 $i=1, 2, 3$ 或 4 ，因而将式(12.2)写成

$$|\psi\rangle = |++\rangle O_1 + |+-\rangle O_2 + |-+\rangle O_3 + |--\rangle O_4. \quad (12.3)$$

给出了四个振幅 O_i ，我们就完整地描述了自旋态 $|\psi\rangle$ 。如果这四个振幅随时间而变化，事实上也是如此，则它们的时间变化率由算符 \hat{H} 给出。因而问题在于找出 \hat{H} 。

关于如何写出一个原子体系的哈密顿算符，并没有一个普遍的规则可循，而找到一个正确的公式比起找到一组基础态来更需要技巧。我们可以告诉你们一个普遍规则，来写出任何关于一个电子和一个质子问题的一组基础态，但是在目前的水平上去描述这种组合的一般的哈密顿算符却是太难了。因此，我们将通过某种启发式的论证告诉你们一个哈密顿算符而你们将不得不把它看成是正确的哈密顿算符来接受，因为用它所得出的结果与实验观察一致。

你们应记得，在上一章中我们可以用 σ 矩阵——或与之完全等价的 σ 算符来描述自旋为半数的单个粒子的哈密顿算符。这些算符的性质概括在表12-1中。这些算符——它们只是记录 $\langle +|\sigma_x|+\rangle$ 这种类型的矩阵元的、一种简略而方便的方法——适用于描述自旋为 $\frac{1}{2}$ 的单个粒子的行为。问题是：我们是否能找到一种类似的办法来描述具有两个自旋粒子的体系？答案是肯定的，而且非常简单，具体如下。我们发明一个称之为“西格马电子”的东西，用矢量算符 σ^e 来表示，它具有 x, y 和 z 的分量 $\sigma_x^e, \sigma_y^e, \sigma_z^e$ 。现在我们作出一个约定，当这些算符中任何一个作用到氢原子的四个基础态之一时，它只作用于电子的自旋，而且其作用就像电子单独存在时一样。例如， $\sigma_y^e| -+\rangle$ 是什么？由于 σ_y 作用于电子“朝下”得出 $-i$ 乘以具有电子“朝上”的相应的态，即

$$\sigma_y^e| -+\rangle = -i| ++\rangle.$$

(当 σ_y^e 作用于组合态时，它颠倒电子的自旋，而对质子不起作用，再对结果乘以 $-i$ 。) σ_y^e 作用于其他的态给出

$$\begin{aligned} \sigma_y^e| ++\rangle &= i| -+\rangle, \\ \sigma_y^e| +- \rangle &= i| -- \rangle, \\ \sigma_y^e| -- \rangle &= -i| +- \rangle, \end{aligned}$$

要记住算符 σ^e 只作用于第一个自旋符号——即作用于电子的自旋。

其次我们对质子的自旋定义相应的“西格马质子”算符。它的三个分量 $\sigma_x^p, \sigma_y^p, \sigma_z^p$ 的作用方式与 σ^e 相同，只作用在质子自旋上。例如，如果我们把 σ_x^p 作用于四个基础态，我们得到——始终利用表12-1——你可以看到，这种运算并不很困难。

$$\begin{aligned} \sigma_x^p| ++\rangle &= | +- \rangle, \quad \sigma_x^p| +- \rangle = | ++ \rangle, \\ \sigma_x^p| -+\rangle &= | -- \rangle, \quad \sigma_x^p| -- \rangle = | -+ \rangle. \end{aligned}$$

表 12-1

$\sigma_z +\rangle=+ +\rangle$	$\sigma_z -\rangle=- -\rangle$	$\sigma_x +\rangle=+ -\rangle$
$\sigma_x -\rangle=+ +\rangle$	$\sigma_y +\rangle=+i -\rangle$	$\sigma_y -\rangle=-i +\rangle$

在最一般的情况下,事情可能更复杂一些.例如,我们可能有像 $\sigma_x^e \sigma_z^p$ 这种两个算符的乘积.当我们碰到这种乘积的运算时,我们先作右边算符的运算,然后再作另一个算符的运算.例如,我们应有

$$\sigma_x^e \sigma_z^p |+-\rangle = \sigma_x^e (\sigma_z^p |+-\rangle) = \sigma_x^e (-|+-\rangle) = -\sigma_x^e |+-\rangle = -|--\rangle.$$

注意这些算符对纯数没有任何作用——我们在写出 $\sigma_x^e(-1) = (-1)\sigma_x^e$ 时就利用了这一事实.我们说这些算符与纯数“对易”,或者说一个数“可以移过”算符,作为练习,你可以证明一下乘积 $\sigma_x^e \sigma_z^p$ 对四个基础态给出下列结果:

$$\sigma_x^e \sigma_z^p |++\rangle = +|+-\rangle,$$

$$\sigma_x^e \sigma_z^p |+-\rangle = -|--\rangle,$$

$$\sigma_x^e \sigma_z^p |-+\rangle = +|++\rangle,$$

$$\sigma_x^e \sigma_z^p |--\rangle = -|+-\rangle.$$

如果我们取所有可能的算符,每一种算符仅用一次,则有十六种可能性.是的,十六种——倘若我们把“单位算符” \hat{I} 也包括进去.首先是这样三个: $\sigma_x^e, \sigma_y^e, \sigma_z^e$,然后是 σ_x^p, σ_y^p 和 σ_z^p 三个,这样就有了六个.此外,还有九个 $\sigma_x^e \sigma_y^p$ 这种形式的乘积,使总数达到 15 个.另外,还有一个使任何态不变的“单位算符”.总共 16 个.

现在注意,对一个四个态的系统来讲,其哈密顿算符矩阵必定是一个 4×4 的系数矩阵——它将有十六项.不难证明,任何一个 4×4 的矩阵——特别是这里所说的哈密顿矩阵——都可以写成与我们刚才组成的一组算符相对应的十六个双自旋矩阵的线性组合.因此,对于一个电子与一个质子之间仅仅涉及自旋的相互作用来说,我们能预期其哈密顿算符可以写成同样的十六个算符的线性组合.问题仅在于如何写.

首先,我们知道相互作用并不依赖于我们对坐标轴的选取.如果没有外界扰动——像外磁场——来确定空间的独特方向,哈密顿函数就不可能与我们选取的 x, y 和 z 轴的方向有关.这意味着从哈密顿算符不能具有像 σ_x^e 这种单独的项.否则从不同的坐标系将得出不同的结果,这显然是荒谬的.

唯一的可能性是含单位矩阵的项(例如某常数 a 乘上 \hat{I}),以及不取决于坐标的西格马算符的某种组合——某种“不变的”组合.两个矢量的唯一标量不变组合是标积,对我们的 σ 来说就是

$$\sigma^e \cdot \sigma^p = \sigma_x^e \sigma_x^p + \sigma_y^e \sigma_y^p + \sigma_z^e \sigma_z^p. \quad (12.4)$$

这个算符对坐标系的任何转动都是不变的.所以具有适当的空间对称性的哈密顿算符,只可能是一常数乘以单位矩阵加上一个常数乘以上述标积,即

$$\hat{H} = E_0 + A \sigma^e \cdot \sigma^p. \quad (12.5)$$

这就是我们所要寻求的哈密顿算符.只要不存在外场,由于具有空间对称性,它就是唯一可能的形式.常数项没有多大意义,它仅取决于我们所选取的由之量度能量的能级.我们完全可以取 $E_0 = 0$. 第二项才告诉我们欲求氢原子能级分裂所需知道的一切.

1) 对于这些特殊的算符,你会注意到这些算符的次序对运算结果并无影响.

要是你愿意的话,你可以不同的方式来考虑这一哈密顿算符.如果有两个磁矩为 μ_e 和 μ_p 且彼此靠得很近的磁体,相互作用能将取决于 $\mu_e \mu_p$ ——除了别的以外.而且你记住,我们曾发现经典的 μ_e 在量子力学中以 $\mu_e \sigma_e$ 的形式出现.同样,经典理论中的 μ_p 在量子力学中通常为 $\mu_p \sigma_p$ (这里 μ_p 是质子的磁矩,它约比 μ_e 小 1000 倍,且符号相反).所以式(12.5)表明相互作用能和两个磁体之间的相互作用能相像——不过不是完全相同,因为两磁体之间的相互作用能取决于它们之间的径向距离.但是式(12.5)可能是——并且事实上也是——某种平均相互作用能.电子在原子内部到处运动,我们的哈密顿算符只给出平均相互作用能.总之,按照经典的讲法对于在空间按规定排列的电子和质子,有一个正比于这两个磁矩之间夹角余弦的能量.这种经典的定性图像也许会帮助你们理解它的来源,但是重要的是,式(12.5)是正确的量子力学公式.

两磁体间经典相互作用能的数量级应是两磁矩的乘积除以它们之间距离的立方.氢原子内电子与质子间的距离大致为原子半径的一半,即 0.5×10^{-8} 厘米.因此我们可以作一组粗略估计:式中的常数 A 大致应等于两个磁矩 μ_e 和 μ_p 的乘积除以 0.5×10^{-8} 厘米的立方.这种估计所给出的数值还是可以的.一旦当我们了解了氢原子全部量子理论——至今我们还办不到——我们就可以准确地算出 A .事实上,已算出的结果其准确度达到百万分之三十.所以,与氨分子的翻转常数 A 不同,它不能由理论很好地计算出来,而氢的常数 A 可以由较详细的理论算得.不过没关系,为了目前的目的,我们将把 A 看作是一个能由实验决定的数,然后分析这种情况的物理意义.

取式(12.5)的哈密顿算符,我们可以用它加上方程

$$i\hbar \dot{C}_i = \sum_j H_{ij} C_j \quad (12.6)$$

求出自旋相互作用对能级的影响.为此,我们需要找出与式(12.1)所示四个基础态中每一对相应的十六个矩阵元 $H_{ij} = \langle i | \hat{H} | j \rangle$.

我们先对四个基础态中的每个态求出 \hat{H}_{ij} . 例如,

$$\hat{H} | ++ \rangle = A \sigma^e \sigma^p | ++ \rangle = A \{ \sigma_x^e \sigma_x^p + \sigma_y^e \sigma_y^p + \sigma_z^e \sigma_z^p \} | ++ \rangle \quad (12.7)$$

利用刚才讲过的方法——如果已记住表 12-1 的话,这个方法就很容易——我们求出每对 σ 对 $| ++ \rangle$ 作用的结果答案为,

$$\begin{aligned} \sigma_x^e \sigma_x^p | ++ \rangle &= + | -- \rangle, \\ \sigma_y^e \sigma_y^p | ++ \rangle &= - | -- \rangle, \\ \sigma_z^e \sigma_z^p | ++ \rangle &= + | ++ \rangle. \end{aligned} \quad (12.8)$$

所以式(12.7)变为

$$\hat{H} | ++ \rangle = A \{ | -- \rangle - | -- \rangle + | ++ \rangle \} = A | ++ \rangle. \quad (12.9)$$

因为我们的四个基础态都是正交的,我们立即可得

$$\begin{aligned} \langle ++ | \hat{H} | ++ \rangle &= A \langle ++ | ++ \rangle = A, \\ \langle +- | \hat{H} | ++ \rangle &= A \langle +- | ++ \rangle = 0, \\ \langle -+ | \hat{H} | ++ \rangle &= A \langle -+ | ++ \rangle = 0, \\ \langle -- | \hat{H} | ++ \rangle &= A \langle -- | ++ \rangle = 0. \end{aligned} \quad (12.10)$$

由于 $\langle j | \hat{H} | i \rangle = \langle i | \hat{H} | j \rangle$, 我们已经能够写出振幅 C_1 满足的微分方程:

$$i\hbar \dot{C}_1 = H_{11} C_1 + H_{12} C_2 + H_{13} C_3 + H_{14} C_4$$

或

$$i\hbar\dot{C}_1 = HC_1. \quad (12.11)$$

就这些, 我们仅得到一项.

为了获得哈密顿方程中的其余项, 我们必须用相同的步骤把 \hat{H} 作用到其他态上去. 首先, 作为练习, 请你核对一下我们在表 12-2 中写出的所有西格马的乘积, 然后我们可以利用它们得出

$$\begin{aligned} \hat{H}|+-\rangle &= A\{2|-+\rangle - |+-\rangle\}, \\ \hat{H}|-+\rangle &= A\{2|+-\rangle - |-+\rangle\}, \\ \hat{H}|--\rangle &= A|--\rangle. \end{aligned} \quad (12.12)$$

表 12-2 氢原子的自旋算符

$\sigma_x^e\sigma_x^p ++\rangle = + --\rangle$	$\sigma_y^e\sigma_y^p ++\rangle = - --\rangle$	$\sigma_z^e\sigma_z^p ++\rangle = + ++\rangle$
$\sigma_x^e\sigma_x^p +-\rangle = + -+\rangle$	$\sigma_y^e\sigma_y^p +-\rangle = + -+\rangle$	$\sigma_z^e\sigma_z^p +-\rangle = - +-\rangle$
$\sigma_x^e\sigma_x^p -+\rangle = + +-\rangle$	$\sigma_y^e\sigma_y^p -+\rangle = + +-\rangle$	$\sigma_z^e\sigma_z^p --\rangle = - -+\rangle$
$\sigma_x^e\sigma_x^p --\rangle = + ++\rangle$	$\sigma_y^e\sigma_y^p --\rangle = - ++\rangle$	$\sigma_z^e\sigma_z^p --\rangle = + --\rangle$

然后依次对每一项在左边乘上所有其他的态矢量, 我们就得到如下的哈密顿矩阵 H_{ij}

$$H_{ij} = \begin{matrix} \downarrow \rightarrow \\ \begin{bmatrix} A & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -A & 2A & 0 \\ 0 & 2A & -A & 0 \\ 0 & 0 & 0 & A \end{bmatrix} \end{matrix} \quad (12.13)$$

当然, 这意思是说, 四个振幅 C_i 的微分方程为:

$$\begin{aligned} i\hbar\dot{C}_1 &= AC_1, \\ i\hbar\dot{C}_2 &= -AC_2 + 2AC_3, \\ i\hbar\dot{C}_3 &= 2AC_2 - AC_3, \\ i\hbar\dot{C}_4 &= AC_4. \end{aligned} \quad (12.14)$$

在解这些方程之前, 我们不能不告诉你们一个由狄拉克得出的巧妙规则——它将使你们感到自己真正获得了很大的进步——虽然我们现在的工作并不需要它. 由方程(12.9)及(12.12), 我们得到

$$\begin{aligned} \sigma^e \cdot \sigma^p |++\rangle &= |++\rangle, \\ \sigma^e \cdot \sigma^p |+-\rangle &= 2|-+\rangle - |+-\rangle, \\ \sigma^e \cdot \sigma^p |-+\rangle &= 2|+-\rangle - |+-\rangle, \\ \sigma^e \cdot \sigma^p |--\rangle &= |--\rangle. \end{aligned} \quad (12.15)$$

“请看”, 狄拉克说: “我也可以把第一和最后的方程写成”

$$\begin{aligned} \sigma^e \cdot \sigma^p |++\rangle &= 2|++\rangle - |++\rangle, \\ \sigma^e \cdot \sigma^p |--\rangle &= 2|--\rangle - |--\rangle; \end{aligned}$$

于是这四个方程就十分相似了. 现在我发明一个新的算符, 我们将称它为 \mathcal{P} 自旋交换, 并且定义它有如下性质¹⁾:

$$\begin{aligned} \mathcal{P}_{\text{自旋交换}} |++\rangle &= |++\rangle, \\ \mathcal{P}_{\text{自旋交换}} |+-\rangle &= |-+\rangle, \end{aligned}$$

1) 这算符现在称为“泡利自旋交换算符”.

$$\begin{aligned} P_{\text{自旋交换}} | - + \rangle &= | + - \rangle, \\ P_{\text{自旋交换}} | - - \rangle &= | + - \rangle. \end{aligned}$$

该算符的作用是交换两个粒子的自旋。这样，我就可把式(12.15)中的全套方程写成一个简单的算符方程：

$$\sigma^e \cdot \sigma^p = 2P_{\text{自旋交换}} - 1. \quad (12.16)$$

这就是狄拉克公式。他的“自旋交换算符”提供了一个演算 $\sigma^e \cdot \sigma^p$ 的简便规则。（你们看现在你们可以做一切事情了，门打开了。）

§ 12-3 能 级

现在我们准备通过解哈密顿方程(12.14)来算出氢原子基态的能级。我们希望求出定态的能量。这就是说我们希望找到那些特殊态 $|\psi\rangle$ ，对它们来说，每一个属于 $|\psi\rangle$ 这组态中的振幅 $C_i = \langle i | \psi \rangle$ 均有相同的时间依赖关系——即 $e^{-i\omega t}$ 。于是该态将具有能量 $E = \hbar\omega$ 。所以对我们所要的组来说其

$$C_i = a_i e^{(-i/\hbar)Et}, \quad (12.17)$$

式中四个系数 a_i 与时间无关。为了看出能否获得这种振幅，我们把式(12.17)代入方程(12.14)，看看有何结果。方程(12.14)中的每个 $i\hbar dC/dt$ 变为 EC ，而且——消去共同的指数因子后——每个 C 变成了 a ，我们得到：

$$\begin{aligned} Ea_1 &= Aa_1, \\ Ea_2 &= -Aa_2 + 2Aa_3, \\ Ea_3 &= 2Aa_2 - Aa_3, \\ Ea_4 &= Aa_4, \end{aligned} \quad (12.18)$$

我们必须用这些方程解 a_1, a_2, a_3 和 a_4 。正好第一个方程与其他方程无关——这意味着我们立即可以看出一个解。若我们取 $E = A$ ，则

$$a_1 = 1, \quad a_2 = a_3 = a_4 = 0,$$

是一个解。（当然，若取所有 a 的值均为零也是一个解，但这表示根本没有态存在。）让我们把这第一个解称为态 $|I\rangle$ ¹⁾：

$$|I\rangle = |1\rangle = |++\rangle, \quad (12.19)$$

它的能量为

$$E_I = A.$$

有了这一线索，你们立即可从式(12.18)中最后一个方程看出另一个解：

$$\begin{aligned} a_1 = a_2 = a_3 = 0, \quad a_4 = 1, \\ E = A. \end{aligned}$$

我们称该解为态 $|II\rangle$ ：

$$\begin{aligned} |II\rangle = |4\rangle = |--\rangle, \\ E_{II} = A. \end{aligned} \quad (12.20)$$

现在要稍微困难些了，式(12.18)中余下的两个方程是混合的。但是以前我们也碰到同样的情况。将此两式相加；我们得

$$E(a_2 + a_3) = A(a_2 + a_3), \quad (12.21)$$

1) 此态实际上为 $|I\rangle e^{(-i/\hbar)Et}$ ，但我们通常用常数矢量来表示，该矢量与 $t=0$ 时的完整的矢量相等。

将两式相减,得

$$E(a_2 - a_3) = -3A(a_2 - a_3). \quad (12.22)$$

通过观察——并回忆氢的情况——我们看到存在两组解:

$$a_2 = a_3, \quad E = A, \quad (12.23)$$

及

$$a_2 = -a_3, \quad E = -3A.$$

它们是 $|2\rangle$ 和 $|3\rangle$ 的混合. 把这两个态称为 $|III\rangle$ 和 $|IV\rangle$, 并乘上一个因子 $1/\sqrt{2}$, 使这两个态适当地归一化, 我们得

$$|III\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}(|2\rangle + |3\rangle) = \frac{1}{\sqrt{2}}(|+-\rangle + |-+\rangle),$$

$$E_{III} = A, \quad (12.24)$$

及

$$|IV\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}(|2\rangle - |3\rangle) = \frac{1}{\sqrt{2}}(|+-\rangle - |-+\rangle),$$

$$E_{IV} = -3A, \quad (12.25)$$

我们得出了四个定态及其能量, 顺便提一下, 请注意我们这四个态是相互正交的, 所以如果我们愿意, 也可以把它们作为基础态. 我们的问题完全解决了.

上述四个态中三个态的能量为 A , 而第四个态的能量为 $-3A$. 其平均能量为 0 ——

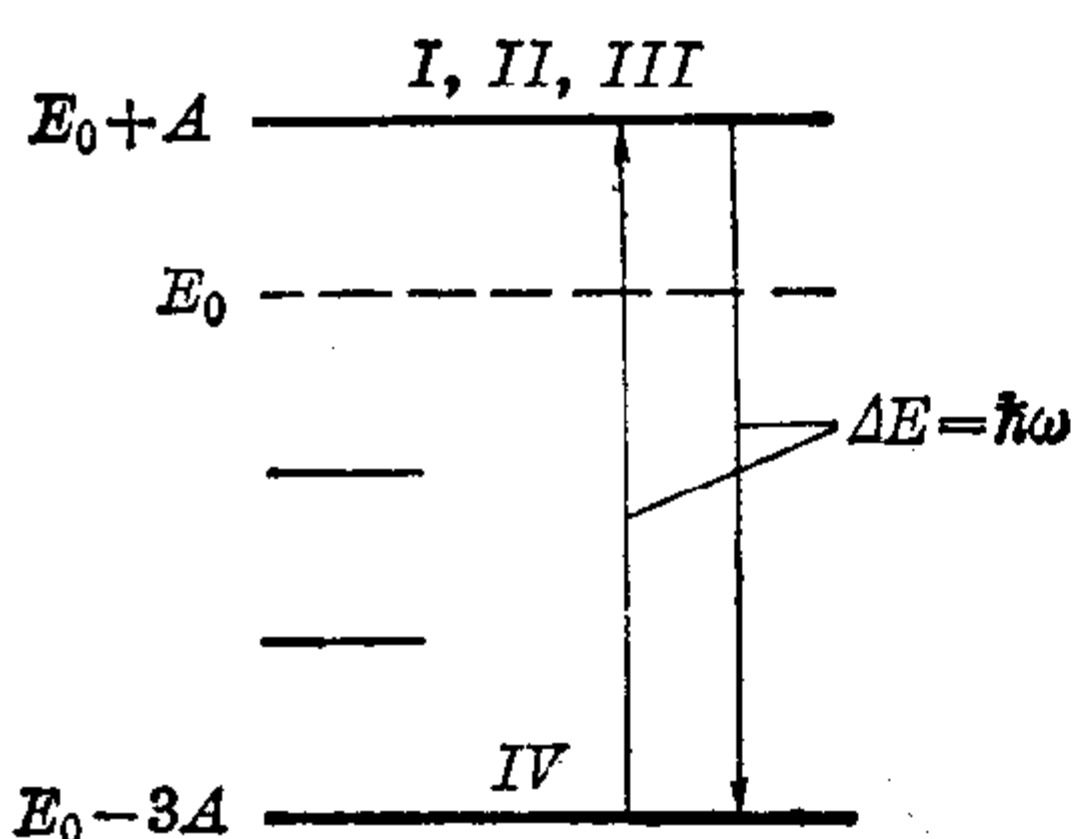


图 12-2 原子氢的基态能级图

这意味着如果我们在式(12.5)中取 $E_0=0$, 我们决定相对于平均能量来量度所有能量. 我们可以把氢原子基态能级图画成为图 12-2 所示.

态 $|IV\rangle$ 与其他任何一个态之间的能量差为 $4A$. 一个偶然处于态 $|I\rangle$ 的原子, 很可能从该态落至态 $|IV\rangle$ 并发射出光. 但不是可见光, 因为能量太小了——它将发射出一个微波量子, 或者, 若用微波照射氢气, 当处在态 $|IV\rangle$ 的原子获得能量, 并跳至上能态时, 我们将发现存在能量吸收——

但只是在频率 $\omega = 4A/\hbar$ 处. 这个频率已经由实验测得, 最近所得到的最好结果¹⁾为:

$$f = \omega/2\pi = (1, 420, 405, 751, 800 \pm 0.028) \text{ 周每秒}. \quad (12.26)$$

其误差仅为一千亿分之二! 大概没有一个基本物理量测得比它还精确的了——它是物理学中最卓越的精确测量之一. 理论家对于他们能把能量计算到 $3/10^5$ 的准确度感到非常高兴, 但在此同时它被测量至 $2/10^{11}$ ——比理论准确 100 万倍. 所以实验家大大领先于理论家. 在氢原子基态理论方面, 你已不比别人差. 你也完全可以从实验中求得自己的 A 值, 这也是每个人最后必须做的工作.

你以前大概已听说过氢的“21 厘米线”这件事吧, 这就是氢的两个超精细态之间 1420 兆赫这根谱线的波长. 星系中的原子氢发射或吸收的就是这种波长的辐射. 所以用调至 21 厘米波(或约 1420 兆赫)的射电望远镜, 我们就能观察到聚集着的原子氢气的速度和位置. 从强度的测量, 我们可以估计氢的量; 从测量由多普勒效应引起的频移, 我们可以求出银河系中气体的运动情况. 这是射电天文学的巨大计划之一. 所以我们现在谈论的是非常

1) Crampton, Kleppner, and Ramsey; Physical Review Letters, Vol. 11, page 338(1963).

真实的事情——它并不是一个人为的问题。

§ 12-4 塞曼分裂

虽然我们完成了求氢原子基态能级的问题，但是我们仍希望进一步研究这一有趣的系统。为了对此系统有更多的了解——例如，为了计算氢原子吸收和发射 21 厘米的辐射波的速率——我们必须知道当原子受到扰动时所发生的情况。我们必须照我们在讨论氨分子时做的那样去做——在求出能级后进一步研究氨分子在电场中的情形。于是我们就能够计算出无线电波的电场所产生的效应。对氢原子来说，电场除了使所有的能级均移动一与电场的平方成正比的常量外，别无作用——由于它并不改变能量差，故不值得注意。现在重要的是磁场。所以接下来就是要写出原子处在外磁场中这种更为复杂的情况的哈密顿算符。

那么哈密顿算符是什么呢？这里我们将只告诉你们答案，因为除了说原子的行动就是这样外，不能给予你们任何“证明”。

哈密顿算符为

$$\hat{H} = A(\sigma^e \cdot \sigma^p) - \mu_e \sigma^e \cdot \mathbf{B} - \mu_p \sigma^p \cdot \mathbf{B}. \quad (12.27)$$

它现在由三部分组成。第一项 $A\sigma^e \cdot \sigma^p$ 表示电子和质子间的磁相互作用——如果没有磁场这项也是这样。这是我们已经有的项；磁场对常数 A 的影响可忽略不计。外磁场的影响反映在最后两项中。第二项 $-\mu_e \sigma^e \cdot \mathbf{B}$ ，是如果电子单独处于外磁场中所应具有的能量¹⁾，同样地，最后一项 $-\mu_p \sigma^p \cdot \mathbf{B}$ 是质子单独存在于磁场中时应具有的能量。在经典理论中两个粒子在一起时的能量应是它们两个的能量之和，在量子力学中也是这样。在磁场中，由于磁场所产生的相互作用能，正好就是电子同外磁场的相互作用能与质子同外磁场的相互作用能之和——两者都用西格马算符来表示。在量子力学中，这些项并不真正是能量，但是按经典的能量公式去想像它们是记住写出哈密顿算符规则的一种方法。不管怎样，式(12.27)是正确的哈密顿算符。

现在我们必须回到开始之处，从头来解这一问题。但是有许多工作已经完成了——我们只需把新的项产生的效应加进去。让我们令恒定磁场 \mathbf{B} 在 z 方向上，于是我们必须在我们的哈密顿算符中加进两个新的部分——我们可以称之为 \hat{H}' ：

$$\hat{H}' = -(\mu_e \sigma_z^e + \mu_p \sigma_z^p) B.$$

利用表 12-1, 我们立即得到

$$\begin{aligned} \hat{H}' |++\rangle &= -(\mu_e + \mu_p) B |+-\rangle, \\ \hat{H}' |+-\rangle &= -(\mu_e - \mu_p) B |+-\rangle, \\ \hat{H}' |-+\rangle &= -(-\mu_e + \mu_p) B |-+\rangle, \\ \hat{H}' |--\rangle &= (\mu_e + \mu_p) B |--\rangle. \end{aligned} \quad (12.28)$$

多么方便！ \hat{H}' 作用于每个态正好给出一个数乘以这个态。因此，矩阵 $\langle i | \hat{H}' | j \rangle$ 只有对角元素——我们可以直接把式(12.28)中的系数加到式(12.13)中相应的对角项上去，于是哈密顿方程(12.14)变为：

$$i\hbar dC_1/dt = \{A - (\mu_e + \mu_p) B\} C_1,$$

1) 请记住，在经典理论中 $U = -\boldsymbol{\mu} \cdot \mathbf{B}$ ，所以当磁矩沿着磁场方向时其能量最低，对于带正电荷的粒子，磁矩平行于自旋，对于带负电荷的粒子，则相反。所以在式(12.27)中 μ_p 是一正数，而 μ_e 是一负数。

$$\begin{aligned}
i\hbar dC_2/dt &= -\{A + (\mu_e - \mu_p)B\}C_2 + 2AC_3, \\
i\hbar dC_3/dt &= 2AC_2 - \{A - (\mu_e - \mu_p)B\}C_3, \\
i\hbar dC_4/dt &= \{A + (\mu_e + \mu_p)B\}C_4.
\end{aligned}
\tag{12.29}$$

方程的形式并没有什么不同——只是系数不同。只要 B 不随时间变化, 我们就可以继续照以前那样去做。以

$$\begin{aligned}
Ea_1 &= A\{- (\mu_e + \mu_p)B\}a_1, \\
Ea_2 &= -\{A + (\mu_e - \mu_p)B\}a_2 + 2Aa_3, \\
Ea_3 &= 2Aa_2 - \{A - (\mu_e - \mu_p)B\}a_3, \\
Ea_4 &= \{A + (\mu_e + \mu_p)B\}a_4.
\end{aligned}
\tag{12.30}$$

很巧, 上式中第一和第四个方程仍旧与其他方程无关, 所以我们仍可用同样的技巧求解。

态 $|I\rangle$ 是一个解, 对于这个解 $a_1=1, a_2=a_3=a_4=0$, 或

$$|I\rangle = |1\rangle = |++\rangle,$$

而

$$E_I = A - (\mu_e + \mu_p)B. \tag{12.31}$$

另一个解是

$$|II\rangle = |4\rangle = |--\rangle,$$

而

$$E_{II} = A + (\mu_e + \mu_p)B. \tag{12.32}$$

在剩下的两个方程中, 因为系数 a_2 和 a_3 不再相等, 所以稍微复杂些。但是它们和氨分子的一对方程很像。回顾一下式(9.20), 我们就能作出如下类推(记住那里的指标 1 和 2 相当于这里的 2 和 3):

$$\begin{aligned}
H_{11} &\longrightarrow -A - (\mu_e - \mu_p)B, \\
H_{12} &\longrightarrow 2A, \\
H_{21} &\longrightarrow 2A, \\
H_{22} &\longrightarrow -A + (\mu_e - \mu_p)B.
\end{aligned}
\tag{12.33}$$

于是能量由式(9.25)给出, 其为

$$E = \frac{H_{11} + H_{22}}{2} \pm \sqrt{\frac{(H_{11} - H_{22})^2}{4} + H_{12}H_{21}}, \tag{12.34}$$

将式(12-33)代入上式, 能量表示式就成为

$$E = -A \pm \sqrt{(\mu_e - \mu_p)^2 B^2 + 4A^2}.$$

虽然我们在第 9 章习惯于把这两个能量称为 E_I 和 E_{II} , 而在目前的问题中我们把它称为 E_{III} 和 E_{IV}

$$\begin{aligned}
E_{III} &= A\{-1 + 2\sqrt{1 + (\mu_e - \mu_p)^2 B^2 / 4A^2}\}, \\
E_{IV} &= -A\{1 + 2\sqrt{1 + (\mu_e - \mu_p)^2 B^2 / 4A^2}\}.
\end{aligned}
\tag{12.35}$$

所以我们就找到了氢原子处在恒定磁场中的四个定态的能量。让我们令 B 趋向于零, 以核对上述结果是否与上节所得的能量相同。当 $B=0$ 时, 能量 E_I, E_{II} 和 E_{III} 趋于 A , 而 E_{IV} 趋于 $-3A$ 。甚至态的标号也和以前的一致, 可是当加上磁场时, 所有能量都以不同的方式改变。让我们来看看它们如何变化。

首先, 我们必须记住, 电子的 μ_e 是负值, 质子的 μ_p 为正值, 而且 μ_e 约比 μ_p 大 1000 倍。所以 $\mu_e + \mu_p$ 和 $\mu_e - \mu_p$ 都是负数, 且几乎相等。让我们把它们称为 $-\mu$ 和 $-\mu'$:

$$\mu = -(\mu_e + \mu_p), \quad \mu' = -(\mu_e - \mu_p), \quad (12.36)$$

(这里 μ 和 μ' 两者都是正数, 差不多等于 μ_e 的大小——约为一个玻尔磁子。) 这样我们的四个能量分别为

$$\begin{aligned} E_I &= A + \mu B, \\ E_{II} &= A - \mu B, \\ E_{III} &= A \{-1 + 2\sqrt{1 + \mu'^2 B^2 / 4A^2}\}, \\ E_{IV} &= -A \{1 + 2\sqrt{1 + \mu'^2 B^2 / 4A^2}\}. \end{aligned} \quad (12.37)$$

能量 E_I 从 A 开始, 随 B 作线性增加——斜率为 μ 。能量 E_{II} 也是从 A 开始, 但是它随 B 的增加而线性地减少——其斜率为 $-\mu$, 这两个能级随 B 的变化情况如图 12-3 所示。我们还在此图中画出了能量 E_{III} 和 E_{IV} 。但它们与 B 的关系不同。当 B 很小时, 它们与 B 的平方有关, 所以开始时其斜率是水平的, 然后开始弯曲, 当 B 很大时, 它们趋近于斜率为 $\pm\mu'$ 的直线, 该斜率与 E_I 和 E_{II} 的斜率几乎相等。

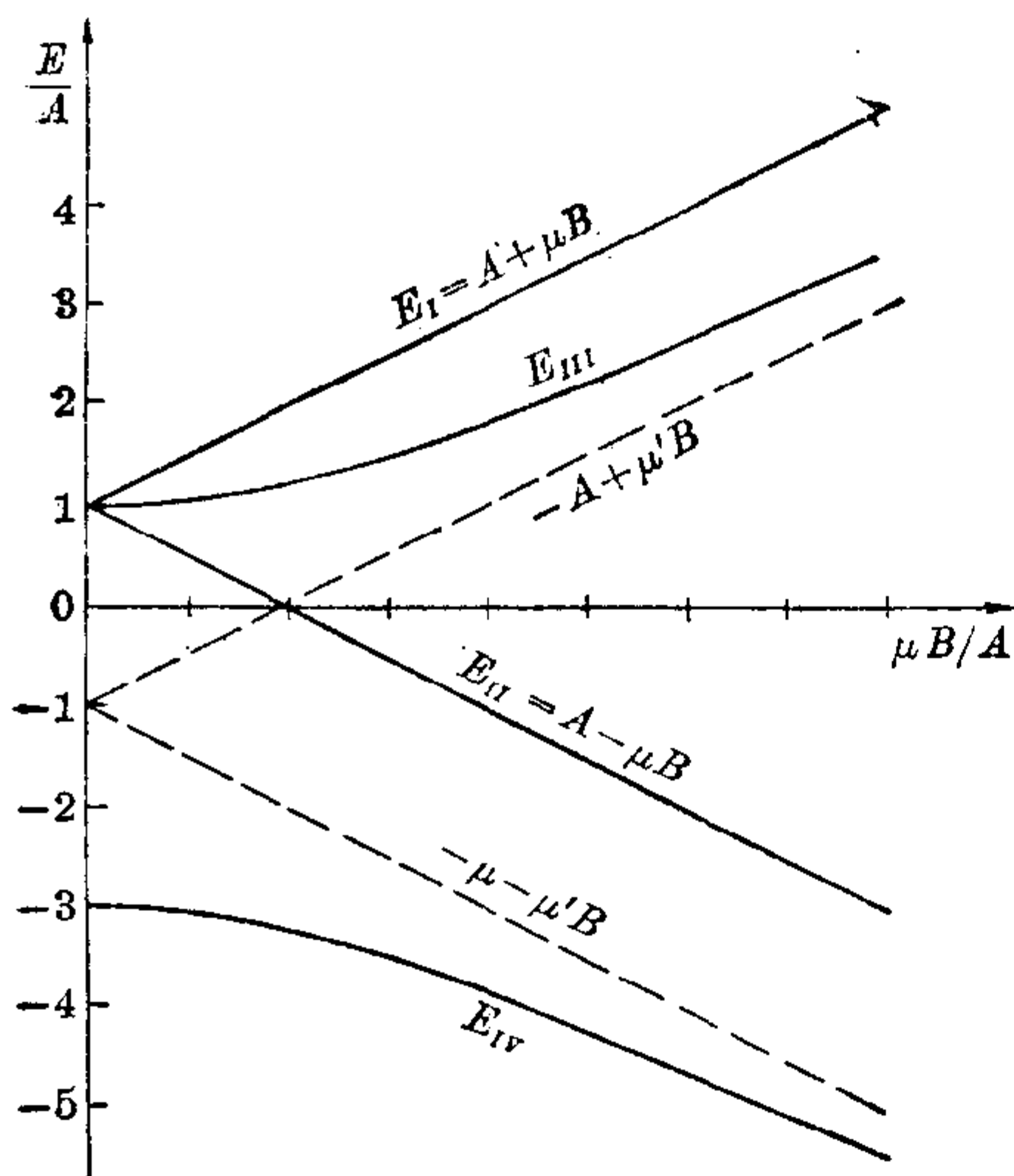


图 12-3 氢在磁场 B 中的基态能级图

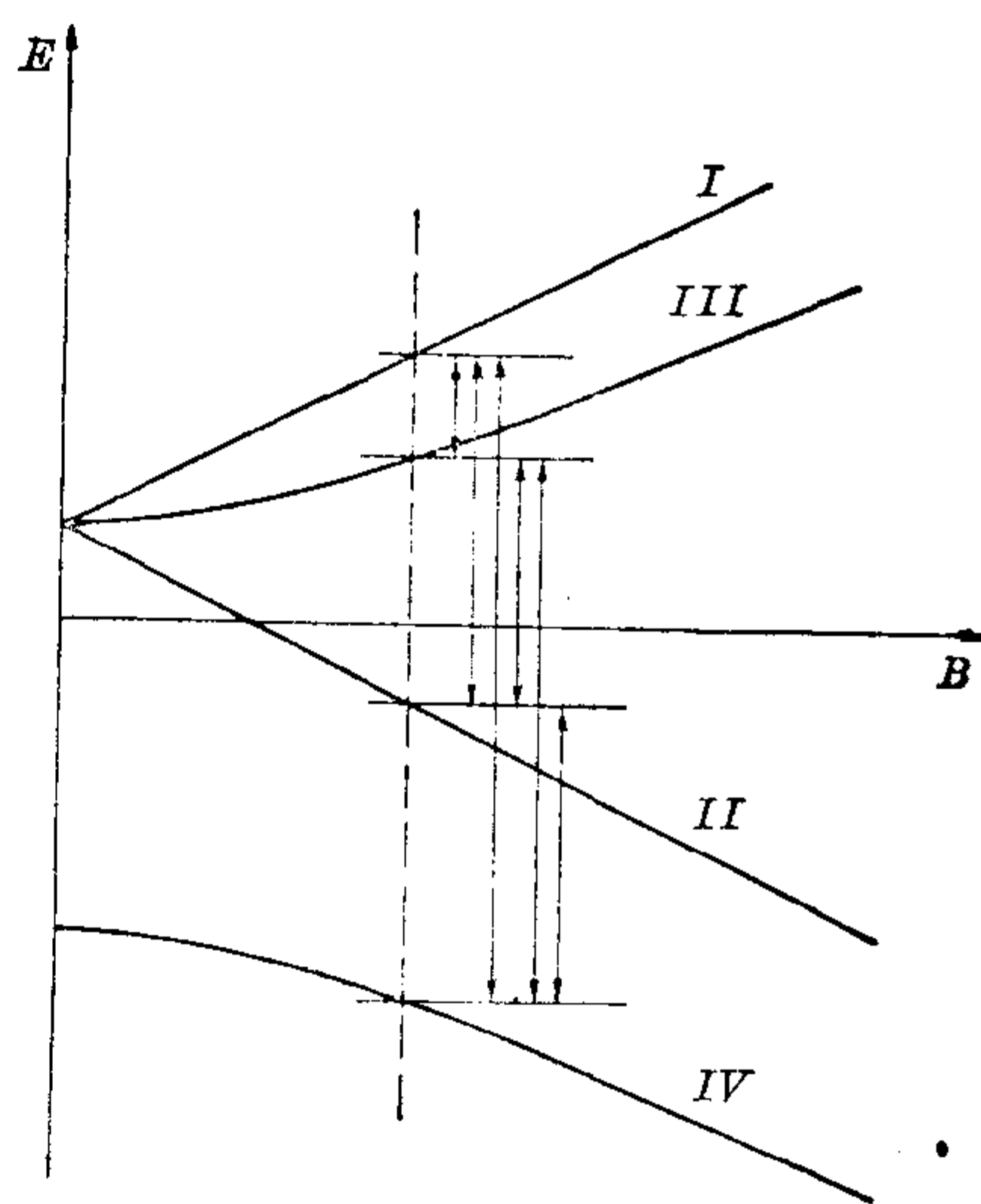


图 12-4 氢在某特定磁场 B 中的基态能级之间的跃迁

由于磁场而引起的原子能级的移动称为塞曼效应。我们说, 图 12-3 中的曲线表示氢原子基态的塞曼分裂。当不存在磁场时, 我们仅得到氢超精细结构的一条谱线。态 $|IV\rangle$ 与其他任何一个态之间的跃迁将吸收或发射出一个光子, 其频率 1420 兆赫为 $1/h$ 乘以能量差 $4A$ 。但是, 当原子处在磁场 B 中时, 则将有更多的谱线。四个态中任何两个态之间的跃迁都是可能的。所以如果在所有四个态上都有原子, 则在图 12-4 中六个竖直的箭头所示的任何一个跃迁中, 都能吸收或发射出能量。这其中的许多跃迁都可以用我们在第二卷 § 35-3 所叙述的喇比分子束技术观察到。

引起这种跃迁的原因是什么呢? 如果我们在稳定的强磁场 B 中再加上一个随着时间变化的小的扰动磁场, 就会发生这种跃迁, 就像我们把扰动电场加到氨分子上所看到的那样。只是这里是磁场与磁矩相耦合, 获得成功。但是有关的理论与我们计算氨时所用的相同。如果我们选取在 xy 平面内转动的微扰磁场则理论将最简单——虽然任何水平的扰动磁场都行, 当你把这个微扰磁场作为附加项加到哈密顿算符中去时, 就得到振幅随时间变化的解——就如我们在讨论氨分子时所求得的那样。所以你可以很容易地精确计算出从一个态到

另一个态的跃迁几率,你会发现它们与实验完全一致!

§ 12-5 在磁场中的态

现在我们希望讨论图 12-3 中曲线的形状. 首先,对于强磁场情况下的能量是易于理解的,而且相当有趣. 当磁场 B 足够强时(即 $\mu B/A \gg 1$),我们可以忽略式(12.37)中的 1. 四个能量变为

$$\begin{aligned} E_{\text{I}} &= A + \mu B, & E_{\text{II}} &= A - \mu B, \\ E_{\text{III}} &= -A + \mu' B, & E_{\text{IV}} &= -A - \mu' B. \end{aligned} \quad (12.38)$$

这就是图 12-3 中四条直线的方程式. 我们可以用下述方法去理解这些能量的物理意义. 磁场为零时定态的性质完全由两个磁矩的相互作用确定. 在定态 $|III\rangle$ 和 $|IV\rangle$ 中,基础态 $|+-\rangle$ 和 $|-+\rangle$ 的混合就是由于这种相互作用. 但是在强的外磁场中,质子和电子几乎根本不受对方的场影响,它们每个都像单独处在外场中一样. 于是——正如我们多次看到的那样——电子的自旋不是平行于外磁场就是与外磁场相反.

假定电子的自旋“朝上”——也就是沿着磁场方向,如果质子的自旋也是“朝上”,它的能量为 $-\mu_p B$. 两者之和为 $-(\mu_e + \mu_p)B = \mu B$. 这正是我们所得出的 E_{I} ——好极了! 因为我们在描述态 $|++\rangle = |I\rangle$. 当电子和质子两者的自旋平行时,仍存在一个表示电子和质子相互作用能的小附加项 A (现在 $\mu B \gg A$). (原先我们取 A , 因为我们所谈到的理论表明它应该是正的,而实验表明它也确是这样.) 另一方面,质子的自旋可以朝下,于是它在外磁场中的能量为 $-\mu_p B$, 因此它与电子能量之和为 $-(\mu_e - \mu_p)B = \mu' B$. 而它们的相互作用能变为 $-A$. 两者之和恰好就是式(12.38)中的能量 E_{III} . 所以对于强磁场态 $|III\rangle$ 必定变成态 $|+-\rangle$.

假定现在电子自旋“朝下”,它在外磁场中的能量为 $\mu_e B$, 如果质子自旋也“朝下”,两者合在一起具有能量 $(\mu_e + \mu_p)B = \mu B$, 加上它们的相互作用能 A ——因为它们的自旋平行. 这正好就是(12.38)中的能量 E_{II} , 且相应于态 $|--\rangle = |II\rangle$. 最后,若电子自旋“朝下”而质子自旋“朝上”,我们得到能量 $(\mu_e - \mu_p)B - A$ (相互作用能取为负 A 是因为两个自旋相反), 它刚好就是 E_{IV} , 而相应的态为 $|-+\rangle$.

“但是,等一下!”你或许会说,“态 $|III\rangle$ 和 $|IV\rangle$ 并非是态 $|+-\rangle$ 和 $|-+\rangle$, 它们是后两者的混合.”有道理,但不全面. 当 $B=0$ 时它们的确是两态的混合,但是我们还没有计算出它们在强磁场 B 时的情况. 当我们在第 9 章的公式中采用了式(12.33)的类推来获得定态能量时,我们也可以得到与能量一起的振幅,由式(9.23)得

$$\frac{a_2}{a_3} = \frac{E - H_{22}}{H_{11}}.$$

当然,比值 a_2/a_3 就是 C_2/C_3 . 代入式(12.33)给出的类似的量,得

$$\frac{C_2}{C_3} = \frac{E + A - (\mu_e - \mu_p)B}{2A}.$$

或

$$\frac{C_2}{C_3} = \frac{E + A + \mu' B}{2A}, \quad (12.39)$$

式中对 E , 我们采用近似能量——不是 E_{III} 就是 E_{IV} , 例如,对态 $|III\rangle$ 来说,我们有

$$\left(\frac{C_2}{C_3}\right)_{\text{III}} \approx \frac{\mu' B}{A}. \quad (12.40)$$

所以对于强磁场 B , 态 $|III\rangle$ 有 $C_2 \gg C_3$, 这时该态几乎完全变成了态 $|2\rangle = |+-\rangle$. 同样, 如果在(12.39)中代入 E_{IV} , 则得 $(C_2/C_3)_{III} \ll 1$, 对强磁场, 态 $|IV\rangle$ 正好变成态 $|3\rangle = |-+\rangle$. 你们看构成定态的四个基础态的线性组合系数与 B 有关. 我们称为 $|III\rangle$ 的态在极弱磁场的情况下是 $|+-\rangle$ 和 $|-+\rangle$ 的 50-50 (一半对一半) 的混合态, 但是在强磁场中就完全转移到 $|+-\rangle$. 同样, 态 $|IV\rangle$ 在弱磁场中也是 $|+-\rangle$ 和 $|-+\rangle$ 的 50-50 的混合态(具有相反的符号), 但当自旋的耦合被强的外磁场解脱时, 态 $|IV\rangle$ 就变成态 $|-+\rangle$.

我们还特别希望你们能注意在极弱磁场下所发生的情况. 有一个能量——在 $-3A$ 处——在加上弱磁场时并不发生变化. 而另一个能量——在 $+A$ 处——在加上弱磁场时分裂成三个不同的能级. 对于弱场, 能量随 B 的变化情况如图 12-5 所示. 假定我们用某种方法选取一束氢原子, 它们全都具有 $-3A$ 的能量. 如果我们让它们通过斯特恩-革拉赫实验——所用的场不太强——我们将发现它们沿直线通过实验装置. (因为它们的能量与 B 无关, 根据虚功原理——它们在磁场梯度中不受力的作用.) 另一方面, 假定我们选取具有能量 $+A$ 的一原子束, 并使它们通过斯特恩-革拉赫装置——称之为 S 装置. (同样装置中的磁场也不应太强, 以致破坏原子的内部. 也就是说磁场应足够小, 使能量随 B 作线性变化.) 我们将会发现出来的原子分成三束. 态 $|I\rangle$ 和 $|II\rangle$ 受到相反的作用力——它们的能量随 B 以斜率 $\pm\mu$ 作线性变化, 所以该力就与作用磁矩为 $\mu_z = \mp\mu$ 的磁偶极子的力一样. 但是态 $|III\rangle$ 沿直线通过. 所以我们正好回到了第 5 章. 一个能量为 $+A$ 的氢原子是一个自旋为 1 的粒子. 这个能量状态就是一个 $j=1$ 的“粒子”, 它可以用第 5 章中使用的三个基础态 $|+S\rangle$, $|0S\rangle$, $|-S\rangle$ 来描写——对于空间的某一组轴. 另一方面, 当氢原子具有能量 $-3A$ 时, 它是一个自旋为零的粒子. (记住, 上面所说的情况仅对无限小的磁场才严格成立.) 所以我们可以把零磁场下氢原子的各态以下列方法归类:

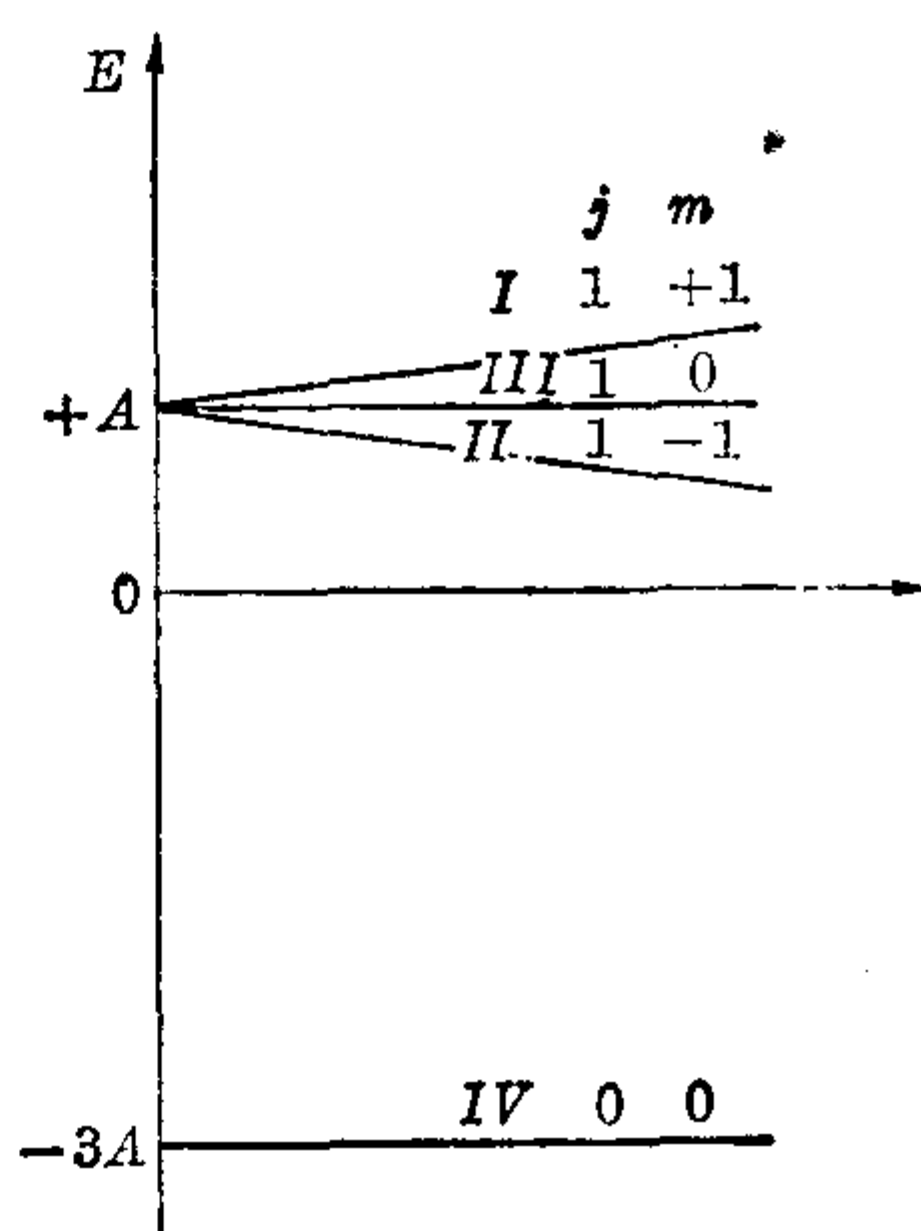


图 12-5 氢原子在弱场中的态

$$\left. \begin{aligned} |I\rangle &= |++\rangle \\ |III\rangle &= \frac{|+-\rangle + |-+\rangle}{\sqrt{2}} \\ |II\rangle &= |--\rangle \end{aligned} \right\} \text{自旋为 } 1 \left\{ \begin{aligned} &|+S\rangle \\ &|0S\rangle \\ &|-S\rangle \end{aligned} \right. \quad (12.41)$$

$$|IV\rangle = \frac{|+-\rangle - |-+\rangle}{\sqrt{2}} \text{ 自旋为 } 0. \quad (12.42)$$

我们在第二卷 35 章中曾说过, 任何一个粒子沿任何轴的角动量分量只可能具有相差 \hbar 的某些值. 角动量的 z 分量 J_z 可以是 $j\hbar$, $(j-1)\hbar$, $(j-2)\hbar$, \dots , $(-j)\hbar$, 这里 j 为粒子的自旋(可取整数或半整数). 虽然我们在这里不这么说, 但人们通常写成

$$J_z = m\hbar, \quad (12.43)$$

式中 m 代表 $j, j-1, j-2, \dots, -j$ 等数中的一个. 所以, 你们将看到在一般书中, 人们用所谓量子数 j 和 m [j 常称为“总角动量子数”, m 常称为“磁量子数”] 来标记氢原子的四个基础态. 于是他们把一个状态写成 $|j, m\rangle$. 而不是写成我们的态的符号 $|I\rangle$, $|II\rangle$ 等等. 所以对于磁场为零时用式(12.41)和(12.42)表示的态, 他们把它写成表 12-3 所示的表格. 这并不是什么新的物理, 它只是记法的问题.

表 12-3 在零磁场时氢原子的态

态 $ j, m\rangle$	j	m	原来的记号
$ 1, +1\rangle$	1	+1	$ I\rangle = +S\rangle$
$ 1, 0\rangle$	1	0	$ III\rangle = 0S\rangle$
$ 1, -1\rangle$	1	-1	$ II\rangle = -S\rangle$
$ 0, 0\rangle$	0	0	$ IV\rangle$

§ 12-6 自旋为 1 的投影矩阵¹⁾

我们现在希望用我们对氢原子的知识去解决一些特殊问题。在第 5 章中我们曾讨论过自旋为 1 的粒子对于一特定取向的斯特恩-革拉赫装置——譬如说一个 S 装置——系处于某一基础态(+, 0 或 -), 则该粒子对于空间取向不同的 T 装置具有一定的振幅处于其三个态中的各个态。这样的振幅 $\langle jT | iS \rangle$ 有九个, 它们组成投影矩阵。在 § 5-7 中我们未加证明地给出了 T 相对 S 具有不同取向时投影矩阵中的各项。现在我们将告诉你们一种能够导出这些项的方法。

在氢原子中我们曾经发现一个自旋为 1 的系统, 它是由两个自旋为 1/2 的粒子组成的。我们在第 6 章中就已经解决了如何变换自旋为 1/2 的振幅。我们可以利用这种知识去计算自旋为 1 的变换。方法是这样的: 我们有一个系统——一个能量为 $+A$ 的氢原子——其自旋为 1。假定我们让它通过一斯特恩-革拉赫过滤器 S , 因此我们知道它处于 S 的一个基础态, 譬如 $|+T\rangle$ 态的振幅将是什么呢? 如果, 我们把 S 装置的坐标系称为 x, y, z 系统, $|+S\rangle$ 态就是我们曾称之为 $|++\rangle$ 的态。但是, 假定另一个人把他的 z 轴取在 T 的轴上, 那么他将以我们称为 x', y', z' 的参考系来表示他的态。对于电子和质子, 他的“朝上”和“朝下”的态将与我们的不同。他的“正-正”态——我们可以写成 $|+'+\rangle$, 相对于带撇参考系——是自旋为 1 的粒子的 $|+T\rangle$ 态。我们想要的是 $\langle +T | +S \rangle$, 这只是振幅 $\langle +'+' | ++ \rangle$ 的另一种写法。

我们可用下述方法去求振幅 $\langle +'+' | ++ \rangle$ 。在我们的参考系中, 处在 $|++\rangle$ 态的电子具有“朝上”的自旋。这意味着在他的参考系中具有某个处于“朝上”的振幅 $\langle +' | + \rangle_e$, 以及某个处于“朝下”的振幅 $\langle -' | + \rangle_e$ 。同样, 处在 $|++\rangle$ 态的质子在参考系中自旋“朝上”, 而在带撇的参考系中, 具有自旋“朝上”或“朝下”的振幅 $\langle +' | + \rangle_p$ 和 $\langle -' | + \rangle_p$ 。既然我们现在谈论的是两个不同的粒子, 因此这两个粒子在他的参考系中将一起“朝上”的振幅为上述两个振幅的乘积, 即

$$\langle +'+' | ++ \rangle = \langle +' | + \rangle_e \cdot \langle +' | + \rangle_p. \quad (12.44)$$

为清楚起见, 我们对振幅 $\langle +' | + \rangle$ 加上下标 e 和 p 。但是这个振幅都只是自旋为 1/2 粒子的变换振幅, 所以实际上它们是完全相同的数。事实上, 它们就是第 6 章里称为 $\langle +T | +S \rangle$ 的振幅, 也就是该章末尾表中所列的。

但是, 现在我们在记号方面即将遇到麻烦了。我们必须能把对自旋为 1/2 的粒子的振幅 $\langle +T | +S \rangle$ 和对自旋为 1 的粒子、我们也称之为 $\langle +T | +S \rangle$ 的振幅区分开来——然而

1) 凡是没有读过第 6 章的人也应略过本节。

这两种振幅是完全不同的!我们希望它不至于过分混淆,但是至少在目前,对自旋为 $1/2$ 的振幅,我们将不得不使用某种不同的符号.为简捷起见,我们将新的记号概括于表 12-4 中.对自旋为 1 的粒子的态,我们将继续使用记号 $|+S\rangle$, $|0S\rangle$ 和 $|-S\rangle$.

表 12-4 自旋为 $1/2$ 的粒子的振幅

本章	第6章
$a = \langle +' +\rangle$	$\langle +T +S\rangle$
$b = \langle -' +\rangle$	$\langle -T +S\rangle$
$c = \langle +' -\rangle$	$\langle +T -S\rangle$
$d = \langle -' -\rangle$	$\langle -T -S\rangle$

用我们现在的新记号,式(12.44)就变成

$$\langle +'+'|++\rangle = a^2,$$

而这正好就是自旋为 1 的振幅 $\langle +T|+S\rangle$.现在让我们假定,例如另一个人的坐标系——即 T 或带“撇”的装置——相对于我们的 z 轴旋转了角 ϕ ,那么从表 6-2 得:

$$a = \langle +'|+\rangle = e^{i\phi/2}.$$

所以由式(12.44),我们得到自旋为 1 的粒子的振幅为

$$\langle +T|+S\rangle = \langle +'+'|++\rangle = (e^{i\phi/2})^2 = e^{i\phi}. \quad (12.45)$$

你们可以看出它是怎样得出的.

现在我们将求出对所有态的普遍情况.如果质子和电子在我们的参考系—— S 系——中两者都“朝上”,则在另一个人的参考系—— T 系——中,它将处于四个可能的态中任一个态的振幅为:

$$\begin{aligned} \langle +'+'|++\rangle &= \langle +'|-\rangle_e \langle +'|+\rangle_p = a^2, \\ \langle +'-|++\rangle &= \langle +'|+\rangle_e \langle -'|+\rangle_p = ab, \\ \langle -'+|++\rangle &= \langle -'|+\rangle_e \langle +'|+\rangle_p = ba, \\ \langle -'-|++\rangle &= \langle -'|+\rangle_e \langle -'|+\rangle_p = b^2. \end{aligned} \quad (12.46)$$

于是我们可以把态 $|++\rangle$ 写成如下的线性组合:

$$|++\rangle = a^2|+'+\rangle + ab\{|+'-\rangle + |-'+\rangle\} + b^2|-'-\rangle. \quad (12.47)$$

我们注意到: $|+'+\rangle$ 是态 $|+T\rangle$, $\{|+'-\rangle + |-'+\rangle\}$ 就是 $\sqrt{2}$ 乘以态 $|0T\rangle$ ——参看式(12.41)——而 $|-'-\rangle = |-T\rangle$.换句话说,式(12.47)可以改写成

$$|+S\rangle = a^2|+T\rangle + \sqrt{2}ab|0T\rangle + b^2|-T\rangle. \quad (12.48)$$

用类似的方法你们可以很容易地证明:

$$|-S\rangle = c^2|+T\rangle + \sqrt{2}cd|0T\rangle + d^2|-T\rangle. \quad (12.49)$$

对于 $|0S\rangle$,要稍为复杂些,因为

$$|0S\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}\{|+-\rangle + |-+\rangle\}.$$

但是,我们可以用带“撇”的态把态 $|+-\rangle$ 和 $|-+\rangle$ 表示出来,然后取其和.这就是

$$|+-\rangle = ac|+'+\rangle + ad|+'-\rangle + bc|-'+\rangle + bd|-'-\rangle \quad (12.50)$$

及

$$|-+\rangle = ac|+'+\rangle + bc|+'-\rangle + ad|-'+\rangle + bd|-'-\rangle. \quad (12.51)$$

以 $1/\sqrt{2}$ 乘以这两者之和,得

$$|0S\rangle = \frac{2}{\sqrt{2}}ac|+'+' \rangle + \frac{ad+bc}{\sqrt{2}}\{|+'-' \rangle + |-'+' \rangle\} + \frac{2}{\sqrt{2}}bd|-'-' \rangle.$$

由之得:

$$|0S\rangle = \sqrt{2}ac|+T\rangle + (ad+bc)|0T\rangle + \sqrt{2}bd|-T\rangle. \quad (12.52)$$

现在我们已经得到了我们所要的全部振幅. 式(12.48), (12.49), 及(12.52)中的系数就是矩阵元 $\langle jT|iS\rangle$. 让我们把它们都放在一起:

$$\langle jT|iS\rangle = \begin{matrix} \begin{matrix} \rightarrow \\ \downarrow \\ \leftarrow \end{matrix} \\ \begin{matrix} jT \\ iS \end{matrix} \end{matrix} \begin{bmatrix} a^2 & \sqrt{2}ac & c^2 \\ \sqrt{2}ab & ab+bc & \sqrt{2}cd \\ b^2 & \sqrt{2}bd & d^2 \end{bmatrix}. \quad (12.53)$$

我们已经用自旋为 1/2 的振幅 a, b, c 和 d 表示了自旋为 1 的振幅变换.

例如, 如果 T 参考系相对于 S 系统绕 y 轴旋转 α 角——如图 5-6 所示——表 12-4 中的各个振幅正好就是表 6-2 中 $R_y(\alpha)$ 的矩阵元.

$$\begin{aligned} a &= \cos \alpha/2, & b &= -\sin \alpha/2, \\ c &= \sin \alpha/2, & d &= \cos \alpha/2. \end{aligned} \quad (12.54)$$

把这些代入式(12.53), 我们就得到(5.38)的公式, 我们在那里未加证明地给出了该式.

态 $|IV\rangle$ 究竟怎样呢?! 它是一个自旋为零的系统, 可以只有一个态——它在所有坐标系中都是相同的. 我们可以通过取式(12.50)和(12.51)的差来核对每一个结果, 我们得

$$|+- \rangle - |-+ \rangle = (ad-bc)\{|+'-' \rangle - |-'+' \rangle\}.$$

但是, $(ad-bc)$ 是自旋 1/2 矩阵的行列式, 所以它等于 1. 对于两个具有任意相对取向的坐标系来说, 我们得到

$$|IV'\rangle = |IV\rangle.$$

§ 13-1 电子在一维点阵中的状态

乍看起来,你可能以为低能电子很难穿过固态晶体. 晶体中的原子挤在一起,中心相距只有几埃($1 \text{ 埃} = 10^{-8} \text{ 厘米}$),而且原子对电子散射的有效直径大致也达一埃($1 \text{ 埃} = 10^{-8} \text{ 厘米}$)左右. 这就是说,比起他们之间的间距来,原子是很大的. 因此你将预期两次碰撞之间的平均自由程是几埃(10^{-8} 厘米)的数量级——实际上是微不足道的,你将预期电子几乎立即撞在这个或那个原子上. 然而,自然界中普遍存在着现象却是:假如点阵是完美的,电子能轻而易举地通过晶体——几乎和在真空中的情形一样. 正是这个奇妙的事实使得金属导电如此容易,也使得许多实用器件的发展成为可能. 例如,它使晶体管模拟无线电电子管成为可能. 在无线电电子管中电子自由地穿过真空,而在晶体管中电子自由地穿过晶体点阵. 在晶体管作用后面的机理将在这一章中叙述,这些原理在各种不同的实用器件中的应用则放到下一章去讲解.

电子在晶体中的传导只是一种非常普遍的现象的一个例子. 不仅电子可以穿过晶体,其他的“东西”像原子的激发也能够以同样的形式运动. 所以我们要讨论的现象以多种方式出现在固态物理学的研究中.

你们还记得我们曾经讨论过两态体系的许多例子. 现在让我们想像一个电子可以处在两个位置中的任一位置上,在每个位置上它都是处在相同的环境中. 我们还假定电子具有一定的振幅从一个位置跑到另一个位置,当然,它也具有同样的振幅跑回来,就像我们在10-1节中对氢分子离子的讨论那样. 量子力学定律给出下面的结果,对电子来说有两个具有确定能量的可能状态. 每一个状态可以用电子在这两个基础位置的振幅来描写. 对于能量确定的状态,这两个振幅的大小都不随时间变化,而两者的位相以同一频率随时间变化. 另一方面,如果开始时电子在一个位置,以后它会运动到另一个位置,再过后它又会回到第一个位置. 其振幅和两个耦合摆的运动相似.

现在来考虑完美的晶体点阵,我们想像电子在其中可以处于某一原子的某种“陷坑”中并具有某个特定的能量. 假定电子具有一定振幅运动到附近另一个原子陷坑中,这有点像两态系统——但是更复杂些. 当电子到达邻近的原子后,可以继续运动到下一个新的位置,也可以回到原来的位置. 现在的情形不是类似于两个耦合摆,而是类似于无限个耦合在一起的单摆. 这有点像你们在第一学年物理课上看到过的那种用来演示波的传播的机械——在扭转金属线上装有一长串杆棒.

假如你有一个简谐振子,它被耦合到另一个简谐振子上,而后者再耦合到下一个简谐振子上,等等...,假如你在某一个位置上扰动一下,这个扰动会像波一样沿着线传播. 假如你把一个电子放在一长串原子中的一个原子上也会出现同样的情况.

通常,分析这种力学问题最简单的方法不是去考虑在一个确定地点发出一个脉冲后会发生什么,而是去考虑定态波的解. 存在着某种位移的图样,它好像是单一的固定频率的波

在晶体中传播。基于同一理由，对电子也会发生同样的事情——因为在量子力学中描述两者的方程式是类似的。

然而，你必须意识到一件事：电子在一个地点的振幅仅是振幅而不是几率。如果电子只是简单地从一处渗漏到另一处，就像水流过小孔一样，它的行为就会完全不同。譬如说，假如有两个水槽，我们用管子将其连通，使水能够从一个水槽流到另一个水槽中去，那么两个水槽中的水平面将会按指数规律相互趋近。但是对于电子，所发生的是振幅的流动而不是单纯的几率流动。这是虚数项——量子力学微分方程中的 i ——的特点，它使指数解变成振荡解。于是所发生的过程就完全不同于两个连通的水槽之间的渗漏。

现在我们来定量地分析这一量子力学情况。设想由一长串原子组成的一维体系如图

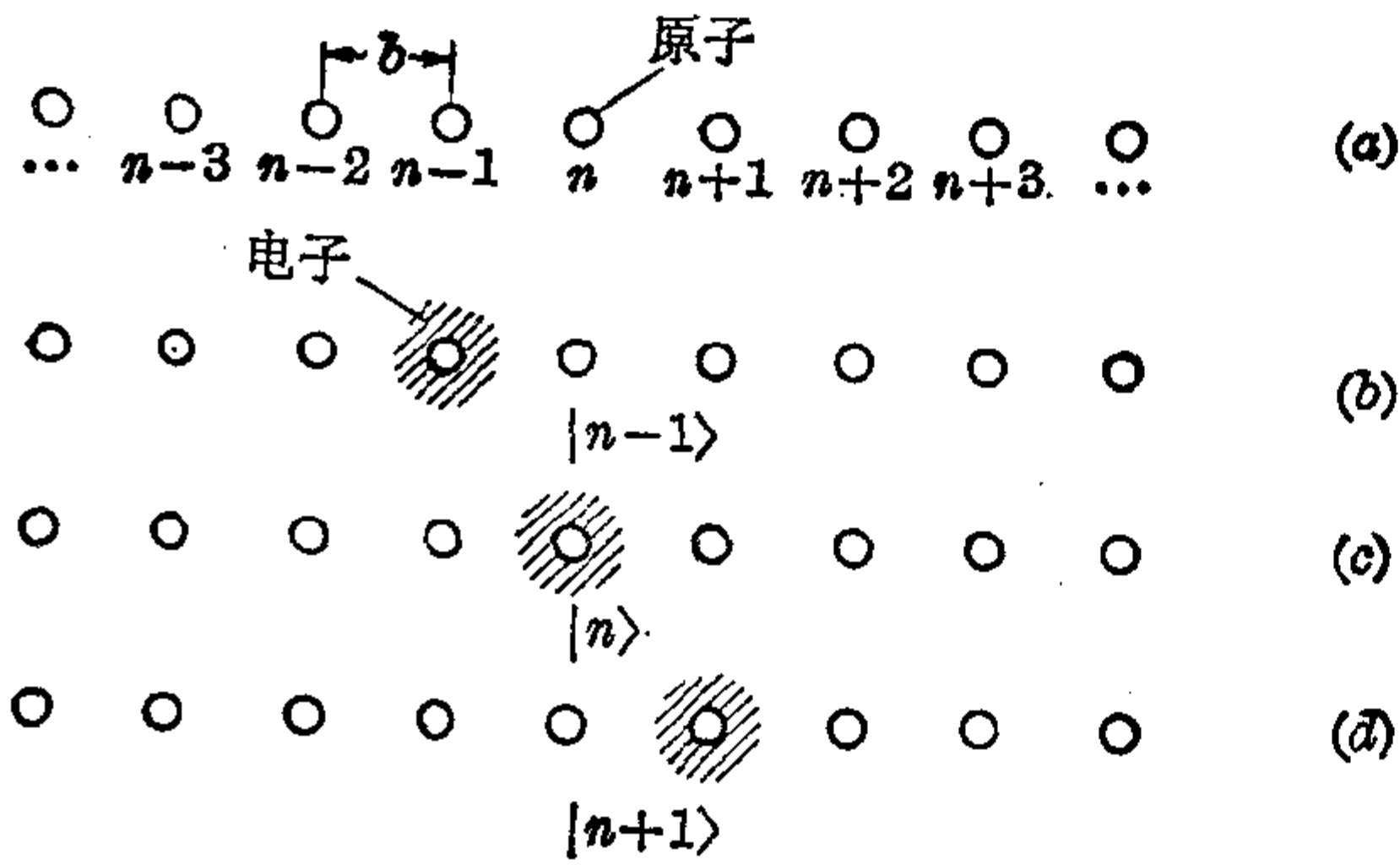


图 13-1 一维晶体中电子的基态

13-1(a)所示。(当然，晶体是三维的，但它们的物理原理完全相同，你一旦理解了一维的情形，就能理解三维中所发生的过程。)我们来看一下如果把一个电子放到这一串原子上将会发生什么情况。当然，在真实的晶体中已经有亿万个电子了。但是它们中的大多数(对于绝缘的晶体则几乎是所有的)都以某种方式围绕着它自己的原子运动——一切都十

分稳定。然而，我们现在要考虑的是放进一个额外的电子后会发生些什么。我们不考虑其他的电子正在做什么，因为我们假定改变它们的运动状态需要很高的激发能量。加上一个电子就好像制造出一个受到微弱束缚的负离子。在注意这一个额外的电子行为的时候，我们取这样的近似，即忽略原子内部的结构。

当然电子可以运动到另一个原子上，从而使负离子转移到另一个地点。就像电子可以在两个质子之间跳跃一样，我们假设电子具有一定的振幅。从一个原子跳跃到在它任何一边的相邻原子上。

我们现在怎样描写这样的体系呢？合理的基础态是什么？假如你还记得当我们只有两个可能的位置时我们曾经是怎样做的，你就能猜出我们将会怎么办。假设这一串原子的间距都相等，我们把原子依次编号如图 13-1(a)所示。一个基础态是电子在第六号原子上，另一基础态是电子在第七号原子上或在第八号原子上，依此类推。我们可以用说明电子位于第 n 个原子的方式来描述第 n 基础态。让我们称它为基态 $|n\rangle$ 。图 13-1 表示。

$$|n-1\rangle, |n\rangle, \text{ 以及 } |n+1\rangle.$$

这三个基础态指的是什么。我们可以用这些基础态来描述我们的一维晶体的任何状态 $|\phi\rangle$ 。只要给出 $|\phi\rangle$ 在每一基础态的振幅 $\langle n|\phi\rangle$ ——即电子位于某一特定原子的振幅。于是我们可以将状态 $|\phi\rangle$ 写成所有基础态的叠加：

$$|\phi\rangle = \sum_n |n\rangle \langle n|\phi\rangle. \tag{13.1}$$

下面我们将假设当电子位于某一原子时具有一定的振幅渗漏到任何一边的原子中。我们将取最简单的情况，电子只能渗漏到最邻近的原子中——要到达次邻近的原子它必须走两步。我们令电子从一个原子跳跃到下一个原子的振幅为 iA/t (每单位时间)。

我们暂时把电子位于第 n 个原子的振幅 $\langle n|\phi\rangle$ 写成 C_n 。于是式(13.1)就要写成:

$$|\phi\rangle = \sum_n |n\rangle C_n \quad (13.2)$$

假如我们已经在给定时刻的各个振幅 C_n , 取它们的绝对值的平方就能得到在该时刻观察第 n 个原子时发现电子的几率。

在以后的某个时刻情况将会怎样呢? 与我们已经研究过的两态系统相类似, 我们将建议这种系统的哈密顿方程应当由像下面这样的方程式构成:

$$i\hbar \frac{dC_n(t)}{dt} = E_0 C_n(t) - A C_{n+1}(t) - A C_{n-1}(t). \quad (13.3)$$

右边的第一个系数 E_0 的物理意义是电子如果不能离开一个原子所具有的能量。(我们把什么叫做 E_0 是无所谓的, 正像我们已经见到过多次, 它只不过表示我们对零点能的选择。)第二项表示电子在单位时间从第 $(n+1)$ 个陷阱漏到第 n 个陷阱的振幅, 最后一项是从 $(n-1)$ 个陷阱漏入的振幅。像往常那样, 我们假设 A 是常数(不依赖于 t)。

为了完全描写任意状态 $|\phi\rangle$ 的行为, 对每一个振幅 C_n 都要有像式(13.3)那样的一个方程。因为我们要考虑具有大量原子的晶体, 我们假设有无限多数目的状态——原子在两个方向上都延伸到无限。(对于有限的情况, 我们必须特别注意在端点所发生的过程。)如果基础态的数目 N 是无限大, 那么全部哈密顿方程的数目也是无限大! 我们只写下典型的部分:

$$\begin{aligned} & \vdots & & \vdots \\ i\hbar \frac{dC_{n-1}}{dt} &= E_0 C_{n-1} - A C_{n-2} - A C_n \\ i\hbar \frac{dC_n}{dt} &= E_0 C_n - A C_{n-1} - A C_{n+1} \\ i\hbar \frac{dC_{n+1}}{dt} &= E_0 C_{n+1} - A C_n - A C_{n+2} \\ & \vdots & & \vdots \end{aligned} \quad (13.4)$$

§ 13-2 一定能量的状态

我们能够研究许多有关点阵中电子的问题, 但我们首先来试试求解一定能量的状态。正像我们在早先几章中所看到的, 这意味着我们必须找到一种情况, 如果振幅要随时间改变的话全都要以同样的频率改变。我们期望解的形式为:

$$C_n = a_n e^{-iEt/\hbar}, \quad (13.5)$$

复数 a_n 是发现电子在第 n 个原子的振幅的不随时间改变部分。假如我们把这个试解代入方程式(13.4)中去试一下, 所得结果为

$$E a_n = E_0 a_n - A a_{n+1} - A a_{n-1}. \quad (13.6)$$

对于无限个未知数 a_n 我们有无限个这样的方程式——这是相当可怕的。

所有我们必须做的是取其行列式... 可是且慢! 当有 2、3 或 4 个方程的时候采用行列式是个好方法。但如果大量——或无限多——的方程式, 行列式就不很方便了。我们最好试试看直接解这些方程式。首先让我们按照其位置来标记多个原子, 我们说原子 n 在 x_n 处, 原子 $n+1$ 在 x_{n+1} 处。假如原子的间距等于 b ——如图 13-1 中那样——我们就有 $x_{n+1} = x_n + b$ 。把原点选在第零号原子上, 我们有 $x_n = nb$ 。我们可以把式(13.5)写成:

$$C_n = a(x_n) e^{-iEt/\hbar}, \quad (13.7)$$

方程式(13.6)就变成

$$Ea(x_n) = E_0 a(x_{n+1}) - Aa(x_{n+1}) - Aa(x_{n-1}). \quad (13.8)$$

或者, 利用 $x_{n+1} = x_n + b$ 这个事实, 我们也可写下

$$Ea(x_n) = E_0 a(x_n) - Aa(x_n + b) - Aa(x_n - b). \quad (13.9)$$

这个方程与微分方程有点类似. 它告诉我们在某一点(x_n)处的量 $a(x)$ 和某些相邻的点($x_n \pm b$)处的同一物理量有关. (微分方程把一点上函数的值和无限靠近的点上的值联系起来.) 或许我们经常用来解微分方程的方法在这里也有效, 让我们来试试看.

常系数线性微分方程总能以指数函数来求解. 这里我们可以试试同样的解法, 我们取试解

$$a(x_n) = e^{ikx_n}. \quad (13.10)$$

于是方程式(13.9)变成

$$Ee^{ikx_n} = E_0 e^{ikx_n} - Ae^{ik(x_n+b)} - Ae^{ik(x_n-b)}. \quad (13.11)$$

我们现在可以消去公因子 e^{ikx_n} , 得到

$$E = E_0 - Ae^{ikb} - Ae^{-ikb}. \quad (13.12)$$

最后两项正好等于 $(2A \cos kb)$, 所以

$$E = E_0 - 2A \cos kb. \quad (13.13)$$

我们发现任意选择一个常数 k 都可以得到一个解, 其能量由上式决定. 有许多可能的取决于 k 的能量, 并且每一个 k 对应于一个不同的解. 一共有无穷数目的解——这不足为奇, 因为我们是从小数目的基础态着手的.

我们来看一看这些解意味着什么. 对于每一个 k , a 由式(13.10)给出. 于是振幅 C_n 则为

$$C_n = e^{ikx_n} e^{-(i/\hbar)Et}, \quad (13.14)$$

这里你们应当记住按照式(13.13)能量 E 也依赖于 k . 振幅与空间有关的部分是 e^{ikx_n} . 当我们从一个原子走到下一个原子时振幅随之振荡.

我们说振幅在空间中以复数振荡的形式传播——在每一个原子处, 振幅的大小都是相

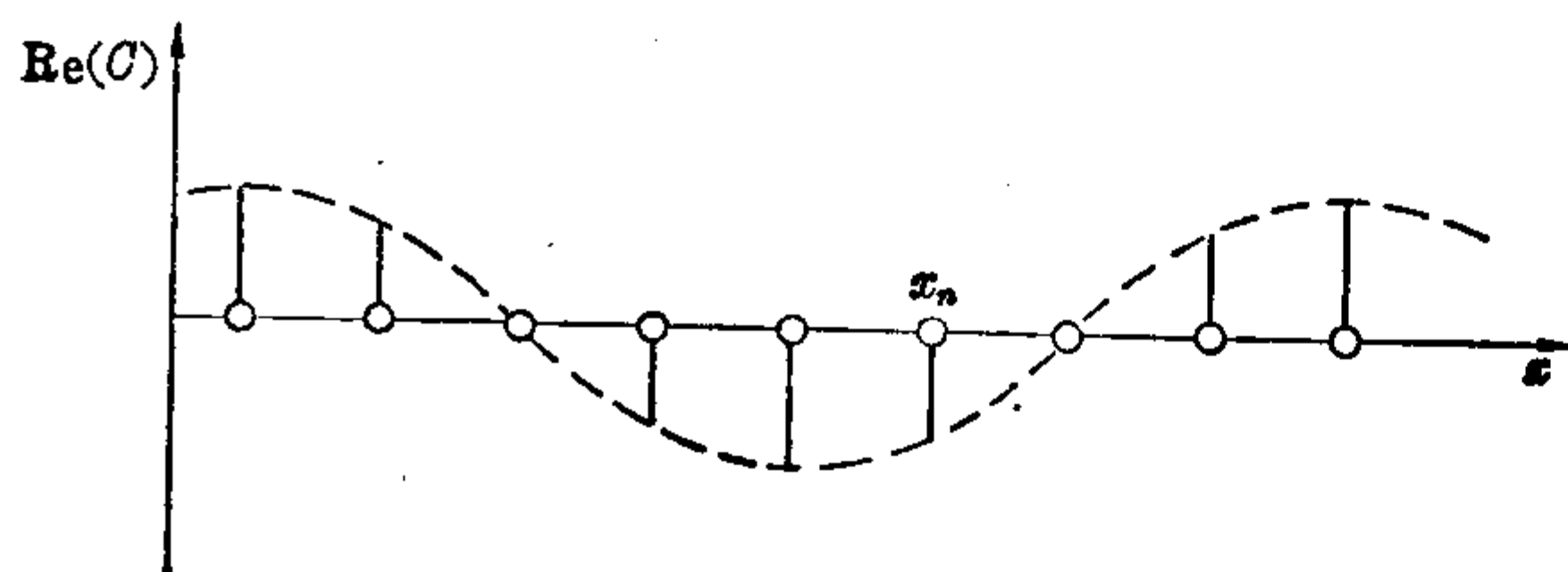


图 13-2 C_n 对 x_n 实部的变化

同的, 但是在某一给定的时刻从一个原子到下一个原子位相则超前一个量 (ikb) . 像我们在图 13-2 中所做的那样, 用竖线来表示每一个原子处振幅的实部, 这样我们就可以形象地描绘发生的过程. 当然, 这些竖线的包络线(如虚线所示)是余弦曲线. C_n 的虚部也是振荡

函数, 但位相移动了 90° , 所以绝对值的平方(就是实数部分和虚数部分的平方和)对所有的 C 都是相等的.

这样, 如果我们选定一个 k , 我们就得到一个具有特定能量 E 的定态. 而对于任一个这样的状态, 电子在每一个原子处都可能同样地被发现——对于哪个原子都不偏爱. 对于不同的原子只有位相的不同. 随着时间的流逝位相也改变. 由式(13.14), 实数部分和虚数部分以波的方式沿着晶体传播——即

$$e^{i[kx_n - (E/\hbar)t]} \tag{13.15}$$

的实数和虚数部分。此波可向正 x 或负 x 传播, 取决于我们所选择的 k 的符号。

要注意, 我们曾经假定在试解式(13.10)中的数字 k 是一个实数。现在我们可以看出, 为什么对于无限长的一串原子必须如此。假定 k 是虚数, 譬如说 ik' 。那么振幅 C_n 就会成为 $e^{k'x_n}$, 这意味着当我们向正 x 方向——或者负 x 方向, 如果 k' 为负数——前进时振幅会变得越来越大。假如我们处理的是一串有终点的原子, 这种解就很好, 但对于无限的原子链, 它就不可能是物理上能接受的解。它将给出无限大的振幅——因此给出无限大的几率——它不可能描述实际的情况。以后我们将会看到虚数 k 有意义的例子。

式(13.13)所给出的能量 E 和波数 k 之间的关系画在图 13-3 上。从图上可以看出, 能量可从 $k=0$ 处的 (E_0-2A) 变化到 $k=\pm\pi/b$ 处的 (E_0+2A) 。这个图是对正的 A 画的, 如果 A 是负数, 曲线只是颠倒过来, 但范围仍相同。值得注意的是, 只允许具有在一定能量范围或能“带”内的任何能量值, 而不可能具有其他能量值。按照我们的假设, 如果电子在晶体内处于定态, 除了这个带内的数值外不可能具有其他的能量值。

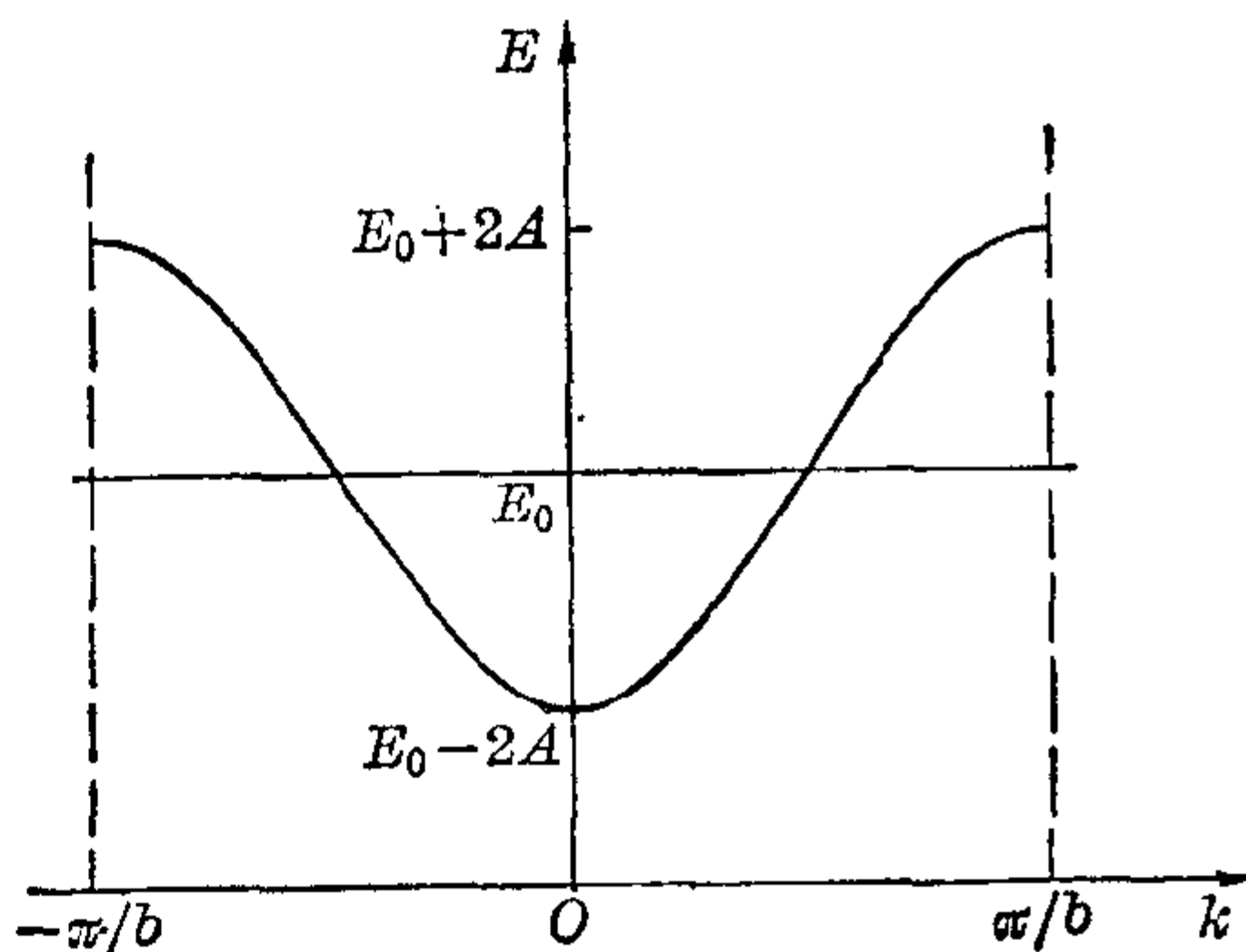


图 13-3 作为参量 k 的函数的定态能量

按照式(13.10), 最小的 k 对应于低能状态—— $E \approx (E_0-2A)$ 。当 k 的数值(向正值或负值方向)增加, 能量先是增加, 然后在 $k=\pm\pi/b$ 处达到最大值, 如图 13-3 所示。当 k 大于 π/b 时, 能量又开始减小。但我们并不真正需要

考虑 k 的这种数值, 因为它们并不给出新的状态——它们只是重复我们在较小的 k 值已经得出的那些状态。用下面的方法我们可以看出这一点。考虑 $k=0$ 的最低能量状态, 系数 a_n 对所有的 x_n 都是相同的。现在对 $k=2\pi/b$ 我们将得到同样的能量。由方程式(13.10)我们有

$$a(x_n) = e^{i(2\pi/b)x_n}$$

然而, 令 x_0 位于原点, 我们可使 $x_n = nb$, 于是 $a(x_n)$ 变成

$$a(x_n) = e^{i2\pi n} = 1$$

用这些 $a(x_n)$ 描写的状态在物理上和 $k=0$ 状态完全相同。它并不代表一个不同的解。

作为另一个例子, 假定 k 为 $\pi/4b$ 。 $a(x_n)$ 的实部将如图 13-4 中曲线 1 所表示的那样变

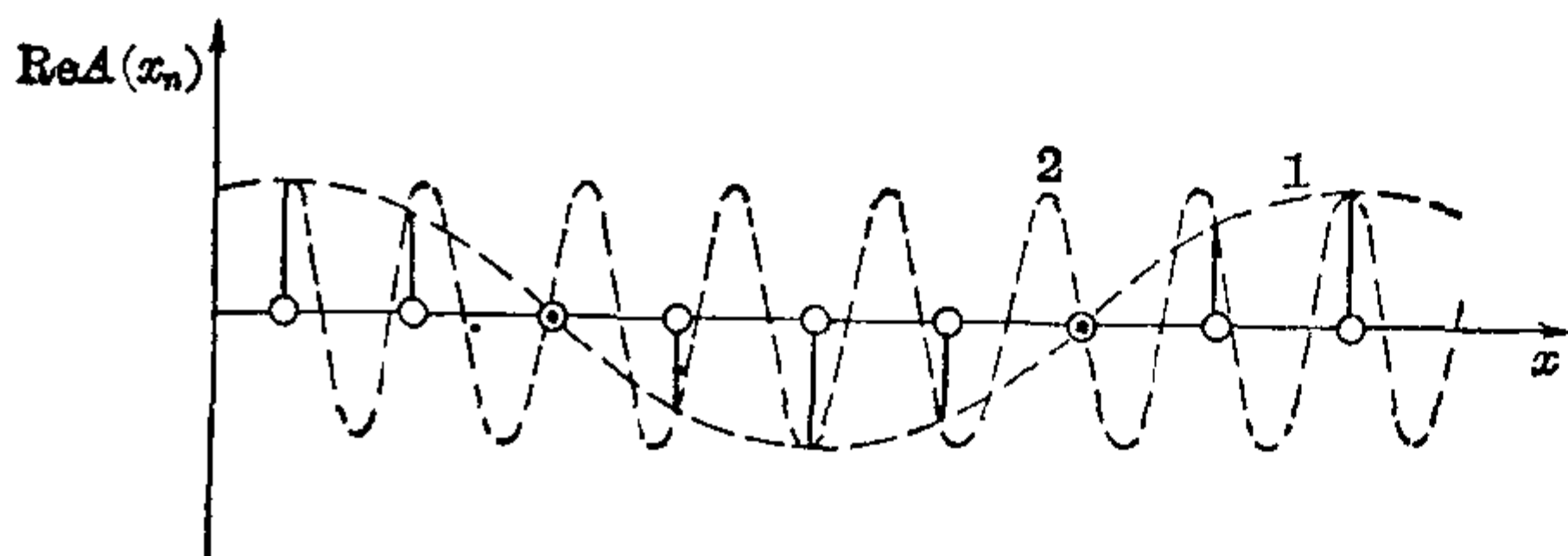


图 13-4 描写同一物理情况的 k 的两个数值, 曲线 1 是 $k = \pi/4b$, 曲线 2 是 $k = 7\pi/4b$

化。如果 k 增大为七倍 ($k = 7\pi/4b$), $a(x_n)$ 的实部就像图中曲线 2 那样变化。(当然, 整个余弦曲线并无任何意义, 有意义的是它们在 x_n 点的数值。曲线只是帮助你了解事情是怎样进行的。)你看到了 k 的两个值在所有的 x_n 处都给出同样的振幅。

总之, 我们只要取某个有限范围内的 k 就得到问题的所有可能的解。我们取 $-\pi/b$ 到 $+\pi/b$ 之间这一范围——图 13-3 所示的范围。在这个范围内定态能量随 k 的大小的增加而增加。

你们会注意到一个附带问题。假如电子不是只能以振幅 iA/\hbar 跳到最靠近的原子, 并且还可能以另外某个振幅 iB/\hbar 直接跳到次近邻的原子。你们会发现也可以把解写成 $a_n = e^{ikx_n}$ 的形式——这种形式的解是普适的。你们还会发现具有波数 k 的定态, 其能量为 $(E_0 - 2A\cos kb - 2B\cos 2kb)$ 。这表明 E 对 k 的曲线的形状不是普遍的, 而取决于问题的具体假设。它并不一定是余弦曲线——甚至不一定对某一水平线对称。然而, 曲线在 $-\pi/b$ 到 π/b 的区间外总是重复它在这一区间内的形状, 所以你不必为其他的 k 值操心。

让我们比较仔细地考察一下 k 值很小的情形——即当振幅从一个 x_n 到下一个的变化十分缓慢的情形。假定我们通过规定 $E_0 = 2A$ 来选择能量的零点, 那么图 13-3 中曲线的最小值就在能量为零处。对于足够小的 k , 我们可以把 $\cos kb$ 写成

$$\cos kb \approx 1 - k^2 b^2 / 2,$$

式(13.13)的能量就变成

$$E = Ak^2 b^2. \quad (13.16)$$

我们得到状态的能量正比于波数的平方, 这波数描写振幅 O_n 的空间变化。

§ 13-3 与时间有关的状态

在这一节中我们想较为详细地讨论一下一维点阵中的状态的行为。假如电子在 x_n 处的振幅是 O_n , 找到它在那儿的几率是 $|O_n|^2$ 。对于式(13.12)描写的定态, 这个几率对所有的 x_n 都相同并且不随时间变化。我们怎样来表示这样的电子的状态呢? 电子的这种状态是我们通过指出这个具有确定能量的电子处在某一定的区域来粗略地描写的, 这个电子在某个地方比在另外的地方更容易被找到。我们可以用好几个像式(13.12)那样但 k 值略微不同——因而能量略微不同——的解的叠加来表示。那么由于各项之间的干涉至少在 $t=0$ 时振幅 O_n 将随位置而变。就像不同波长的波混合时产生拍(我们在第一卷第 48 章已讨论过这一情形)。所以我们可以用中心波数 k_0 , 以及 k_0 附近的其他波数构成一个“波包”。¹⁾

在我们的定态叠加中, 不同 k 的振幅代表能量稍微不同的状态, 也就是频率稍有不同的状态, 因此总的 O_n 的干涉图样将随时间而变——将会出现“拍”的图样。我们在第一卷第 48 章中已经看到, 拍的峰 $[|O(x_n)|^2$ 大的地方] 将随时间沿着 x 运动, 它们以我们称之为“群速度”的速率运动。我们发现这个群速度与 k 随频率的变化的关系为:

$$v_g = \frac{d\omega}{dk}, \quad (13.17)$$

这一关系在此同样有效。成为一“团”的电子态——即 O_n 在空间的变化像图 13-5 中的波包那样——将沿着我们的一维“晶格”以等于 $d\omega/dk$ 的速率 v 运动, 其中 $\omega = E/\hbar$ 。对能量 E 应用式(13.16), 我们得到

$$v = \frac{2Ab^2k}{\hbar}. \quad (13.18)$$

换句话说, 电子以正比于中心 k 值的速率运动。式(13.16)表明这种电子的能量正比于它的速度的平方——它表现得像个经典粒子。只要我们在足够大的尺度上进行考察而看不到精细结构, 我们的量子力学图像就开始给出经典物理那样的结果。事实上, 假如我们由方程式(13.18)解出 k 并把它代入(13.16), 我们可将能量 E 写成:

1) 倘若我们不想使波包太窄。

$$E = \frac{1}{2} m_{\text{有效}} v^2, \quad (13.19)$$

其中 $m_{\text{有效}}$ 是一个常数。已像经典粒子那样波包中电子的额外“运动能量”取决于速度。常数 $m_{\text{有效}}$ ——称做“有效质量”——由

$$m_{\text{有效}} = \frac{\hbar^2}{2 A b^2} \quad (13.20)$$

给出。并且注意，我们可以写出

$$m_{\text{有效}} v = \hbar k. \quad (13.21)$$

如果我们把 $m_{\text{有效}} v$ 叫做“动量”，它和波数 k 的关系就和我们以前讲过的自由粒子一样。

不要忘记 $m_{\text{有效}}$ 和电子的实际质量并没有多大关系，它们可以很不相同——虽然在实际晶体中，它们往往同数量级，有效质量大约是自由空间电子质量的 2 到 20 倍。

我们现在已经说明了一个奇怪的不可思议的事物。——晶体中的电子（如同放进锗里的一个额外电子）怎么能一直穿过晶格运动的，即使它与所有的原子碰撞也能完全自由地流动，它是这样做的，电子的振幅噼-噼-噼地从一个原子跳到下一个原子终于穿过晶体，这就是固体能导电的缘故。

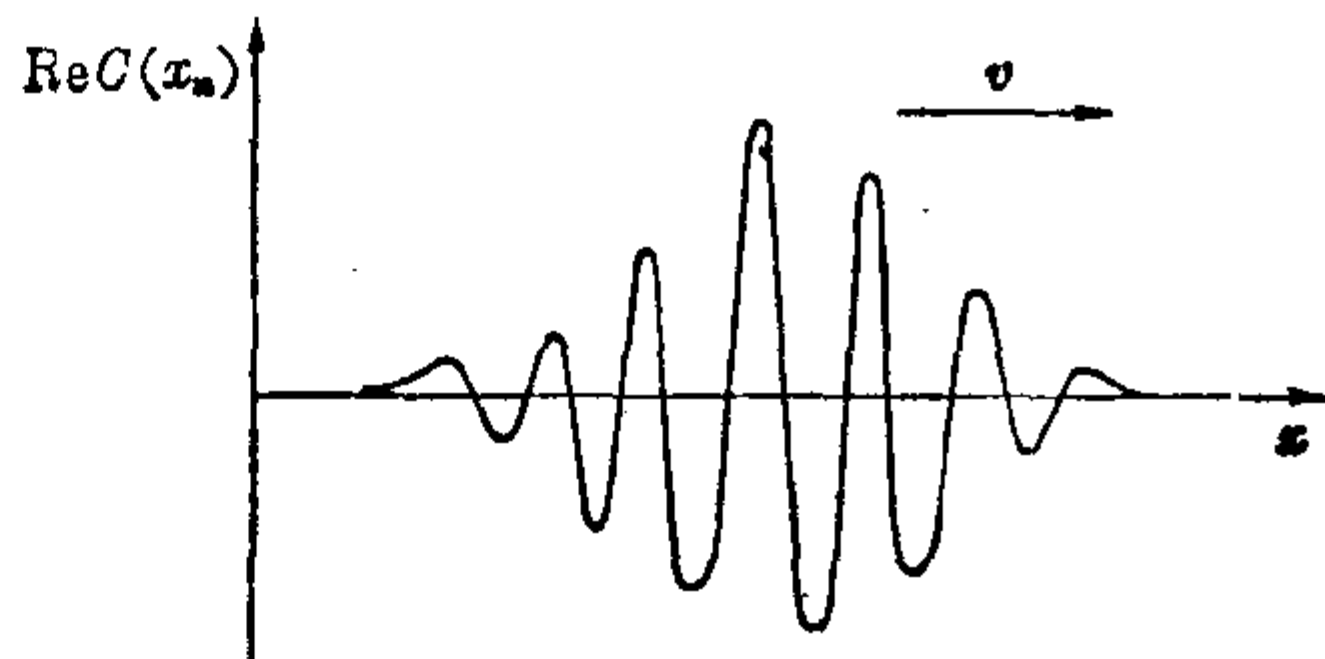


图 13-5 对于能量相近的几个状态的叠加的 $O(x_n)$ 的实部作为 x 的函数。（在图中 x 的标度上间隔 b 非常小。）

§ 13-4 三维点阵中的电子

让我们花一点时间来考察一下怎样能把同样的概念应用到三维晶格中的电子运动上。我们发现其结果与一维情况十分类似。假设我们有一长方形的原子点阵，在三个方向上的点阵间隔分别为 a, b, c 。（如果你要一个立方点阵就取三个间隔相等。）假设在 x 方向跳到相邻原子上的振幅是 $(i A_x/\hbar)$ ，在 y 方向跳跃是 $(i A_y/\hbar)$ ，在 z 方向跳跃是 $(i A_z/\hbar)$ ，现在我们应该如何描写基础态？就像一维情况那样，一个基础态代表电子在 x, y, z 处的原子上，这里 (x, y, z) 是点阵的一个阵点。把原点选在一个原子上，所有这些点都位于

$$x = n_x a, y = n_y b, \text{ 以及 } z = n_z c.$$

其中 n_x, n_y, n_z 是任意三个整数。现在我们将用 x, y 和 z 而不用下标来表示这种点，它们只取点阵上的数值。于是，基础态由符号 |电子在 x, y, z > 来表示，在某一状态 $|\psi\rangle$ 的电子处在此基础态中的振幅是 $O(x, y, z) = \langle \text{电子在 } x, y, z | \psi \rangle$ 。

像以前一样，振幅 $O(x, y, z)$ 可以随时间改变。按照我们的假设，哈密顿方程应为：

$$\begin{aligned} i\hbar \frac{dO(x, y, z)}{dt} = & E_0 O(x, y, z) - A_x O(x+a, y, z) - A_x O(x-a, y, z) \\ & - A_y O(x, y+b, z) - A_y O(x, y-b, z) - A_z O(x, y, z+c) \\ & - A_z O(x, y, z-c). \end{aligned} \quad (13.22)$$

它看起来相当长，但你能理解其中各项是怎样来的。

我们可以再来试求这样的定态，其中所有的 O 都以同样方式随时间变化。解仍是指数式的：

$$O(x, y, z) = e^{-iEt/\hbar} e^{i(k_x x + k_y y + k_z z)}. \quad (13.23)$$

如果把这个式子代入式 (13.22)，你就会看出它是合适的解，假如能量 E 以下面的方式和

k_x , k_y 和 k_z 相联系的话:

$$E = E_0 - 2A_x \cos k_x a - 2A_y \cos k_y b - 2A_z \cos k_z c. \quad (13.24)$$

能量现在取决于三个波数 k_x , k_y , k_z . 顺便提一下, 它是三维矢量 \mathbf{k} 的分量. 事实上, 我们可以用矢量记法来表示式(13.23):

$$O(x, y, z) = e^{-iEt/\hbar} e^{i\mathbf{k}\cdot\mathbf{r}}, \quad (13.25)$$

振幅的变化像在 \mathbf{k} 的方向上运动的三维复平面波, 并其有波数 $k = (k_x^2 + k_y^2 + k_z^2)^{1/2}$.

与这些定态相联系的能量按式(13.24)给出的复杂的方式依赖于 \mathbf{k} 的三个分量. E 随 \mathbf{k} 变化的性质取决于 A_x , A_y , 和 A_z 的相对符号和大小. 如果这三个数都是正的, 并且我们只对小的 k 值感兴趣, 它们的关系就比较简单.

像以前得出式(13.16)时所做的那样我们把余弦展开, 就能得到

$$E = E_{\min} + A_x a^2 k_x^2 + A_y b^2 k_y^2 + A_z c^2 k_z^2. \quad (13.26)$$

对于晶格间距为 a 的简单立方晶格, 我们期望 A_x , A_y 和 A_z 都相等——譬如说正好都是 A ——我们就会有

$$E = E_{\min} + Aa^2(k_x^2 + k_y^2 + k_z^2)$$

或

$$E = E_{\min} + Aa^2 k^2, \quad (13.27)$$

这恰巧和式(13.16)相同. 按照这里所采用的论据, 我们将断定: 三维的电子波包(由近乎相等的能量的状态叠加而成)也具有某一有效质量, 像经典粒子一样运动.

在对称性较立方形为低的晶体中(或者即使在立方晶体中但每个原子上的电子状态不对称) A_x , A_y 和 A_z 三个系数是不同的. 于是, 电子的局限在一个小范围内的“有效质量”依赖于它的运动方向. 例如, 它在 x 方向运动和在 y 方向运动就可能有不同的惯性. (这种情形的细节有时用一个所谓“有效质量张量”来描写.)

§ 13-5 点阵中的其他状态

按照式(13.24), 我们所讨论的电子状态只能具有某一能“带”中的能量, 其能量范围为从最小能量

$$E_0 - 2(A_x + A_y + A_z)$$

到最大能量

$$E_0 + 2(A_x + A_y + A_z).$$

其他能量也是可能的, 但它们属于另一类电子状态. 对于我们已经描述过的状态, 我们设想的基础态是电子位于晶体中的一个原子上, 处在某种特定状态, 例如最低的能量状态.

假定在虚空空间中有一个原子, 加上一个电子就构成一个离子, 这个离子可以按多种方式形成. 电子的加入可以构成最低能量的状态, 也可以构成离子的其他各种可能“激发态”, 每一个激发态的能量都高于最低能量. 同样的情形在晶体中也会发生. 让我们假定上面选定的能量 E_0 相当于离子处于最低的可能能量的基础态能量. 我们也可以设想一组新的基础态, 其中电子以一种不同的方式位于第 n 个原子附近——即离子的一个激发态——所以现在能量 E_0 较前为高. 就像以前一样, 电子有某一振幅 A (与前面的不同) 从一个原子的激发态跳到相邻原子的同一激发态. 整个分析过程和以前一样, 我们找到中心在较高能量处的可能的能带. 一般地说, 可以有許多这样的能带, 每一能带相当于一个不同的激发能级.

也有另外一些可能性。电子也可能具有一些振幅从一个原子的激发态跳到相邻原子的非激发态。(这称为能带间的相互作用,)当你计入越来越多的能带,加进越来越多的可能的状态之间的漏泄系数,其数学理论就变得越来越复杂。然而,这里并没有涉及新的概念,方程式的建立和我们在简单的例子中所做的一样。

我们还应当指出,关于出现在上述理论中的各个系数,诸如振幅 A 等,没有更多的可说了。一般说来,这些系数是很难计算的,所以在实际情况中理论上关于这些参数所知极微,对于任何特定的实际情况,我们只能采用实验上所确定的数值。

还有另一些情况,其中的物理和数学与我们对晶体中运动的电子所得出的几乎完全一样,但其中运动的“客体”却十分不同。例如,假定我们原先的晶体——或者更确切地说线型点阵——是一列中性原子,每一个原子有一个束缚得很松的外层电子。设想我们去掉一个电子,哪一个原子失去了它的电子呢?用 C_n 表示电子从位于 x_n 的原子上失去的振幅。一般说来,相邻原子——譬如说第 $(n-1)$ 个原子——上的电子具有振幅 iA/\hbar 跳到第 n 个原子上而留下一个失去电子的第 $(n-1)$ 个原子。这等于说“失去的电子”具有振幅 A 从第 n 个原子跳到第 $(n-1)$ 个原子。你们可以看到方程式将会完全相同——当然, A 的数值不必要和我们前面的相同。关于能级,关于以式(13.18)表示的群速度通过晶体运动的几率“波”,关于有效质量等等,我们又会得到同样的公式。只不过现在的波描写失去的电子——就是所谓的“空穴”——的行为。所以“空穴”就像具有确定质量 $m_{\text{有效}}$ 的粒子那样行动。你们可以看出这种粒子表现为带有正电荷。关于这种空穴,在下一章我们还进一步讨论。

作为另一个例子,我们可以想像在一列相同的中性原子中有一个原子已经处在激发态——即,它具有比正常的基态更高的能量。令 C_n 是第 n 个原子激发的振幅。它能和邻近的原子作用,把过多的能量移交给相邻近的原子而回到基态。把这种过程的振幅叫做 iA/\hbar 。你可以看出有关的数学和以前的完全相同。现在运动的客体被称为激子。它的行为就像一个中性“粒子”带着激发能量穿过晶体运动。这类运动可以发生在某些生物学的过程中,像视觉或光合作用。我们猜想在视网膜中吸收了一个光子产生一个“激子”,它穿过某种周期性构造(诸如我们在第一卷第36章中描写的视杆细胞中的层状结构参看图36-5)运动,并且被积聚到某个特殊位置,能量在此地被用来引起化学反应。

§ 13-6 在有缺陷的点阵上的散射

我们现在考虑在不完整的晶体中的单个电子。我们以前的分析表明,完美晶体具有完美的传导性——电子可以无摩擦地滑过晶体,就像在真空中一样。能使一直在运动着的电子停下来的重要因素是晶体中的不完整性或不规则性。作为一个例子,假设晶体中某一个地方少掉一个原子,或者假设某一个人在某个原子的位置上摆错了一个原子,从而比之于其他的原子位置来这里的情况就不同了。譬如说能量 E_0 或振幅 A 就会不同。那么我们怎样来描写所发生的事呢?

为明确起见,我们回到一维的情况,并且假设第“零”号原子是一个“杂质”原子,它具有和其他原子不同的 E_0 值,我们令这个能量是 $(E_0 + F)$,会发生些什么呢?当电子到达“零”号原子处时,有向后散射的几率。假如波包向前运动,当它来到一个情况稍有不同的地方,波包的一部分继续前进,而一部分则被反弹回去。这一情形很难用波包来分析,因为每样东西都随时间变化,用定态解来处理就方便多了。所以我们将用定态来处理,我们将发现由包含

透射和反射两部分的连续波可构成定态。在三维空间中,我们把反射部分称为散射波,因为它可向各个方向散开。

我们从和式(13.6)完全相同的一组方程式开始,只是其中 $n=0$ 的方程式和所有其余的都不同。对于 $n=-2, -1, 0, +1,$ 和 $+2$ 的五个方程式是这样的:

$$\begin{aligned} & \vdots & \vdots \\ E a_{-2} &= E_0 a_{-2} - A a_{-1} - A a_{-3}, \\ E a_{-1} &= E_0 a_{-1} - A a_0 - A a_{-2}, \\ E a_0 &= (E_0 + F) a_0 - A a_1 - A a_{-1}, \\ E a_1 &= E_0 a_1 - A a_2 - A a_0, \\ E a_2 &= E_0 a_2 - A a_3 - A a_1, \\ & \vdots & \vdots \end{aligned} \quad (13.28)$$

当然,所有其他方程式的 $|n|$ 大于 2。它们看起来都与式(13.16)相同。

对于一般的情况,我们对电子跳向和跳离“零”号原子的振幅实际上应该用不同的 A ,但从所有的 A 都相等的简化例子中能够看到所发生的过程的主要面貌。

式(13.10)仍可作为所有的方程式的解,只是“零”号原子的方程式除外——它对这个方程式不适用。我们需要一个不同的解,我们能用下面的方法把它造出来。式(13.10)表示沿正 x 方向进行的波。沿负 x 方向进行的波将会是同样好的解,它可以写成:

$$a(x_n) = e^{-i k x_n}.$$

式(13.6)的最普遍的解将是向前和向后的波的组合,即

$$a_n = \alpha e^{i k x_n} + \beta e^{-i k x_n}, \quad (13.29)$$

这个解表示一振幅为 α 沿 $+x$ 方向运动的复波和一振幅为 β 沿 $-x$ 方向运动的波。

现在看一看我们新的问题的一组方程式——在式(13.28)中的以及所有其他原子的那些方程。包含 $n \leq 1$ 的 a_n 的方程式都能被式(13.29)满足,只要 k 和 E 以及和点阵间隔 b 的关系由下述条件给出:

$$E = E_0 - 2A \cos kb, \quad (13.30)$$

其物理意义是,振幅为 α 的“入射”波从左边趋近“零”号原子(“散射原子”),振幅为 β 的“散射”或“反射”波向左边退回去。假如我们令入射波的振幅 α 等于 1 并不会失去任何普遍性。而一般说来 β 是一个复数。

关于 $n \geq 1$ 的 a_n 的解我们也可同样处理。但系数可能是不同的,所以我们有

$$a_n = \gamma e^{i k x_n} + \delta e^{-i k x_n}, \text{ 对于 } n \geq 1. \quad (13.31)$$

其中 γ 是向右传播的波的振幅, δ 是从右边来的波。我们希望考虑这种物理情况,波原来只从左边发出,并且从散射原子——或者说杂质原子——后面出射的只有“透射”波。我们试

求 $\delta=0$ 的解。我们肯定能用下面的试解来使除了(13.28)式中间的三个式子以外的所有 a_n 的方程式都满足。

$$\begin{aligned} a_n (\text{对于 } n < 0) &= e^{i k x_n} + \beta e^{-i k x_n}, \\ a_n (\text{对于 } n > 0) &= \gamma e^{i k x_n} \end{aligned} \quad (13.32)$$

我们所谈论的情形画在图 13-6 中。

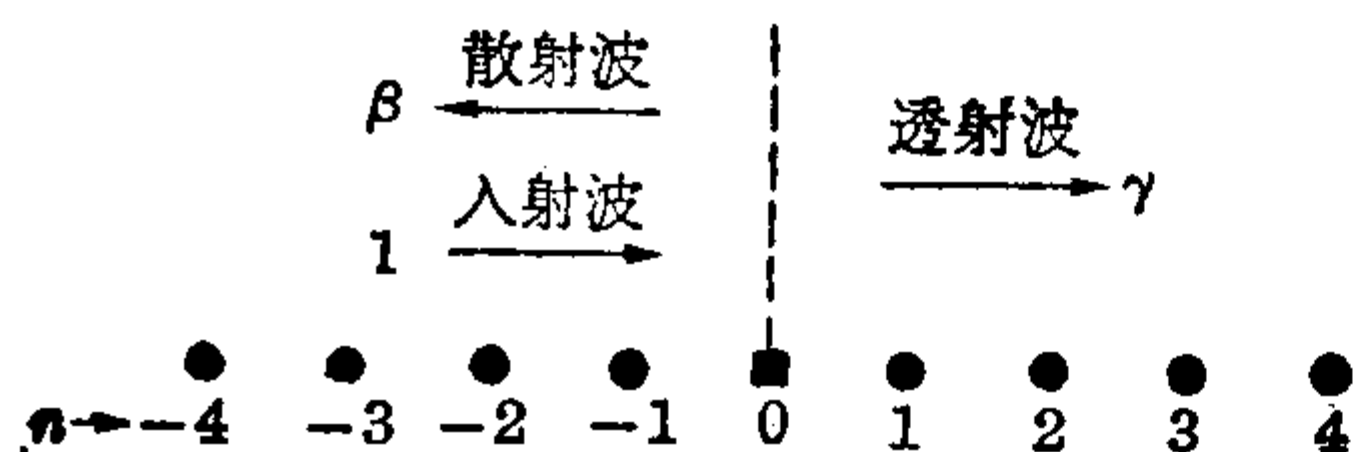


图 13-6 在 $n=0$ 处有一个“杂质”原子的一维点阵中的波

将式(13.32)中的公式用于 a_{-1} 和 a_{+1} ,我们可以从式(13.28)中间的三个方程解出 a_0 和

两个系数 β 和 γ . 我们就得到了完整的解. 设 $x_n = nb$, 我们需要解三个方程式:

$$\begin{aligned} (E - E_0) \{e^{ik(-b)} + \beta e^{-ik(-b)}\} &= -A \{a_0 + e^{ik(-2b)} + \beta e^{-ik(-2b)}\}, \\ (E - E_0 - F) a_0 &= -A \{\gamma e^{ikb} + e^{ik(-b)} + \beta e^{-ik(-b)}\}, \\ (E - E_0) \gamma e^{ikb} &= -A \{\gamma e^{ik(2b)} + a_0\}. \end{aligned} \quad (13.33)$$

记住 E 是通过式(13.30)用 k 来表示的. 如果你把 E 的这个值代入方程式, 并且记住 $\cos x = \frac{1}{2}(e^{ix} + e^{-ix})$, 你从第一个方程式得到

$$a_0 = 1 + \beta, \quad (13.34)$$

以及从第三个方程式得到

$$a_0 = \gamma, \quad (13.35)$$

要上面两个式子一致, 必须:

$$\gamma = 1 + \beta \quad (13.36)$$

这个式子表明, 透射波(γ)正好等于原来的入射波(1), 加上一个等于反射波的波(β). 这并不总是正确的, 只是对一个原子的散射碰巧如此. 如果有一群杂质原子, 加到向前传播的波上的数量就不一定和反射波相同.

我们可以从式(13.33)中间的方程式得到反射波的振幅 β , 我们求得:

$$\beta = \frac{-F}{F - 2iA \sin kb}. \quad (13.37)$$

我们得到了具有一个异常原子的点阵的完全解.

你可能会感到奇怪, 透射波怎么会比入射波“更多”. 如式(13.34)所示, 但是记住 β 和 γ 是复数, 并且波中的粒子数目(更确切地说是找到粒子的几率)正比于振幅绝对值的平方. 事实上, 仅当

$$|\beta|^2 + |\gamma|^2 = 1 \quad (13.38)$$

时才会有“电子守恒”. 你可以证明我们的解满足这一关系.

§ 13-7 被点阵的不完整性陷获

假如 F 是负数就会出现另一个有趣的情况. 如果电子的能量在杂质原子(在 $n=0$)中比在其他任何地方都低, 那么电子可能被这个原子捕获. 这就是说, 如果 $(E_0 + F)$ 低于能带底 $(E_0 - 2A)$, 那么电子可能被“陷获”在 $E < E_0 - 2A$ 的状态中. 按照我们到现在为止所讨论过的内容是得不出这样的解的. 然而, 如果我们在所取的试解式(13.15)中允许 k 可为虚数, 我们就能求得这一解. 设 $k = ix$. 同样, 对于 $n < 0$ 和 $n > 0$ 仍可有不同的解. 对 $n < 0$ 的一个可能解是

$$a_n(\text{对于 } n < 0) = c e^{+x a_n}. \quad (13.39)$$

我们应当在指数上取正号, 否则 n 为大的负值时, 振幅将会变为无限大. 同样, 对于 $n > 0$ 的一个可能解将是

$$a_n(\text{对于 } n > 0) = c' e^{-x a_n}. \quad (13.40)$$

如果我们把这些试解代入式(13.28), 假如

$$E = E_0 - A(e^{xb} + e^{-xb}). \quad (13.41)$$

则除了中间的三个式子其余的式子都可满足. 因为两个指数项的和总是大于 2, 这个能量

在正常能带的下面,而这正是我们所要求的。如果 $c=c'$, 并按下式来选定 κ

$$A(e^{\kappa b} - e^{-\kappa b}) = -F \quad (13.42)$$

式(13.28)中余下的三个方程式皆可满足。把这个方程式和式(13.41)结合起来, 我们就能得到俘获电子的能量, 我们得到

$$E = E_0 - \sqrt{4A^2 + F^2}, \quad (13.43)$$

俘获电子有单值的能量——在稍低于导带的地方。

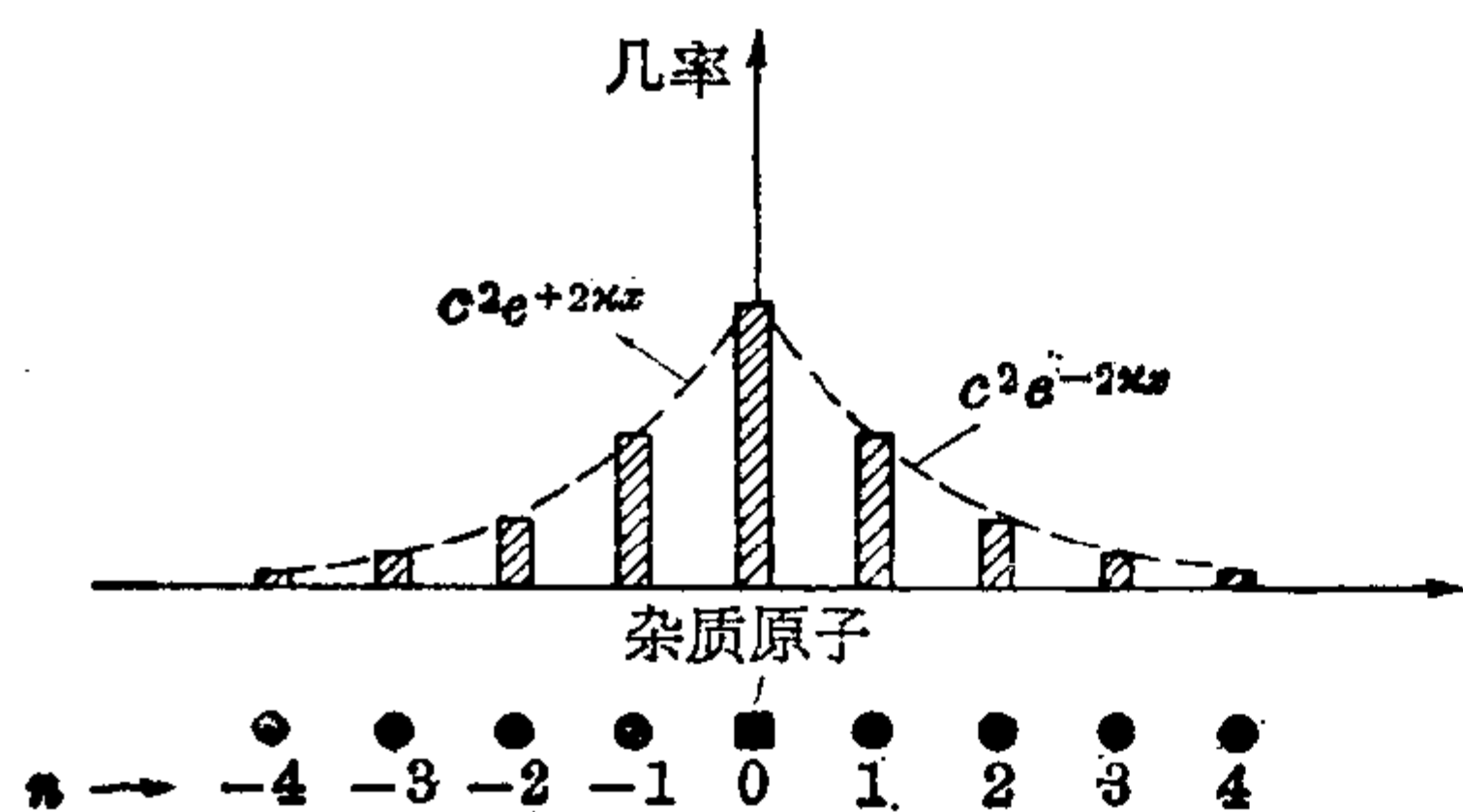


图 13-7 在陷获杂质原子附近的原子上找到俘获电子的相对几率

注意, 式(13.39)和式(13.40)所给出的振幅并不表示俘获电子正好位于杂质原子上。在附近原子中找到电子的几率正比于这些振幅的平方。对于特别选择的一组参数, 它可能像图 13-7 中的短棍图解那样变化。在杂质原子上找到电子的几率最大。对于附近的原子, 几率随着离开杂质原子的距离的增加指数式地下降。这是“势垒穿透”的又一个例子。从经典物理学的观点来看, 电子并没有足够的能量能从陷获原子处的能量“空穴”中跑出来。但是按照量子力学它都可以泄漏出来一小段距离。

§ 13-8 散射振幅和束缚态

最后, 我们的例子可以用来说明当前在粒子物理学中一个很有用的观点。这牵涉到散射振幅和束缚态之间关系问题。假定我们已经发现——通过实验和理论分析—— π 介子被质子散射的方式。于是一个新的粒子被发现了, 并且有人怀疑这是否只是 π 介子和质子结合在一起形成的某种束缚态(和电子束缚在质子周围组成氢原子的方式相似)。所谓束缚态我们指的是一种组合, 具有比两个自由粒子更低的能量。

有一个普遍的理论, 它告诉我们对这样的能量将存在束缚态: 如果用代数方法外推(数学名称叫“解析地延续”)到所允许能带的能量范围以外时散射振幅变为无穷大。

这一理论的物理道理如下: 束缚态是这样一种状态, 它只有束缚在一定位置上的波而没有传播来的波, 它只是自身存在着。所谓“散射”或产生的波和被“送入”的波的相对比例是无限大。我们可以在我们这个例子中检验这个观念。让我们直接用被散射粒子的能量 E (而不用 k) 来写出表示散射振幅的式(13.37)。因为式(13.30)可以写成:

$$2A \sin kb = \sqrt{4A^2 - (E - E_0)^2},$$

散射振幅为

$$\beta = \frac{-F}{F - i\sqrt{4A^2 - (E - E_0)^2}}, \quad (13.44)$$

从我们的推导, 这个方程式只应用于真实状态——那些能量处在能带 $E = E_0 \pm 2A$ 之中的状态。但是假定我们忘记了这个事实并且把公式扩展到 $|E - E_0| > 2A$ 的“非物理的”能量区域。对于这些非物理的区域我们可以写出¹⁾:

$$\sqrt{4A^2 - (E - E_0)^2} = i\sqrt{(E - E_0)^2 - 4A^2}.$$

于是“散射振幅”(不管它意味着什么)就是:

1) 这里根号前的符号的选择是与式(13.39)和式(13.40)中允许的 κ 的符号有关的技术问题, 我们在这里不作讨论。

$$\beta = \frac{-F}{F + \sqrt{(E - E_0)^2 - 4A^2}} \quad (13.45)$$

现在我们要问：有没有使得 β 变成无限大的能量（即在这个能量对 β 的表达式有一个“极点”）？有的，只要 F 是负数，当

$$(E - E_0)^2 - 4A^2 = F^2$$

时，或者

$$E = E_0 \pm \sqrt{4A^2 + F^2},$$

式(13.45)的分母就是零。

由上式的负号所给出的能量正是我们在式(13.43)中得出的陷获能量。

正号表示什么呢？由它给出的能量高于允许的能带。的确，那里有另一个束缚态，而我们在求解式(13.28)时没有得出来。我们把求这个束缚态的能量和振幅 a_n 作为一个难题留给你们。

对于当前新的奇异粒子的实验观察的探讨，散射和束缚态之间的关系提供了一个最有用的线索。

14

半 导 体

§ 14-1 半导体中的电子和空穴

近年来一个引人注目的发展是把固体科学应用于晶体管等电子器件的技术。对半导体的研究发现了它们的有用性质以及大量的实际应用。这个领域的变化如此之快以致于我们今天告诉你们的东西到了明年就可能不再正确了。它肯定是不完善的。非常清楚，由于对这些材料的不断研究，随着时间的推移将会出现许多新的和更惊人的事物。为了学习这一卷中以后各章的内容，你们不一定非要理解这一章不可。但是，看到所学的内容中至少有一部分与实际有关时你们会感到有兴趣的。

已知的半导体为数很多，但我们将着重于现在有最大技术应用价值的半导体。这些也是了解得最清楚的，了解了它们，对其他许多半导体也将会获得一定的了解。今天最常用的半导体物质是硅和锗。这些元素结晶形成金刚石点阵，这是一种立方结构，其中一个原子和最靠近的四个原子形成四面体键。虽然在室温下它们多少有点导电，但在很低的温度时——近于绝对零度——它们是绝缘体，它们不是金属，它们被称做半导体。

假如我们以某种方法在处于低温的硅或锗晶体中放入一个额外的电子，我们所得到的就是上一章中所描写的那个情况。这个电子可以在晶体中游荡，从一个原子跳到下一个原子上。实际上我们只讨论过长方点阵中的电子，而对于真正的硅或锗的点阵，方程式多少有点不同。不过，所有的基本特征都可用长方点阵的结果来说明。

正如我们在 13 章中曾经看到的，这些电子只能具有某一能带——叫做导带——中的能量。在这个带中，能量和几率振幅 O 的波数 k 的关系(见式 13.24)是

$$E = E_0 - 2A_x \cos k_x a - 2A_y \cos k_y b - 2A_z \cos k_z c \quad (14.1)$$

式中的 A 是在 x , y 和 z 方向上跳跃的振幅, a , b 和 c 是这些方向上的点阵间隔。

对于能带底附近的能量, 式(14.1)近似地为:

$$E = E_{\min} + A_x a^2 k_x^2 + A_y b^2 k_y^2 + A_z c^2 k_z^2 \quad (14.2)$$

(参见 § 13-4)。

如果我们考虑电子在某个特殊方向上运动, 使得 k 的三个分量总有相同的比例, 能量是波数的二次函数——和电子的动量的关系一样。我们可以写成:

$$E = E_{\min} + \alpha k^2, \quad (14.3)$$

其中 α 是某一常数。我们可以画出 E 对 k 的图形。如图 14-1 所示。我们把这种图形称为“能量图”。一个处于特定能量和动量状态的电子可以用图上的一点(如 S 点)来表示。

正像我们在 13 章中也曾讲过的, 假如我们从中性绝缘体上取走一个电子, 我们可以得到类似的情况。于是, 一个电子可以从附近的原子上跳过来填充这个“空穴”而在原来的原子

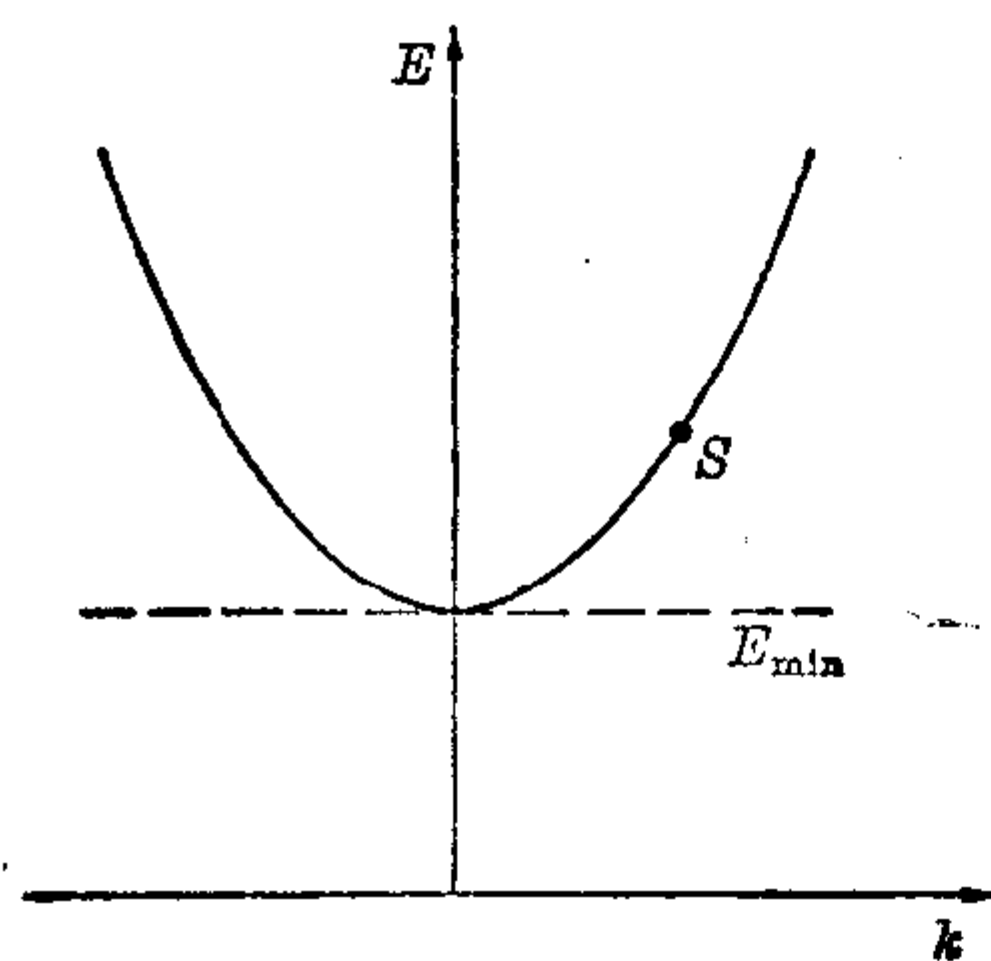


图 14-1 电子在绝缘晶体中的能量图

处留下了另一个“空穴”。我们可以通过写出在任一特定原子处找到空穴的振幅，以及说明空穴可以从一个原子跳到下一个原子来描写这个行为。（显然，空穴从原子 a 跳到原子 b 的振幅 A 正好和原子 b 上的一个电子跳进原子 a 的空穴的振幅相同。）对于空穴和对于额外的电子，它们的数学式子完全相同。我们再次得出空穴的能量和它的波数的关系由和式(14.1)或式(14.2)相同的方程式表示出来。当然振幅 A_a , A_b 和 A_c 的数值是不同的。空穴的能量和它的几率振幅的波数有关。它的能量处在有限能带中。在能带底附近，它的能量随波数——或动量——的平方变化，正像图 14-1 所示。按照 13-3 节的论证，我们将发现空穴的行为也像经典粒子一样，具有一定的有效质量——除了在非立方晶体中质量依赖于运动的方向之外。所以空穴就像一个带正电的粒子，在晶体中运动。空穴粒子的电荷是正的，因为它位于失去电子的地点，当它在一个方向上运动时，实际上是电子在相反的方向上运动。

假如我们在中性晶体中放进几个电子，它们将像低压气体中的原子那样来回运动。假如电子不很多，它们之间的相互作用将不十分重要。如果我们在晶体上加上电场，电子将开始运动，于是有电流流过。最终电子都向晶体的一边移动，如果那里有一个金属电极，电子都将被电极收集，而晶体又变成中性。

同样我们可以把很多空穴放进晶体。在没有外加电场时，它们将随机地来回运动。在电场作用下它们要向负端流动并被“收集”——实际上发生的是它们被金属电极来的电子中和。

晶体中也可以同时存在空穴和电子。如果它们的数目不多，它们将各自独立地运动。加上电场，它们都对电流作出贡献。由于明显的理由，电子被称为负载流子，空穴被称作正载流子。

到现在为止，我们考虑的是把电子从外面放进晶体，或把电子取走造成空穴。我们也可以这样来“创造”一个电子-空穴偶，从一个中性原子上取走一个电子并把它放到同一晶体中一定距离外的地方。于是我们就有一个自由电子和一个自由空穴，二者都能像我们已经描写过的那样运动。

把一个电子放进状态 S ——我们说“创造”状态 S ——所需的能量就是图 14-2 所示的

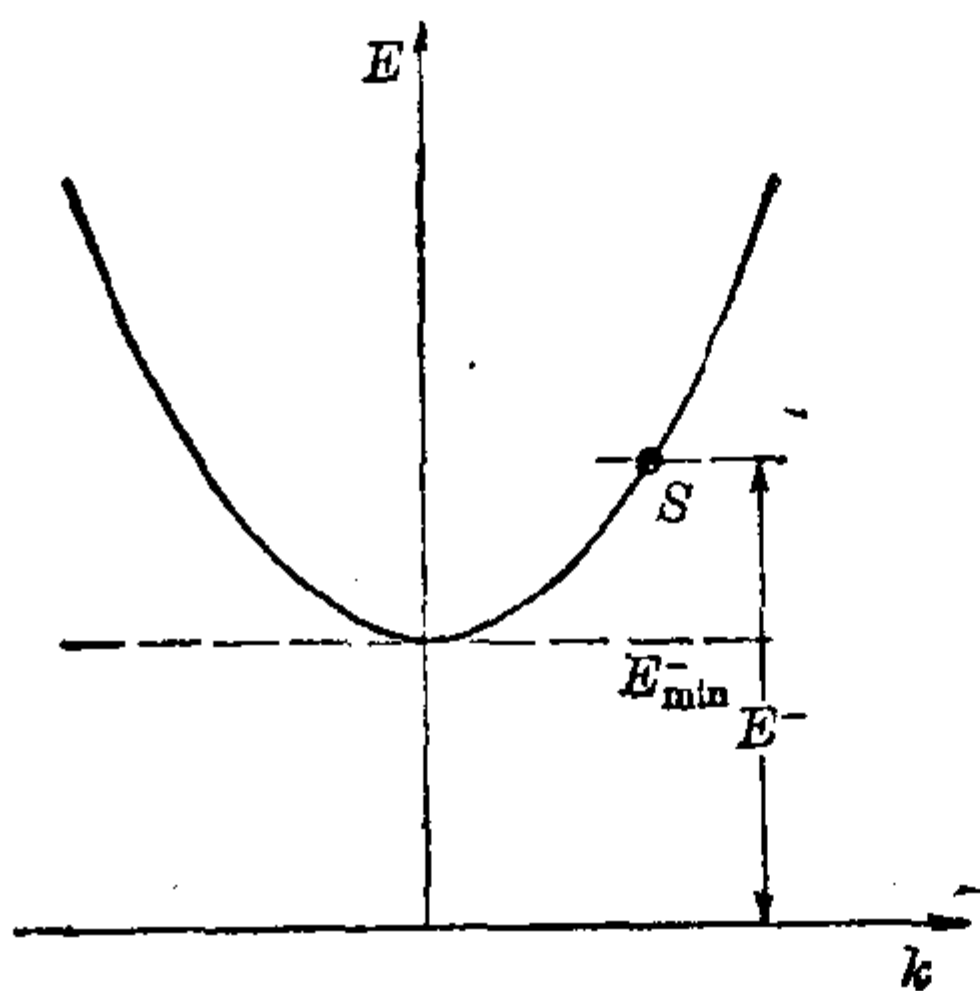


图 14-2 “创造”一个自由电子需要能量 E^-

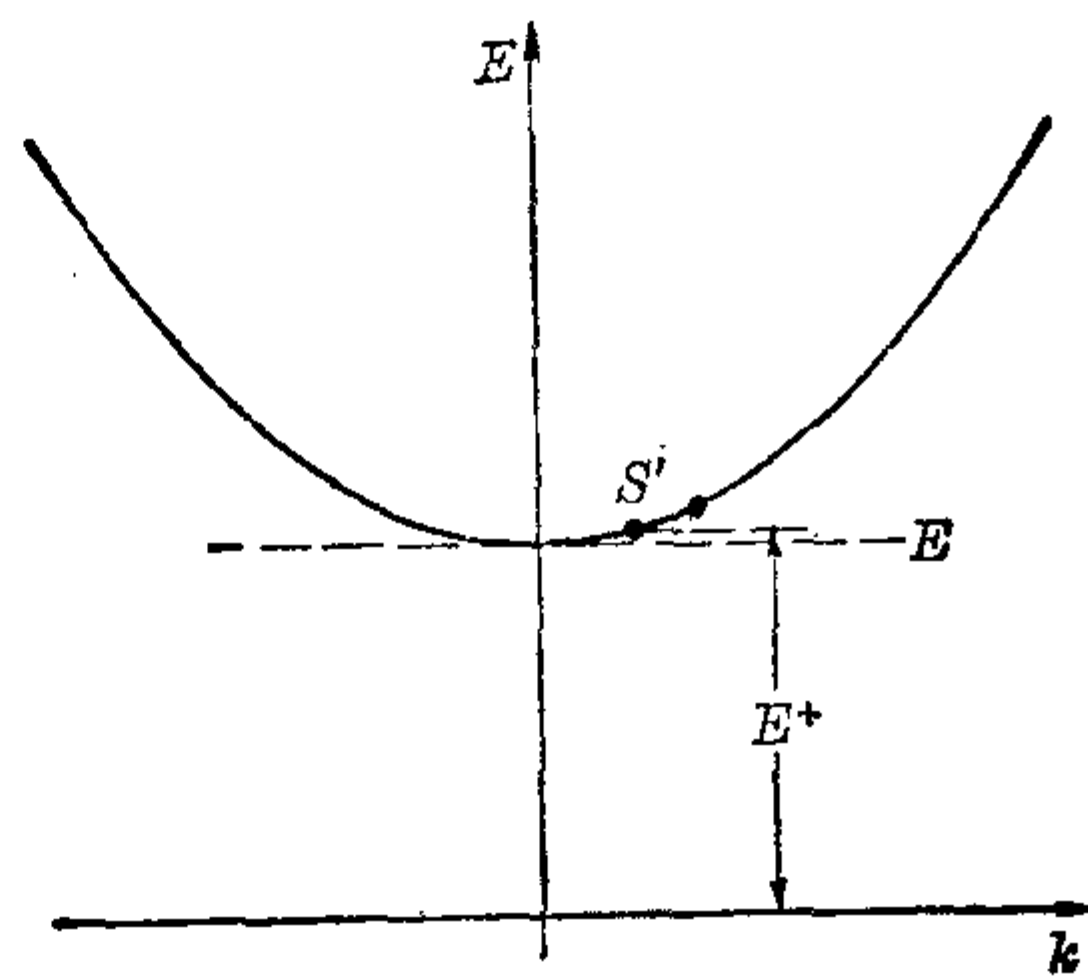
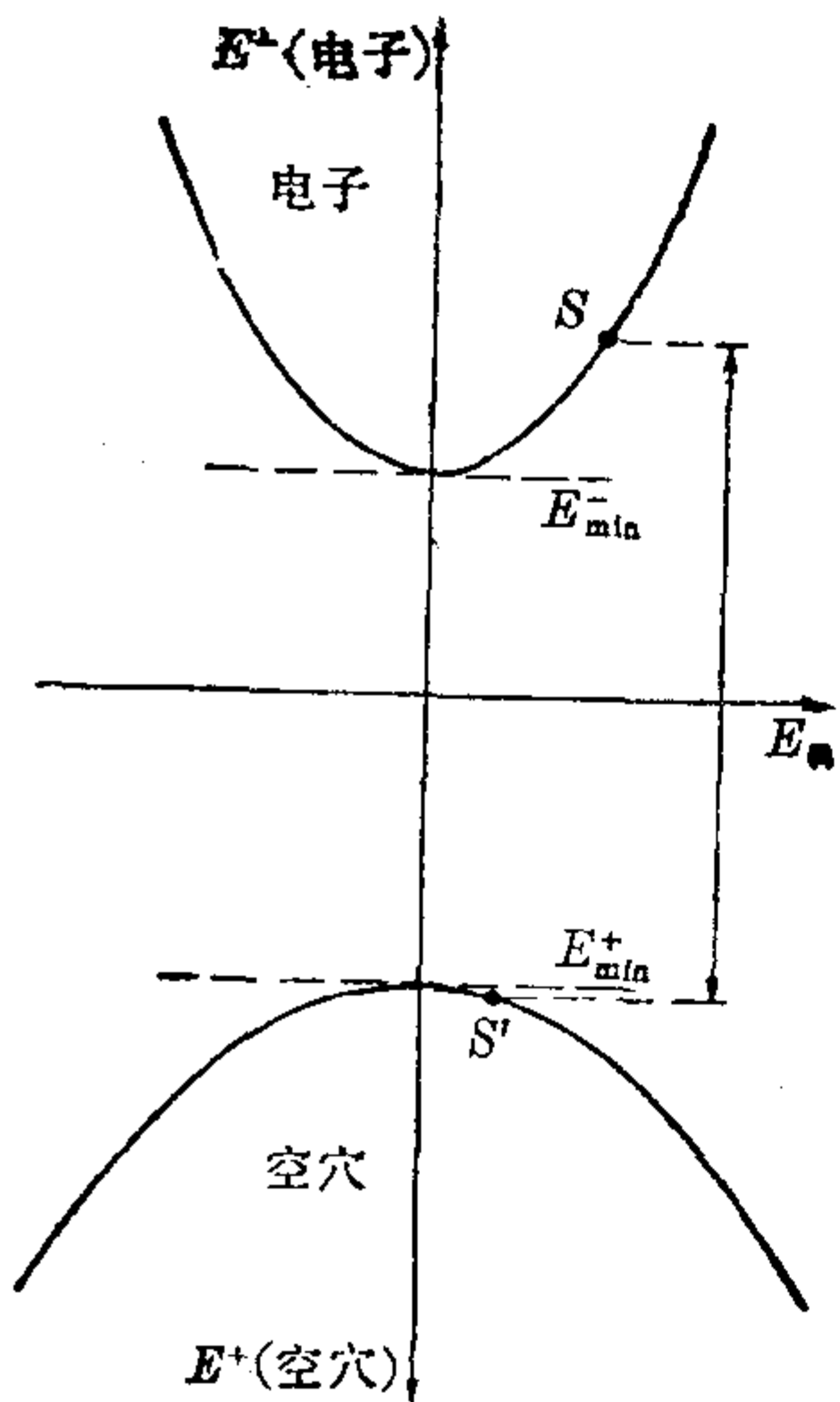


图 14-3 “创造”一个在 S' 态的空穴需要能量 E^+

能量 E^- 。它是高于 E_{\min} 的某个能量。“创造”处于某一状态 S' 的一个空穴所需的能量是图 14-3 中的能量 E^+ ，它是比 E_{\min} 大的某个能量，假如现在我们创造在状态 S 和 S' 的电子空穴偶，所需的能量就等于 $E^- + E^+$ 。

电子空穴偶的创造是一个普通的过程(我们以后将会看到)，所以很多人喜欢把图 14-2

和图 14-3 放在同一张图上——把空穴能量向下画, 虽然它实际上是正能量。我们用这种方式把两个图合起来画在图 14-4 中。这种图的好处是创造处于 S 中的电子和处于 S' 中的空穴这一电子-空穴偶所需的能量 $E_{\text{隙}} = E^- + E^+$ 正好等于 S 和 S' 间的垂直距离, 如图 14-4 所示。创造一个电子-空穴偶所需的最小能量称为“隙”能, 它等于 $E_{\text{min}}^- + E_{\text{min}}^+$ 。



(向下为正能量)
图 14-4 电子和空穴画在一起的能级图

有时你会看到一种比较简单的图, 称做能级图。当人们对变量 k 不感兴趣时就画这种图。这样的图——如图 14-5 所示——只表示电子和空穴的可能的能量。¹⁾

怎样创造出电子-空穴对呢? 有几种方法。例如, 光(或 X 射线)的光子被吸收, 假如光子能量高于隙的能量就会产生电子-空穴对。产生偶的速率正比于光的强度。如果在晶片两边镀上两片电极并加上“偏置”电压, 电子和空穴就会被拉向电极。电路中的电流将正比于光的强度。这就是产生光电导现象和光电导管的作用的机理。

电子空穴偶也可用高能粒子来产生。当快速运动的带电粒子——例如能量为几十或几百 MeV 的质子或 π 介子——穿过晶体时, 它的电场会把电子从它的束缚态打出来产生电子-空穴偶。在径迹的每一毫米上会发生几十万次这样的事件。粒子通过以后, 载流子能够被收集起来, 这样就得到一个电脉冲。这就是近来在核物理实验中使用的半导体计数器的作用机理。这类计数器并不一定需要半导体, 也可以用晶态绝缘体制造。事实上, 第一个这种计数器是用金刚石晶体制造的, 在室温下金刚石晶体是绝缘体。如果要使电子和空穴能够自由地运动到电极上而不被陷获, 就需要非常纯的晶体。采用半导体硅和锗是因为能将它们制造成高纯度的适当大小(厘米的线度)的晶体。

迄今为止我们只涉及温度接近绝对零度的半导体晶体。在任何有限的温度下, 还有另一种产生电子-空穴偶的机理。产生电子-空穴偶的能量可由晶体的热能提供, 晶体热振动可以把它们的能量转移给电子-空穴偶——引起“自发”产生。

单位时间内, 像隙能 $E_{\text{隙}}$ 那样大的能量聚集在一个原子的位置上的几率正比于 $e^{-E_{\text{隙}}/kT}$, 其中 T 是温度、 k 是玻尔兹曼常数(参见第一卷, 第 40 章)。在绝对零度附近没有可以觉察的几率, 但随着温度的增加, 产生这种偶的几率就增加。在任何有限的温度下, 偶的产生以恒定的速率一直继续下去, 负的和正的载流子越来越多。当然, 这是不会发生的, 因为过了一会儿, 电子和空穴会偶然地相遇——电子落进空穴并把多余的能量交给点阵。我们说电子和空穴“湮灭”了。在单位时间内有一定的几率空穴和电子相遇, 于是它们互相湮灭。

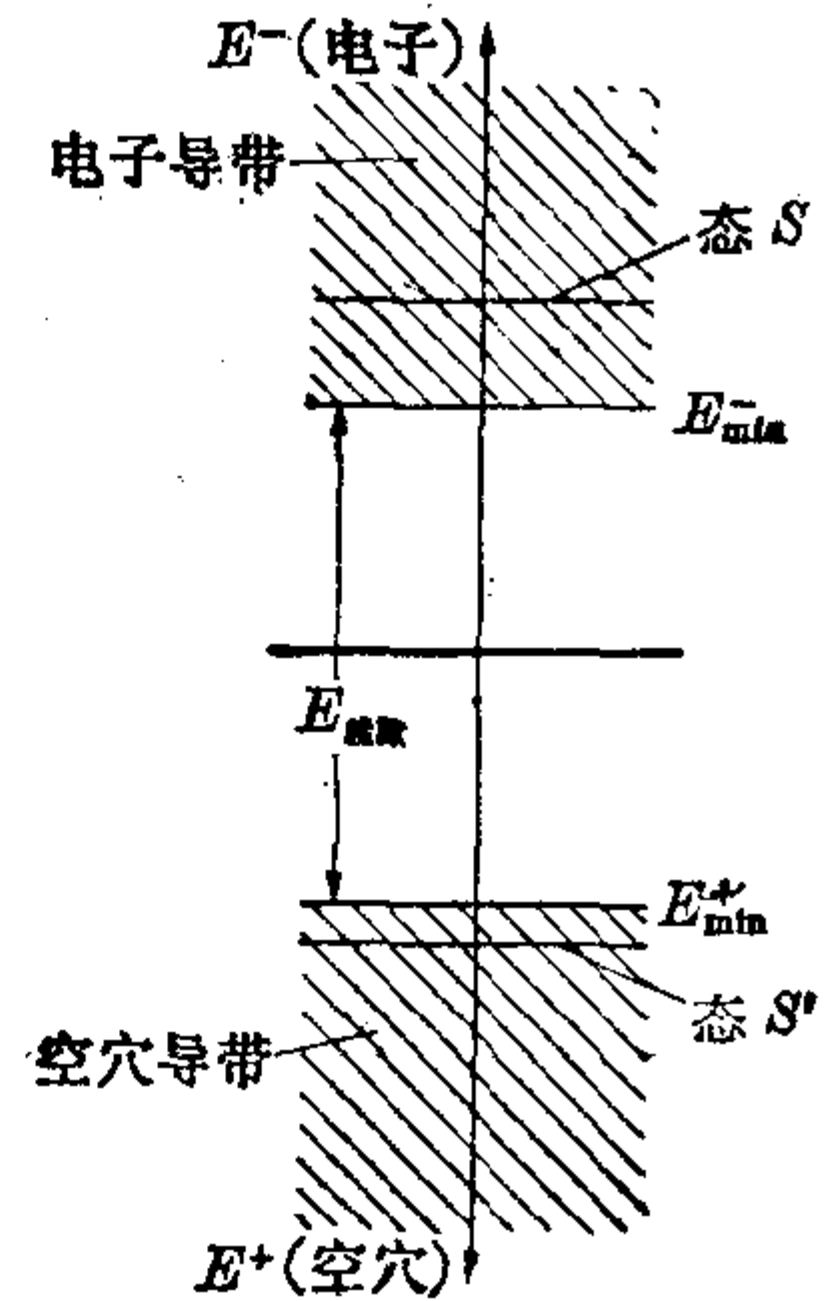


图 14-5 电子和空穴的能级图

1) 在很多书上对这种能量图有不同的解释。能量标度只是对电子的。他们考虑的是填充空穴的电子所应具有的能量而不是空穴的能量。这个能量比自由电子的能量低——事实上, 所低的数值正好是你在图 14-5 中所看到的。按照这种对能量标度的解释, 隙能是使电子从束缚态跃迁到导带所必须给予电子的最低能量。

假定单位体积的电子数目为 N_n (n 表示负载流子), 正载流子的密度是 N_p . 单位时间内一个电子和一个空穴相遇并湮灭的机会正比于乘积 $N_n N_p$. 在平衡时, 这个速率必定等于对的产生速率. 所以, 在平衡时 N_n 和 N_p 的乘积应等于某一常数乘上玻耳兹曼因子:

$$N_n N_p = \text{常数} e^{-E_g/kT} \quad (14.4)$$

当我们说常数时, 我们指的是近似于常数. 更完整的理论——包含有关空穴和电子彼此如何“相遇”的细节——表明“常数”稍稍依赖于温度, 但对温度的主要依赖是在指数上.

作为一个例子, 我们来考虑原来是中性的纯净材料. 在有限的温度下, 你将预期正的和负的载流子的数目相同, $N_n = N_p$. 它们各自都按 $e^{-E_g/2kT}$ 随温度变化. 超导体的性质的许多变化——例如传导率——主要决定于指数因子, 因为所有其他因子随温度的变化要慢得多. 锗的隙能大约是 0.72 eV , 硅是 1.1 eV .

在室温下 kT 大约是一个电子伏特的 $1/40$. 在这样的温度下有足够的空穴和电子给出可观的传导率, 而在譬如说 30 K ——室温的十分之一——传导率是难以觉察的. 金刚石的隙能是 6 或 7 eV , 在室温下金刚石是好的绝缘体.

§ 14-2 掺杂的半导体

到现在为止我们已经谈论过将额外电子放至理想完整的晶体点阵中的两种方法. 一种方法是从外部的源注入电子, 另一种方法从一个中性原子上敲出一个束缚电子同时创造一个电子和一个空穴. 还可以用别的方法把电子放到晶体的导带里面. 假定我们想像锗晶体中一个锗原子被一个砷原子所代替. 锗原子是四价, 晶体的结构由四个价电子控制. 另一方面, 砷是五价. 我们发现一个砷原子能占据锗点阵中的一个位置(因为它的大小大致合适)但这样一来它必须表现得和四价原子一样——用它的四个价电子形成晶体键, 但还有一个电子剩了下来. 这个多余的电子只是很松地束缚着——结合能小于 $1/10$ 伏特. 在室温下电子很容易从晶格的热能中获得这许多能量, 并且独自离开——像自由电子那样在点阵中运动. 像砷那样的杂质原子被称作施主位, 因为它能放出一个负载流子到晶体中. 假如锗晶体是从加进非常少量的砷的熔融金属中生长出来的, 砷施主位将分布在整个晶体中, 于是在晶体中将建立起一定的负载流子密度.

你们也许认为只要对晶体加上任意小的电场, 就会将这些载流子扫出去. 然而, 事实并非如此, 因为晶体内的每个砷原子都带有正电荷. 假如晶体保持中性, 负载流子电子的平均密度必须等于施主位的密度. 如果你在晶体的两边加上电极, 并把它们联结到电池上, 就会有电流流动. 但当载流电子从一端被扫出, 新的传导电子必定从另一端的电极被引入, 结果传导电子的平均密度保持和施主位的密度差不多相等.

因为施主位带正电荷, 当导电电子在晶体中来回扩散时有被它们俘获的趋势. 所以, 施主位相当于我们在上一节中讨论过的陷阱. 但如果陷获能量足够小——就像砷那样——在任一时刻被陷获的载流子数目只是总数的一小部分. 要完全理解半导体的行为, 人们必须把这种陷获作用考虑进去. 然而, 在我们讨论的其余部分中, 我们将假定陷获能量足够低, 并且温度足够高, 从而所有的施主位都已失去了它们的电子. 当然这只是一种近似.

也可以在锗的晶体中掺入一些三价的杂质原子, 例如铝. 铝原子试图窃取一个额外的电子并表现得像四价原子那样. 它能够从某个邻近的锗原子窃得一个电子, 结果成为一个有效价数为四的带负电的原子. 当然, 当它从锗原子窃得一个电子的时候, 就留下一个空穴

在那里, 这个空穴能作为正载流子在晶体中游荡. 能用这种方法产生空穴的杂质原子称为受主, 因为它“接受”一个电子. 假如锗或硅晶体是从加进少量杂质铝的熔融材料中生长的, 晶体就会具有一定的内建的空穴密度, 空穴就相当于正载流子.

当施主或受主杂质加进半导体中后, 我们说材料被“掺杂”.

当具有内建的施主杂质的锗晶体处于室温时, 由热振动感生的电子-空穴偶以及施主位都贡献出一些传导电子. 自然, 从这两个源产生的电子是等价的, 在达到平衡的统计过程中起作用的是总数 N_n . 如果温度不太低, 施主杂质原子提供的负载流子的数目大致等于晶体中的杂质原子的数目. 平衡时式(14.4)必定仍旧有效, 温度给定时, 乘积 $N_n N_p$ 就被确定了. 这意味着, 假如我们加入一些使 N_n 增加的施主杂质, 正载流子的数目 N_p 将减少一定数量以使 $N_n N_p$ 不变. 如果杂质浓度足够高, 负载流子数目 N_n 由施主位的数目决定并且几乎不依赖于温度——所有指数因子上的变化由 N_p 提供, 虽然它比 N_n 小得多. 在纯净的晶体中加入少量施主杂质后, 其中大多数载流子将是负载流子, 这种材料叫做“*n*型”半导体.

假如在晶体点阵中加入受主型杂质, 一些新的空穴将来回漂移并与一些由热起伏产生的自由电子发生湮没. 这一过程将一直继续到式(14.4)被满足. 在平衡条件下, 正载流数将增加而负载流子数将减少以保持它们的乘积为常数. 正载流子过剩的材料称为“*p*型”半导体.

假如我们把两个电极放在一块半导体晶体上并把它们联结到电势差源上去. 晶体中将建立起电场. 电场会使正的和负的载流子运动, 于是有电流流动. 我们首先来考虑在 *n* 型材料中会发生什么过程, 这种材料中有大量的负载流子. 对于这类材料, 我们可以不理睬其中的空穴, 因为它们是如此之少, 它们对电流几乎没有贡献. 在理想的晶体中载流子将不受阻碍地运动. 然而, 在实际晶体中, 在有限的温度下——特别是在有一些杂质的晶体中——电子的运动并不是完全自由的, 它们不断地发生碰撞, 被撞离原来的轨道, 即改变它们的动量. 这些碰撞就是我们在上一章中谈到的散射, 在晶体点阵中任何具有不规则性的地方都会发生这种散射. 在 *n* 型材料中, 散射主要是由产生载流子的施主位引起的, 因为传导电子在施主位上只有略微不同的能量, 几率波将从这些点上散射. 然而, 即使在完全纯净的晶体中, (在有限的温度下)热振动也要在点阵中引起不规则性. 按照经典的观点, 我们可以说原子并不是准确地排列在规则的点阵上, 而是在任何瞬间都会由于热振动而稍稍离开原位. 在第13章所介绍的理论中, 和每一阵点相联系的能量 E_0 随位置略有变化, 所以几率振幅的波并不是完全透射而是以不规则的方式被散射. 在非常高的温度下, 或对非常纯净的材料, 这种散射可能变得很重要. 但对实际的器件所用的大多数掺杂材料来说, 在杂质原子上的散射起主要作用. 我们现在要对这种材料的电导率作一个估算.

当外电场加到 *n* 型半导体上, 每一个负载流子将在场中被加速, 速度增加直到它从一个施主位上被散射时为止. 这意味着通常具有热能、以随机方式运动着的载流子将沿着电场力线的方向获得一平均漂移速度, 产生流过晶体的电流. 与典型的热运动速度相比, 漂移速度一般是很小的, 所以我们可以通过假定载流子在两次散射之间的平均时间是常数来估算电流. 我们设负载流子具有有效电荷 q_n . 在电场 ϵ 中, 作用于载流子的力是 $q_n \epsilon$. 在第一卷43-3节中, 我们曾计算了在这种情形下的平均漂移速度并得到漂移速度由 $F\tau/m$ 给出, 其中 F 是作用于电荷上的力, τ 是两次碰撞间的平均自由时间, m 是质量. 我们应当用上章所计算的有效质量, 但因为我们只要作粗略的估算, 我们假定有效质量在各个方向上都是

相等的。这里我们把它称作 m_n 。在这个近似下, 平均漂移速度是:

$$v_{\text{漂移}} = \frac{q_n \varepsilon \tau_n}{m_n} \quad (14.5)$$

知道了漂移速度我们就能求出电流。电流密度 j 就等于单位体积内载流子的数目 N_n 乘以平均漂移速度, 再乘以每个载流子的电荷。因此电流密度是

$$j = N_n v_{\text{漂移}} q_n \varepsilon = \frac{N_n q_n^2 \tau_n}{m_n} \varepsilon \quad (14.6)$$

我们看到电流密度正比于电场, 这样的半导体材料遵从欧姆定律。 j 和 ε 的比例系数, 即电导率 σ 是

$$\sigma = \frac{N_n q_n^2 \tau_n}{m_n} \quad (14.7)$$

对于 n 型半导体, 电导率相对地不依赖于温度。首先, 多数载流子的数目 N_n 主要决定于晶体中施主的密度(只要温度不是那么低使得太多的载流子被陷获)。其次, 碰撞之间的平均时间 τ_n 主要由杂质原子的密度控制, 当然它不依赖于温度。

我们可以把完全相同的论证应用于 p 型材料, 只要改变一下式(14.7)中出现的参量的数值。假如同一个时候存在的负载流子和正载流子两者的数目可以相比, 我们必须把各种载流子的贡献加起来。总电导率由下式给出,

$$\sigma = \frac{N_n q_n^2 \tau_n}{m_n} + \frac{N_p q_p^2 \tau_p}{m_p} \quad (14.8)$$

对于非常纯净的材料, N_p 和 N_n 近于相等, 它们比掺杂材料中的要小, 所以电导率要小一些。同时它们随温度变化得很快(正像我们已经看到的按照 $e^{-E_{\text{隙}}/kT}$), 所以电导率可以随温度而极其快地变化。

§ 14-3 霍耳效应

在材料中只有电子是相对自由的客体这当然是特殊的情形, 应当有行为像正粒子的空穴运载的电流。因此, 我们要描写一个实验, 这实验以十分清楚的方式表明电流的载流子完全肯定是正的。假设我们有一块半导体材料——也可以是金属——我们在上面加上电场, 从而在某个方向引起电流, 例如水平方向, 如图 14-6 所示, 现在假设我们在这块材料上加上磁场, 其指向和电流方向成直角, 譬如说指向图的里面。运动着的载流子会感受到磁力 $q(\mathbf{v} \times \mathbf{B})$ 的作用。由于平均漂移速度不是向右就是向左——取决于载流子上电荷的符号——作用于载流子上的平均磁力不是向上就是向下。不, 这是不对的! 对于我们所假定的电流和磁场方向, 作用于运动电荷上的磁力总是向上的, 正电荷在 j 的方向上运动(向右)会受到向上的力。如果电流由负电荷运载, 它们向左运动(对于同样符号的传导电流), 于是它们也会受到向上的力。然而, 在稳定情况下, 载流子并没有向上的运动, 因为电流只能从左边流到右边。所发生的过程是, 开始时有一些电荷向上流动, 在半导体的上表面形成面电荷密度——在晶体的下表面上留下相等但相反的面电荷密度。电荷聚集在上表面和下表面上, 直到它们作用于运动着的电荷上的电力正好和(平均的)磁力完全相抵消, 因此稳恒电流水平地流动。上表面和下表面上的电荷将产生一个垂直跨过晶体

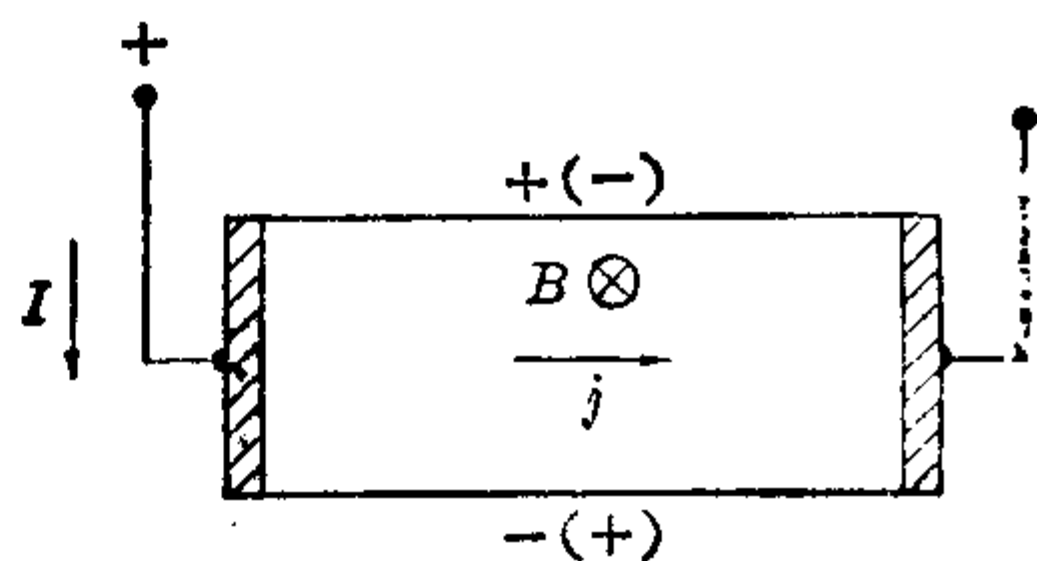


图 14-6 霍耳效应来自作用于载流子的磁力

的电势差,可以用高阻伏特计来测量这电势差,如图 14-7 所示. 伏特计记录的电势差的符号取决于形成电流的载流子的电荷的符号.

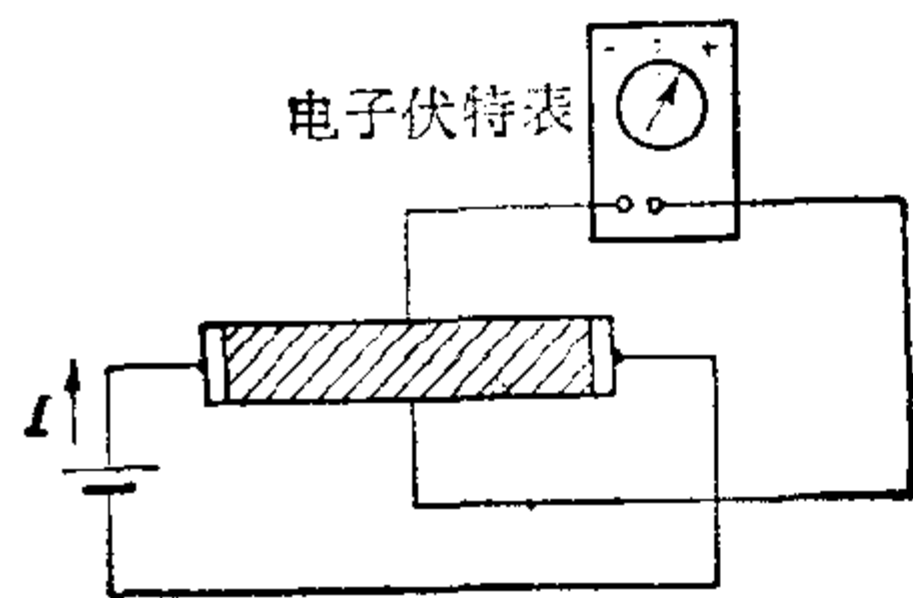


图 14-7 测量霍尔效应

p 型半导体应当给出相反的电势差,因为电流是由带正电的空穴负载的.

霍尔效应中电势差的反常符号最初是在金属中而不是在半导体中发现的. 曾经假定金属总是由电子导电的,然而,对于铍却发现其电势差的符号恰好相反. 现在了解了,在金属中和在半导体中一样,这也是可能的,在一定的条件下,起传导作用的“客体”是空穴. 虽然,归根结蒂运动的是晶体中的电子,然而动量和能量的关系以及对外场的反应却正是我们对电流由正粒子负载时所预期的.

我们来看一看是否能对预期的霍尔效应中电势差的大小作一个定量的估计. 假如图 14-7 的伏特计中的电流可以忽略,那么半导体内的电荷一定从左向右运动,并且垂直的磁力一定准确地被垂直的电场抵消,我们把这垂直的电场记作 \mathcal{E}_{tr} (“tr”表“横向”). 假如此电场抵消磁力,必须:

$$\mathcal{E}_{tr} = -\mathbf{v}_{漂移} \times \mathbf{B}, \quad (14.9)$$

应用式(14.6)给出的漂移速度和电流密度的关系,我们得到

$$\mathcal{E}_{tr} = -\frac{1}{qN} jB$$

晶体上面和下面的电势差当然等于电场强度乘以晶体的高度. 晶体中的电场强度 \mathcal{E}_{tr} 正比于电流密度和磁场强度. 比例常数 $1/qN$ 称为霍尔系数,通常用符号 R_H 表示. 霍尔系数只取决于载流子的密度——倘若某一符号的载流子是绝大多数,因此,霍尔效应的测量是一种确定半导体中载流子密度的方便的实验方法.

§ 14-4 半导体结

我们现在来讨论如果取两块具有不同内部特性——例如掺有不同种类或不同数量的杂质——的锗或硅,并把它们放在一起做成一个“结”,这时将发生什么情形. 让我们从所谓的 $p-n$ 结开始,在结上边界的一边是 p 型锗,边界的另一边是 n 型锗——如图 14-8 所示. 实际上,把分开的两块晶体放在一起并使它们在原子的尺度上均匀接触是不实际的. 与此相反,结是在一块单晶上做出来的,将单晶的两个分隔的区域加以修改. 一个方法是当晶体生长到一半的时候在“熔体”中掺入一些适当的杂质. 另一种方法是在表面上涂一点杂质元素,然后加热晶体使一些杂质原子扩散到晶体的体内. 用这些方法制成的结没有明显的边界,但是边界可以做到 10^{-4} 厘米左右那样薄. 对于下面的讨论,我们将考虑理想的情况,晶体这两个具有不同性质的区域在明显的边界处相接触.



图 14-8 $P-n$ 结

在 $p-n$ 结的 n 型一边有可以运动的自由电子,还有抵消总电荷的固定的施主位. 在 p 型的一边有自由空穴运动着,并有等量的受主位使电荷抵消掉. 实际上这描写了我们把两

种材料接触在一起之前的状况。一旦它们联结在一起，靠近交界处的情况就改变了。当 n 型材料中的电子到达边界时，它们并不像在自由表面上那样被反射回去，而是可以一直进入 p 型材料。因此， n 型材料中的一些电子会扩散到电子比较少的 p 型材料中。这个过程不会一直进行下去，因为当 n 型的一边失去电子后净的正电荷就要增加，直到最后建立起一个电压，以阻止电子扩散到 p 型一边去。同样， p 型材料中的正载流子能扩散通过结到 n 型材料中去。当它们这样做时，在后面留下了过量的负电荷。在平衡条件下，净扩散电流必定等于零。这是由电场造成的，因为所建立的电场要把正载流子拉回 p 型材料。

我们这里描写的两种扩散过程系同时进行的。你们要注意，这两个过程都使 n 型材料带正电，使 p 型材料带负电。由于半导体材料的有限的电导率，从 p 的一边到 n 的一边电势的变化只在靠近边界比较窄的区域内发生，在每块材料的主体部分中，电势仍然是均匀的。我们设 x 轴在垂直于边界表面的方向上。那么电势将随 x 而变化，如图 14-9(b) 所示。我们还在图上(c)部分画出了所期望的 n 载流子密度 N_n 和 p 载流子密度 N_p 的变化。在离结远的地方，载流子密度 N_p 和 N_n 应当正好等于我们期望的同样温度下两块材料各自的平衡密度。(图中所画的结其 p 型材料比 n 型材料掺杂更重。)由于结处的电势梯度，正载流子必须爬过一电势坡才能到达 n 型*的一边。这意味着在平衡条件下在 n 型材料中比在 p 型材料中有较少的正载流子。回忆一下统计力学的定律，我们预期两边的 p 型载流子的比数由下面的方程给出**：

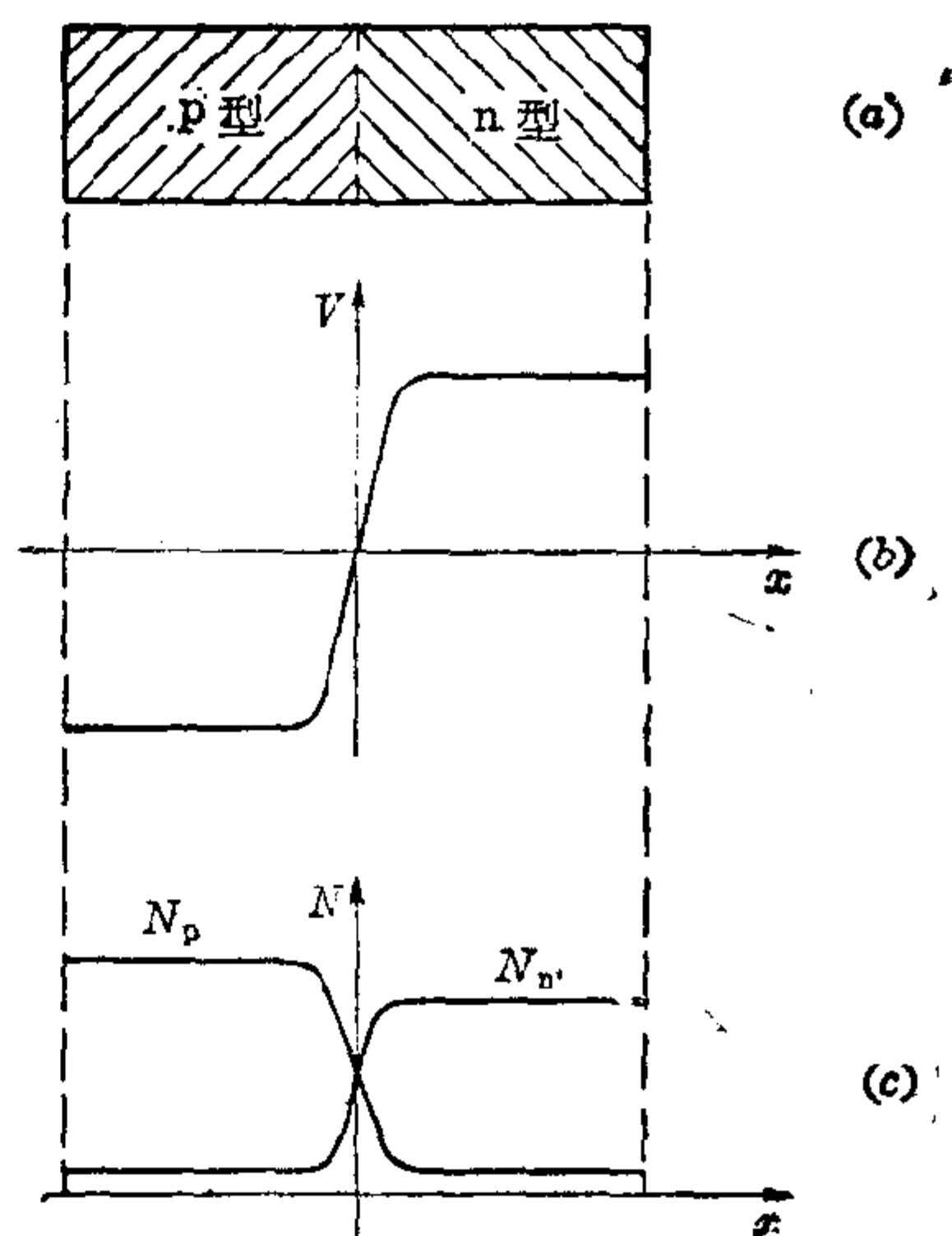


图 14-9 在未加偏压的半导体结上的电势和载流子密度

$$\frac{N_p(n\text{-边})}{N_p(p\text{-边})} = e^{-q_p V/kT} \quad (14.10)$$

指数的分子中乘积 $q_p V$ 就是使电荷 q_p 通过电势差 V 所需的能量。

对 n 型载流子密度我们有完全相同的方程式：

$$\frac{N_n(n\text{-边})}{N_n(p\text{-边})} = e^{-q_n V/kT}. \quad (14.11)$$

假如我们已知在两种材料内各自的平衡密度，我们可以启用上面两个方程式的任何一个来决定结两边的电势差。

注意，假如方程(14.10)和(14.11)给出同样的电势差 V 的数值，乘积 $N_p N_n$ 无论在 p 的一边还是在 n 一边必定相同。(记住 $q_n = -q_p$) 然而，我们前面已经看到，这一乘积只依赖于温度和晶体的隙能。假定晶体的两边都在处于同样的温度，这两个方程式中的电势差具有同一数值。

因为从结的一边到另一边有一个电势差，它看上去有些像一个电池。假如我们从 n 型的一边到 p 型一边联结一根导线或许会获得电流。那真是十分美妙，因为如果真是这样的话电流就会一直流下去而不会消耗掉任何材料，于是我们就有一个违背热力学第二定律的

* 原文为 p 型，有误。——译者注

** 原文为 $\frac{N_p(p\text{-边})}{N_p(n\text{-边})} = e^{-q_p V/kT}$ ，有误。——译者注

无穷无尽的能源!然而,如果你真的从 p 的一边接一根导线到 n 的一边,实际上不会有电流。其理由很容易看出来的。假定我们先设想一根由未掺杂的材料制成的导线。当我们把这根导线联结到 n 型的一端时,我们就有了一个结。在结的两边就会产生电势差。我们假定这正好等于从 p 型材料到 n 型材料的电势差的一半。当我们把未掺杂的导线联结到结的 p 型一边,在这个结上也有电势差——也等于 p - n 结上电势降落的一半。在所有结上,电势差会自动调整到使得电路中没有净的电流。不论你用哪一种导线联结 n - p 结的两边,你都造出两个新的结,只要所有的结都在同样的温度下,在结上的电势跃变都互相补偿,从而电路中没有电流,不过——假如你仔细研究一下——如果有一些结和另一些结的温度不同,结果就会有电流流动。其中有一些结会被电流加热而另一些将被冷却,于是热能就转化为电能。测量温度的热电偶以及温差发电机就是利用这一效应工作的。同一效应也用于制造小型制冷机。

如果我们不能测量一个 n - p 结两边的电势差,我们怎样才能肯定图 14-9 所示的电势梯度确实存在呢?一个方法是用光来照射结。当光子被吸收后会产生电子空穴偶。在结处存在的强电场(等于图 14-9 的电势曲线的斜率)中,空穴会被驱赶到 p 型区域,而电子会被驱赶到 n 型区域。现在如果把结的两边联结到外电路中,这些额外的电荷会产生电流。在结上,光能会转换为电能。产生电功率用来使某些人造卫星工作的太阳能电池就是在这个原理基础上工作的。

在关于半导体结的作用的讨论中我们曾假定空穴和电子的行为或多或少是相互独立的——除了它们以某种方式进入固有的统计平衡。当我们描写光照在结上产生的电流时,我们假定在结区产生的电子或空穴在被相反极性的载流子湮灭之前就进入了晶体的主体部分。在紧靠结的区域内,两种符号的载流子的密度近似地相等,电子-空穴湮灭效应(也常称之为“复合”)是重要的效应,在对半导体结的详尽分析中必须考虑这个效应。我们还假定在结区内产生的电子或空穴在复合之前有很多的机会进入晶体体内。对于典型的半导体材料,电子或空穴找到其异号的伴侣并湮灭的典型时间在 10^{-3} 到 10^{-7} 秒范围之内。顺便说说,这个时间远远长于和我们分析电导率时所采用的与晶体中的散射中心的两次碰撞之间的平均自由时间。在典型的 n - p 结中,在结区中形成的电子或空穴被扫至晶体内部所需的时间一般大大短于复合时间。因此,大多数电子空穴偶都将对外电流作出贡献。

§ 14-5 半导体结的整流

下面我们要说明 p - n 结如何可以用作整流器。如果我们在结上加上电压,当极性为某一方向时会有很大的电流流过,但在相反的方向上加上同样的电压时,却只有很小的电流。假如在结上加的是交流电压,净电流只沿一个方向流动——电流被“整流”。让我们再来看一下在图 14-9 所描写的平衡条件下发生了些什么。在 p 型材料中有很大的正载流子浓度 N_p ,这些载流子来回扩散并且每秒内有一定数量到达结处。到达结的这个正载流子电流正比于 N_p 。然而,其中的大多数被结处高高的电势坡挡了回去,只有一部分 $e^{-qV/kT}$ 能通过。从另一边也有正载流子电流来到结处。这个电流也正比于 n 型区域的正载流子密度,但这里的载流子密度大大低于 p 型一边的密度。当正的载流子从 n 型一边来到结处时,它们遇到的是具有负的坡度的电势坡并立即滑下斜坡到结的 p 型一边。我们把这电流称为 I_0 。在平衡时从两个方向来的电流相等。我们预期下面的关系式成立:

$$I_0 \sim N_p(n\text{-边}) = N_p(p\text{-边})e^{-qV/kT}. \quad (14.12)$$

你们会注意到这个方程实际上和式(14-10)完全一样。我们只是用了不同的方法导出了它。

不过，假定我们使结的 n 一边的电压降低一个数量 ΔV ——我们可以通过在结上加上外来电势差来做到这一点。现在电势坡两面的电势差不再是 V 而是 $V - \Delta V$ 。从 p -边到 n -边的正载流子电流的表式中这个电势差在指数因子中出现。令这个电流为 I_1 ，我们有

$$I_1 \sim N_p(p\text{-边})e^{-q(V-\Delta V)/kT}.$$

这个电流比 I_0 正好大了一个因子 $e^{q\Delta V/kT}$ 。所以 I_1 和 I_0 之间有如下的关系：

$$I_1 = I_0 e^{+q\Delta V/kT}. \quad (14.13)$$

来自 p -边的电流随着外加电压 ΔV 指数式地增加。然而，只要 ΔV 不太大从 n -边来的正载流子的电流保持不变。当它们来到势垒，这些载流子还是会发现向下的电势坡并且全部降落到 p -边。（如果 ΔV 大于自然电势差 V ，情形就不同了，但是我们不去考虑在这样高的电压下会发生些什么。）穿过结的正载流子的净电流 I 就是两边来的电流之差：

$$I = I_0(e^{+q\Delta V/kT} - 1). \quad (14.14)$$

空穴的净电流 I 流进 n 型区域。在那里空穴扩散到 n 型区域的体内，最终被多数 n 型载流子-电子湮灭。在这湮灭过程中损失的电子将由从 n 型材料外端来的电子电流补偿。

当 ΔV 为零，式(14.14)中的净电流为零。对于正的 ΔV ，电流随外加电压很快增加。对于负的 ΔV ，电流改变符号，但是指数项很快变为可忽略，并且负的电流永远不会超过 I_0 ——按照我们的假设这 I_0 是相当小的。这个反向电流受结的 n -边少数载流子很小的密度的限制。

如果你对流过结的负载流子的电流作完全相同的分析，首先对没有电势差的情形，然后对小的外加电势差 ΔV ，你会再次得到完全和(14.14)式一样的净电子电流的方程式。因为全电流是两种载流子贡献的电流之和，倘若我们认为 I_0 是加上反向电压时可能流过的最大电流，那么式(14.14)仍旧可用于全电流。

式(14.14)的电压电流特性曲线如图 14-10 所示。它表示固体二极管——诸如近代的计算机中用的那种二极管的典型性质。我们应当看到式(14.14)只对小的电压是正确的。当电压和自然的内部电势差 V 不相上下或者比它更大时，其他的效应就要起作用了，并且电流不再遵从这一简单的式子。

顺便说说，你们还记得在第一卷第 46 章讨论“力学整流器”——棘轮和掣爪——的时候，我们曾得到和这里求出的式(14.14)完全相同的式子。我们之所以在这两种情况中得到同样的式子是因为两者的基本物理过程十分相似。

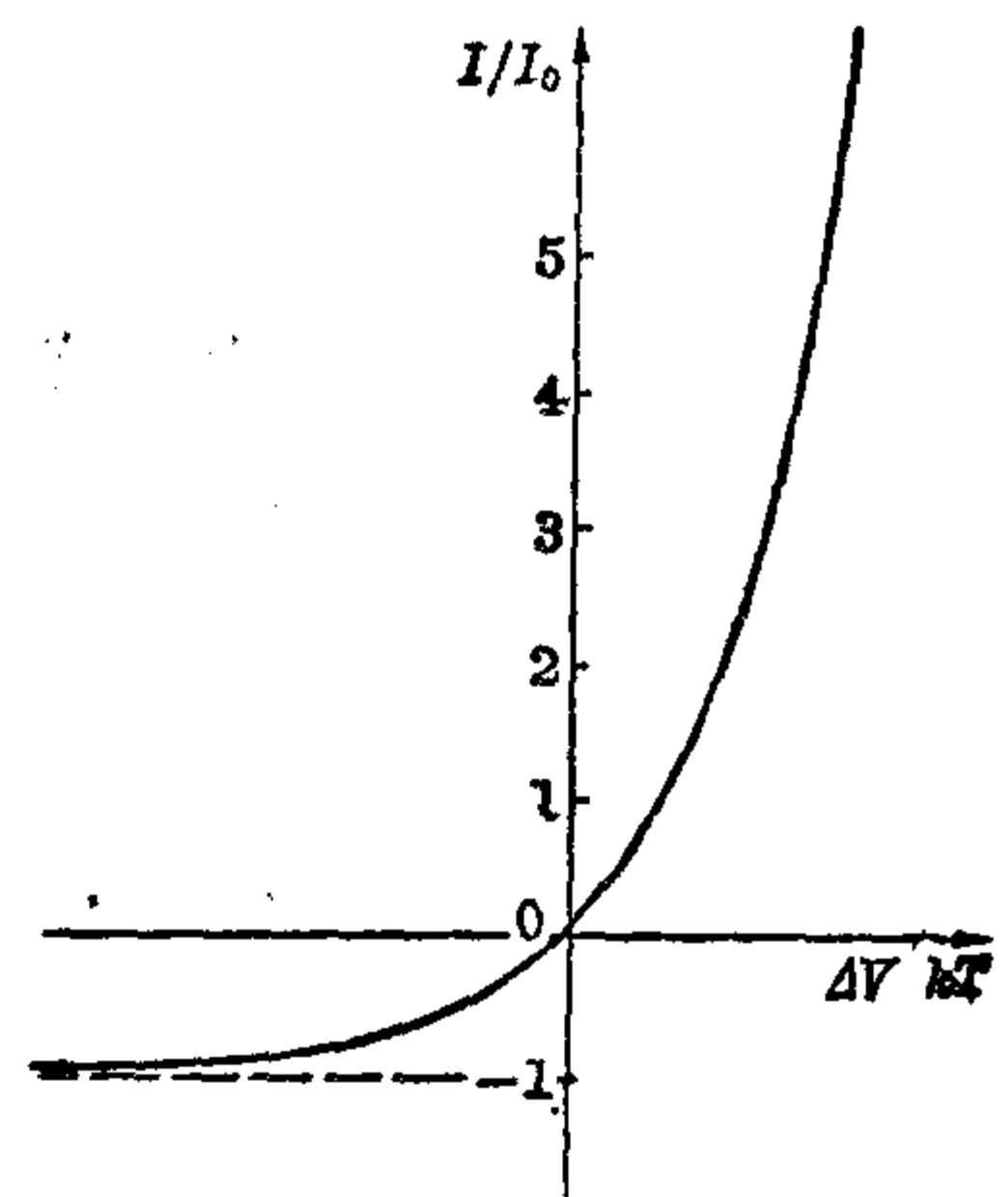


图 14-10 通过结的电流作为结两端电压的函数

§ 14-6 晶体管

或许半导体最重要的应用是晶体管。晶体管由两个互相靠得非常近的半导体结组成。它的工作原理有一部分与我们刚才描写的关于半导体二极管——整流结的原理相同。假设我们制造一小块锗，上面有三个不同的区域，一个 p 型区域，一个 n 型区域，以及另一个 p 型

区域,如图 14-11(a)所示. 这一组合称做 $p-n-p$ 晶体管. 晶体管中的这两个结其行为都和

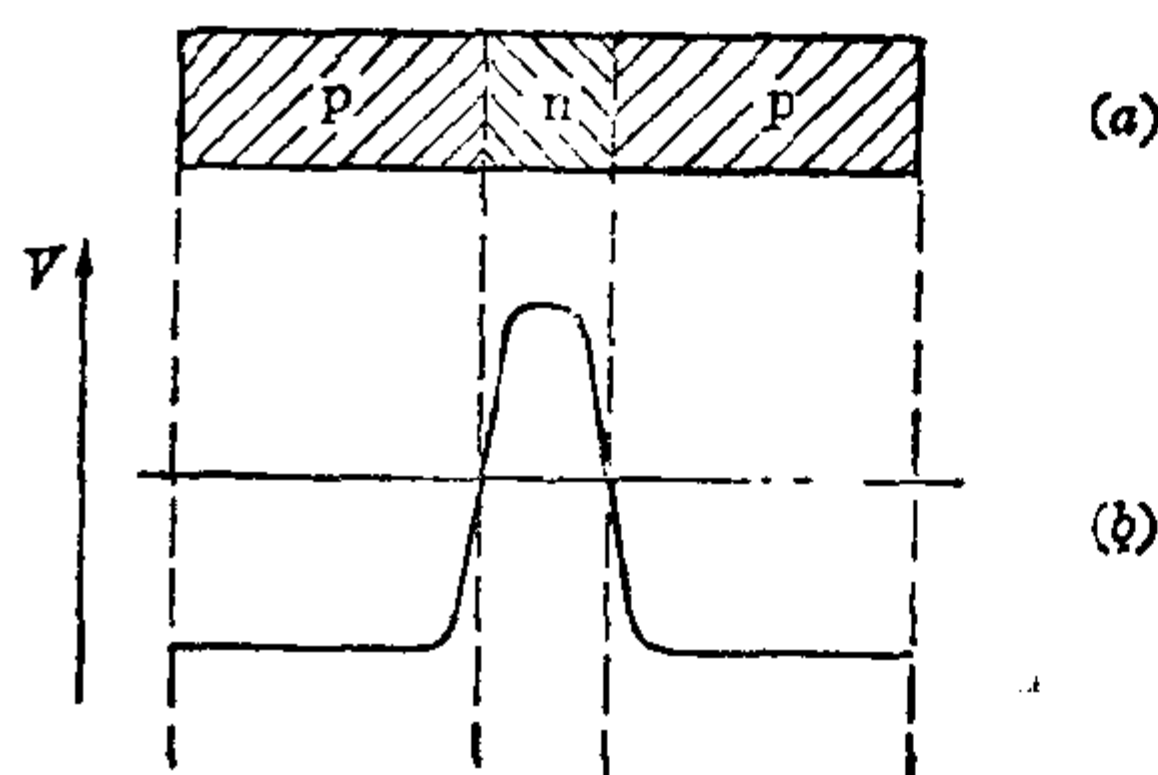


图 14-11 没有加外电压时晶体管中的电势分布。

我们在上一节中所描写的一样. 特别是每一个结上都有一个电势梯度, 从 n 型区域到各个 p 型区域都有一定的电势降落. 假如两个 p 型区域有同样的内部性质, 当我们沿着晶体运动时观察到的电势变化就如图 14-11(b) 所示.

现在让我们设想, 我们把三个区域的每一个都和外电压源相联接如图 14-12 的(a)所示. 我们以接在左方 p 区的端点作为所有电压的参考点, 所以按照定义这点为零电势. 我们把这一端称为发射极. n 型区域称为基极, 它联接到略为负的电势上. 右方的 p 型区域称为集电极, 并联接到较大的负电势上. 在这样的情形下晶体上的电势变化就如图 14-12(b) 所示.

我们先来看一看正载流子的情形, 因为主要是它的行为控制着 $p-n-p$ 晶体管的工作. 既然发射极相对于基极是处在正电势, 正载流子的电流就会从发射极区流入基极区. 由于结在“正向电压”作用下——相应于图 14-10 中图的右半部分, 流过的电流比较大. 在这样的条件下, 正载流子或空穴从 p 型区域被发射到 n 型区域. 你可能想像这个电流会通过基极的端点 b 流出 n 型区域. 然而, 现在接触到了晶体管的秘密了. n 型区域做得非常薄——典型的厚度是 10^{-8} 厘米或更小, 大大窄于它们的横向线度. 这意味着当空穴进入 n 型区域后, 在和 n 型区域中的电子湮灭之前有很大的机会扩散到达另一个结. 当它们到达 n 型区域的右方边界时, 它们遇到急剧下降的电势坡并立即落入右方的 p 型区域. 晶体的这一边称为集电极, 因为它“收集”扩散过 n 型区域的空穴. 在一个典型的晶体管中, 除了很小的百分比以外, 所有离开发射极并进入基极的空穴电流都在集电极区域被收集起来, 只有剩下的很少一部分贡献净的基极电流. 基极和集电极电流之和当然等于发射极电流.

现在想像一下, 假如我们稍稍改变一下基极端的电势 V_b 会发生些什么. 因为我们在图 14-10 的曲线的相对陡峭的部分, 电势 V_b 很小的变化会引起发射极电流 I_e 很大的变化. 因为集电极电压 V_c 大大负于基极电压, 电势的微小变化不会显著地影响基极和集电极之间陡峭的电势坡. 发射到 n 区域的大多数正载流子仍旧被集电极俘获. 于是当我们改变基极电势时, 电极的电流 I_c 就会有相应的变化. 不过, 根本的一点是基极电流 I_b 永远是集电极电流的一小部分. 晶体管是一个放大器, 对基极引入小电流 I_b 在集电极上给出大电流——大 100 倍左右.

电子——迄今为止我们一直忽略了的负载流子又怎样呢? 首先, 我们并不期望任何值得注意的电子电流在基极和集电极之间流动. 集电极上加有大的负电压时, 基极中的电子不得不爬上很高的势能坡集电极, 而这样做的几率是很小的. 只有很小的电子电流流向收集极.

在另一方面, 基极中的电子能够进入发射极区. 事实上, 你可以预期在这个方向的电子

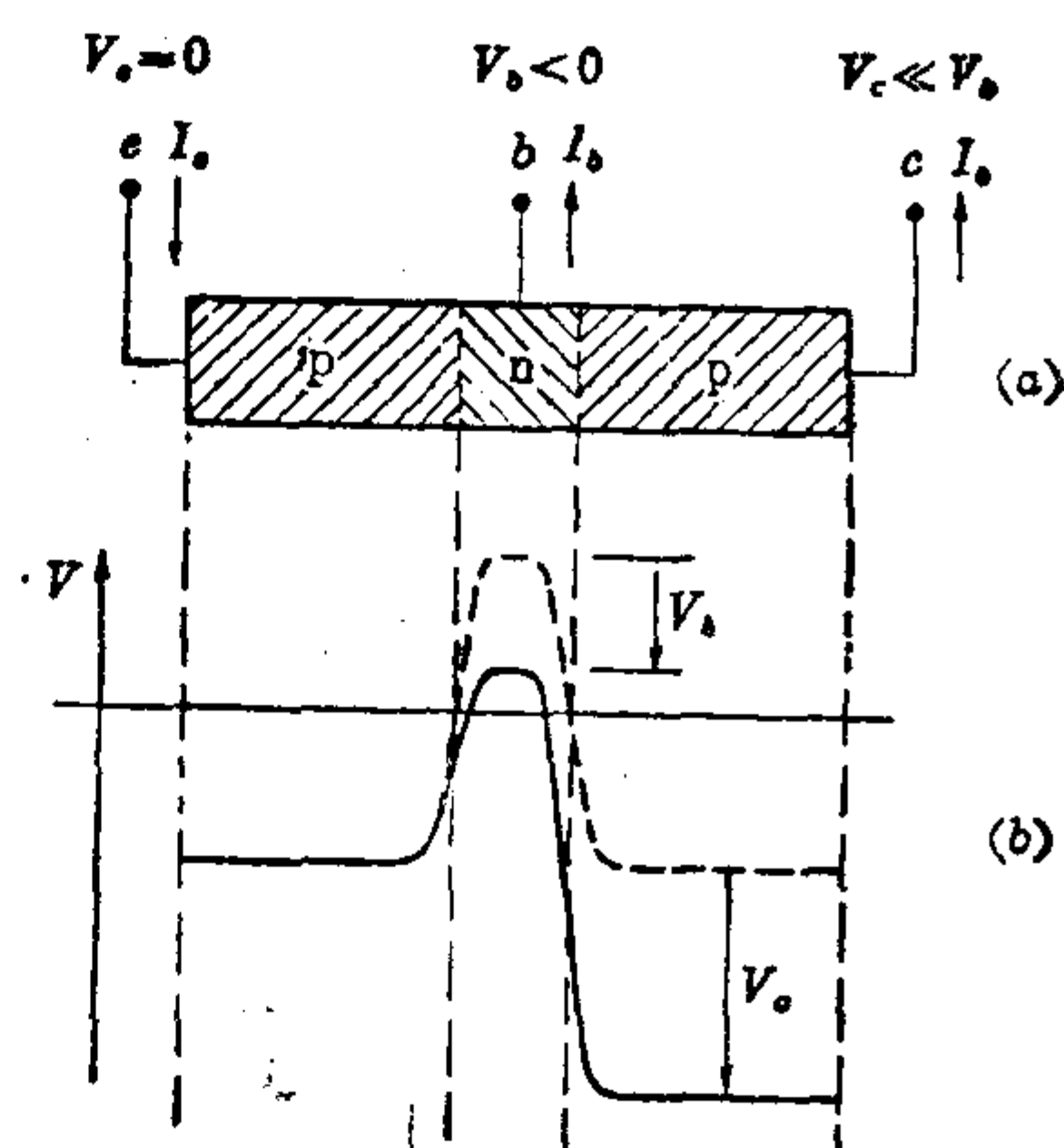


图 14-12 晶体管工作时的电势分布

电流比得上从发射极到基极的空穴电流。这种电子电流不仅没有用,而且还有害,因为对于一定流向的集电极的空穴电流,它使所需的总基极电流增大。所以,设计晶体管时要尽量减少发射极的电子电流。电子电流正比于 N_n (基极),即基极材料中的负载流子密度,而从发射极来的空穴电流取决于 N_p (发射极),即发射极区中的正载流子密度。对 n 型材料进行低掺杂, N_n (基极)可以做得比 N_p (发射极)小得多。(非常薄的基区也有很大的帮助,因为集电极扫出了这个区域内的空穴大大地增加了从发射极进入基极的平均空穴电流,而电子电流却保持不变。)最后结果是穿过发射极-基极结的电子电流比空穴电流小得多,所以在 $p-n-p$ 晶体管的工作中电子并没有起任何重要的作用。电流受空穴运动控制,晶体管则如前所述表现得像个放大器。

将图 14-11 中的 p 型和 n 型材料对换也可以做成一个晶体管。于是我们得到所谓的 $n-p-n$ 晶体管。在 $n-p-n$ 晶体管中,大部分电流由电子携带,这些电子从发射极流入基极并由之流到集电极。显然,如果对电极的电势选取相反的符号,我们关于 $p-n-p$ 晶体管的所有论证同样适用于 $n-p-n$ 晶体管。

15

独立粒子近似法

§ 15-1 自旋波

在 13 章中, 我们已经求出了关于一个电子或某些其他“粒子”(譬如一个受激原子)穿过晶体点阵的传播理论. 上一章, 我们把这个理论应用于半导体. 但是每当我们讨论有许多电子存在的情形时, 我们总是忽略它们之间的相互作用, 当然这样做只是一种近似. 在本章我们将进一步讨论电子间的相互作用可以忽略这一概念. 我们还将趁此机会向读者进一步介绍这种粒子传播理论的某些应用. 既然我们一般仍旧忽略粒子间的相互作用, 所以在本章中除了一些新的应用以外, 实际上没有什么新的内容. 不过我们首先要考虑的例子是, 当存在着一个以上的“粒子”时, 仍能相当精确地写出其正确方程的情形. 虽然我们将不去很仔细地分析这个问题, 但是通过这个例子我们将能看出这种忽略相互作用的近似方法是如何建立起来的.

作为第一个例子我们将考虑铁磁晶体中的自旋波. 在第二卷的第 36 章中我们讨论过铁磁性理论, 我们知道, 在绝对零度时所有铁磁晶体内的磁性有贡献的电子自旋都是平行的. 这些自旋之间存在着相互作用能, 当所有自旋都向下时, 这一相互作用能最低. 但是当温度不为零时, 其中一部分自旋就有机会转为向上. 在第二卷第 36 章中我们大致地计算了一下这一几率. 现在我们将叙述其量子力学理论, 这样你可以看出如果要更严格地求解这个问题, 你应该去做些什么. (这里我们仍旧要作一些理想情形的假设, 假设这些电子被定域在它们的原子中, 而且只有相邻的自旋之间才有相互作用.)

我们考虑这样一个模型, 该模型中每个原子的电子除一个以外其余都是成对的, 因此所有的磁效应都来自每个原子中那一个自旋为 $1/2$ 的电子. 我们进一步设想这些电子被定域在点阵的原子座上, 这个模型大致相当于金属镍.

我们再假定任何两个相邻的自旋电子间有相互作用存在, 这个相互作用对整个体系的能量给出了这样一项,

$$E = - \sum_{i,j} K \sigma_i \cdot \sigma_j, \quad (15.1)$$

式中 σ 表示电子的自旋, 而求和遍及所有相邻的电子对. 当我们考虑氢原子中由于电子和质子磁矩的相互作用而引起的超精细分裂时, 就曾经讨论过这种类型的相互作用, 那时我们把它表示为 $A \sigma_e \cdot \sigma_p$. 现在, 对于给定的一对电子, 譬如说位于原子 4 和原子 5 的一对电子, 其哈密顿函数将为 $-K \sigma_4 \cdot \sigma_5$. 对每一对这样的电子都有这样的一项, 而总的哈密顿函数(正如对经典能量所预期的)就是每一对相互作用的电子所提供的这些能量项之和. 由于能量被写成含有一 K 的因子, 所以正 K 将相当于铁磁性, 也就是说, 当相邻自旋平行时总能量最低. 在实际晶体中, 可能还有次近邻的相互作用项等等, 但是在现阶段我们没有必要考虑这种复杂的情形. 有了式(15.1)的哈密顿函数我们就有了(在我们的近似条件下)对铁磁体的完整描述, 并且由之应可导出磁化的性质, 我们也应能计算由于磁化而引起热力学性质. 如果我们能够求出全部能级, 则在温度 T 时晶体的各种性质可以由这一统计力学原理求得:

系统处在给定的能量为 E 的状态的几率与 $e^{-E/kT}$ 成正比. 这个问题至今尚未被完全解出.

我们举一个所有原子都排在一条直线——一维晶体点阵的简单例子来说明一些问题. 你们很容易将这些概念推广到三维的情形. 在每一个原子的位置上都有一个电子, 每个电子都有两个可能的状态, 不是自旋朝上就是自旋朝下, 整个系统可通过说明所有自旋是如何排列的来描述. 我们取体系的哈密顿函数作为相互作用的能量算符. 将式(15.1)中的自旋矢量解释为 σ 算符(或 σ 矩阵), 对于线性点阵我们可写出:

$$\hat{H} = \sum_n -\frac{A}{2} \hat{\sigma}_n \cdot \hat{\sigma}_{n+1}. \quad (15.2)$$

在上式中为方便起见, 我们将常数写成 $A/2$. (这样一来, 以后的一些式子将和第13章的一些式子完全相同.)

现在我们要问, 什么状态是这个体系的最低能量状态呢? 体系的最低能量状态是所有自旋都平行的状态, 譬如说所有自旋向上¹⁾的态. 我们可以把这个态写成为 $|\cdots++++\cdots\rangle$, 或 $|gm\rangle$, 作为“基态”或最低能量态. 我们不难算出这个态的能量. 一种办法是用 $\hat{\sigma}_x$, $\hat{\sigma}_y$ 和 $\hat{\sigma}_z$ 写出所有 σ 矢量, 再仔细算出哈密顿函数中每一项在基态时的值, 然后把这些结果相加. 其实我们也可使用一个好而简捷的方法. 在§12-2中我们已经知道, $\hat{\sigma}_i \cdot \hat{\sigma}_j$ 可以用泡利自旋交换算符来表示, 如

$$\sigma_i \cdot \sigma_j = (2 \hat{P}_{ij}^{\text{自旋交换}} - 1), \quad (15.3)$$

式中算符 $\hat{P}_{ij}^{\text{自旋交换}}$ 的作用是交换第 i 个电子与第 j 个电子的自旋. 把这个表示式代入式(15.2), 哈密顿函数就变为:

$$\hat{H} = -A \sum_n \left(\hat{P}_{n, n+1}^{\text{自旋交换}} - \frac{1}{2} \right). \quad (15.4)$$

现在要计算不同态的情形就容易了. 例如, 若 i 和 j 这两个电子的自旋同时向上, 则交换自旋并不会引起任何变化, 那么 \hat{P}_{ij} 作用于该态上就给出相同的态, 这与乘以 $+1$ 等价. 因此表示式 $(\hat{P}_{ij} - 1/2)$ 正好等于 $1/2$. (从现在开始我们省去 \hat{P} 的上标.)

对于基态所有自旋向上, 如果你们交换一对特定的自旋, 你们仍旧得到原来的态. 基态是一个定态, 如果把哈密顿算符作用在这个态上, 得到的是这个态乘上一个求和项, 每一对自旋态提供 $-A/2$ 这样一项. 这就是说, 在体系的基态能量中每个原子提供 $-A/2$.

其次我们希望考虑某些激发态的能量. 相对于基态来测量能量是很方便的, 这就是说选择基态作为我们的能量零点. 为了做到这一点, 我们可以对哈密顿算符中的每一项加上能量 $A/2$. 这样正好把式(15.4)中的“ $1/2$ ”变成“ 1 ”, 因此新的哈密顿算符为

$$\hat{H} = -A \sum_n (\hat{P}_{n, n+1} - 1). \quad (15.5)$$

使用这个哈密顿算符, 体系最低态的能量为零, (对于基态来说), 自旋交换算符相当于乘以 1 , 正好把每一项中的“ 1 ”消去.

为了描述不同于基态的其他态, 我们将需要一组适当的基础态. 一种较方便的处理方法是这样的, 按照一个电子自旋向下、两个电子自旋向下、…等等对态进行分组. 当然, 一个电子自旋向下的态可以有很多, 这个向下自旋可能位于原子“4”, 或原子“5”, 或原子“6”…等等. 事实上我们可以就选这样的态作为我们基础态, 我们可以把它们写成: $|4\rangle, |5\rangle, |6\rangle, \dots$

1) 这里的基态实际上是“简并”的, 还有其他的状态也具有同样的能量, 例如所有自旋都朝下的态, 或者都指向任意别的方向上. 在 z 方向上加一很小的外磁场后将使所有这些状态具有不同的能量, 而我们这里所选取的状态将是真正的基态.

等。但是为了以后方便,我们也可用其坐标 x 来表示这个具有自旋向下的电子的单个原子。也就是说,我们把态 $|x_5\rangle$ 定义为:除了位于 x_5 处的原子其电子自旋向下外,所有其他电子的自旋都向上(参看图 15-1)。一般说来, $|x_n\rangle$ 是指只具有一个向下自旋的态,该向下自旋态

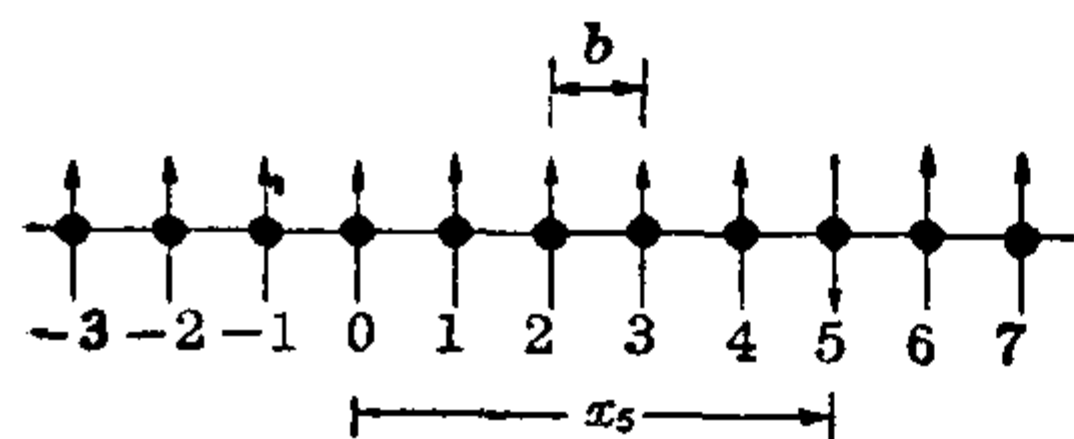


图 15-1 一线性排列的自旋体系的基础态 $|x_5\rangle$ 。其中除位于 x_5 处的一个自旋向下外,其余的自旋都向下

位于第 n 个原子的坐标 x_n 处。

哈密顿算符(15.5)对态 $|x_5\rangle$ 的作用结果是什么呢?譬如说哈密顿算符中 $-A(\hat{P}_{7,8}-1)$ 这项吧,其中算符 $\hat{P}_{7,8}$ 交换 7、8 两个相邻原子的自旋,而在态 5 中这两个原子的自旋是向上的,所以它的作用并没有改变什么, $\hat{P}_{7,8}$ 只相当于乘以 1:

$$\hat{P}_{7,8}|x_5\rangle = |x_5\rangle.$$

由此得到

$$(\hat{P}_{7,8}-1)|x_5\rangle = 0.$$

于是,哈密顿算符中除了包含原子 5 的那些项以外,其余所有的项作用于 $|x_5\rangle$ 后都为 0。算符 $\hat{P}_{4,5}$ 对态 $|x_5\rangle$ 的作用使原子 4 的自旋(向上)和原子 5 的自旋(向下)作了交换,结果成为除了原子 4 的自旋向下外,其余所有原子的自旋都向上的态,即

$$\hat{P}_{4,5}|x_5\rangle = |x_4\rangle.$$

同理

$$\hat{P}_{5,6}|x_5\rangle = |x_6\rangle.$$

因此,哈密顿算符中留下的只是 $-A(\hat{P}_{4,5}-1)$ 和 $-A(\hat{P}_{5,6}-1)$ 两项,它们对 $|x_5\rangle$ 的作用,分别得到 $-A|x_4\rangle + A|x_5\rangle$ 和 $-A|x_6\rangle + A|x_5\rangle$, 最后的结果为

$$\hat{H}|x_5\rangle = -A \sum_n (\hat{P}_{n,n+1}-1)|x_5\rangle = -A\{|x_6\rangle + |x_4\rangle - 2|x_5\rangle\}. \quad (15.6)$$

当哈密顿算符作用在态 $|x_5\rangle$ 上时,它给出了一些处在态 $|x_4\rangle$ 和 $|x_6\rangle$ 的振幅,这就意味着有一定振幅使向下的自旋跳跃到相邻原子上。因此由于自旋之间的这种相互作用,如果开始时某一个自旋向下,那么它就有机会在以后为另一个自旋向下所代替。将哈密顿算符作用在一般态 $|x_n\rangle$ 上就给出:

$$\hat{H}|x_n\rangle = -A\{|x_{n+1}\rangle + |x_{n-1}\rangle - 2|x_n\rangle\}. \quad (15.7)$$

这里要特别注意,如果我们所取的是只有一个自旋向下的态构成的完全集,则它们将只在它们本身之间混合。哈密顿算符绝不会把这些一个自旋向下的态同其他具有多于一个自旋向下的态混合起来。只要你们仅仅交换自旋,你们就绝不会改变总的向下自旋的数目。

使用哈密顿算符的矩阵记法是方便的,譬如说 $H_{n,m} = \langle x_n | \hat{H} | x_m \rangle$, 方程(15.7)相当于

$$\begin{aligned} H_{n,m} &= A, \\ H_{n,n+1} &= H_{n,n-1} = -A, \\ H_{n,m} &= 0, \text{ 当 } |n-m| > 1. \end{aligned} \quad (15.8)$$

现在我们要问,对于具有一个自旋向下的那些态其能级是怎样的呢?和往常一样,我们令 C_n 为某个态 $|\psi\rangle$ 处于态 $|x_n\rangle$ 的振幅。如果 $|\psi\rangle$ 是一个具有确定能量的态,则所有的 C_n 必定以相同的形式随时间变化,即

$$C_n = a_n e^{-iEt/\hbar}. \quad (15.9)$$

我们可以把这个试解代入通常的哈密顿方程

$$i\hbar \frac{dC_n}{dt} = \sum_m H_{nm} C_m. \quad (15.10)$$

中去,同时使用式(15.8)有关矩阵元。当然我们得到一组无限多个方程,但可以把它们都写

成如下形式:

$$Ea_n = 2Aa_n - Aa_{n-1} - Aa_{n+1}. \quad (15.11)$$

这样我们又得到了与在第 13 章中所解决的完全相同的问题, 不过那里是 E , 而现在是 $2A$. 方程的各个解代表振幅 C_n (自旋向下的振幅), 它以传播常数 b 和能量

$$E = 2A(1 - \cos kb). \quad (15.12)$$

沿晶格传播, 式中 b 是晶格常数.

具有确定能量的这些解与自旋向下的各个“波”——称为“自旋波”相对应, 对于每个波长, 存在一个相应的能量. 对于长波长 (小 b), 这能量按下式随 k 变化

$$E = Ab^2 k^2. \quad (15.13)$$

和以前一样, 我们可以考虑一个定域的波包 (然而其中只包含长的波长), 它相当于在点阵中某一部分的一个自旋向下的电子.

这个向下的自旋表现得像一个“粒子”. 因为它的能量与 b 的关系为式 (15.13), 所以这个“粒子”具有有效质量:

$$m_{\text{有效}} = \frac{\hbar^2}{2Ab^2}. \quad (15.14)$$

有时我们把这些“粒子”称为“磁振子”.

§ 15-2 双自旋波

现在我们希望讨论一下存在两个向下自旋时的情形. 我们仍然选取一组基础态, 所选的这些态在两个原子的位置上有向下的自旋, 如图 15-2 所示. 我们也可以用两个向下自旋的位置的坐标 x 来表示这个态, 例如, 图 15-2 中所示的态可写成 $|x_2, x_5\rangle$. 一般说来, 基础态为 $|x_n, x_m\rangle$, 这是一个二重无限集. 在这套描述方法中, 态 $|x_4, x_9\rangle$ 和态 $|x_9, x_4\rangle$ 是完全相同的态, 因为这两个态都只是说在位置 4 和位置 9 处各有一个向下的自旋, 它们的次序并没有什么意义. 此外, 态 $|x_4, x_4\rangle$ 是无意义的, 并不存在这种情况. 我们可以这样来描述任何一个态 $|\psi\rangle$, 即给出它在每个基础态的振幅. 因此, $C_{m,n} = \langle x_m, x_n | \psi \rangle$. 现在表示处于态 $|\psi\rangle$ 的系统在第 m 个原子和第 n 个原子同时具有向下自旋这种态中的振幅. 现在所出现的这种复杂性并不是概念上的复杂, 仅仅是簿记上的复杂性而已. (量子力学的一个复杂性就在于簿记. 随着向下自旋越来越多, 我们所用的记号也因含有大量标记而变得越来越复杂, 方程式也总是令人望而生畏, 其实概念并不比最简单的情形复杂多少.)

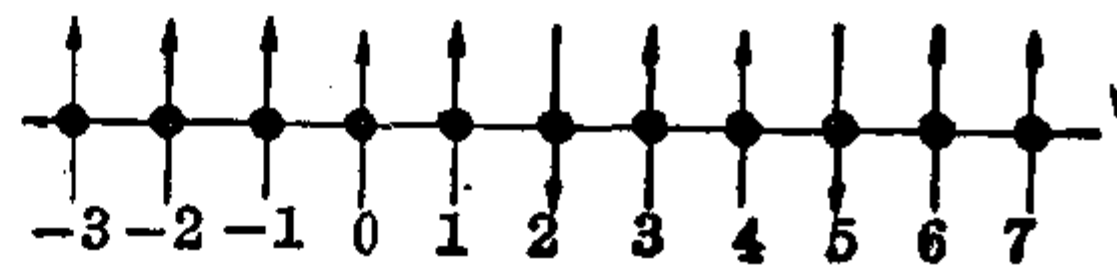


图 15-2 具有两个向下自旋的状态

这个自旋系统的运动方程是一组关于 $C_{n,m}$ 的微分方程. 它们是

$$i\hbar \frac{dC_{n,m}}{dt} = \sum_{ij} (H_{n,m,ij}) C_{ij}. \quad (15.15)$$

假定我们希望求出该系统的定态, 和往常一样, 把对时间的微商变成 E 乘上振幅, 而 $C_{m,n}$ 可以用系数 $a_{m,n}$ 代替. 接下来我们必须仔细地算出 H 对自旋 m 和 n 向下的这个态作用的结果. 这种计算并不困难. 暂时假定 m 和 n 相距甚远, 这样我们就不必为显而易见的麻烦而操心. 对位于 x_n 处的向下自旋的交换作用将把向下自旋不是转移到第 $n+1$ 个原子就是移到第 $n-1$ 个原子上去. 所以有一个振幅对应于现在的态, 它来自态 $|x_m, x_{n-1}\rangle$. 或者移动的也可能是另一个自旋, 所以也存在着一一定的振幅, 表明 $C_{m,n}$ 系来自 $C_{m+1,n}$ 或 $C_{m-1,n}$. 所有这

些效应都应是相同的。最后关于 $O_{m,n}$ 的哈密顿方程为

$$E a_{m,n} = -A(a_{m+1,n} + a_{m-1,n} + a_{m,n+1} + a_{m,n-1}) + 4Aa_{m,n}. \quad (15.16)$$

这个方程是正确的,但下面两种情况除外:如果 $m=n$,则方程根本不存在;如果 $m=n\pm 1$,则方程(15.16)中有两项应去掉。我们将不去考虑这种例外情形,我们就理有 n 个方程略有改动这一事实吧。毕竟我们假定晶体是无限的,而且我们有无限多项,所以忽略 n 项也没有多大关系。那么作为粗略的一级近似,让我们忘掉那些改动过的方程,换句话说,我们假定方程(15.16)对所有 m 和 n ,即使它们相差 1 也都是正确的,这就是我们的近似方法的基本部分。

方程的求解并不难,我们立即得到

$$O_{m,n} = a_{m,n} e^{-iEt/\hbar}, \quad (15.17)$$

而

$$a_{m,n} = (\text{常数}) e^{ik_1 x_m} e^{ik_2 x_n}, \quad (15.18)$$

式中

$$E = 4A - 2A \cos k_1 b - 2A \cos k_2 b. \quad (15.19)$$

至此我们可以想一想,如果我们有二个独立的,相当于 $k=k_1$ 和 $k=k_2$ 的单自旋波(如上节所述),将出现什么情况呢?根据(15.12)式,它们具有能量

$$\epsilon_1 = (2A - 2A \cos k_1 b)$$

及

$$\epsilon_2 = (2A - 2A \cos k_2 b).$$

注意,式(15.19)中的能量 E 正好是它们之和,即

$$E = \epsilon(k_1) + \epsilon(k_2). \quad (15.20)$$

换句话说,我们可以这样来考虑我们所得到的解:有两个粒子,也就是两个自旋波,一个粒子具有以 k_1 描述的动量,另一个粒子具有用 k_2 表示的动量,体系的能量就是这两个粒子能量之和,这两个粒子的作用是完全独立的。对于这个体系就只有这些。

当然,我们已经做了某些近似,但是我们现在并不想讨论我们的答案的精确性。不过,你们也许猜想到,在一个适当大小的晶体中包含着数十亿个原子,因此在哈密顿函数中就含有数十亿项,少了几项并不会造成多大的误差。要是我们有很多向下的自旋,以致向下自旋的密度相当大,那么我们就得考虑修正了。

有趣的是:如果只有两个向下自旋,就可以写出精确的解。这结果并不特别重要,但是引起兴趣的是对于这种情况方程可以精确求解。这一解为:

$$a_{m,n} = \exp[ik_0(x_m + x_n)] \sin k|x_m - x_n|, \quad (15.21)$$

而能量为:

$$E = 4A - 2A \cos k_1 b - 2A \cos k_2 b,$$

波数 k_0, k 与 k_1, k_2 的关系为:

$$k_1 = k_0 - k, \quad k_2 = k_0 + k. \quad (15.22)$$

这个解包含了这两个自旋的“相互作用”,它说明当两个自旋相靠近时就有一定的散射机会,这种自旋表现得很像具有相互作用的粒子。但是,有关它们散射的详细理论超出了我们想要在这里讨论的范围。

§ 15-3 独立粒子

在上节中,我们已经写出了两个粒子系统的哈密顿函数式(15.15)。然后利用相当于忽略两个粒子间任何“相互作用”这种近似方法,我们求得了由式(15.17)和式(15.18)所描述的定态,这个态正好就是两个单粒子态的乘积。然而,我们对于式(15.18)中 $a_{m,n}$ 的解实在

并不满意。我们早就谨慎地指出, 态 $|x_0, x_4\rangle$ 与 $|x_4, x_0\rangle$ 并无区别—— x_m 和 x_n 的次序没有什么意义。一般来说, 如果我们交换 x_m 和 x_n 的值, 振幅 $O_{m,n}$ 的代数表达式必须不变。因为这种交换并不改变状态, 不管怎么说, 它应代表在 x_m 处及 x_n 处各找到一个向下自旋的态的振幅。但是要注意, 由于 k_1 和 k_2 通常是不同的, 式(15.18)对 x_m 和 x_n 并不对称。

麻烦在于我们没有迫使式(15.15)的解满足这个附加条件, 幸好这个问题很容易解决。首先我们注意到, 该哈密顿方程的一个解

$$a_{m,n} = K e^{ik_2 x_m} e^{ik_1 x_n} \quad (15.23)$$

与式(15.18)一样好, 甚至其能量也与式(15.18)所得的能量相同。式(15.15)和(15.23)的任何线性组合也是一个很好的解, 其能量仍由式(15.10)给出。由于对称性要求, 我们所应选取的解就是式(15.15)和式(15.23)之和:

$$a_{m,n} = K [e^{ik_1 x_m} e^{ik_2 x_n} + e^{ik_2 x_m} e^{ik_1 x_n}]. \quad (15.24)$$

现在, 给定任何 k_1 和 k_2 , 振幅 $O_{m,n}$ 和我们放置 x_m 和 x_n 的方式无关——如果我们恰巧把 x_m 和 x_n 规定反了, 我们仍然得到相同的振幅。我们根据“磁振子”对方程(15.24)所作的解释也必定和以前不同, 我们不再能说该方程代表波数为 k_1 的一个粒子和波数为 k_2 的第二个粒子。振幅(15.24)式表示一个具有两个粒子(磁振子)的态。这个态的特征由两个波数 k_1 和 k_2 来表示。我们的解看上去很像是由一个动量为 $p_1 = h/k_1$ 的粒子组成的复合态, 但是我们不能在这个态中指出哪个粒子是哪一个。

至此, 读者应该从这些讨论中回想到第4章的内容以及我们关于全同粒子的描述。我们刚才正好证明自旋波粒子(磁振子)的行为很像全同玻色粒子。所有的振幅对两个粒子的坐标来说必须是对称的——这等于说, 如果我们“交换两个粒子”, 我们将回到同样的振幅并且具有相同的符号。但是, 你们可能会想, 为什么我们在构成式(15.24)时选取两项相加的方式? 为什么不把这两项相减? 采用减号时, 交换 x_m 和 x_n 只不过改变 $a_{m,n}$ 的符号, 这会有什么关系。但是交换 x_m 和 x_n 并没有引起任何改变——晶体中的所有电子仍旧位于原来的地方, 所以振幅的符号也没有理由要改变。由此可见, 磁振子的行为像玻色粒子¹⁾。

上面的讨论主要有两点: 第一, 告诉你们一些有关自旋波之事; 第二, 向读者表明了一个态, 它的振幅是两个振幅的乘积, 它的能量是相应于这两个振幅的能量和。对于独立粒子来讲, 振幅是相乘, 能量是相加。你们不难理解为什么能量是求和。能量是虚指数中 t 的系数, 它与频率成正比。如果有两个粒子正在做某些事情, 一个具有振幅 $e^{-iE_1 t/\hbar}$, 而另一个具有振幅 $e^{-iE_2 t/\hbar}$, 如果这两件事情一起发生的振幅是每个振幅之积, 在这乘积中就出现了单个频率, 它是两个频率之和, 与振幅乘积相对应的能量是两个能量之和。

我们通过相当冗长的论证来向你们说明一件简单的事情, 当你们不考虑粒子间的任何作用时, 就可以把每个粒子看成是独立的。这些粒子可以各自存在于它们单独存在时所具有的各种不同的状态中。每个粒子都贡献出它们单独存在时所具有的能量。然而你们必须记住, 如果它们是全同粒子, 则它们会表现为不是玻色粒子就是费密粒子, 这由具体问题来定。例如, 把两个额外的电子加到晶体里去, 它们就会表现得象费密粒子。当交换这两个电子的位置时, 其振幅必定改变符号。在相应于式(15.24)的方程中, 在右边的两项中间就应

1) 一般说来, 我们所讨论的这类准粒子, 其行为不是像玻色粒子, 就是像费密粒子, 而对自由粒子来说, 具有整数自旋的粒子是玻色子, 具有半整数自旋的粒子是费密子。“磁振子”代表一个自旋向上的电子转成自旋向下, 它自旋的变化为1。磁振子具有整数自旋, 它是玻色子。

该有一个负号。因而两个费密粒子不可能处在完全相同的情况——具有相同的自旋和相同的 k , 这种态的振幅是零。

§ 15-4 苯 分 子

虽然量子力学提供了确定分子结构的基本规律, 但是这些规律只能确切地用在最简单的化合物上。因此化学家们设计出各种近似方程来计算复杂分子的某些性质。现在我们要对你们说明的是有机化学家们是怎样应用独立粒子近似方法的。我们从讨论苯分子开始。

在第 10 章中我们曾用另一种观点讨论苯分子, 在那里我们对苯分子采用的是两态系统的近似图像, 它具有如图 15-3 所示的两个基础态。苯分子有一个由六个碳原子构成的环, 每个碳原子所在处束缚着一个氢原子。按照惯用的价键图, 我们必须假设半数碳原子间是双键, 而在最低能量的条件下, 双键的分布有如图所示的两种可能形式。当然还有别的能量较高的态。当我们在第 10 章讨论苯分子时, 我们就采用这两个态, 并没有考虑别的态。我们发现苯分子的基态能量并不是图中所示的任一态的能量, 而是比这个态的能量低了一个量值, 该量值与从其中一个态跃迁至另一态的振幅成正比。

现在我们将从完全不同的观点——使用不同的近似方法来考察同一个分子。这两种观点将会给我们不同的答案, 但是如果改进任何一种近似方法, 我们都应得到对苯分子的正确描述。然而, 如果我们不肯费心去改进它们(当然通常往往如此), 那么你们就不应该为这两种描述不完全一致而感到惊奇。我们至少将用新的观点来证明, 苯分子的最低能量比如图 15-3 所示的任一个三键结构要低。

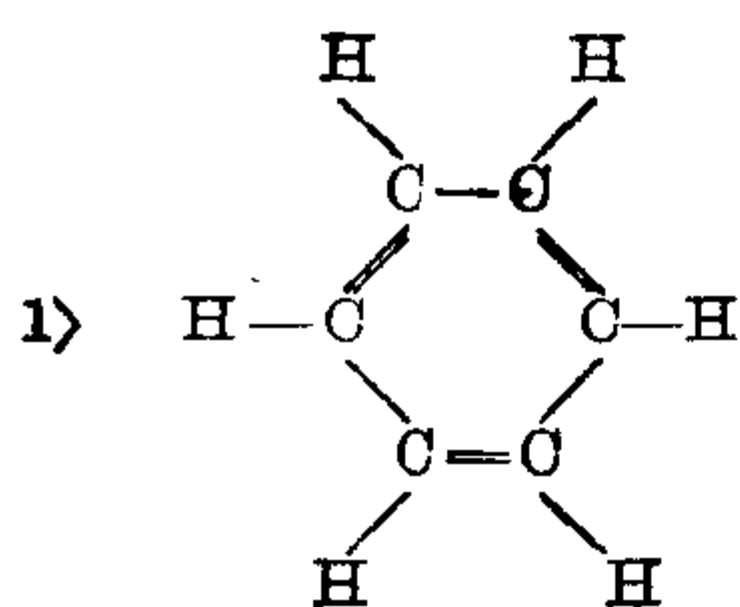


图 15-3 第 10 章中采用的苯分子的两个基础态

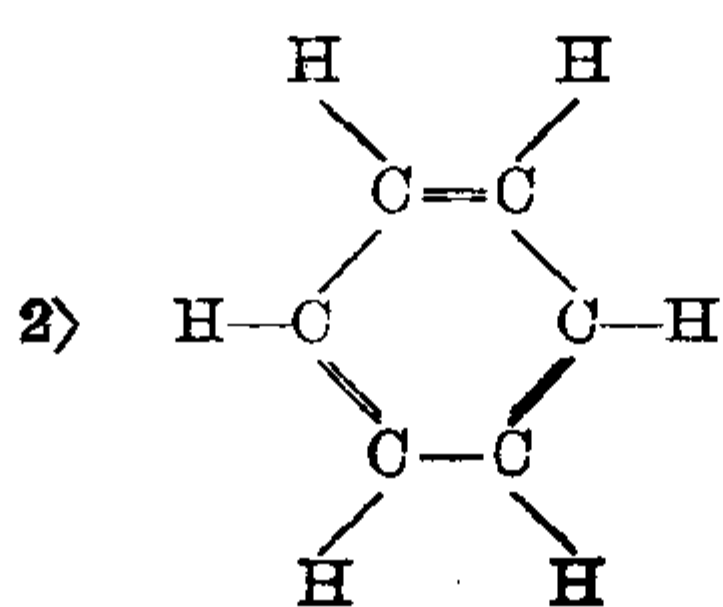


图 15-4 去掉六个电子的苯环

现在我们想要采用下面的图像: 我们设想苯分子的六个碳原子仅以单键相联, 如图 15-4 所示。由于一个键代表一对电子, 在上述图像中我们已去掉了六个电子, 它是一个六重电离的苯分子。现在我们来考虑把这六个电子放回去会发生什么情况, 我们一次放回一个电子, 并想像每个电子都可以环绕这个环自由运动。我们还假设图 15-4 所示的所有键都满了, 没有必要对之作进一步的考虑。

当我们把一个电子放回到这个分子离子时会发生些什么呢? 当然它可能落在环周围六个位置——相当于六个基础态——中的任何一个上, 它从一个位置跑到相邻的位置上去也应该有一个确定的振幅, 比方说为 A 。如果我们分析这些定态, 就会有某些可能的能级。这仅仅是对一个电子而言。

接下来把第二个电子放进去, 现在我们作一个你所能想像到的最荒谬的近似——一个电子的行为并不影响另一个电子的行为。当然它们实际上是有相互作用的, 它们通过库仑力而相互排斥, 此外当这两个电子在同一位置时, 它们所具有的能量必定与只有一个电子在那里时的能量的两倍有很大的差别。当只有六个位置时, 特别是当我们要想放进第六个电子的时候, 独立粒子的近似确实是不合理的。但是不管怎么说, 有机化学家们已经能从这种

近似中获得许多知识。

在我们对苯分子作出详细计算之前,让我们考虑一个更简单的例子——乙烯分子,它只含有两个碳原子,在每边的碳原子上都带有两个氢原子,如图15-5所示。这分子有一个额外的价键,含有两个电子,处在两个碳原子之间。现在去掉这两个电子中的一个,我们得到

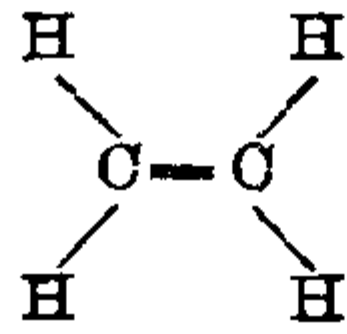


图15-5 乙烯分子

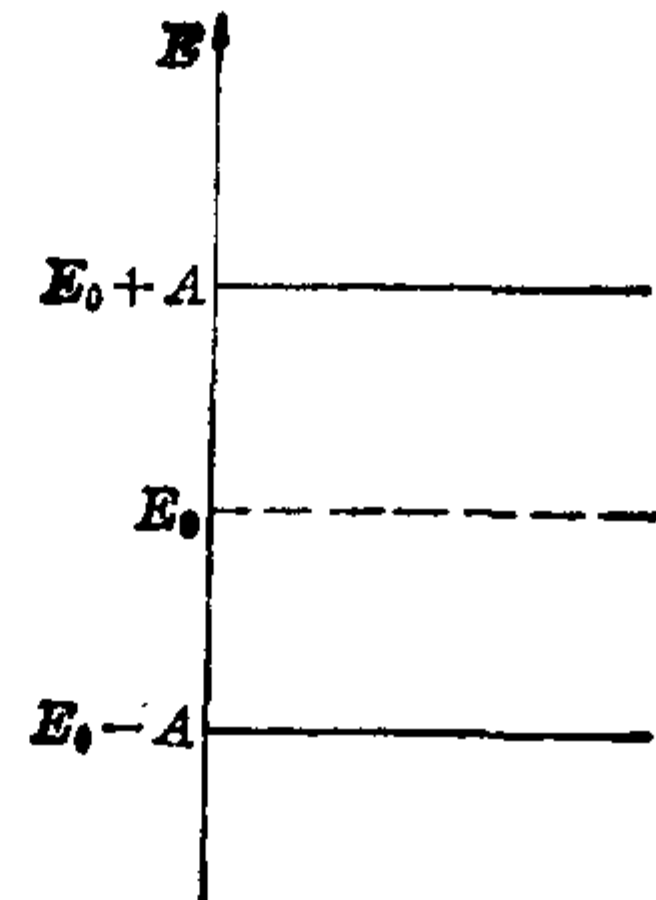


图15-6 乙烯分子中“额外”电子可能具有的能级

什么呢?我们可以把它看成是一个两态系统——留下的一个电子可以位于这个碳原子或者另一个碳原子处。我们可以把它作为一个两态系统来分析。这个单个电子可能具有的能量不是 $(E_0 - A)$,就是 $(E_0 + A)$,如图15-6所示。

现在我们加进第二个电子。好!如果我们有了两个电子,我们可以把第一个电子放在较低的态,而把第二个电子放在较高的状态。不太对,我们忘记了某些事情。每一个这种状态实际上是双重的。当我们说存在一个能量为 $(E_0 - A)$ 的可能状态时,实际上是两个。如果一个电子的自旋向上而另一个电子的自旋向下的话,则这两个电子可以进入同一个态。(由于不相容原理,不能再放入更多的电子。)所以实际上能量为 $(E_0 - A)$ 的可能状态有两个。如图15-7所示,我们可以画一个图,如图15-7所示,它既表明能级,又表明这些能级被占据的情况。在最低能量条件下,两个电子将以相反的自旋一起处在最低状态。如果我们忽略两个电子的相互作用,那么乙烯分子那个额外的价键的能量是 $2(E_0 - A)$ 。

现在让我们回过头来讨论苯。图15-3中的两个态每个都有三个双键。每个双键就像乙烯中的双键。如果 E_0 现在是把一个电子放入苯中一个位置时的能量, A 是这个电子跃迁到相邻位置上的能量,则每个双键贡献 $2(E_0 - A)$ 的能量。所以能量大致应为 $6(E_0 - A)$ 。但是我们在以前研究苯分子时,我们得出能量要比有三个额外价键的结构能量为低的结果。让我们来看看,根据我们的新观点,苯分子的能量是否显得比三个价键的情况更低。

我们从六重电离的苯环开始讨论,并加进一个电子。现在我们有了一个六个态的系统。虽然我们还没有解过这系统的问题,但是我们知道怎样去解,我们可以写出含有六个振幅的六个方程等等。但是让我们省一些劳动——我们注意到:当我们算出无限原子线列中的一个电子问题时,我们已经解决了这个问题。当然,苯并不是无限线列,它有6个原子位于一个环上。但是设想我们打开这个环,把它拉成一直线,并且将沿此直线的原子从1到6予以编号。在无限长直线的情况下,下一个位置应是7。但是如果我们坚持认为这第7个位置和第1个位置全同,并以此类推,那么情况就和苯环完全相同了。换句话说,我们可以使用无限长直线的解,但要求这个

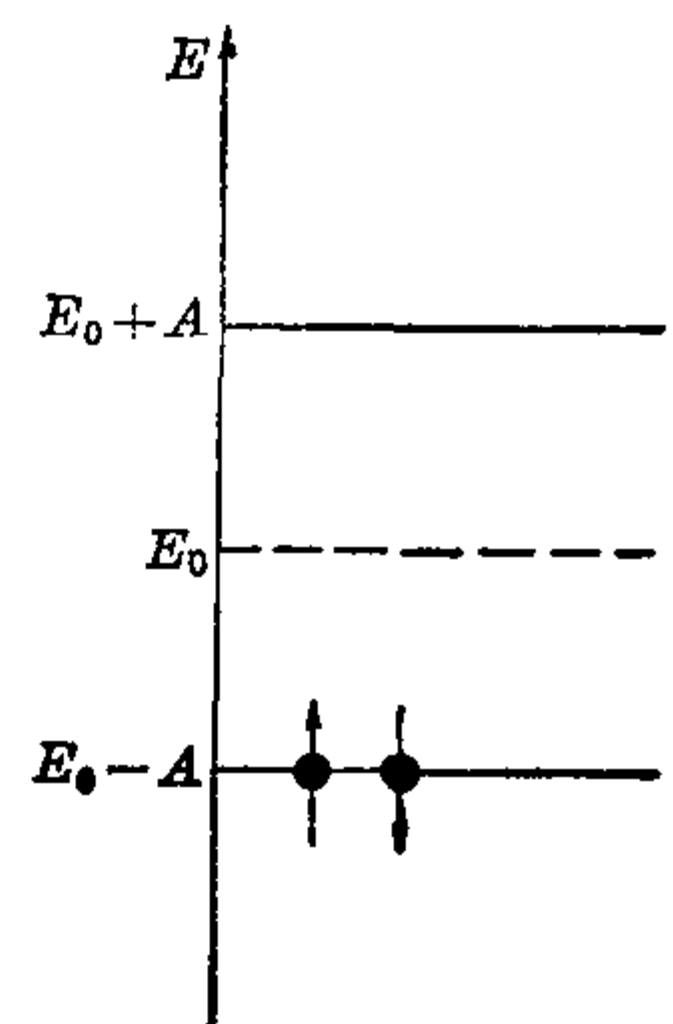


图15-7 在乙烯分子的额外价键中,可以有两个电子(一个自旋向上,一个自旋向下)占据最低能级

解具有6个原子长的周期性。在第13章中我们已知道,处于一直线上的电子,当它在每个位置上的振幅为 $e^{ik\alpha_n} = e^{ikb_n}$ 时,它就具有确定能量的状态。对于这个 k , 能量为

$$E = E_0 - 2A \cos kb. \quad (15.25)$$

我们现在只要那些每6个原子就重复的周期性解。让我们先讨论 N 个原子的环这种一般的情况。如果这个解具有 N 个原子间距的周期性,则 e^{ikbN} 必定为1,或者, kbN 必定是 2π 的整数倍。令 s 表示任一整数,于是上述条件为

$$kbN = 2\pi s. \quad (15.26)$$

以前我们就已知道,取 $\pm\pi/b$ 范围以外的 k 值是毫无意义的。这意味着:我们取 $\pm N/2$ 范围内的 s 值就得到所有可能的状态。

于是我们发现,对于这 N 个原子的环来说,存在 N 个确定能量的状态¹⁾,这些态的波数由下式给出

$$k_s = \frac{2\pi}{Nb} s, \quad (15.27)$$

每个态的能量由(15.25)给定。我们得到了所有可能能级的一组线状谱。苯($N=6$)的能谱如图15-8(b)所示。(括号里的数字表示具有相同能量的不同状态数目。)

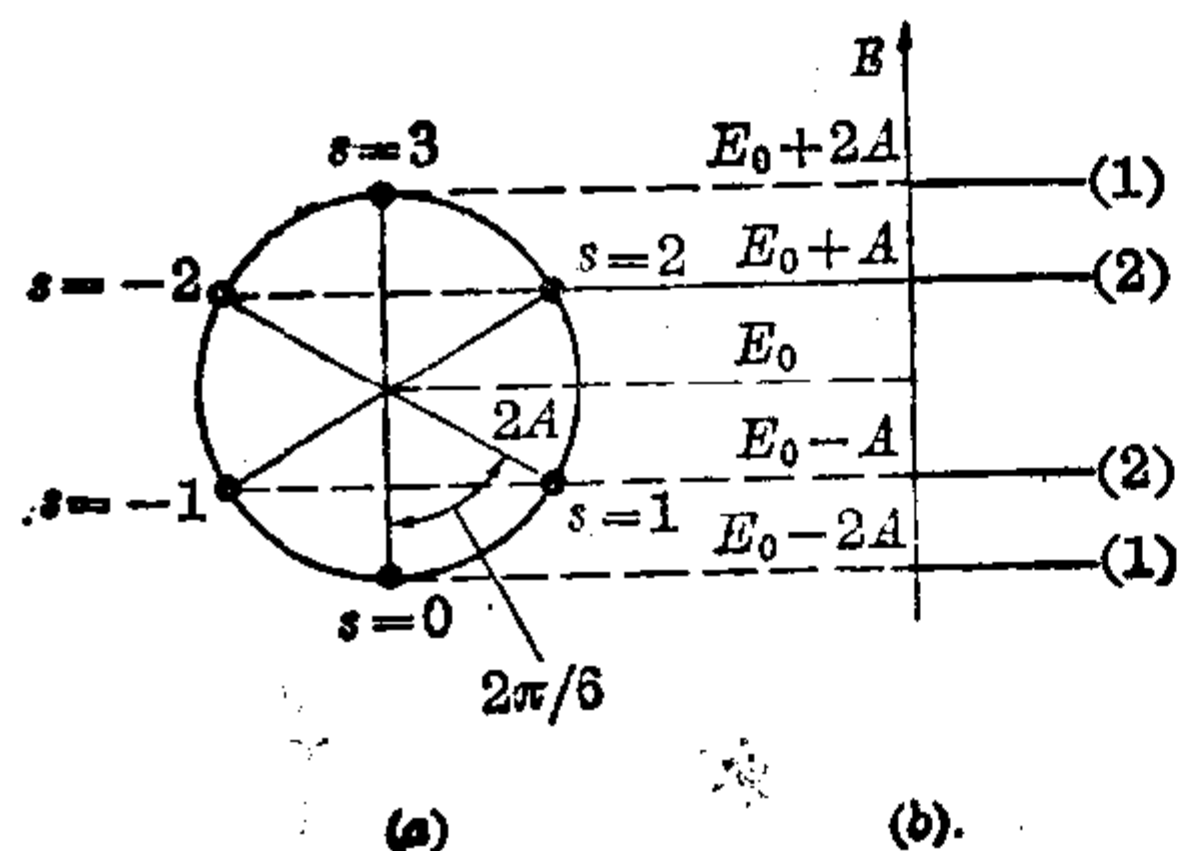


图15-8 具有六个电子位置的环的能级(例如:苯环)

有一个使这六个能级形象化的好方法,如图15-8a所示。想像一个圆,其圆心处在能量为 E_0 的能级上,半径为 $2A$ 。如果从这圆的底部开始量出六个相等的弧(在从底点量起为 $k, b=2\pi s/N$ 的角度处对苯来说为 $2\pi s/6$),那么图上这些点的垂直高度就是式(15.25)的解。六个点代表六个可能的状态。最低能级为 (E_0-2A) ,有两个态具有相同的能量 (E_0-A) ,等等²⁾。这些都是一个电子可能具有的状态。

如果电子数超过一个,那么每个态可容纳具有相反自旋方向的两个电子。

对于苯分子来说,我们必须放进六个电子。对基态来说,他们将进最低的能量状态——两个电子处在 $s=0$, 两个电子处在 $s=+1$, 另两个电子处在 $s=-1$ 。按照独立粒子近似,该基态能量为

$$E_{\text{基}} = 2(E_0 - 2A) + 4(E_0 - A) = 6E_0 - 8A. \quad (15.28)$$

这个能量的确比三个分开的双键能量要少 $2A$ 。

将苯和乙烯的能量加以比较,就可确定 A 。结果为0.8电子伏特,或者用化学家们喜欢的单位,每摩尔18千卡(1千卡=4186.8焦耳)。

我们可以用上面的叙述来计算和了解苯的其他性质。例如,利用图15-8,我们就可以讨论苯被光激发的情形。如果我们试着去激发苯中的一个电子,那会出现什么情形呢?这个电子可以跳到另一个空着的较高的能量状态上去。最低激发能量应是从最高的被占据能级跃迁到最低空能级的能量,这需要能量 $2A$ 。当 $h\nu = 2A$ 时,苯将吸收频率为 ν 的光。苯也会吸收能量为 $3A$ 和 $4A$ 的光子。不用说,苯的吸收光谱已经测量过了,谱线的图样多少与

1) 你们可能以为当 N 是偶数时会有 $N+1$ 个态,其实并非如此,因为 $s = \pm N/2$ 给出相同的态。

2) 如果有两个态(它们具有不同的振幅分布)具有相同的能量,我们称这两个态是“简并”的。注意,可以有四个电子具有能量 $E_0 - A$ 。

我们的分析相符,只是最低的跃迁在紫外区.为了和实验数据相吻合, A 的值应选取在1.4到2.4电子伏特之间.这就是说, A 这个数据比根据化学键束缚能预期的要大二到三倍.

对于这种情况,化学家的处理方法是:分析许多类似的分子,从中得出一些经验规则.例如,他知道:为了计算束缚能,要使用这样那样的 A 值,但为了得出大致正确的吸收光谱要用另外一个 A 值.你们可能感到这听起来有点荒谬.从试图根据第一原理来了解自然界的物理学家的观点来说,这种方法不是很令人满意的.但是化学家面临的问题却不同.对于目前尚未制造出来、或者尚未完全了解的分子,化学家在事前必须试着对它们的性质进行猜测.他所需要的是一系列经验规则,至于这些规则是哪里来的则无关紧要.所以他应用理论的方式与物理学家很不相同.他所选用的方程式,其中含有真理的影子,但是他必须改变其中的常数——作出经验修正.

就苯来说,与实验不一致的主要原因是我们假设电子是独立的——我们作为出发点的理论实际上并不合理.然而,它包含着某些真理的影子,因为它的结果似乎是对路的.有机化学家在选作研究对象的那些复杂事物的困境中,就是利用这样一些方程再加上某些经验规则——包括各种例外情况来进行的.(不要忘记,一个物理学家之所以能够从第一原理出发真正计算一些东西,是因为它仅仅选择了一些简单问题,他从来没有解决过那些具有42个或者即使是6个电子的问题.至今,物理学家所能作出相当精确、合理的计算的仅仅是氢原子和氦原子.)

§ 15-5 其他有机化学分子

现在让我们来看看,怎样才能用这些概念来研究其他分子.考虑像丁二烯(1,3)这种分子,在图15-9中按照通常的价键图样画出了这个分子.

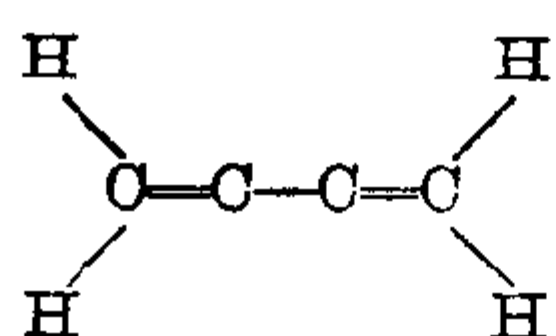


图15-9 丁二烯(1,3)分子的价键表示图

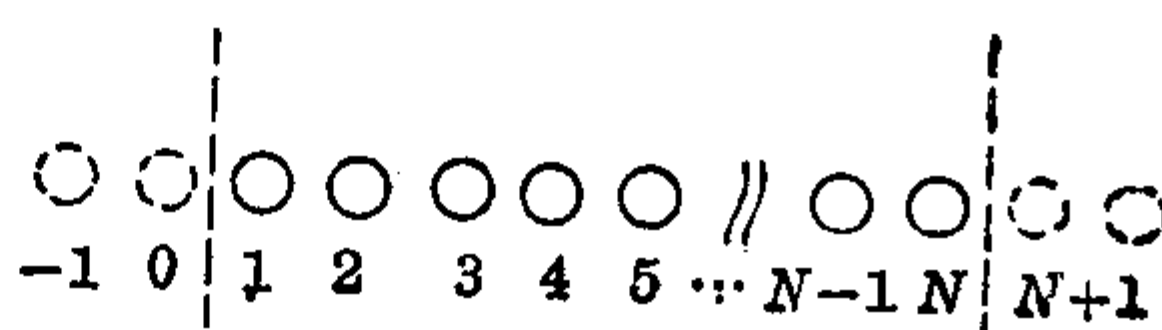


图15-10 N 个分子排成的线

对于与两个双键相对应的四个额外电子,我们可以用同样的处理方法.如果我们去掉这四个电子,就剩下位于一直线上的四个碳原子.我们早就知道如何解决这类问题了.或许你们会说,“啊,不,我只知道如何解无限长线的问题.”但是有关无限长线的解也包括有线长线的解.注意,设在一直线上的原子数目为 N ,并将原子按1到 N 编号如图15-10所示.在关于位置1的振幅方程中不应该含有位置0提供的项.同样,有关位置 N 的振幅方程也应和无限长情况的方程不同,因为现在不存在由位置 $N+1$ 提供的任何项.但是,假定我们能够得到具有下述性质的无限长线的解:位于0处的原子的振幅为零,位于 $N+1$ 处的原子振幅也为零.那么这些解也满足有限长线上从1到 N 的所有位置上的方程.你们可能认为对无限长不存在这样的解,因为我们的解看上去都像是 e^{ikx} ,它在任何地方都有相同的振幅绝对值.但是你得记住:能量只和 k 的绝对值有关.因此对于相同的能量, e^{-ikx} 将是另一个同样合理的解.这两个解的任何叠加也具有相同的能量.把上面的两个解相减,我们可以得到解 $\sin kx$,它满足在 $x=0$ 处振幅为0这一要求.这个解仍旧对应于能量 $(E_0 - 2A \cos kb)$.现在只要适当选取 k 值,我们就可使振幅在 x_{N+1} 处也为零.这将要求 $(N+1) \times kb$ 是 π 的整数倍,或者

$$kb = \frac{\pi}{(N+1)} s, \quad (15.30)$$

式中 s 是从 1 到 N 的整数。(这里我们只选取正的 k 值, 因为每个解都包括 $+k$ 和 $-k$, 改变 k 的符号又重新给出原来的态。) 对于丁二烯分子来讲, $N=4$, 所以有 4 个态, 其 k 值有下式决定:

$$kb = \pi/5, 2\pi/5, 3\pi/5 \text{ 和 } 4\pi/5. \quad (15.30)$$

我们也可利用一个与苯的情形相似的圆图来表示能级。这次我们用的是一个半圆, 将它分成五个相等的部分, 如图 15-11 所示。位于底部的点对应于 $s=0$, 它根本没有给出什么态, 顶上的一点对应于 $s=N+1$, 它也是如此。剩下的四点给出了四个允许的能量。一共有四个定态, 我们从四个基础态出发所预期的正是这一情形, 在圆图中, 各个角的大小为 $\pi/5$ 或 36° 。最低能量结果为 $(E_0 - 1.618 A)$ 。[啊, 多奇妙的数学方法! 按照这个理论, 希腊人¹⁾的黄金中项就给了我们丁二烯分子的最低能量态。]

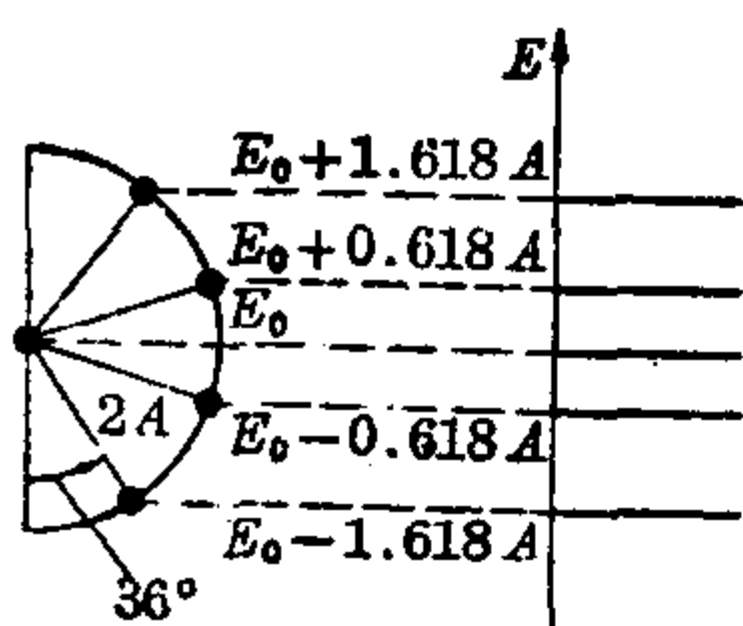


图 15-11 丁二烯的能级

现在我们就可以计算出放进四个电子后丁二烯分子的能量。我们用四个电子填满最低的两个能级, 每个能级上有两个自旋相反的电子。总能量为

$$E = 2(E_0 - 1.618 A) + 2(E_0 - 0.618 A) = 4(E_0 - A) - 0.477 A. \quad (15.31)$$

这个结果看来是合理的。这能量比两个简单双键的能量略低一些, 但是束缚作用没有苯中那样强。不管怎么说, 这是化学家分析某些有机分子的方法。

化学家不但能够利用能量, 而且能够利用几率振幅来分析问题。知道了每个态的振幅以及哪些态被占据, 也就能说出在分子中任何地方找到一个电子的几率。那些电子很可能出现的地方, 是容易在需要一个电子同某些别的原子团共有的化学置换中发生反应的地方, 别的位置则很可能在有的系统产生额外电子倾向的置换中发生反应。

上面所使用的这些概念甚至能使我们对于叶绿素这样复杂的分子也有所了解, 图 15-12 所示为叶绿素的一种构形。注意, 我们用粗线画出的双键和单键构成了具有二十个间隔的大闭合环, 双键上的额外电子可以沿着这个环跑动。采用独立粒子方法, 我们可以得到一整套能级, 在光谱的可见光部分出现了由这些能级之间的跃迁所产生的强吸收线, 使这种分子具有强烈的色彩。类似的复杂分子, 诸如与使树叶等变红的叶黄素, 也可以用同样的方法来研究。

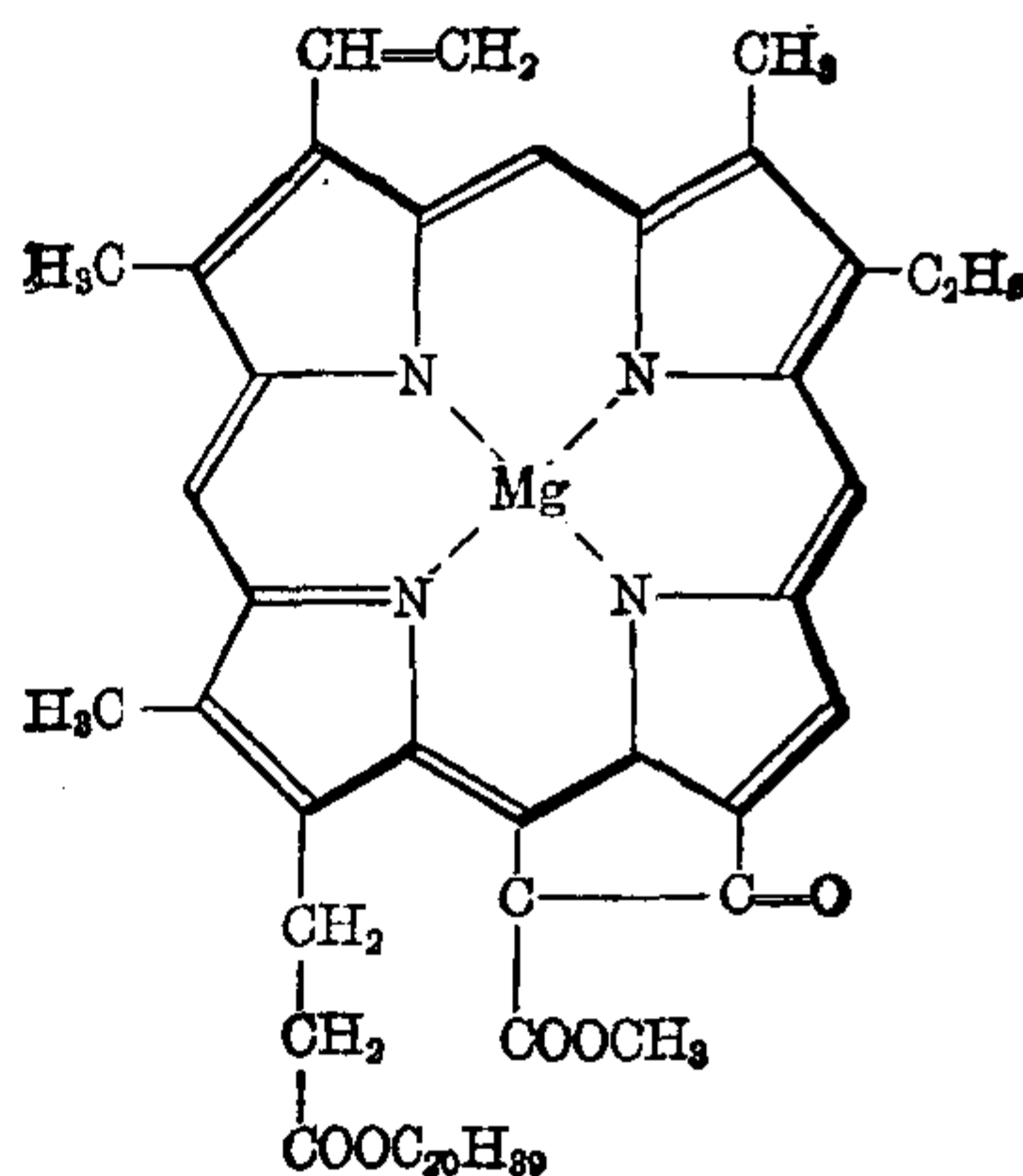


图 15-12 一个叶绿素分子

另外一个概念是从这类理论在有机化学的应用中衍生出来的, 它或许是最为成功的, 或者至少在某种意义上说是最精确的。这个概念和下面的问题有关: 在什么条件下我们才能得到特别强的化学键联? 回答是很有趣的。首先以苯为例, 我们设想事件发生的次序为: 从六重电离分子开始, 然后逐步增加电子。于是我们会想到各种苯离子——负的或正的。假定我们把离子(或中性分子)的能量作为电子数目的函数来作图。如果我们取 $E_0=0$ (因为我们不知道 E_0 是多少), 则我们得到如图 15-13 所示的曲线。对于最早放入的两个电子, 函数

1) 如果一个长方形可以分割成一个正方形再加上一个和原形相似的长方形, 那么这个长方形的两个邻边之比就称为黄金中项。

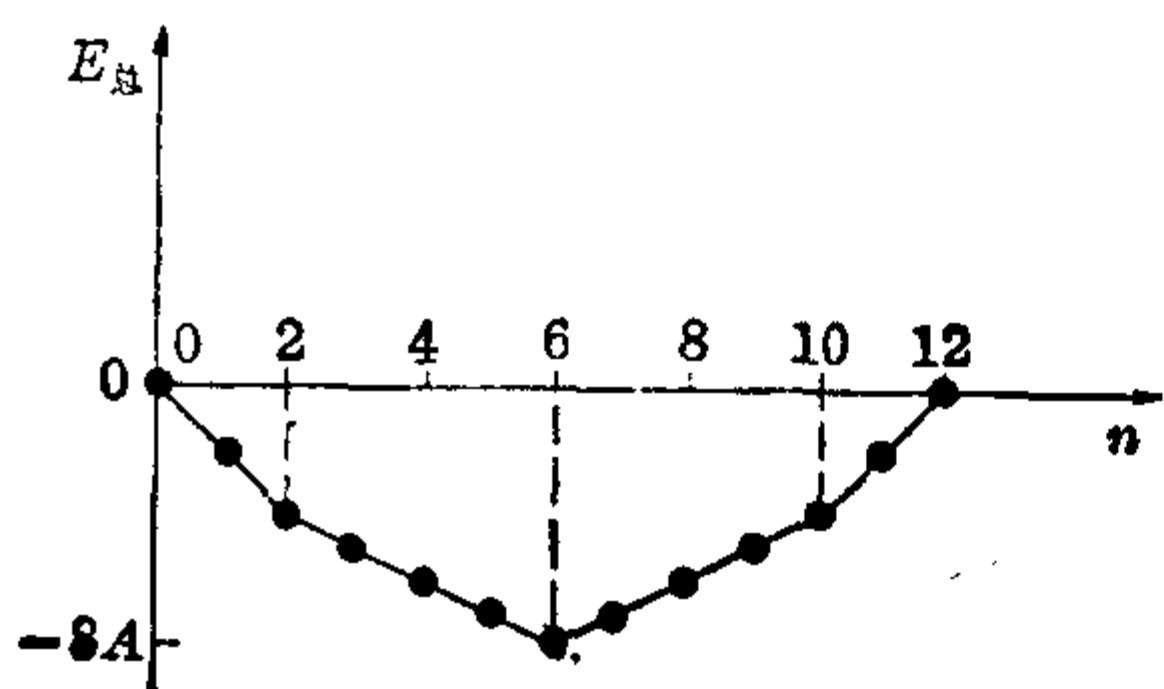


图 15-13 当图 15-8 中的最低能态被 n 个电子占有时,所有电子能量的和(取 $E_0=0$)

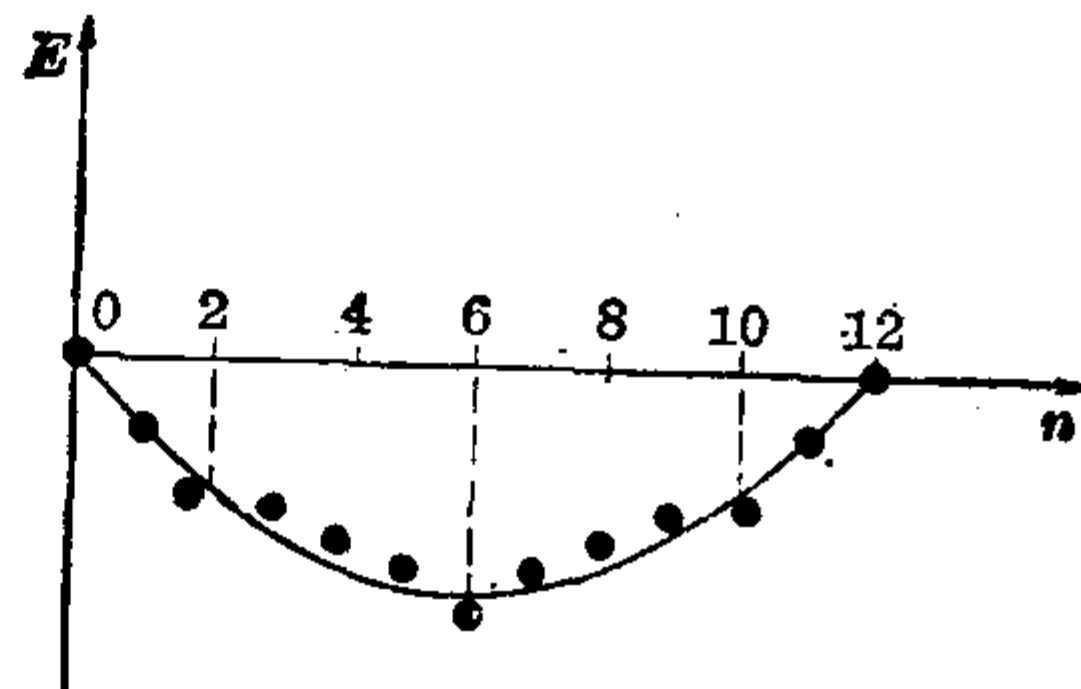


图 15-14 图 15-12 的点和一条光滑曲线具有 $n=2, 6, 10$ 的分子比别的态更稳定

的斜率是一条直线,对于相继的每一组电子,函数的斜率增加,而各组电子之间的斜率是不连续的。当我们刚好填满了一组能量相同的能级,而必须把电子填到下一组能量较高的能级上去的时候,斜率就要改变。

实际上苯离子的能量与图 15-13 的曲线有很大的差异,这是因为存在被我们忽略掉的静电能和电子间的相互作用。然而,这些修正将以颇为滑顺的方式随 n 而变化。即使我们对所有这些都进行修正,所得出的能量曲线在那些正好填满某一能级的 n 值处仍有扭折。

现在考虑一条非常光滑的适合于各点的平均曲线,如图 15-14 所示。我们可以说,这曲线上各点具有“比正常值高”的能量,而曲线下面各点具有“低于正常值”的能量。通常,我们会预期低于正常能量的那些组态的稳定性高于平均值——从化学上说。注意,那些远低于曲线的组态总是出现在直线线段的一端,换句话说,总是出现在有足够的电子填满的所谓的“能量壳层”。这是这个理论的很准确的预言。当分子或离子中可供填充的电子刚好填满“能量壳层”时,这个分子或离子就显得特别稳定(与其他类似的组态相比较)。

这个理论解释和预言了一些非常奇特的化学现象。作为一个非常简单的例子,我们考虑一个由三个碳原子构成的环。几乎很难令人相信,化学家能够制造出三元环并且使它稳定,但是已经制成了。三个电子的能量圆周图如图 15-15 所示。现在如果你们把两个电子放至较低能态中,这只是三个所需的电子中的两个。第三个电子必须放在高得多的能级上,根据我们的论证,这个分子不应该特别稳定,而双电子结构应该是稳定的。事实上:中性三苯基环丙烷分子确实很难制成,但是图 15-16 所示的正离子就相对地比较容易制造出来。实际上制造三元环绝非易事,这是因为当一个有机分子中的键构成一个等边三角形时,总是有很大的应力。要制造一个稳定的化合物,就必须用某种方法使其结构稳定化。不管怎样如果在三个角上加上三个苯环,那么就能够构成一个正离子。(加苯环的理由至今还未真正理解。)

具有五个边的环也可以用类似的方法来分析。如果你们画出它的能级图,就可以定性地看出六电子结构应是一种特别稳定的结构,结果这样一种分子应该在负离子时最为稳定。现在五边环已为大家所熟知也容易制造,并且总是作为负离子存在。同样,我们可以很容易地证实:4 边或 8 边的环并不令人很感兴趣,但是,和 6 边环一样,一个 14 边或 10 边的环作

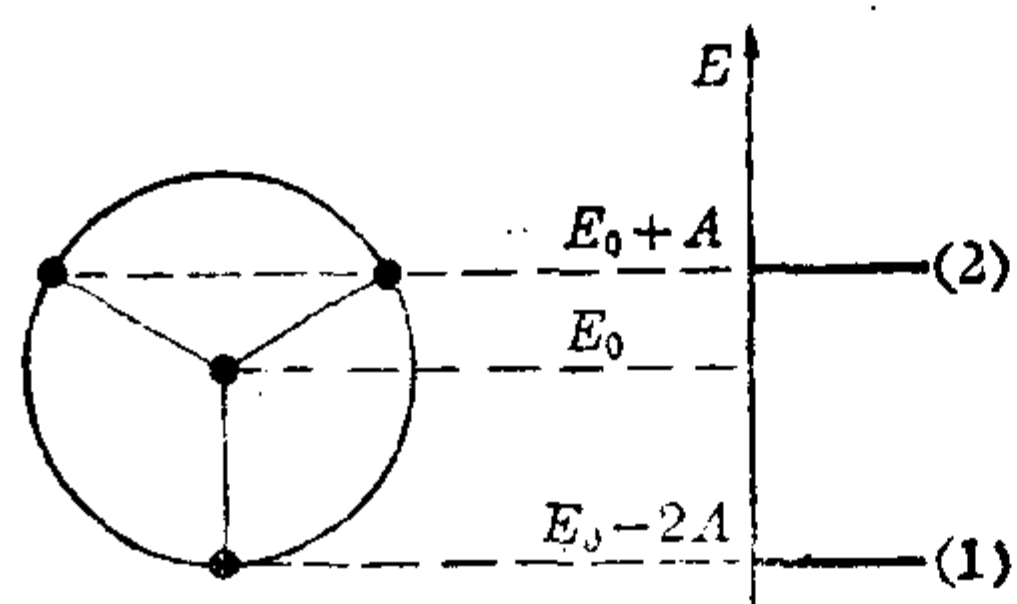


图 15-15 三元环的能量图

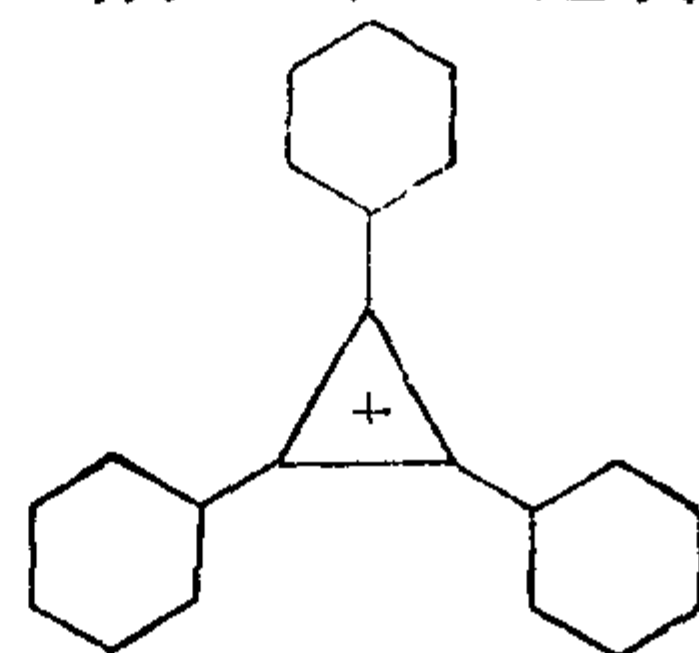


图 15-16 三苯基环丙烷基正离子

为一种中性分子应是特别稳定的。

§ 15-6 近似方法的其他应用

我们将对另外两种类似的情况,作些简明的描述。在考虑原子的结构时,我们可以认为电子填充相继的各个壳层。我们知道,电子运动的薛定谔理论只有对单个电子在中心力场中运动的情形才能较容易地求解,所谓中心力场就是仅随距某一中心点的距离而变化的场。那么我们怎样才能知道在一个具有 22 个电子的原子中所发生的情况呢?一种办法就是利用一种独立粒子近似法。首先你们计算只有一个电子时的情形。得到若干能级,把一个电子放到最低的能量状态。作为一个粗糙的模型,继续忽略电子间的相互作用,而把电子填入相继的壳层。但是有一种获得较好答案的方法是计入——至少以一种近似的方式计入——带电量的影响。你们每加一个电子就计算该电子处在各个不同位置的振幅,然后用此振幅去估计一种球对称的电荷分布。用这种分布产生的场——加上带正电的原子核以及前面加进去的那些电子所产生的场——来计算适用下一个电子的态。这样,你就可以对中性原子以及各个电离态的能量作出合理而正确的估计。你们发现这里也有能量壳层就像我们对于在环形分子中的电子所观察到的那样。当原子具有未全部填满的壳层时,该原子就倾向于取得一个或一个以上的额外电子,或者倾向于失去一些电子,以使它进入具有满壳层的最稳定的状态。

这个理论解释了元素周期表中所反映出来的隐含在基本化学性质中的机理。惰性气体就是具有刚好填满的壳层的元素,特别难以使它发生化学反应。(当然有些惰性气体还是会同氟和氧等发生反应的,但是这些化合物的结合非常弱,所谓的惰性气体只是近乎惰性而已,)比惰性气体原子多一个或少一个电子的原子很容易失去或者得到一个电子,而进入特别稳定(低能)的状态,这稳定状态来源于原子具有了完全填满的壳层,这些原子是非常活泼的 +1 价或 -1 价元素。

另一种情况出现在原子核物理学中。在原子核中,质子和中子之间的相互作用相当强烈。即使如此,在分析原子核的结构时仍然可以采用。最早在实验上发现:如果原子核含有某些特殊数目——2, 8, 20, 28, 50, 82——的中子时,这些核特别稳定。含有同样这些数目质子的核也特别稳定。由于起先对这些数无法作出解释,因此把它们称为原子核物理中的“幻数”。众所周知,中子和质子间存在着很强的相互作用,因此,当人们发现用独立粒子模型预言的壳层结构得出了前面几个幻数时,感到非常惊奇。这个模型假定每个核子(质子和中子)在一个中心势场中运动,这个中心势场是由所有其他核子的平均效应产生的。但是这个模型不能给出较高幻数的正确值。后来 M·梅逸(Maria Mayer)以及杰逊(Jensen)和他的同事各自独立地发现,只要将独立粒子模型加上所谓“自旋主轨道相互作用”的修正,就成为一个能给出所有幻数的改进模型。(如果一个核子的自旋与它在核内运动所形成的轨道角动量的方向相同,则自旋主轨道相互作用将使这个核子的能量降低。)该理论甚至能给出更多的东西——这个所谓原子核的壳层结构“图像”能使我们预言原子核本身及核反应的某些特性。

我们已经发现这种独立粒子近似在各学科——固态物理到化学、生物学、原子核物理学——都有宽广的领域,都是有用的。虽然它往往只是一种粗略的近似,但是它能使我们了解为什么在壳层里会存在特别稳定的情况。由于它完全忽略了各单个粒子间相互作用的复杂性,因此,它往往一点也不能正确地给出许多重要的细节是不足为奇的。

§ 16-1 一维情形的振幅

现在我们将议论量子力学中的几率振幅在空间是如何变化的。在前面几章中，你们可能对有些事情被忽略感到不太舒服。例如，当我们谈论氨分子时，我们选取了两个基础态来描述它。我们选择氮原子处于三个氢原子所构成的平面之“上”的情形作为一个基础态，氮原子处于三个氢原子所构成的平面之“下”的情形作为一个基础态。为什么我们仅仅挑选这样两个基础态呢？为什么氮原子就不可能处于三个氢原子所成平面之上 2 埃（1 埃 = 10^{-8} 厘米）处，或者 3 埃或 4 埃处呢？无疑有许多位置可供氮原子占据。又如当我们谈到氢分子离子时（在此离子中两个质子共有一个电子），我们想像了两个基础态：一个态是电子在第 1 号质子附近，另一个态是电子在第 2 号质子附近。显然我们略去了许多细节，这个电子并不是正好位于第 2 号质子处，而只是在它附近，它可能在这个质子上面的某个地方，或者下面，左面，右面的某个地方。

以前我们故意避免去讨论这些细节。我们说，我们只是对问题的某些特征感兴趣，所以我们想像当该电子在第 1 号质子附近时，它就处于某种相当确定的状态。电子处于这个状态时，在质子周围找到它的几率应有某种相当确定的分布，但是我们对此细节不感兴趣。

我们也可以利用另一种方法处理这个问题。在我们关于氢分子离子的讨论中，当我们用两个基础态来描述这种情况时，我们采用的是一种近似描述法。实际上存在着许许多多这样的状态。处于质子周围的电子可以占据最低的能量状态，即基态，但是也还存在着许多激发态。对于各个激发态来说，电子在质子周围的分布各不相同。过去我们忽略了这些激发态，说是感兴趣的只是低能量的情形。然而正是这些激发态提供了电子在质子周围各种不同分布的可能性。如果我们希望详细地描述氢分子离子，我们就必须把这些可能的基础态也考虑进去，要做到这一点可以有几个方法，一种方法就是去详细地考虑那些较仔细地描述电子在空间的位置的状态。

现在我们准备考虑一个比较复杂的程序，由它给出在一定条件下在任何地方找到电子的几率振幅后，我们就能够详细地讨论电子位置。这个比较完整的理论为我们以前讨论中所用的近似方法提供了基础。在某种意义上，我们可以把前面的方程作为这种更完整的理论的一种近似而推导出来。

你们可能会感到奇怪，为什么我们不一开始就采用较完整的理论，而一直作近似处理。我们感到，从两个态的近似方法开始，逐步建立更完善的理论，比起用相反的方式来处理这一问题，更容易使你们理解量子力学的基本机理。正是由于这一原因，我们对问题的处理方式和你们在许多书上看到的相反。

当我们深入研究本章的课题时，你们将会注意到我们正在打破我们以往一直遵循的一个规则。无论我们在研究哪一个课题时，我们总是试图或多或少绘出完善的物理描述——尽可能地告诉你们这观念通向何处。我们一直既试图去描述理论的一般结果，又试图描述

某些具体的细节,从而使你们能看出理论会把我们引向何方. 我们现在将打破这个规则,我们将叙述怎样才能谈论空间的几率振幅,并向你们介绍它们所满足的微分方程. 我们将没有时间去继续讨论由这个理论导出的许多明显包含的内容. 的确,我们甚至不可能将这个理论与我们早先使用的某些近似公式(例如关于氢分子和氨分子的近似公式)联系起来. 就这一次,我们只好不把我们的讨论进行到底. 我们的课程即将结束,我们只能满足于试图向你们介绍一般的概念以及指出我们现在已描述的方法和研究量子力学课题的其他方法之间的关系. 我们希望给你们足够的观念,使你们能够自己进行学习,并通过阅读各种书籍学到与我们即将描述的问题有关的许多含义. 我们毕竟得留些内容将来再学.

让我们再来复习一下我们已求出的关于一个电子如何沿原子线列运动的问题. 当一个电子具有从一个原子跃迁到相邻原子的振幅时,就存在着具有确定能量的状态,在这些态中找到电子的几率振幅是以行波的形式沿点阵分布的. 对于长波长——即对于波数 k 之值小的情况,态的能量与波数的平方成正比. 对于间隔为 b 的晶体点阵,其中电子在单位时间内从一个原子跃迁到相邻原子的振幅为 iA/\hbar , 态的能量与 k (对于小的 kb) 的关系为

$$E = Ak^2b^2 \quad (16.1)$$

(参见§ 13-3). 我们也已知道,具有相似能量的这样一群波会形成一个波包,这个波包的行为将与一个具质量 $m_{\text{有效}}$ 的经典粒子很相似, $m_{\text{有效}}$ 为

$$m_{\text{有效}} = \frac{\hbar^2}{2Ab^2}. \quad (16.2)$$

既然晶体中的几率振幅波其行为像一个粒子,我们完全可以期望:一个粒子的一般量子力学描述应显现出我们对点阵观察到的相同类型的波的行为. 假定我们设想的点阵在一直线上,并且想像点阵间隔 b 越来越小. 在极限情况下我们会想到电子可以处在该直线的任何地方. 我们就过渡到几率振幅连续分布的情况. 这样我们就有沿此直线在任何地方找到一个电子的振幅,这将是描述一个电子在真空中运动情况的一种方法. 换句话说,如果我们设想空间能够用无限个非常靠近的点标记出来,并能求得表示一点的振幅与相邻点振幅之间关系的方程,我们就得到了空间一个电子的量子力学运动定律.

让我们先回想一下某些量子力学的一般原理. 假定一个粒子可以以各种不同的情况存在于一个量子力学系统中,我们把任何一个可以在其中找到一个电子的特殊情况称为一个“态”,并用一个态矢量,例如 $|\phi\rangle$, 来表示. 其他一些态可以用别的态矢量来表示,例如 $|\psi\rangle$. 于是我们引进基础态的概念. 我们说有一组态 $|1\rangle, |2\rangle, |3\rangle, |4\rangle$ 等等,它们具有如下性质:第一,所有这些态都是十分独特的——我们说它们是正交的. 所谓正交意思是指对于任意两个基础态 $|i\rangle$ 和 $|j\rangle$, 表示一个已知处在态 $|i\rangle$ 的电子同时又处在态 $|j\rangle$ 的振幅 $\langle i|j\rangle$ 等于零——当然除非 $|i\rangle$ 和 $|j\rangle$ 代表同一个态. 我们将此符号表示为

$$\langle i|j\rangle = \delta_{ij}. \quad (16.3)$$

你们应记住,若 i 与 j 不等,则 $\delta_{ij}=0$; 若 i 和 j 相等,则 $\delta_{ij}=1$.

第二,这些基础态 $|i\rangle$ 必定是一个完全集,所以任何态都能用它们描述出来. 这就是说,任何态 $|\phi\rangle$ 都可以由给定的所有振幅 $\langle i|\phi\rangle$ 完整地描述出来, $\langle i|\phi\rangle$ 就是处在态 $|\phi\rangle$ 的一个粒子也会在态 $|j\rangle$ 找到的振幅. 事实上,态矢量 $|\phi\rangle$ 等于各基础态乘上一个系数后的和,这系数就是既处在态 $|\phi\rangle$ 又处在态 $|i\rangle$ 的振幅,即

$$|\phi\rangle = \sum_i |i\rangle \langle i|\phi\rangle. \quad (16.4)$$

最后,如果我们考虑任何两个态 $|\phi\rangle$ 和 $|\psi\rangle$,那么态 $|\psi\rangle$ 也同时在态 $|\phi\rangle$ 的振幅,可以先将态 $|\psi\rangle$ 投影到各基础态上,然后再将每个基础态投影到态 $|\phi\rangle$ 上而求得.我们把这写成如下形式:

$$\langle\phi|\psi\rangle = \sum_i \langle\phi|i\rangle\langle i|\psi\rangle. \quad (16.5)$$

式中的求和当然是对整个基础态 $|i\rangle$ 的集进行的.

在第13章中,当我们计算位于一线性排列的原子中的电子情况时,我们曾选取过一组基础态,在这些态中电子总被定域于直线排列的这个或那个原子上.基础态 $|n\rangle$ 代表电子被定域在第“ n ”个原子上的情形.(当然,我们把基础态称为 $|n\rangle$ 而不称为 $|i\rangle$ 并没有什么特别的意义.)接着,我们发现用原子的坐标 x_n 要比用原子在排列中的数字编号来表示基础态来得方便.态 $|x_n\rangle$ 只是书写态 $|n\rangle$ 另一种方法.然后,遵循一般规则,任何态,比方说 $|\psi\rangle$,都可以由给出一个处于 $|\psi\rangle$ 态的电子同时又处在态 $|x_n\rangle$ 中的振幅来描述.为方便起见,我们选用符号 O_n 代表这些振幅,

$$O_n = \langle x_n | \psi \rangle. \quad (16.6)$$

既然,这些基础态同直线上的位置有关,我们可把振幅 O_n 看作是坐标 x 的函数,并把它写成 $O(x_n)$.一般来说,振幅 $O(x_n)$ 将随时间而改变,因此它也是 t 的函数.一般我们并不费心去把这种对时间的依赖关系明显地表示出来.

于是我们在第13章中提出:振幅 $O(x_n)$ 将以哈密顿方程(式(13.3))所描述的方式随时间变化.用我们的新符号,该方程为

$$i\hbar \frac{\partial O(x_n)}{\partial t} = E_0 O(x_n) - AO(x_n+b) - AO(x_n-b). \quad (16.7)$$

上式右边最后两项代表位于第 $(n+1)$ 个原子和第 $(n-1)$ 个原子处的电子可以进入第 n 个原子处的过程.

我们发现式(16.7)具有与确定能量状态相对应的解,我们把这些解写成:

$$O(x_n) = e^{iEt/\hbar} \cdot e^{ikx_n}. \quad (16.8)$$

对于那些低能量的状态来说,波长较长(k 较小),且能量与 k 的关系为

$$E = (E_0 - 2A) + Ak^2b^2, \quad (16.9)$$

或者,我们这样选取能量的零点,使 $E_0 - 2A = 0$.那么能量就由式(16.1)给出.

现在我们来看看,要是让点阵间隔 b 趋于零,但保持波数 k 不变,则可能发生什么情况.如果所发生的只是上述情况,则式(16.9)中的最后一项正好为零,那就不会有什么物理了.但是假如 A 和 b 一起变化,以致当 b 趋于零时乘积 Ab^2 保持恒定¹⁾——应用式(16.2),我们将把 Ab^2 写成常数 $\hbar^2/2m_{\text{有效}}$.在这些情况下,方程(16.9)将不发生变化,但是微分方程(16.7)将出现什么情况呢?

首先,我们把方程(16.7)改写成

$$i\hbar \frac{\partial O(x_n)}{\partial t} = (E_0 - 2A)O(x_n) + A[2O(x_n) - O(x_n+b) - O(x_n-b)]. \quad (16.10)$$

对于我们所选取的 E_0 ,上式第一项为零.其次,我们可以想像一个连续函数 $O(x)$,它平滑地联接每个 x_n 处的固有值.当间隔 b 趋向于零时,这些点 x_n 越来越紧密地靠在一起,而(如果我们使 $O(x)$ 的变化相当平滑的话)在括号中的量正好同 $O(x)$ 的两阶微商成正比,将每一

1) 你们可以想像,当这些点 x_n 趋近时,从 $x_n \pm 1$ 跃迁到 x_n 的振幅 A 将增加.

项作泰勒展开后,我们可以写出下列等式

$$2O(x) - O(x+b) - O(x-b) \approx -b^2 \frac{\partial^2 O(x)}{\partial x^2}. \quad (16.11)$$

然后,在取 b 趋于零的极限中保持 $b^2 A$ 等于 k , 则式(16.7)变成

$$i\hbar \frac{\partial O(x)}{\partial t} = -\frac{\hbar^2}{2m_{\text{有效}}} \cdot \frac{\partial^2 O(x)}{\partial x^2}. \quad (16.12)$$

我们就得到了一个方程,它告诉我们: $O(x)$ ——在 x 处找到电子的振幅——的时间变化率与在相邻一点找到电子的振幅有关,它正比于该振幅对位置的两阶微商.

关于一个电子在自由空间运动的正确的量子力学方程最早是由薛定谔发现的. 对于沿一直线运动的电子来说,如果用该电子在自由空间的质量 m 代替 $m_{\text{有效}}$, 则正确的量子力学方程就和式(16.12)的形式完全一样. 关于在自由空间中沿一直线运动的电子,薛定谔方程为:

$$i\hbar \frac{\partial O(x)}{\partial t} = -\frac{\hbar^2}{2m} \frac{\partial^2 O(x)}{\partial x^2}. \quad (16.13)$$

我们无意使你们认为我们已经导出了薛定谔方程,而只是希望告诉你们一种思考这个问题的方法. 当薛定谔第一次写出这个方程式的时候,他的推导是建立在启发性的论证和卓越的直觉猜测上的. 他所使用的某些论证甚至是错误的,但是这并没有什么关系,唯一重要的是这个最终的方程给出了对大自然的正确描述. 我们讨论这问题的目的,只是想告诉你们,正确的、基本的量子力学方程(16.13)和你们在电子沿一原子线列运动的极限情况下所得到的方程具有相同的形式. 这意味着我们可以把式(16.13)中的微分方程看作是描述几率振幅沿此直线从一点到相邻一点的扩散. 也就是说,如果一个电子在某一点处具有某个振幅,则过一会,它会具有在邻近一点处的某个振幅. 事实上,这个方程看起来有点像我们在第一卷中所用的扩散方程. 但是存在着一个主要的区别: 时间微商前的虚系数使得此方程的性质与普通的扩散(诸如气体沿一细管散布出来的情况)完全不同. 普通扩散给出实指数的解,而式(16.13)的解却是复波.

§ 16-2 波 函 数

现在你们对要讨论的将是些什么问题已有了一些概念, 我们想从头再来研究描述一个电子沿一直线运动的问题, 而不去考虑态与点阵上的原子的关系. 我们想从头开始来看看: 如果我们要描述一个自由粒子在空间的运动, 我们必须用些什么概念. 既然我们对沿一连续直线运动的粒子的行为感兴趣, 那么我们将要处理无限个可能的态, 你们将会看到, 对于我们为处理有限数目的态而发展起来的概念需要作出某些技术性的修正.

我们从设态矢量 $|x\rangle$ 代表一个粒子精确地定域在坐标 x 处的态着手. 对于沿直线的每一个 x 值, 例如 1.73 或 9.67 或 10.00, 都有一个相应的态, 我们将取这些态 $|x\rangle$ 作为我们的基础态, 而且, 要是我们包括直线上的所有点, 则对一维运动来说, 我们就有了一个完全集. 现在假定我们有一个不同的态, 譬如 $|\psi\rangle$, 在该态中一个电子以某种方式沿此直线分布. 描述这种态的一个办法是: 给出所有在每一个基础态 $|x\rangle$ 找到电子的振幅. 我们必须给出这些振幅的一组无限集合, 每个 x 值一个振幅. 我们把这些振幅写成 $\langle x|\psi\rangle$. 每个这样的振幅都是一个复数, 由于对于每个 x 值就有这样一个复数, 振幅 $\langle x|\psi\rangle$ 必定是 x 的函数, 我们也把它写成 $O(x)$,

$$O(x) \equiv \langle x | \psi \rangle. \quad (16.14)$$

当我们在第7章中谈到振幅随时间的变化时，我们已经考虑过这种以连续的方式随坐标变化的振幅。例如，我们在那里曾证明，具有确定动量的一个粒子，它在空间的振幅必定具有特定的变化形式。如果一个粒子具有确定的动量 p 及相应确定的能量 E ，则在任何位置 x 找到该粒子的振幅就很像

$$\langle x | \psi \rangle = O(x) \propto e^{+ipx/\hbar} \quad (16.15)$$

这个方程式表达了量子力学的一个重要的普通原理，它把与空间不同位置相对应的基础态与另一个基础态系统，即所有具有确定动量的态联系了起来。对于某些类型的问题来说，具有确定动量的态往往比用 x 表示的态更加方便。当然对于描述一个量子力学现象，这两组基础态都同样适用。我们在后面还要回过头来讨论这两组态之间的关系。目前我们希望把我们的讨论限于用态 $|x\rangle$ 来描述的方法。

在作进一步讨论之前，我们要稍微改变一下符号，并希望不至于引起太大的混淆。式(16.14)定义的函数 $O(x)$ 其表示式当然与我们所考虑的那个态 $|\psi\rangle$ 有关，我们应该用某种方式把这种关系表示出来。例如，我们可以用一个下标，例如 $O_\psi(x)$ ，来表明我们所讨论的是哪一个函数 $O(x)$ 。虽然这将是一个完全令人满意的符号，但是它有点麻烦，并且在大多数书中都不采用它，大多数人就直接省去字母 O ，而只用符号 ψ 来定义这个函数

$$\psi(x) \equiv O_\psi(x) = \langle x | \psi \rangle. \quad (16.16)$$

既然世界上其他人都使用这个符号，你们也会习惯它，使你们在别的地方遇到它时不会被吓住。然而要记住，我们现在将有两种不同的使用 ψ 的方式。在式(16.14)中 ψ 代表我们给予电子的某一特定物理状态的标记。另一方面，在式(16.16)的左边，符号 ψ 被用来定义一个 x 的数学函数，它等于与沿直线上每一点 x 相联系的振幅。我们希望你们一旦习惯了这个概念后不会引起太多的混淆。顺便指出：函数 $\psi(x)$ 通常称为“波函数”——因为它多半具有其变量的复波形式。

既然我们已经把 $\psi(x)$ 定义为处在态 ψ 的电子在位置 x 处被找到的振幅，那么我们就希望把 ψ 的绝对值平方解释为在位置 x 处找到一个电子的几率。遗憾的是，严格说来在任何特定位置上找到一个电子的几率是零。一般说来，电子将“弥散”在线上的某个区域中，而且，由于任何一小线段上存在无数个点，因此电子在任何一点的几率不可能是有限数值。我们只能用几率分布¹⁾来描述找到一个电子的几率，这几率分布给出了在直线上各个位置附近找到这个电子的相对几率。让我们用 $\text{prob}(x, \Delta x)$ 这个符号来代表位于 x 附近很小间隔 Δx 中找到电子的机会。如果我们采用在任何物理情况下都足够小的尺度，则几率就会随位置平滑地变化，而在任何小的有限线段 Δx 中找到电子的几率将与 Δx 成正比，我们可以按此考虑来修改我们的定义。

我们可以把振幅 $\langle x | \psi \rangle$ 看作是对所有基础态 $|x\rangle$ 在一小范围内的一种“振幅密度”。既然在 x 处的小间隔 Δx 中找到一个电子的几率应该与间隔 Δx 成正比，我们可以这样来选取 $\langle x | \psi \rangle$ 的定义，使下述关系成立：

$$\text{prob}(x, \Delta x) = |\langle x | \psi \rangle|^2 \Delta x.$$

因此振幅 $\langle x | \psi \rangle$ 就与处在态 $|\psi\rangle$ 的一个电子在基础态 $|x\rangle$ 中被找到的振幅成正比，而比例常数这样选取，使得振幅 $\langle x | \psi \rangle$ 的绝对值平方给出在任何小范围内找到一个电子的几率密

1) 关于几率分布的讨论请参看第一卷§6-4。

度. 我们可以等效地写成

$$\text{prob}(x, \Delta x) = |\psi(x)|^2 \Delta x. \quad (16.17)$$

现在我们必须对前面的某些方程作些修改, 使它们与这个新定义相一致. 假定一个电子处在 $|\psi\rangle$ 态, 我们希望知道在另一个不同态 $|\phi\rangle$ 中找到此电子的振幅, 态 $|\phi\rangle$ 可能对应于该电子的另一个不同分布状况. 以前当我们谈论一组有限的分立的状态时, 我们就用式(16.5). 在修改我们的振幅定义前我们把这种振幅写成

$$\langle\phi|\psi\rangle = \sum_{\text{所有 } x} \langle\phi|x\rangle\langle x|\psi\rangle. \quad (16.18)$$

现在如果这些振幅按我们以前所叙述的方法来归一化, 那么在 x 处小范围内所有状态的和就相当于乘以 Δx , 而对所有 x 求和就变为对 x 的积分. 用我们修改过的定义, 这个振幅的正确形式为

$$\langle\phi|\psi\rangle = \int_{\text{所有 } x} \langle\phi|x\rangle\langle x|\psi\rangle dx. \quad (16.19)$$

振幅 $\langle x|\psi\rangle$ 就是我们现在所说的 $\psi(x)$, 同样地, 我们也选取 $\phi(x)$ 来表示振幅 $\langle x|\phi\rangle$. 请记住, $\langle\phi|x\rangle$ 是 $\langle x|\phi\rangle$ 的复共轭, 我们可以把式(16.18)写成

$$\langle\phi|\psi\rangle = \int \phi^*(x)\psi(x) dx. \quad (16.20)$$

按照我们的新定义, 如果我们用对 x 的积分来代替对 x 的求和, 则所有一切都遵从与以前相同的公式.

对上面我们所说的, 我们还应提出一个限制. 如果我们要用任何一组合适的基础态来充分地描述所发生的情况, 则这组基础态必须是完全的. 对于一个一维电子来说, 仅仅用基础态 $|x\rangle$ 来描述其实是不够完善的, 因为对于每个这样的态中的电子, 其自旋可以向上或向下, 获得一个完全集的一种办法是在 x 处取两组态, 一组对应于向上的自旋, 一组对应于向下的自旋. 不过, 目前我们不必为这种复杂的情形而操心.

§ 16-3 具有确定动量的态

假定我们有一个电子, 它处在用几率振幅 $\langle x|\psi\rangle = \psi(x)$ 描写的态中. 我们知道电子处于这个态时系以一定的分布散布在直线上, 致使在位置 x 处小间隔 Δx 中找到电子的几率正好为

$$\text{prob}(x, dx) = |\psi(x)|^2 dx.$$

关于这个电子的动量, 我们能讲些什么呢? 我们要问, 这个电子具有动量 p 的几率是多大? 让我们从计算态 $|\psi\rangle$ 在另一个态 $|\text{动量 } p\rangle$ 中的振幅开始, 我们定义态 $|\text{动量 } p\rangle$ 为具有确定的动量 p 的态. 利用关于分解振幅的基本方程式(16.20), 我们可以求得这个振幅. 以态 $|\text{动量 } p\rangle$ 来表示, 我们得:

$$\langle\text{动量 } p|\psi\rangle = \int_{x=-\infty}^{\infty} \langle\text{动量 } p|x\rangle\langle x|\psi\rangle dx. \quad (16.21)$$

该电子具有动量 p 的几率应由这个振幅绝对值的平方给出. 然而, 我们又遇到了归一化的问题. 一般说来, 我们所能问的只是在动量 p 附近 dp 的小范围内找到具有该动量的电子的几率. 动量严格为某值 p 的几率必定为零(除非这个态 $|\psi\rangle$ 恰巧是一个具有确定动量的态). 只有当我们问到在动量 p 附近的小范围 dp 内找到这电子的几率时, 我们才会得到一个确定的几率. 有好几个办法可以用来调节归一化, 我们选一种我们认为最方便的办法,

不过这在目前对你们来说可能不是显而易见的。

我们所作的归一化使几率与振幅的关系

$$\text{prob}(p, dp) = |\langle \text{动量 } p | \psi \rangle|^2 \frac{dp}{2\pi\hbar}, \quad (16.22)$$

振幅 $\langle \text{动量 } p | x \rangle$ 的归一化就按这个定义来确定。当然，振幅 $\langle \text{动量 } p | x \rangle$ 正是振幅 $\langle x | \text{动量 } p \rangle$ 的复共轭，而 $\langle x | \text{动量 } p \rangle$ 又正是我们在式(16.15)中所写的式子。采用这种归一化，指数前面那个适当的比例常数正好为1，即

$$\langle \text{动量 } p | x \rangle = \langle x | \text{动量 } p \rangle^* = e^{-ipx/\hbar}. \quad (16.23)$$

于是式(16.21)变为

$$\langle \text{动量 } p | \psi \rangle = \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-ipx/\hbar} \langle x | \psi \rangle dx. \quad (16.24)$$

这个方程加上式(16.22)就能使我们对任何态 $|\psi\rangle$ 求出动量分布。

让我们来看一个特殊的例子——例如一个电子定域在 $x=0$ 附近某一区域内。假定我们采用如下形式的波函数：

$$\psi(x) = K e^{-x^2/4\sigma^2}. \quad (16.25)$$

那么这个波函数在 x 处的几率分布是上式的绝对值平方，即

$$\text{prob}(x, dx) = P(x) dx = K^2 e^{-x^2/2\sigma^2} dx. \quad (16.26)$$

式中的几率密度函数 $P(x)$ 是如图 16-1 所示的高斯曲线。大部分几率集中在 $x = +\sigma$ 和 $x = -\sigma$ 之间。我们说这个曲线的“半宽度”为 σ 。（更精确地说， σ 等于某事物按此分布散布时其坐标 x 的方均根值。）通常，我们这样选取常数 K ，使几率密度 $P(x)$ 不仅与在 x 处单位长度内找到电子的几率成正比，而且具有这样的标度，使 $P(x) \Delta x$ 等于在 x 附近 Δx 范围内找到电子的几率。这样的常数 K 可以令 $\int_{-\infty}^{+\infty} P(x) dx = 1$ 来得到，因为在某处找到电子的几率必定为1。这里，我们得到 $K = (2\pi\sigma^2)^{-1/4}$ 。

[我们用了公式 $\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-t^2} dt = \sqrt{\pi}$ ，参见第一卷第396页。]

现在我们来求动量的分布。令 $\phi(p)$ 代表找到具有动量 p 的电子的振幅，

$$\phi(p) = \langle \text{动量 } p | \psi \rangle. \quad (16.27)$$

将式(16.25)代入式(16.24)，得：

$$\phi(p) = \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-ipx/\hbar} \cdot K e^{-x^2/4\sigma^2} dx. \quad (16.28)$$

上述积分也可改写成

$$K e^{-p^2\sigma^2/\hbar^2} \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-\frac{1}{4\sigma^2}(x+2ip\sigma^2/\hbar)^2} dx. \quad (16.29)$$

现在作代换 $u = x + 2ip\sigma^2/\hbar$ ，这个积分就为

$$\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-u^2/4\sigma^2} du = 2\sigma\sqrt{\pi}. \quad (16.30)$$

(数学家们可能会反对我们在这里的推导方式，但不管怎么说，结果是正确的。)

$$\phi(p) = (8\pi\sigma^2)^{1/4} e^{-p^2\sigma^2/\hbar^2}. \quad (16.31)$$

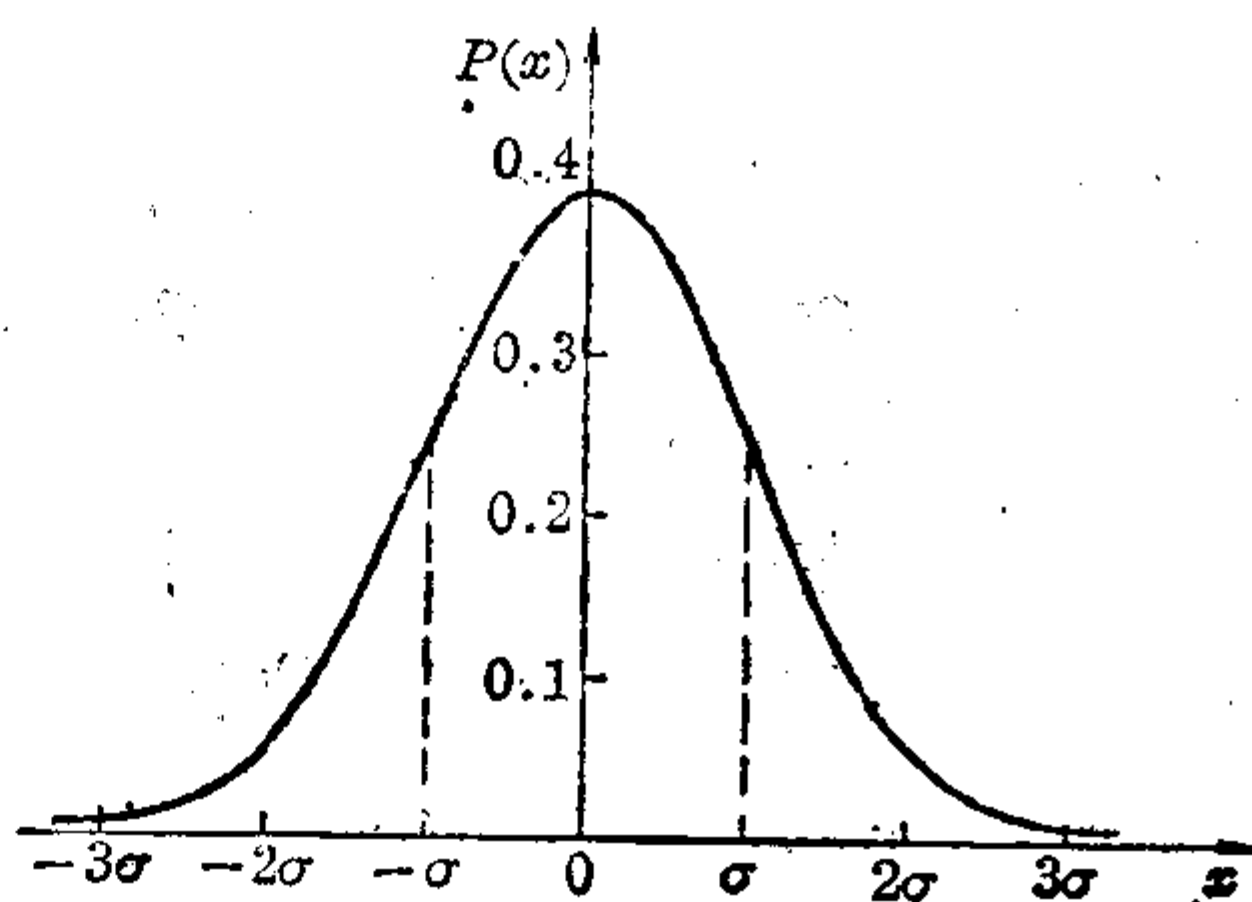


图 16-1 式(16.24)中波函数的几率密度

我们得到了一个有趣的结果, 这个结果对 p 的振幅函数与对 x 的振幅函数具有相同的数学形式, 只是高斯分布的宽度不同. 我们可以把上式写成

$$\phi(p) = (2\sigma\eta^2)^{-1/4} e^{-p^2/4\eta^2}, \quad (16.32)$$

式中 p 分布函数的半宽度 η 与 x 分布函数的半宽度有下列关系

$$\eta = \frac{\hbar}{2\sigma}. \quad (16.33)$$

我们所得结果表明: 如果我们使 σ 变小, 从而使对 x 的分布宽度变得很小, 那么 η 就变得很大, 对 p 的分布就散布得非常宽. 或者反过来说, 如果我们有一个对 p 的狭窄的分布, 它必然对应着一个对 x 的散开的分布. 要是我们愿意, 我们可以把 η 和 σ 看作是处在我们所研究的状态中的电子的位置和动量区域的不确定性的某种量度. 如果我们把 η 和 σ 分别称为 Δp 和 Δx , 则式(16.33)变为:

$$\Delta p \Delta x = \frac{\hbar}{2}. \quad (16.34)$$

有意思的是, 对于以 x 或 p 为变量的任何其他形式的分布来说, 可以证明乘积 $\Delta p \Delta x$ 不会比我们这里得到的小. 高斯分布给出了方均根宽度乘积的最小可能值. 一般我们可以说

$$\Delta p \cdot \Delta x \geq \frac{\hbar}{2}. \quad (16.35)$$

这就是海森堡测不准原理的定量表述, 对此, 我们以前已多次作过定性讨论. 通常我们作这种近似表述: 乘积 $\Delta p \cdot \Delta x$ 的最小值与 \hbar 有相同的数量级.

§ 16-4 对 x 的态的归一化

当我们涉及基础态的连续问题时, 就需要对我们的基本方程进行修改, 现在我们就来讨论这个问题. 当我们所讨论的是有限数目的分立态时, 一组基础态所必须满足的基本条件为:

$$\langle i | j \rangle = \delta_{ij}. \quad (16.36)$$

如果一个粒子处在一个基础态中, 那么它处在另一个基础态中的振幅就为零. 通过选取适当的归一化条件, 我们已定义振幅 $\langle i | i \rangle^*$ 为 1. 这两个条件由式(16.36)描述. 现在我们来看看, 当我们使用在一条线上的某个粒子的基础态 $|x\rangle$ 时, 这个关系应如何修改. 如果已知这个粒子处在一个基础态 $|x\rangle$ 中, 则它同时处在另一个基础态 $|x'\rangle$ 的振幅是多少呢? 如果 x 和 x' 是沿线上两个不同的位置, 那么振幅 $\langle x | x'\rangle$ 肯定为 0, 从而与式(16.36)相符. 但是如果 x 和 x' 相同, 振幅 $\langle x | x'\rangle$ 将不为 1, 仍旧是因为老的归一化问题. 为了看清楚我们必须怎样来补救这个问题, 我们回到式(16.19), 并把此式用到态 $|\phi\rangle$ 正好是基础态 $|x'\rangle$ 的特殊情况中去. 于是我们得

$$\langle x' | \psi \rangle = \int \langle x' | x \rangle \psi(x) dx. \quad (16.37)$$

由于振幅 $\langle x | \psi \rangle$ 正好就是函数 $\psi(x)$, 同样, 既然振幅 $\langle x' | \psi \rangle$ 是指相同的态 ψ 而言的, 因此它是变量 x' 的相同的函数, 即 $\psi(x')$. 于是我们可以把式(16.37)改写成

$$\psi(x') = \int \langle x' | x \rangle \psi(x) dx. \quad (16.38)$$

这个方程必须对任何态 ψ 都成立, 因而对任意函数 $\psi(x)$ 也成立. 这个条件将完全确定振幅

* 原书误为 $\langle i | j \rangle$. ——译者注

$\langle x|x' \rangle$ 的性质——当然, $\langle x|x' \rangle$ 只是与 x 和 x' 有关的函数.

现在我们的任务是找到一个函数 $f(x, x')$, 当把它乘以 $\psi(x)$, 并对所有 x 积分后正好给出量 $\psi(x')$. 结果没有一个数学函数能做到这点! 至少它一点也不像我们通常所指的“函数”.

假定我们把 x' 取为一个特殊数目 0, 并定义振幅 $\langle 0|x \rangle$ 为 x 的某个函数, 譬如说 $f(x)$. 于是式(16.36)就为:

$$\psi(0) = \int f(x) \psi(x) dx. \quad (16.39)$$

何种类型的函数 $f(x)$ 才能够满足这个方程呢? 既然这个积分必须与 x 不为 0 时 $\psi(x)$ 的值无关, 所以很明显, 对于 x 不为 0 的所有值, $f(x)$ 必定为 0. 但是若 $f(x)$ 处处为 0, 则积分也将为 0, 因而式(16.39)不会被满足. 所以我们遇到了一个不可能的情形: 我们希望有一个函数, 除了一点外处处为 0, 但是其积分仍为有限值. 既然我们找不到一个具有这种性质的函数, 最方便的出路就是宣称函数 $f(x)$ 就是由式(16.37)定义的. 也就是说 $f(x)$ 是能使式(16.39)正确成立的函数. 这个函数最早是由狄喇克发现的, 所以就用他的名字来命名. 我们把它写成 $\delta(x)$. 所有我们下面说的是函数 $\delta(x)$ 具有这样的奇怪性质, 如果以它代替式(16.39)中的 $f(x)$, 则积分就取 x 为 0 时的 $\psi(x)$ 的值, 而且既然这积分与所有 x 不等于 0 的 $\psi(x)$ 值无关, 函数 $\delta(x)$ 必定除 $x=0$ 的点外处处为 0. 总括起来, 我们写成:

$$\langle 0|x \rangle = \delta(x), \quad (16.40)$$

式中 $\delta(x)$ 由下式定义

$$\psi(0) = \int \delta(x) \psi(x) dx. \quad (16.41)$$

注意, 如果我们采用特殊的函数“1”作为式(16.41)中的函数 ψ , 那么我们就得到

$$1 = \int \delta(x) dx. \quad (16.42)$$

这就是说, 函数 $\delta(x)$ 具有这样的性质: 除了 $x=0$ 外它处处为 0, 但是具有等于 1 的有限积分. 我们必须把这函数 $\delta(x)$ 想像成在某一点处大到难以想像, 从而使总面积等于 1.

想像狄喇克 $\delta(x)$ 函数的形状的一种方法是设想一系列的矩形——或者你愿意想像的任何峰函数——它变得越来越窄, 越来越高, 但总保持面积为 1, 如图 16-2 所示. 这函数从 $-\infty$ 到 $+\infty$ 的积分恒为 1. 如果你们将它乘以任何函数 $\psi(x)$, 然后对这个乘积进行积分, 那么你们就会近似地得到这个函数 $\psi(x)$ 在 $x=0$ 处的值, 当你使用的长方形越来越窄, 这一近似就越来越好. 如果你们愿意的话, 就可以采用这种类型的极限过程来想像 δ 函数. 但是, 唯一重要的事情是: δ 函数被定义为使得式(16.41)对每一个可能的函数 $\psi(x)$ 都成立. 这就唯一地确定了 δ 函数, 于是它的性质如上所述.

如果我们把 δ 函数的宗量从 x 变成 $x-x'$, 那么相应的关系式为:

$$\delta(x-x') = 0, \quad x' \neq x,$$

$$\int \delta(x-x') \psi(x) dx = \psi(x'). \quad (16.43)$$

如果我们用 $\delta(x-x')$ 来代替式(16.38)中的振幅 $\langle x|x' \rangle$, 那么该方程被满足. 于是我们的结

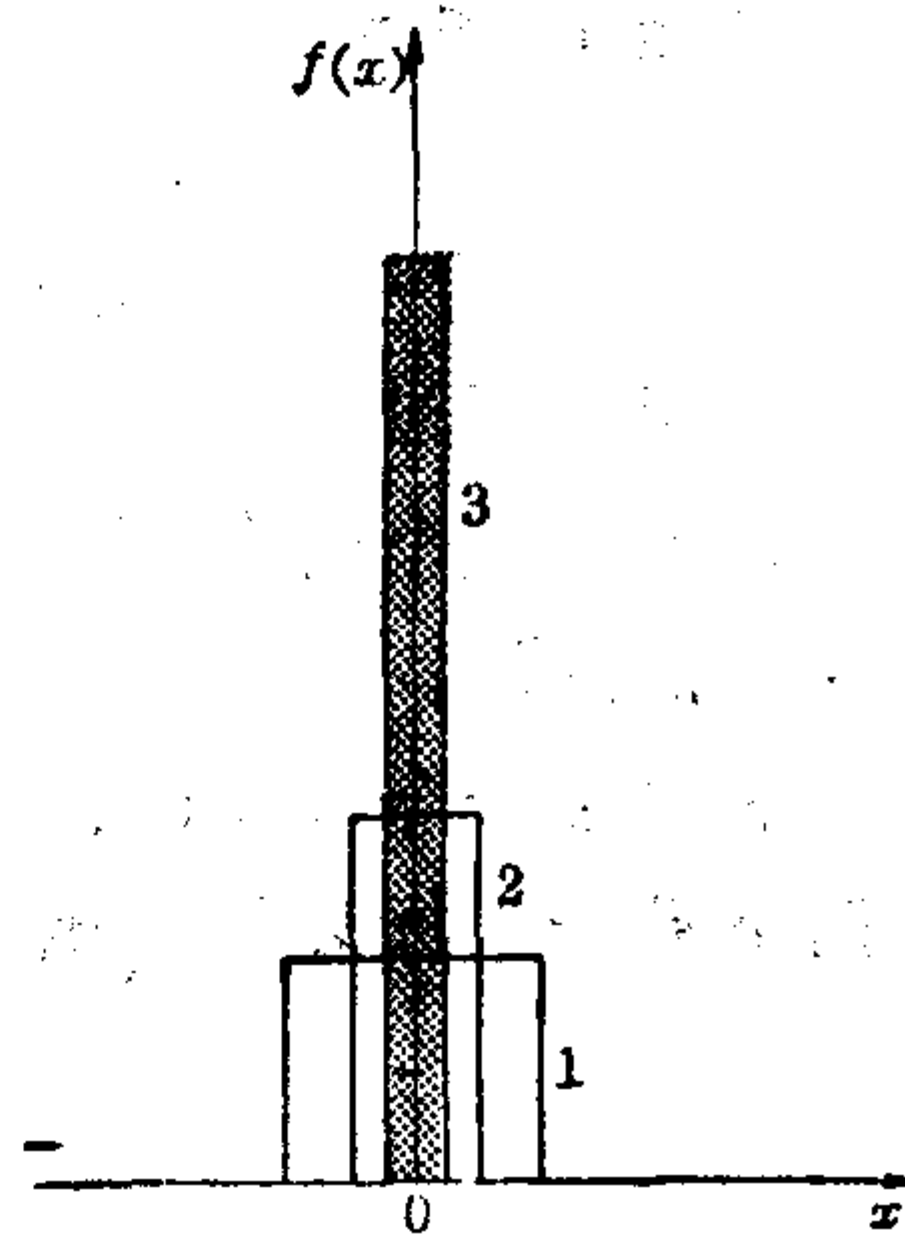


图 16-2 一组面积都为 1 的函数, 看上去越来越像 $\delta(x)$

果是:对 x 的基础态来说,与式(16.36)相对应的条件为

$$\langle x' | x \rangle = \delta(x - x'). \quad (16.44)$$

现在我们已经完成了对我们的基本方程所作的必要的修改,在处理对应于直线上那些点的基础态连续问题时需要这些方程.把这种修改推广到三维的情况是很显然的,首先我们用矢量 \mathbf{r} 代替坐标 x ,然后把对 x 的积分变成对 x , y 和 z 的积分,换句话说,变成体积分.最后,这个一维 δ 函数必须被三个 δ 函数的乘积来代替,一个对 x ,一个对 y ,另一个对 z ,即 $\delta(x-x')\delta(y-y')\delta(z-z')$.把以上这些步骤合在一起,我们就得到有关处在三维空间粒子振幅的如下一组方程:

$$\langle \phi | \psi \rangle = \int \langle \phi | \mathbf{r} \rangle \langle \mathbf{r} | \psi \rangle dVol \quad (16.45)$$

$$\langle \mathbf{r} | \psi \rangle = \psi(\mathbf{r}),$$

$$\langle \mathbf{r} | \phi \rangle = \phi(\mathbf{r}), \quad (16.46)$$

$$\langle \phi | \psi \rangle = \int \phi^*(\mathbf{r}) \psi(\mathbf{r}) dVol, \quad (16.47)$$

$$\langle \mathbf{r}' | \mathbf{r} \rangle = \delta(x-x')\delta(y-y')\delta(z-z'). \quad (16.48)$$

如果粒子多于一个将会发生什么情况呢?我们将告诉你们如何处理两个粒子系统的问题,你们会很容易地看出,如果要处理粒子数目很多的系统时必须做些什么.假定有两个粒子,我们称之为粒子1和粒子2,我们将用什么作为这个系统的基础态呢?一组能描述这一系统的完美的态为:粒子1处在 x_1 和粒子2处在 x_2 ,我们把这个态写成 $|x_1 x_2\rangle$.请注意,只对一个粒子位置的描述确定不了一个基础态.每个基础态必须确定整个系统的情况.我们却不可认为每个粒子都像波一样在三维空间中独立移动.任何一个物理态 $|\psi\rangle$,可以通过给出在 x_1 和 x_2 处找到两个粒子的所有振幅 $\langle x_1, x_2 | \psi \rangle$ 而确定下来.因此这个广义振幅是两组坐标 x_1 和 x_2 的函数.你们可以看出这样的函数并不是沿三维空间传播的振动这种意义的波,它一般也不只是两个单独的波——每个粒子一个——的乘积.一般来说,它是由 x_1 和 x_2 所定义的六维空间中的某种波.如果在自然界中存在着两个具有相互作用的粒子,那么我们无法通过试图写出其中一个粒子的波函数来描述它所遇到的情况.我们在前面几章中所讨论的这个著名的谬误——认为对一个粒子所作的测量有可能告知另一个粒子将要遭遇的事情,或者有可能破坏两粒子间的干涉——已经给人们带来了种种麻烦,因为他们只愿意考虑单独一个粒子的波函数,而不愿去想像两个粒子的坐标为变量的正确波函数.只有用两个粒子坐标表示的函数,才能正确地给出完整的描述.

§ 16-5 薛定谔方程

到目前为止,我们只是为如何描述涉及一个可以处在空间各处的电子这样的态而操心,现在我们得为如何描述在各种情况下可能发生的物理问题而操心了.和前面一样,我们必须解决态如何随时间变化的问题.如果我们有一个态 $|\psi\rangle$,经一段时间后转变成了另一个态 $|\psi'\rangle$,那么我们只要使波函数——它就是振幅 $\langle \mathbf{r} | \psi \rangle$ ——不仅是坐标的函数而且是时间的函数就可描述所有时刻的情况.于是我们可以用一个随时间变化的波函数 $\psi(\mathbf{r}, t) = \psi(x, y, z, t)$ 来描写在给定情况下的一个粒子.这个随时间变化的波函数描述了随着时间的进展而出现的态的相继变化.这个所谓的“坐标表象”给出了态 $|\psi\rangle$ 在基础态 $|\mathbf{r}\rangle$ 上的投

影,它应用起来不一定总是最方便的,但是我们将首先讨论它。

在第8章中我们曾用哈密顿函数 H_{ij} 描述过态如何随时间变化。我们看到各种振幅的时间变化是用矩阵方程

$$i\hbar \frac{dC_i}{dt} = \sum_j H_{ij} C_j \quad (16.49)$$

给出的。这方程告诉我们:每个振幅 C_i 的时间变化与所有其他的振幅成正比,比例系数为 H_{ij} 。

当我们应用基础态 $|x\rangle$ 的连续性时,我们将怎样预期式(16.49)的形式呢?首先让我们记住,式(16.49)也可写成

$$i\hbar \frac{d}{dt} \langle i|\psi\rangle = \sum_j \langle i|\hat{H}|j\rangle \langle j|\psi\rangle.$$

现在该怎么做我们很清楚。对 x 表象来说,我们预期

$$i\hbar \frac{d}{dt} \langle x|\psi\rangle = \int \langle x|\hat{H}|x'\rangle \langle x'|\psi\rangle dx'. \quad (16.50)$$

对基础态 $|j\rangle$ 的求和为对 x' 的积分所代替。既然 $\langle x|\hat{H}|x'\rangle$ 应是 x 和 x' 的某个函数,我们就可把它写成 $H(x, x')$ ——它相当于式(16.49)中的 H_{ij} 。于是式(16.50)与式

$$i\hbar \frac{d}{dt} \psi(x) = \int H(x, x') \psi(x') dx' \quad (16.51)$$

相同,其中

$$H(x, x') = \langle x|\hat{H}|x'\rangle.$$

根据式(16.51), ψ 在 x 处的变化率与 ψ 在所有各点 x' 处的 ψ 值有关,因子 $H(x, x')$ 是单位时间内电子从 x' 跃迁到 x 处的振幅。然而,结果是:在自然中,除了非常靠近 x 的那些点 x' 以外,这个振幅总为 0。这就意味着——正如我们在本章开始所举的原子链的例子(式(16.12))中所看到的那样——式(16.51)的右边可以用在 x 处的 ψ 和 ψ 对 x 的微商完全表示出来。

对于一个不受力作用 and 不受干扰而在空间自由运动的粒子来说,正确的物理定律是

$$\int H(x, x') \psi(x') dx' = -\frac{\hbar^2}{2m} \cdot \frac{d^2}{dx^2} \psi(x).$$

这一式子我们是从什么地方得来的呢?没有地方。我们不可能从我们已知的任何事情中导出这个式子,它来源于薛定谔的头脑,是薛定谔在致力于了解对真实世界的各种实验观察的过程中发明的。你们想想我们从研究晶体中电子的传播而导出式(16.12)的过程,或许会获得上式为什么会是这种形式的某些线索。

当然,自由粒子并不十分令人兴奋。如果我们对粒子施以作用力,将会发生些什么呢?如果粒子所受的力可以用标势 $V(x)$ 来描写——这意味着我们认为所加的作用力是电力而不是磁力,如果我们只考虑低能的情况,从而可以忽略那些由相对论性的运动所引起的复杂情形,于是适合真实世界的哈密顿量给出:

$$\int H(x, x') \psi(x') dx' = -\frac{\hbar^2}{2m} \cdot \frac{d^2}{dx^2} \psi(x) + V(x) \psi(x). \quad (16.52)$$

同样,你们可以对这个方程的来源获得一些线索,只要你们回顾一下电子在晶体中的运动,并且看一下如果从一个原子位置到另一个原子位置电子的能量变化很慢——如果对晶体加上一电场,就会出现这种情况——对方程必须如何进行修改。这样,式(16.7)中的项 E_0 将

随位置缓慢变化,并与式(16.52)中我们所加新项相对应.

[你们可能感到奇怪,为什么我们直接从式(16.51)到式(16.52),而不是给出关于振幅 $H(x, x') = \langle x | \hat{H} | x' \rangle$ 的正确函数形式,我们这样做是因为:虽然式(16.51)右边的整个积分用我们习惯的方式表示,但是 $H(x, x')$ 只能写成奇特的代数函数. 如果你们实在想了解的话,我们可以把 $H(x, x')$ 写成如下形式:

$$H(x, x') = -\frac{\hbar^2}{2m} \delta''(x-x') + V(x)\delta(x-x'),$$

式中 δ'' 表示 δ 函数的二阶微商. 这个相当陌生的函数可以用一个稍微方便些的代数微分算符来代替,它是完全等效的:

$$H(x, x') = \left\{ -\frac{\hbar^2}{2m} \cdot \frac{d^2}{dx^2} + V(x) \right\} \delta(x-x').$$

我们将不用这些形式,而直接利用式(16.52)的形式.]

现在,如果我们对式(16.50)中的积分采用式(16.52)中的表示式,那么我们就对 $\psi(x) = \langle x | \psi \rangle$ 得到下列微分方程式:

$$i\hbar \frac{\partial \psi}{\partial t} = -\frac{\hbar^2}{2m} \cdot \frac{\partial^2}{\partial x^2} \psi(x) + V(x)\psi(x). \quad (16.53)$$

如果我们对三维空间中的运动感兴趣,那么我们很清楚应该用什么方程来代替式(16.53). 唯一的改变是用

$$\nabla^2 = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}$$

来代替 d^2/dx^2 以及用 $V(x, y, z)$ 代替 $V(x)$. 对于一个在势场 $V(x, y, z)$ 中运动的电子来说,其振幅 $\psi(x, y, z)$ 所遵循的微分方程为

$$i\hbar \frac{\partial \psi}{\partial t} = -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 \psi + V\psi. \quad (16.54)$$

上式称为薛定谔方程,是第一个为人所知的量子力学方程. 在本书中我们提到的其他量子力学方程被发现之前,薛定谔就写下了这个方程.

虽然我们是沿着完全不同的途径来探讨这一问题的,但是标志物质的量子力学描述的诞生的伟大历史时刻却是1926年薛定谔第一次写出它的方程之时. 多年来,物质内部的原子结构一直是一个很大的谜. 没有人能理解是什么东西使物质结合在一起,为什么会有化学键联,特别是原子怎么会是稳定的. 虽然玻尔已经能够描述氢原子中电子的内部运动,而且看起来也可以解释所观察到的氢原子辐射出的光谱,但是电子为什么以这种方式运动自然是一个谜. 薛定谔所发现的电子在原子尺度上恰当的运动方程提供了一种理论,可以定性地、精确而详细地计算原子现象. 原则上,除了涉及磁和相对论的现象外,薛定谔方程能解释所有的原子现象. 它解释了原子能级以及所有化学键联的事实. 然而这只在原则上成立——除了对最简单的问题,有关的数学立即变得非常复杂而无法精确求解. 只有对氢原子和氦原子进行了高度精确的计算. 但是,用了不同的近似方法(有些非常粗糙)后,许多有关更为复杂的原子以及分子化学键联的事实就可以被理解了. 在前面几章中我们已经给你们介绍过几种这样的近似方法.

我们所写出的薛定谔方程没有把任何磁效应考虑进去. 只要在薛定谔方程中加进几项,就可以近似地把这种效应考虑进去. 但是正如我们在第二卷中所看到的那样,磁性本质上是一种相对论性效应,所以只有用适当的相对论性方程才能正确地描述电子在任意电磁

场中的运动, 关于电子运动的正确的相对论方程是在薛定谔发明他的方程后一年由狄喇克发现的. 它的形式与薛定谔方程有很大的不同. 在这里我们根本无法去讨论它.

在我们进一步研究由薛定谔方程所得出的一些结果之前, 我们愿向你们说明一下, 对于具有大量粒子的系统, 薛定谔方程是怎样的. 我们并不打算在将来应用这个方程, 只是想让你看一下这个方程, 强调一下波函数 ψ 并不仅仅是空间的一个普通的波, 而是一个具有许多变量的函数. 如果存在许多粒子, 薛定谔方程就变成:

$$i\hbar \frac{\partial \psi(\mathbf{r}_1, \mathbf{r}_2, \mathbf{r}_3 \dots)}{\partial t} = \sum_i \frac{\hbar^2}{2m} \left\{ \frac{\partial^2 \psi}{\partial x_i^2} + \frac{\partial^2 \psi}{\partial y_i^2} + \frac{\partial^2 \psi}{\partial z_i^2} \right\} + V(\mathbf{r}_1, \mathbf{r}_2, \mathbf{r}_3 \dots) \psi. \quad (16.55)$$

式中的势函数 V 相当于经典力学中所有粒子的总势能. 如果没有外力作用在粒子上, 函数 V 就是所有粒子的相互作用静电势能. 这就是说, 如果第 i 个粒子带有电荷 $Z_i q_e$, 则函数 V 就是¹⁾

$$V(\mathbf{r}_1, \mathbf{r}_2, \mathbf{r}_3 \dots) = \sum_{\text{所有粒子对}} \frac{Z_i Z_j}{r_{ij}} e^2. \quad (16.56)$$

§ 16-6 量子化能级

在后面的一章中, 我们将对一个特殊例子详细讨论薛定谔方程的解. 但是现在我们想告诉你们如何从薛定谔方程得到一个最著名的结果——即一个只包含空间连续变量的连续函数所满足的微分方程, 这一惊人的事实能给出诸如原子中分立能级这样的量子效应. 我们要了解的基本要点是: 当一个电子被某种类型的势“井”束缚在空间某区域时, 它怎么会只能具有一组十分确定的分立能量中的这个或那个能量呢?

假定我们设想一个电子处在一维情况中, 它的势能随 x 的变化方式如图 16-3 所示. 我们设这个势是不变的——它不随时间变化. 正如我们以前多次做过的那样, 我们希望找到与确定能量、即确定频率的状态相对应的解. 让我们试一下这种形式的解

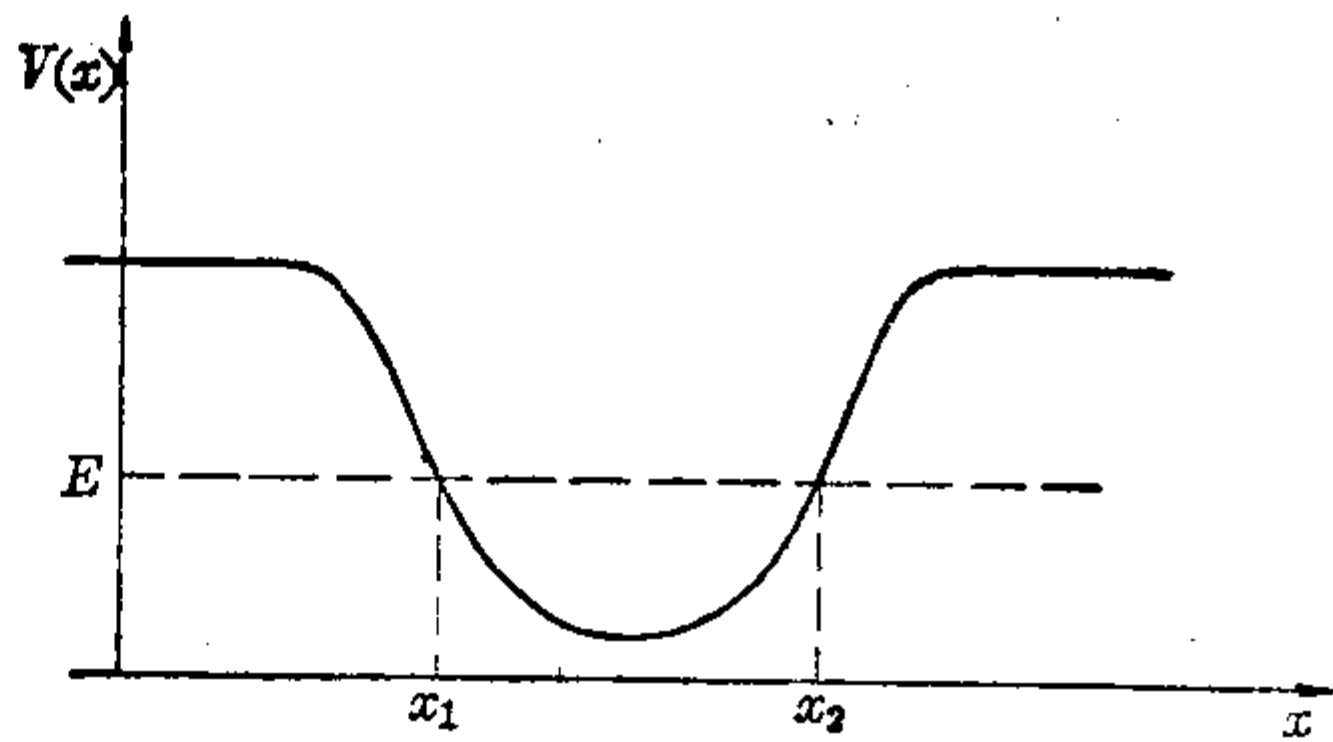


图 16-3 对于一个沿 x 轴运动的粒子的势井

$$\psi = a(x) e^{-iEt/\hbar}. \quad (16.57)$$

如果我们把这个函数代入薛定谔方程, 我们发现函数 $a(x)$ 必须满足下面的微分方程

$$\frac{d^2 a(x)}{dx^2} = \frac{2m}{\hbar} [V(x) - E] a(x). \quad (16.58)$$

这个方程告诉我们: 在每个 x 处, $a(x)$ 对 x 的二次微商与 $a(x)$ 成正比, 比例系数是量 $(V - E)$. $a(x)$ 的二次微商就是它的斜率的变化率. 如果势 V 比粒子的能量 E 大, 则 $a(x)$ 斜率的变化率与 $a(x)$ 具有相同的符号. 这就意味着, $a(x)$ 这条曲线将凹离坐标轴. 也就是说, 它多少具有正或负指数函数 $e^{\pm x}$ 的性质. 这意味着在图 16-3 中坐标轴 x 左边 V 大于所设的能量 E 的区域, 函数 $a(x)$ 的形状将像图 16-4(a) 中所示的某条曲线.

另一方面, 如果势函数 V 小于能量 E , 则 $a(x)$ 对 x 的二次微商具有与 $a(x)$ 本身相反的符号, $a(x)$ 这条曲线将总是凹向坐标轴, 与图 16-4(b) 中所示的那些曲线相似. 在这样一个区域中的解(逐点)大致具有正弦曲线的形状.

1) 这里我们根据前面两卷所用的习惯, 取 $e^2 = q_e^2 / 4\pi\epsilon_0$.

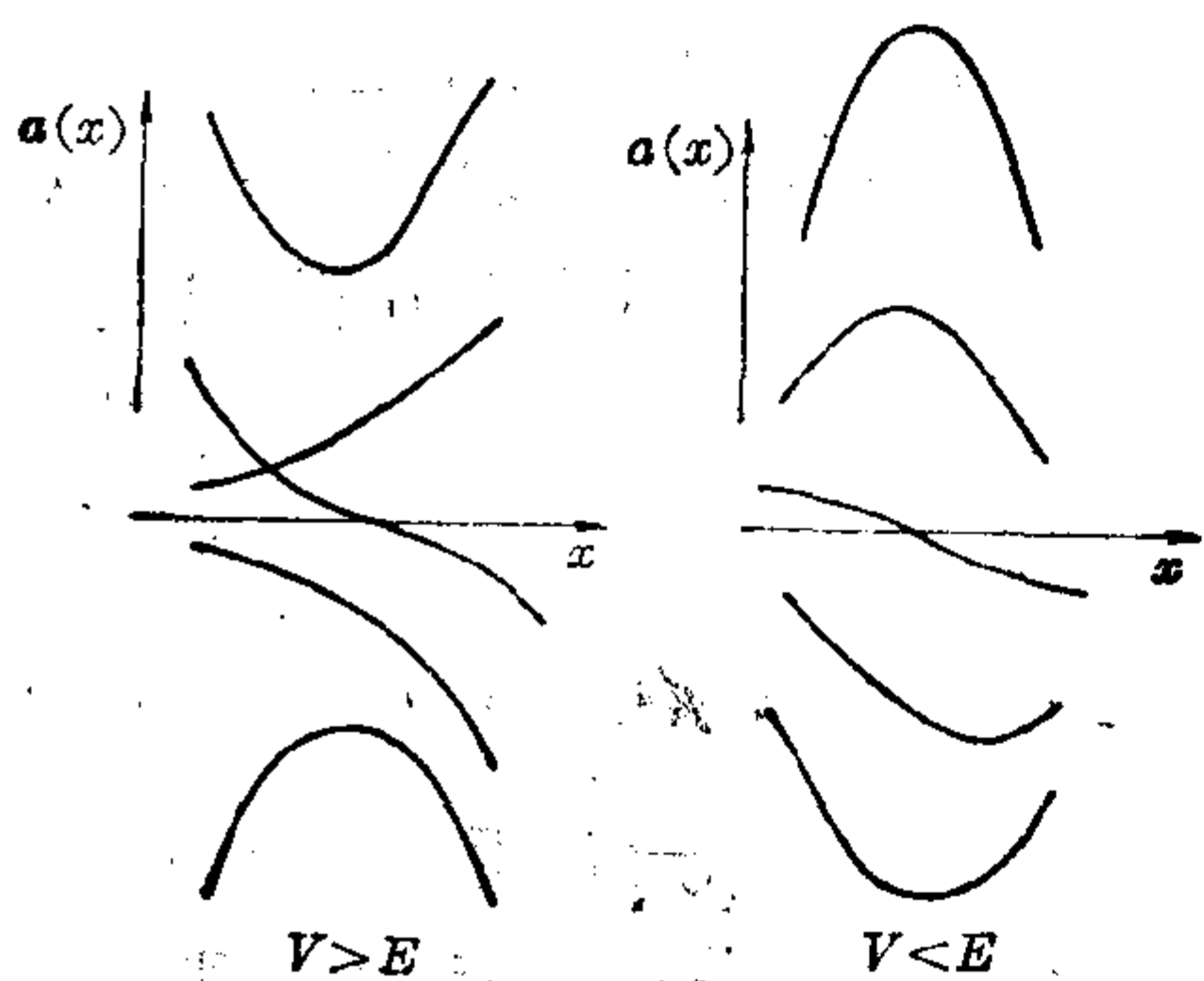


图 16-4 对于 $V > E$ 和 $V < E$ 的情形, 波函数 $a(x)$ 的可能形状

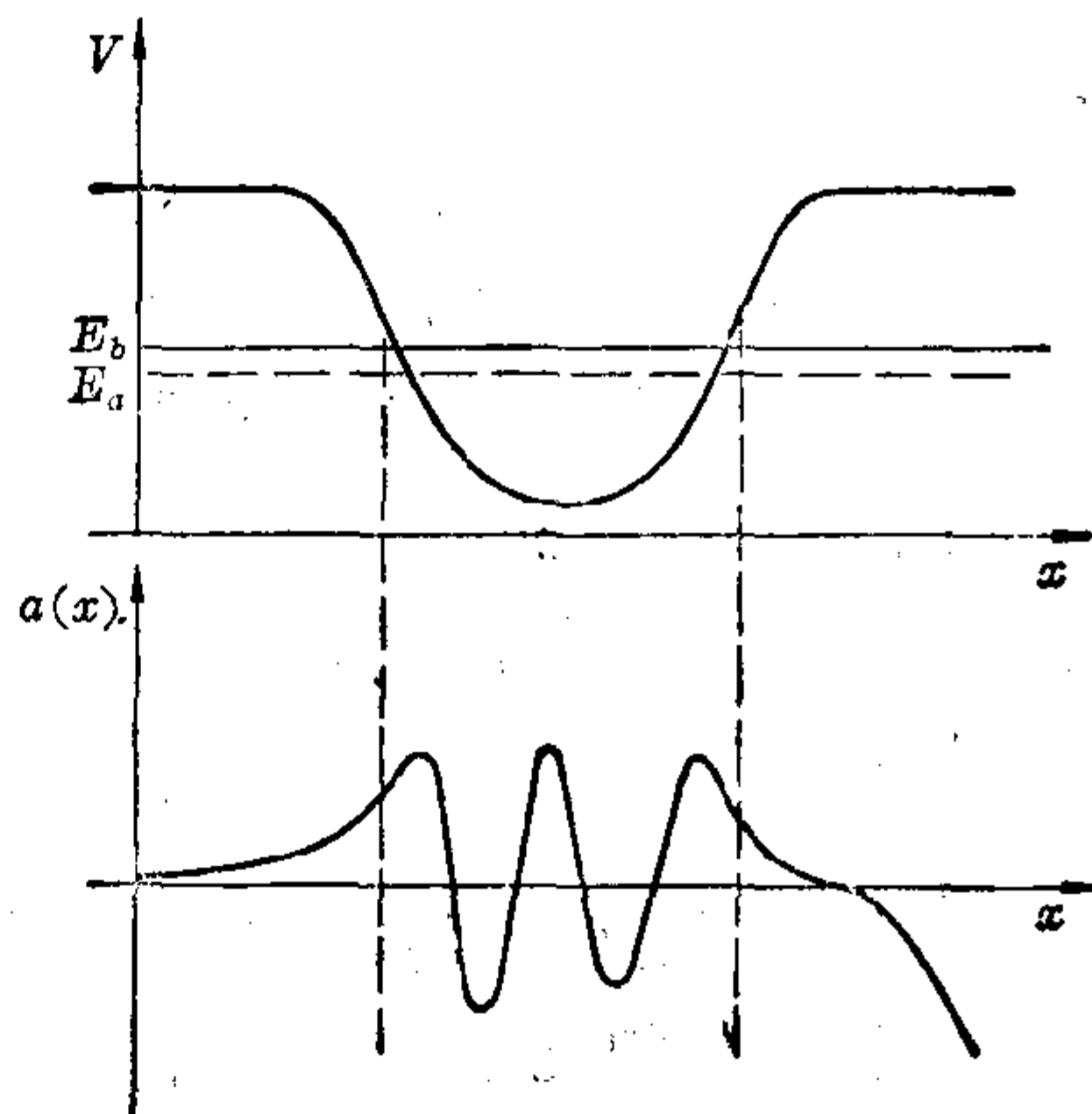


图 16-5 对于能量为 E_a 时的波函数, 在坐标轴 x 为负的区域, 它趋近于零

现在让我们来看看: 我们是否能够用作图的办法求得函数 $a(x)$ 的解, 它对应于能量为 E_a 的一个粒子处于如图 16-3 所示的势 V 中。既然我们试图描述一个粒子被束缚在势阱内的情形, 因此我们所要找的解, 其波振幅在势阱之处的 x 处具有很小的值。我们很容易想像出图 16-5 中所示的那样的曲线, 对于大的负 x 值, 它趋于零, 当它趋于 x_1 的时候, 它平滑地增长。既然在 x_1 处 V 等于 E_a , 则在该点此函数的曲率变为 0。在 x_1 和 x_2 之间的区域, 量 $V - E_a$ 恒为负数, 所以函数 $a(x)$ 总是凹向 x 轴, 而且 E_a 和 V 之间的差值越大, 曲率也越大。如果我们将曲线延长至 x_1 和 x_2 之间的区域内, 它多少应如图 16-5 所示。

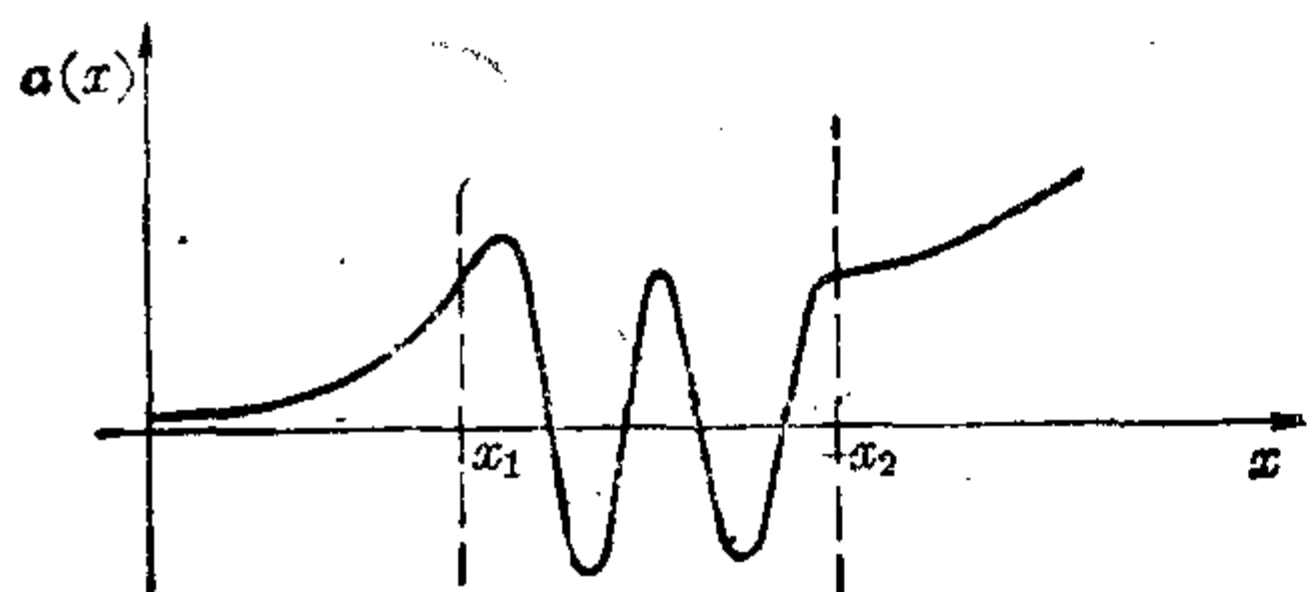


图 16-6 把图 16-5 继续画到超过 x_2 时的波函数 $a(x)$

现在让我们把这条曲线延至 x_2 右边的区域, 在那里它弯离坐标轴并趋向大的正值, 如图 16-6 所示。对于我们所选取的 E_a , $a(x)$ 的解随着 x 的增加而变得越来越大。事实上, 它的曲率也在增加(如果这个势函数继续保持平坦的话), 而振幅则以极大的比例急剧地增长。这意味着什么呢? 这只表示粒子没有被“束缚”在势阱里, 它在阱处找到的可能性比阱内要大得多得多。对于我们所制造的这个解, 在 $x = +\infty$ 处找到这个电子的可能性比

其他任何地方大得多。我们没能找到一个束缚粒子的解。

让我们试试另一个能量, 譬如一个稍微比 E_a 高些的能量 E_b , 如图 16-7 所示。如果我们在同样的情况下从左边开始, 那么我们所得到的解就如图 16-7 所示的下半部分。初看起来, 这解似乎比较好, 其实它的结果与 E_a 的解一样糟——只不过现在当趋于大的 x 值时 $a(x)$ 变得越来越负。

可能这就是线索。既然, 把能量 E_a 稍微改变一点到 E_b , 就使得这条曲线从坐标轴的一边跳到另一边, 那么在 E_a 和 E_b 之间或许存在某个能量, 对于这一能量当 x 为很大值时曲线将趋于零。的确有这么一个能量, 我们在图 16-8 中粗略地画出了这个解的形式。

你们应该体会到我们在图中画出的解是一个非常特殊的解。如果我们把这个能稍微升高或降低一点, 那么函数就会变成图 16-8 所示的两条虚线之一那样的曲线, 而我们也就不会有关于一个束缚粒子的适当条件了。这样我们得到了一个结果: 如果要使一个粒子被束缚在一个势阱中, 只有当它具有非常确定的能量才行。

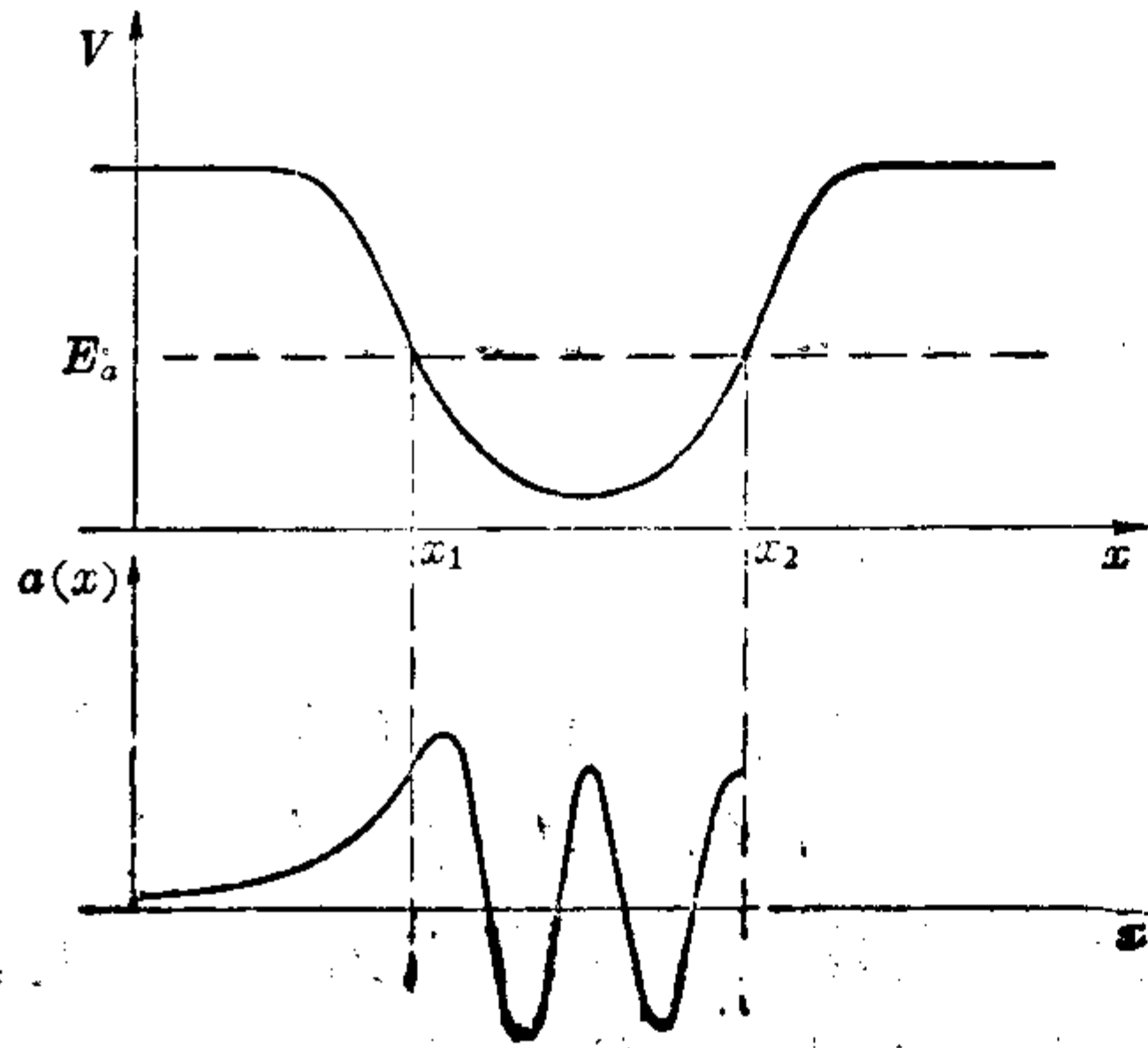


图 16-7 对于能量 E_0 大于 E_0 时的波函数 $a(x)$

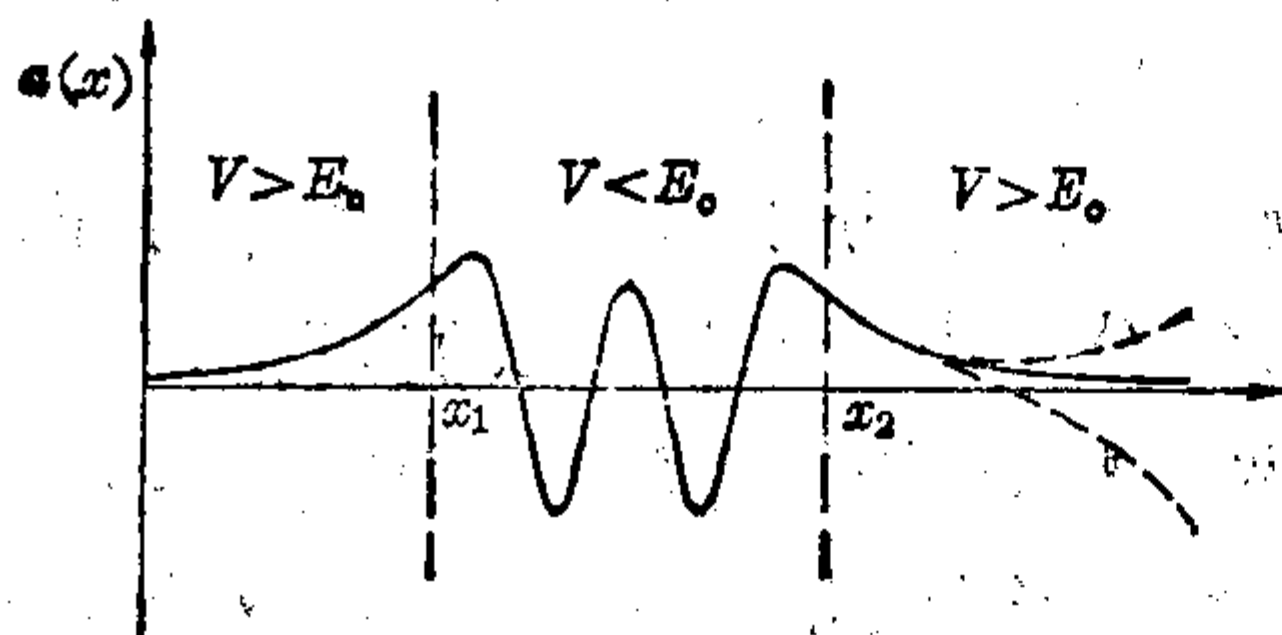


图 16-8 对于在 E_0 和 E_0 之间的能量 E_0 的波函数

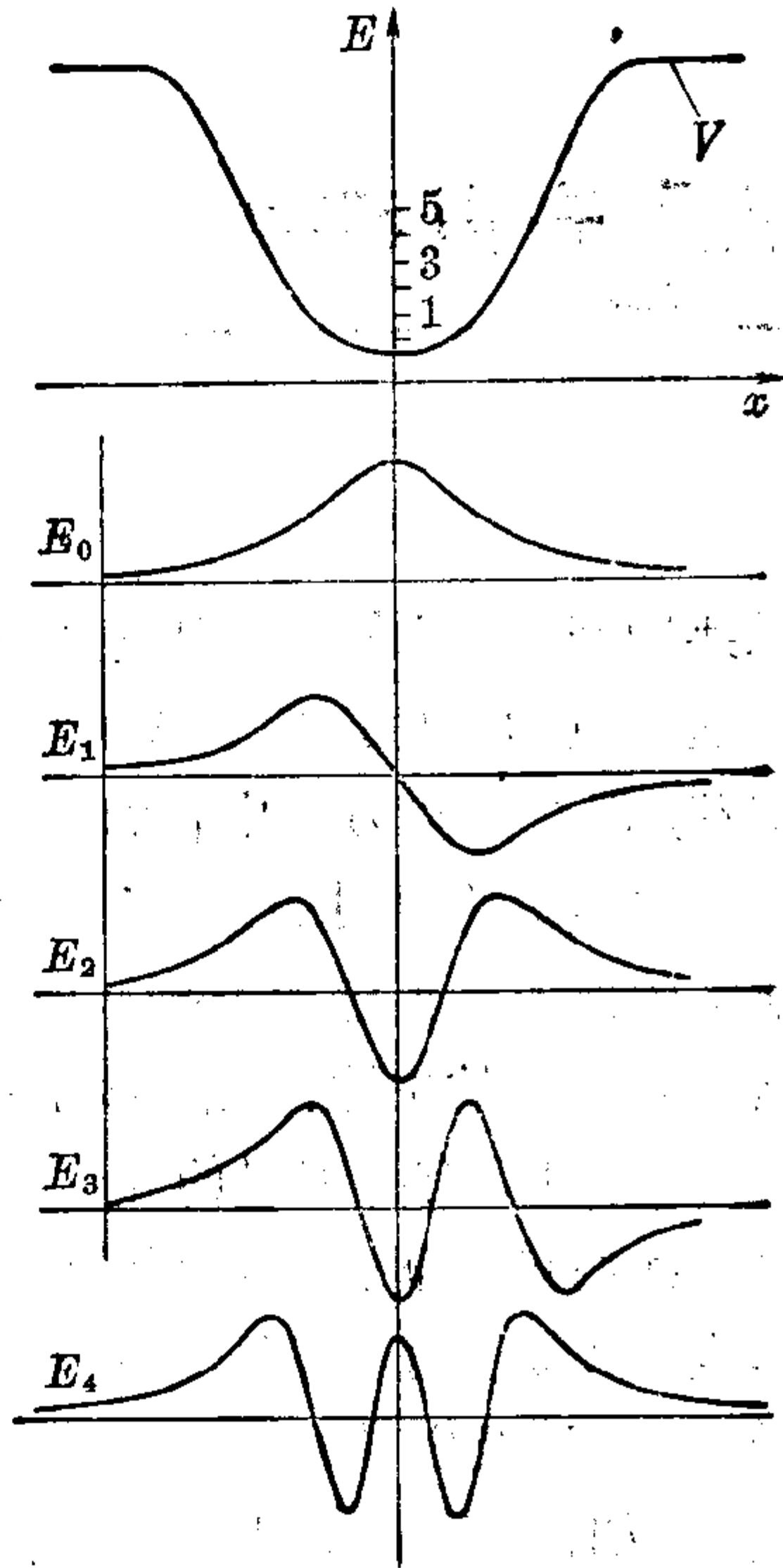


图 16-9 对于能量最低的五个束缚态函数 $a(x)$

它是否意味着, 对于一个束缚在势阱中的粒子, 它只能具有一个能量呢? 不, 其他能量也可能, 但不是非常靠近 E_0 的能量。注意, 我们在图 16-8 中画出的波函数在 x_1 和 x_2 之间与坐标轴相交了四次。如果我们所选的能量比 E_0 低相当数量的话, 那么我们可以得到一个只与坐标轴相交三次、二次、一次或不相交的解。这些可能解都画在图 16-9 中。(还可能其他的解, 对应于比图中所示的更高的能量值。) 我们的结论是: 如果一个粒子被束缚在势阱中, 它的能量只能取一个分立能谱中的某些特定值。你们看到了, 一个微分方程是怎样来描述量子物理的基本事实的。

我们可以提供你们注意另一种事。如果能量 E 在这个势阱顶部以上, 那么就不再有分立的解, 任何可能的能量都是允许的。这种解对应于自由粒子被势阱散射的情形, 在我们讨论晶体中杂质原子的影响时, 我们就已经看到过这种解的例子了。

§ 17-1 对 称 性

在经典物理中,有许多物理量是守恒的.如动量、能量和角动量.在量子力学中也存在着对应于这些量的守恒定理.从某种意义上来说,量子力学最奇妙之处在于它可以导出这些守恒定理,而在经典力学中它们实际上是各定律的出发点.(在经典力学中,也有类似于我们在量子力学中将要用的这种处理方法,但这只有在很高深的水平上才能做到.)但是,量子力学中的许多守恒定律与振幅的叠加原理,以及物理系统在各种变换下的对称性密切相关.这就是本章的主题.虽然我们把这些概念主要应用到角动量的守恒上,但是最基本点是:量子力学中所有物理量的守恒都与该系统的对称性有关.

因此,我们就从研究物理系统的对称性问题开始.氢分子离子是一个非常简单的例子——当然也可以氨分子为例——它有两个态.对氢分子离子来说,我们可把电子定域在第一个质子附近,以及定域在第二个质子附近,这两种状态取作我们的基础态,我们把它们称为 $|1\rangle$ 和 $|2\rangle$,如图 17-1(a)所示.现在只要这两个核是完全相同的,那么在这个物理系统中就存在某种对称性.这就是说,如果我们以一个介于两质子间一半距离的平面来反射这个

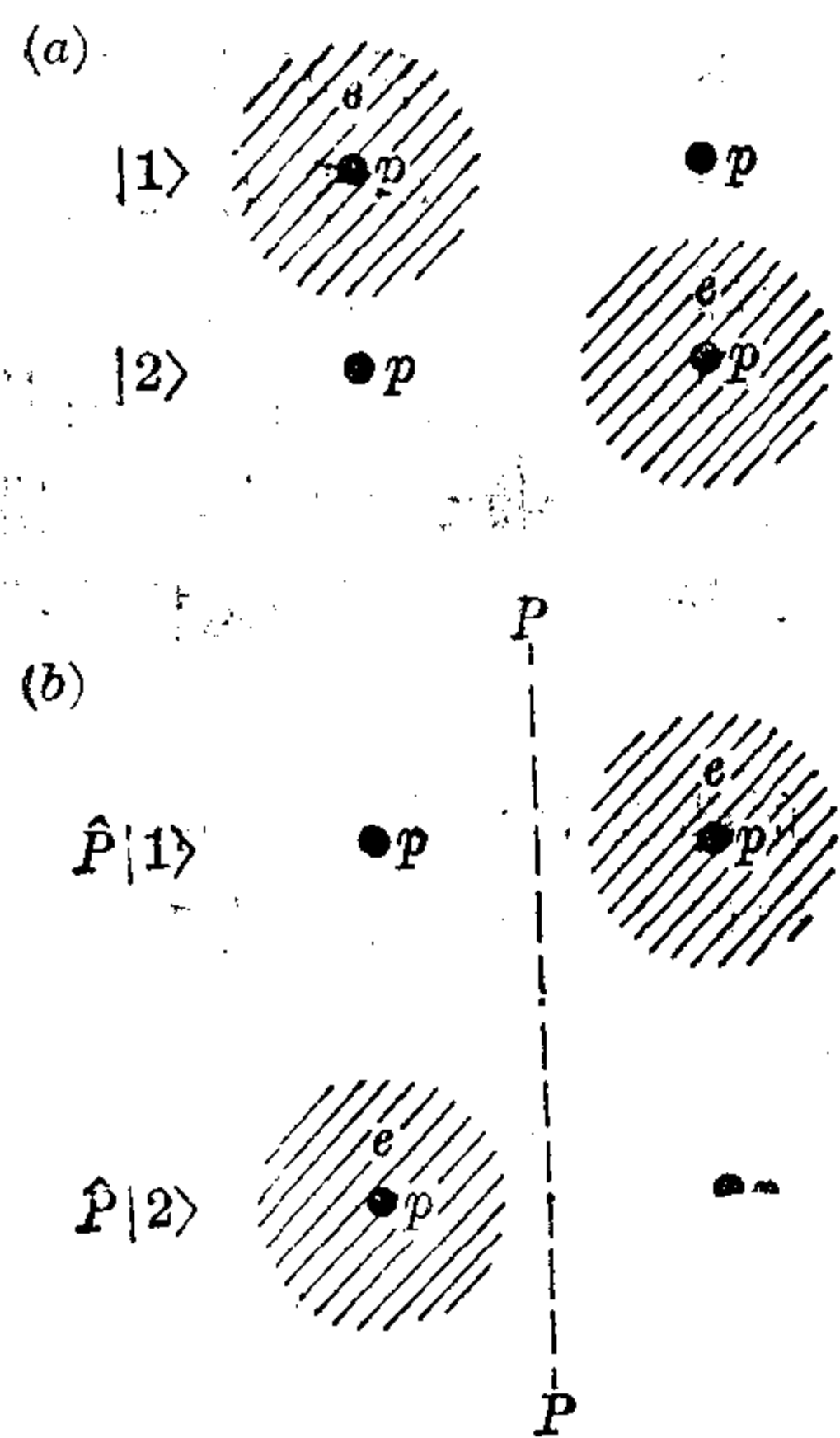


图 17-1 如果态 $|1\rangle$ 和 $|2\rangle$ 为平面 $p-p$ 反射,则它们分别变成态 $|2\rangle$ 和 $|1\rangle$

系统(所谓反射,我们是指把平面一边的一切东西都移到另一边的对称位置上.),则我们得到图 17-1(b)的情形.由于两个质子是完全相同的,因此,这种反射操作就使 $|1\rangle$ 变为 $|2\rangle$ 以及 $|2\rangle$ 变为 $|1\rangle$.我们把这个反射操作称为 \hat{P} ,并写为

$$\hat{P}|1\rangle = |2\rangle, \quad \hat{P}|2\rangle = |1\rangle. \quad (17.1)$$

所以在某种意义上 \hat{P} 是一个算符,它的“作用”是使一个态成为一个新的态.有趣的是 \hat{P} 作用于任何一个态所产生的是该系统的另外某个态.

与我们以前描述的任何算符一样, \hat{P} 也具有矩阵元,它可以用通常的符号来定义.如果在 $\hat{P}|1\rangle$ 和 $\hat{P}|2\rangle$ 的左边乘以 $|1\rangle$,就得到矩阵元

$$P_{11} = \langle 1|\hat{P}|1\rangle \quad \text{以及} \quad P_{12} = \langle 1|\hat{P}|2\rangle.$$

根据式(17.1),它们为

$$\begin{aligned} \langle 1|\hat{P}|1\rangle &= P_{11} = \langle 1|2\rangle = 0, \\ \langle 1|\hat{P}|2\rangle &= P_{12} = \langle 1|1\rangle = 1. \end{aligned} \quad (17.2)$$

同样的方法可得 P_{21} 和 P_{22} . \hat{P} 相对于基础系 $|1\rangle$ 和 $|2\rangle$ 的矩阵为:

$$P = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}. \quad (17.3)$$

我们再次看到算符和矩阵这两个词在量子力学中实际上是可以互相通用的.它们之间只有

一些技术性的差别，就像“数字”和“数”的差别一样，但是这种差别有点学究式，我们不必为之操心。所以不论 \hat{P} 定义一个操作，还是实际上用来定义一个数字矩阵，我们可以随意把它称为算符或矩阵。

现在我们要指出，我们将假定整个氢分子离子系统的物理性质是对称的。它并不一定会具有这种性质——例如，这与邻近的别的事物有关。然而，如果这个系统是对称的话，那么下面的概念肯定应是正确的。假设系统在 $t=0$ 时处于态 $|1\rangle$ ，经过一段时间 t 后，我们发现系统处于一个较为复杂的情况——两个基础态的某种线性组合。记得我们在第8章中一直乘以算符 \hat{U} 来代表“经过一段时间”。这就是说，系统在一会儿——为明确起见，譬如说15秒——后，系统将处在另外某个态。例如，它可能是由 $\sqrt{2/3}$ 的态 $|1\rangle$ 和 $i\sqrt{1/3}$ 的态 $|2\rangle$ 组成的态，我们可写成：

$$|\text{第15秒时的}\psi\rangle = \hat{U}(15, 0)|1\rangle = \sqrt{2/3}|1\rangle + i\sqrt{1/3}|2\rangle. \quad (17.4)$$

现在我们问，如果开始时系统处于对称态 $|2\rangle$ ，则在同样的条件下经15秒后系统会发生什么变化？显然，如果世界是对称的——正如我们所假定的那样——我们将得到与(17.4)对称的态：

$$|\text{第15秒时的}\psi\rangle = \hat{U}(15, 0)|2\rangle = \sqrt{2/3}|2\rangle + i\sqrt{1/3}|1\rangle. \quad (17.5)$$

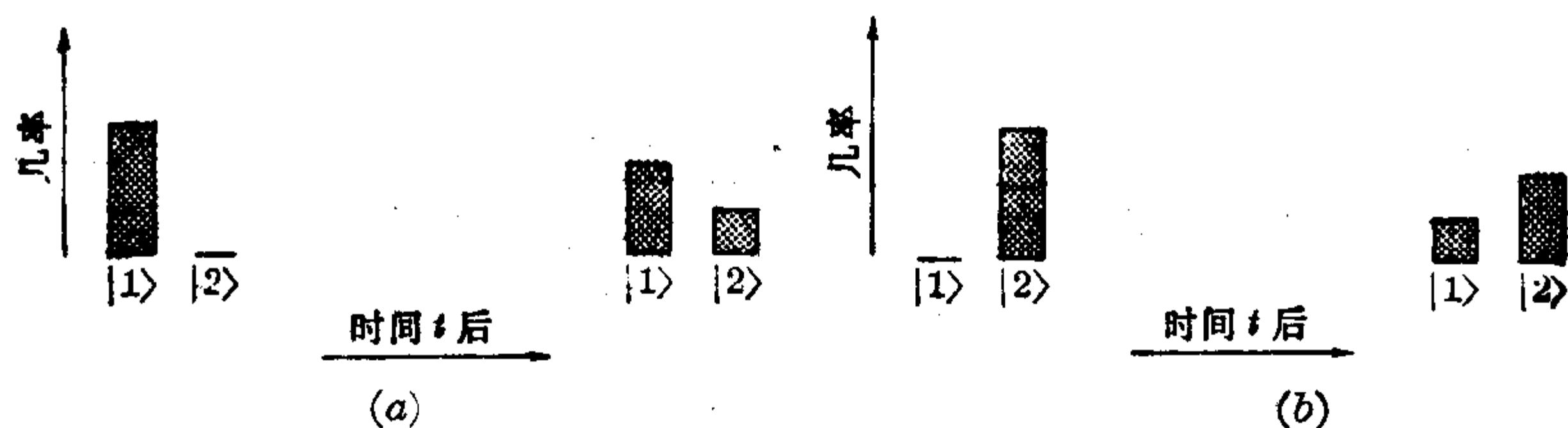


图 17-2 在一对称系统中，如果纯态 $|1\rangle$ 的发展如图(a)所示，则纯态 $|2\rangle$ 的发展必将如图(b)所示

图 17-2 表示同样的概念。所以如果一个系统的物理性质相对某个平面对称的，并且我们求得了一个特殊态的行为，我们也就知道了原来的态对此对称平面的反射后所得到的态的行为。

现在我们希望把同样这些事情讲得稍微一般化一些——这就意味着稍微抽象一些。设 \hat{Q} 是不改变系统物理性质的若干操作中的任何一个。例如，我们可以把在氢分子的两个原子中间的平面上的反射操作 \hat{P} 取作为 \hat{Q} ，或者，在一个具有两个电子的系统中，我们可以把交换两个电子的操作看作 \hat{Q} 。另一个可能的操作是在一个球对称系统中，整个系统绕某个轴转动有限角度的操作，这种操作并不改变系统的物理性质。当然，关于 \hat{Q} 我们总希望对每种特殊情况给以某种特殊记号。明确地讲，我们通常把系统“绕 y 轴旋转 θ 角”的操作定义为 $\hat{R}_y(\theta)$ 。对于 \hat{Q} ，我们指的就是前面所描述过的任一操作，或者其他使基本物理情况保持不变的任一操作。

让我们再考虑几个例子。如果一个原子没有加外磁场或外电场，并且如果使坐标轴绕任意一个轴旋转，则它仍然是相同的物理系统。再如氨分子，对于在平行于三个氢分子的平面上的反射是对称的——只要不存在电场。如果存在电场，并当我们作反射时，我们将不得不也改变电场，这样就改变了物理问题。但是如果没有外场，这个分子就是对称的。

现在我们来讨论一种一般情况。假设我们由态 $|\psi_1\rangle$ 开始，在给定的物理条件下经过某段时间后，它变成了态 $|\psi_2\rangle$ 。我们可以写成

$$|\psi_2\rangle = \hat{U}|\psi_1\rangle. \quad (17.6)$$

[你可以想到式(17.4)式]现在设想我们对整个系统施以操作 \hat{Q} , 态 $|\psi_1\rangle$ 将转变成态 $|\psi'_1\rangle$, 我们也可把 $|\psi'_1\rangle$ 写成 $\hat{Q}|\psi_1\rangle$, 同样态 $|\psi_2\rangle$ 变成 $|\psi'_2\rangle = \hat{Q}|\psi_2\rangle$. 现在如果在 \hat{Q} 作用下系统的物理性质是对称的(不要忘记如果, 这并不是系统的一般性质), 那么在同样的条件下经过相同的时间, 我们应得

$$|\psi_2\rangle = \hat{U}|\psi'_1\rangle. \quad (17.7)$$

[与式(17.5)相似.] 但是我们可以把 $|\psi'_1\rangle$ 写成 $\hat{Q}|\psi_1\rangle$ 并把 $|\psi'_2\rangle$ 写成 $\hat{Q}|\psi_2\rangle$, 因此式(17.7)也可写成

$$\hat{Q}|\psi_2\rangle = \hat{U}\hat{Q}|\psi_1\rangle. \quad (17.8)$$

现在如果用 $\hat{U}|\psi_1\rangle$ 代替 $|\psi_2\rangle$ ——式(17.6)——我们得到

$$\hat{Q}\hat{U}|\psi_1\rangle = \hat{U}\hat{Q}|\psi_1\rangle, \quad (17.9)$$

我们不难理解上面这个式子的意义. 就氢离子而言, 上式告诉我们: “先反射再等一段时间”(式(17.9)右边所示)与“先等一段时间然后再反射”(式(17.9)左边所示)是相同的. 只要在反射的情况下 \hat{U} 不变, 这两种情形就相同.

由于式(17.9)对任何初始状态 $|\psi_1\rangle$ 成立, 所以该式事实上是一个有关算符的方程:

$$\hat{Q}\hat{U} = \hat{U}\hat{Q}. \quad (17.10)$$

这就是我们希望得出的结果——它是对称性的数学表述. 当式(17.10)成立时, 我们说算符 \hat{U} 和 \hat{Q} 对易. 于是我们就可用下列方式来定义对称性: 当 \hat{Q} 与 \hat{U} (时间的转移操作) 相对易时, 物理系统对于操作 \hat{Q} 是对称的. [用矩阵来表示, 两个算符的乘积等价于矩阵的乘积. 所以, 对于在变换 Q 下是对称的物理系统, 式(17.10)对矩阵 Q 和 U 也成立.]

顺便指出, 因为对于无限小的时间 ϵ 而言, $\hat{U} = 1 - i\hat{H}\epsilon/\hbar$, 式中 \hat{H} 为通常的哈密顿算符(参见第 8 章), 你可以看出, 若式(17.10)成立, 则下式

$$\hat{Q}\hat{H} = \hat{H}\hat{Q} \quad (17.11)$$

也成立. 因此式(17.11)是关于一个物理情况对操作 \hat{Q} 具有对称性的条件的数学表述. 它定义了对称性.

§ 17-2 对称与守恒

在应用刚才所得到的结果之前, 我们再讨论一些关于对称的概念. 假设有一非常特殊的情况: 当我们把 \hat{Q} 作用于某一态后, 仍得到相同的态, 这是一个非常特殊的情形. 但是让我们假定碰巧对态 $|\psi_0\rangle$ 这种情形是正确的, 即 $|\psi'\rangle = \hat{Q}|\psi_0\rangle$ 在物理上和 $|\psi_0\rangle$ 是相同的态. 这意味着 $|\psi'\rangle$ 和 $|\psi_0\rangle$ 除相差某个位相因子¹⁾外是相等的. 怎样才能发生这种情况呢? 举例来说, 假设我们有一个 $H_{\frac{1}{2}}$ 离子处于我们曾称为 $|I\rangle$ 的态中, 这个态在基础态 $|1\rangle$ 和 $|2\rangle$ 中具有相同的振幅. 它们的几率如图 17-3(a) 中的线条图所示. 如果我们把反射算符 \hat{P} 作用于 $|I\rangle$, 它将使态翻转, $|1\rangle$ 变成 $|2\rangle$, $|2\rangle$ 变成 $|1\rangle$, 其几率如图 17-3(b) 所示. 但是这正好又是态 $|I\rangle$. 如果我们从态 $|II\rangle$ 开始, 反射前后的几率看上去完全相同. 可是, 如果考察其振幅,

1) 顺便指出, 你们可以证明 \hat{Q} 必定是一个么正算符, 这意味着如果它作用在 $|\psi\rangle$ 上而给出某个数乘以 $|\psi\rangle$ 的话, 这个数一定是 $e^{i\delta}$ 这种形式, 这里 δ 是实数. 这是个小程序, 其证明基于下述观察. 诸如反射或转动这样的操作并不失去任何粒子, 所以 $|\psi'\rangle$ 和 $|\psi\rangle$ 的归一化必定是相同的, 它们只能相差一个纯虚数的位相因子.

就有所差异了。对于态 $|I\rangle$ 来说,反射后的振幅没有改变,但对态 $|II\rangle$ 来说,振幅要反号。换句话说,

$$\begin{aligned}\hat{P}|I\rangle &= \hat{P} \left\{ \frac{|1\rangle + |2\rangle}{\sqrt{2}} \right\} = \frac{|2\rangle + |1\rangle}{\sqrt{2}} = |I\rangle, \\ \hat{P}|II\rangle &= \hat{P} \left\{ \frac{|1\rangle - |2\rangle}{\sqrt{2}} \right\} = \frac{|2\rangle - |1\rangle}{\sqrt{2}} = -|II\rangle.\end{aligned}\quad (17.12)$$

如果我们写成 $\hat{P}|\psi_0\rangle = e^{i\phi}|\psi_0\rangle$,则对态 $|I\rangle$ 来说, $e^{i\phi} = 1$,而对态 $|II\rangle$ 来说, $e^{i\phi} = -1$.

让我们再看一下另一个例子。假设有一个RHC极化光子沿 z 方向传播,如果我们进行绕 z 轴转动的操作,我们知道这只是对振幅乘以 $e^{i\phi}$, ϕ 是转动的角度。所以对于这种情况下的转动操作来说, δ 就等于旋转角。

现在很清楚,如果碰巧算符 Q 在某个时候,譬如 $t=0$,只是改变一个态的位相,那么它永远会改变态的位相。换言之,如果态 $|\psi_1\rangle$ 在一段时间 t 后变成态 $|\psi_2\rangle$,即

$$\hat{U}(t, 0)|\psi_1\rangle = |\psi_2\rangle, \quad (17.13)$$

并且如果情况的对称性使得

$$\hat{Q}|\psi_1\rangle = e^{i\phi}|\psi_1\rangle, \quad (17.14)$$

那么下式也成立:

$$\hat{Q}|\psi_2\rangle = e^{i\phi}|\psi_2\rangle. \quad (17.15)$$

显然,由于

$$\hat{Q}|\psi_2\rangle = \hat{Q}\hat{U}|\psi_1\rangle = \hat{U}\hat{Q}|\psi_1\rangle,$$

而且如果 $\hat{Q}|\psi_1\rangle = e^{i\phi}|\psi_1\rangle$,则

$$\hat{Q}|\psi_2\rangle = \hat{U}e^{i\phi}|\psi_1\rangle = e^{i\phi}\hat{U}|\psi_1\rangle = e^{i\phi}|\psi_2\rangle.$$

[这一系列等式来自式(17.13)和关于对称系统的式(17.10),来自式(17.14),以及来自这一事实,像 $e^{i\phi}$ 这样的数与算符对易。]

所以由于某些对称性,某个在开始时是正确的事物,在其他任何时候也是正确的。但是这不就是守恒定律吗?是的!它表明如果你们考察初态,并且通过稍微计算发现一个操作(系统的对称操作)仅仅导致乘以一个相位因子,那么,你们就知道终态也具有相同的性质——相同的操作使终态乘上相同的相位因子。即使我们也许一点不知道使系统从初态变化到终态机构的内部机制,上述结论也总是正确的。即使我们不考察系统从一个态变到另一个的具体细节,我们仍可断言:如果一个事物处于原来具有某种对称性的状态,而且如果这一事物的哈密顿量在该对称操作下是对称的,那么,这个态在任何时候都具有相同的对称特征。这就是量子力学中所有守恒定律的基础。

让我们看一下一个特殊例子。让我们回到算符 \hat{P} ,我们首先希望修正一下我们对 \hat{P} 的定义。我们应该认为 \hat{P} 不仅仅是镜反射,因为那样需要先定义一个安放这面镜子的平面。有一种特殊的反射不需要这种平面。假定我们这样来重新定义 \hat{P} :首先用在 z 平面内的平面镜来反射,以使 z 变成 $-z$,而 x 仍为 x , y 仍为 y ;然后把该系统绕 z 轴旋转 180° ,以致 x 变为 $-x$, y 变为 $-y$ 。这整个过程称为反演,每一点都通过原点而被投影到完全相反的位置上,每一事物的坐标都改变了符号。我们仍用符号 \hat{P} 表示这种操作,如图17-4所示。这比

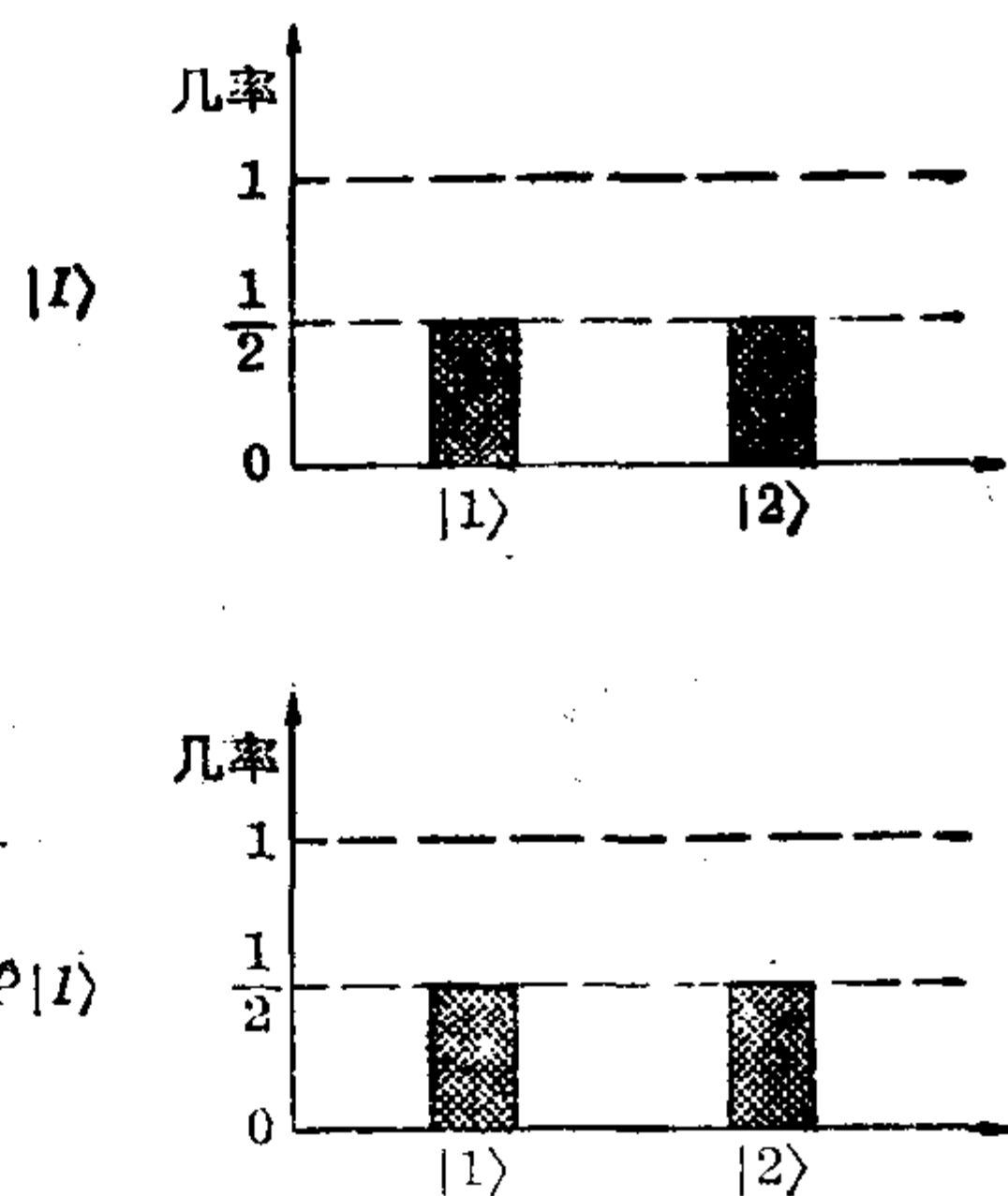


图17-3 态 $|I\rangle$ 和由 $|I\rangle$ 经中心平面反射而得到的态 $\hat{P}|I\rangle$

简单反射要方便一点,因为它不要求你指明用哪个坐标平面来反射,而只要指明位于对称中心的哪个点就行了.

现在设态 $|\psi_0\rangle$ 经反演操作后变为 $e^{i\delta}|\psi_0\rangle$ ——即

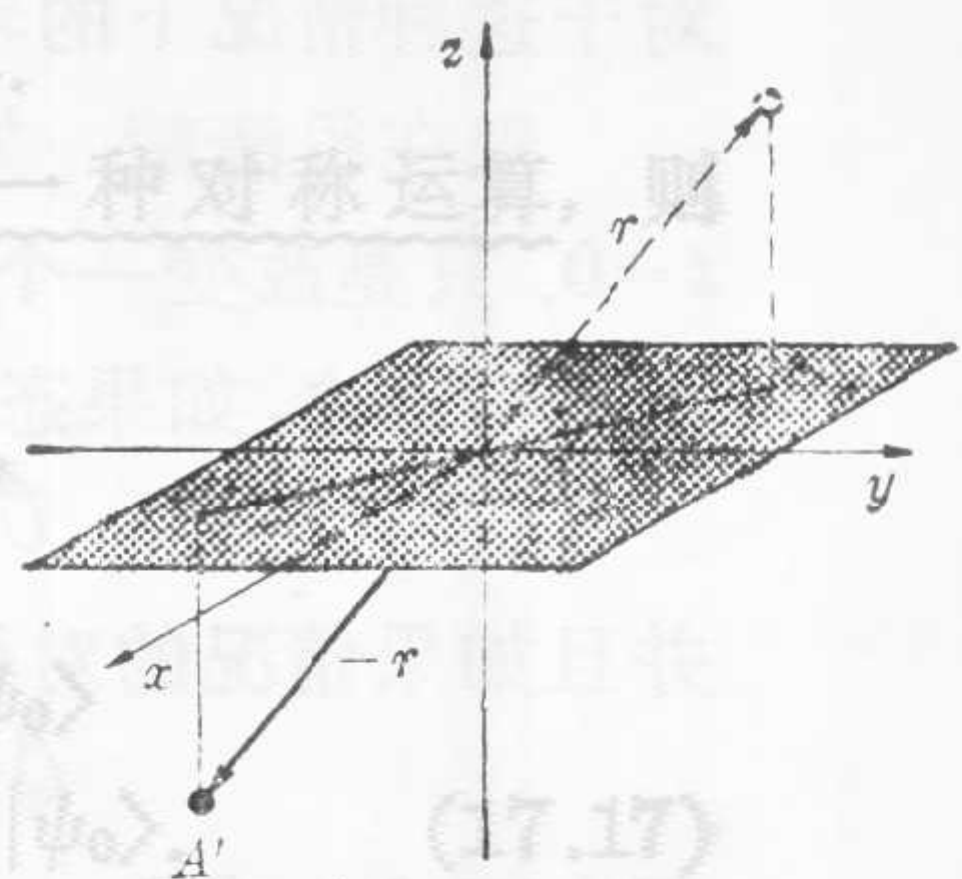
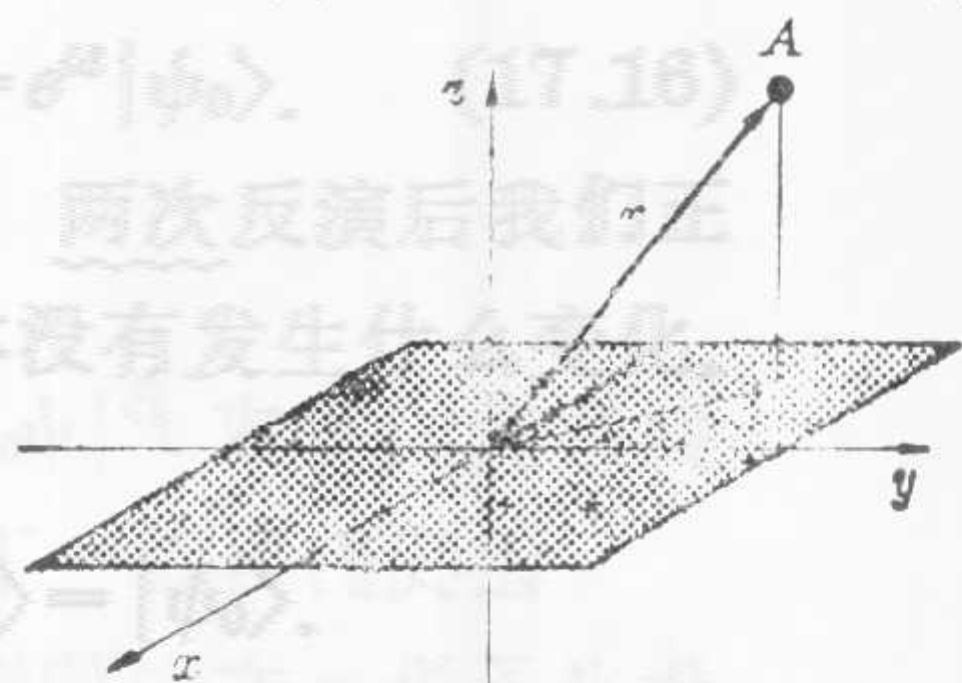


图 17.4 反演操作 \hat{P} , 不管位于 (x, y, z) 处 A 点的是什么都被移至位于 $(-x, -y, -z)$ 处的 A' 点

$$|\psi'_0\rangle = \hat{P}|\psi_0\rangle = e^{i\delta}|\psi_0\rangle. \quad (17.16)$$

然后假设我们再反演一次. 两次反演后我们正好又回到开始的状态, 根本没有发生什么变化. 我们必定有

$$\hat{P}|\psi'_0\rangle = \hat{P}\cdot\hat{P}|\psi_0\rangle = |\psi_0\rangle.$$

但

$$\hat{P}\cdot\hat{P}|\psi_0\rangle = \hat{P}e^{i\delta}|\psi_0\rangle = e^{i\delta}\hat{P}|\psi_0\rangle = (e^{i\delta})^2|\psi_0\rangle.$$

由之得到: $(e^{i\delta})^2 = 1.$

所以如果反演算符是态的一种对称运算, 则 δ 只有两种可能:

$$e^{i\delta} = \pm 1,$$

这就是说

$$\hat{P}|\psi_0\rangle = |\psi_0\rangle$$

或

$$\hat{P}|\psi_0\rangle = -|\psi_0\rangle. \quad (17.17)$$

在经典物理学中, 如果一个态在反演下是对称的, 则反演操作给出原来的态. 但是在量子力学中, 却有两种可能性: 我们得到的是原来的态或是负的原态. 当我们得到原来的态, 即 $\hat{P}|\psi_0\rangle = |\psi_0\rangle$ 时, 我们就说态 $|\psi_0\rangle$ 具有偶宇称; 当符号改变使 $\hat{P}|\psi_0\rangle = -|\psi_0\rangle$ 时, 我们就说该态具有奇宇称. (反演算符 \hat{P} 也称为宇称算符.) H_2^+ 的态 $|I\rangle$ 具有偶宇称, 而态 $|II\rangle$ 具有奇宇称——参看式(17.12). 当然也有一些态, 它们在 \hat{P} 的作用下没有对称性, 这些是没有确定宇称的态. 例如在 H_2^+ 的系统中, 态 $|I\rangle$ 具有偶宇称, 态 $|II\rangle$ 具有奇宇称, 而态 $|1\rangle$ 的宇称不确定.

当我们谈到一个像反演这样的操作作用于“一个物理系统”时, 我们可以用两种方式来考虑这个问题. 我们可以想像将位于 \mathbf{r} 处的任何东西都移动到 $-\mathbf{r}$ 处, 或者想像从新的参照系 x', y', z' 来考察同一系统, 新参照系与原来的参照系 x, y, z 的关系为: $x' = -x, y' = -y, z' = -z$. 同样, 当我们考虑转动时, 我们可以想像物理系统作整体转动, 或者想像“系统”在空间固定不动, 而转动我们对系统作测量的那个坐标系. 一般来说, 这两种看法实质上是等价的. 对转动来说, 除了系统转过 θ 角就像把参考系转过 $-\theta$ 角外, 这两种观点是等价的. 在本讲义中我们通常讨论投影到一组新坐标轴上后发生些什么, 这样得到的结果和你把坐标轴固定, 而把系统反向转过同样大小的角度后得到的结果是相同的. 当你这样做时, 角度的符号反过来了.¹⁾

许多物理定律——但不是所有的定律——在坐标反射或反演下是不变的. 它们对反演是对称的. 例如, 电动力学的定律, 如果我们把所有方程中的 x 变成 $-x, y$ 变成 $-y, z$ 变成 $-z$, 它们都是不变的. 重力定律和核物理的强相互作用定律也是如此. 只有弱相互作用——引起 β 衰变的相互作用——不具有这种对称性. (在第一卷52章中我们曾详细地讨论过

1) 在别的书中你可能发现具有不同符号的公式, 他们可能对角度采用的是不同的定义.

这个问题。)我们现在将不去考虑 β 衰变。那么在预期 β 衰变不会产生显著影响的任何物理系统中——原子光的发射就是一个例子——哈密顿算符 \hat{H} 将和算符 \hat{P} 对易。在此情形下,我们就有下述命题:如果一个态原来具有偶宇称,并且假如你在以后某个时刻观察其物理情况,它将仍然具有偶宇称。例如,假定一个即将发射光子的原子所处的状态具有偶宇称,在发射光子后,考察包括光子在内的整个系统,它仍然具有偶宇称(如果开始时系统具有奇宇称也一样。)这个原理称为宇称守恒。你可以看出,为什么在量子力学中“宇称守恒”和“反射对称”这两个名词是紧密地互相缠绕在一起的,虽然直到几年以前,大家还认为在自然界中宇称总是守恒的,但现在我们知道这是不正确的。由于 β 衰变反应不具有其他物理定律所具有的反演对称性,才发现了以前的看法是错误的。

现在我们可以来证明一个有趣的定理(只要我们能够忽略弱相互作用,这定律就是正确的)。任何具有确定能量的态,只要它是非常简单的,它就具有确定的宇称,它必定不是具有偶宇称就是具有奇宇称。(记得我们有时曾看到过这种系统,其中的几个态具有相同的能量——我们称这些态是简并的。我们的定理对它们不适用。)

对于一个具有确定能量的态 $|\psi_0\rangle$ 来说,我们知道

$$\hat{H}|\psi_0\rangle = E|\psi_0\rangle, \quad (17.18)$$

式中 E 只是一个数,即这个态的能量。如果任意算符 \hat{Q} 是系统的一个对称,只要 $|\psi_0\rangle$ 是一个具有确定能量的唯一态可以证明

$$\hat{Q}|\psi_0\rangle = e^{i\theta}|\psi_0\rangle. \quad (17.19)$$

考虑经 \hat{Q} 作用后所得到的新态 $|\psi'_0\rangle$,如果物理状态是对称的,则 $|\psi'_0\rangle$ 必定与 $|\psi_0\rangle$ 具有相同的能量。但是我们所考虑的是只有一个态即 $|\psi_0\rangle$ 具有这种能量的情形。所以 $|\psi'_0\rangle$ 必定是同一个态——它与 $|\psi_0\rangle$ 只可能相差一个位相。这就是在物理上的论证。

从数学上可以得到同样的结论。式(17.10)或式(17.11)是对称性的定义(这定义对任何态成立),

$$\hat{H}\hat{Q}|\psi\rangle = \hat{Q}\hat{H}|\psi\rangle. \quad (17.20)$$

但是我们考虑的只是一个态 $|\psi_0\rangle$,它是一个具有确定能量的态,所以 $\hat{H}|\psi_0\rangle = E|\psi_0\rangle$ 。由于 E 只是一个数,如果需要,可将它移到 \hat{Q} 的前面,我们得

$$\hat{Q}\hat{H}|\psi_0\rangle = \hat{Q}E|\psi_0\rangle = E\hat{Q}|\psi_0\rangle.$$

因此

$$\hat{H}\{\hat{Q}|\psi_0\rangle\} = E\{\hat{Q}|\psi_0\rangle\}. \quad (17.21)$$

故 $|\psi'_0\rangle = \hat{Q}|\psi_0\rangle$ 也是 \hat{H} 的一个具有确定能量的态——具有同样的 E 。但是根据我们的假设,只存在一个这样的态,因此,必定为 $|\psi'_0\rangle = e^{i\theta}|\psi_0\rangle$ 。

我们刚才所证明的结果,对于物理系统的任何对称算符 \hat{Q} 都是正确的。所以,在我们只考虑电力和强相互作用的情况下(没有 β 衰变),反演对称是一个许可的近似,我们得 $\hat{P}|\psi\rangle = e^{i\theta}|\psi\rangle$ 。但是我们也已看到, $e^{i\theta}$ 不是+1就是-1。所以任何具有确定能量的态(非简并态),不是具有偶宇称,就是具有奇宇称。

§ 17-3 守恒定律

现在我们转而讨论另一个操作的有趣例子:转动。考虑将原子系统绕 z 轴旋转角 ϕ 这样

一种特殊的转动算符,我们称这种算符¹⁾为 $\hat{R}_z(\phi)$.我们将假定这样操作并不影响物理系统沿 x 轴和 y 轴的情况.任何电场或磁场都取成平行于 z 轴²⁾,从而,如果整个物理系统绕 z 轴旋转,外界情况不致改变.例如,如果在空间有一个原子,我们将它绕 z 轴转过 ϕ 角,仍然得出相同的物理系统.

有些特殊的状态,具有这种性质:上述操作产生的新态是原来的态乘上某个位相因子.让我们顺便很快地证明一下,如果是这样,则位相的变化必定总是与角 ϕ 成正比的.假设你的角 ϕ 转动两次,这与以角 2ϕ 转动一次是一回事.如果转动 ϕ 具有对态 $|\psi_0\rangle$ 乘以位相 $e^{i\delta}$ 的效果,以致

$$\hat{R}_z(\phi)|\psi_0\rangle = e^{i\delta}|\psi_0\rangle,$$

那么连续两次这样的转动应对该态乘以因子 $(e^{i\delta})^2 = e^{i2\delta}$,因为

$$\hat{R}_z(\phi) \cdot \hat{R}_z(\phi)|\psi_0\rangle = \hat{R}_z(\phi)e^{i\delta}|\psi_0\rangle = e^{i\delta}\hat{R}_z(\phi)|\psi_0\rangle = e^{i\delta}e^{i\delta}|\psi_0\rangle,$$

位相的变化 δ 必须正比于 ϕ ³⁾.我们接着来考虑这样的特殊状态.对该态来说

$$\hat{R}_z(\phi)|\psi_0\rangle = e^{im\phi}|\psi_0\rangle, \quad (17.22)$$

式中 m 是某个实数.

我们还知道这一值得注意的事实:如果系统对于绕 z 轴的转动是对称的,并且如果原来的状态恰巧具有使式(17.22)对之成立的性质,那么这个态以后也具有这一性质.所以 m 这个数很重要.如果我们知道它开始时的值,我们就知道了它结尾时的值.它是一个守恒的数—— m 是一个运动常数.我们特别提出 m 进行讨论是因为它与任何特殊角 ϕ 没有任何关系,并且还因为它与经典力学中的某些量相对应.在量子力学中,对于 $|\psi_0\rangle$ 这样的态,我们决定把 $m\hbar$ 称为绕 z 轴的角动量.如果这样,我们发现在大系统的极限下,上述的量就等于经典力学中角动量的 z 分量.所以,如果有一个态,它绕 z 轴的转动正好产生了一个位相因子 $e^{im\phi}$,那么这个态绕该轴就有确定的角动量,而且角动量是守恒的,它现在是、并且永远是 $m\hbar$.当然,也可以绕任何轴转动,而且得出对不同的轴角动量守恒的结论.你们看,角动量守恒是与下列事实密切相关的,即如果你转动一下系统你得到的是相同的态,只是具有一个新的位相因子.

我们想要指出这个概念是相当普遍的.我们将把它应用到另外两个守恒定律上去,这两条守恒定律与角动量守恒定律在物理概念上是一致的.在经典物理中我们还有动量守恒和能量守恒,有趣的是这两个定律也同样与某种物理对称性有关.假定有一个物理系统——一个原子,某个复杂的原子核,或者一个分子或某个事物——而且假定如果我们将整个系统移动到别的地方,不会对它产生任何影响,那么系统的哈密顿函数就具有这种性质,在某种意义上它仅仅与系统的内部坐标有关,而与空间的绝对位置无关.在这种情况下存在一种我们可进行的特殊对称操作,它就是空间的平移.让我们定义 $\hat{D}_x(a)$ 为沿 x 轴移动距离 a 的位移算符,这样,对任何态我们可以进行这一操作而得到一个新的态.但是也可能有一些非常特殊的态,当把它们沿 x 轴移动 a 时,我们仍然得到与原来相同的态,只是相差一个位相因子.我们还可以像上面那样来证明,对于这一情形位相必定正比于 a .所以对这

1) 我们将非常明确地把 $\hat{R}_z(\phi)$ 定义为物理系统绕 z 轴转动 $-\phi$,这和把坐标系转动 $+\phi$ 相同.

2) 假如在某时刻仅有一个场,并且场的方向保持不变,我们总可以把 z 轴取为沿着场的方向.

3) 作为更好的证明,我们应对很小的转动 ϵ 作这种论证.因为任何角 ϕ 都是 ϵ 的适当倍数,令 $\phi = n\epsilon$,则 $\hat{R}_z(\phi) = [\hat{R}_z(\epsilon)]^n$,而总位相的改变就是小角 ϵ 所产生的位相改变的 n 倍,所以与 ϕ 成正比.

些特殊态 $|\psi\rangle$, 我们可以写下

$$\hat{D}_c(a)|\psi_0\rangle = e^{ika}|\psi_0\rangle, \quad (17.23)$$

系数 k 乘以 \hbar 后称为动量的 x 分量。我们这样称呼的理由是: 对于一个大的体系, 它和经典动量 p_x 在数值上是相等的。普遍的表述是这样的: 当一个系统位移时, 如果该系统的哈密顿系数不变, 而且如果该系统开始时具有确定的 x 方向的动量, 那么, 随着时间的推移系统在 x 方向的动量将一直保持不变。一个系统的总动量在碰撞或爆炸前后将是相同的。

另外还有一个与在空间的位移很相似的操作: 即时间的延迟。假设有一个物理情况其外界不存在与时间有关的事物, 我们使它在某一时刻从某一状态开始变化。现在在另一次实验中如果我们在两秒钟以后, 或者说延迟了时间 t 以后才开始使此物理状态作同样的变化, 而且如果外界条件与绝对时间无关, 其进展将相同, 所得到的终态也与刚才得到的终态相同, 只不过推迟了时间 t 。在那种情形下, 我们还可以发现一些特殊的状态, 它们随时间的进展具有这种特性, 即延迟后的态正好是原来的态乘上一个位相因子。对这些特殊状态来说其位相的变化显然又必定与 t 成正比。我们可以写成

$$\hat{D}_t(\tau)|\psi_0\rangle = e^{-i\omega\tau}|\psi_0\rangle. \quad (17.24)$$

在定义 ω 的时候习惯上使用负号, 采用这一习惯, $\omega\hbar$ 就是系统的能量, 而且它是守恒的。所以具有确定能量的系统是这样的系统, 它经时间位移 t 后成为它本身乘以 $e^{-i\omega t}$ 。(这就是我们在前面定义具有确定能量的量子态时所说的, 因此我们是前后一致的。)这意味着, 如果一个系统处在确定能量的状态, 而且如果其哈密顿函数与时间 t 无关, 那么不论发生什么情况, 它在以后所有各时刻都会具有相同的能量。

至此你一定看出了守恒定律与宇宙对称性之间的关系。有关时间位移的对称性意味着能量守恒; 有关空间位置 x, y 或 z 的对称性意味着动量分量守恒; 有关绕 x, y 和 z 轴旋转的对称性意味着角动量的 x, y 和 z 分量守恒; 与映射有关的对称性意味着宇称守恒; 与两个电子交换有关的对称性意味着某种我们还未命名的对称性, 等等。这些原理中的一部分与经典物理中的类似, 另一部分在经典物理中没有。量子力学中存在的守恒定律比经典力学中所用的要多, 至少比经典力学中通常使用的要多。

为了使你们能够阅读其他量子力学书籍, 我们有必要作些小的技术上的说明——介绍一下人们所用的符号。当然, 与时间有关的位移操作, 就是我们以前谈到的 \hat{U} :

$$\hat{D}_t(\tau) = \hat{U}(t+\tau, t). \quad (17.25)$$

大多数人都喜欢用无限小的时间位移或无限小的空间位移或无限小角度的转动来进行讨论。既然任何有限位移和角度都可以由一连串无限小的位移和角度累积而成, 首先来分析无限小的情况往往就比较容易。无限小时间位移 Δt 的算符(正如我们在第8章中所定义的)为

$$\hat{D}_t(\Delta t) = 1 - \frac{i}{\hbar} \Delta t \hat{H}. \quad (17.26)$$

于是 \hat{H} 和称为能量的经典物理量相类似, 因为如果 $\hat{H}|\psi\rangle$ 刚好是一个常数乘上 $|\psi\rangle$, 即 $\hat{H}|\psi\rangle = E|\psi\rangle$, 则该常数就是系统的能量。

对于其他操作也这样处理。如果我们在 x 方向作一小位移, 譬如 Δx , 一般说来, 态 $|\psi\rangle$ 将变成另一个态 $|\psi'\rangle$ 。我们可以写成

$$|\psi'\rangle = \hat{D}_c(\Delta x)|\psi\rangle = \left(1 + \frac{i}{\hbar} \hat{P}_x \Delta x\right)|\psi\rangle, \quad (17.27)$$

因为当 Δx 趋近零时, $|\psi'\rangle$ 应正好变为 $|\psi\rangle$, 或 $\hat{D}_x(0)=1$, 并且对于小的 Δx 来说, $\hat{D}_x(\Delta x)$ 与 1 之差应该正比于 Δx . 按这种方式定义的算符 \hat{p}_x 称为动量算符——当然指的是 x 分量.

同理, 人们通常把小的转动写成

$$\hat{R}_z(\Delta\phi)|\psi\rangle = \left(1 + \frac{i}{\hbar} \hat{J}_z \Delta\phi\right)|\psi\rangle, \quad (17.28)$$

并且称 \hat{J}_z 为角动量的 z 分量算符. 对于那些 $\hat{R}_z(\phi)|\psi_0\rangle = e^{im\phi}|\psi_0\rangle$ 的特殊状态, 我们可以对任何小角度 $\Delta\phi$, 将该式右边展开至 $\Delta\phi$ 的第一级而得到

$$\hat{R}_z(\Delta\phi)|\psi_0\rangle = e^{im\Delta\phi}|\psi_0\rangle = (1 + im\Delta\phi)|\psi_0\rangle.$$

将此式与式(17.28)中 \hat{J}_z 的定义相比较, 我们得到

$$\hat{J}_z|\psi_0\rangle = m\hbar|\psi_0\rangle. \quad (17.29)$$

换言之, 如果你们把 \hat{J}_z 作用到对 z 轴具有确定角动量的态上, 则得出 $m\hbar$ 乘以同样的态, 其中 $m\hbar$ 为角动量的 z 分量数值. 这与把 \hat{H} 作用在具有确定能量的态上得到 $E|\psi\rangle$ 十分类似.

我们现在要对角动量守恒的概念举些应用的例子, 以告诉你们这些概念是怎样起作用的, 其意义在于它们实在非常简单. 你们以前就知道角动量是守恒的, 从本章中你们真正要记住的只是如果一个态 $|\psi_0\rangle$ 具有绕 z 轴转动一角度 ϕ 后变成 $e^{im\phi}|\psi_0\rangle$ 这一性质, 它的角动量的 z 分量就等于 $m\hbar$. 这就是以后我们要做许多有趣工作时所需要的全部知识.

§ 17-4 偏 振 光

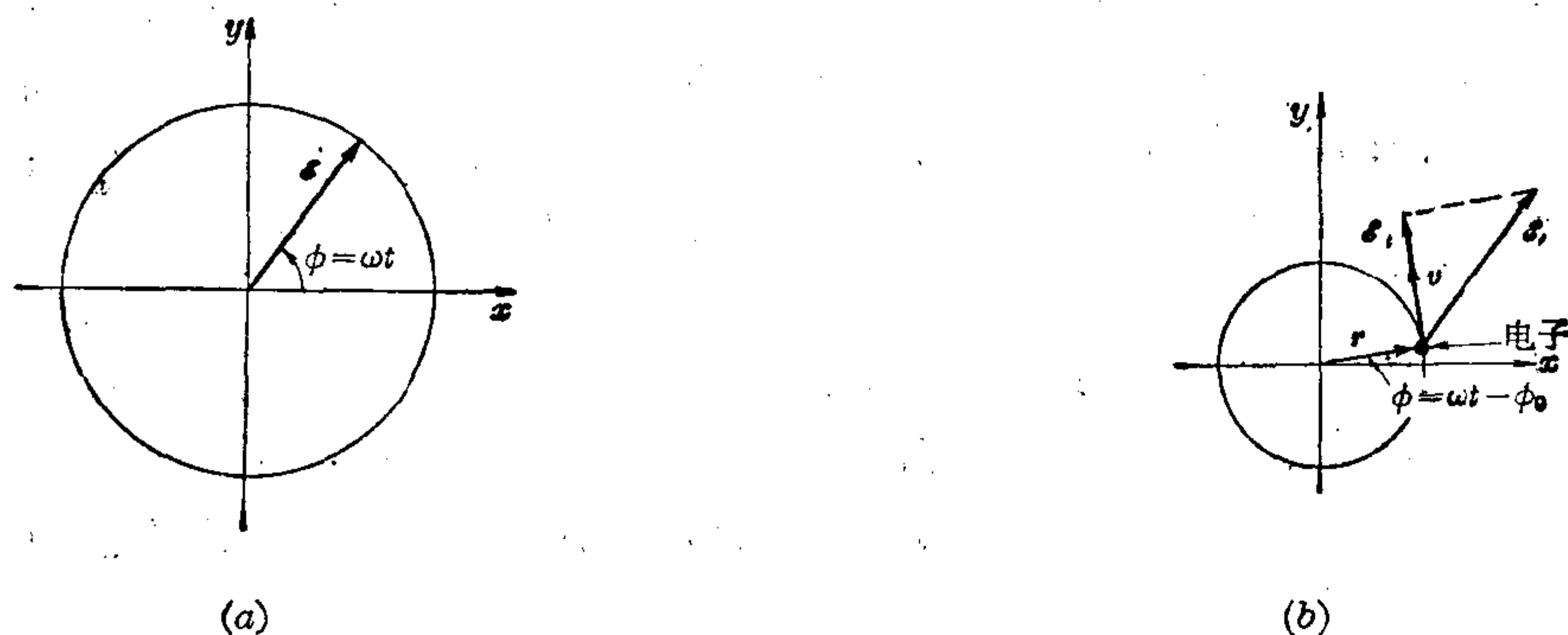
首先我们希望检验一个概念. 在 11-4 节中我们已证明, 当在绕 z 轴¹⁾ 转过角 ϕ 的坐标系中来观看 *RHO* 偏振光时, 它被乘上了 $e^{i\phi}$. 这是否意味着该右旋圆偏振的光子沿 z 轴具有一个单位²⁾的角动量呢? 的确是这样. 这也意味着, 如果我们有一束光, 它所含有大量光子都具有同样的圆偏振——就像经典光束那样——那么这束光就具有角动量. 如果在某时刻光束所具有的总能量为 W , 那么就有 $N = W/\hbar\omega$ 个光子, 每个光子具有角动量 \hbar , 所以总角动量为

$$J_z = N\hbar = \frac{W}{\omega}. \quad (17.30)$$

我们能否用经典的方法证明右旋圆偏振光带有与 $\frac{W}{\omega}$ 成正比的能量和角动量呢? 如果一切都正确的话, 这应该是一个经典的命题. 这是一个我们可以从量子物理过渡到经典物理的例子. 我们应该来看一下经典物理是否证实这一点. 它将使我们对是否有权把 $m\hbar$ 称为角动量这个概念. 回忆一下在经典物理中右旋圆偏振光是怎样的. 它用一个电场来描写, 该电场具有振动的 x 分量和振动的 y 分量, 两者的位相差 90° , 所以合电场矢量 \mathbf{e} 在如图 17-5(a) 的圆上旋转. 现在假设这种光照射到一个将要吸收(或者至少部分吸收)它的墙壁上, 并且按照经典物理的观点来考虑墙内的一个原子. 我们以前通常把原子中电子的运动看成是一个可以用外场来驱使它振动的谐振子. 我们将假定该原子是各向同性的, 从而它可以在 x 方向和 y 方向上同样地振动. 于是在圆偏振光中, 其 x 位移和 y 位移相同, 但是

1) 请原谅, 这个角与我们在 11-4 节中所用的角差一负号.

2) 通常用 \hbar 为单位来量度原子系统的角动量十分方便. 这样, 一个自旋为 $1/2$ 的粒子对任意轴的角动量为 $\pm 1/2$, 或者一般地讲, 角动量的 z 分量为 m . 你不必老是去重复那个 \hbar .

图 17-5 (a) 圆偏振光波中的电场 ϵ ; (b) 被圆偏振光驱动的电子的运动

一个比另一个落后 90° 。最后的结果是该电子也在一个圆上运动,如图 17-5(b)所示。

该电子从原点处的平衡位置移动了某个位移 r ,并作圆运动,相对于矢量 ϵ 来说它滞后某个位相。 ϵ 和 r 之间的关系如图 17-5(b)所示。随着时间的推移,电场不断旋转,而位移则以相同的频率旋转,结果它们的相对取向保持不变。现在让我们观察电场对该电子所作之功。给予这个电子的功率为电子的速度 v 乘上平行于这个速度的 $q\epsilon$ 的分量:

$$\frac{dW}{dt} = q\epsilon_t v. \quad (17.31)$$

但是注意,有角动量注入该电子,因为始终存在着绕原点的力矩。此力矩为 $q\epsilon_t r$,它必定等于角动量的变化率 dJ_z/dt :

$$\frac{dJ_z}{dt} = q\epsilon_t r. \quad (17.32)$$

因 $v = \omega r$,所以我们得

$$\frac{dJ_z}{dW} = \frac{1}{\omega}.$$

因此,如果我们对吸收的总角动量积分,它就正比于总能量——比例系数为 $1/\omega$,与式 (17.30)一致。光的确带有角动量——如果光沿 z 轴是右旋圆偏振的,则为 $+1$ 单位(乘以 \hbar),如果是左旋圆偏振的,则沿 z 轴为 -1 单位。

现在我们提出如下问题:如果光是在 x 方向线偏振的,那么它的角动量如何? x 方向的偏振光可以用 RHC 和 LHC 偏振光的叠加来表示。因此对角动量为 $+\hbar$ 具有一定的振幅,对角动量为 $-\hbar$ 具有另一振幅,结果它没有确定的角动量。它既有一定的振幅以 $+\hbar$ 出现,又具有相等的振幅以 $-\hbar$ 出现。这样两个振幅的干涉产生了线偏振,但它具有相同的几率以 $+1$ 或 -1 单位的角动量出现。对一束线偏振光的宏观测量将表明:它的总角动量为零。因为在大量光子中, RHC 和 LHC 光子的数目接近相等,它们贡献的角动量相反——平均角动量为零。所以在经典理论中,除非存在着一定的圆偏振,否则你们就测不出角动量。

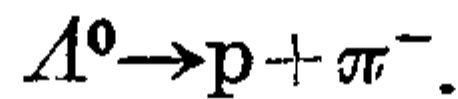
我们曾说过,任何自旋为 1 的粒子可以具有三个 J_z 值,即 $+1, 0, -1$ (即我们在斯特恩-革拉赫实验中看到的三个态)。但光是螺旋型的,它只有两个态,而没有为零的态。这一奇特的缺漏与光不能驻立这个事实有关。对于一个自旋为 j 的静止的粒子来说,必定有 $2j+1$ 个可能的态,其 J_z 值以 1 为梯级从 $-j$ 增加到 $+j$ 。但是可以证明,对某些自旋为 j 而质量为零的粒子来说,只存在沿运动方向的分量为 $+j$ 和 $-j$ 的态。例如,光没有三个态,只有两个——虽然光子仍然是一个自旋为 1 的客体。这和我们早先根据在空间旋转条件下发生的

情况证明对自旋为 1 的粒子必须具有三个态如何相一致呢? 对于一个静止的粒子来说, 可以绕任何轴旋转而不改变其动量状态. 静止质量为零的粒子(如光子和中微子)不可能静止下来, 只有绕沿运动方向的轴旋转才不改变其动量状态. 关于只绕一个轴的转动的论证是不足以证明需要具有三个态, 而且其中一个态在旋转角 ϕ 的情况下系按照 $e^{i\phi}$ 变化的¹⁾.

还有一件值得注意的事. 一般说来, 对于一个静止质量为零的粒子, 相对其运动方向的两个自旋态(+j, -j)中只有一个是真正必须的. 例如中微子——它是自旋为 1/2 的粒子——在自然界中只有角动量分量与其运动方向相反的那个态(- $\hbar/2$)才存在[而反中微子只有沿运动方向的态(+ $\hbar/2$)]. 当一个系统具有反演对称性(从而宇称守恒 光就是这样的)时, 才需要有两个分量(+j 和 -j).

§ 17-5 Δ^0 的蜕变

现在我们先举一个例子, 说明如何应用角动量守恒定理来处理一个特殊的量子物理问题. 我们来看看 Δ^0 粒子的崩裂, 它通过“弱”相互作用蜕变为一个质子和一个 π^- 介子:



假定已知 π^- 介子的自旋为零, 质子的自旋为 1/2, Δ^0 的自旋为 1/2. 我们希望解决下列问题: 假设 Δ^0 是以一种使其完全极化方式产生的——所谓极化我们指的是相对某个适当选取的 z 轴, 它的自旋“向上”——参看图 17-6(a). 我们的问题是, 相对 z 轴以角度 θ 发生质子(如图 17-6(b)所示)的蜕变几率是多少? 换言之, 蜕变的角分布如何? 我们将在 Δ^0 是静止的坐标系中来观察这种蜕变, 即在这个静止参照系中来测量角度, 然后, 如果需要的话, 总可以把测得的结果变换到其他参照系中去.

我们从下面这个特殊情况着手, 考察发射到沿 z 轴很小的一个立体角 $\Delta\Omega$ 中去的质子(如图 17-7). 在蜕变前 Δ^0 的自旋向上(如图 17-7(a)所示). 经过一短 时间后——由于至今还不知道的理由(除了与弱衰变有关外)—— Δ^0 炸裂成一个质子和一个 π 介子. 假定质子

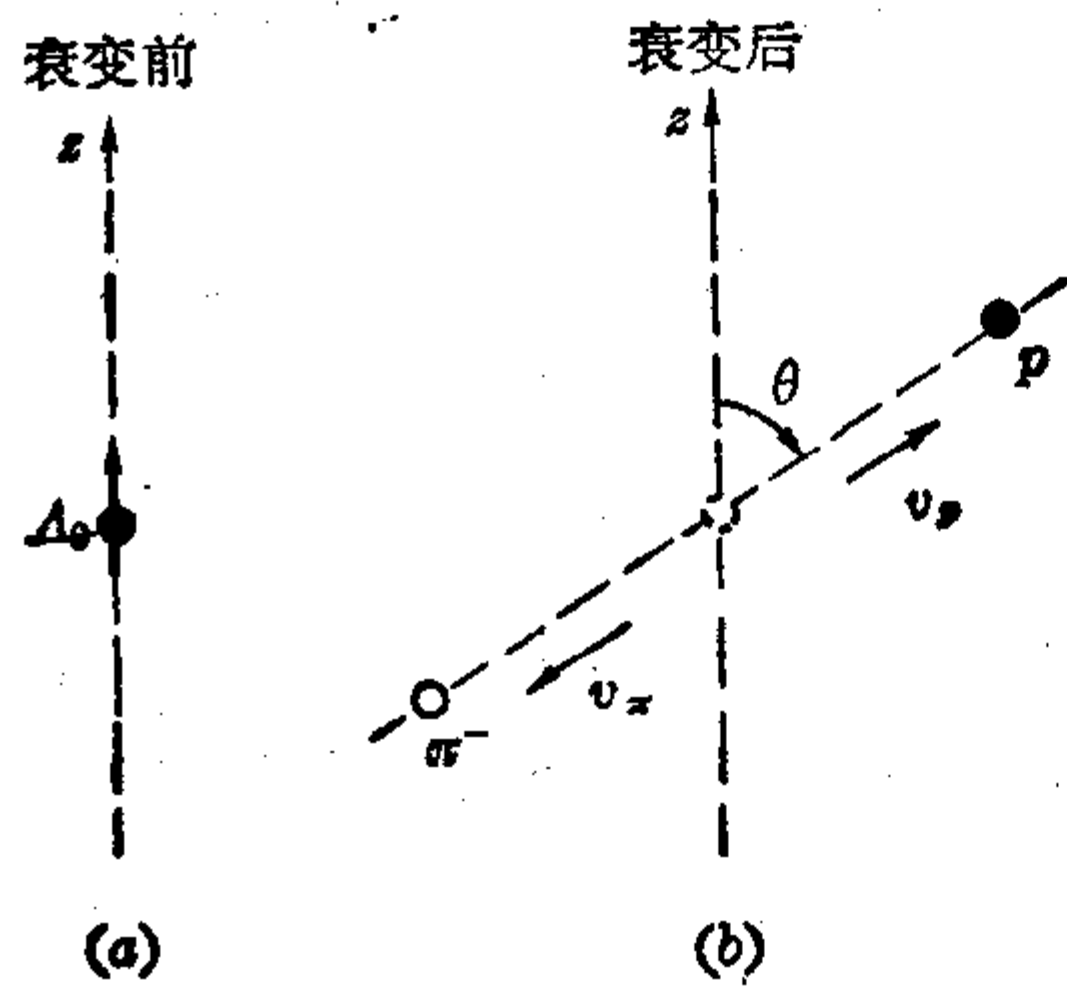


图 17-6 一个自旋向上的 Δ^0 粒子衰变成一个质子和一个 π 介子(在 cM 参考系中). 在角 θ 方向发射质子的几率是多少呢?

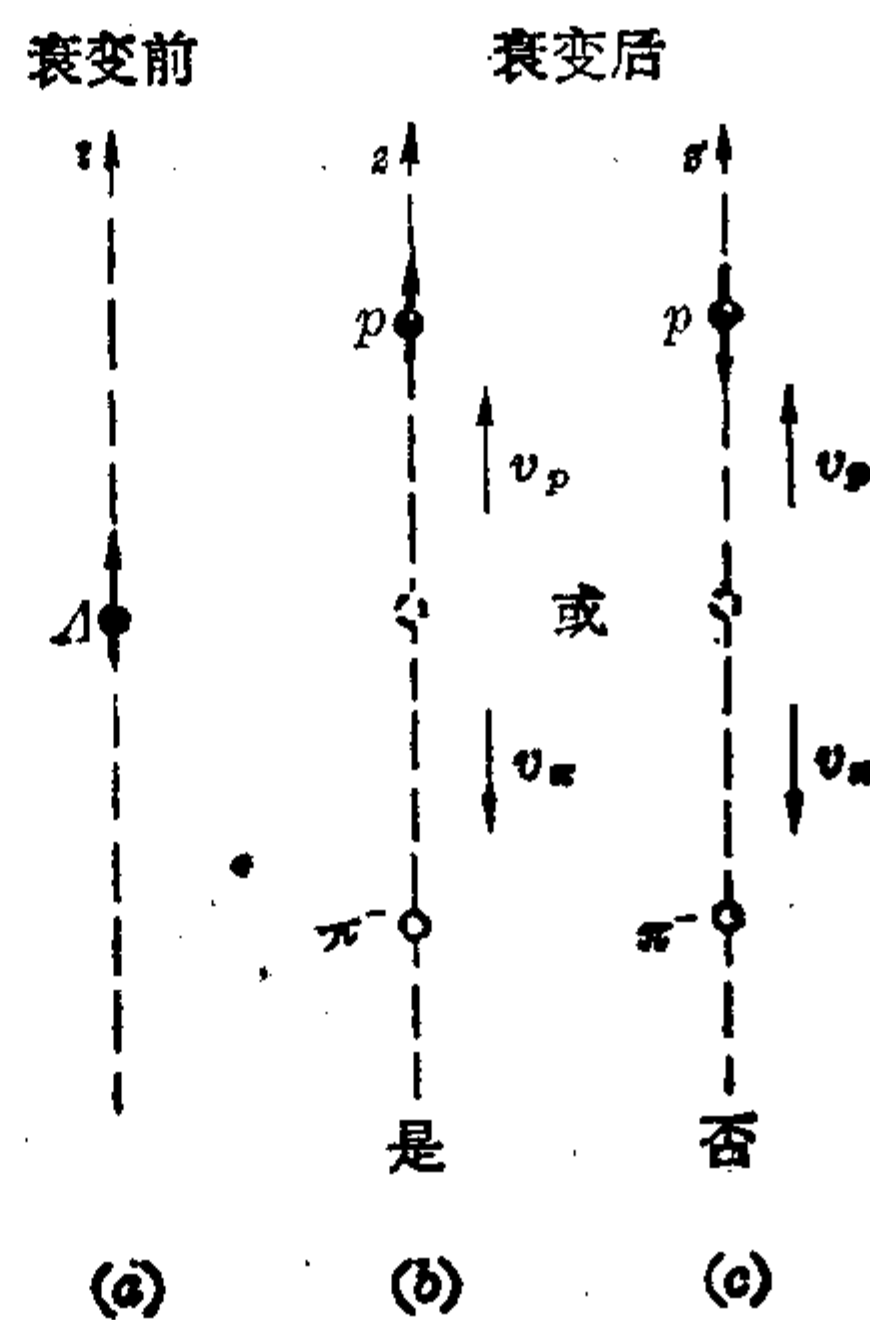


图 17-7 一自旋“朝上”的粒子 Δ^0 , 以质子沿 +z 方向飞出的方式衰变的两种可能性. 只有(b)角动量才守恒

1) 对于一个质量为零的粒子, 我们曾试图至少找到一个证据, 以证明其沿运动方向的角动量必定是 $\hbar/2$ 的整数倍, 而不是像 $\hbar/3$ 这样的值. 我们甚至用遍了洛伦兹变换的所有性质, 但还是失败了. 或许这种想法本身就不正确. 我们将不得不去找维格纳(Wigner)教授谈谈, 他精通这方面的事情.

沿 $+z$ 轴向上运动。于是根据动量守恒, π 介子必定向下运动。既然质子是自旋为 $1/2$ 的粒子, 其自旋必定不是“朝上”就是“朝下”——原则上有两种可能, 如图中 (b) 和 (c) 所示。但是角动量守恒要求质子具有“向上”的自旋。这从下面的论证中很容易明白。一个沿 z 轴运动的粒子, 不可能因其运动对沿这个轴的角动量有贡献, 因此只有自旋才能对 J_z 有所贡献。蜕变前对 z 轴的自旋角动量为 $+\hbar/2$, 因此蜕变后也必须是 $+\hbar/2$ 。我们可以说, 既然 π 介子的自旋为零, 质子的自旋必定“朝上”。

如果你担心这种论证在量子力学中可能不正确, 那么我们可以化一点时间来证明一下这种论证是正确的。我们把初态(蜕变前的态)称为 $|\Delta^0, \text{自旋}+z\rangle$, 它具有如下性质: 如果把该态绕 z 轴旋转角 ϕ , 则态矢量将乘上位相因子 $e^{i\phi/2}$ 。(在旋转的参考系中态矢量为 $e^{i\phi/2}|\Delta^0, \text{自旋}+z\rangle$ 。)这就是我们所说的自旋为 $1/2$ 的粒子其自旋“朝上”的意思。由于自然界的行不取决于我们对坐标轴的选取, 所以终态(质子加 π 介子)也必定具有相同的性质。譬如说, 我们可以把终态写成:

$$|\text{质子走向}+z, \text{自旋}+z; \pi \text{ 介子走向}-z\rangle.$$

但是我们实在并不需要指定 π 介子的运动, 因为在我们所选取的坐标系中它的运动方向总是与质子的相反, 所以我们可以把对终态的描述简化为

$$|\text{质子走向}+z, \text{自旋}+z\rangle.$$

那么如果我们把坐标绕 z 轴旋转角 ϕ , 这个态矢量会发生什么变化呢?

由于质子和 π 介子都沿 z 轴运动, 它们的运动并不因这种旋转而改变。(这就是我们挑选这一特殊情况的原因, 否则我们就不可能作出这种论证。)再有, π 介子也不受影响, 自旋是 $1/2$ 。如果其自旋“朝上”, 它将贡献 $e^{i\phi/2}$ 的位相变化作为对转动的反应。(若质子的自旋“朝下”, 则由于质子位相变化为 $e^{-i\phi/2}$ 。)但是, 如果要角动量守恒, (它当然守恒, 因为没有外来因素影响系统的哈密顿函数。)那么激发前后由于旋转而产生的位相变化必须相同。所以唯一的可能性是质子自旋“朝上”。如果质子向上运动, 它的自旋也必定“朝上”。

于是, 我们得出结论, 角动量守恒所允许的过程是图 17-7 中 (b) 所示的过程, 而不允许图中 (c) 所示过程。既然我们知道, 发生了蜕变, 对于过程 (b)——质子向上运动而自旋也“朝上”——就存在某种振幅, 让我们用 a 来代表在无限小的时间间隔内以这种方式发生蜕变的振幅¹⁾。

现在让我们来看看, 如果开始时 Δ^0 的自旋是“朝下”的, 则会发生什么情况呢? 我们仍旧要问质子沿 z 轴向上运动的衰变情况! 如图 17-8 所示, 你们一定知道, 如果角动量守恒, 则在这种情况下质子的自旋必定“朝下”。让我们令这种蜕变的振幅为 b 。

对于 a 和 b 这两个振幅, 我们再不能多说什么了。它们与 Δ^0 的内部机理以及弱衰变有关, 迄今还没有人知道如何计算这两个振幅, 我们只能从实验中得到它们。但是我们只用这两个振幅就能够求出所有我们想要知道的蜕变的角分布。不过我们必须始终仔细地、完整地

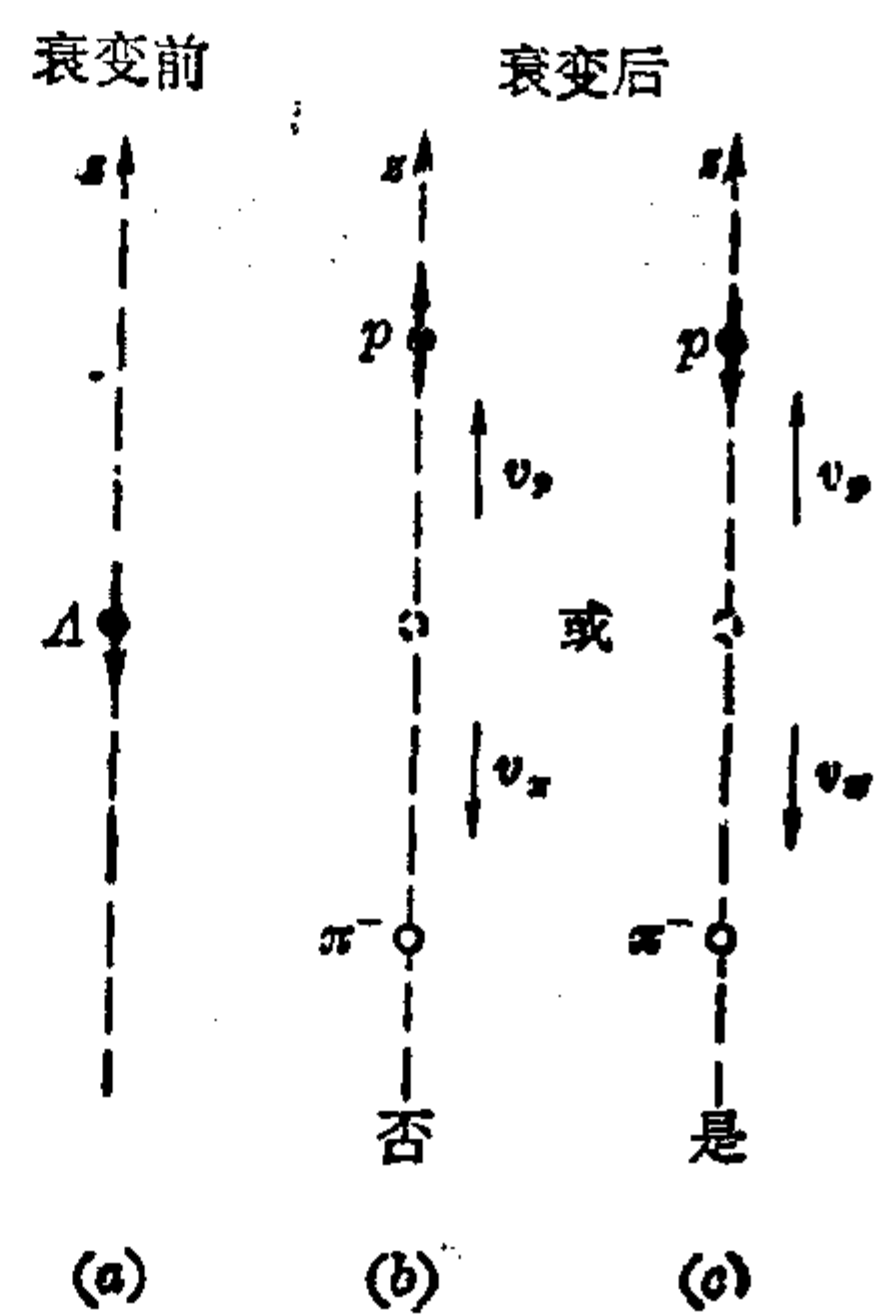


图 17-8 一个自旋“朝下”的 Δ^0 粒子沿 z 轴的衰变

1) 我们现在假定你们对量子力学的机理已经相当熟悉, 因此我们可以用物理方式来讲述有关事情, 而不去花时间写出所有的数学细节。如果你们对我们在这里所讲的不很清楚, 则可以在本节末尾的注释中找到略去的细节。

定义我们所谈到的那些态。

我们想要知道质子沿与 z 轴成 θ 角的方向(在小立体角 $\Delta\Omega$ 中)飞出去的几率,如图 17-6 所示。让我们在这个方向放置一个新的 z' 轴,称为 z' 轴。我们知道如何分析沿这个轴能发生的情况。相对于这个新轴, Δ^0 的自旋不再“朝上”,但具有某个振幅其自旋“朝上”,另一个振幅自旋“朝下”。我们在第 6 章以及第 10 章的式(10.30)早已讨论过这些情形。自旋“朝上”的振幅为 $\cos \theta/2$,而自旋“朝下”的振幅为¹⁾ $-\sin \theta/2$ 。当 Δ^0 的自旋沿 z' 轴为“朝上”时,它将以振幅 a 在 $+z'$ 方向发射一个质子。所以沿 z' 方向找到一个自旋“朝上”的出射质子的振幅为

$$a \cos \theta/2. \quad (17.33)$$

同理,沿正 z' 方向发现一个自旋“朝下”的出射质子的振幅为:

$$-b \sin \theta/2. \quad (17.34)$$

这些振幅所代表的两个过程为图 17-9 所示。

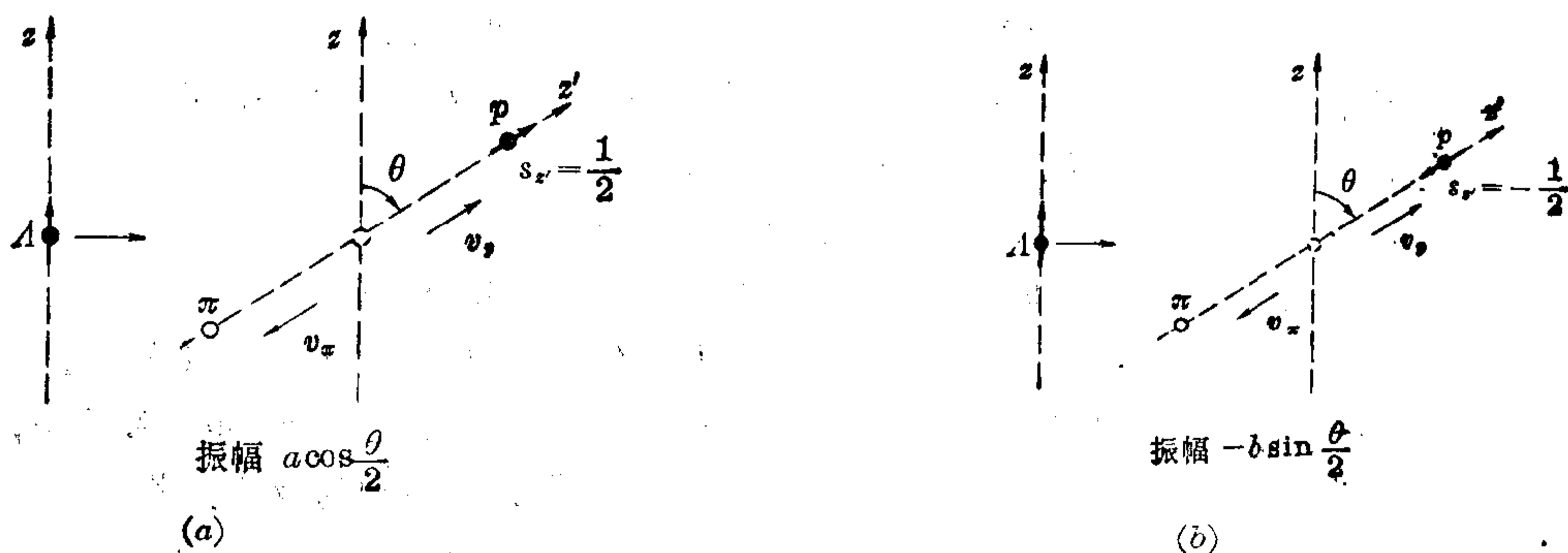


图 17-9 Δ^0 的两个可能的衰变态

现在提一个很容易的问题。假定我们只准备测量沿 θ 角方向出射的质子,而不测量质子的自旋。这两个自旋态(沿 z' 方向“朝上”或“朝下”)是可以区分的,虽然我们不打算去观察它们。所以为了求得这个几率,我们将振幅平方,并把它们相加。在 θ 附近很小的立体角 $\Delta\Omega$ 中找到一个质子的几率 $f(\theta)$ 为

$$f(\theta) = |a|^2 \cos^2 \frac{\theta}{2} + |b|^2 \sin^2 \frac{\theta}{2}. \quad (17.35)$$

用 $\sin^2 \frac{\theta}{2} = \frac{1}{2}(1 - \cos \theta)$, $\cos^2 \frac{\theta}{2} = \frac{1}{2}(1 + \cos \theta)$, 我们可将 $f(\theta)$ 写成

$$f(\theta) = \left(\frac{|a|^2 + |b|^2}{2} \right) + \left(\frac{|a|^2 - |b|^2}{2} \right) \cos \theta. \quad (17.36)$$

因此角分布的形式为

$$f(\theta) = \beta(1 + 2 \cos \theta). \quad (17.37)$$

该几率有一部分与 θ 无关,另一部分随 $\cos \theta$ 而线性变化。通过测量角分布,我们可以求得 α 和 β ,从而求得 $|a|$ 和 $|b|$ 。

现在我们可以回答许多别的问题了。我们是否只对沿老的 z 轴自旋“朝上”的质子感兴趣呢?(17.33)和(17.34)式中的各项都给出沿 z' 轴($+z'$ 和 $-z'$)发现自旋“朝上”和自旋“朝下”的质子的振幅。相对老的轴自旋“朝上”的态 $|+z\rangle$ 可以用基础态 $|+z'\rangle$ 和 $|-z'\rangle$ 来表示。

1) 我们选取 z' 使其在 xz 平面内,并利用有关 $R_y(\theta)$ 的矩阵元。对于任何别的选取,也将得到同样的答案。

这样,我们就可以把(17.33)和(17.34)两个振幅用适当的系数($\cos\frac{\theta}{2}$ 和 $-\sin\frac{\theta}{2}$)组合起来,而得到总的振幅:

$$\left(a \cos^2 \frac{\theta}{2} + b \sin^2 \frac{\theta}{2}\right)$$

它的平方就是质子以与 Δ^0 相同的自旋(沿 z 轴“朝上”)、在 θ 角方向出射的几率.

如果宇称是守恒的,我们可以再说一件事.图17-8中的蜕变正好就是图17-7中的蜕变对 yz 平面的反射¹⁾.如果宇称是守恒的,则 b 将只能等于 a 或 $-a$.于是式(17.37)中的系数 a 将为零,在各个方向发生蜕变的几率将相等.

但是实验结果表明,蜕变中存在着不对称性.测得的角分布的确如我们所预言的那样按 $\cos\theta$ 变化,而不是随 $\cos^2\theta$ 或 $\cos\theta$ 的任何其他幂次变化.实际上,既然角分布具有这个形式,我们从这些测量中可以推得 Δ^0 的自旋为 $1/2$.而且我们看到宇称并不守恒.事实上,实验上得出的系数 a 为 -0.62 ± 0.05 ,所以 b 大约为 a 的两倍,很明显,对反射来说缺少对称性.

你们看我们从角动量守恒中能够得到多少东西.在下一章中我们将列举更多的例子.

附注:本节中的振幅 a 指的是:在无限小的时间 dt 内态 $|\Delta, \text{自旋}+s\rangle$ 产生态 $|\text{质子走向}+s, \text{自旋}+2\rangle$ 的振幅,换言之,就是

$$\langle \text{质子走向}+s, \text{自旋}+s | \hat{H} | \Delta, \text{自旋}+s \rangle = i\hbar a, \quad (17.38)$$

这里的 \hat{H} 是整个宇宙,至少是引起 Δ 衰变的所有事物所构成的那部分宇宙的哈密顿算符.角动量守恒意味着哈密顿算符必须具有如下性质:

$$\langle \text{质子走向}+s, \text{自旋}-s | \hat{H} | \Delta, \text{自旋}+s \rangle = 0. \quad (17.39)$$

对振幅 b 我们指的是,

$$\langle \text{质子走向}+s, \text{自旋}-s | \hat{H} | \Delta, \text{自旋}-s \rangle = i\hbar b. \quad (17.40)$$

角动量守恒意味着

$$\langle \text{质子走向}+s, \text{自旋}+s | \hat{H} | \Delta, \text{自旋}-s \rangle = 0. \quad (17.41)$$

如果(17.33)和(17.34)中所写出的振幅还不清楚的话,那么我们可以用更为数学化的方式把它们表示如下.对(17.33)我们指的是自旋沿 $+s$ 轴的 Δ^0 蜕变成一个沿 $+s'$ 方向运动、其自旋也沿 s' 方向的质子的振幅,即振幅

$$\langle \text{质子走向} s', \text{自旋}+s' | \hat{H} | \Delta, \text{自旋}+s \rangle. \quad (17.42)$$

根据量子力学的一般定理,这个振幅可以写成

$$\sum \langle \text{质子走向}+s', \text{自旋}+s' | \hat{H} | \Delta, i \rangle \langle \Delta, i | \Delta, \text{自旋}+s \rangle, \quad (17.43)$$

这里的求和是对静止的 Δ 粒子的各个基础态 $|\Delta, i\rangle$ 进行的.由于 Δ 粒子的自旋为 $1/2$,因此在任何我们希望选取的参考基础中存在两个这样的基础态.如果我们使用相对 s' ($+s'$, $-s'$)自旋“朝上”和自旋“朝下”这两个态作为基础态,(17.43)的振幅就等于下列总和:

$$\begin{aligned} & \langle \text{质子走向}+s', \text{自旋}+s' | \hat{H} | \Delta, +s' \rangle \langle \Delta, +s' | \Delta, +s \rangle \\ & + \langle \text{质子走向}+s', \text{自旋}+s' | \hat{H} | \Delta, -s' \rangle \langle \Delta, -s' | \Delta, +s \rangle. \end{aligned} \quad (17.44)$$

根据(17.38)的定义,以及根据角动量守恒得到的(17.41),上式第一项中的第一个因子就是 a ,第二项的第一个因子为零.第一项中剩下的因子 $\langle \Delta, +s' | \Delta, +s \rangle$,正好就是一个自旋为 $\frac{1}{2}$,且沿 $-z$ 轴自旋“朝上”的粒子,沿另一成 θ 角的轴也具有“朝上”的自旋的振幅,其值为 $\cos\frac{\theta}{2}$ ——参看表6-2.所以(17.44)刚好为 $a \cos\theta/2$,与我们在(17.33)所写出的一样.对自旋“朝下”的 Δ 粒子作同样的论证,即得出(17.34)的振幅.

1) 我们记得自旋是个轴矢量,它在反射中要反向.

§ 17-6 转动矩阵摘要

我们希望把所学过的关于自旋为 $1/2$ 和 1 的粒子转动的种种事情放在一起, 以便将来参考. 下面你会找到有关自旋为 $1/2$ 的粒子和自旋为 1 的粒子以及光子(它是自旋为 1 、静止质量为 0 的粒子)的两个转动矩阵 $R_z(\phi)$ 和 $R_y(\theta)$ 的表. 对每一个自旋, 我们将给出绕 z 轴或 y 轴转动的矩阵元 $\langle j | R | i \rangle$. 当然, 它们和我们在前面几章中所用的 $\langle +T, |0S' \rangle$ 这种振幅是完全等价的. $R_z(\phi)$ 的意思是把一个态投影到一个绕 z 轴旋转 ϕ 角的新坐标系中去——永远采用右手定则来定义转动的正指向, $R_y(\theta)$ 表示参考系绕 y 轴旋转了 θ 角. 知道了这两种转动后, 你当然可以作出任何任意的转动. 我们按惯例这样来写矩阵元, 使左边的态是新(转动过)的坐标系的一个基础态, 而右边的态是老的(未转动过的)坐标系中的基础态. 你可以用多种方式来解释表中的各项. 例如, 表 17-1 中的项 $e^{-i\phi/2}$ 表示矩阵元 $\langle - | R | - \rangle = e^{i\phi/2}$. 它也表示 $\hat{R} | - \rangle = e^{-i\phi/2} | - \rangle$ 或 $\langle - | \hat{R} = \langle - | e^{-i\phi/2}$, 它们全都是一回事.

表 17-1 自旋为 $1/2$ 的转动矩阵

两个态: $|+\rangle$, 沿 z 轴“朝上”, $M=+1/2$
 $|-\rangle$, 沿 z 轴“朝下”, $m=-1/2$

$R_z(\phi)$	$ +\rangle$	$ -\rangle$	$R_y(\theta)$	$ +\rangle$	$ -\rangle$
$\langle + $	$e^{+i\phi/2}$	0	$\langle + $	$\cos \theta/2$	$\sin \theta/2$
$\langle - $	0	$e^{-i\phi/2}$	$\langle - $	$-\sin \theta/2$	$\cos \theta/2$

表 17-2 自旋为 1 的转动矩阵

三个态: $|+\rangle$, $m=\pm 1$
 $|0\rangle$, $m=0$
 $|-\rangle$, $m=-1$

$R_z(\phi)$	$ +\rangle$	$ 0\rangle$	$ -\rangle$
$\langle + $	$e^{+i\phi}$	0	0
$\langle 0 $	0	1	0
$\langle - $	0	0	$e^{-i\phi}$

$R_y(\theta)$	$ +\rangle$	$ 0\rangle$	$ -\rangle$
$\langle + $	$\frac{1}{2}(1+\cos \theta)$	$+\frac{1}{\sqrt{2}}\sin \theta$	$\frac{1}{2}(1-\cos \theta)$
$\langle 0 $	$-\frac{1}{\sqrt{2}}\sin \theta$	$\cos \theta$	$+\frac{1}{\sqrt{2}}\sin \theta$
$\langle - $	$\frac{1}{2}(1-\cos \theta)$	$-\frac{1}{\sqrt{2}}\sin \theta$	$\frac{1}{2}(1+\cos \theta)$

表 17-3 光子

两个态 $|R\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}(|x\rangle + i|y\rangle)$, $m=+1$ (RHC 偏振) $|L\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}(|x\rangle - i|y\rangle)$, $m=-1$ (LHC 偏振)

$R_z(\phi)$	$ R\rangle$	$ L\rangle$
$\langle R $	$e^{+i\phi}$	0
$\langle L $	0	$e^{-i\phi}$

§ 18-1 电 偶 极 子

上一章,我们发展了量子力学中角动量守恒的概念,并且说明怎样用这些概念来预言 Δ 粒子衰变中质子的角分布. 现在我们想给你们举一些其他类似的例子,来说明原子系统中角动量守恒的情形. 我们的第一个例子是原子的光辐射. 角动量守恒除了别的以外将决定发射出的光子的偏振情况和角分布.

假设一个原子处于一个有确定角动量(譬如自旋为 1)的激发态,当它跃迁到一个角动量为零的低能态时,发射出一个光子. 问题是如何计算出光子的角分布和偏振情况.(除了现在我们的粒子自旋为 1,而不是 $\frac{1}{2}$ 以外,这个问题和 Δ^0 的衰变几乎完全相同.) 因为原子的较高态自旋为 1,所以其角动量的 z 分量有三种可能性. m 的值可能为 +1、0 或 -1. 在我们的例子中,取 $m = +1$. 一旦你知道了这一情形如何处理,其他情形也就会解决了. 我们设想一个原子的角动量沿着 $+z$ 轴方向,如图 18-1(a)所示,并且问它将以什么振幅沿 z 轴向上发射右旋圆偏振光,结果使原子的角动量变为零,以图 18-1(b)所示. 我们并不知道这个问题的答案,但是我们却知道右旋圆偏振光,沿着它的传播方向具有一个单位角动量. 所以发射光子后,情况将如图 18-1(b)所示——留给原子的沿 z 轴的角动量为零,因为我们假定了原子在较低能态时自旋为零. 我们将用 a 代表这一事件的振幅. 说得更明确些,我们令 a 为在 dt 时间内,向以 z 轴为中心的小立体角 dm 内发射一光子的振幅. 注意,在同一个方向发射 LHC(左旋圆偏振)光子的振幅为零. 对于这种光子,其沿 z 轴的净角动量为 -1,而对原子为 0,总的角动量为 -1,这将使角动量不守恒.

同样,如果原子的自旋起初是“朝下”的(沿 z 轴为 -1),那它只能在 z 轴正方向发射一个 LHC 偏振的光子,如图 18-2 所示. 我们将用 b 代表这一事件的振幅——意义同样是光子

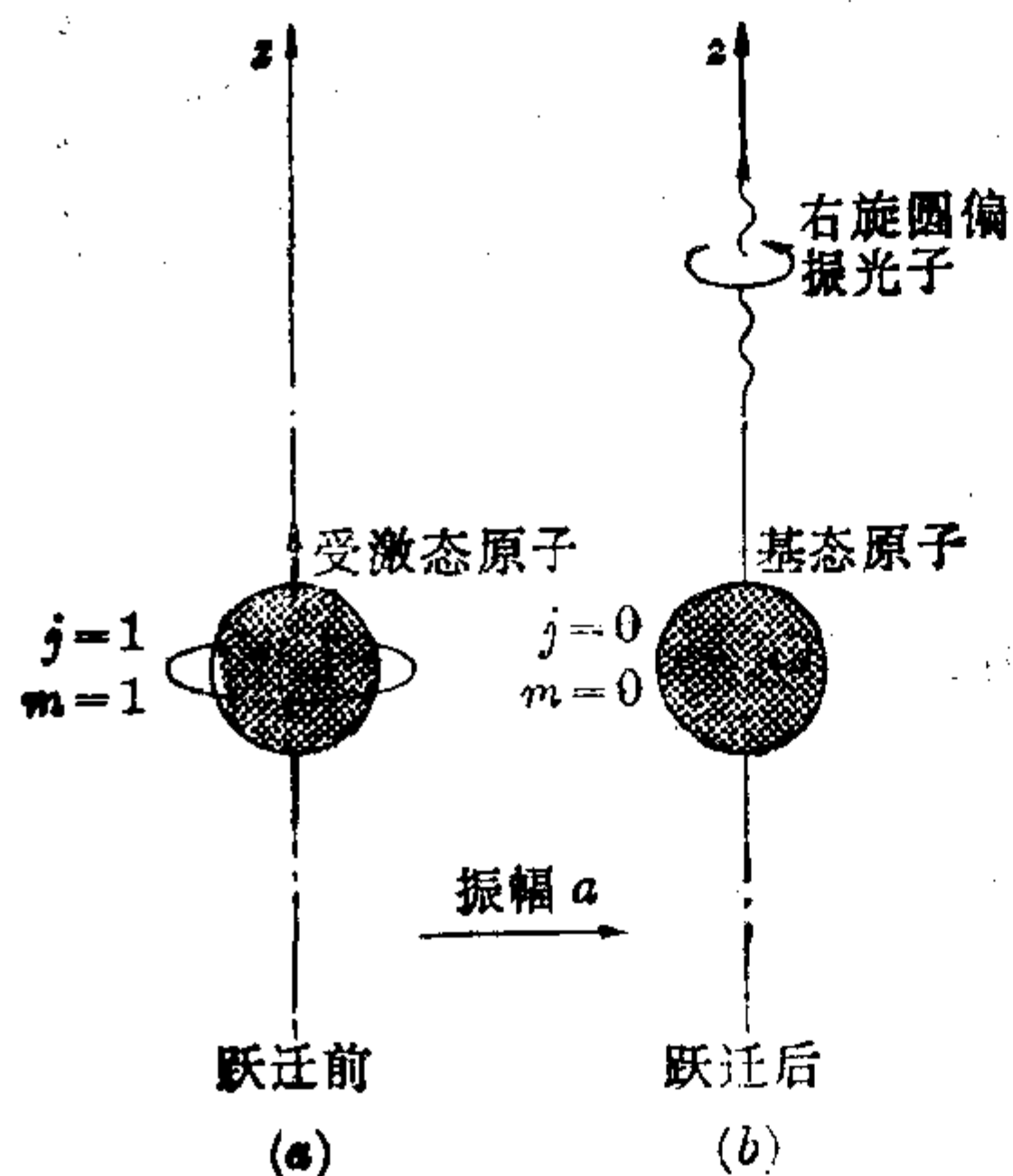


图 18-1 一个 $m=+1$ 的原子沿 $+z$ 轴方向发射一个 RHC 光子

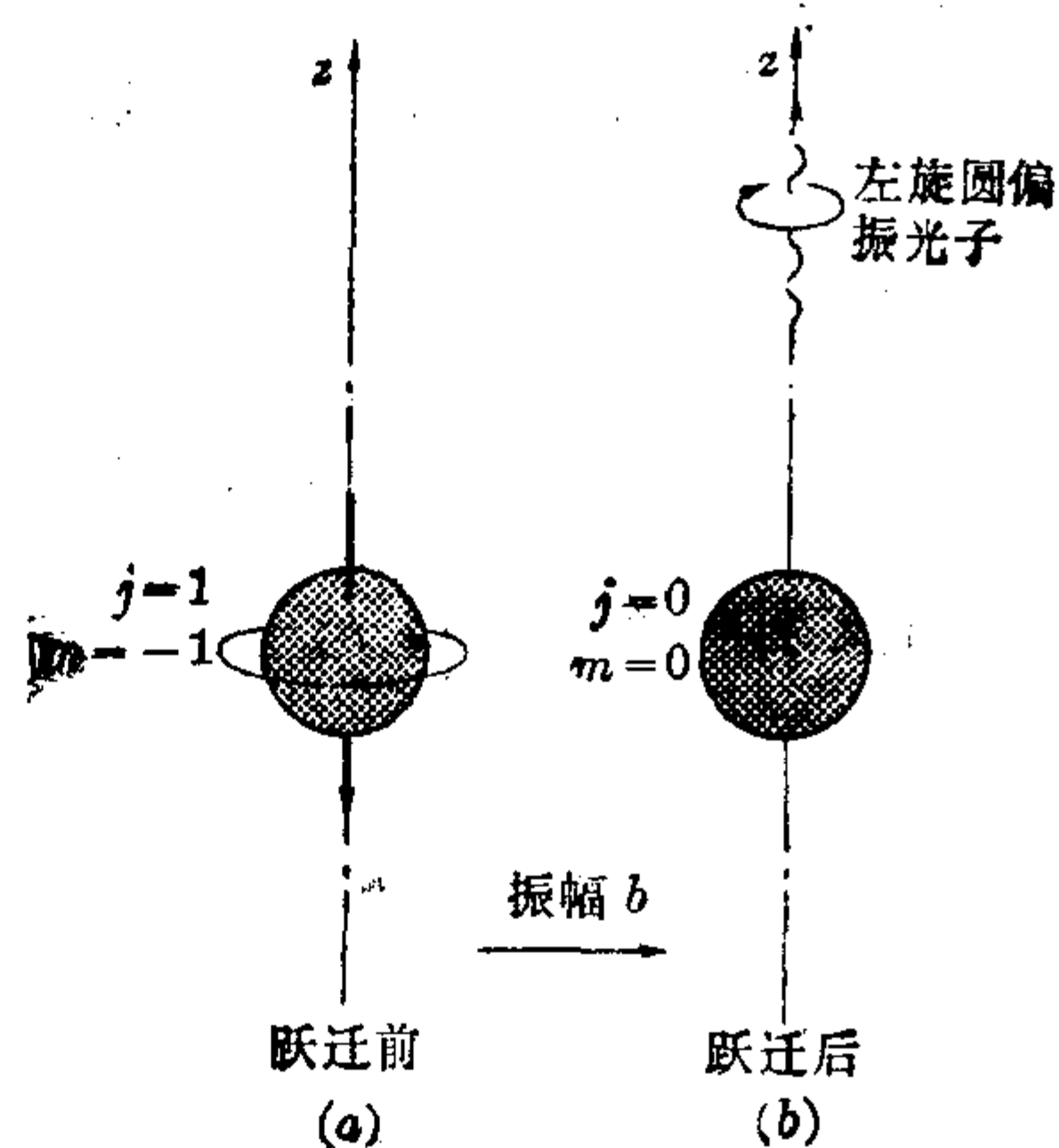


图 18-2 一个 $m=-1$ 的原子沿 $+z$ 轴方向发射一个 LHC 光子

进入某一立体角 4Ω 的振幅。另一方面,如果原子处于 $m=0$ 的状态,则它根本不能在 $+z$ 方向发射光子,因为光子沿其运动方向的角动量,只能是 $+1$ 或 -1 。

其次,我们可以证明 b 与 a 有关。假设我们把图 18-1 的情况作一反演,意思就是我们设想,如果把系统中每一部分移到原点对面的等价点上去,该系统将会怎样。这并不意味着需要反射角动量矢量,因为它是人为的量。说得更确切些,我们应将对应于这种角动量的实际的运动特性倒转。在图 18-3(a)和(b)中,我们显示了图 18-1 中的过程相对于原子中心

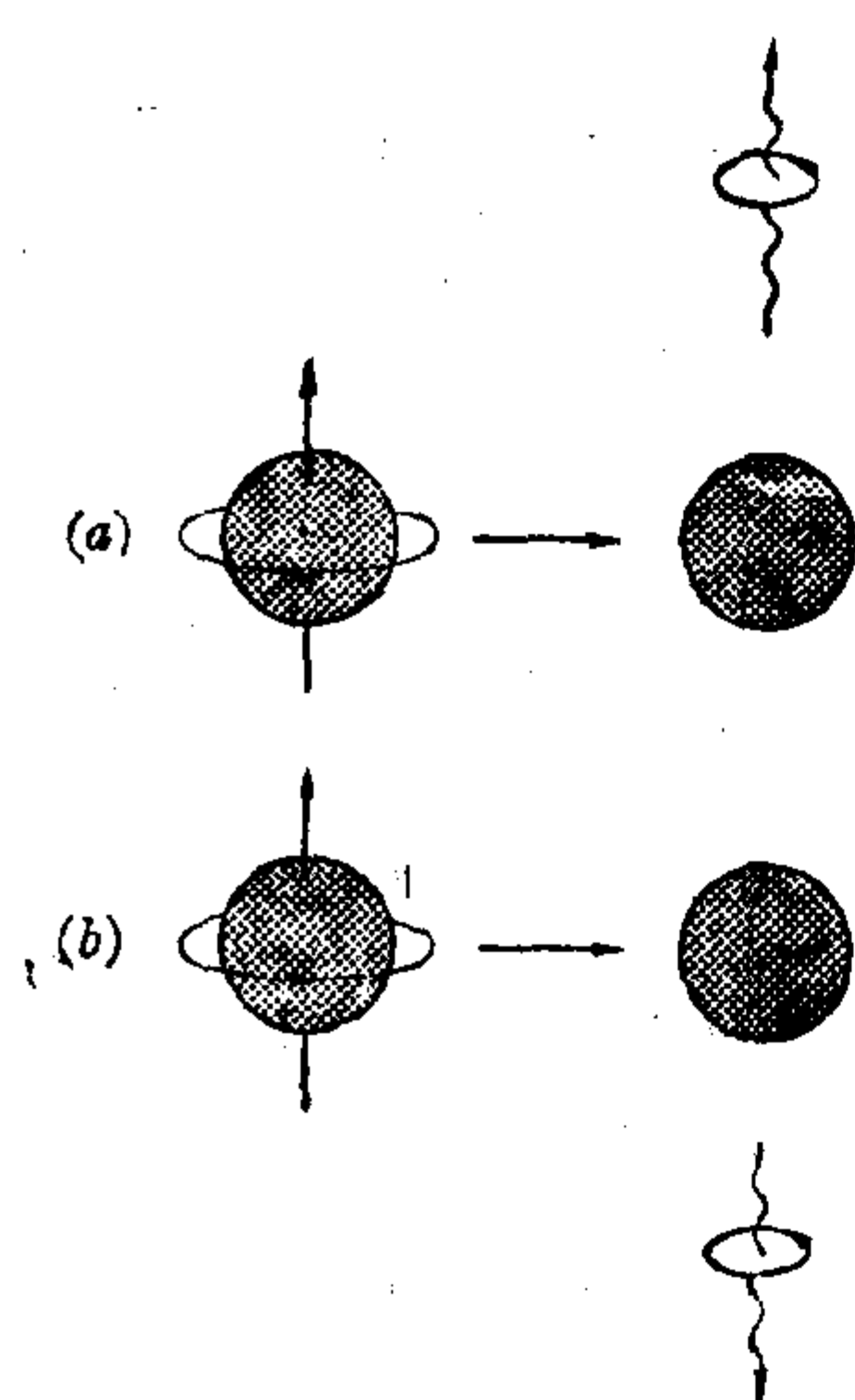


图 18-3 如对(a)中的过程进行对原子中心的反演变换,就出现(b)所示的情形

反演前后的情况。注意原子转动的指向是不变的¹⁾,在 18-3(b)倒转的系统中, $m=+1$ 的原子向下发射一个 LHO 光子。

如果现在我们将图 18-3(b)的系统 x 轴或 y 轴旋转 180° ,那么它就变得和图 18-2 完全一样。反演和旋转的联合操作,使第二个过程成为第一个过程。由表 17-2,我们知道对 y 轴旋转 180° ,恰好相当于把 $m=-1$ 的态变成 $m=+1$ 的态,所以除了由于反演可能造成符号改变外,振幅 b 必定和振幅 a 相等。反演中的符号改变将取决于原子的初态和终态的宇称。

在原子的历程中,宇称是守恒的,所以整个系统的宇称在光子发射前后应该相同。所发生的情况将取决于原子初态和终态的宇称是偶还是奇——对于不同的情况,辐射的角分布将不一样。我们将选取一个一般的情况,初态的宇称为奇,而终态的宇称为偶,这将给出所谓的“电偶极辐射”。(如果初态和终态具有相同的宇称,我们称其为“磁偶极辐射”,它具有回路中振荡电流的辐射特性。)如果初态的宇称为奇,在使系统从图 18-3的(a)到(b)的反演中,它的振幅改变符号。原子的终态具有偶宇称,所以其振幅不改变符号。如果在反应过程中宇称守恒,则振幅 b 和振幅 a 必然大小相等,符号相反。

我们推断出:如果一个 $m=+1$ 的态,向上发射一个光子的振幅是 a ,那么对我们所假设的初态和终态的宇称而言, $m=-1$ 的态向上发射一个 LHO 光子的振幅为 $-a$ ²⁾。

我们知道了为找出在与 z 轴成任意角 θ 的方向上发射光子的振幅所需知道的一切。

假设有一原子,原来具有 $m=+1$ 的偏振。我们可以把这个态分解为相对于新的 z' 轴的 $+1, 0, -1$ 三个态,这新的 z' 轴在光子发射的方向上。对这三个态的振幅就是表 17-2 所绘出的下半部分。于是在 θ 方向发射出一 RHO 光子的振幅,为 a 乘以在这个方向具有 $m=+1$ 的振幅,即

$$a\langle + | R_y(\theta) | + \rangle = \frac{a}{2} (1 + \cos\theta). \quad (18.1)$$

在同一方向发射一个 LHO 光子的振幅为 $-a$ 乘以在此新方向具有 $m=-1$ 的振幅,利用表 17-2,即为

$$-a\langle - | R_y(\theta) | + \rangle = -\frac{a}{2} (1 - \cos\theta), \quad (18.2)$$

1) 当我们把 x, y, z 变成 $-x, -y, -z$ 时,你可能认为所有矢量都反了向。对于像位移和速度这样的极矢量,这是对的,但对于像角动量或任意由两个极矢量叉乘所得的轴矢量来说,这就不对了。轴矢量在反演后有相同的分量。

2) 你们有些人可能会根据我们所考虑的终态没有确定的宇称,而反对我们刚才所做的论证。在本章末的附注 2 中,你将找到另一个你可能比较满意的证明。

如果你对其他的偏振感兴趣,你可以从这两种振幅的叠加得出对于它们的振幅.为了得到任何分量的强度作为角度的函数,你当然必须取振幅绝对值的平方.

§ 18-2 光 散 射

让我们利用这些结果来解决一个稍为复杂,但也较为真实的问题.假设同样的原子处于其基态($j=0$)上,并将一束入射光散射出去.设光起初在 $+z$ 轴方向上,也就是说光子从 $-z$ 方向走向原子,如图 18-4(a)所示.我们可以认为光的散射分成两个阶段:光子先被吸收,然后再发射出去.如果我们从一个 RHC 光子出发(如图 18-4(a)所示),并且角动量是守恒的,则原子在吸收光子后,就会处于 $m=+1$ 的态,如图 18-4(b)所示.我们把这过程的振幅称为 c .原子随后能够在 θ 方向发射出一个 RHC 光子,如图 18-4(c)所示.一个 RHC 光子在 θ 方向被散射的总振幅就是 c 乘以(18.1)式.如将此振幅称为 $\langle R'|S|R\rangle$,就有

$$\langle R'|S|R\rangle = \frac{ac}{2} (1 + \cos \theta). \quad (18.3)$$

同样也具有一定的振幅 RHC 光子被吸收和 LHC 光子被发射.这两个振幅的乘积就是 RHC 光子被散射为 LHC 光子的振幅 $\langle L'|S|R\rangle$.由(18.2)式的

$$\langle L'|S|R\rangle = -\frac{ac}{2} (1 - \cos \theta). \quad (18.4)$$

现在我们要问,如果射进来的是一个 LHC 光子将出现什么情况?当它被吸收后,原子将进入 $m=-1$ 的态,根据我们在上节中所用的同样的论证,可以证明这个振幅必然是 $-c_0$.一个处在 $m=-1$ 态的原子,在角 θ 方向发射一个 RHC 光子的振幅是 a 乘以振幅 $\langle +|R_\nu(\theta)|-\rangle$,而 $\langle +|R_\nu(\theta)|-\rangle$ 为 $\frac{1}{2} (1 - \cos \theta)$,所以我们有

$$\langle R'|S|L\rangle = -\frac{ac}{2} (1 - \cos \theta). \quad (18.5)$$

最后,对于一个 LHC 光子被散射而成为一个 LHC 光子的振幅为

$$\langle L'|S|L\rangle = \frac{ac}{2} (1 + \cos \theta) \quad (18.6)$$

(这里的两个负号相消了.)

如果我们测量关于圆偏振的任何给定组合的散射强度,它将和这四个振幅之一的平方成正比.例如,对于一入射的 RHC 光束,在其散射辐射中 RHC 光的强度将随 $(1 + \cos \theta)^2$ 而变化.

所有这一切都不错,但是假如从线偏振光出发,则会怎样呢?如果是 x 向偏振光,它可以用 RHC 光和 LHC 光的叠加来表示.我们写作(参见§ 1-4).

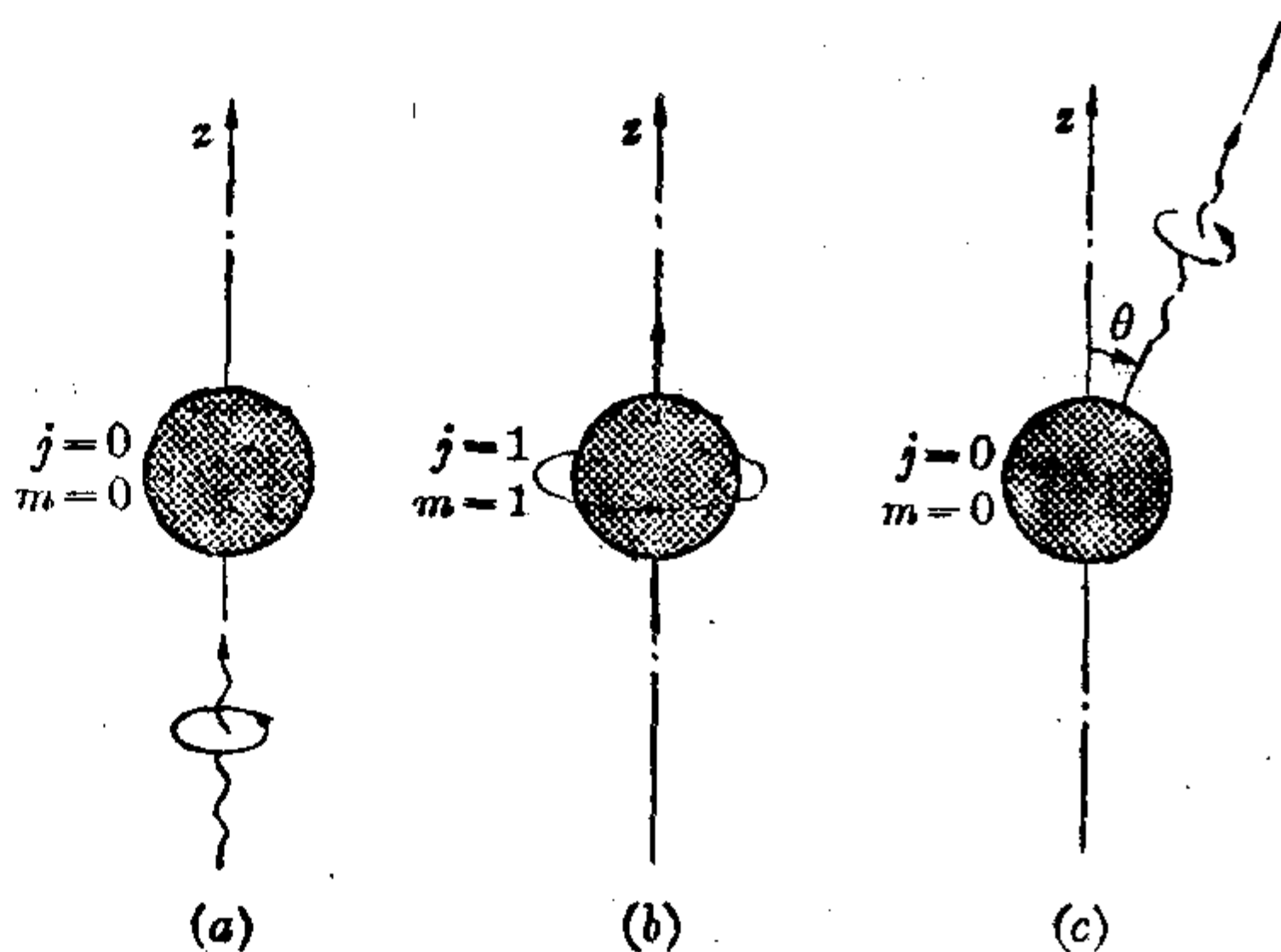


图 18-4 光被原子散射可看作一个两阶段过程

$$|x\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} (|R\rangle + |L\rangle). \quad (18.7)$$

如果是 y 向偏振光,我们将有

$$|y\rangle = -\frac{i}{\sqrt{2}} (|R\rangle - |L\rangle). \quad (18.8)$$

现在你想知道什么呢? 你想得到 x 向偏振的光在角 θ 方向被散射为 RHO 光子的振幅吗? 你可以由组合振幅的一般规则得到它. 首先用 $\langle R'|S$ 乘(18.7)来得出

$$\langle R'|S|x\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} (\langle R'|S|R\rangle + \langle R'|S|L\rangle), \quad (18.9)$$

然后对两个振幅利用(18.3)和(18.5), 得到

$$\langle R'|S|x\rangle = \frac{ac}{\sqrt{2}} \cos \theta. \quad (18.10)$$

如果你要的是 x 光子被散射成 LHC 光子的振幅, 你将得到

$$\langle L'|S|x\rangle = \frac{ac}{\sqrt{2}} \cos \theta. \quad (18.11)$$

最后, 假设你想知道一个 x 向偏振的光子被散射但仍保持其 x 向偏振的振幅. 你所要的是 $\langle x'|S|x\rangle$. 它可以写为

$$\langle x'|S|x\rangle = \langle x'|R'\rangle \langle R'|S|x\rangle + \langle x'|L'\rangle \langle L'|S|x\rangle. \quad (18.12)$$

若再用下列关系:

$$|R'\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} (|x'\rangle + i|y'\rangle), \quad (18.13)$$

$$|L'\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} (|x'\rangle - i|y'\rangle), \quad (18.14)$$

由此得到.

$$\langle x'|R'\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}, \quad (18.15)$$

$$\langle x'|L'\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \quad (18.16)$$

所以得到

$$\langle x'|S|x\rangle = ac \cos \theta. \quad (18.17)$$

答案是, 一束 x 向偏振光在 θ 方向(在 xz 平面中)被散射的强度和 $\cos^2 \theta$ 成正比. 如果你要问关于 y 向偏振光的情况, 你会发现

$$\langle y'|S|x\rangle = 0. \quad (18.18)$$

所以散射光在 x 方向是完全偏振的.

现在我们介绍一些有趣的事情. 式(18.17)和(18.18)的结果完全和第一卷 § 32-6 给出的光散射的经典理论相一致. 在那里我们想像电子为一线性恢复力束缚于原子, 以致电子就像一个经典振子. 也许你在想: “这问题在经典理论中要容易的多, 如果经典理论给出正确的答案, 为什么要用量子理论来麻烦自己呢?” 有一个理由是, 我们至今所考虑的只是具有 $j=1$ 的激发态及 $j=0$ 的基态的原子这一特殊——虽然普通——的情况. 如果激发态的自旋为 2, 你将得到不同的结果. 另外, 我们并没有理由认为这种电子被弹簧拉住和被振荡电场驱动模型也应对单个光子适用. 但是我们发现实际上它确实是适用的, 所得出的光的偏振性和强度是正确的. 所以从某种意义上讲, 我们正在使整个课程接近真实情况. 在第一卷中, 我们用经典理论讨论过折射率和光散射理论, 现在我们证明了量子理论在最一般的情况下给出了同样的结果. 例如, 我们现在实际上用量子力学论证了天上的光的偏振现象, 这是唯一真正合理的方法.

当然, 所有行得通的经典理论最终总得到合理的量子论据的支持. 自然, 我们花了很多时间来对你们解释的那些内容都是选自经典物理中对量子力学来说仍然正确的部分. 你可

能注意到, 我们从不详细讨论电子绕轨道运行的原子模型。这是因为这样的原子模型并不给出和量子力学相一致的结果。但是连在弹簧上的电子(在原子“来看”, 根本不是这么回事)确实起作用, 所以我们在折射率的理论中采用了这一模型。

§ 18-3 电子偶素的湮没

下面我们想举一个非常漂亮的例子。它很有趣, 虽然稍微复杂些, 但我们希望不致于过分复杂。我们的例子是个称为电子偶素的系统, 它是由一个电子和一个正电子组成的“原子”——一个 e^+ 和一个 e^- 组成的束缚态。它类似于一个氢原子, 只是正电子代替了质子而已。和氢原子一样, 它有许多状态, 其基态也由于磁矩的相互作用而分裂成“超精细结构”。电子和正电子的自旋都为 $\frac{1}{2}$, 它们可以平行或反平行于任一给定的轴(在基态不存在由于轨道运动而产生的角动量), 所以它有四个状态: 其中三个是自旋为 1 的系统的支态, 它们具有相同的能量, 另一个是具有不同能量、自旋为零的态。不过, 能量的分裂比氢的 1420 兆周要大得多, 这是因为正电子的磁矩比质子的磁矩大得多——大 1000 倍。

然而最重要的区别在于: 电子偶素不能一直存在。正电子是电子的反粒子, 它们可以互相湮没。这两个粒子完全消失——它们的静止能量转化为辐射能, 后者表现为 γ 射线(光子)。在此蜕变中, 两个具有有限静止质量的粒子, 变成了两个或多个静止质量为零的粒子¹⁾。

我们从分析处于自旋为零的态的电子偶素的蜕变开始。它蜕变成两个寿命约为 10^{-10} 秒的 γ 射线(光子)。起初, 正电子和电子靠近, 它们的自旋反平行, 构成了电子偶素系统。蜕变后, 有两个光子带着大小相等而方向相反的动量跑开, (图 18-5)。它们的动量必须大小相等而方向相反, 因为, 如果我们取的是处于静止状态的湮灭这一情形, 蜕变后的总角动量必然和蜕变前一样为零。如果电子偶素不是处于静止状态, 我们可以跟着它跑, 解出这一问题, 然后再把每件事变换到实验室坐标系中去。(看, 我们现在已经工具齐全, 可以做任何事情了。)

首先, 我们注意角分布并不是很有趣的。因为初态的自旋为零, 它没有什么特殊的轴——它对所有的转动都是对称的。于是终态对所有的转动也应该是对称的。这意味着该蜕变对每个角度都同样可能——光子走向任何方向的振幅都是一样的。当然, 一旦我们在某个方向找到一个光子, 另一个一定是在相反方向上。

剩下的唯一问题是关于光子的偏振, 现在我们来了解一下这个问题。设两个光子运动的方向为正 z 轴和负 z 轴。对于光子的偏振态, 我们可以使用我们所需要的任何表象。我们将选取右旋和左旋圆偏振(总是相对运动方向而言), 来描述它。我们可以立即看出, 如果向上的光子是 RHC, 那么如果向下的光子也是 RHC, 则角动量守恒。每个光子相对其动量方向来说都携带了 +1 单位的角动量, 这就是说沿 z 轴²⁾是 +1 和 -1 单位。两者的总和为零,

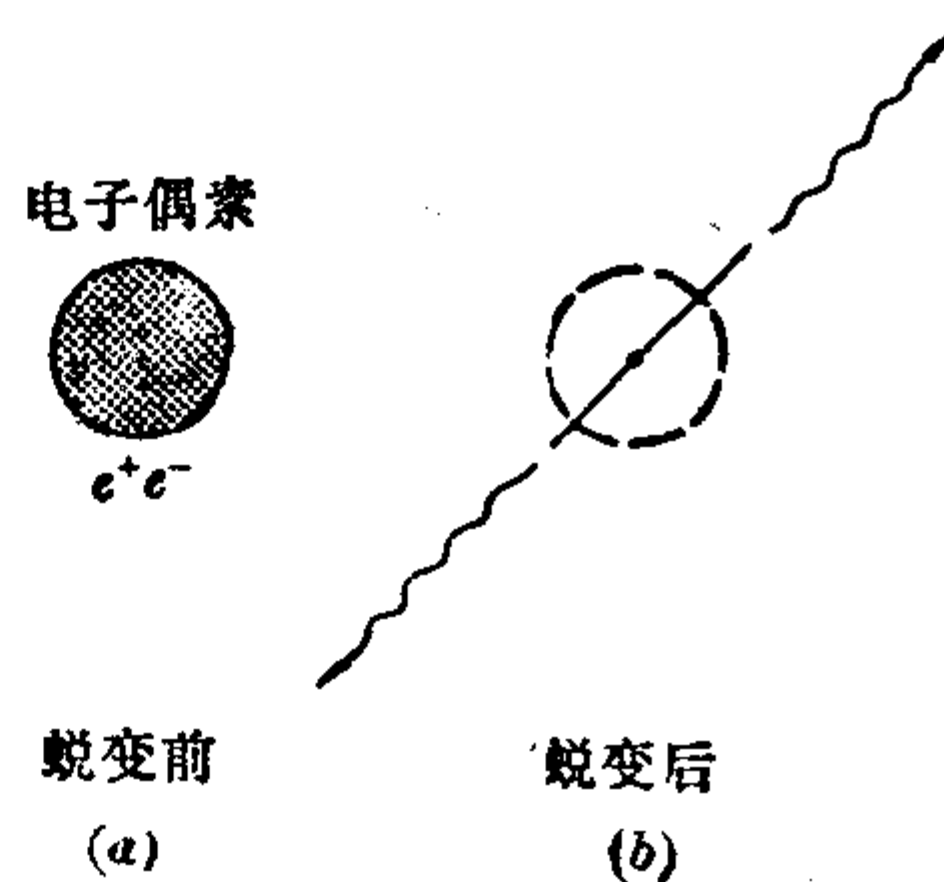


图 18-5 电子偶素的双光子湮灭

1) 在对今日世界的较深的了解中, 我们还没有一种容易的方法, 以区分光子的能量是否比电子的能量具有较少的物质性, 因为正如你们所知道的, 所有粒子的行为非常相似, 唯一的区别是光子的静止质量为零。

2) 注意, 我们总是分析在粒子运动方向的角动量, 如果要问及关于任何其他轴的角动量, 那我们就需要为可能有“轨道”角动量——来自 $\vec{r} \times \vec{p}$ 项——而操心了。例如, 我们不能说光子正好是从电子偶素中心离去的, 它们可能会象从旋转的车子边缘抛射出去的两个物体那样离去。但是当我们把我们的轴取在运动方向上时, 我们就不必担心这种可能性了。

蜕变后的角动量和蜕变前的相同。见图 18-6。

同样的论证表明,如果向上的光子是 RHC, 则向下的光子不可能是 LHC, 否则终态将具有两个单位的角动量。若初态自旋为零 这是不允许的。注意,对于其他自旋为 1 的电子偶素的基态,这样的终态也是不可能的,因为在任何方向角动量的极大值是一个单位。

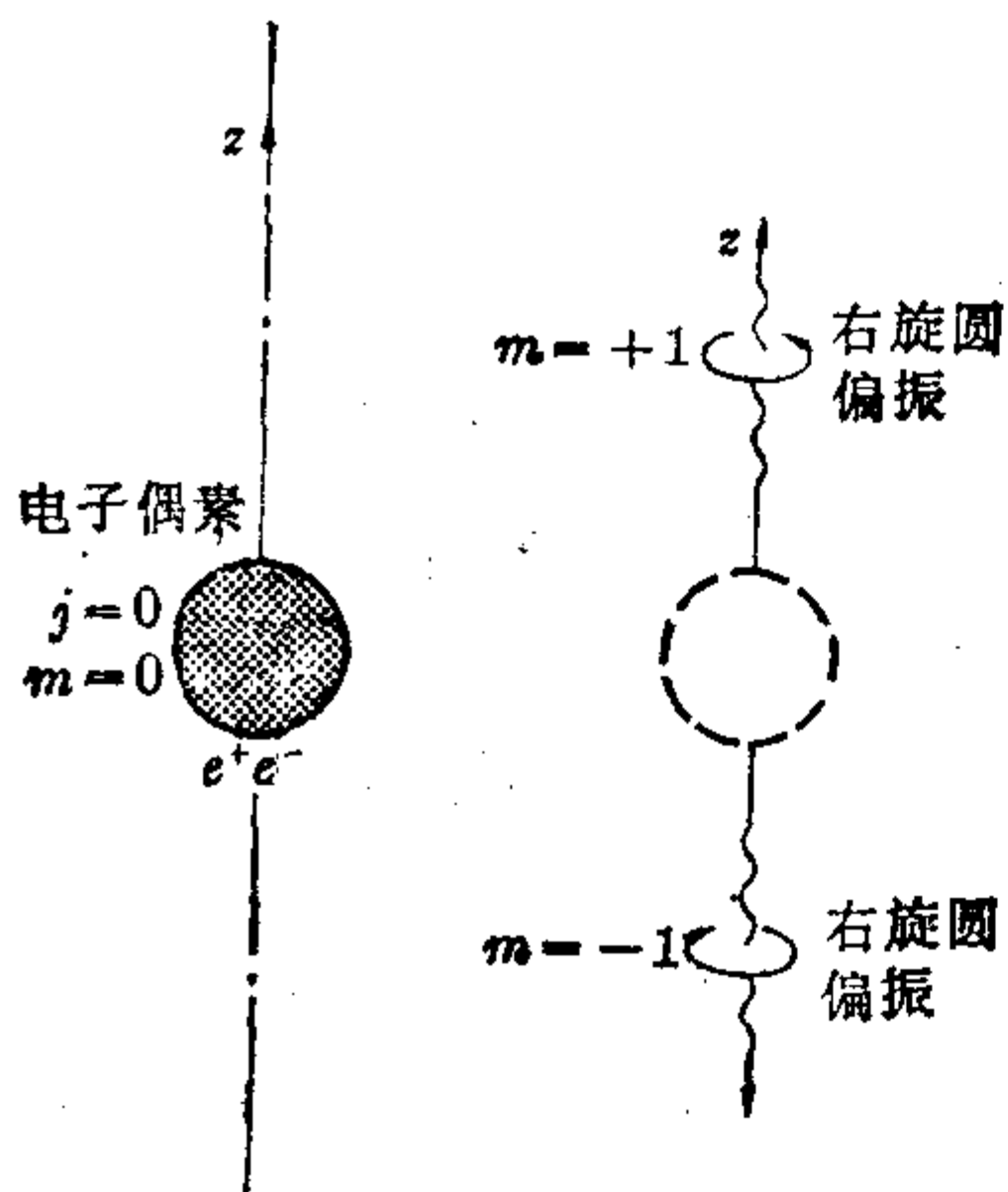


图 18-6 电子偶素沿 z 轴湮灭的一种可能性

现在我们要证明,对自旋为 1 的态,双光子湮没是根本不可能的。你可能认为,如果取 $j=1, m=0$ 的态——它在 z 轴上的角动量为零——它应该与自旋为零的态一样,可以蜕变成两个 RHC 光子。当然,图 18-7(a)所示的蜕变使绕 z 轴的角动量守恒。但是来看一下如果把此体系绕 y 轴旋转 180° 会发生什么,我们将得到图 18-7(b)所示的图像。它与图(a)完全相同。我们所做的一切只是把两个光子互换了一下。光子是玻色子,如果

把它们互换一下,振幅不变号,所以(b)部分蜕变的振幅必定和(a)部分蜕变的振幅相同。但是我们曾假设原来的物体粒子自旋为 1, 如果我们把处于 $m=0$ 态、自旋为 1 的粒子绕 y 轴旋转 180° , 它的振幅将改变符号, (见表 17-2, $\theta=\pi_0$) 所以图 18-7 中(a)和(b)的振幅应具有相反的符号,自旋为 1 的态不能蜕变为两个光子。

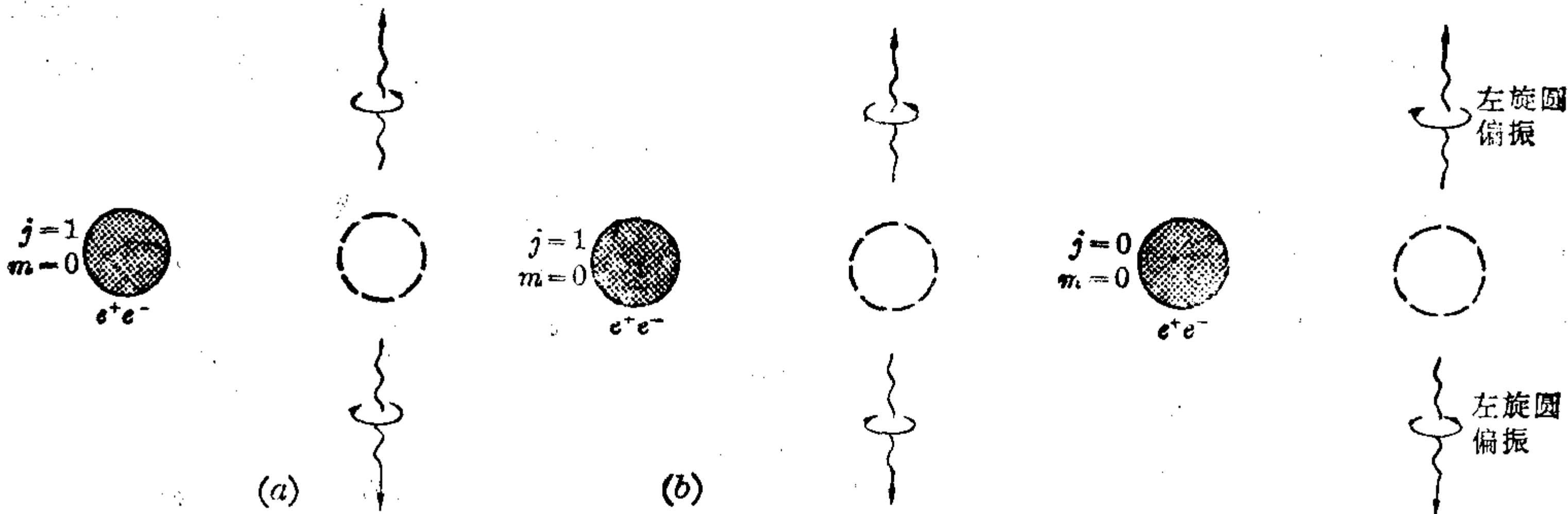


图 18-7 对于电子偶素 $j=1$ 的态,过程(a)和它绕 y 轴旋转 180° 后得到的(b)完全相同

图 18-8 电子偶素湮没的另一种可能过程

当电子偶素形成时,你可能预期它有 $1/4$ 的时间留在自旋为 0 的态 $3/4$ 的时间留在自旋为 1 的态(包括 $m=-1, 0$ 或 $+1$)。所以有 $1/4$ 的时间你将得到双光子的湮没,另外的 $3/4$ 的时间可能没有双光子湮没。但湮没仍会发生,不过将产生三个光子。这种情形较难发生,寿命要长 1000 倍——约 10^{-7} 秒。这是实验观察到的结果。我们将不再进一步详细讨论自旋为 1 粒子湮没。

到现在为止,假如我们只考虑角动量,电子偶素自旋为零的态可以变成两个 RHC 光子。另外还有一种可能性:它可以如图 18-8 所示的那样,变成两个 LHC 光子。接下来的问题是,这两种可能的衰变模型的振幅之间有什么关系?我们可以从宇称的守恒得出这种关系。

然而,要这样做,我们必须知道电子偶素的宇称。现在,理论物理学家在某种程度上已表明不容易解释为什么电子和正电子(电子的反粒子)的宇称必须相反,使得处于自旋为零的基态的电子偶素其宇称必须为奇。我们只是假设它的宇称为奇,既然我们能得到与实验

相符合的结果,我们可以把这作为充分的证明.

让我们看看,如果把图 18-6 所示的过程作一反演,将会发生什么情况. 当我们这样做后,两个光子的方向和偏振都反过来了,反演后的情形正如图 18-8 所示. 假设电子偶素的宇称为奇,则图 18-6 和图 18-8 中两个过程的振幅必须具有相反的符号. 设以 $|R_1R_2\rangle$ 代表图 18-6 的终态,其中的两个光子都是 RHO,而以 $|L_1L_2\rangle$ 代表图 18-8 的终态,其中的两个光子都是 LHO. 真正的终态——让我们称它为 $|F\rangle$ ——必定是

$$|F\rangle = |R_1R_2\rangle - |L_1L_2\rangle. \quad (18.19)$$

于是,反演把 R 变成 L ,给出

$$P|F\rangle = |L_1L_2\rangle - |R_1R_2\rangle = -|F\rangle, \quad (18.20)$$

上式正好是式(18.19)加个负号. 所以终态 $|F\rangle$ 有负的宇称,和电子偶素自旋为零的初态一样. 这是唯一可使角动量和宇称都守恒的终态.

蜕变成这个态的振幅一定存在,但我们现在不必为此操心,因为我们只对偏振感兴趣.

式(18.19)中的终态有什么物理意义呢? 一个意义是: 如果我们用两个可以分辨 RHO 和 LHO 光子的探测器来观察发射出来的两种光子,我们将总是看到两个 RHO 光子在一起或两个 LHO 光子在一起. 这就是说,如果你站在电子偶素的某一边,另一个人站在相反的一边,你可以测量偏振情况,并告诉另一个人他会获得什么样的偏振. 你有 50 对 50 的机会捕获一个 RHO 光子或一个 LHO 光子. 不管你得到哪一个光子,你都能预言他也会得到同样的结果.

由于 RHO 或 LHO 偏振的机会是 50 对 50,听起来它可能像线偏振. 我们要问: 如果我们在只能接收线偏振光的计数器中观察光子,将会怎样呢? 测量 γ 射线的偏振不象测量光的偏振那样容易. 对于这样短的波长,还没有很好的起偏振器. 但是为使讨论方便起见,让我们假想有这种起偏振器. 假设你的计数器只接受 x -偏振的光,而在另一边的一个人只寻找具有 y -偏振的线偏振光. 你检测到由于偶素湮没而产生的这两个光子的机会是多少呢? 我们所要问的是 $|F\rangle$ 在态 $|x_1y_2\rangle$ 的振幅是多少. 换句话说,我们想求振幅

$$\langle x_1y_2|F\rangle,$$

当然,它就是

$$\langle x_1y_2|R_1R_2\rangle - \langle x_1y_2|L_1L_2\rangle. \quad (18.21)$$

虽然我们是在求两个光子的双粒子振幅,但我们可以象处理单粒子振幅那样来处理,因为每个粒子的行为是相互独立的. 这意味着振幅 $\langle x_1y_2|R_1R_2\rangle$ 只是两个独立振幅 $\langle x_1|R_1\rangle$ 和 $\langle y_2|R_2\rangle$ 的乘积. 由表 17-3,这两个振幅是 $\frac{1}{\sqrt{2}}$ 和 $\frac{i}{\sqrt{2}}$,所以

$$\langle x_1y_2|R_1R_2\rangle = +\frac{i}{2}.$$

同理得

$$\langle x_1y_2|L_1L_2\rangle = -\frac{i}{2}.$$

按照式(18.21),将此两振幅相减得

$$\langle x_1y_2|F\rangle = +i. \quad (18.22)$$

所以得到一个单位几率¹⁾,如果你在 x -偏振的探测器中得到一个光子,那么另外那个人将在

1) 我们没有将我们的振幅归一化,或乘上蜕变成任一特殊终态的振幅,但是我们可以知道这个结果是正确的,因为当我们考察另一种选择时,我们得到的几率为零(参见式18.23).

他的 y -偏振的探测器中得到另一个光子。

现在假定另外那一个人也用和你一样的 x -偏振的计数。当你得到一个光子时，他决不会有计数。如果你从头到尾算一下，就会得到

$$\langle x_1 x_2 | F \rangle = 0. \quad (18.23)$$

自然，如果你用 y 偏振的计数器，则只有当他用 x -偏振的计数器时，他才会得到和你一致的计数。

现在所有这一切都导致一个有趣的情况。假定你用一块象方解石那样的东西，把光分解为 x -偏振和 y -偏振的光束，并在各光束中放一计数器，我们把一个叫做 x 计数器，另一个叫做 y 计数器。如果在另一边的那个人也这样做，则你总是可以告诉他，他的光子将跑进哪一束光去，每当你和他同时记录到光子时，你可以观察你自己这边哪个计数器捕获到光子，然后告诉他，他的哪一个计数器中有一个光子。我们说：在某次蜕变中，你发现一个光子进入你的 x -计数器，则你可以告诉他，他也必定在他的 y -计数器中找到一个光子。

许多按通常(老式)的方式学习量子力学的人都会发现这个困扰，他们总是认为一旦光子被发射出来，它们就象一个具有特定性质的波一样前进。他们以为既然“任一给定的光子”具有某一是 x -偏振或者是 y -偏振的“振幅”，那么就应有某种机会不是在 x 计数器就是在 y 计数器中找到它，并且这个机会应该和另外那个人找到一个完全不同光子的机会无关。他们讨论说，另一个人所做的测量，不应该能够改变我找到什么的几率。”但是，我们的量子力学告诉我们，根据你对第一号光子所做的测量，你能正确地预言，当检测到第二号光子时它将是什么样的偏振。这个观点从未为爱因斯坦所接受，他对之极为烦恼——这成了著名的“爱因斯坦-帕达斯基-罗森佯谬”。但是，当像我们在这里所作的那样来描述这一情况时，就似乎根本不存在什么佯谬，并且很自然地得出在一个地方测得的结果与在另一个地方所测得的结果有关。关于该结果为佯谬的论证大致是这样的：

(1) 如果你有一个计数器，它告诉你，你的光子是 RHC 还是 LHC，你可以精确地预言他将会发现哪一类的光子(RHC 或 LHC)。

(2) 因此他所接收到的光子，必然各个是纯 RHC 或纯 LHC，有些是一种，有些是另一种。

(3) 你决不能用改变你对你的光子观察的种类，来改变他的光子的物理性质。不论你对你的光子作什么测量，他的光子必定仍然不是 RHC 就是 LHC。

(4) 现在假定他用一块方解石改变的仪器，把他的光子分成两种线性偏振的光束，以致他的全部光子不是进入 x -偏振的光束，就是进入 y -偏振的光束。根据量子力学，绝对没有一个方法可以说出任一特定的 RHC 光子将近入那个光束。它进入 x 光束的几率是 50%，进入 y 光束的几率也是 50%。对一个 LHC 光子也是这样。

(5) 既然每一个光子不是 RHC 就是 LHC——按照 (2) 和 (3)——每个光子必然有 50 对 50 的机会进入 x 光束或 y 光束，无法预言它将走哪一条路。

(6) 然而理论却预言，如果你看见你的光子通过 x 起偏振器，则你能够肯定地预言，他的光子将通过他的 y 起偏振器。这与 (5) 矛盾，所以存在着佯谬。

然而大自然显然没有注意到这个“佯谬”。因为实验表明 (6) 中的预言实际上是对的。我们在第一卷 35 章关于量子力学的行为的第一次讲话中，已经讨论了这个“佯谬”的关键。在上面的论证中，(1)，(2)，(4) 和 (6) 都是正确的，而 (3) 和它的推论 (5) 是错误的。它们不是自

然界的正确描述。论证(3)表明,由你的测量(看见一个 RHC 或 LHC 光子),你能决定在他那里发生的是可选择的两个事件中的哪一个(看到一个 RHC 或 LHC 光子),而且,甚至不做你的测量,你仍然能讲出他那里所发生的事件将是这个或那个。但是第一卷 35 章中的要点恰恰是从一开始就指出在大自然中并非如此。大自然的方式需要用振幅间的干涉来描述,每一个事件有一个振幅。测量实际上哪一个事件发生就破坏了干涉,但是如果不进行测量,你就不能再说:“这个或另一个事件仍要发生。”

如果你对每一个光子都能确定它是 RHC 还是 LHC, 以及它是否为 x -偏振(对同一光子而言),那就将真有佯谬了。但你办不到——这是测不准原理的一个例子。

你仍然认为有“佯谬”吗? 我们提出一个假想的实验来证实这实际上是关于大自然行为的一个“佯谬”,对于这个假想实验,量子力学理论通过两种不同的论证会预言两个相互矛盾的结果。否则,这“佯谬”只不过是现实和你对“现实如何”的感觉之间的冲突。

你认为这虽不是佯谬,但仍然是非常奇特的吗? 我们完全同意你们的想法。这就是使物理学迷人之处。

§ 18-4 任意自旋的转动矩阵

至此我们希望你们能看到,角动量概念对了解原子的历程是多么重要。到目前为止,我们只考虑了自旋(或“总角动量”)为 0 、 $\frac{1}{2}$ 或 1 的体系。当然还存在具有更高角动量的原子体系。为了分析这种体系,我们将需要有 § 17-6 中那样的转动振幅表。这就是说,我们将需要自旋为 $3/2$, 2 , $5/2$, 3 等的振幅矩阵。虽然我们将不去详细地计算出这些表,但我们希望告诉你们它是怎样算出的,以便你们一旦需要时能自己算。

正如我们以前看到的,任何具有自旋或“总角动量” j 的体系能够存在于 $2j+1$ 个态中的任一个态,这些态的角动量在 z 轴上的分量,可以是 $j, j-1, j-2, \dots, -(j-1), -j$ (都以 \hbar 为单位)这一系列分立值中的任何一个值。把任何一个特殊态的角动量的 z 分量称为 $m\hbar$, 通过给定两个“角动量量子数” j 和 m 的数值,我们就能定义某一角动量状态。我们以态矢量 $|j, m\rangle$ 来表示该态,在粒子自旋为 $\frac{1}{2}$ 的情况下,其两个态就是 $|\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\rangle$ 和 $|\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}\rangle$, 而对于自旋为 1 的系统,其状态用这种记号将被写成 $|1, +1\rangle, |1, 0\rangle, |1, -1\rangle$, 当然,自旋为零的粒子只有一个态 $|0, 0\rangle$ 。

现在我们想要知道,当我们把一般的态 $|j, m\rangle$ 投影到一个关于一组转过的坐标轴的表象中去时,会发生什么情形。首先我们知道, j 是一个表示该体系特征的数,所以它是不变的。如果转动坐标轴,我们所得到的只是关于同一 j 的各个 m 值的混合状态。通常,将有某一振幅使系统在转过的坐标系中处于态 $|j, m'\rangle$, 这里 m' 是新的角动量的 z 分量。所以我们要的是对于各种转动的矩阵元 $\langle j, m' | R | j, m \rangle$ 。我们早已知道,如果我们绕 z 轴旋转 ϕ 角将发生些什么。新的态只不过是把原来的态乘上 $e^{im\phi}$ 而已——它仍有相同的 m 值。我们可以把这写为

$$R_z(\phi) |j, m\rangle = e^{im\phi} |j, m\rangle, \quad (18.24)$$

或者,如果你喜欢可写成

$$\langle j, m' | R_z(\phi) | j, m \rangle = \delta_{m, m'} e^{im\phi}. \quad (18.25)$$

(式中若 $m' = m$ 则 $\delta_{m, m'} = 1$, 否则为 0 。)

对于绕任何其他轴的转动,各个 m 态将混合.当然,我们可以尝试求出用欧拉角 β , α 和 γ 描写的任意转动的矩阵元.但比较容易的是记住这种最一般的转动可以由三个转动 $R_z(\gamma)$, $R_y(\alpha)$ 和 $R_x(\beta)$ 组成,所以如果知道了对 y 轴旋转的矩阵元,我们所需要的一切就都有了.

对于自旋为 j 的粒子,绕 y 轴转动角 θ ,我们如何去求其转动矩阵元呢?我们无法告诉你们如何用一种基本的方法(我们已经有的方法)去求.对自旋为 $1/2$ 的粒子,我们通过复杂的对称性论证求得其矩阵元.〔接着对自旋 1 的情形,我们通过由两个自旋为 $1/2$ 的粒子组成的自旋为 1 的系统这一特例来求得其矩阵元.如果你们赞同我们的做法,并且接受这一事实:在一般情况下,答案只与自旋 j 有关,而与自旋为 j 的粒子的内部构造是怎样拼成整体的无关,那么我们可以把自旋为 1 的论证推广到任意自旋的情况.例如,我们可以虚构一个自旋为 $3/2$ 的系统,它由三个自旋为 $1/2$ 的粒子构成.我们甚至可以把它们想象成都是可区分的粒子——如一个光子、一个电子和一个 μ 介子——以避免复杂性.通过对每一个自旋为 $1/2$ 的粒子进行变换,我们就可以知道整个系统发生的情况——记住对于组合态,三个振幅是相乘的,我们看看,在这种情况下该怎么做.

假定我们取三个自旋为 $1/2$ 的粒子,其自旋全部朝上,我们可以用 $|+++ \rangle$ 表示该态.如果我们从一个绕 z 轴转了 ϕ 角的坐标系来看这个系统,每个正号仍为正号,但要乘上 $e^{i\phi/2}$,我们三个这种因子,所以

$$R_z(\phi)|+++ \rangle = e^{i3\phi/2}|+++ \rangle. \quad (18.26)$$

显然, $|+++ \rangle$ 态正是我们说的 $m = +3/2$ 的态,或 $|\frac{3}{2}, +\frac{3}{2} \rangle$ 态.

如果我们现在绕 y 轴转动此系统,每个自旋为 $\frac{1}{2}$ 的粒子将具有某个振幅为正的或为负的振幅,所以现在此系统是八种可能组合的混合态,这些组合是 $|+++ \rangle$, $|++- \rangle$, $|+-+ \rangle$, $|-++ \rangle$, $|+-- \rangle$, $|-+- \rangle$, $|-++ \rangle$, 或 $|- - - \rangle$. 显然这八个组合可以分成四组,每组与一个特定的 m 值相对应.首先,我们有 $|+++ \rangle$, 对这个态 $m = 3/2$, 接着是 $|++- \rangle$, $|+-+ \rangle$ 和 $|-++ \rangle$ 三个态——每个态都是两个正一个负.因为每个自旋为 $\frac{1}{2}$ 的粒子在转动下都有同样的机会变成负的,所以这三个态的组合中每个所占的量应该相等.于是我们取该组合为

$$\frac{1}{\sqrt{3}} \{ |++- \rangle + |+-+ \rangle + |-++ \rangle \}. \quad (18.27)$$

加入因子 $\frac{1}{\sqrt{3}}$ 是为了使态归一化.如将此态绕 z 轴转动,我们对每个正号得到一个因子 $e^{i\phi/2}$, 对每个负号得到因子 $e^{-i\phi/2}$. 式(18.27)中的每一项都乘上了 $e^{i\phi/2}$, 所以有一个公因子 $e^{i\phi/2}$. 这个态满足我们对 $m = +\frac{3}{2}$ 态的想法,我们可以断定

$$\frac{1}{\sqrt{3}} \{ |++- \rangle + |+-+ \rangle + |-++ \rangle \} = |\frac{3}{2}, +\frac{1}{2} \rangle. \quad (18.28)$$

同理我们可以写下

$$\frac{1}{\sqrt{3}} \{ |+-- \rangle + |-+- \rangle + |--+ \rangle \} = |\frac{3}{2}, -\frac{1}{2} \rangle, \quad (18.29)$$

它和 $m = -\frac{1}{2}$ 的态相对应。注意，我们只取了那些对称的组合——我们没有取带有负号的任何组合，这种组合将对应于 m 相同但 j 不同的态（这正和自旋为 1 的情况相象，在那里我们知道 $(\frac{1}{\sqrt{2}})\{|+-\rangle + |-+\rangle\}$ 是 $|1, 0\rangle$ 态，而 $(\frac{1}{\sqrt{2}})\{|+-\rangle - |-+\rangle\}$ 是 $|0, 0\rangle$ 态)。最后，我们有

$$\left|\frac{3}{2}, -\frac{3}{2}\right\rangle = |---\rangle. \quad (18.30)$$

我们将此四态概括在表 18-1 中

表 18-1

$ +++ \rangle$	$= \left \frac{3}{2}, +\frac{3}{2}\right\rangle$
$\frac{1}{\sqrt{3}}\{ ++-\rangle + +-+\rangle + -++\rangle\}$	$= \left \frac{3}{2}, +\frac{1}{2}\right\rangle$
$\frac{1}{\sqrt{3}}\{ +--\rangle + -+-\rangle + --+\rangle\}$	$= \left \frac{3}{2}, -\frac{1}{2}\right\rangle$
$ --- \rangle$	$= \left \frac{3}{2}, -\frac{3}{2}\right\rangle$

现在我们所要做的就是将每个态绕 y 轴转动，并看看它给出多少个其他的态——利用我们已知的关于自旋为 $\frac{1}{2}$ 的粒子的转动矩阵。我们的做法和 § 12-6 中处理自旋为 1 的情形完全相同（只是多一点代数运算罢了）。我们将直接按照 12 章的思想，所以不必详细重复所有的说明。系统 S 中的态将记为

$\left|\frac{3}{2}, +\frac{3}{2}, S\right\rangle = |+++ \rangle$, $\left|\frac{3}{2}, +\frac{1}{2}, S\right\rangle = \left(\frac{1}{\sqrt{3}}\right)\{|++-\rangle + |+-+\rangle + |-++\rangle\}$, 等等。系统 T 将是绕 S 的 y 轴转过 θ 角的系统， T 的态记为 $\left|\frac{3}{2}, +\frac{3}{2}, T\right\rangle$, $\left|\frac{3}{2}, +\frac{1}{2}, T\right\rangle$, 等等。当然， $\left|\frac{3}{2}, +\frac{3}{2}, T\right\rangle$ 与 $|+'+'+\rangle$ 相同，带撇的总是属于系统 T 。与此相类似， $\left|\frac{3}{2}, +\frac{1}{2}, T\right\rangle$ 将等于 $\left(\frac{1}{\sqrt{3}}\right)\{|+'+'-\rangle + |+'-'+\rangle + |-'+'+\rangle\}$ 等等。在 T 坐标系中的每个 $|+\rangle$ 态都是由 S 系统中的一对态 $|+\rangle$ 和 $|-\rangle$ ，通过表 12-4 中的矩阵元变换来的。

当我们有三个自旋为 $\frac{1}{2}$ 的粒子时，式 (12.47) 可以由下式代替，

$$\begin{aligned} |+++ \rangle = & a^3 |+'+'+\rangle + a^2 b \{ |+'+'-\rangle + |+'-'+\rangle + |-'+'+\rangle \} \\ & + ab^2 \{ |+'-'-\rangle + |-'+'-\rangle + |-'-'+\rangle \} + b^3 |-'-'-\rangle. \end{aligned} \quad (18.31)$$

利用表 12-4 的变换，代替式 (12.48)，我们得到下列方程

$$\begin{aligned} \left|\frac{3}{2}, +\frac{3}{2}, S\right\rangle = & a^3 \left|\frac{3}{2}, +\frac{3}{2}, T\right\rangle + \sqrt{3} a^2 b \left|\frac{3}{2}, +\frac{1}{2}, T\right\rangle + \sqrt{3} a b^2 \left|\frac{3}{2}, -\frac{1}{2}, T\right\rangle \\ & + b^3 \left|\frac{3}{2}, -\frac{3}{2}, T\right\rangle. \end{aligned} \quad (18.32)$$

这已经给了我们几个矩阵元 $\langle jT | iS \rangle$ 。为了求得 $\left|\frac{3}{2}, +\frac{1}{2}, S\right\rangle$ 的表示式，我们从有两个“+”项和一个“-”项的态的变换开始。例如：

$$\begin{aligned} |++-\rangle &= a^2c|+'+'+\rangle + a^2d|+'+'-\rangle + abc|+'-+'+\rangle + bac|-'+'+\rangle \\ &+ abd|+'-+'-\rangle + bad|-'+'-\rangle + b^2c|-'-'+'+\rangle + b^2d|-'-'+'-\rangle. \end{aligned} \quad (18.33)$$

对 $|+-+\rangle$ 和 $|-++\rangle$ 加上两个相似的表示式,并用 $\sqrt{3}$ 去除,我们得到

$$\begin{aligned} \left|\frac{3}{2}, +\frac{1}{2}, S\right\rangle &= \sqrt{3}a^2c \left|\frac{3}{2}, +\frac{3}{2}, T\right\rangle + (a^2d+2abc) \left|\frac{3}{2}, +\frac{1}{2}, T\right\rangle \\ &+ (2bad+b^2c) \left|\frac{3}{2}, -\frac{1}{2}, T\right\rangle + \sqrt{3}b^2d \left|\frac{3}{2}, -\frac{3}{2}, T\right\rangle. \end{aligned} \quad (18.34)$$

继续这些步骤,我们就得到列在表 18-2 中的所有变换矩阵元 $\langle jT|iS\rangle$. 表中的第一列来自式(18.32),第二列来自式(18.34),最后两列也是用相同方法得到的.

表 18-2 一自旋为 $3/2$ 的粒子的旋转矩阵

(系数 a, b, c 和 d 列于表 12-4 中)

$\langle jT iS\rangle$	$\left \frac{3}{2}, +\frac{3}{2}, S\right\rangle$	$\left \frac{3}{2}, +\frac{1}{2}, S\right\rangle$	$\left \frac{3}{2}, -\frac{1}{2}, S\right\rangle$	$\left \frac{3}{2}, -\frac{3}{2}, S\right\rangle$
$\left\langle\frac{3}{2}, +\frac{3}{2}, T\right $	a^3	$\sqrt{3}a^2c$	$\sqrt{3}ac^2$	c^3
$\left\langle\frac{3}{2}, +\frac{1}{2}, T\right $	$\sqrt{3}a^2b$	$a^2d+2abc$	$c^2b+2dac$	$\sqrt{3}c^2d$
$\left\langle\frac{3}{2}, -\frac{1}{2}, T\right $	$\sqrt{3}ab^2$	$2bad+b^2c$	$2cdb+d^2a$	$\sqrt{3}cd^2$
$\left\langle\frac{3}{2}, -\frac{3}{2}, T\right $	b^3	$\sqrt{3}b^2d$	$\sqrt{3}bd^2$	d^3

现在假设 T 系相对 S 绕 y 轴转过角 θ . 于是 a, b, c 和 d 的值(参见(12.54))是 $a=d=\cos\frac{\theta}{2}$, 及 $c=-b=\sin\frac{\theta}{2}$. 将这些值代入表 18-2 中,就得到与表 17-2 的第二部分相应的形式,只是现在是关于自旋为 $\frac{3}{2}$ 的系统.

我们刚才所做的论证很容易推广到任意自旋 j 的系统上去. $|j, m\rangle$ 态可以由 $2j$ 个粒子组成,每个粒子的自旋都是 $\frac{1}{2}$ (其中有 $j+m$ 个粒子在 $|+\rangle$ 态, $j-m$ 个粒子在 $|-\rangle$ 态). 对所有可以这样做的方式求和,并乘以适当的常数使态归一化. 你们中喜爱数学的人或许能得出下式¹⁾:

$$\begin{aligned} \langle j, m'|R_y(\theta)|j, m\rangle &= [(j+m)!(j-m)!(j+m')!(j-m')!]^{1/2} \\ &\times \sum_k \frac{(-1)^k (\cos\theta/2)^{2j+m'-m-2k} \cdot (\sin\theta/2)^{m-m'+2k}}{(m-m'+k)!(j+m'-k)!(j-m-k)!k!}, \end{aligned} \quad (18.35)$$

其中的 k 必须取所有能使阶乘中的项 ≥ 0 的每个值.

这是一个相当杂乱的式子,但是你可以用它来检查对于 $j=1$ 的表 17-2, 并可以制定对于更大 j 值的表. 有几个特殊的矩阵元特别重要,给了它们专门的名称. 例如 $m=m'=0, j$ 为整数的矩阵元是著名的勒让德多项式,称为 $P_j(\cos\theta)$:

$$\langle j, 0|R_y(\theta)|j, 0\rangle = P_j(\cos\theta). \quad (18.36)$$

这多项式的前几项为:

$$P_0(\cos\theta) = 1, \quad (18.37)$$

$$P_1(\cos\theta) = \cos\theta, \quad (18.38)$$

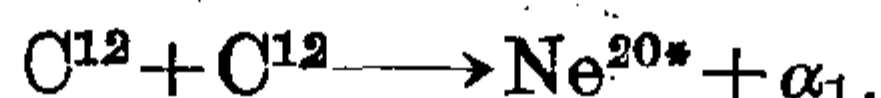
1) 你如想知道细节,可以参看本章的附表.

$$P_2(\cos\theta) = \frac{1}{2}(3\cos^2\theta - 1), \quad (18.39)$$

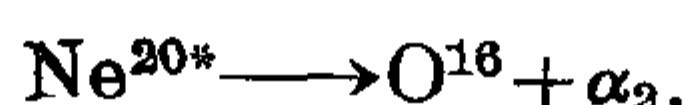
$$P_3(\cos\theta) = \frac{1}{2}(5\cos^3\theta - 3\cos\theta). \quad (18.40)$$

§ 18-5 核自旋的测量

我们愿意告诉你们一个应用刚才所述系数的例子，这是一个你们现在能够理解的新而有趣的实验。有些物理学家想知道原子核 Ne^{20} 处于某激发态的自旋。为此，他们用一束加速碳离子去轰击一个碳靶，从下述反应中产生想要的 Ne^{20} 激发态称为 Ne^{20*} ），



式中 α_1 是 α 粒子或 He^4 ，用这种方式产生的 Ne^{20} 的几个激发态是不稳定的，以下面的反应而蜕变



所以在实验中由反应产生的 α 粒子有两个，我们称它们为 α_1 和 α_2 ，因为它们以不同的能量离去，所以它们彼此是可以区分的。再有，对 α_1 挑选一个特定的能量，我们就可以选出 Ne^{20} 的任一特定的激发态。

实验的装置如图 18-9 所示。一束 16 MeV 的碳离子射向一层很薄的碳箔。第一个 α 粒子用标明为 α_1 的硅扩散结探测器来计数，该探测器调整成接收具有适当能量且（对 O^{12} 入射来说）为向前运动的 α 粒子。第二个 α 粒子由对 α_1 的夹角为 θ 的计数器 α_2 来检测。对从 α_1 和 α_2 到符合信号的计数率作为 θ 的函数进行了测量。

上述实验的思想如下。首先，你需要知道 O^{12} 、 O^{16} 和 α 粒子的自旋都为零。如果我们把初始时 O^{12} 的运动方向称为 $+z$ 方向，则我们知道 Ne^{20*} 对 z 轴的角动量必为零。没有一个其他粒子有自旋， O^{12} 沿 z 轴抵达， α_1 粒子沿 z 轴离开，因此它们对 z 轴不可能有任何角动量。所以不论 Ne^{20*} 的自旋 j 是什么，我们知道它处于态 $|j, 0\rangle$ 中。那么当 Ne^{20*} 衰变成 O^{16} 和第二个 α 粒子时将发生什么呢？ α 粒子由计数器 α_2 测得，为了使动量守恒， O^{16} 必在相反方向上离去¹⁾。对通过 α_2 的新轴，不可能有的分量。终态对新轴的角动量为零，所以只有当 Ne^{20*} 有某种使 m' 等于零的振幅，它才能这样蜕变，这里 m' 是对新轴的角动量分量的量子数。实际上在 θ 方向观察到 α_2 的几率就是下面这个振幅或矩阵元的平方。

$$\langle j, 0 | R_y(\theta) | j, 0 \rangle. \quad (18.41)$$

为了求得本问题中 Ne^{20*} 态的自旋，将第二个 α 粒子的强度作为角度的函数作图，并与不同 j 值的理论曲线相比较。正如我们在上节中所讲的，振幅 $\langle j, 0 | R_y(\theta) | j, 0 \rangle$ 就是函数 $P_j(\cos\theta)$ 。所以可能的角分布就是 $[P_j(\cos\theta)]^2$ 的曲线。图 18-10 给出了两个激发态的实验结果。你们可以看到 5.80 MeV 态的角分布曲线与 $[P_1(\cos\theta)]^2$ 曲线重合得很好，所以它必然是自旋为 1 的态。另一方面，对于 5.63 MeV 态的数据却很不一样，它符合 $[P_3(\cos\theta)]^2$

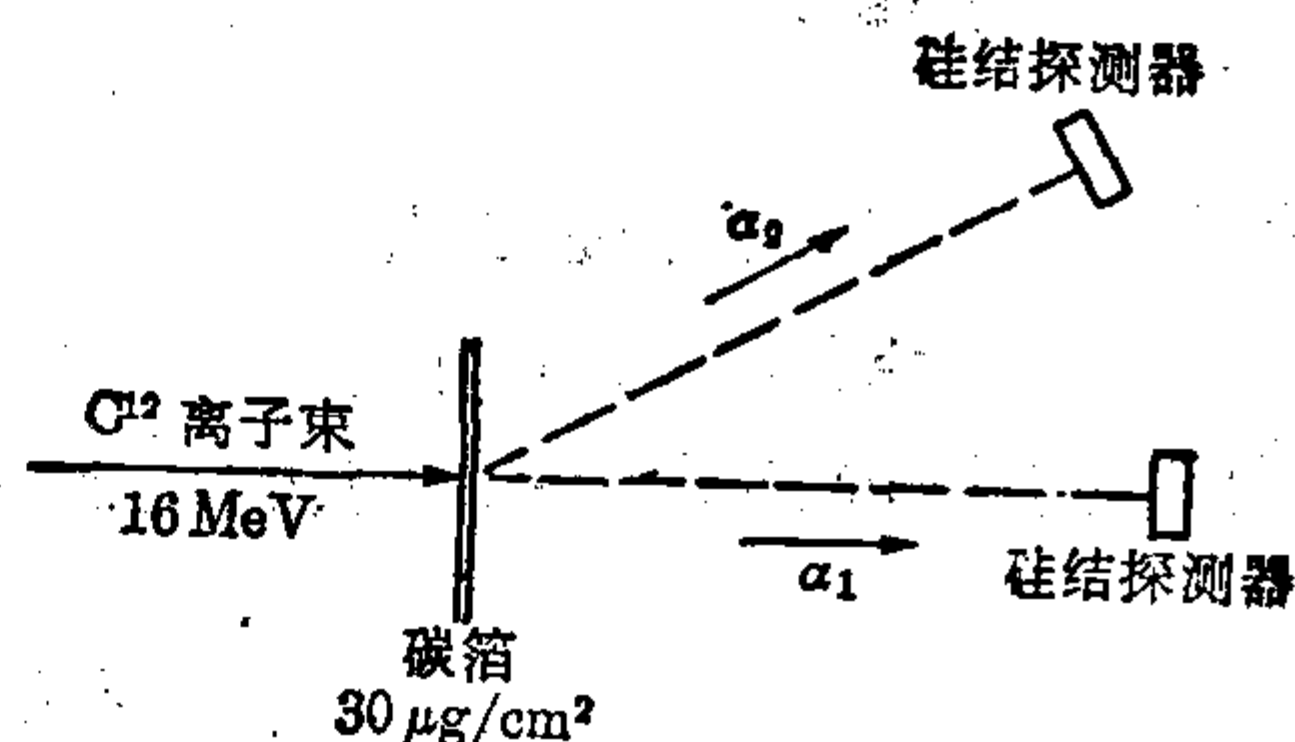


图 18-9 确定 Ne^{20} 的某些态的自旋的实验装置

1) 我们可以忽略在第一次碰撞中 Ne^{20*} 得到的反冲，或者更好的是我们把它计算出来加以修正。

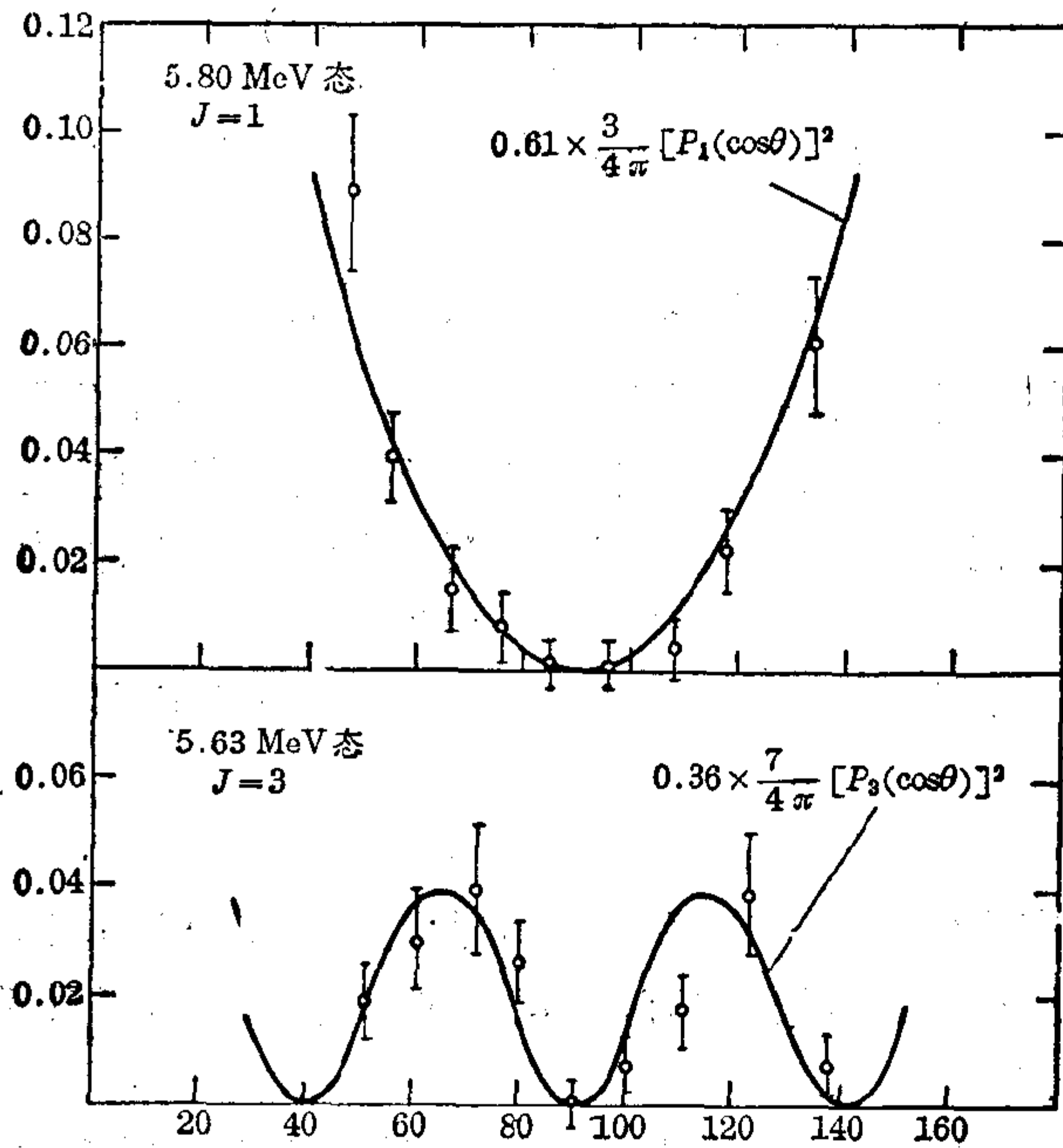


图 18-10 来自 Ne^{20*} 的两个激发态的 α 粒子角分布的实验结果, Ne^{20*} 由图 18-19 的装置产生
 [引摘自 J. A. Kuehner, Physical Review, Vol. 125, p. 1653, 1962.]

曲线。这个态的自旋为 3。

从这个实验, 我们能求出 Ne^{20*} 的两个激发态的角动量。这个资料又可以用来试图了解该原子核内部质子和中子的位形, 使我们对神秘的核力又多了一些知识。

§ 18-6 角动量的合成

当我们在第 12 章中研究氢原子的超精细结构时, 我们必须算出由两个自旋都是 $\frac{1}{2}$ 的粒子——电子和质子——组成的系统的内部状态。我们发现这样的一个系统的四个可能的自旋态可以分成两组——一组具有一个能量, 对外界来说它好象是一个自旋为 1 的粒子, 剩下的一个态其行为象一个自旋为 0 的粒子。这就是说, 把两个自旋为 $\frac{1}{2}$ 的粒子放在一起就形成一个“总自旋”为 1 或 0 的系统。在本节中我们希望用更普遍的方法来讨论由两个任意自旋的粒子组成的系统的自旋态。这是关于量子力学系统的角动量的另一个重要课题。

我们首先将第 12 章中关于氢原子的结果改写成比较容易推广到更为一般情况的形式。我们从两粒子开始, 把这两个粒子称为粒子 a (电子) 和粒子 b (质子)。粒子 a 具有自旋 $j_a (= \frac{1}{2})$, 其角动量的 z 分量 m_a 可以具有几个值 (实际上有两个, 即 $m_a = +\frac{1}{2}$, 或 $m_a = -\frac{1}{2}$) 中的一个。同样, 粒子 b 的自旋态也由其自旋 j_b 以及它的角动量的 z 分量 m_b 来描述。我们可以构成两个粒子自旋态的各种组合。例如, 我们可以把 $m_a = \frac{1}{2}$ 的 a 粒子和 $m_b = -\frac{1}{2}$ 的 b 粒子构成一个态 $|a, +\frac{1}{2}; b, -\frac{1}{2}\rangle$ 。一般地讲, 组合态构成一个系统, 其“系统自旋”, 或“总自旋”, 或“总角动量” J 可以是 1 或者 0。系统可以具有角动量的 z 分量 M , 当

$J=1$ 时, 它为 $+1, 0$ 或 -1 , 当 $J=0$ 时, 它为 0 . 用这种新的语言, 我们可以把式 (12.41) 和 (12.42) 改写成表 18-3 所示的形式.

表 18-3 中左边那列用总角动量 J 和 z 分量 M 描述复合态, 右边那列借助于两个粒子 a 和 b 的 m 值来表明这些态是如何构成的.

表 18-3 两个自旋 $\frac{1}{2}$ 粒子的角动量 $(j_a = \frac{1}{2}, j_b = \frac{1}{2})$ 的合成

$ J=1, M=+1\rangle = a, +\frac{1}{2}; b, +\frac{1}{2}\rangle$
$ J=1, M=0\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \{ a, +\frac{1}{2}; b, -\frac{1}{2}\rangle + a, -\frac{1}{2}; b, +\frac{1}{2}\rangle \}$
$ J=1, M=-1\rangle = a, -\frac{1}{2}; b, -\frac{1}{2}\rangle$
$ J=0, M=0\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \{ a, +\frac{1}{2}; b, -\frac{1}{2}\rangle - a, -\frac{1}{2}; b, +\frac{1}{2}\rangle \}$

现在我们把把这个结果推广到两个具有任意自旋 j_a 和 j_b 的粒子 a, b 所组成的态. 我们从考虑 $j_a = \frac{1}{2}$ 和 $j_b = 1$ 开始, 即从氘原子着手, 在氘中粒子 a 是电子 (e), 粒子 b 是原子核——氘核 (d). 于是我们有 $j_a = j_e = \frac{1}{2}$, 氘核由一个质子和一个中子构成, 它处于总自旋为 1 的态, 所以 $j_b = j_d = 1$. 我们想要讨论氘的超精细结构就像对氢所做过的那样. 因为氘核具有三种可能的态 $m_b = m_d = +, 0, -1$, 而电子有两个态 $m_a = m_e = +\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}$, 所以存在如下六个可能态 (采用记号 $|e, m_e; d, m_d\rangle$):

$$\begin{aligned}
 & |e, +\frac{1}{2}; d, +1\rangle, \\
 & |e, +\frac{1}{2}; d, 0\rangle; |e, -\frac{1}{2}; d, +1\rangle, \\
 & |e, +\frac{1}{2}; d, -1\rangle; |e, -\frac{1}{2}; d, 0\rangle, \\
 & |e, -\frac{1}{2}; d, -1\rangle.
 \end{aligned} \tag{18.42}$$

你会注意到, 我们将态按照 m_e 与 m_d 之和的值的递减次序分类.

现在我们问: 如果我们把这些态投影到不同的坐标系时会发生些什么情况? 如果新系统只是绕 z 轴转过 ϕ 角, 则对态 $|e, m_e; d, m_d\rangle$ 乘以

$$e^{im_e\phi} e^{im_d\phi} = e^{i(m_e+m_d)\phi}. \tag{18.43}$$

(该态可以想像为乘积 $|e, m_e\rangle |d, m_d\rangle$, 每个态矢量都独立地贡献出它自己的指数因子). 因子 (18.43) 为 $e^{im\phi}$ 的形式, 所以态 $|e, m_e; d, m_d\rangle$ 的角动量 z 分量等于

$$M = m_e + m_d. \tag{18.44}$$

总角动量的 z 分量是各部分的角动量 z 分量之和.

所以, 在式 (18.42) 中, 第一行中的态 $M = +\frac{3}{2}$, 第二行中两个态 $M = +\frac{1}{2}$, 再下面一行的两个态 $M = -\frac{1}{2}$, 最后一行中的态 $M = -\frac{3}{2}$. 我们立即看出组合态的自旋 J 总角动

量必定有一个可能值 $\frac{3}{2}$, 这将需要四个态其 $M = +\frac{3}{2}, +\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}$ 和 $-\frac{3}{2}$.

对于 $M = \frac{3}{2}$, 只有一个候选者, 所以我们早已知道

$$\left| J = \frac{3}{2}, M = +\frac{3}{2} \right\rangle = \left| e, +\frac{1}{2}; d, +1 \right\rangle. \quad (18.45)$$

但 $\left| J = \frac{3}{2}, M = \frac{1}{2} \right\rangle$ 的态是什么呢? 在式(18.42)的第二行中, 有两个候选者, 事实上, 它们的任意线性组合也是 $M = \frac{1}{2}$. 所以, 一般地讲, 我们必然会预期有

$$\left| J = \frac{3}{2}, M = +\frac{1}{2} \right\rangle = \alpha \left| e, +\frac{1}{2}; d, 0 \right\rangle + \beta \left| e, -\frac{1}{2}; d, +1 \right\rangle, \quad (18.46)$$

式中 α 和 β 是两个数, 它们叫做克莱布希-戈登系数. 我们下一个问题是求出这些系数.

如果我们还记得氘核是由一个中子和一个质子构成的, 并且利用表 18-3 的规则更明确地写出氘核的态. 我们就可以容易地求出这些系数. 如果我们这样做了, 式(18.42)列出的态就如表 18-4 所示.

表 18-4 氘原子的角动量态

$m = \frac{3}{2}$	$\left e, \frac{1}{2}; d, +1 \right\rangle = \left e, +\frac{1}{2}; n, +\frac{1}{2}; p, +\frac{1}{2} \right\rangle$
$m = \frac{1}{2}$	$\left e, +\frac{1}{2}; d, 0 \right\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \left\{ \left e, +\frac{1}{2}; n, +\frac{1}{2}; p, -\frac{1}{2} \right\rangle + \left e, +\frac{1}{2}; n, -\frac{1}{2}; p, +\frac{1}{2} \right\rangle \right\}$ $\left e, -\frac{1}{2}; d, +1 \right\rangle = \left e, -\frac{1}{2}; n, +\frac{1}{2}; p, +\frac{1}{2} \right\rangle$
$m = -\frac{1}{2}$	$\left e, +\frac{1}{2}; d, -1 \right\rangle = \left e, +\frac{1}{2}; n, -\frac{1}{2}; p, -\frac{1}{2} \right\rangle$ $\left e, -\frac{1}{2}; d, 0 \right\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \left\{ \left e, -\frac{1}{2}; n, +\frac{1}{2}; p, -\frac{1}{2} \right\rangle + \left e, -\frac{1}{2}; n, -\frac{1}{2}; p, -\frac{1}{2} \right\rangle \right\}$
$m = -\frac{3}{2}$	$\left e, -\frac{1}{2}; d, -1 \right\rangle = \left e, -\frac{1}{2}; n, -\frac{1}{2}; p, -\frac{1}{2} \right\rangle$

利用表中的态, 我们想形成 $J = \frac{3}{2}$ 的四个态. 但是我们已经知道了答案, 因为表 18-1 中已经有三个自旋为 $\frac{1}{2}$ 的粒子形成的自旋为 $\frac{3}{2}$ 的态. 表 18-1 的第一个态有 $\left| J = \frac{3}{2}, M = +\frac{3}{2} \right\rangle$, 它是 $|+++ \rangle$ 态, 在我们现在所用的记号中, 态 $|+++ \rangle$ 与 $\left| e, +\frac{1}{2}; n, +\frac{1}{2}; p, +\frac{1}{2} \right\rangle$ 或表 18-4 中的第一个态是相同的. 但这个态也和式(18.42)中所列的第一个态相同, 证实了(18.45)式的说法. 表 18-1 第二行表明换成我们现在的记号

$$\left| J = \frac{3}{2}, M = +\frac{1}{2} \right\rangle = \frac{1}{\sqrt{3}} \left\{ \left| e, +\frac{1}{2}; n, +\frac{1}{2}; p, -\frac{1}{2} \right\rangle + \left| e, +\frac{1}{2}; n, -\frac{1}{2}; p, +\frac{1}{2} \right\rangle + \left| e, -\frac{1}{2}; n, +\frac{1}{2}; p, +\frac{1}{2} \right\rangle \right\}$$

$$+ \left| e, +\frac{1}{2}; n, -\frac{1}{2}; p, +\frac{1}{2} \right\rangle \left| e, -\frac{1}{2}; n, +\frac{1}{2}; p, +\frac{1}{2} \right\rangle \} \quad (18.47)$$

显然根据表 18-4 第二行中的两条可将上式右端归并为两项, 第一项取 $\sqrt{\frac{2}{3}}$ 倍, 第二项取 $\sqrt{\frac{1}{3}}$ 倍, 这样就是说式(18.47)等效于

$$\left| J = \frac{3}{2}, M = \frac{1}{2} \right\rangle = \sqrt{\frac{2}{3}} \left| e, +\frac{1}{2}; d, 0 \right\rangle + \sqrt{\frac{1}{3}} \left| e, -\frac{1}{2}; d, 1 \right\rangle. \quad (18.48)$$

于是我们就得到式(18.46)中的克莱布希-戈登系数 α 和 β .

$$\alpha = \sqrt{\frac{2}{3}}, \quad \beta = \sqrt{\frac{1}{3}}. \quad (18.49)$$

按照同样的步骤, 我们可得到

$$\left| J = \frac{3}{2}, M = -\frac{1}{2} \right\rangle = \sqrt{\frac{1}{3}} \left| e, +\frac{1}{2}; d, -1 \right\rangle + \sqrt{\frac{2}{3}} \left| e, -\frac{1}{2}; d, 0 \right\rangle. \quad (18.50)$$

当然还有

$$\left| J = \frac{3}{2}, M = -\frac{3}{2} \right\rangle = \left| e, -\frac{1}{2}; d, -1 \right\rangle. \quad (18.51)$$

这些就是关于自旋 1 和自旋 $\frac{1}{2}$ 组合构成总角动量 $J = \frac{3}{2}$ 的规则. 我们将式(18.45)、(18.48)及(18.50)摘录于表 18-5 中.

表 18-5 氘原子 $J = \frac{3}{2}$ 的态

$\left J = \frac{3}{2}, M = +\frac{3}{2} \right\rangle = \left e, +\frac{1}{2}; d, +1 \right\rangle$
$\left J = \frac{3}{2}, M = +\frac{1}{2} \right\rangle = \sqrt{\frac{2}{3}} \left e, +\frac{1}{2}; d, 0 \right\rangle + \sqrt{\frac{1}{3}} \left e, -\frac{1}{2}; d, 1 \right\rangle$
$\left J = \frac{3}{2}, M = -\frac{1}{2} \right\rangle = \sqrt{\frac{1}{3}} \left e, +\frac{1}{2}; d, -1 \right\rangle + \sqrt{\frac{2}{3}} \left e, -\frac{1}{2}; d, 0 \right\rangle$
$\left J = \frac{3}{2}, M = -\frac{3}{2} \right\rangle = \left e, -\frac{1}{2}; d, -1 \right\rangle$

然而, 我们只有四个态, 我们所考虑的系统却有六个可能的态. 关于式(18.42)中第二行的两个态, 我们只用了一种线性组合去形成 $\left| J = \frac{3}{2}, M = +\frac{1}{2} \right\rangle$ 态, 还存在与它正交的另一种线性组合, 这种组合态也具有 $M = \frac{1}{2}$, 即

$$\sqrt{\frac{1}{3}} \left| e, +\frac{1}{2}; d, 0 \right\rangle - \sqrt{\frac{2}{3}} \left| e, -\frac{1}{2}; d, +1 \right\rangle. \quad (18.52)$$

同样, 式(18.42)中第三行的两个态也可以组合成两个正交的态, 每个态具有 $M = -\frac{1}{2}$, 与式(18.52)正交的态为

$$\sqrt{\frac{2}{3}} \left| e, +\frac{1}{2}; d, -1 \right\rangle - \sqrt{\frac{1}{3}} \left| e, -\frac{1}{2}; d, 0 \right\rangle. \quad (18.53)$$

它们就是剩下的两个态, 其 $M = m_e + m_d = \pm \frac{1}{2}$; 而且必定是对应于 $J = \frac{1}{2}$ 的两个态, 所以

我们得到

$$\begin{aligned} \left| J = \frac{1}{2}, M = \frac{1}{2} \right\rangle &= \sqrt{\frac{1}{3}} \left| e, +\frac{1}{2}; d, 0 \right\rangle - \sqrt{\frac{2}{3}} \left| e, -\frac{1}{2}; d, +1 \right\rangle, \quad (18.54) \\ \left| J = \frac{1}{2}, M = -\frac{1}{2} \right\rangle &= \sqrt{\frac{2}{3}} \left| e, +\frac{1}{2}; d, -1 \right\rangle - \sqrt{\frac{1}{3}} \left| e, -\frac{1}{2}; d, 0 \right\rangle. \end{aligned}$$

利用表 18-3, 将氘的部分用质子和中子的态写出来, 我们就可以证明上述两个态确实表现得像一个自旋为 $\frac{1}{2}$ 的粒子的态. 式(18.53)中第一个态是

$$\begin{aligned} \sqrt{\frac{1}{6}} \left\{ \left| e, +\frac{1}{2}; n, +\frac{1}{2}; p, -\frac{1}{2} \right\rangle + \left| e, +\frac{1}{2}; n, -\frac{1}{2}; p, +\frac{1}{2} \right\rangle \right\} \\ - \sqrt{\frac{2}{3}} \left| e, -\frac{1}{2}; n, +\frac{1}{2}; p, +\frac{1}{2} \right\rangle, \quad (18.55) \end{aligned}$$

它也可写成

$$\begin{aligned} \sqrt{\frac{1}{3}} \left[\sqrt{\frac{1}{2}} \left\{ \left| e, +\frac{1}{2}; n, +\frac{1}{2}; p, \frac{1}{2} \right\rangle - \left| e, -\frac{1}{2}; n, +\frac{1}{2}; p, +\frac{1}{2} \right\rangle \right\} \right. \\ \left. + \sqrt{\frac{1}{2}} \left\{ \left| e, +\frac{1}{2}; n, -\frac{1}{2}; p, +\frac{1}{2} \right\rangle - \left| e, -\frac{1}{2}; n, +\frac{1}{2}; p, +\frac{1}{2} \right\rangle \right\} \right] \quad (18.56) \end{aligned}$$

现在看一下第一个花括号内的项. 设想把 e 和 p 放在一起, 它们形成一个自旋为零的态(见表 18-3 末行, 对角动量没有贡献. 剩下的只有中子, 所以在转动时第一个花括号就像一个中子那样, 也就是说像一个 $J = \frac{1}{2}, M = +\frac{1}{2}$ 的态一样. 根据同样的论证, 我们看到式(18.56)的第二个花括号中, 电子和中子结合产生了角动量为零的态, 只剩下质子的贡献—— $m_p = \frac{1}{2}$. 该括号内的项就像一个 $J = \frac{1}{2}, M = +\frac{1}{2}$ 的粒子一样. 所以(18.56)整个表式的变换就像 $\left| J = +\frac{1}{2}, M = +\frac{1}{2} \right\rangle$ 的态一样, 这正是我们所预期的结果. 与式(18.57)相对应的 $M = -\frac{1}{2}$ 的态, 可以写成将来的 $+\frac{1}{2}$ 改为 $-\frac{1}{2}$ 下式:

$$\begin{aligned} \sqrt{\frac{1}{3}} \left[\sqrt{\frac{1}{2}} \left\{ \left| e, +\frac{1}{2}; n, -\frac{1}{2}; p, -\frac{1}{2} \right\rangle - \left| e, -\frac{1}{2}; n, -\frac{1}{2}; p, +\frac{1}{2} \right\rangle \right\} \right. \\ \left. + \sqrt{\frac{1}{2}} \left\{ \left| e, +\frac{1}{2}; n, -\frac{1}{2}; p, -\frac{1}{2} \right\rangle - \left| e, -\frac{1}{2}; n, +\frac{1}{2}; p, -\frac{1}{2} \right\rangle \right\} \right] \quad (18.57) \end{aligned}$$

你可以很容易地验证上式就等于式(18.54)中的第二行; 如果那一对中的两项是一个自旋为 $\frac{1}{2}$ 的系统的两个态, 就应该如此. 所以我们的结果得到了进一步的证实. 一个氘核和一个电子能够存在于六个自旋态之中, 其中四个态与自旋为 $\frac{3}{2}$ 的粒子的态相似(表 18-5), 两个态与自旋为 $\frac{1}{2}$ 的粒子的态相似式(18.54).

表 18-5 和式(18.54)的结果是利用氘核系由一个中子和一个质子构成这一事实得到的. 这些式子的真实性与那种特殊情况无关. 把任何自旋为 1 的粒子与自旋为 $\frac{1}{2}$ 的粒子放在一起, 其合成法则(以及系数)都相同. 表 18-5 中的那组公式意味着, 如果坐标系统 y

轴转动——以致自旋为 $\frac{1}{2}$ 的粒子和自旋为 1 的粒子的态按照表 18-1 和 18-2 变化——则对自旋为 $\frac{3}{2}$ 的粒子表中右边的项的线性组合将以适当的方式改变。在同样的转动下，式 (18.54) 表示的态将像自旋为 $\frac{1}{2}$ 的粒子的态那样变化。其结果仅取决于原来两个粒子的转动性质(即自旋态)，而与其角动量的起因一点也没有关系。我们仅利用了这个事实，通过选择一个特殊情况来求出这些公式，在这特殊情况中，其中一个组成部分本身就是由处于对称态的两个自旋为 $\frac{1}{2}$ 的粒子构成的。我们把所有的结果一起列在表 18-6 中，同时把记号“ l ”和“ d ”改成“ a ”和“ b ”，以强调结论的普遍性。

表 18-6 一个自旋为 $\frac{1}{2}$ 的粒子 ($j_a = \frac{1}{2}$) 和一个自旋为 1 的粒子 ($j_b = 1$) 的合成

$ J = \frac{3}{2}, M = \frac{3}{2}\rangle = a, +\frac{1}{2}; b, +1\rangle$
$ J = \frac{3}{2}, M = \frac{1}{2}\rangle = \sqrt{\frac{2}{3}} a, +\frac{1}{2}; b, 0\rangle + \sqrt{\frac{1}{3}} a, -\frac{1}{2}; b, +1\rangle$
$ J = \frac{3}{2}, M = -\frac{1}{2}\rangle = \sqrt{\frac{1}{3}} a, +\frac{1}{2}; b, -1\rangle + \sqrt{\frac{2}{3}} a, -\frac{1}{2}; b, 0\rangle$
$ J = \frac{3}{2}, M = -\frac{3}{2}\rangle = a, -\frac{1}{2}; b, -1\rangle$
$ J = \frac{1}{2}, M = \frac{1}{2}\rangle = \sqrt{\frac{1}{3}} a, +\frac{1}{2}; b, 0\rangle - \sqrt{\frac{2}{3}} a, -\frac{1}{2}; b, +1\rangle$
$ J = \frac{1}{2}, M = -\frac{1}{2}\rangle = \sqrt{\frac{2}{3}} a, +\frac{1}{2}; b, -1\rangle - \sqrt{\frac{1}{3}} a, -\frac{1}{2}; b, 0\rangle$

假定我们有这样一个一般问题，就是求由两个任意自旋的粒子组成之系统的态。譬如一个粒子为 j_a (所以其 z 分量 m_a 有从 $-j_a$ 到 j_a 的 $2j_a+1$ 个值)，另一个粒子为 j_b (z 分量 m_b 有从 $-j_b$ 到 j_b 的 $2j_b+1$ 个值)。它们的组合态是 $|a, m_a; b, m_b\rangle$ ，而且有 $(2j_a+1)(2j_b+1)$ 个不同的态。那么我们可以得到总自旋为 J 的什么样的态呢？

角动量的总 z 分量 M 等于 m_a+m_b ，而且各态总可以按照 M 的次序而排列[各式 (18.42)]。最大的 M 只有一个，它相当于 $m_a=j_a$ 和 $m_b=j_b$ ，所以最大的 M 就是 j_a+j_b 。这就意味着最大的总自旋 J 也等于和 j_a+j_b 。

$$J = (M)_{\max} = j_a + j_b$$

对于小于 $(M)_{\max}$ 的第一个 M 值，存在两个态(不是 m_a 就是 m_b 比它的最大值小一个单位)。它们必定贡献一个态给一组与 $J = j_a + j_b$ 相对应的态，余下的一个态则属于新的 $J = j_a + j_b - 1$ 相对应的一组态。再下一个 M 值(表中从上向下数第三个)可以有三种方法得出 ($m_a = j_a - 2, m_b = j_b$; $m_a = j_a - 1, m_b = j_b - 1$; 以及 $m_a = j_a, m_b = j_b - 2$)，其中两个属于上面已经提及的那些组，第三个告诉我们还必须把 $J = j_a + j_b - 2$ 的各个态包括进去。这种论证一直继续到在我们的表中不再能由进一步减小这些 m 中的一个来获得新态为止。

设 j_0 是 j_a 和 j_b 中较小的一个(如果它们相等，则任取一个)，那么需要的只有 $2j_0+1$ 个 J 值(从 j_a+j_b 整数级变化到 j_a-j_b 这就是说，当两个自旋为 j_a 和 j_b 的粒子组合时，系统的

总角动量 J 可以等于下列值中的任何一个:

$$J = \begin{cases} j_a + j_b \\ j_a + j_b - 1 \\ j_a + j_b - 2 \\ \vdots \\ |j_a - j_b| \end{cases} \quad (18.58)$$

(写作 $|j_a - j_b|$ 而不写 $j_a - j_b$, 我们可以避免 $j_a \geq j_b$ 这个附加条件).

对每个 J 值, 有 $2J+1$ 个不同 M 值的态, (M 从 $+J$ 变到 $-J$). 每一个这种态都是由具有适当因子的原来的态 $|a, m_a; b, m_b\rangle$ 线性组合而成, 这些因子就是关于每个项的克莱布希-戈登系数. 我们可以把这些系数看作是态 $|j_a, m_a; j_b, m_b\rangle$ 在态 $|J, M\rangle$ 中所占的量, 所以每个克莱布希-戈登系数都有六个指标来确定它在表 18-3 和 18-6 之类的公式中的位置. 这就是说, 把这些系数称为 $C(J, M; j_a, M_a; j_b, M_b)$. 我们可以把表 18-6 中第二行的等式写成

$$C\left(\frac{3}{2}, +\frac{1}{2}; \frac{1}{2}, +\frac{1}{2}; 1, 0\right) = \sqrt{\frac{2}{3}},$$

$$C\left(\frac{3}{2}, +\frac{1}{2}; \frac{1}{2}, -\frac{1}{2}; 1, 1\right) = \sqrt{\frac{1}{3}}.$$

我们在这里将不去计算任何其他特殊情况下的这些系数¹⁾. 但是, 你们可以在许多书中找到一些表. 你可能想亲自试一试其他的特殊情况. 接下来要做的将是两个自旋为 1 的粒子的合成, 我们只把最后的结果列于表 18-7 中.

这些角动量的合成法则在粒子物理学中非常重要, 它们有数不清的应用. 遗憾的是, 我们没有时间来考虑更多的例子.

表 18-7 两个自旋为 1 的粒子 ($j_a=1, j_b=1$) 的合成

$ J=2, M=+2\rangle = a, +1; b, +1\rangle$
$ J=2, M=+1\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} a, +1; b, 0\rangle + \frac{1}{\sqrt{2}} a, 0; b, +1\rangle$
$ J=2, M=0\rangle = \frac{1}{\sqrt{6}} a, +1; b, -1\rangle + \frac{1}{\sqrt{6}} a, -1; b, +1\rangle + \frac{2}{\sqrt{6}} a, 0; b, 0\rangle$
$ J=2, M=-1\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} a, 0; b, -1\rangle + \frac{1}{\sqrt{2}} a, -1; b, 0\rangle$
$ J=2, M=-2\rangle = a, -1; b, -1\rangle$
$ J=1, M=+1\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} a, +1; b, 0\rangle - \frac{1}{\sqrt{2}} a, 0; b, +1\rangle$
$ J=1, M=0\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} a, +1; b, -1\rangle - \frac{1}{\sqrt{2}} a, -1; b, +1\rangle$
$ J=1, M=-1\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} a, 0; b, -1\rangle - \frac{1}{\sqrt{2}} a, -1; b, 0\rangle$
$ J=0, M=0\rangle = \frac{1}{\sqrt{3}}\{ a, +1; b, -1\rangle + a, -1; b, +1\rangle - a, 0; b, 0\rangle\}$

1) 由于我们有了一般的转动矩阵式(18.35), 大部分工作已经完成了.

附注 1: 转动矩阵的推导¹⁾

对那些想知道细节的人,我们在这里算出关于自旋为 j (总角动量)的系统的一般转动阵元.实在说,算出一般情况下的矩阵元并不很重要.一旦你有了概念,你就可以在许多书中的表里面找到一般的结果.另一方面,在学到这种课程后,你也许喜欢看到你甚至的确能够理解诸如式(18.35)这种很复杂的描述角动量的量子力学公式.

我们将 § 18-4 中的论证推广到具有自旋 j 的系统上去,我们把该系统看作由 $2j$ 个自旋为 $\frac{1}{2}$ 的粒子组成. $m=j$ 的态是 $|+++ \dots +\rangle$ ($2j$ 个正号), 对于 $m=j-1$ 的情况, 将有 $2j$ 个象 $|++ \dots + -\rangle$, $|++ \dots + - +\rangle$ 等等这样的项. 让我们来考虑具有 r 个正号和 s 个负号 (而 $r+s=2j$) 这种一般的情况. 在绕 z 轴转动的情况下, r 个正号的每个贡献一个 $e^{i\phi/2}$, 结果是位相改变了 $i\left(\frac{r}{2} - \frac{s}{2}\right)\phi$. 你们看

$$m = \frac{r-s}{2}, \quad (18.59)$$

正象 $J = \frac{3}{2}$ 的情形那样, 每个具有确定 m 值的态, 必定是所有具有同样 r 和 s 的态 (即与 r 个正号和 s 个负号的各种可能排列相对应的态) 以正号相加的线性组合. 我们假定你们能够算出共有 $(r+s)!/r!s!$ 个这样的排列. 为使各个态都归一化, 我们必须将所得之和除以个数的平方根. 我们可以写成

$$\left[\frac{(r+s)!}{r!s!} \right]^{-\frac{1}{2}} \left\{ \underbrace{+++ \dots +}_r + \underbrace{--- \dots -}_s + (\text{所有正负号次序的重新排列}) \right\} = |j, m\rangle, \quad (18.60)$$

式中

$$j = \frac{r+s}{2}, \quad m = \frac{r-s}{2} \quad (18.61)$$

如果我们现在用另一种记号, 将有助于我们的工作. 一旦我们用式(18.60)定义了该态, r 和 s 这两个数也完全同 j 和 m 一样定义一个态, 如果我们写作,

$$|j, m\rangle = \begin{bmatrix} r \\ s \end{bmatrix}, \quad (18.62)$$

则有助于我们掌握有关的线索: 这里, 利用等式(18.61), 有

$$r = j+m, \quad s = j-m$$

其次, 我们希望用新的特殊的记号把式(18.60)写成

$$|j, m\rangle = \begin{bmatrix} r \\ s \end{bmatrix} = \left[\frac{(r+s)!}{r!s!} \right]^{-\frac{1}{2}} \cdot \left\{ |+\rangle^r \cdot |-\rangle^s \right\}_{\text{排列}}. \quad (18.63)$$

注意, 我们已把前面因子的指数改成 $+\frac{1}{2}$ 了. 我们这样做是因为在花括号内正好有 $N = \frac{(r+s)!}{r!s!}$ 个项. 比较式(18.63)和式(18.60), 显然

$$\left\{ |+\rangle^r \cdot |-\rangle^s \right\}_{\text{排列}}$$

就是下式的一个缩方,

$$\frac{\{ |++ \dots -- \rangle + \text{所有的重新排列} \}}{N}$$

式中 N 是括号内不同项的数目. 这种记号之所以方便的道理是, 我们每进行一次转动, 所有的正号贡献相同的因子, 所以我们得到这个因子的 r 次幂. 同样, 不管各项排列的次序如何, s 个负号项总共贡献 s 次幂的因子.

现在假定我们把系统绕 y 轴转过 θ 角, 我们想求的是 $R_y(\theta) \begin{bmatrix} r \\ s \end{bmatrix}$. 当 $R_y(\theta)$ 作用在每一个 $|+\rangle$ 时, 得到

$$R_y(\theta) |+\rangle = |+\rangle C + |-\rangle S, \quad (18.64)$$

1) 这篇附录的材料最初包括在本讲义的正文里, 我们现在觉得没有必要把这种对于一般情况的详细处理方法包括进去.

式中 $C = \cos \frac{\theta}{2}$, $S = \sin \frac{\theta}{2}$. 当 $R_y(\theta)$ 作用于每一个 $|-\rangle$ 时, 给出

$$R_y(\theta)|-\rangle = |-\rangle C - |+\rangle S.$$

所以我们需要的是

$$\begin{aligned} R_y(\theta) \begin{pmatrix} r \\ s \end{pmatrix} &= \left[\frac{(r+s)!}{r!s!} \right]^{1/2} R_y(\theta) \{ |+\rangle^r \cdot |-\rangle^s \}_{\text{排列}} = \left[\frac{(r+s)!}{r!s!} \right]^{1/2} \{ (R_y(\theta)|+\rangle)^r \cdot (R_y(\theta)|-\rangle)^s \}_{\text{排列}} \\ &= \left[\frac{(r+s)!}{r!s!} \right]^{1/2} \{ (|+\rangle C + |+\rangle S)^r \cdot (|-\rangle C - |+\rangle S)^s \}_{\text{排列}} \end{aligned} \quad (18.65)$$

现在每个二项式都必须展开至适当的幂次, 并将这两个表式乘在一起, 这样将出现 $|+\rangle$ 的从 0 到 $(r+s)$ 所有的幂次项. 我们来看一下所有 $|+\rangle$ 的 r' 次幂的项, 他们出现时总是同 $|-\rangle$ 的 s' 次幂项 ($s' = 2j - r'$) 相乘. 假定我们把所有这些项集中起来, 对一个排列而言, 它们将有某个包含二项式展开因子, 以及因子 C 和 S 字系数. 假定我们称这因子为 $A_{r'}$, 则式(18.65)等同于

$$R_y(\theta) \begin{pmatrix} r \\ s \end{pmatrix} = \sum_{r'=0}^{r+s} \{ A_{r'} |+\rangle^{r'} \cdot |-\rangle^{s'} \}_{\text{排列}} \quad (18.66)$$

现在以因子 $[(r'+s)!/r!s!]^{1/2}$ 除 $A_{r'}$, 并称其商为 $B_{r'}$. 式(18.66)就等于

$$R_y(\theta) \begin{pmatrix} r \\ s \end{pmatrix} = \sum_{r'=0}^{r+s} B_{r'} \left[\frac{r'+s!}{r!s!} \right]^{1/2} \{ |+\rangle^{r'} \cdot |-\rangle^{s'} \}_{\text{排列}} \quad (18.67)$$

(我们说, 此式可用来定义 $B_{r'}$, 条件是只要式(18.67)给出与(18.66)中相同的表式

由 $B_{r'}$ 的这个定义, 式(18.67)右边剩下的因子正好就是态 $\begin{pmatrix} r' \\ s' \end{pmatrix}$, 所以我们有

$$R_y(\theta) \begin{pmatrix} r \\ s \end{pmatrix} = \sum_{r'=0}^{r+s} B_{r'} \begin{pmatrix} r' \\ s' \end{pmatrix}, \quad (18.68)$$

其中 s' 总是等于 $r+s-r'$. 当然, 这意味着系数 $B_{r'}$ 就是我们所要求的矩阵元. 即

$$\left\langle \begin{pmatrix} r' \\ s' \end{pmatrix} \middle| R_y(\theta) \begin{pmatrix} r \\ s \end{pmatrix} \right\rangle = B_{r'}. \quad (18.69)$$

现在我们只需要完成代数运算来得出各个 $B_{r'}$, 比较式(18.63)和(18.67)——并记住 $r'+s'=r+s$ ——我们看到 $B_{r'}$ 就是下式中 $a^{r'}b^{s'}$ 的系数

$$\left(\frac{r!s!}{r!s!} \right)^{1/2} (ac+bc)^r (bc-as)^s. \quad (18.70)$$

剩下的繁琐工作是将上式依二项式定理展开, 并把 a 和 b 的给定幂次的项集中起来, 如果你把它全部计算出来, 你就得到式(18.70)中 $a^{r'}b^{s'}$ 的系数为

$$\left[\frac{r!s!}{r!s!} \right]^{1/2} \sum_k (-1)^k S^{r-r'+2k} C^{s+r'-2k} \cdot \frac{r!}{(r-r'+k)!(r'-k)!} \cdot \frac{s!}{(s-k)!k!}. \quad (18.71)$$

求和遍及所有使阶乘中的项等于或大于 0 的整数 k 值. 于是这个表示式就是我们要求的矩阵元.

最后利用

$$r = j + m, \quad r' = j + m', \quad s = j - m, \quad s' = j - m',$$

我们可以回到原来用 j , m 和 m' 表示的记号. 作此代换, 我们得到 § 18-4 中的式(18.34)

附注 2: 光子发射中的宇称守恒

在本章第一节中, 我们曾考虑过原子从自旋为 1 的激发态跃进到自旋为 0 的基态时光的发射. 如果激发态具有朝上的自旋 ($m = +1$), 它能沿 $+z$ 轴发射一个 RHC 光子, 或沿 $-z$ 轴发射一个 LHC 光子. 我们称此光子的两种状态为 $|R_{\text{向上}}\rangle$ 及 $|L_{\text{向下}}\rangle$, 这些态没有一个具有确定的宇称. 设 \hat{P} 为宇称算符, $\hat{P}|R_{\text{向上}}\rangle = |L_{\text{向下}}\rangle$, $\hat{P}|L_{\text{向下}}\rangle = |R_{\text{向上}}\rangle$.

那么我们以前关于处在确定能量状态的原子, 必定具有确定的宇称, 以及在原子的过程中, 宇称是守恒的证明又怎样了呢? 是否这个问题中的终态(发射一个光子后的态必须要有确定的宇称呢? 如果我们考虑整个终态, 它是包含向所有角度发射光子的振幅, 那确实如此. 在 § 18-1 中, 我们所考虑的只是整个终态的一个部分而已.

如果我们希望能只查看那些确实具有确定宇称的终态, 例如, 考虑一终态 $|\psi_r\rangle$ 它具有某个振幅 α 沿 $+z$

z 轴发射 RHC 光子, 以及某个振幅 β 沿 $-z$ 轴发射 LHC 光子, 我们可以写为

$$|\psi_F\rangle = \alpha |R_{\text{向上}}\rangle + \beta |L_{\text{向下}}\rangle \quad (18.72)$$

对这个态作宇称操作, 给出

$$\hat{P}|\psi_F\rangle = \alpha |L_{\text{向下}}\rangle + \beta |R_{\text{向上}}\rangle. \quad (18.73)$$

若 $\beta = \alpha$ 或 $\beta = -\alpha$, 这个态就是 $\pm|\psi_F\rangle$, 所以具有偶宇称的终态是

$$|\psi_F^+\rangle = \alpha \{ |R_{\text{向上}}\rangle + |L_{\text{向下}}\rangle \}, \quad (18.74)$$

而具有奇宇称的态是

$$|\psi_F^-\rangle = \alpha \{ |R_{\text{向上}}\rangle - |L_{\text{向下}}\rangle \}. \quad (18.75)$$

接下来我们希望考虑从奇宇称的激发态到偶宇称的基态的衰变. 如果宇称确定守恒, 光子的终态必定具有奇宇称, 它必定是式(18.75)表示的态. 如果发现 $|R_{\text{向下}}\rangle$ 的振幅是 α 则发现 $|L_{\text{向下}}\rangle$ 的振幅是 $-\alpha$.

现在注意当我们绕 y 轴转动 180° 时会发生什么情况. 原子的初激发态变为一个 $m = -1$ 的态(根据表 17-2 态不改变符号). 终态的转动给出.

$$R_y(180^\circ)|\psi_F^-\rangle = \alpha \{ |R_{\text{向下}}\rangle - |L_{\text{向上}}\rangle \}, \quad (18.76)$$

将此式与式(18.75)相比较, 你会发现: 对于假设的终态宇称而言, 从 $m = -1$ 的初态得到一个沿 $-z$ 轴的 LHC 光子的振幅相差一个负号, 这就同我们在第 1 节中所得到的结果相一致.

19

氢原子与周期表

§ 19-1 氢原子的薛定谔方程

在量子力学的历史上,最引人注目的成就是:对一些简单原子光谱细节的认识,以及对化学元素周期表中发现的周期性的认识.在本章中,最终我们将使我们的量子力学达到这一重要成就的程度,特别是对氢原子光谱的认识.同时我们将对化学元素的神秘性质作出定性解释.我们将通过详细研究氢原子中电子的行为来做到这一点——这是我们第一次根据第16章所建立的概念详细地计算对空间的分布.

为了完整地描述氢原子,我们必须描述质子和电子两者的运动.在量子力学中,也可以像经典力学那样,把每个粒子的运动描述为相对质心的运动.但我们不这样做.我们将只讨论这样一种近似情况,就是认为质子非常重,从而可把它看作固定在原子的中心.

我们还将作另一个近似,就是不考虑电子具有自旋以及应该用相对论力学规律来描述.因为我们将采用非相对论性的薛定谔方程并且将忽略磁效应,所以对于我们这样的处理,需要作一些小的修正.小的磁效应之所以存在是因为从电子的观点来看,质子是一个环流电荷,它产生一个磁场,所以有微小的磁效应产生.在此场中,自旋朝上的电子和自旋朝下的电子具有不同的能量.原子能量将相对我们这里所算得的值稍有移动.我们将忽略这一小的能量移动.此外,我们还得想象电子犹如一个回转仪在空间运动,始终保持相同的自旋方向.因为我们考虑的是一个在空间的自由原子,所以其总角动量将守恒.在我们所作的近似中,我们将假定电子自旋角动量保持恒定不变,因此其他一切原子角动量——通常所谓的“轨道”角动量——也将守恒.作为一个很好的近似,电子在氢原子中象一个没有自旋的粒子那样运动——运动的角动量是一个常数.

由这些近似,在空间不同地点找到电子的振幅可以用一个空间位置和时间的函数来表示.设 $\psi(x, y, z, t)$ 为时刻 t 在某处找到电子的振幅.根据量子力学,这振幅随时间的变化率由哈密顿算符作用于同一函数上给出,由第16章,

$$i\hbar \frac{\partial \psi}{\partial t} = \mathcal{H} \psi, \quad (19.1)$$

而

$$\mathcal{H} = -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 + V(\mathbf{r}). \quad (19.2)$$

式中 m 为电子质量, $V(\mathbf{r})$ 为电子在质子静电场中的势能.当电子距质子很远时取 $V=0$,我们可以写出¹⁾

$$V = -\frac{e^2}{r}.$$

波函数 ψ 必满足方程式:

$$i\hbar \frac{\partial \psi}{\partial t} = -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 \psi - \frac{e^2}{r} \psi. \quad (19.3)$$

1) 照例, $e^2 = q_e^2 / 4\pi\epsilon_0$.

我们想求具有确定能量的状态,所以试图得到具有下述形式的解

$$\psi(\mathbf{r}, t) = e^{-\frac{i}{\hbar}Et} \cdot \psi(\mathbf{r}). \quad (19.4)$$

于是函数 $\psi(\mathbf{r})$ 必是下面方程之解,

$$-\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 \psi = \left(E + \frac{e^2}{r} \right) \psi, \quad (19.5)$$

式中 E 是某个常数——原子的能量.

由于势能项只与半径有关,所以在极坐标中解这个方程比在直角坐标中简便得多.在直角坐标中拉普拉斯算符由下式定义

$$\nabla^2 = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}.$$

我们想改用图 19-1 所表示的坐标 r, θ, ϕ , 它们与坐标 x, y, z 之间的关系为

$$x = r \sin \theta \cos \phi, \quad y = r \sin \theta \sin \phi, \quad z = r \cos \theta.$$

代数计算甚为冗长,但最后你可以证明对任意函数 $f(\mathbf{r}) = f(r, \theta, \phi)$

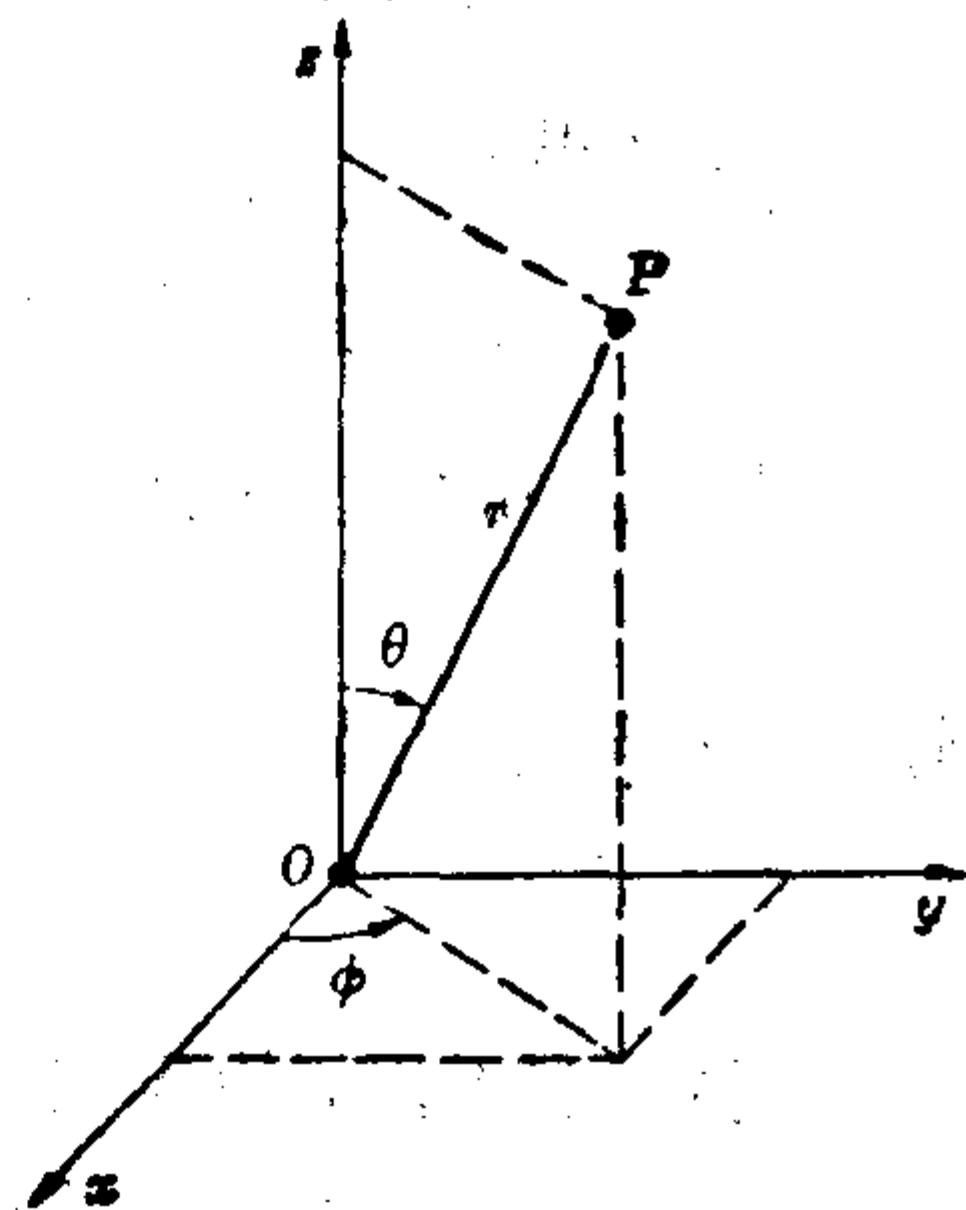


图 19-1 点 P 的球极坐标 r, θ, ϕ

$$\nabla^2 f(r, \theta, \phi) = \frac{1}{r} \frac{\partial^2}{\partial r^2} (rf) + \frac{1}{r^2} \left\{ \frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial f}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{\sin^2 \theta} \frac{\partial^2 f}{\partial \phi^2} \right\}. \quad (19.6)$$

所以用极坐标, $\psi(r, \theta, \phi)$ 所要满足的方程为

$$\frac{1}{r} \frac{\partial^2}{\partial r^2} (r\psi) + \frac{1}{r^2} \left\{ \frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial \psi}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{\sin^2 \theta} \frac{\partial^2 \psi}{\partial \phi^2} \right\} = -\frac{2m}{\hbar^2} \left(E + \frac{e^2}{r} \right) \psi. \quad (19.7)$$

§ 19-2 球对称解

让我们首先设法找出一些非常简单的函数,它们满足令人讨厌的方程式(19.7).虽然一般说来,波函数 ψ 不仅与半径 r 有关,而且与角度 θ, ϕ 有关,但是,我们可以看一下是否可能存在一种特殊情况,这时 ψ 与角度无关.对于与角度无关的波函数,如果你转动坐标系,振幅一点也不会改变.这就意味着角动量的所有分量为零.这样的 ψ 必定与总角动量为零的态相对应.(实际上,只是轨道角动量为零,因为电子仍有自旋,但我们忽略这部分角动量.)轨道角动量为零的状态有其特定名称,称为“s 态”——你可以记住“s 是(英文)球对称”的第一个字母¹⁾.

现在如果 ψ 将不取决于 θ 和 ϕ , 那么整个拉普拉斯算符只包含第一项,方程(19.7)大为简化:

$$\frac{1}{r^2} \frac{d^2}{dr^2} (r\psi) = -\frac{2m}{\hbar} \left(E + \frac{e^2}{r} \right) \psi. \quad (19.8)$$

在开始解这类方程之前,最好作某种标度变换,以除去多余的常数如 e^2, m 和 \hbar . 这样,代数运算就较为简单.若我们作如下的代换:

$$r = \frac{\hbar}{me^2} \rho, \quad (19.9)$$

及

1) 因为这些特定名称是原子物理常用词汇的一部分,所以你必须记住这些词汇.以后在章末,我们将其汇集成一个小“字典”,帮助你们记忆.

$$E = \frac{me^4}{2\hbar^2} \epsilon, \quad (19.10)$$

则式(19.8)变为(两边乘以 ρ 后)

$$\frac{d^2(\rho\psi)}{d\rho^2} = -\left(\epsilon + \frac{2}{\rho}\right)\rho\psi. \quad (19.11)$$

这些标度变换意味着,我们以“自然”原子单位的倍数来量度距离 r 及能量 E . 这就是 $\rho = \frac{r}{r_B}$, 这里 $r_B = \frac{\hbar^2}{me^2}$ 称为“玻尔半径”,约为 0.528 埃(1 埃 = 10^{-8} 厘米). 同样, $\epsilon = \frac{E}{E_R}$, 其中 $E_R = \frac{me^4}{2\hbar^2}$, 此能量称为“里德伯”能量,约为 13.6 电子伏特.

既然方程两边都有乘积 $\rho\psi$, 那么计算 $\rho\psi$ 要比计算 ψ 本身来得方便. 设

$$\rho\psi = f, \quad (19.12)$$

则我们得到形式上更为简单的方程

$$\frac{d^2f}{d\rho^2} = -\left(\epsilon + \frac{2}{\rho}\right)f. \quad (19.13)$$

现在我们必须找到某个函数 f , 使它满足方程(19.13), ——换句话说,我们必须解一个微分方程. 遗憾的是,没有一个有用的能解任何微分方程的一般方法. 你只能浪费一些时间. 我们的方程并不容易,但人们发现可以用下面的步骤来求解. 首先,用两个函数的乘积来代替 f (它是 ρ 的某一函数),

$$f(\rho) = e^{-\alpha\rho} \cdot g(\rho). \quad (19.14)$$

这只是意味着从 $f(\rho)$ 中分解出因子 $e^{-\alpha\rho}$. 无疑对任何函数 $f(\rho)$ 总可以这样做,这就是把我们的问题变为找寻恰当的函数 $g(\rho)$.

将式(19.14)代入式(19.13),我们得到下列关于 g 的方程

$$\frac{d^2g}{d\rho^2} - 2\alpha \frac{dg}{d\rho} + \left(\frac{2}{\rho} + \epsilon + \alpha^2\right)g = 0. \quad (19.15)$$

因 α 可自由选取,所以可设

$$\alpha^2 = -\epsilon, \quad (19.16)$$

于是得到

$$\frac{d^2g}{d\rho^2} - 2\alpha \frac{dg}{d\rho} + \frac{2}{\rho}g = 0. \quad (19.17)$$

你们可能会想这个方程并不比式(19.13)更好,但令人高兴的是新方程很容易用 ρ 的幂级数解出来. (原则上方程(19.13)也可以这样解,但要困难得多.) 我们说式(19.17)能为某个 $g(\rho)$ 所满足, $g(\rho)$ 可以写成下列级数:

$$g(\rho) = \sum_{k=1}^{\infty} a_k \rho^k, \quad (19.18)$$

式中的 a_k 是常系数. 现在我们所要做的就是找出一组具有无限多个的合适系数! 让我们来验证一下这样的解是可行的. $g(\rho)$ 的一级微商为

$$\frac{dg}{d\rho} = \sum_{k=1}^{\infty} a_k k \rho^{k-1},$$

二级微商为

$$\frac{d^2g}{d\rho^2} = \sum_{k=1}^{\infty} a_k k(k-1) \rho^{k-2}.$$

把这些表示式用于式(19.17),得

$$\sum_{k=1}^{\infty} k(k-1)a_k \rho^{k-2} - \sum_{k=1}^{\infty} 2\alpha k a_k \rho^{k-1} + \sum_{k=1}^{\infty} 2a_k \rho^{k-1} = 0. \quad (19.19)$$

显然还看不出我们已经成功了, 我们还得一步一步算下去. 如果我们用一个等式来代替第一个求和项, 情况会显得好些. 既然这个求和中的第一项为零, 我们可以将各个 k 换成 $k+1$ 而丝毫不影响这一无限级数, 这样改换后, 第一个求和完全可以写成

$$\sum_{k=1}^{\infty} (k+1)k a_{k+1} \rho^{k-1},$$

现在我们可以把所有的求和放在一起, 得到

$$\sum_{k=1}^{\infty} [(k+1)k a_{k+1} - 2\alpha k a_k + 2a_k] \rho^{k-1} = 0. \quad (19.20)$$

这一级数必须对所有可能的 ρ 值都为零. 这只有当 ρ 的各次幂的系数分别为零时才可能. 如果对所有的 $k > 1$ 我们能找到满足下述方程的一组 a_k ,

$$(k+1)k a_{k+1} - 2(\alpha k - 1)a_k = 0. \quad (19.21)$$

我们将得到氢原子的解. 这很容易办到. 取任意 a_1 , 于是由下式产生所有其他系数

$$a_{k+1} = \frac{2(\alpha k - 1)}{k(k+1)} a_k. \quad (19.22)$$

由此式你将得出 a_2, a_3, a_4 等等, 每一对当然都满足(19.21), 我们对满足(19.17)的 $g(\rho)$ 得出一个级数. 我们可以用它构成满足薛定谔方程的 ψ . 注意这个解取决于假定的能量(由 α 表示), 但对每个 ϵ 的值, 都有一个相应的级数.

虽然我们有了一个解, 但它在物理上代表什么呢? 通过观察远离质子——大的 ρ 值处——的情况, 我们可以得到一些概念. 在远处, 级数中的高次项最为重要, 所以我们应看一下对于大的 k 出现什么情况. 当 $k \gg 1$ 时, 等式(19.22)近似地为

$$a_{k+1} = \frac{2\alpha}{k} a_k,$$

这意味着

$$a_{k+1} \approx \frac{(2\alpha)^k}{k!} a_1. \quad (19.23)$$

但这正是 $e^{+2\alpha\rho}$ 的级数的系数. 函数 g 是一个迅速增加的指数函数. 即使将它与 $e^{-\alpha\rho}$ 结合以得出 $f(\rho)$ ——参看(19.14)式——当 ρ 大时, 它给出的 $f(\rho)$ 的解仍像 $e^{\alpha\rho}$ 那样. 我们找到了一个数学上的解, 但它并不是一个物理解. 这个解相当于电子靠近质子的可能非常小的情况! 始终是在半径 ρ 很大的地方更可能找到电子. 当 ρ 大时, 束缚电子的波函数必须趋于零.

我们必须考虑是否有解决此问题的方法. 有的, 这就是观察! 如果碰巧 α 等于 $\frac{1}{n}$, 这里 n 是任意整数, 则式(19.22)将使得 $a_{n+1} = 0$. 所有更高的项也将为零. 我们就不再有一个无限级数, 而是一个有限的多项式. 任何多项式均比 $e^{\alpha\rho}$ 增加得慢, 所以项 $e^{-\alpha\rho}$ 终将胜过它, 当 ρ 大时函数 f 将为零. 只有当 $\alpha = \frac{1}{n}$, $n = 1, 2, 3, 4, \dots$ 等等时, 才有束缚态的解.

回顾式(19.16), 我们看到对于球对称的波动方程, 只有当

$$-\epsilon = 1, \frac{1}{4}, \frac{1}{9}, \frac{1}{16}, \dots, \frac{1}{n^2}, \dots$$

* 原文少 a_1 . ——译者注

时,才能存在束缚态解. 允许的能量就是这些分数乘以里德伯常数 $E_R = me^4/2\hbar^2$, 或者说第 n 个能级的能量是

$$E_n = -E_R \cdot \frac{1}{n^2}. \quad (19.24)$$

顺便指出,对于能量为负值并不难理解. 能量之所以为负,是由于当我们决定把势能改写成 $V = -\frac{e^2}{r}$ 时,我们把电子在远离质子处的能量取作能量的零点. 当电子靠近质子时,它的能量减少,所以在零以下,当 $n=1$ 时能量最小(最负),它随 n 增加而增至零.

在发现量子力学以前,从对氢原子光谱的实验研究得知氢原子的能级可以用式(19.24)来表示,从观察得出的 E_R 约为 13.6 电子伏特. 于是玻尔设计了一个(原子)模型,该模型给出了同样的方程,并且预言 E_R 应为 $me^4/2\hbar^2$, 但是薛定谔理论能从电子运动的基本方程重新得到这个结果,这是该理论的第一个巨大成就.

现在我们已经解出了第一个原子,让我们看看所得的解的性质. 把各部分合在一起,每一个解都像这样:

$$\psi_n = \frac{f_n(\rho)}{\rho} = \frac{e^{-\rho/n}}{\rho} g_n(\rho), \quad (19.25)$$

式中

$$g_n(\rho) = \sum_{k=1}^n a_k \rho^k, \quad (19.26)$$

并且

$$a_{k+1} = \frac{2\left(\frac{k}{n} - 1\right)}{k(k+1)} a_k. \quad (19.27)$$

只要我们关心的主要是在不同位置找到电子的相对几率,那么对 a_1 可取我们想要的任何数值. 我们也可令 $a_1=1$. (人们经常选取 a_1 以使波函数“归一化”,即,使得在原子内部任何地方找到的电子的积分几率等于 1. 目前我们没有必要去这样做.)

就最低的能量状态而言, $n=1$, 并且

$$\psi_1(\rho) = e^{-\rho}. \quad (19.28)$$

对于处在基态(最低能量的状态)的氢原子,在任意位置找到电子的振幅随电子离开质子的距离作指数下降. 电子在质子所在处最容易被发现,其特征扩展距离大约为 1 个 ρ 的单位,或约为一个玻尔半径 r_B .

取 $n=2$ 得到下一个较高的能级. 这个状态的波函数有两项,它为

$$\psi_2(\rho) = \left(1 - \frac{\rho}{2}\right) e^{-\rho/2}, \quad (19.29)$$

再下一个能级的波函数为

$$\psi_3(\rho) = \left(1 - \frac{2\rho}{3} + \frac{2}{27}\rho^2\right) e^{-\rho/3}. \quad (19.30)$$

图 19-2 中画出了前三个能级的波函数. 你们可以看出总的趋势. 所有的波函数在 ρ 大时振动几次后很快趋近于零. 事实上,“凹凸”的

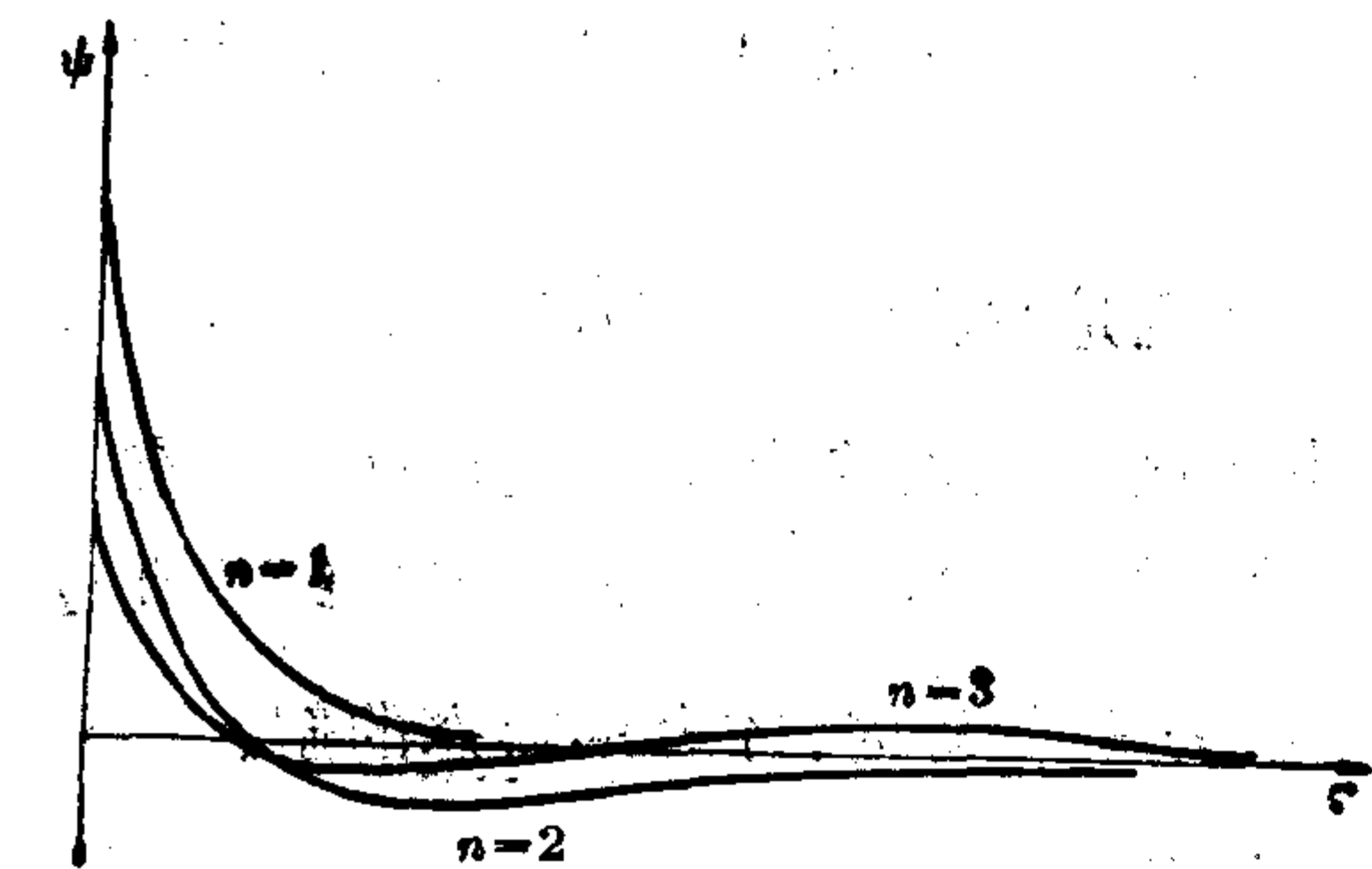


图 19-2 氢原子前三个 $l=0$ 的态的波函数
(标度的选择使总几率相等)

数目正好等于 n ——如果你愿意的话也可说 ψ_n 通过零点的次数为 $n-1$ 个.

§ 19-3 具有角度依赖关系的状态

对 $\psi_n(r)$ 所描写的状态, 我们发现找到电子的几率振幅是球对称的——只取决于电子到质子的距离 r . 这些状态的轨道角动量为零. 现在我们应该来问一下可能有些角度依赖关系的状态.

如果愿意, 我们可以直接研究怎样去求满足微分方程式(19.7)的 r, θ 和 ϕ 的函数这一严格的数学问题——把唯一可接受的函数是当 r 大时趋于零的函数这一附加的物理条件加进去. 你们将发现在许多书中都是这样处理的. 我们打算采取一条捷径, 利用我们已有的关于振幅如何依赖于空间角度的知识.

处于任一特定状态的氢原子, 是一个具有确定“自旋” j 的粒子, j 是总角动量量子数. 该自旋的一部分来自电子的固有自旋, 另一部分来自电子的运动. 因为这两部分独立地起作用(作为一个很好的近似), 所以我们仍将不理自旋部分而只考虑“轨道”角动量. 然而这种轨道运动的行为很象自旋. 例如, 若轨道量子数为 l , 则角动量的 z 分量可以为 $l, l-1, l-2, \dots, -l$. (我们照例以 \hbar 为单位进行量度.) 而且, 我们已经得出的转动矩阵及其他性质仍旧适用. (从现在起我们将真正忽略电子的自旋, 当我们谈到“角动量”时, 我们仅仅指轨道部分.)

鉴于电子运动的势场 V 仅取决于 r , 而与 θ 或 ϕ 无关, 哈密顿算符在所有转动下都是对称的. 因此角动量及其所有分量都守恒. (这时在任何“中心力场”——只取决于 r 的势场——中的运动来说都是正确的, 因而并不是库仑势 $\frac{e^2}{r}$ 的特性.)

现在让我们来考虑电子的一些可能状态, 这些态的内在角结构由量子数 l 表征. 依照总角动量相对 z 轴的“取向”, 角动量的 z 分量为 m , m 取 $+l$ 和 $-l$ 之间 $2l+1$ 个可能值中的一个. 设 $m=1$, 那么在 z 轴上某个距离 r 处找到电子的振幅是多大呢? 零. 一个在 z 轴上的电子不可能有任何围绕 z 轴的轨道角动量. 好, 假定 $m=0$, 那么在离质子的每一个距离处找到电子的振幅都不为零. 我们称此振幅为 $F_l(r)$. 它就是电子处在状态 $|l, 0\rangle$ 时沿 z 轴向上 r 处找到电子的振幅. 态 $|l, 0\rangle$ 指的是电子具有轨道自旋 l 及 z 分量 $m=0$.

如果我们知道了 $F_l(r)$, 我们就知道了一切. 对于任何状态 $|l, m\rangle$, 我们知道在原子内部任何地方找到电子的振幅 $\psi_{l,m}(r)$. 怎么知道呢? 注意, 假定原子处在 $|l, m\rangle$ 状态, 那么在角度 θ, ϕ 及离原点距离 r 处找到电子的振幅是什么呢? 在该角度(参看图 19-3)上放一个新的 z 轴, 设为 z' . 试问在新坐标轴 z' 上 r 处找到电子的振幅是什么呢? 我们知道, 除非角动量的 z' 分量(譬如 m')为零, 否则沿 z' 轴不能找到电子. 但当 $m'=0$ 时, 沿 z' 轴找到电子的振幅为 $F_l(r)$. 因此, 结果是两个因子的乘积. 第一个因子是一个沿 z 轴的处于态 $|l, m\rangle$ 的原子相对于 z' 轴处于态 $|l, m'=0\rangle$ 的振幅. 用 $F_l(r)$ 乘这个振幅, 就得到相对原来的坐标轴, 在 (r, θ, ϕ) 处找到电子的振幅 $\psi_{l,m}(r)$.

让我们把这个振幅写出来. 我们早先已算出了关于转动

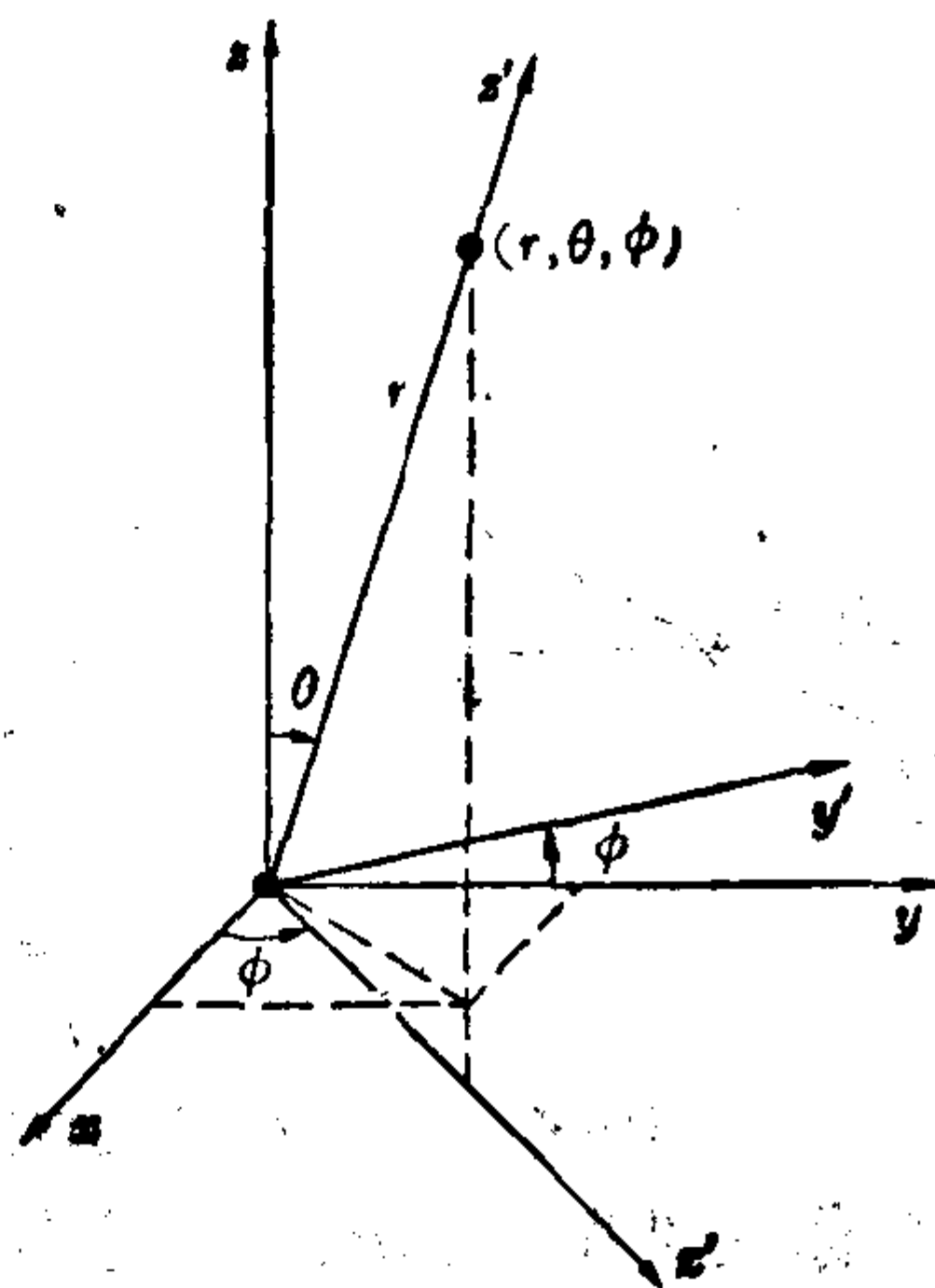


图 19-3 点 (r, θ, ϕ) 位于 z' , y, z' 坐标系的 z' 轴上

的变换矩阵. 为从坐标系 x, y, z 变换到图 19-3 所示的坐标系 x', y', z' , 可以先绕 z 轴旋转角度 ϕ , 然后绕新的 y 轴 (y') 旋转角度 θ . 这个组合转动为乘积

$$R_y(\theta)R_z(\phi).$$

转动后找到态 $l, m'=0$ 的振幅为

$$\langle l, 0 | R_y(\theta)R_z(\phi) | l, m \rangle. \quad (19.31)$$

于是我们的结果为

$$\psi_{l,m}(\mathbf{r}) = \langle l, 0 | R_y(\theta)R_z(\phi) | l, m \rangle F_l(r). \quad (19.32)$$

轨道运动只能具有整数的 l 值. (如果电子能在 $r \neq 0$ 的任何地方被找到, 那么在此方向就具有 $m=0$ 的振幅, 而 $m=0$ 的态仅对整数自旋才存在.) 关于 $l=1$ 的转动矩阵由表 17-2 给出. 对于更大的 l , 可以用我们在第 18 章所得出的一般公式. $R_z(\phi)$ 和 $R_y(\theta)$ 的矩阵是分别出现的, 但是你们知道如何把它们组合起来. 一般说来, 应先从态 $|l, m\rangle$ 出发, 用 $R_z(\phi)$ 作用以得到新的态 $R_z(\phi) |l, m\rangle$. 然后再将 $R_y(\theta)$ 作用于新态而得到态 $R_y(\theta)R_z(\phi) |l, m\rangle$ (它正好就是 $e^{im\phi} |l, m\rangle$). 最后乘以 $\langle l, 0 |$ 就给出矩阵元 (19.31).

转动操作的矩阵元是 θ 和 ϕ 的代数函数. 式 (19.31) 所表示的特殊函数也常出现在许多类型的问题中, 只要这些问题涉及球面波, 因此给它一个专门名称. 注意, 并非大家都采用相同的规定, 但最常用的一个是

$$\langle l, 0 | R_y(\theta)R_z(\phi) | l, m \rangle \equiv a Y_{l,m}(\theta, \phi). \quad (19.33)$$

函数 $Y_{l,m}(\theta, \phi)$ 称为球谐函数, 而 a 只是一个数字因子, 它取决于对 $Y_{l,m}$ 所选取的定义. 对于通常的定义,

$$a = \sqrt{\frac{4}{2l+1}}. \quad (19.34)$$

用此记号, 氢原子波函数可写成

$$\psi_{l,m}(\mathbf{r}) = Y_{l,m}(\theta, \phi) F_l(r). \quad (19.35)$$

角度函数 $Y_{l,m}(\theta, \phi)$ 不仅在许多量子力学问题中是重要的, 而且在经典物理的许多出现算符 ∇^2 的领域中, 例如在电磁学中, 也是很重要的. 作为它们在量子力学中的应用的另一例子, 考虑 Ne^{20} 激发态的蜕变 (诸如上章所讨论的). Ne^{20} 通过发射一个 α 粒子而衰变为 O^{16} :

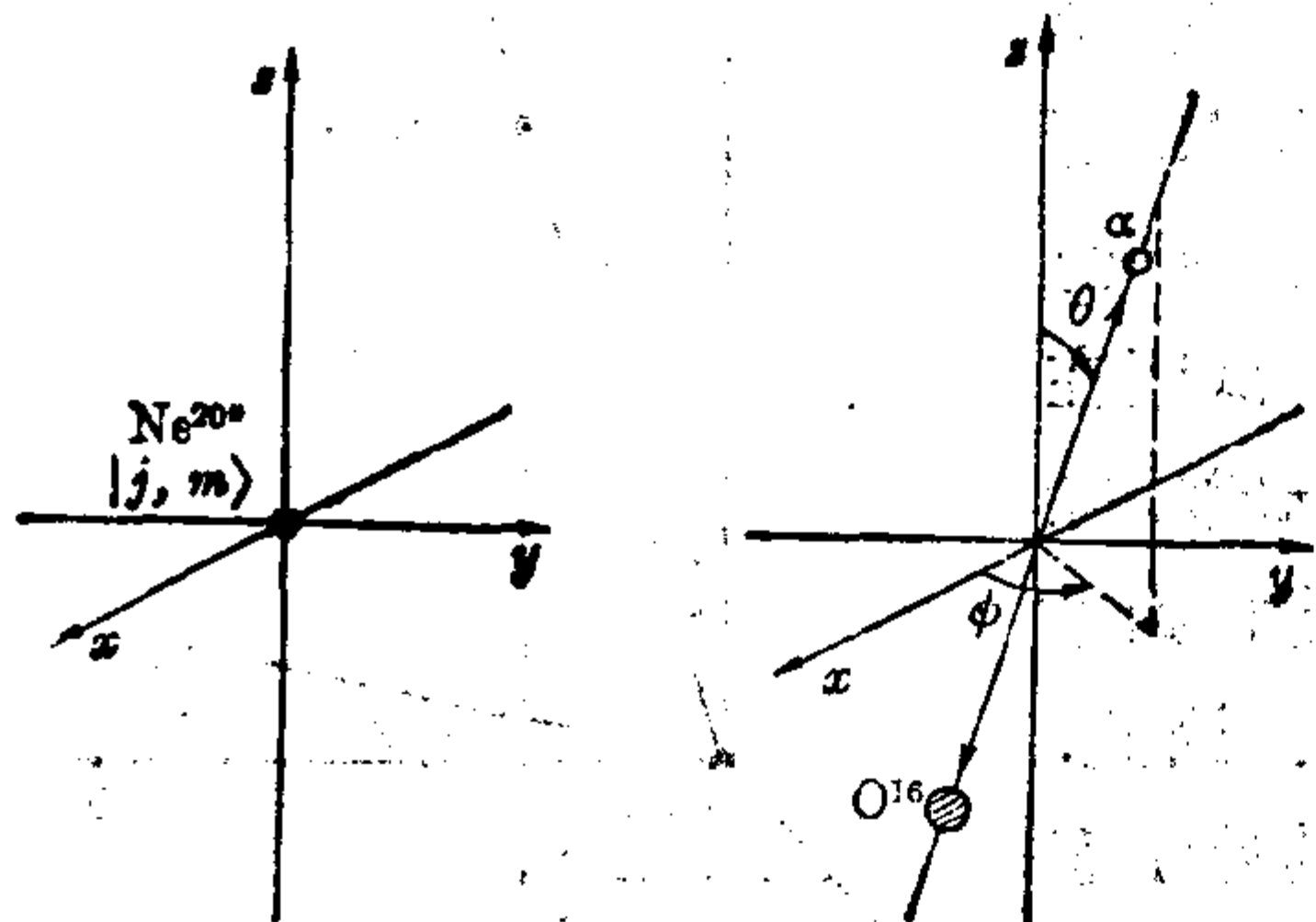
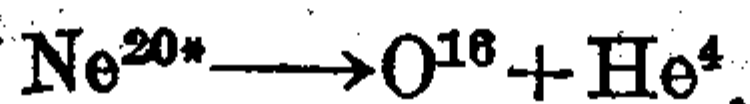


图 19-4 Ne^{20} 激发态的衰变

假定激发态具有某自旋 l (必定是整数) 并且角动量的 z 分量为 m . 我们现在可以提出如下问题: 给定 l 和 m , 则发现 α 粒子在与 z 轴成 θ 角、与 xz 平面成 ϕ 角的方向 (如图 19-4 所示) 上离去的振幅是怎样的?

为了解此问题, 我们首先作下述观察. α 粒子沿 z 轴笔直向上的衰变必然来自 $m=0$ 的态. 这是由于 O^{16} 和 α 粒子两者的自旋均为零的缘故, 而且其运动不能有任何对 z 轴的角动量. 让

我们称这种振幅为 a (单位立体角). 于是为求图 19-4 所示的任意角度上衰变的振幅, 我们只需知道给定的初态在衰变方向具有零角动量的振幅. 在 θ 和 ϕ 方向衰变的振幅是 a 乘以相对 z 轴的态 $|l, m\rangle$ 将处于相对 z' (衰变方向) 的态 $|l, 0\rangle$ 的振幅. 这后一振幅正是式 (19.31)

中所表示的。所以在 θ, ϕ 方向见到 α 粒子的几率是

$$P(\theta, \phi) = a^2 |\langle l, 0 | R_y(\theta) R_z(\phi) | l, m \rangle|^2.$$

作为一个例子，考虑一个具有 $l=1$ 以及各个 m 值的初态。由表 17-2 可知其必要的振幅，它们是：

$$\begin{aligned} \langle 1, 0 | R_y(\theta) R_z(\phi) | 1, +1 \rangle &= -\frac{1}{\sqrt{2}} \sin \theta e^{i\phi}, \\ \langle 1, 0 | R_y(\theta) R_z(\phi) | 1, 0 \rangle &= \cos \theta, \\ \langle 1, 0 | R_y(\theta) R_z(\phi) | 1, -1 \rangle &= -\frac{1}{\sqrt{2}} \sin \theta e^{-i\phi}. \end{aligned} \quad (19.36)$$

这些就是三个可能的角分布振幅——视初始的核的 m 值而定。

像式(19.36)那样的振幅是经常出现的，而且非常重要，所以有几个名称。如果角分布振幅正比于这三个函数中的任一个或者正比于它们的任何一种线性组合，我们称该系统的轨道角动量为 1。或者我们可以说“Ne²⁰⁺ 发射一个 p 波的 α 粒子。”或者说，“ α 粒子在 $l=1$ 的状态被发射。”因为有许多方式来说明同一事情，所以最好有一本字典。如果你希望明了其他物理学家所谈论的，你不得不记住这些语言。表 19-1 给出了轨道角动量的字典。

如果轨道角动量为零，那么当你转动坐标系时没有什么改变，而且也不随角度变化——对角度“依赖关系”就像一常数，例如 1。这个态也称为“ s 态”，而且就角度依赖关系来说只有一个这样的态。如果轨道角动量为 1，那么与角度变量有关的振幅可以为上述三个函数中的任一个——取决于 m 之值——或者可以是一个线性组合。这些态称为“ p 态”，共有三个。如果轨道角动量是 2，则有五个所示的函数。任何线性组合称为“ $l=2$ ”或“ d 波”振幅。现在你们可立即猜出下一个字母——在 s, p, d 以后应出现什么呢？当然是 f, g, h 等等，照字母顺序排列下去！这些字母并不代表什么意思。（它们曾代表某些意义——它们分别表示原子光谱中的“锐线”，“主线”，“漫线”及“基线”。但这些是当时人们还不知道这些线的来源的名称， f 之后就没有特定的名称，所以我们现在只是按 g, h 等等继续下去。）

表中的角函数通用几个名称——在定义中有时对前面的数字因子也采用略微不同的规定。这些函数有时称为“球谐函数”，并写为 $Y_{l,m}(\theta, \phi)$ 。有时也写作 $P_l^m(\cos \theta) e^{im\phi}$ ，如果 $m=0$ ，就写为 $P_l(\cos \theta)$ 。函数 $P_l(\cos \theta)$ 称为以 $\cos \theta$ 为变量的勒让德多项式，而函数 $P_l^m(\cos \theta)$ 称为“缩合勒让德多项式”。你们在许多书中都可找到有关这些函数的表。

顺便请注意，对给定 l 的所有函数都具有这种性质，它们有相同的宇称——在反演时，对奇数 l ，它们改变符号，而对偶数 l ，它们不改变符号。所以我们可以把轨道角动量为 l 的态的宇称写成 $(-1)^l$ 。

正如我们已经知道的，这些角分布可能涉及核蜕变或某种别的过程，或在氢原子中某处找到电子的振幅分布。例如，若一电子处于 p 态 ($l=1$)，则找到它的振幅可能以多种方式依赖于角度——但都为表 19-1 中 $l=1$ 的三个函数的线性组合。让我们看一下 $\cos \theta$ 的情形，这是很有趣的。这意味着在上半部分 ($\theta < \frac{\pi}{2}$) 振幅是正的，而在下半部分 ($\theta > \frac{\pi}{2}$) 振幅是负的，当 $\theta = 90^\circ$ 时振幅为 0。将此振幅平方，我

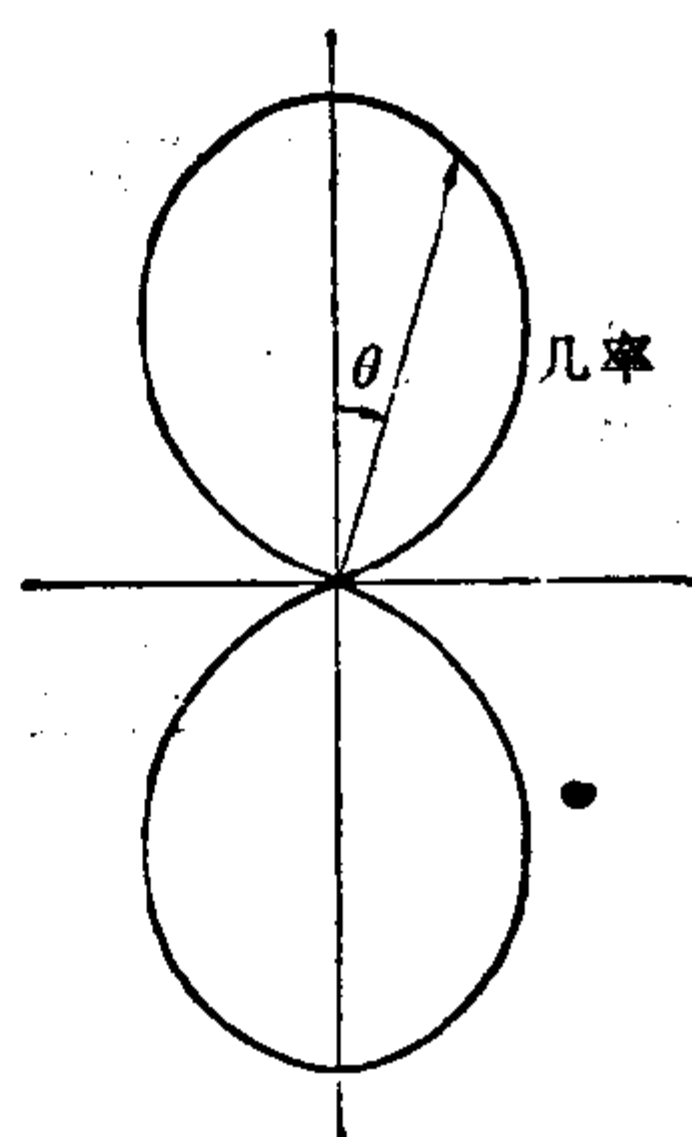


图 19-5 $\cos^2 \theta$ 在极坐标中的曲线图。它是在相对于 z 轴的不同角度处(对一定的 r)找到处于 $l=1, m=0$ 的原子态中的电子的相对几率

表 19-1 轨道角动量的字典 ($l=j$ 是一个整数)

轨道角动量 l	z 分量 m	振幅的角度依赖关系	名称	状态数	轨道宇称				
0	0	1	s	1	+				
1	+1	$-\frac{1}{\sqrt{2}} \sin \theta e^{i\phi}$	p	3	-				
	0	$\cos \theta$							
	-1	$\frac{1}{\sqrt{2}} \sin \theta e^{-i\phi}$							
2	+2	$\frac{\sqrt{6}}{4} \sin^2 \theta e^{2i\phi}$	d	5	+				
	+1	$\frac{\sqrt{6}}{2} \sin \theta \cos \theta e^{i\phi}$							
	0	$\frac{1}{2} (3 \cos^2 \theta - 1)$							
	-1	$-\frac{\sqrt{6}}{2} \sin \theta \cos \theta e^{-i\phi}$							
	-2	$-\frac{\sqrt{6}}{4} \sin^2 \theta e^{-2i\phi}$							
3	}	$\langle l, 0 R_y(\theta) R_z(\phi) l, m \rangle$	f	}	}				
4						$-Y_{l,m}(\theta, \phi)$	g	$2l+1$	$(-1)^l$
5						$-P_l^m(\cos \theta) e^{im\phi}$			
...									

们看到, 找到电子的几率随角 θ 的变化如图 19-5 所示——与 ϕ 无关。这种角分布说明了这样的事实, 在分子键联中, 态 $l=1$ 的电子对另一个原子的吸引与方向有关——它是化学吸引的定向原子价的来源。

§ 19-4 氢原子的一般解

在式(19.35)中我们已经把氢原子的波函数写为

$$\psi_{l,m}(\mathbf{r}) = Y_{l,m}(\theta, \phi) F_l(r). \quad (19.37)$$

这波函数必定是微分方程(19.7)的解。让我们看看这意味着什么。将(19.37)代入(19.7), 得:

$$\begin{aligned} \frac{Y_{l,m}}{r} \frac{\partial^2}{\partial r^2} (r F_l) + \frac{F_l}{r^2 \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial Y_{l,m}}{\partial \theta} \right) + \frac{F_l}{r^2 \sin^2 \theta} \frac{\partial^2 Y_{l,m}}{\partial \phi^2} \\ = -\frac{2m}{\hbar^2} \left(E + \frac{e^2}{r} \right) Y_{l,m} F_l. \end{aligned} \quad (19.38)$$

现用 $\frac{r^2}{F_l}$ 相乘并重新整理, 结果为

$$\begin{aligned} \frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial Y_{l,m}}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{\sin^2 \theta} \frac{\partial^2 Y_{l,m}}{\partial \phi^2} \\ = - \left[\frac{r^2}{F_l} \left\{ \frac{1}{r} \frac{d^2}{dr^2} (r F_l) + \frac{2m}{\hbar^2} \left(E + \frac{e^2}{r} \right) \right\} \right] Y_{l,m}. \end{aligned} \quad (19.39)$$

此方程的左边部分仅与 θ, ϕ 有关, 而与 r 无关. 不论我们对 r 取什么值, 左边部分都不变. 右边也必然是这样. 虽然方括号内的量到处都包含 r , 但整个量并不取决于 r . 否则此等式就不会对所有的 r 都成立. 正如你们可看到的, 这括号内的量也与 θ 及 ϕ 无关. 它必为某个常数. 该常数的值很可能与我们所研究的态的 l 值有关, 因为函数 F_l 必定是一个适合此状态的函数. 我们称此常数为 K_l . 因此方程(19.35)与两个方程等价:

$$\frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial Y_{l,m}}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{\sin^2 \theta} \frac{\partial^2 Y_{l,m}}{\partial \theta^2} = -K_l Y_{l,m}, \quad (19.40)$$

$$\frac{1}{r} \frac{\partial^2}{\partial r^2} (r F_l) + \frac{2m}{\hbar^2} \left(E + \frac{e^2}{r} \right) F_l = K_l \cdot \frac{F_l}{r^2}. \quad (19.41)$$

现在来看看我们做了些什么. 对于任意的由 l 和 m 描述的态, 函数 $Y_{l,m}$ 是知道的, 我们可以用式(19.40)来确定常数 K_l . 将 K_l 代入式(19.41)就得到一个关于函数 $F_l(r)$ 的微分方程. 若能解出关于 $F_l(r)$ 的方程, (19.37)中的所有部分都有了, 我们就可给出 $\psi(r)$.

K_l 是什么呢? 首先, 注意到对各个 m (对应于一个特定的 l) K_l 必然相同, 所以对 $Y_{l,m}$ 我们可以随意选取任一 m , 并把它代入(19.40)式以解得 K_l . 选用 $Y_{l,l}$ 可能最为简单. 由式(18.24),

$$R_z(\phi) |l, l\rangle = e^{il\phi} |l, l\rangle. \quad (19.42)$$

$R_y(\theta)$ 的矩阵元也很简单:

$$\langle l, 0 | R_y(\theta) |l, l\rangle = b (\sin \theta)^l, \quad (19.43)$$

式中 b 为某个数¹⁾. 把两式合并, 得

$$Y_{l,l} \propto e^{il\phi} \sin^l \theta. \quad (19.44)$$

将此函数代入(19.40)得

$$K_l = l(l+1). \quad (19.45)$$

K_l 一旦确定, 式(19.41)就告诉我们径向函数 $F_l(r)$. 当然, 式(19.41)就是角度部分为 $K_l \frac{F_l}{r^2}$ 所代替的薛定谔方程. 让我们重新将式(19.41)写成式(19.8)的形式, 即

$$\frac{1}{r} \frac{d^2}{dr^2} (r F_l) = -\frac{2m}{\hbar^2} \left\{ E + \frac{e^2}{r} - \frac{l(l+1)\hbar^2}{2mr^2} \right\} F_l. \quad (19.46)$$

势能中增加了很神秘的一项. 虽然此项是由数学把戏得到的, 但它有一个简单的物理起源. 我们可用半经典的论证来给你们一些关于它的出处的概念. 这样或许你们就不会觉得它太神秘了.

想像一经典粒子围绕某个力心运动. 总能量守恒, 并且为势能与动能之和,

$$U = V(r) + \frac{1}{2} m v^2 = \text{常数}.$$

通常可将 v 分解成径向部分 v_r 和切向部分 $r\dot{\theta}$, 于是

$$v^2 = v_r^2 + (r\dot{\theta})^2.$$

那么角动量 $mr^2\dot{\theta}$ 也是守恒的, 设其等于 L . 我们可写成

1) 你们可以费些功夫来证明这个数来自式(18.35), 但按照 18-4 节的概念也很容易从第一性原理得出这一结果. 态

$|l, l\rangle$ 可以由 $2l$ 个自旋为 $\frac{1}{2}$ 并且全部朝上的粒子组成, 而态 $|l, 0\rangle$ 应有 l 个自旋朝上, l 个自旋朝下. 在转动下, 自旋继续保持朝上的振幅为 $\cos \theta/2$, 而自旋由朝上变为朝下的振幅为 $\sin \frac{\theta}{2}$. 我们要问的是 l 个朝上的自旋仍朝上,

而其余的 l 个朝上的自旋变为朝下的振幅是多少. 这一情况的振幅为 $\left(\cos \frac{\theta}{2} \cdot \sin \frac{\theta}{2} \right)^l$, 与 $\sin^l \theta$ 一样.

$$mr^2\dot{\theta} = L \quad \text{或} \quad r\dot{\phi} = \frac{L}{mr},$$

而能量为

$$U = \frac{1}{2}mv_r^2 + V(r) + \frac{L^2}{2mr^2}.$$

如果没有角动量, 上式仅有前两项. 加进角动量 L 对能量的影响就相当于在势能中加进了项 $\frac{L^2}{2mr^2}$. 但这几乎正是(19.46)式中的额外项. 唯一的差别是看来角动量为 $l(l+1)\hbar$ 而不是我们所期望的 $l^2\hbar^2$. 但我们在前面就已经看到(例如第二卷 § 34-7 节)要使准经典的论证同正确的量子力学计算结论相一致通常就得作这一替代. 于是, 我们可以把这新的项理解为“赝势”, 它给出转动系统中出现在径向运动方程中的“离心力”项(参考第一卷 § 12-5 有关“赝力”的讨论).

我们现在就来解关于 $F_l(r)$ 的方程(19.46). 它与式(19.8)很相像, 所以能用相同的技巧来解. 每一步都与以前的做法一样, 一直到式(19.19), 此时将多出一项.

$$-l(l+1) \sum_{k=1}^{\infty} a_k \rho^{k-2}. \quad (19.47)$$

这一项也可写为

$$-l(l+1) \left\{ \frac{a_1}{\rho} - \sum_{k=1}^{\infty} a_{k+1} \rho^{k-1} \right\}. \quad (19.48)$$

(我们提出第一项, 并将求和指数 k 向后移动 1). 代替式(19.20)的是

$$\sum_{k=1}^{\infty} \left[\{k(k+1) - l(l+1)\} a_{k+1} - 2(\alpha k - 1)a_k \right] \rho^{k-1} - \frac{l(l+1)a_1}{\rho} = 0. \quad (19.49)$$

只有一项包含 ρ^{-1} , 所以这项必为零. 系数 a_1 必为零(除非 $l=0$, 而 $l=0$ 时我们就得到以前的解). 令方括号对每个 k 皆为零, 则其他各项都为零这个取代式(19.22)的条件为

$$a_{k+1} = \frac{2(\alpha k - 1)}{k(k+1) - l(l+1)} a_k, \quad (19.50)$$

这是对球对称情况的唯一有意义的改变.

与前相同, 如果我们一定要能描述束缚电子的解, 则级数必须中断. 若 $\alpha n = 1$, 则级数将在 $k=n$ 处终止. 我们又得到关于 α 的相同条件, α 必须等于 $\frac{1}{n}$, 这里 n 是某个整数. 然而式(19.50)还给出一个新限制, 指数 k 不能等于 l , 否则分母为零, a_{l+1} 为无限大. 这样, 因 $a_1=0$, 由式(19.50)可知所有相继的 a_k 也都为零, 直到 a_{k+1} 才不为零. 这就意味着 k 必须从 $l+1$ 开始到 n 终止.

我们的最终结果为: 对任一 l 存在许多可能的解, 我们称这些解为 $F_{n,l}$, 而 $n > l+1$. 每个解具有能量

$$E_n = -\frac{me^4}{2\hbar^2} \left(\frac{1}{n^2} \right), \quad (19.51)$$

具有此能量且角量子数为 l 及 m 的状态, 其波函数为

$$\psi_{n,l,m} = Y_{l,m}(\theta, \phi) F_{n,l}(\rho), \quad (19.52)$$

而

$$\rho F_{n,l}(\rho) = e^{-\alpha\rho} \sum_{k=l+1}^n a_k \rho^k \quad (19.53)$$

系数 a_k 由式(19.50)得到. 我们最终对氢原子的状态有了一个完整的描述.

§ 19-5 氢原子波函数

让我们回顾一下我们所发现的结果. 满足电子在库仑场中的薛定谔方程的状态, 由三个都为整数的量子数 n, l, m 来表征. 电子振幅的角分布只能具有某种形式, 称之为 $Y_{l,m}$. 它们用总角动量量子数 l , 及磁量子数 m 来标明, 磁量子数 m 可以从 $-l$ 到 $+l$ 变动. 对于每一种角位形, 各种电子振幅的径向分布 $R_{n,l}(r)$ 都是可能的, 它们用主量子数 n 来标明—— n 可以从 $l+1$ 变化到 ∞ . 状态的能量只与 n 有关, 并随 n 的增大而增加.

能量最低的状态, 或基态, 为 s 态. 对这个态 $l=0, n=1, m=0$, 它是一个“非简并”的状态——具有此能量的状态只有一个, 其波函数是球对称的, 在中心处发现电子的振幅最大, 随着离中心的距离增加而单调地减小, 我们可以把电子的振幅想像为如图 19-6(a) 所示的一个球.

对 $n=2, 3, 4 \dots$ 还有其他具有较高能量的 s 态, 对于每一个能量只有一种形式 ($m=0$), 且都为球对称. 随着 r 的增加, 这些态的振幅一次或多次改变符号. 这些振幅有 $n-1$ 个球形的波节面—— ψ 趋于零的地方. 例如 $2s$ 态 ($l=0, n=2$) 看上去将如图 19-6(b) 中所画的那样. (暗区表示振幅大的地方, 正负号表示振幅的相对相位.) 图 19-7 中第一列所示即为 s 态的能级.

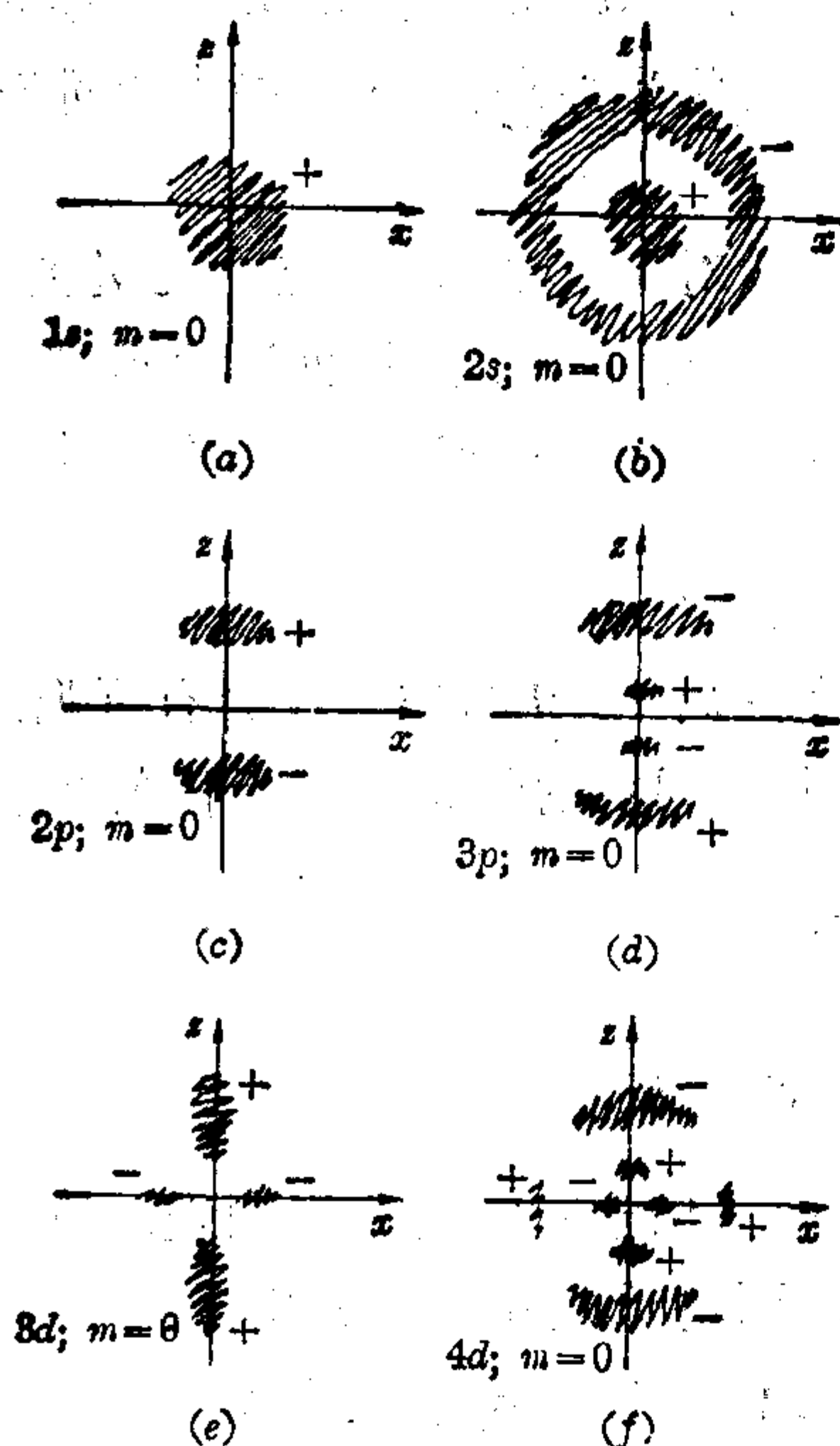


图 19-6 表示氢原子一些波函数的一般性质的草图. 暗区表示振幅大的地方. 各区的正负号表示该区振幅的相对符号

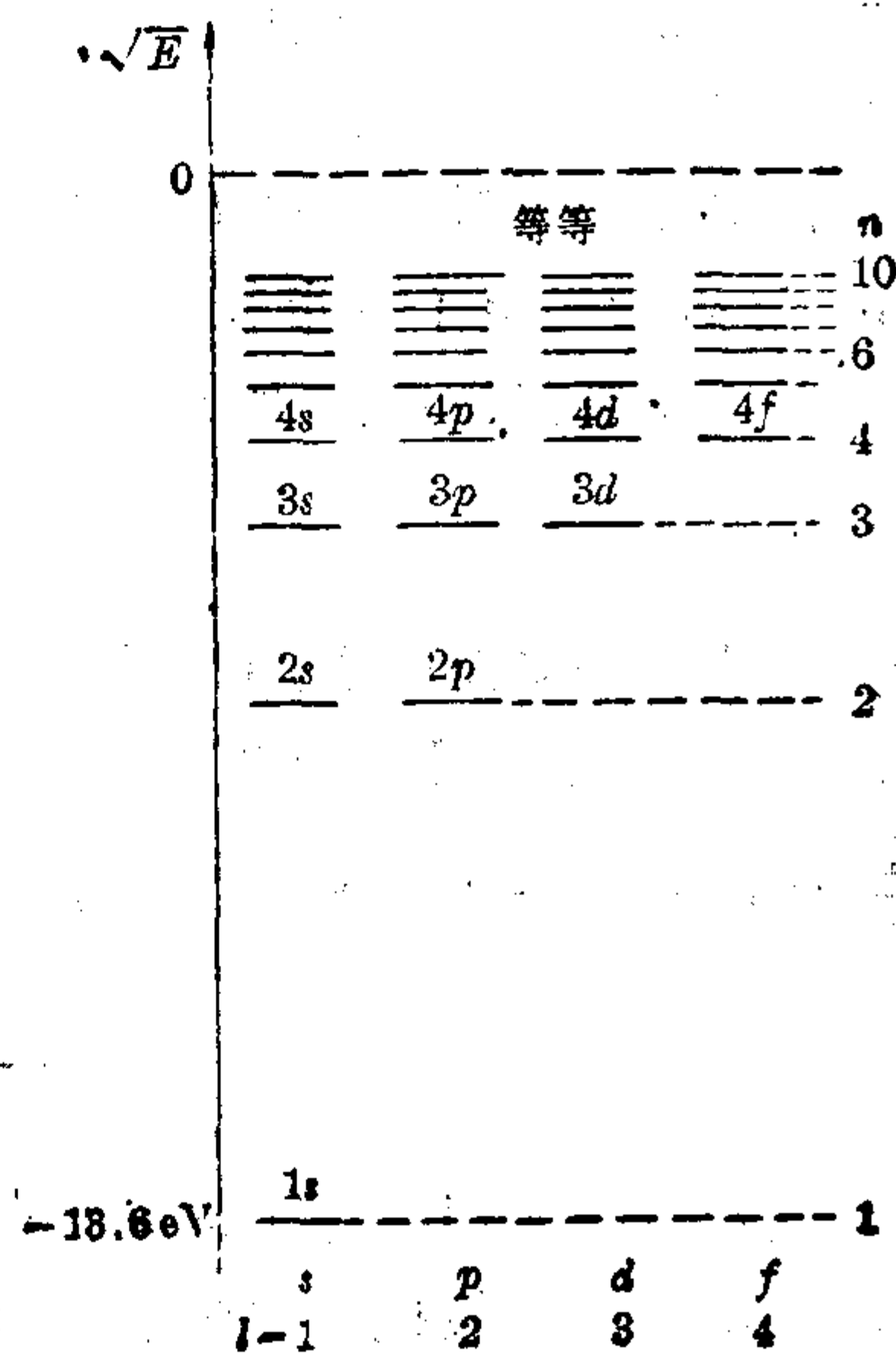


图 19-7 氢原子能级图

此外尚有 $l=1$ 的 p 态. 对每个 n (n 必须为 2 或更大), 有三个能量相同的状态, 对 $m=+1, m=0$ 和 $m=-1$ 各有一个. 能级如图 19-7 所示. 这些态的角度依赖关系列在表 19-1 中. 例如, 对于 $m=0$, 如果当 θ 接近 0° 时振幅为正, 则 θ 接近 180° 时, 振幅将为负. 所以存在一个与 xy 平面重合的波节平面. 对于 $n>2$, 也有球形波节面. 图 19-6(c) 画出了 $n=2, m=0$ 振幅的大致情形, 图 19-6(d) 画出了 $n=3, m=0$ 波函数的大致情形.

你们可以想像,既然 m 表示在空间中的某种“取向”,那么沿 x 轴或 y 轴振幅峰应有相似的分佈. 这些可能是 $m = +1$ 和 $m = -1$ 的态吗? 不是. 但是既然这三个状态的能量相同,那么这三个态的任意线性组合也将是具有相同的能量的定态. 结果,“ x ”态——对应于图 19-6(c)的“ z ”态或 $m = 0$ 的态,——是 $m = +1$ 及 $m = -1$ 的态的线性组合. 相应的“ y ”态为另一组合. 明确地讲,我们是说

$$\begin{aligned} \text{“}z\text{”} &= |1, 0\rangle, \\ \text{“}x\text{”} &= \frac{|1, +1\rangle + |1, -1\rangle}{\sqrt{2}}, \\ \text{“}y\text{”} &= \frac{|1, +1\rangle - |1, -1\rangle}{i\sqrt{2}}. \end{aligned}$$

当以它们的特定坐标轴为参考轴时,这些态都好像是一样的.

对每一个能量, d 态 ($l = 2$) 有 5 个可能的 m 值, 最低能量为 $n = 3$. 其能级如图 19-7 所示. 对角度的依赖关系更加复杂. 例如 $m = 0$ 的态有两个圆锥形的波节, 所以当你们由北极绕至南极时, 波函数的位相从 + 到 - 再变到 +. 它们分别对于 $n = 3$ 以及 $n = 4$ 的 $m = 0$ 的状态, 振幅的大致形式画在图 19-6 的 (e) 及 (f) 中. 同样较大的 n 的振幅具有球形波节.

我们准备再描述可能的状态了. 你们可在许多书中找到有关氢原子波函数的更为详细的描述. 有两本很好的参考书, 一本是 L. 泡令 (L. Pauling) 和 E. B. 威耳孙的 量子力学导论, 另一本是 R. B. 莱顿 (R. B. Leighton) 的 近代物理原理. 在这些书中都有一些函数的图形及许多态的表示图.

我们希望提一下对较高的 l , 波函数有一个特点: 对 $l > 0$ 的情形, 在中心处的振幅为零. 这并不奇怪, 因为当电子的半径臂非常小时, 它很难具有角动量. 根据这个道理, l 越大, 被“推离”中心的振幅就越多. 如果你观察 r 很小时径向函数 $F(r)$ 的变化情况, 则由 (19.52) 发现

$$F_{n,l}(r) \approx r^l.$$

这种对 r 的依赖关系意味着, 对于较大的 l , 必须在远离 $r = 0$ 的地方才会有可观的振幅, 顺便指出, 这种性质取决于径向方程中的离心力项, 所以同样的结论适用于任何在 r 很小时变化比 $\frac{1}{r^2}$ 慢的势——大多数原子的势都是这种势.

§ 19-6 周期表

我们现在希望应用氢原子的理论来大致了解一下化学家的元素周期表. 原子序数为 Z 的元素, 有 Z 个电子被核的电吸引力吸引在一起, 而电子之间又互相排斥. 为了得到严格的解, 我们需求解 Z 个电子在库仑场中的薛定谔方程. 对于氦, 其方程为

$$-\frac{\hbar}{i} \frac{\partial \psi}{\partial t} = -\frac{\hbar^2}{2m} (\nabla_1^2 \psi + \nabla_2^2 \psi) + \left(-\frac{2e^2}{r_1} - \frac{2e^2}{r_2} + \frac{e^2}{r_{12}} \right) \psi,$$

式中 ∇_1^2 是作用于 \mathbf{r}_1 的拉普拉斯算符, \mathbf{r}_1 是一个电子的坐标, ∇_2^2 作用于 \mathbf{r}_2 , 而 $r_{12} = |\mathbf{r}_1 - \mathbf{r}_2|$ (我们再次忽略电子的自旋). 为了得到定态和能级, 我们必须有如下形式的解,

$$\psi = f(\mathbf{r}_1, \mathbf{r}_2) e^{-\frac{i}{\hbar} Et}.$$

几何关系包含在 f 中, 它是六个变量——两个电子同时存在的位置——的函数. 虽然最低能量状态的解已用数字法求得, 但没人能得出解析形式的解.

对具有 3, 4 或 5 个电子的原子, 想要得到严格解是没有希望的. 至于说量子力学已经对周期表给出了正确的解释, 那是太过分了. 但是, 至少可用它定性地了解周期表中揭露出来的许多化学性质.

原子的化学性质主要决定于它的最低能量状态. 我们可以利用下面的近似理论来求这些态及其能量. 首先, 除了采用不相容原理, 即任一特定的电子态只能由一个电子占据外, 我们忽略电子的自旋. 这意味着任一特定的轨道组态最多只能有两个电子——一个自旋朝上, 另一个自旋朝下. 其次在我们的第一级近似中, 不考虑电子之间相互作用的细节, 而认为每一个电子都在核及其他电子所组成的势场中运动. 例如氦, 它有 10 个电子, 我们说一个电子所看到的平均势是由核加上其他九个电子所形成的. 于是我们可想像在薛定谔方程里, 对每个电子我们给与一个势 $V(r)$, 它为 $\frac{1}{r}$ 的场经来自其他电子的球对称电荷密度修正后的势.

在此模型中, 每个电子象独立粒子那样行动. 它的波函数对角度的依赖关系将与氢原子中的情形完全相同. 于是将存在 s 态, p 态等等, 并且它们将具有各种可能的 m 值. 因为 $V(r)$ 不再与 $\frac{1}{r}$ 相同, 所以波函数的径向部分将稍有不同, 但在定性方面将相同, 所以我们有相同的径向量子数 n . 状态的能量也将有点不同

氢

让我们来看看用这些概念可得到些什么. 氢的基态具有 $l=m=0$ 及 $n=1$, 我们称该电子的组态为 $1s$ 态. 能量为 -13.6 电子伏特, 这意味着把电子拉出原子需要 13.6 电子伏特能量. 我们称此能量为“电离能”, 用符号 W_i 表示. 电离能越大, 就越难使电子脱离, 一般说来, 电离能大的材料其化学性质就不大活泼.

氢

现在来看氦. 它的两个电子可处于同一个最低状态(一个自旋朝上, 另一个朝下). 在此最低状态, 电子在一势场中运动, 这个势对小的 r 就象 $z=2$ 的库仑势, 而对大的 r , 就象 $z=1$ 的库仑势. 结果是一个“类氢”的 $1s$ 态, 只是能量稍低. 两个电子占据同一 $1s$ 态 ($l=0, m=0$), 所观察到的电离能(移去一个电子)为 24.6 电子伏特. 因为现在 $1s$ 壳层已填满了——只允许两个电子占据该壳层——因此每个电子为其他原子吸引去的趋势很小. 氦在化学上是惰性的.

锂

锂原子核有三个单位的电荷. 电子态将又是类氢的, 三个电子将占据最低的三个能级. 两个电子将进入 $1s$ 态, 第三个电子将进入 $n=2$ 的态, 但 $l=0$ 呢还是 $l=1$? 在氢原子中这两个态的能量相同, 但在其他原子中则不然, 原因如下, 别忘了 $2s$ 态在核附近有些振幅, 而 $2p$ 态则没有. 这就意味着 $2s$ 态的电子将感受到部分锂核的三

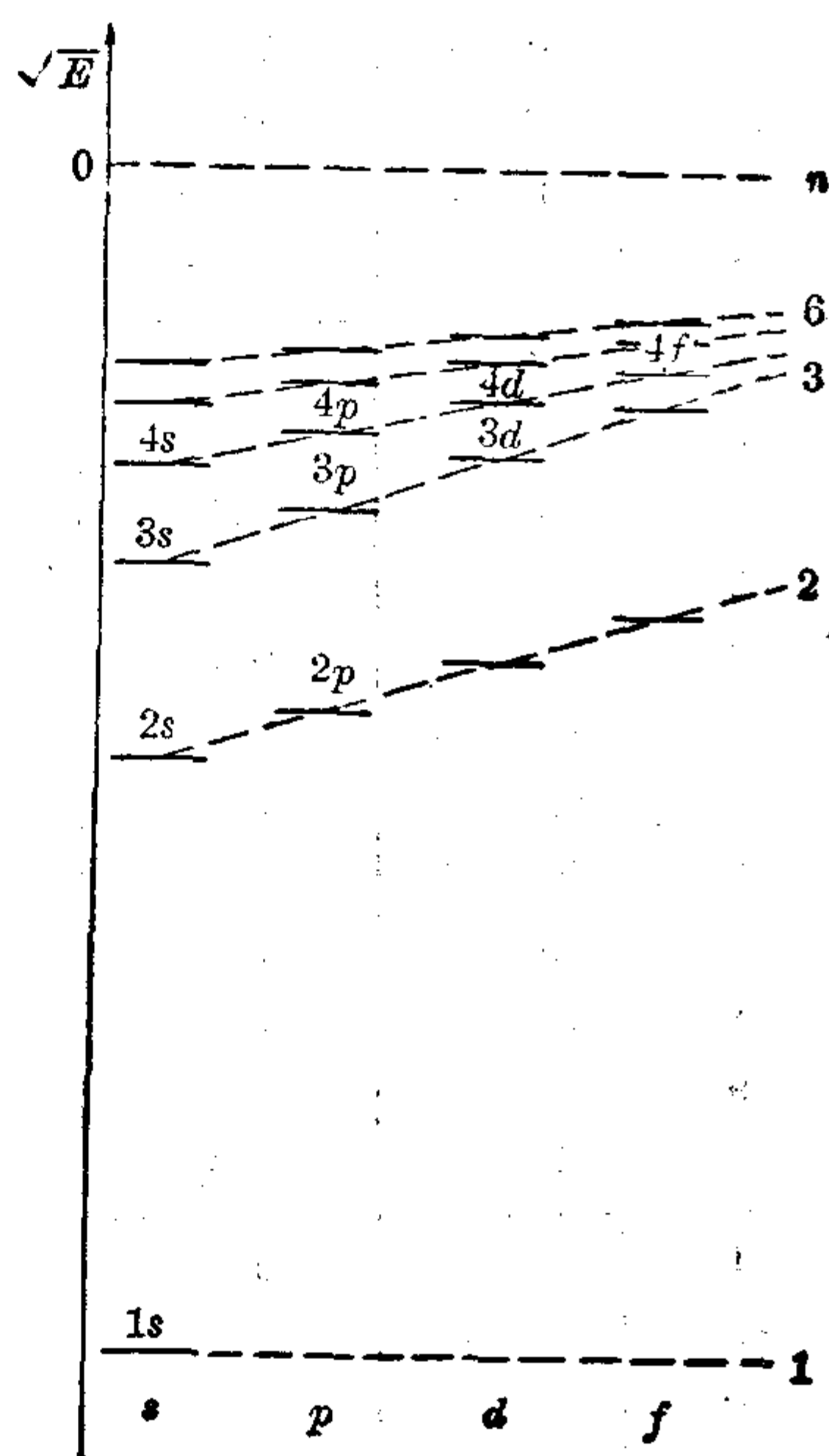


图 19-8 当有其他电子存在时原子中电子能级示意图(标度与图 19-7 不同).

由此你们能够看出逐步显现出来的图样了；我们在表 19-2 中列出了前面 36 种元素，说明每个原子处于基态时电子所占据的状态。表中给出了束缚得最松的电子的电离能以及占据各个“壳层”的电子数，这里，壳层指的是 n 相同的状态。因为不同 l 的态具有不同的能量，每个 l 值与一个有 $2(2l+1)$ 个可能状态（不同的 m 及电子自旋）的支壳层相对应。除了一些我们忽略的微弱的效应之外，这些态都具有相同的能量。

铍

铍与锂相似，只是它不仅是在 $1s$ 态有两个电子，在 $2s$ 态也有两个电子。

硼到氖

硼有 5 个电子，第 5 个电子必然进入 $2p$ 态。因为 $2p$ 态有 $2 \times 3 = 6$ 个不同的状态，所以我们可不断增加电子直到总数达到 8 个电子。这样就得到氖。当电子增加时，原子序数 Z 也增加，所以整个电子的分布越来越接近原子核，以致 $2p$ 态的能量下降。到氖时电离能增至 21.6 电子伏特。氖不易失去电子，也没有多余的低能空位供电子填充，因此它不会试图攫取额外的电子。在化学性质上氖是惰性的。另一方面，氟倒有一个空的可供电子跃入的低能状态，所以氟在化学反应中很活泼。

钠到氩

对钠来说，第十一个电子必须开始一个新的壳层——进入 $3s$ 态。这个态的能级很高，电离能急剧下降，因此钠是一个活泼的化学元素。从钠到氩， $n=3$ 的 s 态和 p 态完全按照从锂到氖那样的次序来填充，在外面空的壳层里，电子的角度组态具有相同的次序，电离能的变化情况也很相似。由此可以看出为什么随着原子序数的增加化学性质会重复，镁在化学性质上非常象铍，硅象碳，氯象氟。氩象氖那样是惰性的。

你们可能已经注意到，在锂与氖之间，电离能的次序略微有点特殊，钠和氟之间也有类似的情况。氧原子对最后一个电子的束缚比我们预期的要稍微弱一些。硫也有类似的情况。这是什么原因呢？如果我们加进一点个别电子之间的相互作用效应，对这一情形就能理解了。考虑一下将第一个 $2p$ 态的电子放进硼原子的情况。有六种可能——三种可能的 p 态，每个 p 态有两种自旋。想象一自旋朝上的电子进入 $m=0$ 的状态，这一状态也称为“ z ”态，因为它紧靠 z 轴。碳的情况将如何呢？现有 2 个 $2p$ 电子。如果其中一个进入“ z ”态，第二个电子将进入什么态？如果它远离第一个电子，它将具有较低的能量，譬如说它进入 $2p$ 壳层的“ x ”态就行。（记住，这个态就是 $m=+1$ 及 $m=-1$ 态的线性组合。）接下来，轮到氮，如果三个 $2p$ 态电子分别处于“ x ”，“ y ”和“ z ”的组态，则它们将具有最低的相互排斥能。但是对氧就不同了，第四个电子必须以相反的自旋进入一个已被填充的态。于是它受到已经在这个态的电子的强烈排斥，所以它的能量不如在其他情况下可以达到的那样低，因而更容易被移去。这就解释了出现在氮和氧之间以及磷和硅之间的结合能次序上的中断现象。

钾到锌

在氩以后，你们首先可能认为新加的电子将开始填充 $3d$ 态。但并非如此。根据前面的描述——以及图 19-8 中说明的——角动量较高的状态其能量要上移。到 $3d$ 态时，其能量已比 $4s$ 态的能量高出一些。所以在钾中，最后一个电子进入 $4s$ 态。这个壳层到钙原子被填满后（有两个电子），就开始对钪、钛、钒填 $3d$ 态。

$3d$ 和 $4s$ 态的能量十分接近，所以很小的影响就能使两者的差额由正变负或由负变正。当我们把四个电子放入到 $3d$ 时，它们的排斥作用使 $4s$ 态的能量上升刚好能超过 $3d$ 态能

量, 所以一个电子移回来了. 对于铬, 我们不是得到预期的 4, 2 组合, 而是 5, 1 组合. 增加一个新电子就得到锰, 此电子重新填入 4s 壳层, 此后 3d 态壳层被一一填满, 直到铜为止.

因锰、铁、钴和镍中最外面的壳层具有相同的组态, 所以它们都趋向于具有相似的化学性质. (此效应对稀土元素更为明显, 它们都具有相同的外壳层, 而其逐渐填充的内壳层对化学性质的影响很小.)

在铜原子中, 一个电子从 4s 态壳层中被夺走. 最后将 3d 壳层填满. 然而, 铜的 10, 1 组态的能量, 与 9, 2 组态的能量是如此接近, 以致附近如有另一原子存在, 就能改变两者的差额. 由于这个原因, 铜的最后两个电子差不多是等价的, 所以铜可以是 1 价也可以是 2 价. (它有时表现出好象其电子处于 9, 2 组态.) 在其他地方也发生类似的情况, 这说明了其他金属, 如铁, 在化合时具有两种原子价的事实. 到锌为止, 3d 和 4s 两壳层都完全填满了.

镱到氩

从镱到氩, 填充次序重又正常地继续下去, 对 4p 壳层进行填充. 外壳层、能量和化学性质重复着从硼到氩及从铝到氩的情形.

氩象氦和氖一样, 是有名的“稀有”气体, 在化学上这三者都是“惰性的”. 这只是意味着, 填满了能量相对较低的壳层, 在与其他元素进行简单化合时, 它们在能量上具有优势的情况是很少的. 具有一个满壳层是不够的. 铍和镁填满了 s 壳层, 但这些壳层的能量太高, 不能使得元素稳定. 同样, 我们会期望在镍的位置上出现另一个“稀土”元素, 如其 3d 壳层的能量更低些(或 4s 壳层能量更高些). 另一方面, 氩并非完全惰性, 它和氯会形成一弱键化合物.

既然我们所举实例已说明了周期表的大多数主要性质, 所以我们就讨论到第 36 号元素为止——还有 70 多个元素.

我们想再指出一点: 我们不仅能在一定程度上了解原子价, 而且也可以讲些关于化学键的方向性质. 取一个原子, 如氧, 它有 4 个 2p 电子. 前三个电子处于“x”, “y”, “z”态, 而第四个电子将重复这些态中的一个, 留下两个态——譬如说“x”和“y”——空着. 接下来考虑 H_2O 的情形. 每一个氢原子都愿意与氧共有一个电子, 帮助氧填满壳层. 这两个电子倾向于进入“x”和“y”的空位. 所以水分子应有两个氢原子, 这两个氢原子相对氧原子中心成直角. 实际上这个角度为 105° . 我们甚至能理解为什么这一角度大于 90° . 由于共有电子, 结果氢原子有了净的正电荷. 电的排斥作用使波函数“变了形”, 把角度扩大到 105° . 在 H_2S 中也出现同样的情况. 但由于硫原子较大, 两个氢原子隔得较远, 排斥作用较小, 所以角度仅扩大到 93° . 硒原子更大, 故在 H_2Se 中角度非常接近 90° .

我们可以用同样的论证来理解氨(H_3N)的几何结构. 氮有再容纳三个 2p 电子的空位, 对“x”, “y”, “z”这种态各一个. 三个氢原子应彼此联成直角. 但构成的角度稍大于 90° ——又是电排斥的缘故——但至少我们看到为什么 H_3N 不是扁平的. 磷化氢(H_3P)的角度接近 90° , 而在 H_3As 中角度更接近 90° . 当我们把 H_3N 描述为一个两态系统时, 我们假定它不是扁平的. 正是由于这种非扁平性才使铍微波激射器成为可能. 现在我们已经看到从我们的量子力学也可以理解分子的形状.

薛定谔方程曾经是物理学的巨大成就之一, 由于它对了解原子结构的根本机理提供了线索, 从而解释了原子光谱、化学性质以及物质的本性.

§ 20-1 操作与算符

到目前为止,虽然我们不时地告诉你们量子力学量和方程的一些特殊写法,但是我们在量子力学中所做的全部工作都可以用普通代数来处理.现在我们想再讲一些描述量子力学事件的有趣而有用的数学方法.处理量子力学问题有许多不同的方法,而大多数书本所采用的方法都与我们所用的不同.当你们继续阅读其他书籍时,你们可能不会立即看出这些书中所讲的方法与我们所用的方法之间的联系.虽然我们也能得出一些有用的结果,但本章的主要目的在于告诉你们一些描写相同物理事件的不同方法.知道了这些方法,你们就能更好地理解别人所讲的了.当人们最初提出经典力学时,他们总是用 x , y 和 z 分量来写出所有的方程式.以后有人指出,发明矢量记号可以使所有的写法大为简化.的确,当你要计算什么时,常常需要将矢量变换成它的分量,但是当你使用矢量时,一般很容易看出发生些什么,而且许多计算也容易得多.在量子力学中,使用“态矢量”的概念可以用比较简单的方法写出许多事情.当然,“态矢量” $|\psi\rangle$ 并非三维空间中的几何矢量,而是代表物理状态的一种抽象符号,此状态用“标记”或“名字” ψ 来识别.这种概念之所以有用,是因为量子力学的规律可以用这种符号写成代数方程.例如,任何状态都可由基础态的线性组合来构成这个基本定律就可以写成:

$$|\psi\rangle = \sum_i C_i |i\rangle \quad (20.1)$$

式中 C_i 是一组普通的(复)数——振幅 $C_i = \langle i|\psi\rangle$ ——而 $|1\rangle, |2\rangle, |3\rangle \dots$ 等等代表在某个基或表象中的基础态.

如果取某个物理状态并对它作些变动——如转动或等候一段时间 Δt ——则得到不同的态.我们说,“对状态进行一次操作产生了一个新的态.”我们可以用一个方程式来表示同一概念.

$$|\phi\rangle = \hat{A}|\psi\rangle. \quad (20.2)$$

对态的一次操作产生另一个态.算符 \hat{A} 代表某个特定的操作.当这一操作作用于任一态,譬如态 $|\psi\rangle$ 上,它产生某个其他的态 $|\phi\rangle$.

式(20.2)表示什么意思呢?我们这样来规定它的意义,如果用 $\langle i|$ 乘(20.2)式,并得 $|\psi\rangle$ 按式(20.1)展开,则得到

$$\langle i|\phi\rangle = \sum_j \langle i|\hat{A}|j\rangle \langle j|\psi\rangle. \quad (20.3)$$

(态 $|j\rangle$ 取自和 $|i\rangle$ 相同的一组)这正是一个代数式.数 $\langle i|\phi\rangle$ 给出了在态 $|\phi\rangle$ 中找到的各个基础态的量,它是以 $|\psi\rangle$ 在各个基础态中出现的振幅的线性叠加表示的.数 $\langle i|\hat{A}|j\rangle$ 正是表明有多少 $\langle j|\phi\rangle$ 进入每个和中的系数.算符 \hat{A} 可用一组数或“矩阵”以数字来描述,

$$A_{ij} \equiv \langle i|\hat{A}|j\rangle. \quad (20.4)$$

所以式(20.2)是式(20.3)的高级写法.实际上还不止这样,它含有更多的东西.在式(20.2)中我们完全没有提到一组基础态.式(20.3)是式(20.2)在某一组基础态中的映像,但

是,如你们所知,你们可以选用你们想要的任意一组态,而式(20.2)就含有这种概念.算符的写法避免了作任意特定的选择.当然,当你想要得到明确的表示时,你必须选择一组基,当你选定后,你就用式(20.3).因此算符式(20.2)是代数式(20.3)的更为抽象的写法.这两种写法之间的区别,类似于下面两种写法的差别.

$$\mathbf{c} = \mathbf{a} \times \mathbf{b}$$

及

$$c_x = a_y b_z - a_z b_y,$$

$$c_y = a_z b_x - a_x b_z,$$

$$c_z = a_x b_y - a_y b_x.$$

第一种写法要方便得多.然而,当你想要计算结果时,你终究必须相对某组坐标轴给出分量.同样地,如果你想要说出 \hat{A} 真正表示什么意思,你必须准备根据某组基础态给出矩阵 A_{ij} .只要你心中有一组 A_{ij} ,式(20.2)就与式(20.3)相同.(你们还应记住,一旦你知道了对一组特定的基础态的矩阵,你总可以算出相对于任何别的基础态的相应矩阵.你可以将矩阵从一个“表象”变换到另一个“表象”.)

式(20.2)中的算符方程也可以用一种新的观点来考虑.如果我们设想某个算符 \hat{A} ,我们就可用它跟任意态 $|\psi\rangle$ 来产生一个新的态 $\hat{A}|\psi\rangle$.有时用这种方法得到的“态”可能是很特殊的——它也许不代表我们在自然界中可能遇到的任何物理情况(例如,我们可能得到一个态,它并不归一化为表示单个电子).换言之,我们有时可能得到数学上人为的“态”,这种人为的“态”可能仍然有用,或许在某些计算过程中可能是有用的.

我们已经告诉了你们许多有关量子力学算符的例子.我们已有了转动算符 $\hat{R}_y(\theta)$,它作用于状态 $|\psi\rangle$ 就产生一个新态,从转动后的坐标系来看,新的态就是原来的态.我们已有了宇称(或反演)算符 \hat{p} ,它通过将所有的坐标反向来得到新的态.我们对自旋为 $\frac{1}{2}$ 的粒子已有算符 $\hat{\sigma}_x$, $\hat{\sigma}_y$ 和 $\hat{\sigma}_z$.

算符 \hat{J}_z 在第17章中是根据小角度 ϵ 的转动算符来定义的,

$$\hat{R}_z(\epsilon) = 1 + \frac{i}{\hbar} \epsilon \hat{J}_z. \quad (20.5)$$

当然这意味着

$$\hat{R}_z(\epsilon)|\psi\rangle = |\psi\rangle + \frac{i}{\hbar} \epsilon \hat{J}_z |\psi\rangle. \quad (20.6)$$

在这个例子中, $\hat{J}_z|\psi\rangle$ 是把态 $|\psi\rangle$ 转动一个小角 ϵ 后所得的态减去原来的态后再乘以 $\frac{\hbar}{i\epsilon}$.

它代表的态是两个态之差.

再举一个例子.我们有一个算符 \hat{p}_x ——称为动量算符(x 分量),由类似(20.6)的式子定义.如果 $\hat{D}_x(L)$ 是使一个态沿 x 方向移动距离 L 的算符,则 \hat{p}_x 定义为

$$\hat{D}_x(\delta) = 1 + \frac{i}{\hbar} \delta \hat{p}_x, \quad (20.7)$$

式中 δ 是一个小位移.将状态 $|\psi\rangle$ 沿 x 移动一小距离 δ 得出一个新的态 $|\psi'\rangle$,我们说这一新态比原来的态增加了一点新的东西

$$\frac{i}{\hbar} \delta p_x |\psi\rangle.$$

我们所讨论的算符作用于像 $|\psi\rangle$ 这样的态矢量上,而 $|\psi\rangle$ 是物理状况的抽象描述.它

们与作用在数学函数上的代数算符大不相同. 例如, $\frac{d}{dx}$ 是一个算符, 它作用于 $f(x)$ 使 $f(x)$ 变成一个新函数 $f'(x) = \frac{df}{dx}$. 另一个例子是代数算符 ∇^2 . 你们可以看出为什么在两种情况下使用相同的名词. 然而你应当记住这两类算符是不同的. 量子力学算符 \hat{A} 不作用于代数函数上, 而作用于 $|\psi\rangle$ 那样的态矢量上. 两类算符都用于量子力学中, 而且常用于相似类型的方程中, 不久你们就会看到. 当你们首次学习这一课题时, 最好一直记住这些差别, 以后对这课题比较熟悉时, 你们就会发现保留这两种算符之间的明显区别并不是很重要的. 的确如此, 你们会发现大多数教科书对这两类算符通常使用相同的记号.

我们现在接下去看看用各种算符能做什么有用的事情. 但是, 首先有一点要特别注意, 假设我们有一个算符 \hat{A} , 对于某基其矩阵为 $A_{ij} \equiv \langle i | \hat{A} | j \rangle$. 态 $\hat{A}|\psi\rangle$ 同时在另一态 $|\phi\rangle$ 中的振幅为 $\langle \phi | \hat{A} | \psi \rangle$. 这个振幅的共轭复数是否有意义呢? 你们应该能够证明

$$\langle \phi | \hat{A} | \psi \rangle^* = \langle \psi | \hat{A}^\dagger | \phi \rangle, \quad (20.8)$$

式中 \hat{A}^\dagger (读作“ A 剑号”), 是一个算符, 其矩阵元为

$$A_{ij}^\dagger = (A_{ji})^*. \quad (20.9)$$

为了得到 A^\dagger 的 i, j 元素, 你们可以先求 \hat{A} 的 j, i 元素 (要颠倒一下指数), 再取它的复数共轭. 态 $\hat{A}^\dagger|\phi\rangle$ 处于 $|\psi\rangle$ 的振幅为态 $\hat{A}|\psi\rangle$ 处于 $|\phi\rangle$ 的振幅的复数共轭. 算符 \hat{A}^\dagger 称为 \hat{A} 的“厄密伴随”. 量子力学中的许多重要算符都具有一种特殊的性质, 即当取它们的厄密伴随时仍回到原来的算符. 若 \hat{B} 是这种算符, 则

$$\hat{B}^\dagger = \hat{B},$$

我们称这种算符为“自伴随”或“厄密”算符.

§ 20-2 平均能量

到目前为止, 我们主要是使你回忆一下已经知道的东西. 现在我们想要讨论一个新问题, 如何求一个系统——譬如一个原子的平均能量? 如果一个原子处于某个确定能量的状态, 并且你去测量这个能量, 你将得到一个确定的能量 E . 如果你继续重复测量所有选定的处在相同状态的每一个原子, 则所有测量结果都将是 E , 你的多次测量的“平均”当然也就是 E .

但是, 如果你对某个非定态 $|\psi\rangle$ 进行测量, 那么会发生什么情况呢? 既然系统没有确定的能量, 一次测量将给出一个能量, 对处于同样状态的其他原子所作的相同测量将给出不同的能量, 等等. 对整个一系列的测量求平均, 你将得出什么呢?

通过把态 $|\psi\rangle$ 投影到一组具有确定能量的状态上, 我们就能回答这个问题. 为了提醒你这是一组特殊的基础态, 我们将这些态称为 $|\eta_i\rangle$. 态 $|\eta_i\rangle$ 中的每一个都有一个确定的能量 E_i , 在这个表象中,

$$|\psi\rangle = \sum_i C_i |\eta_i\rangle. \quad (20.10)$$

当你进行一次能量测量并得到某数值 E_i 时, 你会发现系统处于态 $|\eta_i\rangle$. 但是对每一次测量, 你可能得到不同的数值. 有时得到 E_1 , 有时得到 E_2 , 有时为 E_3 , 等等. 观察到能量 E_1 的几率就是该系统处于状态 $|\eta_1\rangle$ 的几率, 这当然就是振幅 $C_1 = \langle \eta_1 | \psi \rangle$ 的绝对值的平方. 找到每一个可能的能量 E_i 的几率为

$$P_i = |C_i|^2. \quad (20.11)$$

这些几率与整个一系列的测量值的平均值有何关系呢? 设想我们得到这样一系列的

测量结果: $E_1, E_7, E_{11}, E_9, E_1, E_{10}, E_7, E_2, E_3, E_9, E_6, E_4$ 等等, 我们继续测量, 譬如说测量了一千次. 当我们测完后, 把所有的能量相加并用一千去除, 这就是我们所说的平均. 加所有的数时有一条捷径, 你可以把得出 E_1 的次数加起来, 譬如说为 N_1 , 然后把得出 E_2 的次数加起来, 称之为 N_2 , 等等, 所有能量的总和必定为

$$N_1 E_1 + N_2 E_2 + N_3 E_3 + \cdots = \sum_i N_i E_i.$$

平均能量为此总和除以测量的总次数, 总次数就是所有 N_i 之和, 记为 N ,

$$E_{\text{平均}} = \frac{\sum_i N_i E_i}{N}. \quad (20.12)$$

我们已相当接近了, 我们所指的发生某事的几率, 正是我们期望发生的次数除以总的测试次数. 对于大的 N , 比值 $\frac{N_i}{N}$ 会非常接近于 P_i , 即非常接近于找到态 $|\eta_i\rangle$ 的几率, 虽然由于统计涨落 $\frac{N_i}{N}$ 不会严格地等于 P_i . 让我们把这预测(或期望)的平均能量记为 $\langle E \rangle_{\text{平均}}$, 则有

$$\langle E \rangle_{\text{平均}} = \sum_i P_i E_i. \quad (20.13)$$

同样的论证适用于任何测量. 测得的量 A 的平均值应等于

$$\langle A \rangle_{\text{平均}} = \sum_i P_i A_i,$$

式中 A_i 是被观察量的各种可能值, P_i 是得到该值的几率.

让我们回到量子力学状态 $|\psi\rangle$, 它的平均能量为

$$\langle E \rangle_{\text{平均}} = \sum_i |C_i|^2 E_i = \sum_i C_i^* C_i E_i. \quad (20.14)$$

注意这里的奥妙! 首先, 我们将该和写为

$$\sum_i \langle \psi | \eta_i \rangle E_i \langle \eta_i | \psi \rangle. \quad (20.15)$$

其次, 把左边的 $\langle \psi |$ 当作公“因子”, 我们可以把这个因子提到求和号外面, 并把它写为

$$\langle \psi | \{ \sum_i |\eta_i\rangle E_i \langle \eta_i | \psi \rangle \},$$

这个表示式具有下列形式:

$$\langle \psi | \phi \rangle,$$

这里 $|\phi\rangle$ 是某个由下式定义的“杜撰”的态,

$$|\phi\rangle = \sum_i |\eta_i\rangle E_i \langle \eta_i | \psi \rangle. \quad (20.16)$$

换言之, 如果你按量 $E_i \langle \eta_i | \psi \rangle$ 采取每个基础态 $|\eta_i\rangle$, 你就得到这个态.

现在回想一下态 $|\eta_i\rangle$ 是什么意思. 它们应该是定态——所谓定态我们的意思是,

$$\hat{H} |\eta_i\rangle = E_i |\eta_i\rangle.$$

因 E_i 只是一个数, 所以上式右边与 $|\eta_i\rangle E_i$ 相同, 因而式(20.16)中的求和与下式一样,

$$\sum_i \hat{H} |\eta_i\rangle \langle \eta_i | \psi \rangle.$$

现在 i 只出现在收缩为 1 的著名的组合中, 所以

$$\sum_i \hat{H} |\eta_i\rangle \langle \eta_i | \psi \rangle = \hat{H} \sum_i |\eta_i\rangle \langle \eta_i | \psi \rangle = \hat{H} |\psi\rangle.$$

真是奇迹! 式(20.16)与下式相同,

$$|\phi\rangle = \hat{H} |\psi\rangle. \quad (20.17)$$

态 $|\psi\rangle$ 的平均能量可以非常漂亮地写为

$$\langle E \rangle_{\text{平均}} = \langle \psi | \hat{H} | \psi \rangle. \quad (20.18)$$

为了得到平均能量, 就用 \hat{H} 作用于 $|\psi\rangle$ 上, 然后再乘以 $\langle\psi|$, 结果很简单.

我们所得到的求平均能量的新公式不仅漂亮, 而且也很有用. 因为现在我们一点也不必提及任何特定的一组基础态了. 我们甚至没有必要知道所有的可能的能级. 当进行计算时, 我们将需要用某组基础态来描述我们的态, 但是如果知道了对于这组基础态的哈密顿矩阵 H_{ij} , 我们就能得到平均能量. 式(20.18)表明, 对任何一组基础态 $|i\rangle$, 平均能量可以由下式求得,

$$\langle E \rangle_{\text{平均}} = \sum_{ij} \langle \psi | i \rangle \langle i | \hat{H} | j \rangle \langle j | \psi \rangle, \quad (20.19)$$

式中振幅 $\langle i | \hat{H} | j \rangle$ 就是矩阵元 H_{ij} .

让我们对具有确定能量的态 $|i\rangle$ 这种特殊情况来检验一下这个结果. 对这种态, $\hat{H}|j\rangle = E_j|j\rangle$, 所以 $\langle i | \hat{H} | j \rangle = E_j \delta_{ij}$, 而

$$\langle E \rangle_{\text{平均}} = \sum_{ij} \langle \psi | i \rangle E_i \delta_{ij} \langle j | \psi \rangle = \sum_i E_i \langle \psi | i \rangle \langle i | \psi \rangle,$$

这一表示式是正确的.

顺便指出, 式(20.19)可以推广到其他物理量的测量, 只要这些量可以用一个算符来表示. 例如, \hat{L}_z 是角动量 L 的 z 分量算符. z 分量对态 $|\psi\rangle$ 的平均值为

$$\langle \hat{L}_z \rangle_{\text{平均}} = \langle \psi | \hat{L}_z | \psi \rangle.$$

证明上式的一种方法是想像某种情况, 其能量正比于角动量. 于是所有的论证以相同的方式进行.

概括地讲, 如果一个在物理上观察得到的量与一个适当的量子力学算符 \hat{A} 相联系, \hat{A} 对态 $|\psi\rangle$ 的平均值为

$$\langle \hat{A} \rangle_{\text{平均}} = \langle \psi | \hat{A} | \psi \rangle. \quad (20.20)$$

我们说这个式子表示

$$\langle \hat{A} \rangle_{\text{平均}} = \langle \psi | \phi \rangle, \quad (20.21)$$

而

$$|\phi\rangle = \hat{A} |\psi\rangle. \quad (20.22)$$

§ 20-3 原子的平均能量

假定我们想要知道一原子处在由波函数 $\psi(\mathbf{r})$ 所描述的状态时的平均能量, 我们怎样去求呢? 首先让我们来考虑一个一维的情况, 此时态 $|\psi\rangle$ 由振幅 $\langle x | \psi \rangle = \psi(x)$ 来定义. 我们要求适用于坐标表象的式(20.19)的特殊情况. 依我们常用的步骤, 我们用 $|x\rangle$ 和 $|x'\rangle$ 来代替态 $|i\rangle$ 和 $|j\rangle$, 并且把求和改成积分, 得

$$\langle E \rangle_{\text{平均}} = \iint \langle \psi | x \rangle \langle x | \hat{H} | x' \rangle \langle x' | \psi \rangle dx dx'. \quad (20.23)$$

如果愿意, 我们可将这积分写为

$$\int \langle \psi | x \rangle \langle x | \phi \rangle dx, \quad (20.24)$$

而

$$\langle x | \phi \rangle = \int \langle x | \hat{H} | x' \rangle \langle x' | \psi \rangle dx'. \quad (20.25)$$

(20.25)中对 x' 的积分与第16章式(16.50)及(16.52)的积分相同, 并且等于

$$-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2}{dx^2} \psi(x) + V(x)\psi(x).$$

因此有

$$\langle x|\phi\rangle = \left\{ -\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2}{dx^2} + V(x) \right\} \psi(x). \quad (20.26)$$

记住 $\langle \psi|x\rangle = \langle x|\psi\rangle^* = \psi^*(x)$, 利用这一等式, 式(20.23)中的平均能量可写成

$$\langle E \rangle_{\text{平均}} = \int \psi^*(x) \left\{ -\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2}{dx^2} + V \right\} \psi(x) dx. \quad (20.27)$$

给定波函数 $\psi(x)$, 你就可通过完成这个积分而得到平均能量. 现在你可以开始看出我们是怎样反复从态矢量的概念发展到波函数概念的.

式(20.27)括号中的量是一个代数算符¹⁾, 我们将其写成 \mathcal{H}

$$\mathcal{H} = -\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2}{dx^2} + V.$$

用这种记号, 式(20.23)变为

$$\langle E \rangle_{\text{平均}} = \int \psi^*(x) \mathcal{H} \psi(x) dx. \quad (20.28)$$

这里所定义的代数算符 \mathcal{H} 当然与量子力学算符 \hat{H} 不同. 新算符作用于位置函数 $\psi(x) = \langle x|\psi\rangle$ 以给出一个 x 的新函数, $\phi(x) = \langle x|\phi\rangle$, 而 \hat{H} 作用于态矢量 $|\psi\rangle$ 给出另一态矢量 $|\phi\rangle$, 根本不涉及坐标表象或任何特殊表象. 即使在坐标表象中 \mathcal{H} 和 \hat{H} 也不严格相同. 如果我们选定在坐标表象中进行计算, 我们将以矩阵 $\langle x|\hat{H}|x'\rangle$ 来解释 \hat{H} , $\langle x|\hat{H}|x'\rangle$ 以某种方式取决于两个“指标” x 和 x' , 即按照式(20.25), 我们期望 $\langle x|\phi\rangle$ 通过某一积分而与所有的振幅联系起来. 另一方面, 我们发现 \mathcal{H} 是一个微分算符. 在 16-5 节中我们就已得出 $\langle x|\hat{H}|x'\rangle$ 和代数算符 \mathcal{H} 之间的联系.

我们应对我们所得的结果作一限制, 我们业已假定振幅 $\psi(x) = \langle x|\psi\rangle$ 是归一化的. 这个假定的意思是指标度的选取, 应使

$$\int |\psi(x)|^2 dx = 1,$$

所以, 发现电子在某处的几率是 1. 如果你愿意用未归一化的 $\psi(x)$ 来计算, 则应当写成

$$\langle E \rangle_{\text{平均}} = \frac{\int \psi^*(x) \mathcal{H} \psi(x) dx}{\int \psi^*(x) \psi(x) dx}. \quad (20.29)$$

这是一回事.

注意式(20.28)与式(20.18)在形式上很相似, 当你使用 x 表象时, 这两种描写相同结果的方式是经常出现的. 对于任何一个“局域”算符 \hat{A} , 可以从第一种形式转变到第二种形式, 所谓局域算符, 是一个在积分

$$\int \langle x|\hat{A}|x'\rangle \langle x'|\psi\rangle dx'$$

中可以写成 $\hat{a}\psi(x)$ 的算符, 这里 \hat{a} 是一个微分代数算符. 但是, 也有不是这样的算符. 对于这种算符, 你必须用式(20.21)和(20.22)的基本方程.

你们可以很容易地把这种推导推广到三维的情况, 结果为²⁾

$$\langle E \rangle_{\text{平均}} = \int \psi(\mathbf{r}) \mathcal{H} \psi(\mathbf{r}) dVol, \quad (20.30)$$

而

1) “算符” $V(x)$ 表示“用 $V(x)$ 相乘”.

2) 我们把体积元写成 $dVol$. 当然, 它就是 $dx dy dz$, 而对所有三个坐标积分都从 $-\infty$ 到 $+\infty$.

$$\mathcal{H} = -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 + V(\mathbf{r}), \quad (20.31)$$

并以

$$\int |\psi|^2 dVol = 1 \quad (20.32)$$

为条件。显然，同样的这些式子可以推广到具有几个电子的系统上去，但是我们不费心去写出这些结果。

用式(20.30)，我们甚至不知道原子系统的能级也能计算原子态的平均能量。我们所需要的只是波函数。这是一个重要的规律。我们将告诉你们一个有趣的应用。假定你们想知道某个系统的基态能量——譬如说氢原子，但是要解薛定谔方程来求波函数太困难了，因为变量太多。然而，假如你猜一下波函数——随便挑选一个函数——而计算其平均能量，这就是说，如果原子真的处在用这个波函数所描述的状态，则你们就可用式(20.29)——推广到三维情况——求出平均能量。这个能量肯定比基态能量高，因为基态能量是原子所可能具有的最低能量¹⁾。现在选取另一个函数并计算它的平均能量。要是它低于你第一次选取的波函数所得到的能量，它就比较接近真正的基态能量了。如果你继续试用各种人为的状态，你就可能获得越来越低的能量，它越来越接近基态的能量。如果你很聪明，你会试用某种具有几个可调参量的函数，所算得的能量将以这些参量来表示，通过改变这些参量来得出最低的可能的能量，你同时试用了一整类函数。最后，你会发现，要得到更低的能量将越来越困难，并且开始相信已经相当接近最低的可能能量了。氢原子就是用这种方法解出的——不是解一个微分方程，而是造一个具有许多可调参量的特殊函数，通过选择这些参量最终得出平均能量的最低可能值。

§ 20-4 位置算符

原子中电子位置的平均值是什么呢？对任何特定的态 $|\psi\rangle$ 坐标 x 的平均值是什么呢？我们将计算一维情况，而由你们自己把这种概念推广到三维情况以及多于一个粒子的系统的情形。设有一以 $\psi(x)$ 描述的状态，我们不断地测量 x ，平均值是什么呢？它是

$$\int x P(x) dx,$$

式中 $P(x)$ 为在 x 处 dx 的小范围内找到电子的几率。假定几率密度 $P(x)$ 随 x 的变化如图

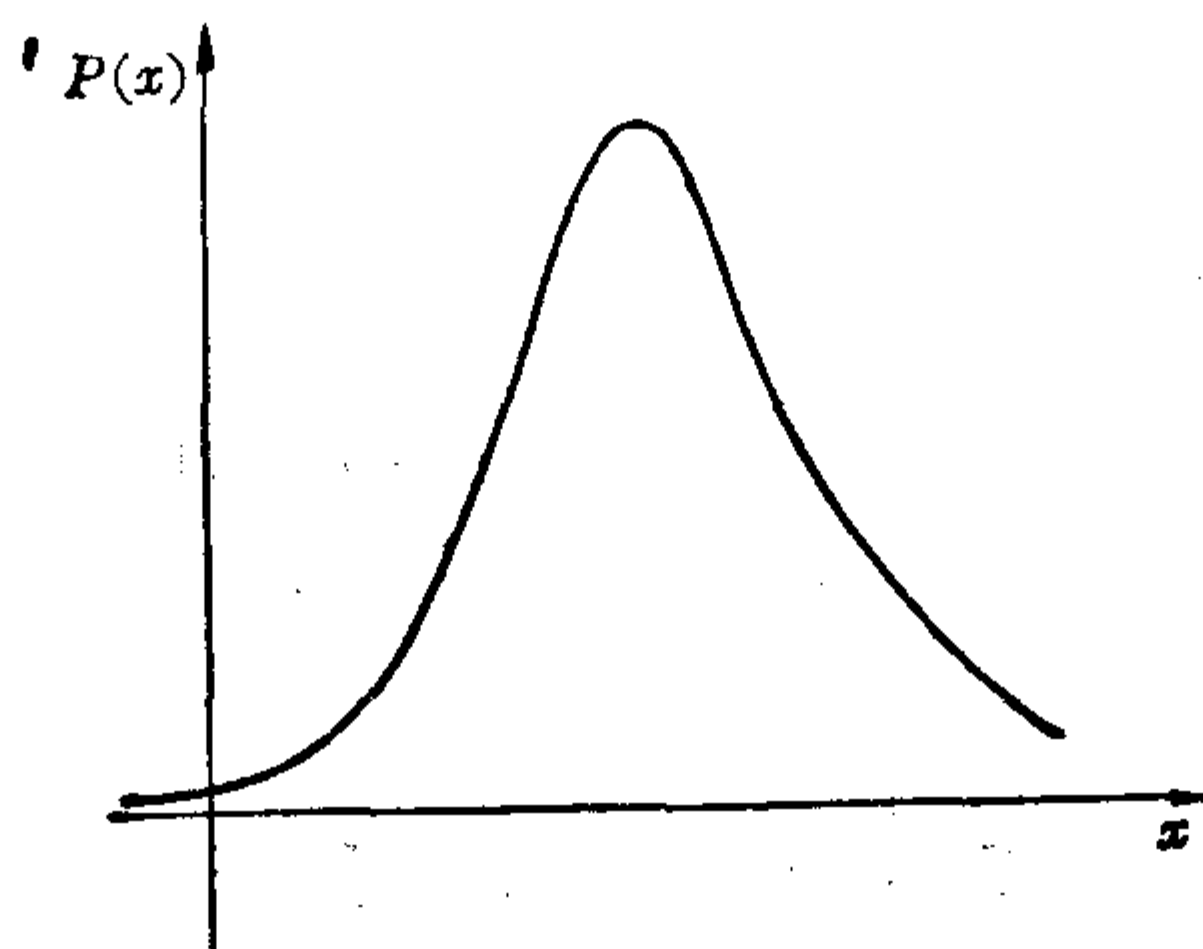


图 20-1 表示一定域粒子的几率密度曲线：

1) 你也可以这样来考虑，你选用的任何函数(即态)都可写成具有确定能量的基础态的线性组合。既然在此组合中存在许多较高能量的态与最低能量的态相混合，则平均能量将比基态能量为高。

20-1 所示, 则此电子最可能在曲线的峰值附近被发现. x 的平均值也在靠近峰值附近的地方, 实际上, 它就是曲线所围面积的重心.

我们早先已看到 $P(x)$ 就是 $|\psi(x)|^2 = \psi^*(x)\psi(x)$, 所以我们可以把对 x 的平均写成

$$\langle x \rangle_{\text{平均}} = \int \psi^*(x) x \psi(x) dx. \quad (20.33)$$

我们所得的 $\langle x \rangle_{\text{平均}}$ 的式子与式(20.30)有相同的形式. 对于平均能量, 能量算符 \hat{H} 出现在两个 ψ 之间, 而对于平均位置, 就只是 x . (如果愿意, 你可以把 x 当作一个“用 x 相乘”的代数算符.) 我们可以把这种对比再加引申, 用与式(20.18)相应的形式来表示平均位置. 假设我们写出

$$\langle x \rangle_{\text{平均}} = \langle \psi | \alpha \rangle \quad (20.34)$$

而

$$|\alpha\rangle = \hat{x} |\psi\rangle, \quad (20.35)$$

然后看看是否能找到这个产生状态 $|\alpha\rangle$ 的算符 \hat{x} , 以使式(20.34)与式(20.33)相一致. 这就是说, 我们必须找到一个 $|\alpha\rangle$, 使得

$$\langle \psi | \alpha \rangle = \langle x \rangle_{\text{平均}} = \int \langle \psi | x \rangle x \langle x | \psi \rangle dx. \quad (20.36)$$

首先, 把 $\langle \psi | \alpha \rangle$ 在 x 表象中展开, 它为

$$\langle x | \alpha \rangle = \int \langle \psi | x \rangle \langle x | \alpha \rangle dx. \quad (20.37)$$

现在比较上面最后两式的积分, 你们看到在 x 表象中

$$\langle x | \alpha \rangle = x \langle x | \psi \rangle. \quad (20.38)$$

将 \hat{x} 作用于 $|\psi\rangle$ 上以得到 $|\alpha\rangle$, 相当于用 x 乘 $\psi(x) = \langle x | \psi \rangle$ 以得到 $\alpha(x) = \langle x | \alpha \rangle$. 这样, 我们就有了 \hat{x} 在坐标表象中的定义¹⁾.

[我们并没有费心去设法得出算符 \hat{x} 在 x 表象中的矩阵. 如果你有兴趣, 你可设法证明

$$\langle x | \hat{x} | x' \rangle = x \delta(x - x'), \quad (20.39)$$

那么你能得到令人高兴的结果

$$\hat{x} | x \rangle = x | x \rangle. \quad (20.40)$$

算符 \hat{x} 具有有趣的性质, 当它作用于基础态 $|x\rangle$ 时, 它相当于用 x 相乘.]

你想要知道 x^2 的平均值吗? 它为

$$\langle x^2 \rangle_{\text{平均}} = \int \psi^*(x) x^2 \psi(x) dx, \quad (20.41)$$

或者, 如果你喜欢, 可以写为

$$\langle x^2 \rangle_{\text{平均}} = \langle \psi | \alpha' \rangle,$$

并且

$$|\alpha'\rangle = \hat{x}^2 |\psi\rangle. \quad (20.42)$$

这里 \hat{x}^2 的意思是 $\hat{x} \cdot \hat{x}$ ——两个算符一个接一个地使用. 有了第二种形式, 你就可以用你想用的任何表象(基础态)来计算 $\langle x^2 \rangle_{\text{平均}}$. 如果你想计算 \hat{x}^n 或任何 x 的多项式的平均值, 你会知道如何去求的.

§ 20-5 动量算符

现在我们希望计算电子的平均动量——仍限于一维的情形. 设 $P(p)dp$ 为测得动量在

1) 式(20.38)并不意味着 $|\alpha\rangle = x|\psi\rangle$. 你们不可以把 $\langle x |$ 当作“因子”提出来, 因为在 $\langle x | \psi \rangle$ 前面的乘子 x 是一个数, 它对各个态 $\langle x |$ 都是不同的, 它是电子在态 $|x\rangle$ 中的坐标值. 参看式(20.40).

p 到 $p+dp$ 之间的几率. 于是

$$\langle p \rangle_{\text{平均}} = \int p P(p) dp. \quad (20.43)$$

现在设 $\langle p|\psi\rangle$ 为态 $|\psi\rangle$ 在确定动量的态 $|p\rangle$ 中的振幅, 这就是我们在 16-3 节中称为 \langle 动量 $p|\psi\rangle$ 的振幅, 它是 p 的函数, 就像 $\langle x|\psi\rangle$ 是 x 的函数一样. 在该处, 我们选取归一化的振幅, 使得

$$P(p) = \frac{1}{2\pi\hbar} |\langle p|\psi\rangle|^2. \quad (20.44)$$

于是我们有

$$\langle p \rangle_{\text{平均}} = \int \langle \psi|p\rangle p \langle p|\psi\rangle \frac{dp}{2\pi\hbar}. \quad (20.45)$$

这个形式和 $\langle x \rangle_{\text{平均}}$ 非常相似.

要是我们愿意, 我们完全可用求 $\langle x \rangle_{\text{平均}}$ 的方法来处理. 首先, 我们可以把上面的积分写成

$$\int \langle \psi|p\rangle \langle p|\beta\rangle \frac{dp}{2\pi\hbar}. \quad (20.46)$$

你们现在应该看出, 此式就是振幅 $\langle \psi|\beta\rangle$ 的展开式——用确定动量的基础态来展开. 由式 (20.45), 态 $|\beta\rangle$ 在动量表象中由下式定义,

$$\langle p|\beta\rangle = p \langle p|\psi\rangle. \quad (20.47)$$

这样, 我们可写出

$$\langle p \rangle_{\text{平均}} = \langle \psi|\beta\rangle, \quad (20.48)$$

并且

$$|\beta\rangle = \hat{p}|\psi\rangle, \quad (20.49)$$

上式中算符 \hat{p} 是根据 p 表象而由式 (20.47) 定义的.

[再者, 如果你愿意, 可以证明 \hat{p} 的矩阵形式为

$$\langle p|\hat{p}|p'\rangle = p\delta(p-p'), \quad (20.50)$$

而

$$\hat{p}|p\rangle = p|p\rangle, \quad (20.51)$$

结果与 x 的情况相同.]

现在出现了一个有趣的问题, 我们能像我们对式 (20.45) 和式 (20.48) 所做的那样来写出 $\langle p \rangle_{\text{平均}}$, 并且知道算符 \hat{p} 在动量表象中的意义. 但我们应如何在坐标表象中解释 \hat{p} 呢? 这个问题也就是当我们有了某个波函数 $\psi(x)$ 而想要求其平均动量所需解决的问题. 明白地讲, 如果 $\langle p \rangle_{\text{平均}}$ 由式 (20.48) 给出, 我们可以根据动量表象将该式展开而回到式 (20.45). 如果我们给出了态的 p 描述——振幅 $\langle p|\psi\rangle$, 它是动量 p 的代数函数——我们可以从式 (20.47) 得到 $\langle p|\beta\rangle$, 再进一步算出积分. 现在问题是: 倘若我们给出了在 x 表象中态的描述, 即给出了波函数 $\psi(x) = \langle x|\psi\rangle$, 我们怎样处理呢?

我们首先将式 (20.48) 在 x 表象中展开, 它为

$$\langle p \rangle_{\text{平均}} = \int \langle \psi|x\rangle \langle x|\beta\rangle dx. \quad (20.52)$$

然而, 我们需要知道在 x 表象中态 $|\beta\rangle$ 是什么, 如果我们能求得, 就可算出此积分. 所以我们的问题在于求出函数 $\beta(x) = \langle x|\beta\rangle$.

我们可用下面的办法求得它. 在 § 16-3 中我们已知 $\langle p|\beta\rangle$ 与 $\langle x|\beta\rangle$ 的关系, 根据式 (16.24)

$$\langle p|\beta\rangle = \int e^{-ipx/\hbar} \langle x|\beta\rangle dx. \quad (20.53)$$

如果我们知道了 $\langle p|\beta\rangle$, 那就可由此式解出 $\langle x|\beta\rangle$. 当然, 我们所希望的是以某种方式将结果用 $\psi(x) = \langle x|\psi\rangle$ 表示出来, $\psi(x)$ 是假定已知的. 假设我们由式(20.47)出发, 再用式(16.24)来写出

$$\langle p|\beta\rangle = p\langle p|\psi\rangle = p \int e^{-ipx/\hbar} \psi(x) dx. \quad (20.54)$$

既然上式是对 x 积分, 可以把 p 放到积分号里去, 并写为

$$\langle p|\beta\rangle = \int e^{-ipx/\hbar} p\psi(x) dx. \quad (20.55)$$

把此式与(20.53)式相比较, 你们会说 $\langle x|\beta\rangle$ 等于 $p\psi(x)$. 不, 不对! 波函数 $\langle x|\beta\rangle = \beta(x)$ 仅与 x 有关, 而与 p 无关, 这就是整个问题之所在.

但是, 某个机灵的人发现式(20.55)中的积分可用分部法来进行. $e^{-ipx/\hbar}$ 对 x 的微商是 $(-\frac{i}{\hbar})p \cdot e^{-ipx/\hbar}$, 所以式(20.55)中的积分等于

$$-\frac{\hbar}{i} \int \frac{d}{dx} (e^{-ipx/\hbar}) \psi(x) dx.$$

如果进行分部积分, 它成为

$$-\frac{\hbar}{i} [e^{-ipx/\hbar} \psi(x)]_{-\infty}^{+\infty} + \frac{\hbar}{i} \int e^{-ipx/\hbar} \frac{d\psi}{dx} \cdot dx.$$

只要我们考虑的是束缚态, 以致当 $x = \pm\infty$ 时 $\psi(x)$ 趋向 0, 则括号就为 0, 我们有

$$\langle p|\beta\rangle = \frac{\hbar}{i} \int e^{-ipx/\hbar} \frac{d\psi}{dx} dx. \quad (20.56)$$

现在把这结果与式(20.53)比较, 我们看到

$$\langle x|\beta\rangle = \frac{\hbar}{i} \frac{d}{dx} \psi(x). \quad (20.57)$$

至此, 我们已有了能完成式(20.52)所必需的关系式, 答案是

$$\langle p\rangle_{\text{平均}} = \int \psi^* \frac{\hbar}{i} \frac{d}{dx} \psi(x) dx. \quad (20.58)$$

我们求得了式(20.48)在坐标表象中的形式.

现在你应开始看出一个有趣的形式的发展了. 当我们问及态 $|\psi\rangle$ 的平均能量时, 我们说它是

$$\langle E\rangle_{\text{平均}} = \langle \psi|\phi\rangle, \text{ 而 } |\phi\rangle = \hat{H}|\psi\rangle.$$

在坐标世界中同样的事件被写为

$$\langle E\rangle_{\text{平均}} = \int \psi^*(x) \phi(x) dx \text{ 而 } \phi(x) = \hat{\mathcal{H}}\psi(x).$$

式中 $\hat{\mathcal{H}}$ 为作用于 x 的函数的代数算符. 当我们问及 x 的平均值时, 我们发现它也能够写成

$$\langle x\rangle_{\text{平均}} = \langle \psi|\alpha\rangle, \text{ 而 } |\alpha\rangle = \hat{x}|\psi\rangle.$$

在坐标世界中相应的式子为

$$\langle x\rangle_{\text{平均}} = \int \psi^*(x) \alpha(x) dx, \text{ 而 } \alpha(x) = x\psi(x).$$

当我们问及 p 的平均值时, 我们写成

$$\langle p\rangle_{\text{平均}} = \langle \psi|\beta\rangle, \text{ 而 } |\beta\rangle = \hat{p}|\psi\rangle.$$

在坐标世界中等价的表示式为

$$\langle p\rangle_{\text{平均}} = \int \psi(x) \beta(x) dx, \text{ 而 } \beta(x) = \frac{\hbar}{i} \frac{d}{dx} \psi(x).$$

在上面三个例子中,我们都从态 $|\psi\rangle$ 开始,由量子力学算符产生另一个(假设的)态.在坐标表象中,我们将代数算符作用在波函数 $\psi(x)$ 上来产生相应的波函数.有如下——对应关系(对一维问题):

$$\begin{aligned}\hat{H} &\longrightarrow \mathcal{H} = -\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2}{dx^2} + V(x), \\ \hat{x} &\longrightarrow x, \\ \hat{p}_x &\longrightarrow \hat{\mathcal{P}}_x = \frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial x}.\end{aligned}\tag{20.59}$$

表 20-1

物理量	算符	坐标形式
能量	\hat{H}	$\mathcal{H} = -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 + V(\mathbf{r})$
	\hat{x}	x
位置	\hat{y}	y
	\hat{z}	z
动量	\hat{p}_x	$\hat{\mathcal{P}}_x = \frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial x}$
	\hat{p}_y	$\hat{\mathcal{P}}_y = \frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial y}$
	\hat{p}_z	$\hat{\mathcal{P}}_z = \frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial z}$

在这个表中,我们对代数算符 $\left(\frac{\hbar}{i}\right) \frac{\partial}{\partial x}$ 引入符号 $\hat{\mathcal{P}}_x$:

$$\hat{\mathcal{P}}_x = \frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial x},\tag{20.60}$$

我们对 $\hat{\mathcal{P}}$ 加上下指标 x 是为了提醒你,我们只是与动量的 x 分量打交道.

你很容易地把这结果推广到三维的情况,其余两个动量分量为

$$\begin{aligned}p_y &\longrightarrow \hat{\mathcal{P}}_y = \frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial y}, \\ p_z &\longrightarrow \hat{\mathcal{P}}_z = \frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial z}.\end{aligned}$$

如果愿意,你甚至可以想到动量的矢量算符,并写为

$$\hat{\mathbf{p}} \longrightarrow \hat{\mathcal{P}} = \frac{\hbar}{i} \left(\mathbf{e}_x \frac{\partial}{\partial x} + \mathbf{e}_y \frac{\partial}{\partial y} + \mathbf{e}_z \frac{\partial}{\partial z} \right),$$

式中 \mathbf{e}_x , \mathbf{e}_y 及 \mathbf{e}_z 为三坐标方向的单位矢量.如果我们写成如下形式,则看起来更为漂亮,

$$\mathbf{p} \longrightarrow \hat{\mathcal{P}} = \frac{\hbar}{i} \nabla.\tag{20.61}$$

总的结果是:至少对某些量子力学算符,在坐标表象中有相应的代数算符.我们把到目前为止所得的结果——推广到三维情况——摘要列入表20-1中.对每一个算符,我们有两个等价的形式¹⁾:

$$|\phi\rangle = \hat{A}|\psi\rangle\tag{20.62}$$

或

$$\phi(\mathbf{r}) = \hat{a}\psi(\mathbf{r}).\tag{20.63}$$

1) 在很多书中,对 \hat{A} 及 \hat{a} 使用相同的符号,这是因为它们都代表相同的物理量,而且也因为写成不同的字母不方便.你们通常可以从上下文来区别它们.

现在我们举一些说明这些概念应用的例子. 第一个例子就是指出 $\hat{\mathcal{P}}$ 和 $\hat{\mathcal{H}}$ 之间的关系. 如果使用 $\hat{\mathcal{P}}_x$ 两次, 得

$$\hat{\mathcal{P}}_x \cdot \hat{\mathcal{P}}_x = -\hbar^2 \frac{\partial^2}{\partial x^2}.$$

这就意味着我们能够写出等式

$$= \frac{1}{2m} \{ \hat{\mathcal{P}}_x \hat{\mathcal{P}}_x + \hat{\mathcal{P}}_y \hat{\mathcal{P}}_y + \hat{\mathcal{P}}_z \hat{\mathcal{P}}_z \} + V(\mathbf{r}),$$

或者用矢量符号

$$\hat{\mathcal{H}} = \frac{1}{2m} \hat{\mathcal{P}} \hat{\mathcal{P}} + V(\mathbf{r}). \quad (20.64)$$

(在代数算符中, 任何没有算符符号(\wedge)的项就表示直接相乘). 此式很妙, 因为要是你还没有忘记经典物理, 就很容易记住它. 每个人都知道能量(非相对论性)就是动能 $\frac{p^2}{2m}$ 加势能, 而 $\hat{\mathcal{H}}$ 是总能量算符.

这结果给人们留下了很深的印象, 所以他们在教学生量子力学之前, 设法将全部经典物理都教给学生. (我们的想法不同!) 但是这种类比常引起误解. 举个例说, 当使用算符时, 各种因子的顺序很重要, 但在经典式子中却不是这样的.

在 17 章中, 我们根据位移算符 \hat{D}_x 用下式 [参见式 (17.27)] 定义了算符 \hat{p}_x ,

$$|\psi'\rangle = \hat{D}_x(\delta) |\psi\rangle = \left(1 + \frac{i}{\hbar} \hat{p}_x \delta \right) |\psi\rangle, \quad (20.65)$$

式中 δ 是一小位移. 我们应证明这个式子与我们新的定义是等价的. 按照我们刚才所得出的, 此式应与下式

$$\psi'(x) = \psi(x) + \frac{\partial \psi}{\partial x} \cdot \delta$$

有相同的意义. 但上式右边正好是 $\psi(x+\delta)$ 的泰勒展式, 如果使态向左移动 δ (或将坐标向右移动相同的数量), 你所得到的无疑就是 $\psi(x+\delta)$. 所以 \hat{p} 的两个定义相一致!

让我们用这个事实来说明另一些事情. 假设有一群粒子处于某个复杂系统中, 我们把它们记为 1, 2, 3, ... (为了简便起见仍限于一维.) 描述此状态的波函数是所有坐标 x_1, x_2, x_3, \dots 的函数, 我们可把它写成 $\psi(x_1, x_2, x_3, \dots)$. 现再将此系统(向左)移动 δ , 新的波函数

$$\psi'(x_1, x_2, x_3, \dots) = \psi(x_1 + \delta, x_2 + \delta, x_3 + \delta, \dots)$$

可以写成

$$\psi'(x_1, x_2, x_3, \dots) = \psi(x_1, x_2, x_3, \dots) + \left\{ \delta \frac{\partial \psi}{\partial x_1} + \delta \frac{\partial \psi}{\partial x_2} + \delta \frac{\partial \psi}{\partial x_3} + \dots \right\}. \quad (20.66)$$

根据式 (20.65), 态 $|\psi\rangle$ 的动量算符(我们称其为总动量)等于

$$\hat{\mathcal{P}}_{\text{总}} = \frac{\hbar}{i} \left\{ \frac{\partial}{\partial x_1} + \frac{\partial}{\partial x_2} + \frac{\partial}{\partial x_3} + \dots \right\},$$

但此式就是

$$\hat{\mathcal{P}} = \hat{\mathcal{P}}_{x_1} + \hat{\mathcal{P}}_{x_2} + \hat{\mathcal{P}}_{x_3} + \dots. \quad (20.67)$$

动量算符也遵从总动量为各部分动量之和的规律. 一切都很好地联系起来, 并且我们所讲过的许多事情都是相互一致的.

§ 20-6 角 动 量

让我们随便看一下另一种运算——轨道角动量的运算. 在 17 章中, 我们根据 $\hat{R}_z(\phi)$ 定义了算符 \hat{J}_z , $\hat{R}_z(\phi)$ 是绕 z 轴旋转角度 ϕ 的算符. 这里我们考虑一个由单个波函数 $\psi(\mathbf{r})$ 所

描述的系统, $\psi(\mathbf{r})$ 只是坐标函数, 并不考虑电子是否有朝上或朝下的自旋. 这就是说, 我们想暂时不去考虑电子的本征角动量, 而只考虑其轨道部分. 为了区分清楚, 我们称轨道角动量算符为 \hat{L}_z , 并且根据转动无限小角 ϵ 的算符将它定义为

$$\hat{R}_z(\epsilon)|\psi\rangle = \left(1 + \frac{i}{\hbar} \mathcal{L}_z\right)|\psi\rangle.$$

(记住, 这个定义仅适用于不包含内在的自旋变量这样的态 $|\psi\rangle$, 只与坐标 $\mathbf{r} = x, y, z$ 有关.) 如果我们在一绕 z 轴转过小角 ϵ 后的新坐标系中来看态 $|\psi\rangle$, 我们所看到的新态为

$$|\psi'\rangle = \hat{R}_z(\epsilon)|\psi\rangle.$$

如果我们愿意在坐标表象中描写此态 $|\psi\rangle$ ——也就是用它的波函数 $\psi'(\mathbf{r})$ 来描写, 我们预期可以把它写为

$$\psi'(\mathbf{r}) = \left(1 + \frac{i}{\hbar} \epsilon \mathcal{L}_z\right)\psi(x). \quad (20.68)$$

\mathcal{L}_z 是什么呢? 从图 20-2 可以看出, 在新坐标系中 x 和 y (实际上应是 x' 和 y' , 但我们把撇号省略了) 处的一点 P 以前是在 $x - \epsilon y$ 和 $y + \epsilon x$ 处. 因为电子位于 P 点的振幅不因坐标转动而改变, 我们可以写出

$$\psi'(x, y, z) = \psi(x + \epsilon y, y - \epsilon x, z) = \psi(x, y, z) + \epsilon y \frac{\partial \psi}{\partial x} - \epsilon x \frac{\partial \psi}{\partial y}.$$

(记住 ϵ 为小角.) 这意味着

$$\mathcal{L}_z = \frac{\hbar}{i} \left(x \frac{\partial}{\partial y} - y \frac{\partial}{\partial x} \right). \quad (20.69)$$

这就是我们的答案. 但是注意, 它等价于

$$\mathcal{L}_z = x \hat{\mathcal{P}}_y - y \hat{\mathcal{P}}_x. \quad (20.70)$$

回到量子力学算符, 我们可写为

$$\hat{L}_z = x \hat{p}_y - y \hat{p}_x. \quad (20.71)$$

这公式很容易记忆, 因为它很象经典力学中熟知的公式, 它是

$$\hat{L} = \mathbf{r} \times \mathbf{p} \quad (20.72)$$

的 z 分量.

算符问题的一个有趣的方面是把许多经典方程转变为量子力学的形式. 哪些方程并非如此呢? 最好有一些不成立, 因为如果每个式子都这样, 则量子力学就没有什么特点了, 也就没有新的物理学了. 这里有一个式子就不一样, 在经典物理中,

$$xp_x - p_x x = 0,$$

在量子力学中它是什么呢?

$$\hat{x} \hat{p}_x - \hat{p}_x \hat{x} = ?$$

让我们在 x 表象中把它算出来. 为了明确起见, 我们代入某个波函数 $\psi(x)$, 于是有

$$x \hat{\mathcal{P}}_x \psi(x) - \hat{\mathcal{P}}_x x \psi(x),$$

或

$$x \frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial x} \psi(x) - \frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial x} x \psi(x).$$

注意微商作用于它右边的每个函数. 我们得出

$$x \frac{\hbar}{i} \frac{\partial \psi}{\partial x} - \frac{\hbar}{i} \psi(x) - \frac{\hbar}{i} x \frac{\partial \psi}{\partial x} = -\frac{\hbar}{i} \psi(x). \quad (20.73)$$

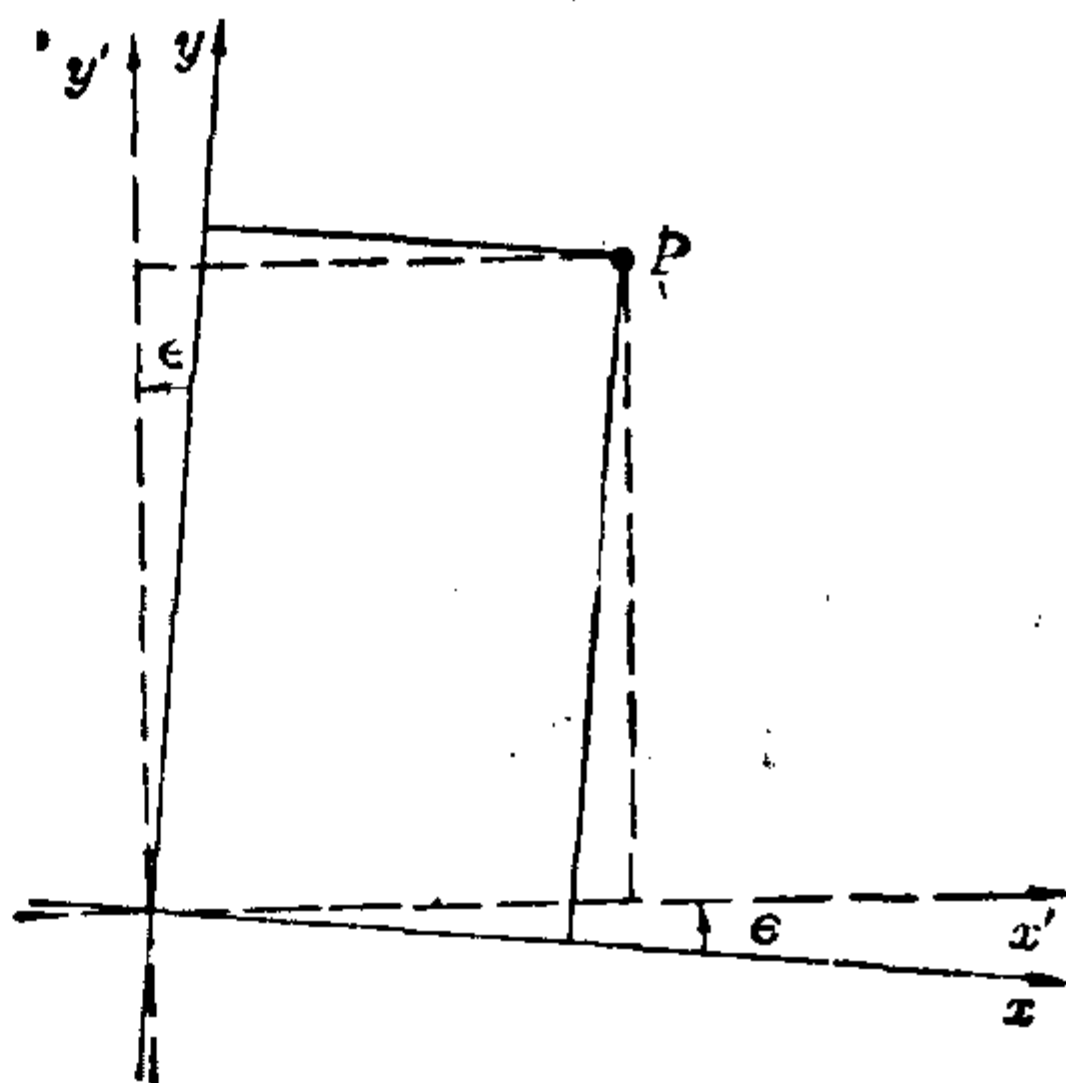


图 20-2 坐标绕 z 轴转动一小角度 ϵ

结果不为零。整个运算就等于乘以 $-\frac{\hbar}{i}$ ：

$$\hat{x}\hat{p}_x - \hat{p}_x x = -\frac{\hbar}{i}. \quad (20.74)$$

如果普朗克常数为零, 经典结果和量子结果将相同, 那就没有量子力学可言了。

顺便提一下, 如果任意两个算符 \hat{A} 和 \hat{B} , 当取如下组合

$$\hat{A}\hat{B} - \hat{B}\hat{A}$$

不为零时, 则我们说“这些算符不对易”, 而象(20.74)那样的等式称为它们的“对易规则”。你可以看出 \hat{p}_x 和 \hat{y} 的对易规则为

$$\hat{p}_x \hat{y} - \hat{y} \hat{p}_x = 0.$$

还有另一个与角动量有关的非常重要的对易规则, 它为

$$\hat{L}_x \hat{L}_y - \hat{L}_y \hat{L}_x = i\hbar \hat{L}_z. \quad (20.75)$$

你可以通过证明这一关系式来练习一下算符 \hat{x} 和 \hat{p} 的运算。

有趣的是在经典物理中也有不能对易的算符。在我们讨论空间中的转动时就已见过这种情况。如果你把某物体, 例如一本书, 先绕 x 轴旋转 90° , 然后绕 y 轴转 90° , 所得的结果与先绕 y 轴旋转 90° , 然后绕 x 转 90° 的结果不同。事实上式(20.75)的根源正是空间的这种性质。

§ 20-7 平均值随时间的变化

现在我们要向你们说明一些别的事情。平均值如何随时间变化呢? 假定在某瞬时有一个算符 \hat{A} , 它本身并不显含时间, 我们的意思是指像 \hat{x} 或 \hat{p} 那样的算符。(我们不考虑像随时间而变化的某种外来势算符, 诸如 $V(x, t)$ 。)现在我们计算在某态 $|\psi\rangle$ 的 $\langle A \rangle_{\text{平均}}$, 它为

$$\langle A \rangle_{\text{平均}} = \langle \psi | \hat{A} | \psi \rangle. \quad (20.76)$$

$\langle A \rangle_{\text{平均}}$ 与时间的关系怎样呢? 它为何与时间有关呢? 一个原因可能是算符本身明显地与时间有关——例如, 如果它涉及像 $V(x, t)$ 这样的随时间变化的势。但是, 即使算符与时间 t 无关, 譬如说算符 $\hat{A} = \hat{x}$, 其相应的平均值也可能与时间有关。粒子的平均位置当然可以移动。如果 \hat{A} 与时间无关, 这种运动如何由式(20.76)产生呢? 态 $|\psi\rangle$ 很可能随时间而变化。对于非定态, 我们往往把该态写成 $|\psi(t)\rangle$, 以明确地表示它对时间的依赖关系。我们要证明 $\langle A \rangle_{\text{平均}}$ 的变化率是由一个称为 \hat{A} 的新算符给出的。记住 \hat{A} 是一个算符, 所以在 \hat{A} 上加一点并不表示它对时间取微商, 而仅为一新算符 \hat{A} 的一种写法, 其定义为

$$\frac{d}{dt} \langle A \rangle_{\text{平均}} = \langle \psi | \hat{A} | \psi \rangle. \quad (20.77)$$

我们的问题是找出算符 \hat{A} 。

首先, 我们知道状态的变化率由哈密顿算符给出, 明确地讲为

$$i\hbar \frac{d}{dt} |\psi(t)\rangle = \hat{H} |\psi(t)\rangle. \quad (20.78)$$

这正是对我们原有的哈密顿算符的定义。

$$i\hbar \frac{dC_j}{dt} = \sum_j H_{ij} C_j \quad (20.79)$$

的一种抽象写法。如果取此式的复数共轭, 它等于

$$-i\hbar \frac{d}{dt} \langle \psi(t) | = \langle \psi(t) | \hat{H}. \quad (20.80)$$

其次,看看如果我们将式(20.76)对 t 求微商,其结果将如何. 既然 ψ 与 t 有关,则有

$$\frac{d}{dt} \langle A \rangle_{\text{平均}} = \left(\frac{d}{dt} \langle \psi | \right) \hat{A} | \psi \rangle + \langle \psi | \hat{A} \left(\frac{d}{dt} | \psi \rangle \right). \quad (20.81)$$

最后,用(20.78)及(20.79)两式来代替上式中的微商,我们得到

$$\frac{d}{dt} \langle A \rangle_{\text{平均}} = \frac{i}{\hbar} \{ \langle \psi | \hat{H} \hat{A} | \psi \rangle - \langle \psi | \hat{A} \hat{H} | \psi \rangle \}.$$

此式与下式相同,

$$\frac{d}{dt} \langle A \rangle_{\text{平均}} = \frac{i}{\hbar} \langle \psi | (\hat{H} \hat{A} - \hat{A} \hat{H}) | \psi \rangle.$$

将此式与式(20.77)相比较,可看到

$$\dot{\hat{A}} = \frac{i}{\hbar} (\hat{H} \hat{A} - \hat{A} \hat{H}). \quad (20.82)$$

这就是我们感兴趣的定理,它对任何算符 \hat{A} 都成立.

顺便提一下,如果算符 \hat{A} 本身就与时间有关,则必定有

$$\dot{\hat{A}} = \frac{i}{\hbar} (\hat{H} \hat{A} - \hat{A} \hat{H}) + \frac{\partial \hat{A}}{\partial t}. \quad (20.83)$$

现在让我们用几个例子来试一下式(20.82),看它是否真的有意义. 例如,什么算符与 \hat{x} 相对应? 我们说,它应该是

$$\dot{\hat{x}} = \frac{i}{\hbar} (\hat{H} \hat{x} - \hat{x} \hat{H}). \quad (20.84)$$

这是什么呢? 找出其意义的一种办法是,用 \mathcal{H} 的代数算符在坐标表象中把它算出来. 在坐标表象中,对易子为

$$\mathcal{H} x - x \mathcal{H} = \left\{ \frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2}{dx^2} + V(x) \right\} x - x \left\{ \frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2}{dx^2} + V(x) \right\}.$$

如果把它作用在任意函数 $\psi(x)$ 上,并算出所有的微分,最后可得

$$\frac{-\hbar^2}{2m} \frac{d\psi}{dx}.$$

然而这正好与

$$-i \frac{\hbar}{m} \hat{p}_x \psi,$$

相同. 所以我们得到

$$\hat{H} \hat{x} - \hat{x} \hat{H} = -i \frac{\hbar}{m} p_x \quad (20.85)$$

或

$$\dot{\hat{x}} = \frac{\hat{p}_x}{m}. \quad (20.86)$$

这是一个奇妙的结果,它意味着,如果 x 的平均值随时间而改变,则重心的移动等同于平均动量除以 m . 与经典力学完全相似.

再举一个例子. 一个态的平均动量的变化率是什么? 同样处理. 它的算符是

$$\dot{\hat{p}} = \frac{i}{\hbar} (\hat{H} \hat{p} - \hat{p} \hat{H}). \quad (20.87)$$

你仍然可以在 x 表象中运算. 记住这时 \hat{p} 变为 $\frac{d}{dx}$, 而且这意味着你将取势能 V (在 \mathcal{H} 中) 的微商——但仅在 \mathcal{H} 的第二项中. 结果这一项是唯一不被消去的一项,你得到

$$\hat{\mathcal{H}} \hat{\mathcal{P}} - \hat{\mathcal{P}} \hat{\mathcal{H}} = -i\hbar \frac{dV}{dt},$$

或

$$\hat{p} = -\frac{dV}{dt}. \quad (20.88)$$

又是经典的结果。式子的右边是力，所以我们已导出了牛顿定律！但是要记住——这些是关于算符的定律，只给出平均的量，它们并不描述原子内部运动的细节。

量子力学具有 $\hat{p}\hat{x}$ 不等于 $\hat{x}\hat{p}$ 这一必不可少的差别，它们只差一点点——差一个很小的数值 \hbar 。但是所有如干涉，波动等等奇异复杂的现象都来自于 $\hat{x}\hat{p} - \hat{p}\hat{x}$ 不完全为零这一点点事实。

有关这个概念的历史也是很有趣的。在 1926 年几个月的时间里，海森伯及薛定谔各自发现了描述原子的力学的正确定律。薛定谔发明了他的波函数 $\psi(x)$ 并找到了它的方程。另一方面，海森伯发现自然界可以用经典方程来描述，只是 $xp - px$ 应等于 $\frac{\hbar}{i}$ ，这结果可以通过用特殊的矩阵定义它们而得到。用我们的话来讲，他使用能量表象及其矩阵。海森伯的矩阵代数和薛定谔的微分方程都能解释氢原子。几个月以后，薛定谔就能证明这两种理论是等价的——如同我们在这里所看到的。但是量子力学的这两个不同的数学形式是各自独立地发明的。

经典情况下的薛定谔方程： 关于超导电性的讨论会

§ 21-1 磁场中的薛定谔方程

这一讲只是供消遣的。我希望用稍微不同的方式来讲这章——看看怎样解决问题。不要以为我在尽最后一分钟的努力教你们一些新东西，在这种意义上说，这章内容并不是整个课程的一部分。相反，我设想我在对程度较高的听众，对那些已经受过量子力学训练的人，就这个题目举行一次讨论会或作一次研究报告。讨论会和正规讲课之间的主要区别是，讨论会的报告人不必给出所有的步骤，或者所有的数学运算。他只说：“如果你这样那样去做，这就是所得的结果”，而不给出所有的详细证明。所以在这一章里，我将始终叙述概念，并且只给你计算的结果。你应该认识到并不期望你立刻理解每一件事，但相信如果你完成了这些步骤，就会(或多或少)算出这些结果。

撇开这些不谈，以下是一个我想要讲的课题，这是最近的、现代的，并且完全是一个正统的研究讨论班上的报告。我的题目是经典背景中的薛定谔方程——超导情形。

通常，出现在薛定谔方程中的波函数只适用于一个或两个粒子。而且波函数本身并不是具有经典意义的某种东西——不同于电场，或矢势或这种类型的东西。单个粒子的波函数是一种“场”——从它作为位置的函数意义上来说——但一般说来它并不具有经典的意义。然而，在有些情况下，一个量子力学的波函数的确具有经典意义，这就是我想要讲的。物质在小尺度范围内所特有的量子力学行为，在大尺度范围通常感觉不到，除非在标准的方式中它得出牛顿定律——所谓经典力学定律。但是在某些情况中，量子力学的独特性能以特殊的方式在大尺度或“宏观”范围内呈现出来。

在低温情况下，当一个系统的能量减至非常非常低时，所牵涉的只是靠近基态的非常非常少的态，而不是大量的态。在这种情况下，基态的量子力学特征可以在宏观尺度上显示出来，这一讲的目的就是要说明量子力学与大尺度效应之间的联系——不是通常那种由量子力学平均而重新得出牛顿力学的讨论，而是一种特殊情况，在这种情况下，量子力学将在大的或“宏观”的尺度上产生它自己的特征效应。

我将以提醒你们某些薛定谔方程的性质来开始¹⁾。我想用薛定谔方程来描述一个粒子在磁场中的行为，因为超导现象涉及到磁场。一外磁场用一矢势来描写，而问题是：在矢势的情况下量子力学的定律是什么？描述矢势情况下的量子力学行为的原理是很简单的。当有一个场存在时，粒子沿一定的路线从一处到另一处的振幅，等于无场时沿同一路线的振幅乘以矢势的线积分乘上电荷除以普朗克常数²⁾后的指数(见图 21-1)：

1) 实际上我不是提醒你们，因为以前我并没有给你们说明过这些方程，但是别忘了这个讨论会的精神。

2) 第二卷，§15-5。

$$\langle b|a\rangle_{\mathbf{A}\neq 0} = \langle b|a\rangle_{\mathbf{A}=0} \cdot \exp\left\{\frac{iq}{\hbar} \int_a^b \mathbf{A} \cdot d\mathbf{s}\right\}. \quad (21.1)$$

它是量子力学的一个基本陈述.

在没有矢势时,带电粒子(非相对论性的、无自旋)的薛定谔方程为

$$-\frac{\hbar}{i} \frac{\partial \psi}{\partial t} = \mathcal{H} \psi = \frac{1}{2m} \left(\frac{\hbar}{i} \nabla\right) \cdot \left(\frac{\hbar}{i} \nabla\right) \psi + q\phi\psi, \quad (21.2)$$

式中 ϕ 是电势,从而 $q\phi$ 是势能¹⁾. 式(21.1)相当于下列陈述:在磁场中,哈密顿算符中的梯度在每一种情况下都用此梯度减去 $q\mathbf{A}$ 来代替,所以式(21.2)变为

$$-\frac{\hbar}{i} \frac{\partial \psi}{\partial t} = \mathcal{H} \psi = \frac{1}{2m} \left(\frac{\hbar}{i} \nabla - q\mathbf{A}\right) \cdot \left(\frac{\hbar}{i} \nabla - q\mathbf{A}\right) \psi + q\phi\psi, \quad (21.3)$$

这就是带有电荷 q 的粒子(非相对论性,无自旋)在电磁场 \mathbf{A} 、 ϕ 中运动的薛定谔方程.

为了证明这是正确的,我想举一个简单的例子:我们有一列沿 x 轴排列的原子,其间隔为 b 而不是连续的,当无外场存在时,电子从一个原子跳到另一个原子的振幅为 K ²⁾.

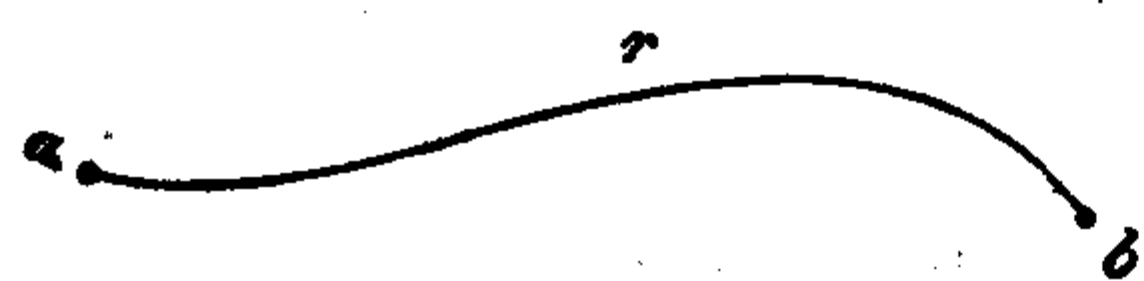


图 21-1 沿路径 Γ 由 a 至 b 的振幅与

$$\exp\left(\frac{iq}{\hbar} \int_a^b \mathbf{A} \cdot d\mathbf{s}\right) \text{成正比}$$

按照式(21.1),如果在 x 方向有矢势 $A_x(x, t)$,则电子跳跃的振幅将从原来的振幅改变一个因子

$\exp\left(\frac{iq}{\hbar} A_x b\right)$, 其中指数是 $\frac{iq}{\hbar}$ 乘矢势从一个原子到下一个原子的积分. 为简便起见,我们令 $\left(\frac{q}{\hbar}\right) A_x \equiv f(x)$,

因为 A_x 通常取决于 x . 如果将位于 x 处的原子“ n ”找到电子的振幅称为 $O(x) \equiv O_n$, 那么振幅的变化率由下列方程给出

$$-\frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial t} O(x) = E_0 O(x) - K e^{-ibf\left(x+\frac{b}{2}\right)} O(x+b) - K e^{+ibf\left(x-\frac{b}{2}\right)} O(x-b). \quad (21.4)$$

上式右边有三个部分. 首先,如果电子位于 x 处,则有某个能量 E_0 . 像通常那样,它给出 $E_0 O(x)$ 这项. 其次,存在 $-K O(x+b)$ 这项,它是电子从位于 $x+b$ 处的原子“ $n+1$ ”回跳一步的振幅. 但是发生在矢势中时,该振幅的相位必定按照式(21.1)的规则移动. 如果 A_x 在一个原子间隔范围内没有明显改变,那么积分可写为中间一点处的 A_x 值乘上间隔 b . 所以 $\left(\frac{iq}{\hbar}\right)$ 乘积分正好是 $b f\left(x+\frac{b}{2}\right)$. 因为电子是往回跳的,所以我已证明这种位相移动带一负号. 这就给出了第二部分. 同样地,存在从另一边跳过来的一定的振幅,但这时我们需用在 x 另一边 $\frac{b}{2}$ 处的矢势,乘上距离 b . 这就是第三部分. 总和即是在矢势中 x 处振幅的方程式.

现在我们知道,如果函数 $O(x)$ 足够平滑(我们取长波长极限)并且如果我们让原子靠得更近些,则式(21.4)将接近于电子在自由空间中的行为. 所以下一步是假定 b 很小,将式(21.4)的两边以 b 的幂次展开. 例如,若 b 为零,则右边正好是 $(E_0 - 2K)O(x)$,所以在零级近似下,能量为 $E_0 - 2K$. 接下来是 b 的项. 但是因为两个指数函数具有相反的符号,所以只剩下 b 的偶次幂. 因此你如果把 $O(x)$, $f(x)$ 和指数函数作泰勒展开,然后收集 b^2 的项,则得

$$-\frac{\hbar}{i} \frac{\partial O(x)}{\partial t} = E_0 O(x)$$

1) 注意不要与我们以前使用的关于状态的标记 ϕ 相混淆.

2) K 与无磁场时线型点阵问题中称为 A 的量相同. 见第 13 章.

$$-2KC(x) - Kb^2\{C''(x) - 2if(x)C'(x) - if'(x)C(x) - f^2(x)C(x)\}. \quad (21.5)$$

(“撇号”表示对 x 的微商.)

这个令人讨厌的组合看起来非常复杂,但是在数学上它与下式严格相同,

$$-\frac{\hbar}{i} \frac{\partial C(x)}{\partial t} = (E_0 - 2K)C(x) - Kb^2 \left[\frac{\partial}{\partial x} - if(x) \right] \left[\frac{\partial}{\partial x} - if(x) \right] C(x). \quad (21.6)$$

第二个括号作用在 $C(x)$ 上得 $C'(x)$ 加上 $if(x)C(x)$. 第一个括号作用在这两项上得 C'' 项和含有 $f(x)$ 的一次微商及 $C(x)$ 一次微商的项. 现在记住, 零磁场¹⁾ 的解代表一个具有有效质量 $m_{\text{有效}}$ 的粒子, $m_{\text{有效}}$ 由下式给出

$$Kb^2 = \frac{\hbar}{m_{\text{有效}}}.$$

如果令 $E_0 = -2k$, 并且代回 $f(x) = (q/\hbar)A_x$, 你可以容易地验证式(21.6)与式(21.3)的第一部分相同. (势能项的来源是众所周知的, 所以我不再把它包括在这个讨论中.) 式(21.1)

关于矢势以指数因子的方式改变全部振幅的陈述是与动量算符 $\left(\frac{\hbar}{i}\right)\nabla$ 用

$$\frac{\hbar}{i} \nabla - qA$$

来代替的规则相同的, 正如你在薛定谔方程(21.3)中所看到的.

§ 21-2 几率的连续性方程

现在我转向第二点. 单粒子薛定谔方程的一个重要部分, 是在某处找到粒子的几率由波函数绝对值的平方给出的概念. 在狭隘的意义上说几率守恒也是量子力学的特征. 当在某处找到电子的几率减少, 与此同时在另一处电子的几率增加(保持总几率不变), 其间必有某种东西在流动. 换言之, 如果几率在一个地方减少, 而在另一处增加, 则在其间必有某种流动, 从这个意义上说电子具有一种连续性. 例如, 如果你在其间加一道墙, 它就会有影响, 几率就不同了. 所以单几率守恒并不是守恒定律的完整陈述, 正如单单的能量守恒不像局域的能量守恒²⁾那样深刻和重要. 如果能量消失了, 必定有相应的能量流动. 同样, 我们希望找出一种几率“流”, 如果几率密度(单位体积内的几率)有任何改变, 就可认为是由于某种流的流入或流出引起的. 这种流将是一个矢量, 可以这样来理解这一矢量: 其 x 分量是一粒子在 x 方向每秒通过平行于 xy 平面的每单位面积的净几率. 向 $+x$ 方向通行的认为是正流, 向相反方向通行的认为是负流.

是否存在这种流呢? 你知道几率密度 $P(\mathbf{r}, t)$ 可用波函数表示为

$$P(\mathbf{r}, t) = \psi^*(\mathbf{r}, t)\psi(\mathbf{r}, t). \quad (21.7)$$

我现在问: 是否存在这样的流 \mathbf{J}

$$\frac{\partial P}{\partial t} = -\nabla \cdot \mathbf{J} \quad (21.8)$$

如果我对式(21.7)求时间的微商, 就得到两项

$$\frac{\partial P}{\partial t} = \psi^* \frac{\partial \psi}{\partial t} + \psi \frac{\partial \psi^*}{\partial t}. \quad (21.9)$$

现在对 $\frac{\partial \psi}{\partial t}$ 利用薛定谔方程——式(21.3), 并取它的复共轭以得出 $\frac{\partial \psi^*}{\partial t}$ ——每一个 i 都变号, 你得到

1) §13-3.

2) 第二卷, §7-1.

$$\begin{aligned} \frac{\partial P}{\partial t} = & -\frac{i}{\hbar} \psi^* \frac{1}{2m} \left(\frac{\hbar}{i} \nabla - q\mathbf{A} \right) \cdot \left(\frac{\hbar}{i} \nabla - q\mathbf{A} \right) \psi + e\phi \psi^* \psi \\ & - \psi \frac{1}{2m} \left(\frac{\hbar}{i} \nabla + q\mathbf{A} \right) \cdot \left(\frac{\hbar}{i} \nabla + q\mathbf{A} \right) \psi^* - e\phi \psi \psi^*. \end{aligned} \quad (21.10)$$

势项和其他许多东西都可以消掉, 而剩下的正好能写成一完整的散度项. 整个方程式就相当

$$\frac{\partial P}{\partial t} = -\nabla \cdot \left\{ \frac{1}{2m} \psi^* \left(\frac{\hbar}{i} \nabla - q\mathbf{A} \right) \psi + \psi \left(-\frac{\hbar}{i} \nabla - q\mathbf{A} \right) \psi^* \right\}. \quad (21.11)$$

这实际上并不像它看起来那样复杂. 它是一个对称组合, 该组合为 ψ^* 乘对 ψ 的某种运算加上 ψ^* 乘上对 ψ 运算的复共轭. 它是某个量加上该量的共轭复数, 所以其和为实数——它本应如此. 这种运算可以这样去记忆: 它正好是动量算符 $\hat{\mathcal{P}}$ 减 $q\mathbf{A}$. 我可以把式(21.8)中的流写为

$$\mathbf{J} = \frac{1}{2} \left\{ \left[\frac{\hat{\mathcal{P}} - q\mathbf{A}}{m} \psi \right]^* \psi + \psi^* \left[\frac{\hat{\mathcal{P}} - q\mathbf{A}}{m} \right] \psi \right\}. \quad (21.12)$$

于是就有一个完成式(21.8)的流 \mathbf{J} 了.

式(21.10)表明几率是局域守恒的. 如果一粒子在一区域消失, 若没有某种东西在中间流动, 它就不可能在另一个区域出现. 设想最初的区域被一足够远的封闭面所包围, 而在该面上找到电子的几率为零. 在此面内某处找到该电子的总几率为 P 的体积分. 但是根据高斯定理, 散度 \mathbf{J} 的体积分就等于 \mathbf{J} 的面积分. 如果 ψ 在表面处为零, 式(21.10)表明 \mathbf{J} 亦为零, 所以在曲面内找到粒子的总几率不可能改变. 只有有些几率向边界靠近, 才会有某些几率漏出. 我们可以说它只是通过表面而漏出——这就是局域守恒.

§ 21-3 两类动量

关于流的方程是相当有趣的, 而且有时也带来不少困扰. 你会把流想像为粒子的密度乘上速度那种东西. 密度应是 $\psi\psi^*$ 这种东西这是对的. 式(21.12)中的每一项看上去像是算符

$$\frac{\hat{\mathcal{P}} - q\mathbf{A}}{m} \quad (21.13)$$

的平均值的典型形式, 所以多半我们会把它想像为流动的速度. 看来似乎我们对速度与动量的关系有两种意见, 因为我们也认为动量除以质量 $\frac{\hat{\mathcal{P}}}{m}$, 应为速度. 这两种速度相差一矢势.

碰巧在经典物理中也发现了这两种可能性, 动量可以用两种方式定义¹⁾. 一种称为“运动学动量”, 但为了完全清楚起见, 我在这章里称它为“ $m\mathbf{v}$ -动量”, 这是由质量乘速度而得到的动量. 另一个(动量)是更数学化、更抽象的动量, 有时称为“动力学动量”, 而我将称它为“ p -动量”. 这两种可能性是

$$m\mathbf{v}\text{-动量} = m\mathbf{v}, \quad (21.14)$$

$$p\text{-动量} = m\mathbf{v} + q\mathbf{A}. \quad (21.15)$$

这表明在量子力学里, 在存在磁场的情况下, 与梯度算符 $\hat{\mathcal{P}}$ 相关的是 p -动量, 所以得到式(21.13)是速度算符的结论.

我想暂时离开本题, 告诉你们下述问题中最重要的东西, 为什么在量子力学里必须有某些像式(21.15)这样的东西. 波函数按照式(21.3)的薛定谔方程随时间而变化. 如果我突然改变矢势, 波函数在最初的一刹那并不改变, 只有它的变化率才改变. 现在考虑一下在下列

1) 例如, 见 J. D. Jackson, 经典电动力学. John Wiley and Sons, Inc. New York (1962), p. 408.

情况下将发生什么。假定我有一长螺线管, 在其中可以产生一磁场(B -场)的通量, 如图 21-2 所示。同时有一带电粒子呆在附近。假定该通量几乎在一瞬间由零增至某个值。我从零矢势开始, 然后加进一矢势。这意味着我突然产生了一个周界矢势 A , 你将记得 A 绕一回路的线积分与穿过这一回路的 B 的通量相同¹⁾。现在如果我突然加进矢势将发生什么情况呢? 根据量子力学方程, A 的突然变化并不引起 ψ 的突变, 波函数仍是相同的。所以梯度也不变。

但是记住, 当我突然加进磁通量时, 在电学方面发生的情况。在通量上升的短时间内, 就有一个电场产生, 电场的线积分等于磁通量的时间变化率:

$$\mathbf{E} = -\frac{\partial \mathbf{A}}{\partial t}. \quad (21.16)$$

如果通量迅速变化, 则此电场是极大的, 同时它给该粒子一作用力, 该力为电荷乘电场。所以在通量增加的过程中, 粒子获得一等于 $-qA$ 的总冲量(就是 $m\mathbf{v}$ 的变化)。换言之, 如果你在电荷处突然加一矢势, 则该电荷立即获得一等于 $-qA$ 的动量。但是有些东西并不立即改变, 它就是 $m\mathbf{v}$ 和 $-qA$ 之差。所以当你突然改变矢势时, 和 $\mathbf{p} = m\mathbf{v} + q\mathbf{A}$ 不改变。此量 \mathbf{p} 就是我所说的 p -动量, 在经典力学的动力学理论中它是一个重要的量, 但在量子力学中也有直接的意义。它取决于波函数的特性, 并且认为它与算符

$$\hat{\mathbf{p}} = \frac{\hbar}{i} \nabla$$

是相同的。

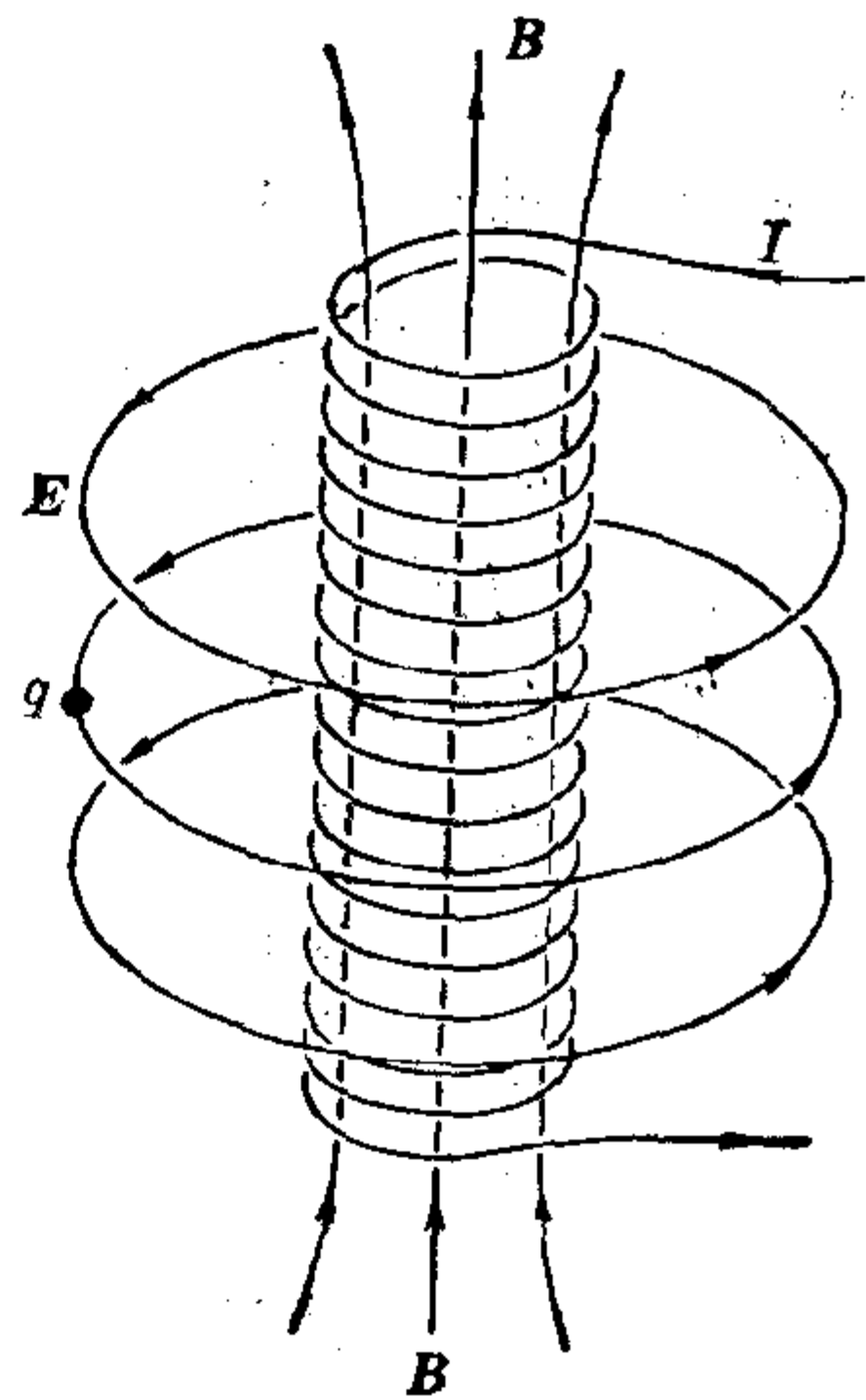


图 21-2 在电流增加的螺线管外面的电场

§ 21-4 波函数的意义

当薛定谔最初发现他的方程时, 他发现式(21.9)的守恒定律是他的方程的结果。但是他错误地设想 P 是电子的电荷密度, 而 \mathbf{J} 是电流密度, 所以他认为电子是通过这些电荷和电流与电磁场相互作用的。当他对氢原子解出了他的方程并且算得 ψ 时, 他并没有计算任何事件的几率——那时还没有振幅——于是解释就完全不同了。原子核是稳定的, 但是有电流在其周围流动, 电荷 P 和电流 \mathbf{J} 将产生电磁场并将辐射光。他在解一些问题时立即发现结果不太正确。正是在这一点上玻恩对我们有关量子力学的观念作出了重要的贡献。玻恩根据几率振幅的概念正确地(就我们所知)解释了薛定谔方程中的 ψ , 几率振幅是一个非常难懂的概念, 振幅的平方不是电荷的密度, 而只是在某处单位体积内找到电子的几率, 而且当你在某处找到电子时, 电子的全部电荷就在该处。这整个思想都属于玻恩。

于是原子里面的电子波函数 $\psi(\mathbf{r})$ 并不描述弥散的、具有平滑的电荷密度的电子。这个电子不是在这里, 就是在那儿, 或者别的什么地方, 但是它无论在什么地方都是一个点电荷。另一方面, 我们可以设想一种情况, 在这种情况下大量粒子处于完全相同的状态, 其中非常多的粒子具有完全相同的波函数。然后怎样呢? 它们中的一个粒子在这里, 另一个在那里, 并且在一给定区域找到其中任何一个粒子的几率正比于 $\psi\psi^*$ 。但是由于存在如此多的粒子, 所以如果我只看任何个体积 $dx dy dz$ 的话, 那么我通常将找到一个接近 $\psi\psi^* dx dy dz$ 的数。

1) 第二卷, 14 章, §4-1.

所以在大量粒子都处于相同的状态,而 ψ 是其中一个粒子的波函数的情况下, $\psi\psi^*$ 可以解释为粒子的密度.在这种情况下,如果每个粒子带有相同的电荷 q ,那么,事实上我们可以进一步把 $\psi\psi^*$ 解释为电荷密度.正规地说,只给予 $\psi\psi^*$ 几率密度的量纲,因此 ψ 应乘 q 才给出电荷密度的量纲.就我们现在的目的而言,我们可以把这个常数因子放到 ψ 中去,而把 $\psi\psi^*$ 本身当作电荷密度.根据这种理解, \mathbf{J} (我们曾计算过的几率流)就直接变为电流密度了.

所以在许多粒子都处于完全相同状态的情况下,波函数就可能有一种新的物理解释.电荷密度和电流密度可直接从波函数计算出来,且可把波函数的物理意义推广到经典的、宏观情况.

对于中性粒子也有类似的情形.当我们有了单个光子的波函数时,该波函数就是在某处找到一个光子的振幅.虽然我们一直没有写下光子波函数的式子,但是光子波函数也有一个与电子薛定谔方程相似的方程.光子的方程正好与电磁场的麦克斯韦方程相同,并且它的波函数与矢势 \mathbf{A} 相同.光子的波函数结果就是矢势.因为光子是没有相互作用的玻色子,许多光子可以处于相同的状态——正如你所知道的,它们喜欢处于同一状态,因此量子物理与经典物理是一回事.当有无数光子处于相同状态(也就是处在相同的电磁波中)时,你就可以直接测量该波函数,即矢势.当然,在历史上起作用的是另一种方式.最初的许多观察是对许多光子处于相同状态的情况进行的,所以我们可以通过在宏观水准上亲自观察波函数的性质,来发现单个光子的正确方程.

对于电子,麻烦的是你不能在相同状态放进多于一个的电子.因此,人们长期相信,薛定谔方程的波函数决不会有一个类似于光子振幅的宏观表示.另一方面,现在认识到超导现象显示出的正是这种情况.

§ 21-5 超 导 电 性

正如你所知,许多金属在低于某一温度(对于不同的金属此温度也不相同)时就变为超导体¹⁾.当把温度降得足够低时,金属导电时就没有电阻.这种现象已经在绝大多数(但不是全部)金属中观察到,而这种现象的理论引起了很多困难.为了了解超导体内部的情况曾花费了很长的时间,而就我们目前的目的而言我们只作足够的描述.原来这是由于电子与点阵中原子的振动间的相互作用,使得电子之间有一个净的有效吸引,结果使电子合在一起,如果非常定性和粗糙地讲,就是电子形成束缚偶.

现在你知道,单个电子是费密粒子.但是一束缚偶将表现得像玻色粒子.因为,如果我交换一个偶中的两个电子,我就两次改变了波函数的符号,这意味着我没有改变任何东西.因此一个偶是一个玻色粒子.

成对的能量——即净的有效吸引——是非常非常弱的,只要有很小的温度,热骚动就能使这两个电子分开变回到“正常”电子.但是当你把温度降到足够低,以致它们不得不尽力进入绝对的最低态时,它们就聚集成偶.

我不希望你把偶想像成真像一个点粒子那样很紧密地结合在一起.事实上,最初了解这种现象的最大困难之一是事情并非如此.形成偶的两个电子实际上散布在一个相当大的距离上,偶之间的平均距离相对地小于单个偶的大小.几个偶在同一时间占据着同一空间.

1) 首先由 Onnes 在 1911 年发现. H. K. Onnes, Comm. Phys. Lab. univ. Leyden. Nos. 119, 120, 122(1911).

你可以在 E. A. Lyuton 所著的超导电性, John Wiley and Sons, Inc, New York, 1962 中找到最新的讨论.

关于在金属中电子形成偶的原因以及对在形成偶时放出的能量的估计, 这两者都是最近取得的成就。超导理论中的这个基本论点, 首先在巴丁、库珀和施里弗的理论中得到解释¹⁾, 但这不是本章的主题。然而, 我们将接受电子确实以这种或那种方式形成偶的概念, 并且我们可以把这些偶想像成或多或少地表现得像粒子, 因此我们可以谈论关于一个“偶”的波函数。

现在, 这种偶的薛定谔方程多少有点像式(21.3)。有一个区别是现在的电荷 q 将为电子电荷的两倍。同时, 我们不知道在晶格中偶的惯性或有效质量, 所以我们不知道对 m 要代入什么数值。我们也不应该认为如果进入很高频率(或短波长)的区域, 这就是正确的形式, 因为与极其快速变化的波函数相对应的动能可以大到使偶解体。一个偶破裂的几率正比于 $\exp(-E_{\text{偶}}/kT)$ 。没有被束缚在偶中的电子叫做“正常”电子, 它们以普通的方式在晶体内部运动。然而, 我将只考虑基本上为零度的情况——或者, 无论如何, 我将不顾那些由不在偶中的电子所造成的复杂情况。

因为电子偶是玻色子, 当一给定的状态中存在着很多电子偶时, 其他的偶具有特别大的振幅进入同一状态。所以几乎所有的偶都被锁在最低能量的完全相同的状态——很不容易使其中一个偶进入另一个状态。进入相同状态的振幅比进入未被占据的状态的振幅要大一个著名因子 \sqrt{n} , 这里 n 是最低态的占有数。所以我们认为所有的偶都在同一个状态中运动。

那么我们的理论将会像什么呢? 我将把 ψ 称为在最低能量状态的一个偶的波函数。但是, 因为 $\psi\psi^*$ 将要与电荷密度 ρ 成正比, 我不妨把 ψ 写成电荷密度的平方根乘上某个相因子:

$$\psi(\mathbf{r}) = \rho(\mathbf{r})e^{i\theta(\mathbf{r})}, \quad (21.17)$$

式中 ρ 和 θ 都是 \mathbf{r} 的实函数。(当然, 任何复数函数也可以写成这样。)当我们谈到电荷密度时, 我们的意思指什么是很清楚的, 但是, 波函数的相位 θ 的物理意义是什么呢? 那么, 让我们来看一看把 $\psi(\mathbf{r})$ 代入方程(21.12)时发生些什么, 并且用这些新变量 ρ 和 θ 来表示电流密度。它仅是变量的变换, 我不想写出全部运算步骤, 其结果为:

$$\mathbf{J} = \frac{\hbar}{m} \left(\nabla\theta - \frac{q}{\hbar} \mathbf{A} \right) \rho. \quad (21.18)$$

因为电流密度和电荷密度对超导电子气具有直接的物理意义, 所以 ρ 和 θ 两者都是实在的东西。位相就像 ρ 一样是可观察量, 它是电流密度 \mathbf{J} 的一部分。绝对的位相不是可观察量, 但是如果各处的位相梯度知道的话, 位相就知道了, 除了差一个常数。你可以在一点上定义位相, 并且各处的位相也就确定了。

顺便提一句, 当你把电流密度 \mathbf{J} 想像为实际上是电荷密度乘上电子流的运动速度即 $\rho\mathbf{v}$ 时, 就能够把电流方程分析得略好一些。于是式(21.18)就相当于

$$m\mathbf{v} = \hbar\nabla\theta - q\mathbf{A}. \quad (21.19)$$

注意 $m\mathbf{v}$ -动量有两部分, 一部分是来自矢势的贡献, 另一部分是来自波函数行为的贡献。换句话说, 量 $\nabla\theta$ 正好就是我们曾称为 p -动量的量。

§ 21-6 迈斯纳效应

现在我们可以来叙述某些超导现象了。首先是没有电阻, 之所以没有电阻是因为所有的电子都聚集在同一状态。在正常的电流中你可把一个电子或别的电子从有规则的电流中

1) J. Bardeen, L. Y. Cooper 和 J. R. Schrieffer, Phys. Rev. 108, 1175 (1957).

打出来, 逐渐使普通的动量退化. 但是在这里要使一个电子偏离所有其他电子的行为是困难的, 因为所有玻色子都有进入同一状态的趋势. 电流一旦产生了, 就永远保持下去.

如果你有一块处于超导态的金属, 并且加上一不太强(我们将不去详细地叙述到底有多强)的磁场, 则此磁场不能穿过该金属, 这现象也是容易理解的. 当你建立起磁场时, 如果其中任何一部分磁场在金属内部产生时, 则会有一个产生电场的磁通量的变化率, 而根据楞次定律, 该电场会立即产生一反抗通量的电流. 既然所有的电子将一起运动, 一个无限小的电场将产生足够的电流, 以完全抵消任何外加的磁场. 所以你如果将一金属冷却至超导态后加上磁场, 则该磁场将被排除.

一个由迈斯纳通过实验发现的有关现象更为有趣¹⁾. 如果你有一块处于高温的金属(所以它是正常导体), 并且建立一穿过该金属的磁场, 然后你把温度降到临界温度(这时金属变为超导体)以下, 磁场就被排除出去. 换言之, 金属中突然出现它自己的电流——其大小正好把磁场推出去.

我们可以在方程中看到关于这种现象的理由, 我愿意来解释一下. 假定我们取一整块超导物质, 在任何稳定情况下, 电流的散度必然为零, 因为电流无处可流. 为方便起见我们选取使 \mathbf{A} 的散度等于零. (我应该解释一下为什么这种简单的选取不会失去普遍性, 但是我不想花这个时间). 取式(21.18)的散度, 则得 θ 的拉普拉斯算符等于零. 等一等, 请问 ρ 的变化怎样呢? 我忘记提及一个要点, 由于原子离子的点阵, 在金属中存在着一个正电荷背景. 如果电荷密度 ρ 是均匀的, 就没有净电荷和电场. 如果在一区域内有电子的积聚, 电荷就不会中和, 在那里就有一巨大的排斥使电子分离²⁾. 所以在正常情况下, 超导体内电子的电荷密度几乎是完全均匀的——我可以取 ρ 为常数. 唯一可使 $\nabla^2\theta$ 在金属块内每一处皆为零的方式是 θ 为一常数. 这就意味着 p -动量对 \mathbf{J} 没有贡献. 于是式(21.18)表明电流与 ρ 乘 \mathbf{A} 成正比. 所以在一块超导物质内的每个地方, 电流必定与矢势成正比.

$$\mathbf{J} = -\rho \frac{q}{m} \mathbf{A}. \quad (21.20)$$

因为 ρ 和 q 有相同的(负)符号, 而 ρ 又为常数, 所以我可以设 $\rho q/m = -(\text{某个常数})$, 于是

$$\mathbf{J} = -(\text{某个常数}) \mathbf{A}. \quad (21.21)$$

这个方程最初是由 H. 伦敦和 F. 伦敦³⁾ 提出来解释对超导电性的实验观察的, 这是在了解此效应的量子力学起因之前很久的事.

现在我们可以把式(21.20)用到电磁的方程中去以求关于场的解. 矢势与电流密度的关系为

$$\nabla^2 \mathbf{A} = -\frac{1}{\epsilon_0 c^2} \mathbf{J}. \quad (21.22)$$

如果我对 \mathbf{J} 采用式(21.21), 则得

$$\nabla^2 \mathbf{A} = \lambda^2 \mathbf{A}, \quad (21.23)$$

式中 λ^2 就是一个新常数,

$$\lambda^2 = \rho \frac{q}{\epsilon_0 m c^2}. \quad (21.24)$$

1) W. Meissner and R. Ochsenfeld, *Naturwiss.* **21**, 787(1933).

2) 事实上, 如果电场太强, 偶将破裂, 所产生的“正常”电子也需要能量. 所以主要的一点是近乎均匀的密度 ρ 在能量上是有利的.

3) H. London 和 F. London, *Proc. Roy. Soc. (London)* **A140**, 71(1935); *physics* **2**, 341 (1935).

现在我们试着解此方程求 A , 并且看看出现些什么细节. 例如, 在一维情况下式(21.23)具有形式为 $e^{-\lambda x}$ 和 $e^{+\lambda x}$ 的指数解. 这些解表示当由表面深入到材料内部时, 矢势必然指数式减少. (它不能增加, 否则将是一个爆炸.) 如果金属块比 $\frac{1}{\lambda}$ 大很多, 那么磁场只透入表面一薄层——厚度约为 $\frac{1}{\lambda}$, 整个内部的其余部分皆无磁场. 如图 21-3 所示. 这就是迈斯纳效应的解释.

距离 λ 有多大? 记住 r_0 是电子的“电磁半径”(2.8×10^{-13} 厘米), 它由下式给出

$$mc^2 = \frac{q_e^2}{4\pi\epsilon_0 r_0}.$$

还得记住, 式(21.24)中的 q 是电子电荷的两倍, 所以

$$\frac{q}{\epsilon_0 mc^2} = \frac{8\pi r_0}{q_e}.$$

把 ρ 写成 $q_e N$, 这里 N 是每立方厘米中电子的数目, 我们有

$$\lambda^2 = 8\pi N r_0 \quad (21.25)$$

对于像铅这样的金属, 每立方厘米有 3×10^{23} 个原子, 所以如果每个原子只贡献出一个传导电子, $\frac{1}{\lambda}$ 大致为 2×10^{-5} 厘米, 它给出了这个量的数量级.

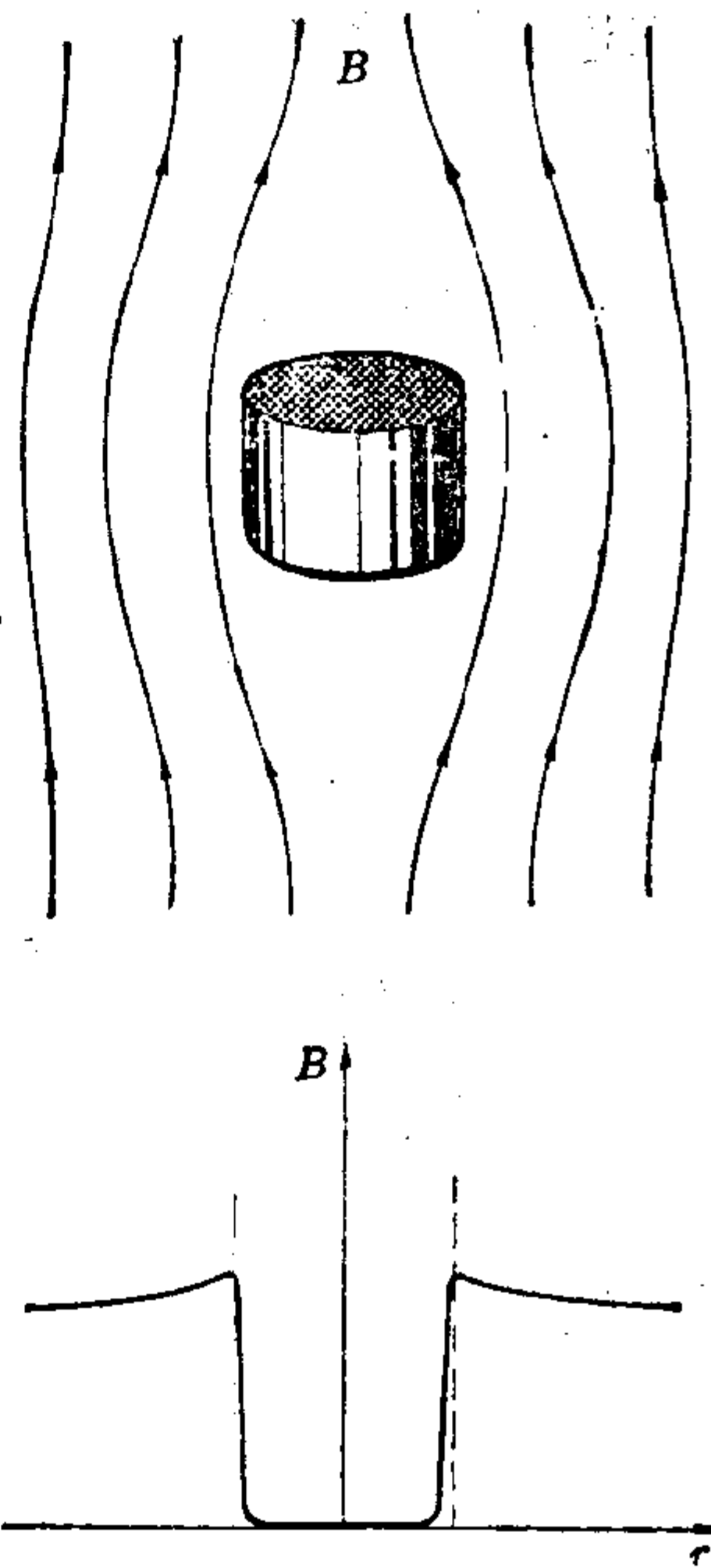


图 21-3 (a) 磁场中的超导圆柱体; (b) 磁场 B 作为 r 的函数

§ 21-7 通量的量子化

伦敦方程(21.21)的提出是为了说明所观察到的包括迈斯纳效应在内的超导电性实验事实. 然而近来有了更富有戏剧性的预言. 伦敦提出的预言太特殊了, 以致到最近才受到人们较多的注意. 我现在来讨论它. 假定这次我们不用一整块材料, 而用一厚度大于 $\frac{1}{\lambda}$ 的环. 如果开始我们加一穿过此环的磁场, 然后使环冷却到超导状态, 接着再移去原来的 B 源, 我们来看看在这种情况下会发生些什么. 事件发生的先后次序画在图 21-4 上. 在正常态时环的体内将有场, 如图 21-4(a) 所示. 当环成为超导态时磁场被迫排除在材料之外(正如我们刚才看到的). 于是就有一些通量穿过环中的孔, 如图(b)所示. 如果现在移去外磁场, 穿过孔的磁力线将被“陷住”, 如图(c)所示. 穿过中心的通量 Φ 不能减少, 因为 $\frac{\partial \Phi}{\partial t}$ 必须等于 E 绕环的线积分, 而在超导体内这是零. 当外磁场移去后, 超导电流开始绕环流动以保持穿过环的通量为一常数. (这是旧的涡流概念, 只是电阻为零.) 然而, 这些电流都靠近表面流动(至 $\frac{1}{\lambda}$ 的深度), 同样可以用我们对实心金属块的分析方法来证明. 这些电流能够使磁场保持在环体之外, 并且产生一个永久被陷住的磁场.

然而, 现在有一个基本的区别, 而且我们的方程预言了一个惊人的效应. 上面我们所作出的在实心块中 θ 必为一常数的论证, 对环不适用, 你可以从下面的论证看到.

我们知道在环体内部电流密度 J 为零, 所以由方程(21.18)得

$$\hbar \nabla \theta = q A. \quad (21.26)$$

如果我们取 A 绕曲线 Γ 的积分, 该曲线在环的横截面中心附近绕环一周, 所以它绝不会靠近表面, 如图 21-5 所示, 我们来考虑在这种情况下我们得到些什么. 由式(21.26)

$$\hbar \oint \nabla \theta \cdot ds = q \oint A \cdot ds. \quad (21.27)$$

现在你已经知道, A 绕任何回路的线积分都等于穿过该回路的 B 通量

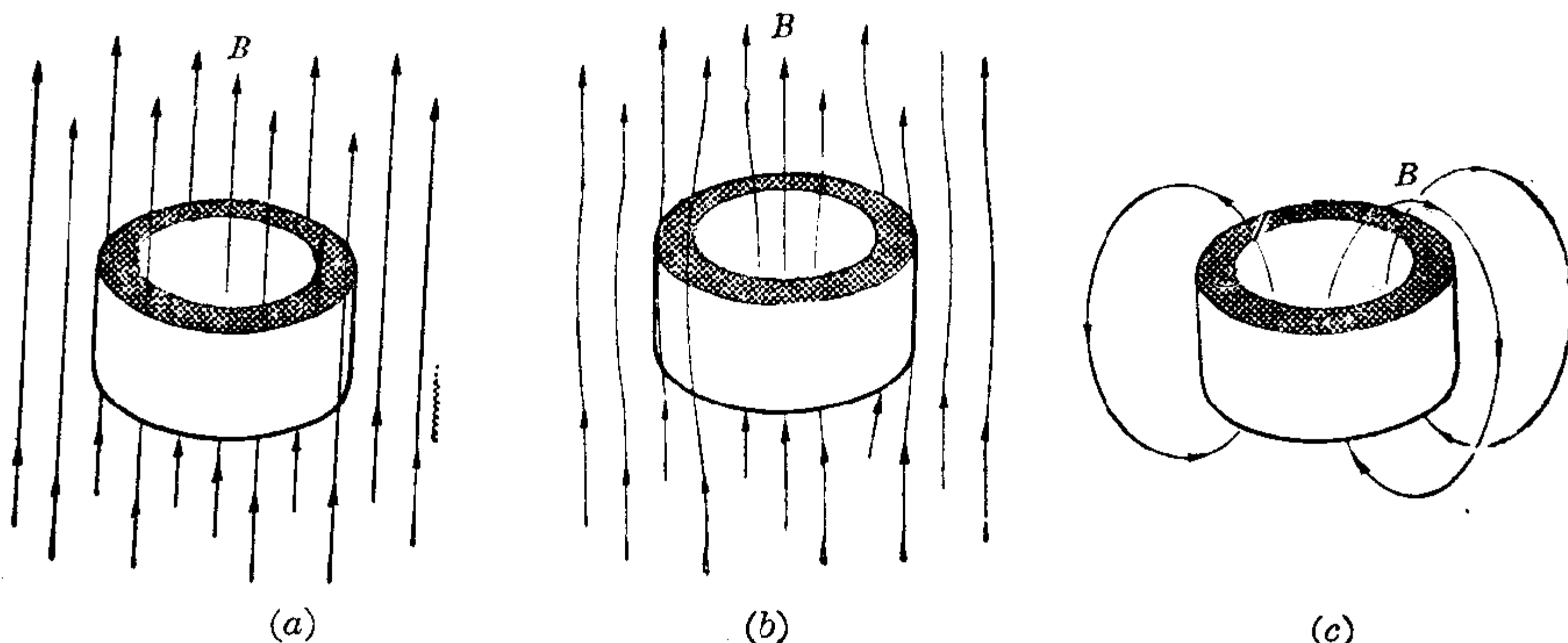


图 21-4 在磁场中的环: (a) 处于正常态; (b) 处于超导态; (c) 外磁场移去后

$$\oint A \cdot ds = \Phi.$$

式(21.27)变为

$$\oint \nabla \theta \cdot ds = \frac{q}{\hbar} \Phi. \quad (21.28)$$

一函数梯度从一点到另一点(譬如从点 1 到点 2)的线积分等于该函数在这两点的值之差, 即

$$\int_1^2 \nabla \theta \cdot ds = \theta_2 - \theta_1.$$

如果我们设此两 endpoint 1 和 2 重合在一起, 使积分曲线构成一闭合回路, 起初你会认为 θ_2 将等于 θ_1 , 从而(21.28)式中的积分将为零. 对于一简单连接的超导体中的回路, 这是对的, 但是对于一环状超导体它就未必正确. 我们能够作出的唯一物理上的要求是: 每一点波函数只可能有一个值. 不论 θ 绕环如何变化, 当回到出发点时, 你必须得到波函数的相同值

$$\psi = \sqrt{\rho} e^{i\theta}.$$

若 θ 改变 $2\pi n$ (n 是任意整数), 就出现这一情况. 所以如果我们绕环一整圈, 式(21.27)的左边必为 $\hbar \cdot 2\pi n$. 利用(21.28)式, 得

$$2\pi n \hbar = q \Phi. \quad (21.29)$$

被陷住的磁通量必定永远是 $\frac{2\pi\hbar}{q}$ 的整数倍! 如果你把环看作为一个具有理想的完全(即无限大)导电性的经典物体, 那么你会认为最初发现的穿过该物体的通量将始终保留在那儿——任何数值的通量能够完全被陷住. 但是超导的量子力学理论告诉我们通量只能是 0 、 $2\pi\hbar/q$ 、 $4\pi\hbar/q$ 、 $6\pi\hbar/q$ 等等, 而无介于它们之间的值. 它必然是一基本的量子力学单位的倍数.

伦敦¹⁾预言被一超导环陷住的通量将是量子化的, 并指出此通量的可能值由式(21.29)给出, 其中 q 等于电子电荷. 按照伦敦的预言通量的基本单位应是 $2\pi\hbar/q_e$, 约为 4×10^{-720} 特斯拉·厘米. 为使这种通量形象化, 想像一直径为十分之一毫米的小圆柱, 当它含有这样

1) F. London. *Superfluids*, John Wiley and Sons, Inc., New York, 1950, Vol. I, p. 152.

多的通量时,内部磁场大约是地球磁场的百分之一.用一灵敏的磁测量装置应能观察到这一通量.

1961年迪弗和费尔班克¹⁾在斯坦福大学寻找并找到了这一量子化的通量,差不多与此同时多尔和纳贝尔²⁾在德国也发现了这一量子化的通量.

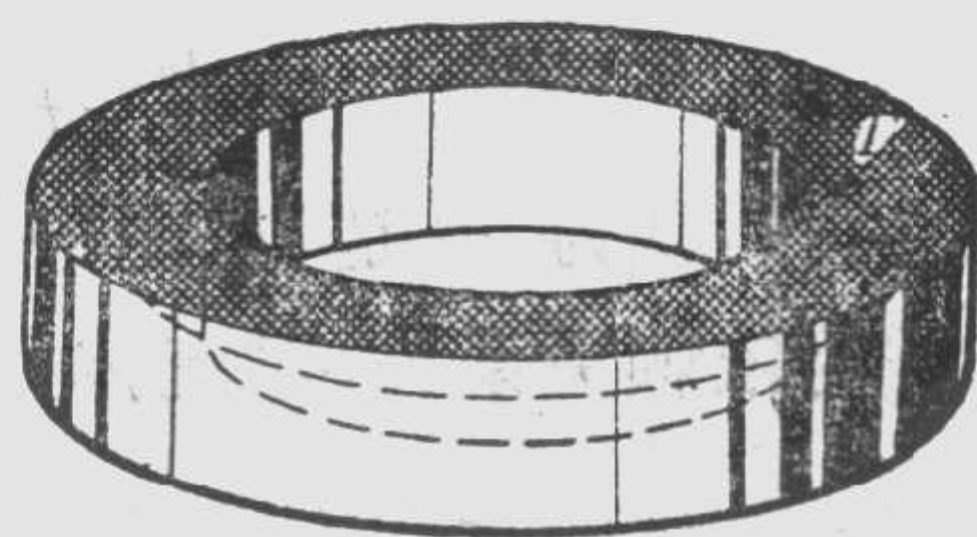


图 21-5 超导环内的曲线 Γ

在迪弗和费尔班克的实验中,超导体的细小圆柱是由 1 厘米长的 56 号 (1.3×10^{-3} cm 直径) 铜线电镀一薄层锡制成的.锡在 3.8K 以下成为超导体,而铜仍为正常金属.将该导线放在一可控的小磁场中,并将温度降低到锡变成超导为止,然后将磁场外源移去.你会预期由于楞次定律这将产生一电流,结果导线内部的通量保持不变.这时小圆柱应有一与内部通量成正比的磁矩.此磁矩可以通过导线在小圆柱两端的一对小线圈里面上下轻轻跳动(就像缝纫机的针一样,但其频率为每秒 100 周)而测得.线圈内的感应电压即为此磁矩的量度.

当迪弗和费尔班克做这个实验时,他们发现通量是量子化的,但是其基本单位只有伦敦所预言的一半大.多尔和费尔班克得到相同的结果.起初这是十分难理解的³⁾,但是现在我们已了解为什么会那样了.根据巴丁、库珀和施瑞弗的超导理论,出现在式(21.29)中的 q 是一电子偶的电荷,所以它等于 $2q_e$. 基本的通量单位是

$$(21.30) \quad \Phi_0 = \frac{\pi \hbar}{q_e} \approx 2 \times 10^{-11} \text{ 特斯拉} \cdot \text{厘米}, \quad (21.30)$$

或是伦敦所预言的量的一半.现在一切都吻合了,并且测量表明在大尺度范围内所预言的纯量子力学效应是存在的.

§ 21-8 超导动力学

迈斯纳效应和通量量子化是关于我们一般概念的两个证据.只是为了完整起见我希望说明一下,从这个观点出发完整的超导流体方程将是怎样的——这颇为有趣.到现在为止我只把 ψ 的表示式代入电荷密度和电流密度的方程式.如果把它代入完整的薛定谔方程,就得出关于 ρ 和 θ 的方程.因为我们这里有一个具有电荷密度 ρ 和不可思议的 θ 的电子偶的“流体”,所以看看能导出什么方程是很有趣的——我们可以试试,看一下对这种“流体”能得到什么类型的方程!所以我们将式(21.17)的波函数代入薛定谔方程(21.3),并记住 ρ 和 θ 是 x, y 和 z 的实函数.如果我们把方程的实部和虚部分开,于是就得到两个方程.为了把它们写成比较简洁的形式,可根据式(21.19)写成

$$(21.31) \quad \frac{\hbar}{m} \nabla \theta - \frac{q}{m} \mathbf{A} = \mathbf{v}. \quad (21.31)$$

于是我得到的方程之一是

$$(21.32) \quad \frac{\partial \rho}{\partial t} = \nabla \cdot \rho \mathbf{v}. \quad (21.32)$$

因为 $\rho \mathbf{v}$ 是最初的 \mathbf{J} , 所以这刚好再次是连续性方程.我所得到的另一个方程告诉我们 θ 如何变化,它是

1) B. S. Dever, Jr and W. M. Fairbank Phys. Rev. Letter **7**, 43(1961).

2) R. Doll 及 M. Vabauer, Phys. Rev. Letters **7**, 51(1961).

3) 翁萨格(Onsager)曾提出这是可能发生的(见 F. 伦敦, Ref 10),虽然别人都不了解为什么.

$$\hbar \frac{\partial \theta}{\partial t} = -\frac{m}{2}v^2 + q\phi - \frac{\hbar^2}{2m} \left\{ \frac{1}{\sqrt{\rho}} \nabla^2(\sqrt{\rho}) \right\}. \quad (21.33)$$

如果我们认为 $\hbar\theta$ 是“速度势”——除了应该是流体压缩能的最后一项具有对密度 ρ 的相当奇怪的依赖关系外,对流体力学非常熟悉的人(我相信你们中这种人不多)将会认出:这是一个带电流体的运动方程.无论如何,该方程表明:量 $\hbar\theta$ 的变化率由动能项 $\frac{1}{2}mv^2$, 加上一势能项 $q\phi$, 和另一附加项给出,该附加项包含因子 \hbar^2 , 我们可称之为“量子力学能”. 我们已经知道,在超导体内部静电力的作用将 ρ 保持得非常均匀, 所以倘若我们只有一个超导区域,那么在所有的具体应用中,我们无疑可以忽略这一附加项.如果两个超导体之间存在一个边界(或者其他的 ρ 值可以急剧变化的情况),则这项就变得很重要.

对于不很熟悉流体力学方程的人,我可以利用式(21.31)用 \mathbf{v} 表示 θ , 从而将式(21.33)重新写成物理意义更为明确的形式. 对整个方程(21.33)取梯度, 并利用(21.31)式以 \mathbf{A} 和 \mathbf{v} 来表示 $\nabla\theta$, 我得到

$$\frac{\partial \mathbf{v}}{\partial t} = \frac{q}{m} \left(-\nabla\phi - \frac{\partial \mathbf{A}}{\partial t} \right) - \mathbf{v} \times (\nabla \times \mathbf{v}) - (\mathbf{v} \times \nabla) \mathbf{v} - \nabla \frac{\hbar^2}{2m} \left(\frac{1}{\sqrt{\rho}} \nabla^2 \sqrt{\rho} \right). \quad (21.34)$$

这方程的意义是什么呢? 首先,记住

$$-\nabla\phi - \frac{\partial \mathbf{A}}{\partial t} = \mathbf{E}, \quad (21.35)$$

其次,注意如果我取式(21.19)的旋度,我得到

$$\nabla \times \mathbf{v} = -\frac{\delta}{m} \nabla \times \mathbf{A}, \quad (21.36)$$

因为梯度的旋度恒为零. 但 $\nabla \times \mathbf{A}$ 是磁场 \mathbf{B} , 所以式(21.34)的前两项可以写为

$$\frac{q}{m} (\mathbf{E} + \mathbf{v} \times \mathbf{B}).$$

最后,你应了解 $\frac{\partial \mathbf{v}}{\partial t}$ 代表流体在一点的速度的变化率. 如果你注意一个特殊的粒子,它的加速度是 \mathbf{v} 的全微商(或者在流体动力学中有时称为“合运动加速度”,它与 $\frac{\partial \mathbf{v}}{\partial t}$ 的关系¹⁾为

$$\left. \frac{d\mathbf{v}}{dt} \right|_{\text{合运动}} = \frac{\partial \mathbf{v}}{\partial t} + (\mathbf{v} \cdot \nabla) \mathbf{v}. \quad (21.37)$$

这一额外的项也出现在方程(21.34)右边的第三项中,把它移到左边,我可以将(21.34)式写成下列形式:

$$m \left. \frac{d\mathbf{v}}{dt} \right|_{\text{合运动}} = q(\mathbf{E} + \mathbf{v} \times \mathbf{B}) - \nabla \cdot \frac{\hbar^2}{2} \left(\frac{1}{\sqrt{\rho}} \nabla^2 \sqrt{\rho} \right). \quad (21.38)$$

由式(21.36)我们有

$$\nabla \times \mathbf{v} = -\frac{q}{m} \mathbf{B}. \quad (21.39)$$

这两个方程是超导电子流体的运动方程. 第一个方程只不过是带电流体在电磁场中的牛顿定律. 它说明每一个电荷为 q 的粒子的加速度来自于普通的洛伦兹力 $q(\mathbf{E} + \mathbf{v} \times \mathbf{B})$ 加上一个附加力,该附加力是某个神秘的量子力学势的梯度——除了在两个超导体之间的结处外,该力不很大. 第二个方程说明此流体是“理想的”—— \mathbf{v} 的旋度有零散度(\mathbf{B} 的散度恒

1) 见第二卷, §40-2.

为零)。这意味着速度可以用速度势来表示。通常对一理想流体我们写为 $\nabla \times \mathbf{v} = 0$, 但是对于在一个在磁场中的理想带电流体来说, 应修改成式(21.39)。

所以, 超导体内电子偶的薛定谔方程给了我们一带电理想流体的运动方程。超导电性与带电液体的动力学问题相同。如果你想解任何有关超导体的问题, 你就应用这些对流体的方程[或用与其等价的一对方程(21.32)和(21.33)], 并将它们与麦克斯韦方程相结合, 以求得场。(你用来求得场的电荷和电流, 除了包含外源的部分, 当然还必须包括由超导体而引起的部分。)

顺便说一说, 我认为式(21.38)并不十分正确, 而应该有一个涉及密度的附加项。这新的项并不取决于量子力学, 而是来自与密度变化有关的普通能量。正如在普通流体中那样, 应该有一个与 ρ_0 和 ρ 的偏差的平方成正比的势能密度, 这里 ρ_0 为未受扰动时的密度(它在这里也等于晶体点阵的电荷密度)。因为存在与这个能量的梯度成正比的力, 所以在式(21.38)中会有另外一项, 其形式为: (常数) $\nabla(\rho - \rho_0)^2$ 。这一项不能从分析中得到, 因为它来自粒子之间的相互作用, 而在应用独立粒子近似中我把它忽略了。然而, 它正是我在定性分析中所提到过的力, 那时我指出静电力趋向于使 ρ 在超导体内近乎保持一个常数。

§ 21-9 约瑟夫森结

我接下来想讨论一个很有趣的情况, 它是约瑟夫森在分析两个超导体间的结处将发生些什么时注意到的¹⁾。假定我们有两个以一薄层绝缘材料相联结的超导体, 如图 21-6 所示。这种装置现在称为“约瑟夫森结”。如果绝缘层很厚, 则电子不能穿过它, 但是, 如果绝缘层足够薄, 则电子有相当大的量子力学振幅横跃过此薄层。这不过是量子力学势垒的穿透的另一个例子。约瑟夫森分析了这种情况, 并且发现应该出现许多奇异的现象。

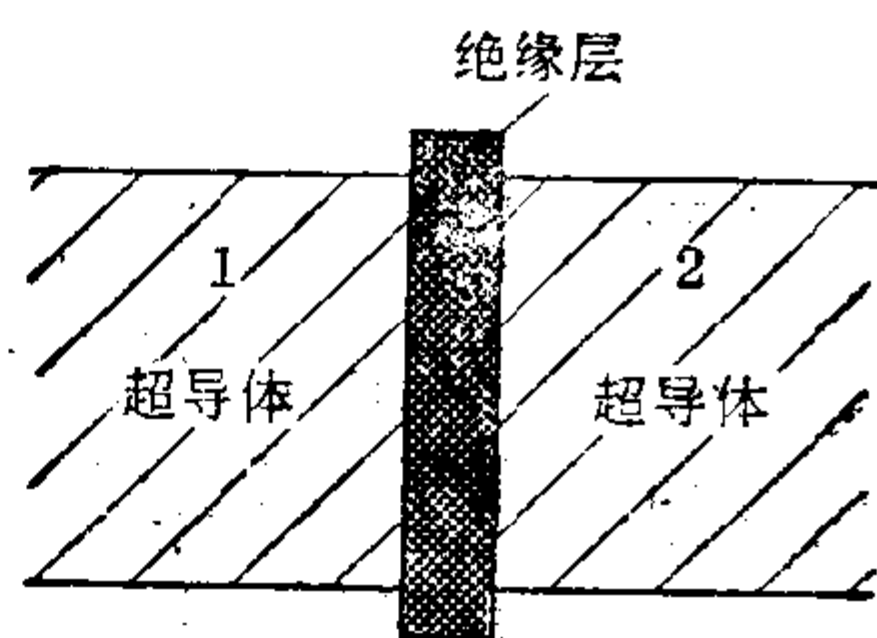


图 21-6 两个超导体由一薄绝缘层隔开

为了分析这种结, 我将把在一边找到电子的振幅叫做 ψ_1 , 而在另一边找到它的振幅叫 ψ_2 。在超导态, 波函数 ψ_1 是所有的电子在一边的共同的波函数, 而 ψ_2 是在另一边的相应波函数。我可以对不同种类的超导体来解这个问题, 但是让我们取一个非常简单的情况, 即两边为相同材料的, 从而结既对称又简单。再有, 我们暂时假设不存在磁场, 于是此两振幅应该有如下的关系:

$$i\hbar \frac{\partial \psi_1}{\partial t} = U_1 \psi_1 + K \psi_2,$$

$$i\hbar \frac{\partial \psi_2}{\partial t} = U_2 \psi_2 + K \psi_1.$$

常数 K 是结的一个特征常数。如果 K 为零, 这两个方程将只描述每个超导体具有能量为 U 的最低能量状态。但是通过振幅 K , 两边有耦合, 可从一边渗透到另一边。(它就是双态系统的“触发器”振幅)。如果两边相同, 则 U_1 应等于 U_2 , 我就可以把它们消去。但是现在假定我们把两个超导区域联至电池两端, 使得结两边有一电势差 V 。于是

$$U_1 - U_2 = qV.$$

为了方便起见, 我们可定义结的中央为能量的零点, 则此两方程为

1) B. D. Josephson, Physics Letters 1, 251(1962).

$$\begin{aligned} i\hbar \frac{\partial \psi_1}{\partial t} &= \frac{qV}{2} \psi_1 + K \psi_2, \\ i\hbar \frac{\partial \psi_2}{\partial t} &= -\frac{qV}{2} \psi_2 + K \psi_1. \end{aligned} \quad (21.40)$$

这是标准的两个量子力学态耦合在一起的方程。这次让我们用另一种方法来分析这些方程。我们作下述代换

$$\begin{aligned} \psi_1 &= \sqrt{\rho_1} e^{i\theta_1}, \\ \psi_2 &= \sqrt{\rho_2} e^{i\theta_2}. \end{aligned} \quad (21.41)$$

式中 θ_1 和 θ_2 是结两边的位相，而 ρ_1 和 ρ_2 是该两点的电子密度。记住在实际应用中， ρ_1 和 ρ_2 几乎完全相同且等于 ρ_0 ， ρ_0 为超导材料中电子的正常密度。现在如果你把这个关于 ψ_1 和 ψ_2 的方程代入式(21.40)，并且令每一种情况的实数和虚数部分分别相等，你就得到四个方程。为简单起见，设 $(\theta_2 - \theta_1) = \delta$ ，则结果为

$$\begin{aligned} \dot{\rho}_1 &= +\frac{2}{\hbar} K \sqrt{\rho_2 \rho_1} \sin \delta, \\ \dot{\rho}_2 &= -\frac{2}{\hbar} K \sqrt{\rho_2 \rho_1} \sin \delta, \end{aligned} \quad (21.42)$$

$$\begin{aligned} \dot{\theta}_1 &= +\frac{K}{\hbar} \sqrt{\frac{\rho_2}{\rho_1}} \cos \delta - \frac{qV}{2\hbar}, \\ \dot{\theta}_2 &= +\frac{K}{\hbar} \sqrt{\frac{\rho_1}{\rho_2}} \cos \delta + \frac{qV}{2\hbar}. \end{aligned} \quad (21.43)$$

前面两个方程说明 $\dot{\rho}_1 = -\dot{\rho}_2$ 。“但是”，你会说，“如果 ρ_1 和 ρ_2 皆为常数且等于零，则 $\dot{\rho}_1$ 和 $\dot{\rho}_2$ 必定都为零”。不完全对。这些方程并不是全部的情况。它们只说明如果不存在因电子流体与正离子背景之间的不平衡而造成的额外电力， $\dot{\rho}_1$ 和 $\dot{\rho}_2$ 应该是什么。他们告诉我们密度怎样开始变化，因而描述即将开始流动的电流种类。这个从边 1 到边 2 的电流将就是 $\dot{\rho}_1$ (或 $-\dot{\rho}_2$)，或

$$J = \frac{2K}{\hbar} \sqrt{\rho_1 \rho_2} \sin \delta. \quad (21.44)$$

除非我们忘记了这两边是由导线联结在电池上的，否则该电流将立即对边 2 充电。因为电流将流动以保持电势恒定，所以流动的电流并不对区域 2 充电(或对区域 1 放电)。这些来自电池的电流不包括在我们的方程中。当它们被包括进去时， ρ_1 和 ρ_2 事实上并不改变，但穿过结的电流仍由式(21.44)给出。

既然 ρ_1 及 ρ_2 确实保持恒定且等于 ρ_0 ，我们令 $2K\rho_0/\hbar = J_0$ ，并写成

$$J = J_0 \sin \delta_0. \quad (21.45)$$

于是和 K 一样， J_0 是表示这一特定结的特征数。

另一对方程(21.43)告诉我们关于 θ_1 和 θ_2 的情况。我们感兴趣的是用于式(21.45)的差 $\delta = \theta_2 - \theta_1$ ，我们所得到的

$$\dot{\delta} = \dot{\theta}_2 - \dot{\theta}_1 = \frac{qV}{\hbar}, \quad (21.46)$$

这意味着我们可以写出

$$\delta(t) = \delta_0 + \frac{q}{\hbar} \int V(t) dt, \quad (21.47)$$

式中 δ_0 是 $t=0$ 时的 δ 值. 再记住 q 是偶的电荷, 即 $q=2q_e$. 在式(21.45)和式(21.47)中, 我们有一个重要结果, 就是约瑟夫森结的一般理论.

现在来看看结果如何. 首先, 加一直流电压. 如果你加一直流电压 V_0 , 则正弦的宗量就变为 $(\delta_0 + \frac{q}{\hbar} V_0 t)$. 因 \hbar 是一个小的数量(与通常的电压和时间相比), 所以此正弦振荡相当迅速, 并且没有什么净电流. (实际上, 因为温度不为零, 所以你会得到一个因“正常”电子的传导而形成的小电流.) 另一方面, 如果结上的电压为零, 你反而能够得到一电流! 无电压时的电流可以是 $+J_0$ 和 $-J_0$ 之间的任何值(取决于 δ_0 的值). 但是若在结上试加一电压, 电流反而趋于零. 这种奇特的行为最近已在实验中观察到¹⁾.

还有另一种获得电流的方法——在直流电压上再加一个频率很高的电压. 令

$$V = V_0 + v \cos \omega t,$$

式中 $v \ll V_0$. 于是 $\delta(t)$ 为

$$\delta_0 + \frac{q}{\hbar} V_0 t + \frac{q}{\hbar} \frac{v}{\omega} \sin \omega t.$$

对于 Δx 很小的情形,

$$\sin(x + \Delta x) \approx \sin x + \Delta x \cos x.$$

对 $\sin \delta$ 应用这一近似, 得

$$J = J_0 \left[\sin \left(\delta_0 + \frac{q}{\hbar} V_0 t \right) + \frac{q}{\hbar} \frac{v}{\omega} \sin \omega t \cos \left(\delta_0 + \frac{q}{\hbar} V_0 t \right) \right].$$

第一项平均为零, 但是如果

$$\omega = \frac{q}{\hbar} V_0$$

则第二项不为零. 如果交流电压正好为此频率, 则应有电流. 夏皮罗²⁾宣称已观察到这样一种共振效应.

如果你查看一下论述这个题目的文章, 你将会发现他们常把电流的公式写成

$$J = J_0 \sin \left(\delta_0 + \frac{2q_e}{\hbar} \int A \cdot ds \right). \quad (21.48)$$

式中积分将穿过结. 写成这样的理由是, 当存在穿过结的矢势时, 要以我们以前解释过的方式修改触发振幅的位相. 如果你一直追踪这一额外的位相, 则得到上面的结果.

最后, 我想描述一个很富有戏剧性而又有趣的实验, 它是最近根据两个结中来自每个结的电流的干涉而做成的. 在量子力学中我们习惯于来自两个不同狭缝的振幅干涉. 现在我们来做两个结之间的干涉, 它是由电流经过不同路径到达时的位相差异所引起的. 在图 21-7 中, 我给出了

两个并联的不同结“a”和“b”. P 端和 Q 端联至电学仪器上, 它测量任何流过的电流. 外部的电流 J_B 将是通过两个结的电流之和, 设 J_a 和 J_b 是流过两个结的电流, 并设它们的位相为 δ_a 和 δ_b . 无论你走这条或那条路线, P 和 Q 之间的波函数的位相差必定相同. 沿着通过结“a”的路线, P 和 Q 之间的位相差为 δ_a . 加上矢势沿图中上面路线的线积分:

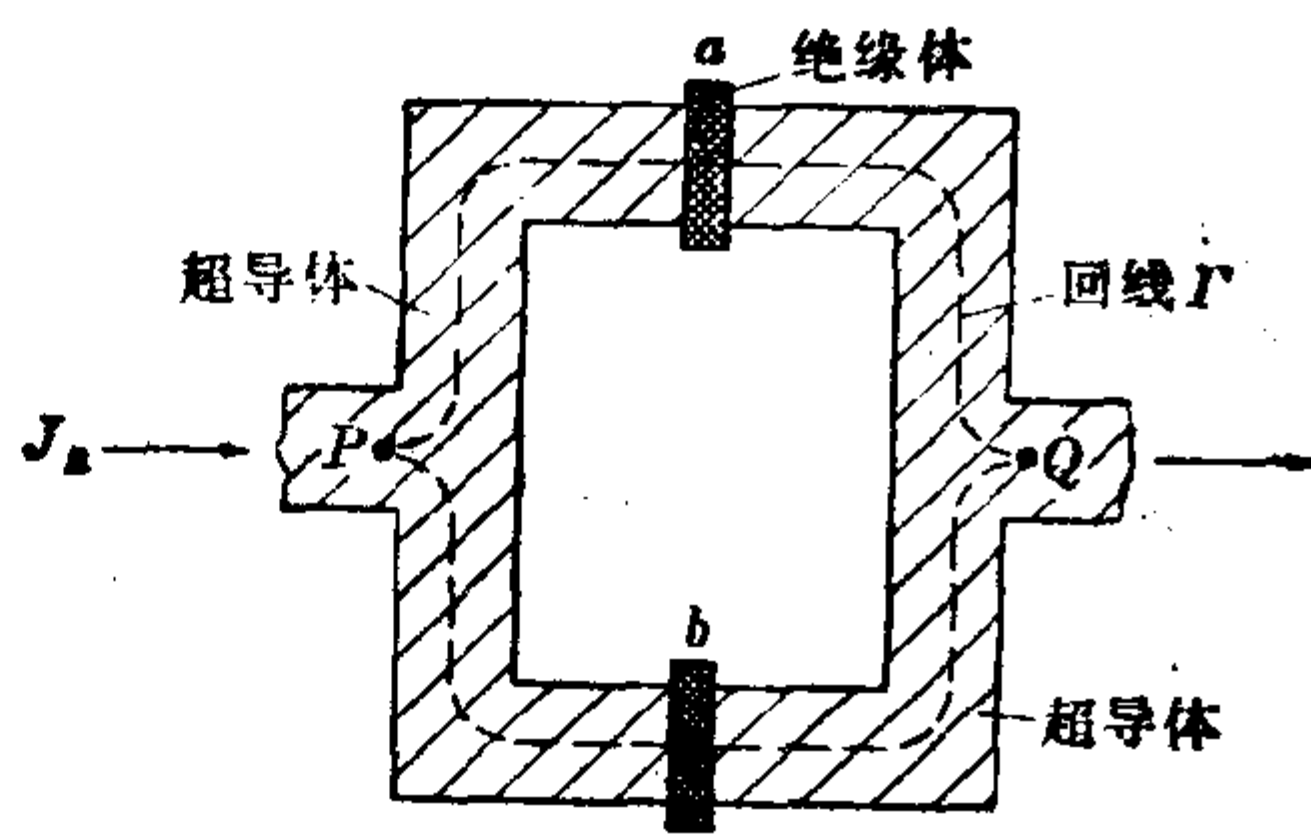


图 21-7 两个并联的约瑟夫森结

1) P. W. Anderson and J. M. Rowell, Phys. Rev. Letters 10, 230(1963).

2) S. Shapiro, Phys. Rev. Letters 11, 80(1963).

$$\Delta_{\text{位相}P \rightarrow Q} = \delta_a + \frac{2q_e}{\hbar} \int_{\text{上}} \mathbf{A} \cdot d\mathbf{s}. \quad (21.49)$$

为什么呢? 因为 θ 与 \mathbf{A} 的关系为式 (21.26). 如果你沿某一路线对该方程进行积分, 则左边给出位相的改变, 正如我们在这里所写的那样, 它正好与 \mathbf{A} 的线积分成正比, 沿图中下面的路线位相变化可以类似地写为

$$\Delta_{\text{位相}P \rightarrow Q} = \delta_b + \frac{2q_e}{\hbar} \int_{\text{下}} \mathbf{A} \cdot d\mathbf{s}. \quad (21.50)$$

这两个位相差必须相等, 如果我把它相减, 则得到 δ 的差必然是 \mathbf{A} 沿回路的线积分的结论:

$$\delta_b - \delta_a = \frac{2q_e}{\hbar} \oint_{\Gamma} \mathbf{A} \cdot d\mathbf{s}.$$

这里积分系沿图 21-7 中穿过两个结的闭合回路 Γ . 对 \mathbf{A} 的积分就是通过回路的磁通量.

所以两个 δ 之差为 $\frac{2q_e}{\hbar} \Phi$ 乘上穿过回路的两支路之间区域的磁通量 Φ .

$$\delta_b - \delta_a = \frac{2q_e}{\hbar} \Phi. \quad (21.51)$$

我可以通过改变回路上的磁场来控制这个位相差, 所以我能够调节这个位相差, 并且看看流过结的总电流是否显示这两部分任何干涉. 总电流将是 J_a 和 J_b 之和. 为了方便起见, 我们写成

$$\delta_a = \delta_0 + \frac{q_e}{\hbar} \Phi, \quad \delta_b = \delta_0 - \frac{q_e}{\hbar} \Phi.$$

于是

$$\begin{aligned} J_{\text{总}} &= J_0 \left\{ \sin\left(\delta_0 + \frac{q_e}{\hbar} \Phi\right) + \sin\left(\delta_0 - \frac{q_e}{\hbar} \Phi\right) \right\} \\ &= J_0 \sin \delta_0 \cos \frac{q_e \Phi}{\hbar}. \end{aligned} \quad (21.52)$$

现在我们对 δ_0 一无所知, 而大自然能够根据环境随意调节它. 尤其是, 它将取决于我们加在结上的外加电压. 然而, 无论我们做什么, $\sin \delta_0$ 永远不可能大于 1. 所以对于任何给定的 Φ 电流的极大值为

$$J_{\text{max}} = J_0 \left| \cos \frac{q_e \Phi}{\hbar} \right|.$$

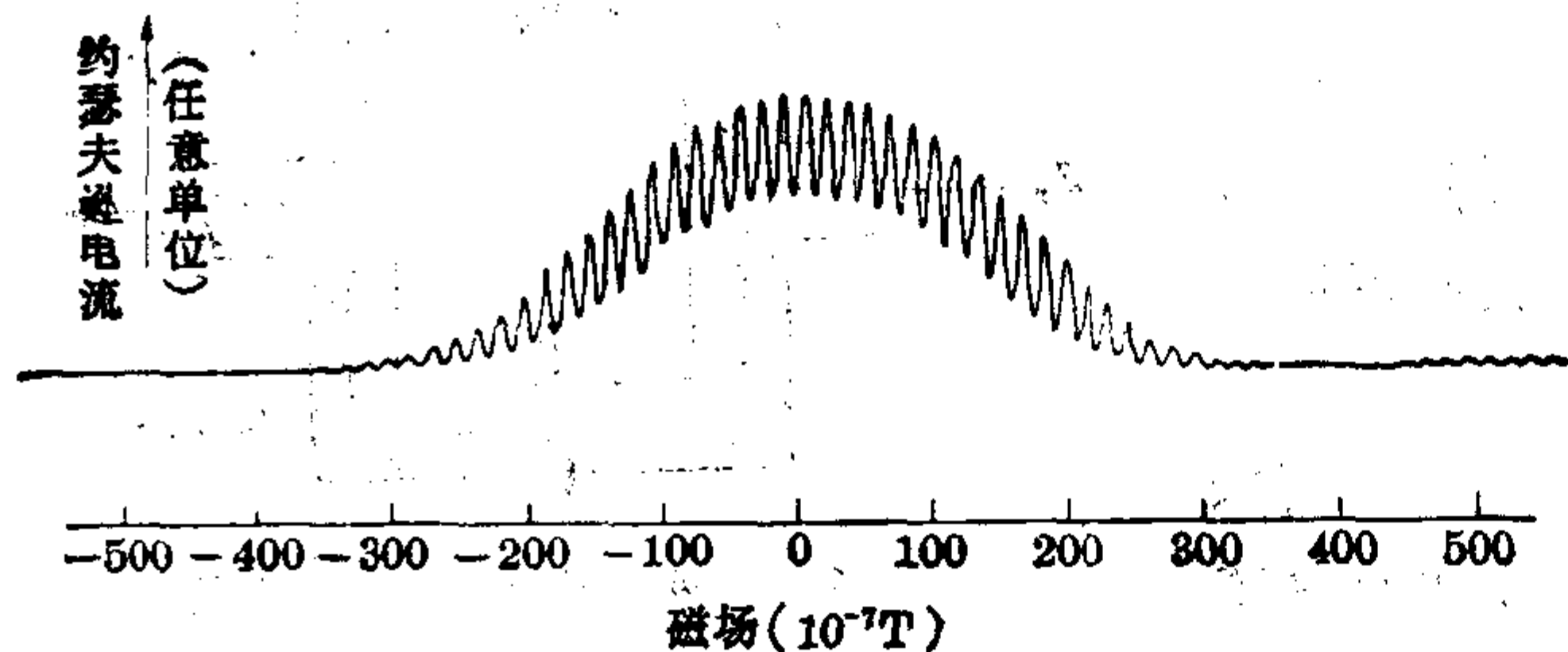


图 21-8 一个穿过一对约瑟夫森结的电流记录
该电流是两个结之间区域的磁场的函数(见图 21-7). [此记录由福特汽车公司科学实验室的 R. C. Jaklevic, J. Lambe, A. H. Silver 及 J. E. Mercereau 提供.]

这个极大电流将随 Φ 而变化, 每当

$$\Phi = n \frac{\pi \hbar}{q_e},$$

时, 它本身为最大, 此处 n 为整数. 这就是说在磁通匝连数正好具有我们在式 (21.30) 中得出的量子化数值时, 电流有极大值.

最近对穿过两个结的约瑟夫森电流, 作为两结之间区域内的

磁场的函数进行了测量¹⁾. 图 21-8 所示为其结果. 存在一个普遍的背景电流, 它们来自各

1) Jaklevic, Lambe, Silver and Mercereau, Phys. Rev. Letters 12, 159(1964).

种被我们忽略的效应。但是随磁场而变化的电流的快速振荡是由式(21.52)中的干涉项 $\cos q_0 \frac{\Phi}{\hbar}$ 引起的。

在无磁场的地方矢势是否存在,这是关于量子力学的一个具有迷惑力的问题¹⁾。我刚才描述的这个实验,也用置于两个结之间的细小螺线管来做过,此时唯一主要的磁场 B 在螺线管的内部,而在超导导线本身上的磁场微不足道。据报导电流的量值根据该螺线管内部的磁通量而振荡,即使该磁场从不接触导线——这是矢势的“物理真实性”的又一个证明²⁾。

我们不知道接下来将出现什么。但是来看看能完成些什么吧。首先注意,两个结之间的干涉可以用来做成一个灵敏磁通计。如果把一对结所包围的面积做成,譬如说 1 毫米²,则在图 21-8 的曲线上极大值之间的间隔为 2×10^{-10} 特斯拉。判断出两个峰之间距离的 $\frac{1}{10}$ 是完全可能的,所以用此结测量小到 2×10^{-11} 特斯拉的磁场应该是可能的——或者以此精度来测量较大的磁场。我们甚至能走得更远些。例如,假定我们把一组 10 个或 20 个结以相同的间隔放在一起,于是我们就会有 10 个或 20 个狭缝之间的干涉,并且当我们改变磁场时,我们将得到非常尖锐的极大值和极小值。我们可以有一个用于测量磁场的 20 个或者甚至为 100 个狭缝的干涉仪,而不是两个狭缝的干涉。或许我们可以预言,磁场的测量——用量子力学的干涉效应——将最终变得和光的波长测量一样精密。

这些都是关于现代所发生的事情的一些例证——晶体管、激光以及现在的这些结,它们最终的实际应用仍属未知。1926 年所发现的量子力学已经有了近 40 年的发展历史,而且相当突然地,开始在许多实用方面得到利用。我们正在非常精美的水准上取得对自然界的控制。

很遗憾,要参加这项冒险活动,尽快学习量子力学是绝对必要。我们的希望是在这门课程中找到一种方法,使你们能尽早了解物理学的这一部分的奥秘。

1) Jaklevic, Lambe, Silver and Mercereau, Phys. Rev. Letters 12, 274 (1964).

2) 见第 2 卷 15 章 § 15-5.

费曼的结束语

好，我已经给你们讲了两年的课，现在我就要停下来了。在有些方面我愿意道歉，而在另一些方面却不必。我希望——事实上，我知道——你们中有两到三打的人怀着极大的兴趣听懂了所有的内容，并且学习得很愉快。但是我也知道，除了在那些令人感到指导实际上并非必要的、顺利的情况下，是很少有成效的。所以对你们中已经懂得所有内容的两到三打人，我可以说，我并没有做什么事，只不过把这些内容告诉你们。对于其他的人，如果我使你憎恨这门学科，我感到抱歉。我以前从未教过基础物理，我向你们表示歉意。我只希望我没有给你们带来过多的麻烦，而且希望你不会离开这个令人激动的事业。我希望别的人能以不致使你难以理解的方法来教你，并使你有朝一日会发现它并不像看起来那样令人可怕。

最后，请允许我再说一句，我教这门课的主要目的不是替你为应付某种考试作准备——甚至也不是替你为参加工业部门或军事部门作准备。我至多希望使你对奇妙的世界以及对物理学家看待这一世界的方式有所了解，我相信这是真正的现代文化的主要部分。（或许其他学科的教授会反对这种看法，但我相信他们是完全错误的。）

或许你不仅会对这种文化有所了解，甚至还可能想要加入这一人类心智早已开始了的最伟大的冒险。

一 画

一维点阵(晶格) One-dimensional lattice III-171
 乙醚分子 Ethylene molecule III-203

二 画

二十一厘米线 Twenty-one centimeter line III-126
 二维场 Two-dimensional field II-76
 人眼 Human eye I-351, 344
 入射 Incidence I-245
 入射角 Angle of incidence I-245
 丁二烯分子 Butadiene molecule III-205
 几何光学 Geometrical optics I-244, 253
 几率 Probability I-51
 几率分布 Probability distribution III-213, I-58
 几率(振)幅 Probability amplitude(s) III-21, III-209
 几率密度 Probability density III-213, I-59
 力 Force I-67, 127
 力的分量 Components of force I-182
 力矩, 转矩 Moment of force I-185

三 画

三角法 Triangulation I-45
 三角点阵 Trigonal lattice II-378
 三体问题 Three-body problem I-96
 三苯基环丙烷基 Triphenyl cyclopropenyl III-207
 三维波 Three-dimensional waves II-243
 三维晶格(点阵) Three-dimensional lattice III-177
 三斜点阵 Triclinic lattice II-378
 “干”水 “Dry” water II-504
 干涉仪 Interferometer I-152
 干涉波 Interfering waves I-359, III-3
 干涉, 衍射 Interference I-267, 269
 大气中的电流 Electric in the atmosphere II-99
 大气的电势陡(梯)度 Potential gradient of the atmosphere II-98

- | | |
|------------|-------------------------------------|
| 大气的指数变化律 | Exponential atmosphere I-390 |
| 万有引力 | Gravitational force I-12 |
| 万有引力 | Gravity I-131 |
| 千卡(单位) | Kilocalorie (unit) II-89 |
| 门捷列夫 | Mendeleev I-18 |
| 与时间有关的态 | Time-dependent states III-176 |
| 叉(矢)积 | Vector product I-197 |
| 马尔登 | Marsden II-52 |
| 马赫数 | Mach number II-522 |
| (万有)引力, 重力 | Gravitation I-13, 63, 72, 118 |
| 四 画 | |
| 六角晶胞 | Hexagonal cell II-378 |
| 不相容原理 | Exclusion principle III-44 |
| 水滴破裂理论 | Breaking-drop theory II-106 |
| 比热 | Specific heat I-396, 446 II-466 |
| 介电常数 | Dielectric constant II-111 |
| 毛细作用 | Capillary action I-507 |
| 引力系数 | Gravitational coefficient I-72 |
| 引力理论 | Theory of gravitation I-74 |
| 开文迪士, H. | Cavendish, H. I-71 |
| 开文迪士实验 | Cavendish's experiment I-71 |
| 开普勒 | Kepler, J. I-63 |
| 开普勒定律 | Kepler's laws I-63, 86, 183 |
| 瓦(特)(单位) | Watt (unit) I-131 |
| 方均距离 | Mean square distance I-57, 409 |
| 方均根距离 | Root-mean-square distance I-57 |
| 内反射 | Internal reflection II-420 |
| 内摆线 | Hypocycloid I-321 |
| 化学 | Chemical kinetics II-417 |
| 化学反应 | Chemical reaction I-7 |
| 化学能 | Chemical energy I-32, I-37 |
| 气体分子运动论 | Kinetic theory of gases I-378 |
| 气体的热导率 | Thermal conductivity of a gas I-430 |
| 气垫 | Air trough I-100 |
| 无极分子 | Nonpolar molecule II-120 |
| 无规行走 | Random walk I-55, 409 |
| 无旋流动 | Irrotational flow II-508 |
| 无旋流(透)动 | Irrotational flow II-509 |

- 无源元件 Passive circuit element II-275
 互容 Mutual capacitance II-283
 互感 Mutual inductance II-202, 282
 厄缶, L. Eötvös, L. I-74
 厄密共轭 Hermitian adjoint III-281
 分子 Molecule I-3
 分子力 Molecular force I-3, 121
 分子运动 Molecular motion I-401
 分子运动论 Kinetic theory I-412
 分子扩散 Molecular diffusion I-428
 分子间的吸引(力) Molecular attraction I-3
 分子偶极子 Molecular dipole II-120
 分子晶体 Molecular crystal II-373
 分辨本领 Resolving power I-260, 282
 中子 Neutrons I-15
 中子扩散 Diffusion of neutrons II-138
 中子扩散方程 Neutron diffusion equation II-138
 中性 K 介子 Neutral K-meson III-143
 中性 π 介子 Neutral pion III-121
 牛顿 Newton III-1, I-79, 148, 356, II-49
 牛顿·米(单位) Newton·meter (unit) I-131
 牛顿定律 Newton's laws I-15, 65, 74, 86, 96, 113, 117, 380, 401, 454, II-79
 切伦科夫, P. A. Cerenkov, P. A. I-500
 切伦科夫辐射 Cerenkov radiation I-500
 切变波 Shear wave I-503, II-484
 切变模量 Shear modulus II-481
 双目视觉 Binocular vision I-346
 双折射 Birefringence I-311
 双态系统 Two-state systems III-116, III-132
 双星 Double stars I-68
 双缝衍射 Two-slit interference III-25
 反质子 Antiproton III-144
 反物质 Antimatter III-146, I-518
 反射 Reflection I-244
 反射角 Angle of reflection I-245
 反射波 Reflected waves II-416
 反铁磁性材料 Antiferromagnetic material II-474
 反粒子 Antiparticle III-145, I-19

反常折射	Anomalous refraction I-316
巴克好森效应	Barkhausen effect II-472
巴普斯	Pappus I-188
巴普斯定理	Theorem of pappus I-188
韦尔, H.	Weyl, H. I-106
韦伯	Weber II-184
韦伯(单位)	Weber (unit) II-143
夫兰克, I.	Frank, I. I-500
贝尔, A. G.	Bell, A. G. II-186
贝克勒耳, A. H.	Becquerel, A. H. I-264
贝塞耳函数	Bessel function II-294

五 画

主动性电路元件	Active circuit element II-269
立方晶体(胞)	Cubic cell II-378
石榴石	Garnet II-475
凹	Fovea I-331
四方晶胞	Tetragonal cell II-378
四极子势	Quadrupole potential II-67
四极透镜	Quadrupole lens II-77, 368
四维矢量(四元矢)	Four-vectors I-155, 173, II-310
坐标轴转动	Rotation of axes I-109
可感知的未来	Affective future I-172
去磁	Demagnetization II-442
乐音	Music I-489
闪电	Lightning II-108
永(恒运)动	Perpetual motion I-455
永极化(驻极体)	Electret II-130
叶绿素分子	Chlorophyll molecule III-206
世界的基(础)态	Base states of the world III-94
冯·诺埃曼, J.	Von Neumann, J. II-507
兰美弹性常数	Lame elastic constants II-495
兰姆	Lamb II-56
代数(学)	Algebra I-208
代数算子	Algebraic operator III-284
发电机	Generator II-199
发射	Emissivity II-73
功	Work I-129, 139
功率	Power I-131

- 对易规则 Commutation rule III-292
- 对称性 Symmetry I-4, 106
- 对数 Logarithms I-211
- 正交晶胞 Orthorhombic cell II-378
- 正弦波 Sinusoidal waves I-270
- 正载流子 Positive carriers III-183
- 本征态 Eigenstates III-152
- 本征值 Eigenvalues III-152
- 半导体 Semiconductors III-184
- 半导体结 Semiconductor junction III-192
- 平(行)板电容器 Parallel-plate capacitor (Condenser) II-147, II-71, 87
- 平行轴定理 Parallel-axis theorem I-189
- 平均自由程 Mean free path I-424
- 平面点阵 Plane lattice II-375
- 平面波 Plane waves II-236
- 平面运动 Planetary motion I-178
- 平滑肌 Smooth muscle I-140
- 平衡 Equilibrium I-7
- 卡尔曼涡流街道 Kármán vortex street II-525
- 卡诺, S. Carnot, S. I-32, 436
- 卡诺循环 Carnot cycle I-436, 447
- 布里格斯 H. Briggs, H. I-213
- 布朗, R. Brown, R. I-401
- 布朗运动 Brownian motion I-9, 55, 401
- 布喇格, L. Bragg, L. II-381
- 布喇格-奈伊晶体模型 Bragg-Nye crystal model II-381
- 布儒斯特角 Brewster's angle II-313
- 加速度 Acceleration I-82
- 加速度分量 Components of Acceleration I-88
- 加速器中的导向场 Accelerator guide field II-365
- 矢(叉)积 Cross product II-19
- 矢量 Vector III-90, I-110, III-90
- 矢量代数 Vector algebra I-111
- 矢量分析 Vector analysis I-110, II-12
- 矢量场 Vector field II-4, 12, 13
- 矢量场的通量 Flux of vector field II-26
- 矢量积分 Vector integrals II-24
- 矢量算符 Vector operator II-17, II-21
- 矢势 Vector potential II-157, 167

- 边界层 Boundary layer II-525
 边界值问题 Boundary-value problems II-73
 卢瑟福 Rutherford II-52, II-56
 卢瑟福-玻尔原子模型 Rutherford-Bohr atomic model II-52
 电力 Electrical force I-13, II-1, 145
 电子 Electron III-1, 4, I-15, 359
 电子云 Electron cloud I-62
 电子半径 radius of electron I-303
 电子伏(单位) Electron volt (unit) I-322
 电子极化强度 Electronic polarization II-120
 电子的电荷 Charge on electron I-123
 电子组态 Electron configuration III-278
 电子-空穴对 Electron-hole pairs III-186
 电子显微镜 Electron microscope II-363
 电子射线管 Electron-ray tube I-125
 电子感应加速器 Betatron II-198
 电介质 Dielectric II-111, 120
 电共振 Electrical resonance I-223
 电池 Battery II-271
 电导率 Conductivity II-405
 电动力学 Electrodynamics II-3
 电动机 Electric generator II-183
 电动势 Electromotive force II-185
 电场 Electric field I-12, 124, I-15, 123, II-2, 3, 4, 60, 75
 电场的相对性 relativity of electric field II-151
 电阻 Resistance I-223
 电阻器 Resistor I-223, II-267
 电(极)化率 Electric susceptibility II-114
 电抗 Reactance II-276
 电势 Electric potential II-40
 电流 Electric current II-145, II-447
 电流计 galvanometer II-9, 181
 电流密度 Current density II-145
 电容 Capacitance I-224, II-71
 电容器 Capacitor(Condenser) I-147, 223, II-267, 286
 电容器的电容 Capacity of a condenser II-86
 电容器的能量 Energy of a condenser II-86
 电荷 Charge I-37, 145
 电荷分离 Charge separation II-105

- 电荷守恒 Conservation of charge I-38, I-145, II-145
 电荷的运动 Motion of charge II-361
 电荷的静电能 Electrostatic energy of charges II-85
 电荷密度 Electric charge density III-300, II-19, 39, 54
 电离能 Ionization energy I-416
 电离层 Ionosphere II-79, 100
 电能 Electrical energy I-32, 169
 电通量 Electric flux II-4
 电偶极子 Electric dipole II-61
 电偶极子矩阵元 Electric dipole matrix element III-115
 电偶极矩 Dipole moment I-122, II-66
 电路 Circuits II-265
 电路元件 Circuit elements II-285
 电感 Inductance I-224, II-186, 205, 266
 电感器 Inductor I-223
 电磁场 Electromagnetic field I-11, 14, 104
 电磁波 Electromagnetic wave I-14, II-251
 电磁学 Electromagnetism II-1
 电磁学定律 Laws of electromagnetism II-6, II-50
 电磁质量 Electromagnetic mass II-349
 电磁铁 Electromagnet II-455
 电磁辐射 Electromagnetic radiation I-244, 262
 电瞬变态 Electrical transient I-233

六 画

- 回转器 Gyroscope I-198
 西岛 Nishijima III-143, I-18
 多普勒效应 Doppler effect III-17, III-162, I-177, 227, 325, 373, II-227
 米(公尺) Meter (unit) I-47
 兆电子伏(单位) Mev(unit) I-18
 迈克耳孙-莫雷实验 Michelson-Morley experiment I-150
 迈斯纳效应 Meissner effect III-301
 延迟时间 Retarded time I-264
 达朗伯算符 D'Alembertian II-316
 地震图 Seismograph I-504
 亥姆霍兹, H. Helmholtz, H. I-338, II-514
 毕奥-萨伐尔定律 Biot-savart law II-165
 负载流子 Negative carriers III-183

- | | |
|---------------|---|
| 华帕斯特拉 | Wapstra I-518 |
| 曳力系数 | Drag coefficient II-523 |
| 托勒密 | Ptolemy I-245 |
| 伏特计 | Voltmeter II-183 |
| 扩散 | Diffusion I-422 |
| 机械能 | Mechanical energy II-169 |
| 收缩的假设 | Contraction hypothesis I-152 |
| 芝诺 | Zeno I-77 |
| 守恒 | Conservation I-37 |
| 氖(Ne) | Neon III-277 |
| 共价键 | Covalent bond II-373 |
| 共振 | Resonance I-219 |
| 共振作用 | Resonance interaction I-18 |
| 共轴线 | Coaxial line II-297 |
| 全内反射 | Total internal reflection II-420 |
| 全同粒子 | Identical particles III-30, III-33 |
| 安培, A. | Ampere, A. II-149 |
| 安培计 | Ammeter II-183 |
| 安培电流 | Amperian current II-447 |
| 安培定律 | Ampere's law II-147 |
| 安德森, C. D. | Anderson, C. D. I-518 |
| 同步加速器 | Synchrotron I-14, 157, 323, 325, II-198 |
| 同步加速器辐射 | Synchrotron radiation I-321, 323 |
| 同时性 | Simultaneity I-155 |
| 同位素 | Isotopes I-24 |
| 行星运动 | Planetary motion I-63, 92, 133 |
| 行移场 | Travelling field II-213 |
| 极化矢量 | Polarization vector II-112 |
| 极化电荷 | Polarization charge II-113 |
| 极化(偏振) | Polarization I-309, II-396 |
| 吸收 | Absorption I-295 |
| 吸收系数 | Absorption coefficient II-403 |
| 传输线 | Transmission line II-297 |
| 传播因数 | Propagation factor II-280 |
| 自由空间中的麦克斯韦方程组 | Free space Maxwell's equations II-236 |
| 自由度 | Degrees of freedom I-236, 389 |
| 自(发)发射 | Spontaneous emission I-420 |
| 自旋为1的粒子 | Spin-one particles III-48 |

- 自旋为 $1/2$ 的粒子 Spin one-half partides III-64, III-155
 自旋为 $1/2$ 粒子的进动 Precession of spin one-half partides III-86
 自旋波 Spin waves III-196
 自旋轨道 Spin orbit II-81
 自旋轨道相互作用 Spin-orbit interaction III-208
 自然界中的共振 Resonance in nature I-225
 自感 Self-inductance II-187, 204
 色视觉 Color vision I-331, 338
 色视觉的生理化学 Physiochemistry of color vision I-339
 色品 Chromaticity I-337
 色散 Dispersion I-293
 交换力 Exchange force II-464
 交流电路 Alternating-current circuits II-265
 交流发电机 Alternating-current generator II-199
 红外 infrared electromagnetic waves I-14, 262, 226
 红外辐射 Infrared radiation I-226, 244
 动力学 Dynamics I-64, 86
 动力学(P)动量 Dynamical momentum III-298
 动能 Kinetic energy I-7, 32, 36, 383, 386
 动量 Momentum III-13 I-86, 369
 动量守恒 Conservation of line momentum I-38, 97
 动量算符 Momentum operator III-280, III-286
 动量谱仪 Momentum spectrum II-360
 汤川(秀樹) Yukawa, H. I-17, II-359
 汤川势 Yukawa potential III-121 II-359
 汤姆孙 Thompson II-52
 汤姆孙原子模型 Thompson atomic model II-52
 汤姆孙散射截面 Thompson scattering cross section I-306
 压力 Pressure I-3
 压电 Piezoelectricity II-126
 压缩 Compression I-382
 宇宙线 Cosmic rays electromagnetic wave I-14
 宇宙(射)线 Cosmic rays II-100
 刚体 Rigid body I-178
 刚体的转动 Rotation of rigid body I-179
 光 Light electromagnetic waves I-14
 光 Optics I-244
 光 Light II-251
 光子 Photon III-39 III-7 I-16, 244, 363

- 光子的偏振态 Polarization states of photon III-140
- 光波 Light waves I-470
- 光的反射 Reflection of light II-409
- 光的动量 Momentum of light I-329
- 光的折射 Refraction of light II-409
- 光吸收 Absorption of light III-114
- 光轴 Optic axis I-311
- 光速 Speed of light I-148, II-216
- 光散射 Scattering of light I-305
- 光晶石 Spinel II-474
- 亚当斯 J. O. Adams, J. O. I-68
- 亚里士多德 Aristotle I-40
- 亚稳态原子 Metastable atom I-421
- 有电流和电荷时的麦克斯韦方程组
Currents and charges maxwell's equations II-251
- 有极分子 Polar molecule II-120
- 有效质量 Effective mass II-177
- 导体 Conductor II-2
- 导体的场 Fields of a conductor II-57
- 导带 Conduction band III-184
- 导数(微商) Derivative I-80
- 约运动 Constrained motion I-140
- 约瑟夫森结 Josephson junction III-307
- 约翰逊噪声 Johnson noise I-403, 409
- 场 Fields I-11, 13, 15, 104, 123, 136, 145
- 场方程 Field equation I-124
- 场动量 Field momentum II-343
- 场线 Field lines II-47
- 场的叠加 Superposition of fields I-125
- 场的洛伦兹变换 Lorentz transformation of fields II-321
- 场(的)能量 Field energy II-335
- 场的强度 Field strength I-4
- 场指数 Field index II-366
- 场致发射显微镜 Field-ion microscope II-73
- 场叠加 Superposition of fields I-125
- 轨道角动量 Orbital angular momentum III-270
- 轨道运动 Orbital motion II-425

- 系数 Coefficient II-403
 亨利(单位) Henry(unit) I-241
 余斯托伐 Yostova I-339
 坐标轴平移 Translation of axes I-106
 劳顿 Laughton II-56
 位错 Dislocation II-380, 381
 伴随, 共轭 Adjoint III-153
 伯努利定理 Bernoulli's theorem II-509
 作用于电流上的磁力 Magnetic force on a current II-146
 杆状细胞 Rods cell I-332, 347
 扭棒 Torsion bar II-482
 二维空间中的转动 Rotation in two dimensions I-178
 圆周运动 Circular motion I-205
 近轴光线 Paraxial rays I-254
 连纳德-维歇特势 Liénard-Wiechert potentials II-262
 时间 Time I-12, 40, 75, 76, 263
 时间的标准 Standard of time I-44
 时间变换 Transformation of time I-44, I-152
 进动角 Angle of precession II-426
 进动的角度 Angle of precession II-426
 阻尼振动 Damped oscillation I-231
 阻抗 Impedance I-242 II-265
 阿伏伽德罗 Avogadro I-379
 阿伏伽德罗数 Avogadro's number I-411
 氩 Argon III-277
 阿哈朗诺夫 Aharanov II-178
 折射 Refraction I-245
 折射率 Index of refraction I-289 II-396
 里兹组合原则 Ritz combination principle I-375
 里奥纳多·达·芬奇 Vinci, Leonardo da I-344
 里德伯(单位) Rydberg (unit) III-81 I-374
 里德伯能量 Rydberg energy III-118 III-264
 克尔盒 Kerr Cell I-312
 克劳修斯 R. Clausius, R. I-433, 434
 克劳修斯-克拉珀龙方程 Clausius-Clapeyron equation I-450
 克劳修斯-莫索提方程 Clausius-Mossotti equation II-126
 克朗内克 Kronecker delta II-386
 声(波) Sound I-12, 462, 489
 声速 Speed of sound I-468

- 库仑定律 Coulomb's law I-263 II-38, 56
 库艾特流动 Couette flow II-526
 麦卡拉 Mc Cullough II-10
 麦克斯韦, J. C. Maxwell, J. C. I-51, 60, 262, 398, 408, 458 II-8, 11, 56, 209
 麦克斯韦方程组 Maxwell's equations I-149, 239, 468 II-12, 19, 37, 60, 209, 398

 角动量 Angular momentum III-240, 290 I-71, 182, 198, 201
 角动量的合成 Composition of Angular momentum III-252
 角动量守恒 Conservation of angular momentum I-38, 183, 198
 角频率 Angular frequency I-204, I-270, 271
 角膜 Cornea I-331
 体积应变 Volume strain II-479
 体积应变强 Volume stress II-479
 体积(弹性)模量 Bulk modulus II-479
 杨(氏) Young I-338
 杨氏模量 Young's modulus II-478
 抛物形天线 Parabolic antenna I-283
 抛物运动 Parabolic motion I-85
 张量 Tensor II-328, 382
 张量场 Tensor field II-392
 伽利略 Galileo I-40, 64, 511
 伽利略变换 Galilean transformation I-126
 伽利略相对性 Galilean relativity I-98
 运动 Motion I-40, 75
 运动方程 Equation of motion II-505
 运动电荷 Moving charge II-348
 运动电荷的场动量 Field momentum of moving charge II-348
 运动学(mv)动量 Mv momentum III-298
 运动学的动量 Kinematic momentum III-298
 狄拉克, P. Dirac, P. III-91, 60 I-518 II-12, 354
 狄拉克方程 Dirac equation I-199
 闵可夫斯基 Minkowski I-177
 闵可夫斯基空间 Minkowski space II-393

八 画

- 环流 Circulation II-5, 31
 英费耳德 Infeld II-353
 范德格拉夫起电机 Van de Graaff generator II-59
 苯分子 Benzene molecule III-124, 202

- 奈伊, J. F. Nye, J. F. II-381
 坡印廷, J. Poynting, J. II-337
 帕斯卡三角形 Pascal's triangle I-54
 泊松比 Poisson's ratio II-478
 罗末, O. Roemer, O. I-68
 金刚石晶格(点阵) Diamond lattice III-186
 受迫谐振子 Forced harmonic oscillator I-207, 220
 倒易原理 Reciprocity principle I-283
 物理定律的对称性 Symmetry of physical laws I-161, 509
 迪凯, R. H. Dicke, R. H. I-74
 庞加莱(彭加勒), H. Poincaré, H. I-150, 152, 159
 肱(悬臂)梁 Cantilever beam II-486
 刷形放电 Brush discharge II-107
 非尔金耶效应 Purkinje effect I-333
 非保守力 Nonconservative force I-144
 表面 Surface II-47
 表面张力 Surface tension II-136
 取向极化 Orientation polarization II-122
 取向磁矩 Oriented magnetic moment II-437
 态矢量 State vector III-90
 态矢量的分解 Resolution of state vector III-91
 变分学(法) Calculus of variations II-223
 变压器 Transformer II-186
 变换振幅 Transforming amplitudes III-64
 经典极限 Classical limit III-86
 经典电子半径 Classical electron radius I-303 II-349
 放大率 Magnification I-258
 放射性(材料)的钟 Radioactive clock I-43
 单位矢量 Unit vector I-116, II-15
 单位矩阵 Unit matrix III-133
 单原子气体 Monatomic gas I-382
 单斜晶胞 Monoclinic cell II-378
 奇异性 Strangeness III-143
 “奇异”粒子 “Strange” particles II-91
 “奇异”数 “Strangeness” number I-18
 奇异数守恒 Conservation of strangeness III-143
 拉姆齐, N. Ramsey, N. I-45
 拉莫频率 Larmor frequency II-428
 拉莫定理 Larmor's theorem II-428

- 拉普拉斯, P. Laplace, P. I-468
 拉普拉斯方程 Laplace equation II-75
 拉普拉斯算符 Laplace operator II-20, 60
 泡利自旋交换算符 Pauli spin exchange operator III-160
 泡利自旋矩阵 Pauli spin matrices III-132
 波 Wave I-499, II-236
 波义耳定律 Boyle's law I-398
 波长 Wavelength I-243, 482
 波节 Wave nodes III-86 I-482
 波包 Wave packet III-176
 波导 Waveguides II-297
 波(动)方程 Wave equation I-462 II-217
 波函数 Wave function III-212
 波函数的意义 Wave function meaning III-299
 波前 Wavefront I-464
 波数 Wave number I-271
 波模 modes I-481
 法拉(单位) Farad (unit) I-242, II-72
 法拉第 M. Faraday, M. II-111
 法拉第感应定律 Faraday's law of induction II-195
 空间 Space I-76
 空(间)-时(间) Space-time I-15, 169, II-332
 空间转动 Rotation in space I-194
 空腔里的场 Fields in a cavity II-58
 空腔谐振器 Cavity resonator II-285
 视网膜 Retina I-331
 视绀 Visual purple I-339
 视觉 Vision I-342
 视觉皮层 Visual cortex I-345
 视神经 Optic nerve I-332
 线电荷 Line of Charge II-52
 (线)动量 Linear momentum I-38, 97
 (线)动量守恒 Conservation of linear momentum I-38, 97
 线性系统 Linear systems I-235
 线性变换 Linear transformation I-112
 线积分 Line integral II-24
 质子 Proton I-13
 质子自旋 Proton spin II-91
 质心 Center of mass I-178, 185

- 质心、质量中心 Center of mass I-178, 185
 质能 Mass energy I-32, 37
 质能相当性 Mass-energy equivalence I-157
 质量 Mass I-86, 148
 固(刚)体的角动量 Angular momentum of rigid body I-201
 固态物理学 Solid-state physics II-90
 周期表 Periodic table III-274
 周期性的(时间) Periodic (time) I-41
 周期振动 Periodic oscillation I-89
 居里-外斯定律 Curie-Weiss law II-129
 居里定律 Curie law II-124
 居里温度 Curie temperature II-460
 欧几里德 Euclid I-45
 欧几里德几何学 Euclidean geometry I-119
 欧姆(单位) Ohm (unit) I-241
 欧姆定律 Ohm's law I-241, 428
 欧勒力 Euler force II-488
 转动动能 Rotational kinetic energy I-191
 转动矩阵 Rotation matrix III-67
 转动惯量 Moment of inertia I-184
 转矩 Torque I-182, 194
 胁变 Strain II-491
 胁(变)强张量 Strain tensor II-392
 胁强 Stress II-479
 胁强张量 Stress tensor II-389
 势能 Potential energy III-82 I-34, 129, 139

九 画

- 面电荷 Sheet of charge II-53
 保守力 Conservative I-141
 统计力学 Statistical mechanics I-21, 390
 威尔逊, C. T. R. Wilson, C. T. R. II-107
 孪生子佯谬 Twin paradox I-161
 屏的衍射 Diffraction by screen I-297
 氟 Fluorine III-277
 革拉赫 Gerlach II-436
 香农, C. Shannon, C. I-433
 结 Junction III-190
 胡克定律 Hooke's law I-123, II-447

- 陡(梯)度算符 Gradient operator II-19, 24
 顺磁性 Paramagnetism II-423, 434
 测不准原理 Uncertainty principle III-8, 10 I-15, 61, 366, 373, II-52
 秒(单位) Second I-45
 科里奥利力 Coriolis force I-193
 钠 Sodium III-277
 施主位置 Donor site III-187
 栅极的静电场 Electrostatic field of a grid II-83
 独立粒子近似 Independent particle approximation III-196
 狭义相对论 Special theory of relativity I-148
 轴矢量 Axial vector I-514
 染料 Dyes III-126
 点电荷 Point charge II-96
 点电荷的(电)场能量 Field energy of point charge II-347
 点电荷的场 Field of a point charge II-347
 点电荷的静电能 Electrostatic energy of a point charge II-96
 洛伦兹, H. A. Lorentz, H. A. I-150
 洛伦兹力 Lorentz force II-145, 180
 洛伦兹公式 Lorentz formula II-262
 洛伦兹收缩 Lorentz contraction I-154
 洛伦兹规范 Lorentz gauge II-219
 洛伦兹变换 Lorentz transformation I-150, 169, 326, 510, II-310, 321, 327
 洛伦兹条件 Lorentz condition II-317
 佩斯 Pais III-143
 派因斯 Pines II-81
 衍射 Diffraction I-227
 衍射光栅 Diffraction grating I-274, 279
 玻尔, N. Bohr, N. I-419, II-52
 玻尔半径 Bohr radius III-81 III-264 I-374
 玻尔兹曼, L. Boltzmann, L. I-402
 玻尔兹曼因子 Boltzmann factor III-187
 玻尔兹曼定律 Boltzmann's law I-391
 玻尔磁子 Bohr magneton II-433
 玻色子 Bose particles III-33
 玻姆 Bohm II-81, 178
 玻恩 Born, M. III-1, 20, 299 I-356, 376, II-353
 带电导体 Charged conductor II-86

- 带电导体的场 Fields of a charged conductor II-67
- 带电面 Sheet of charge II-54
- 带电球体 Sphere of charge II-54
- 带电球壳 Sphere of charge II-54
- 氢 Hydrogen III-275
- 氢分子 Hydrogen molecule III-122
- 氢(分子)离子 Hydrogen molecular ion III-116
- 氢的波函数 Hydrogen wave functions III-273
- 氢的超精细分裂 Hyperfine splitting in hydrogen III-155
- 氢原子 Hydrogen atom III-262
- 标(点)积 Dot product II-15, 312
- 标积 Scalar product II-312
- 标准偏差 Standard deviation I-60
- 标量 Scalar I-110
- 标量场 Scalar field II-13
- (相)干涉振幅 Interfering amplitudes III-85
- 相对论 Theory of relativity I-74, 169
- 相对论中的能量 Relativistic energy I-159
- 相对论动力学 Relativistic dynamics I-156
- 相对论性动量 Relativistic momentum I-103, 159, 166
- 相对论记法的电动力学 Relativistic notation electrodynamics II-310
- 相对论性质量 Relativistic mass I-164
- 相对磁导率 Relative permeability II-455
- 相速度 Phase velocity I-475
- 相移 Phase Shift I-204
- “柏伊斯”照相机 “Boys” Camera II-108
- 柏派 Bopp II-354
- 科里奥利力 Coriolis force I-192
- 科学方法 Scientific method I-10
- 重力(引力)加速度 Acceleration of gravity I-89
- 重力(引力)势能 Gravitational energy I-32
- 重力(引力)场 Gravitational field I-124, 136
- 重子 baryons III-144
- 重(引)力加速度 Acceleration of gravity I-89
- 复阻抗 Complex impedance I-225
- 复变(函)数 Complex variable II-76
- 复眼 Compound eye I-348
- 复数 Complex numbers I-214, 219
- 费马, P. Fermat, P. I-246

- | | |
|-------------------------|--|
| 费米子 | Fermi particles III-33 |
| 费米(单位) | Fermi (unite) I-48 |
| 费曼, R. | Feynman, R. II-356 |
| 绝对零度 | Absolute zero I-5 |
| 绝热去磁 | Adiabatic demagnetization II-442 |
| 绝热压缩 | Adiabatic compression I-382 |
| 绝热膨胀 | Adiabatic expansion I-436, 437 |
| 绝缘体 | Insulator II-2, 110 |
| 矩 | Moment I-122 |
| 矩阵 | Matrix III-51 |
| 哈密顿矩阵 | Hamiltonian matrix III-98 |
| 哈密顿第一主函数 | Hamilton's first principal function II-228 |
| 十 画 | |
| 氦 | Helium III-275 |
| 钾 | Potassium III-275 |
| 埃(单位) Å (10^{-10} 米) | Angstrom (unit) I-3 |
| 起伏 | Statistical fluctuations I-53 |
| 诺埃曼, J. von | Neuman, J. von II-141 |
| 调幅 | Amplitude modulation I-473 |
| 哥白尼 | Copernicus I-63 |
| 莱布尼茨, G. W. | Leibnitz, G. W. I-79 |
| 爱因斯坦, A. | Einstein, A. I-15, 74, 127, 148, 159, 401, 419, 420 |
| 衰减 | Attenuation I-296 |
| 旁频带 | Side bands I-473 |
| 泰勒展式 | Taylor expansion II-66 |
| 格林函数 | Green's function I-238 |
| 海森伯, W. | Heisenberg, W. III-1, 8, 10, 20, 294 I-61, 356, 366, 367 |
| 胶态粒子 | Colloidal particles II-81 |
| 朗德 g 因子 | Lande g-factor II-425 |
| 被动(性电路)元件 | Passive circuit elements II-269 |
| 涡流 | Eddy current II-188 |
| 涡旋线 | Vortex lines II-514 |
| 涡旋度 | Vorticity II-508 |
| 流动 | Flow II-140 |
| 流体 | Fluid II-140 |
| 流体动力学 | Hydrodynamics II-500 |
| 流体流动 | Fluid flow II-140 |
| 流体静力学 | Hydrostatics II-504 |

- 流线 Streamlines II-509
 通量 Flux II-43
 通量法则 Flux rule II-195
 通量量子化 Flux quantization III-303
 透射波 Transmitted waves II-416
 透磁合金 Permalloy II-473
 透镜公式 lens formula I-258
 速度 Velocity I-78, 87
 速度分量 Components of velocity I-88
 速度的变换 Transformation of velocity I-162
 速度势 Velocity potential II-141
 速率 speed I-77, 87
 高电压击穿 High-voltage breakdown II-72
 高斯面 Gaussian surface II-111
 高斯(单位) Gauss (unit) I-322
 高斯, K. Gauss, K. II-29, 184
 高斯定律 Gauss' law II-50
 高斯定理 Gauss' theorem III-298 II-28, 46
 热 Heat I-3, 131
 热力学 Thermodynamics II-466 I-379, 443
 热力学定律 Laws of thermodynamics I-432
 热电 Pyroelectricity II-128
 热电离 Thermal ionization I-416
 热平衡 Thermal equilibrium I-403
 热机 Heat engines I-432
 热传导 Heat conduction II-29
 热导率 Thermal conductivity I-430, II-20, 133, 135
 热扩散方程 Heat diffusion equation II-31
 热流 Heat flow II-20, 133
 热能 Heat energy I-32, 37, 102, 104
 原子 Atom I-2
 原子电流 Atomic currents II-149
 原子过程 Atomic processes I-5
 原子轨道 Atomic orbits II-8
 原子极化率 Atomic polarization II-397
 原子的 m(亚稳)态 Atom metastable I-421
 原子的卢瑟福-玻尔模型 Atom Rutherford-Bohr model I-52
 原子的汤姆孙模型 Atom Thompson model I-52
 原子的假设 Atomic hypothesis I-2

原子的稳定性	Atom stability I-52
原子钟	Atomic clock I-45
原子的粒子	Atomic particles I-17
原子磁体的进动	Precession of atomic magnets II-426
积分	Integral I-81
积分运算	Integral calculus II-24
铁电体	Ferroelectricity II-128
铁氧体	Ferrite II-475
铁磁性	Ferromagnetism II-423, 446, 463
铁磁性绝缘体	Ferromagnetic insulators II-475
铁磁晶体	Ferromagnetic crystal III-194
振子, 振荡器	Oscillator I-42
振动位相	Phase of oscillation I-204
振动周期	Period of oscillation I-204
振动(荡)	Oscillation I-204
振荡(动)频率	Frequency of oscillation I-14
振幅	Amplitudes III-90, 12
振幅	Amplitudes of oscillation I-204
振幅几率	Amplitudes probability III-22
振幅与时间有关	Time dependence of amplitudes III-78
振幅与空间有关	Space dependence of amplitudes III-174
振幅变换	Transformation of amplitudes III-64
干涉的振幅	Interfering amplitudes III-55
核力	Nuclear force III-120 I-128
核子	Nucleon III-134
核 g-因子	Nuclear g-factor II-426
核(内)的静电能	Electrostatic energy in nuclei II-91
核的互作用	Nuclear interaction II-91
核的截面	Nuclear cross section I-48
核能	Nuclear energy I-32
核(原子核)	Nucleus I-13, 17
核磁共振	Nuclear magnetic resonance II-443
能级	Energy level III-161, 18 I-374
能级图	Energy level diagram III-186
能通量	Energy flux II-336
能量	Energy II-276
能量守恒	Conservation of energy III-82 I-22, 31 II-336
能量图	Energy diagram III-184
能量定理	Energy theorem I-495

- 能斯特热定理 Nernst heat theorem I-443
 能量密度 Energy density II-337
 离子 Ion I-6
 离子导电性 Ionic conductivity I-427
 离子极化率 Ionic polarizability II-128
 离子晶体的静电能 Electrostatic energy of ionic crystal II-88
 离子键 Ionic bond II-372
 离心力 Centrifugal force I-67, 127
 载波信号 Carrier signal I-473
 载流子 Carriers III-185
 圆周运动 Circular motion I-205
 圆锥细胞 Cones I-35
 氨分子 Ammonia molecule III-99
 氨分子的状态 States of Ammonia molecule III-103
 氨(微波激射)脉塞 Ammonia maser III-103

十 一 画

- 眼 Eye I-344
 氩 Krypton III-298
 焓 Enthalpy I-449
 章动 Nutation I-200
 深红色(品红) Magenta III-126
 接收器(受主) Acceptor III-188
 掺杂半导体 Impure semiconductors III-187
 推迟时间 Retarded time I-264
 梅耶 J. R. Mayer, J. R. I-22
 斜面 Inclined Plane I-35
 旋度算符 Curl operator II-21, 24
 菲涅耳反射公式 Fresnel's reflection formulas I-316
 韧致辐射 Bremsstrahlung I-325
 铝镍钴 V Alnico V II-473
 谐波 Harmonics I-489
 谐振电路 Resonant circuits II-295
 谐振波膜 Resonant mode II-295
 谐振空腔 Resonant cavity II-290
 谐振器 Resonator II-285
 球对称解 Spherically symmetric solution III-263
 球面波 Spherical waves II-246, 252
 球谐函数 Spherical harmonics III-262

- 理想气体定律 Ideal gas law I-387
- 理想热机的效率 Efficiency of ideal engine I-438
- 液体的蒸发 evaporation of a liquid I-392
- 液氦 Liquid helium III-43
- 梯式指引数 Step leader II-108
- 梯度算子 Gradient operator II-15, 24
- 惯性 Inertia I-12, 74
- 惯性原理 Principle of inertia I-86
- 惯量 Moment of inertia I-184, 185
- 偏导数 partial derivative I-146
- 偏振光 Polarized light I-310, 308
- 偶极子 Dipole II-225
- 偶极子势 Dipole potential II-63
- 偶极辐射 Dipole radiator I-265, 271
- 密度 Density I-4
- 密勒, W. O. Miller, W. O. I-332
- 虚功 Virtual work I-36
- 虚功原理 Principle of virtual work I-36
- 盖尔曼 Gell-Mann, M. I-18
- 基尔霍夫定律 Kirchhoff's laws I-243, II-271
- 基态 Ground state III-79 II-92
- 盖革 Geiger II-52
- 第谷·布拉赫 Tycho Brahe I-63
- 第得金, R. Dedekind, R. I-210
- 距离 Distance I-45
- 距离测量 Distance measurement I-46
- 粘滞性 Viscosity II-517
- 粘滞系数 Coefficient of viscosity II-518
- 粘滞流动 Viscous flow II-520
- 勒让德函数 Legendre function III-269
- 勒维叶, U. Leverrier, U. I-68
- 弹性 Elastica II-489
- 弹性材料 Elastic materials II-490
- 弹性张量 Elasticity tensor II-493
- 弹性学 Elasticity II-477
- 弹性能 Elastic energy I-37, 32
- 弹性常数 Elastic constants II-495, 500
- 弹性碰撞 Elastic collision I-103, 165

十二画

- 锂(Li) Lithium III-275
 锌(Zn) Zinc III-276
 “湿”水 “Wet” water II-516
 富兰克林, B. Franklin, B. II-56
 彭加勒应力 Poincare' stress II-350
 温度 Temperature I-383
 琥珀 Amber II-10
 鲁许东 Rushton I-340
 博姆 Boehm I-518
 塔姆, I. Tamm, I. I-500
 趋肤深度 Skin depth II-406
 椭圆 Ellipse I-7
 琼斯, J. Jeans, J. I-398, 407
 奥斯忒(单位) Oersted (unit) II-451
 滑移位错 Slip dislocation II-380
 棘轮和掣爪的机制 Ratchet and pawl machine I-454
 量子力学 Quantum mechanics III-1, 12, 22 I-15, 61, 105, 356, 368
 量子力学共振 Quantum mechanical resonance III-118
 量子力学定律 Laws of quantum mechanics III-171
 量子化磁态 Quantized magnetic states II-434
 量子电动力学 Quantum electrodynamics I-17, 264
 量子数 Quantum numbers III-167
 晶体 Crystal II-371
 晶体的内禀几何 Geometry of crystal II-371
 晶体点阵 Crystal lattice II-374
 晶体点阵中的传播 Crystal lattice propagation III-171
 晶体点阵的缺陷 Crystal lattice imperfections III-179
 晶体衍射 Crystal diffraction III-15 I-371
 晶体管 Transistor III-193
 晶格中的传播 Propagation in a crystal lattice III-171
 晶胞 Unit cell I-372
 等势面 Equipotential surface II-47
 等离子体振荡 Plasma (oscillations) II-79, 405
 等离子体频率 Plasma frequency II-50, 405
 等效电流 Equivalent circuits II-275
 等效电路 Equivalent circuits II-275

- 等温大气层 Isotherm atmosphere I-391
 等温压缩 Isothermal Compression I-437
 等温线 Isotherm II-14
 等温面 Isothermal surface II-13
 等温膨胀 Isothermal expansion I-436
 傅里叶, J. Fourier, J. I-493
 傅里叶级数 Fourier series I-490
 傅里叶分析 Fourier analysis I-238
 傅里叶定理 Fourier theorem II-84
 傅里叶变换 Fourier transform I-238
 喇比, I. I. Rabi, I. I. II-437
 喇比分子束法 Rabi molecular-beam method II-437
 紫外 Ultraviolet electromagnetic waves I-14, 262
 紫外辐射 Ultraviolet radiation I-244
 黑体光谱 Blackbody spectrum III-40
 黑体辐射 Blackbody radiation I-406
 焦点, 聚焦 Focus I-249
 焦距 Focal length I-253
 惠更斯, O. Huygens, O. I-149, 245
 惠勒 Wheeler II-354
 焦耳 Joule (unit) I-131
 焦耳热 Joule heating I-230
 超导电性 Superconductivity III-300
 超透视合金 Superalloy II-455
 超脱性 Unworldliness II-319
 普里斯特雷, J. Priestly, J. II-56
 普林普顿 Plimpton II-56
 普朗克, M. Planck, M. I-407, 419
 普朗克常数 Planck's constant I-40, 61, 176, 366 III-14
 斯托克斯定理 Stokes' theorem II-32
 斯莫卢霍夫斯基 Smoluchowski I-409
 斯涅耳, W. Snell, W. I-246
 斯涅耳定律 Snell's law I-246 II-409
 斯特恩 Stern II-436
 斯特恩-革拉赫实验 Stern-Gerlach experiment III-47 II-436
 斯特恩-革拉赫装置 Stern-Gerlach apparatus III-47
 斯蒂维纽司, S. Stevinus, S. I-35
 最小作用量原理 Principle of least action II-221
 最短时间原理 Principle of least time I-246

- 散度 Divergence II-19, 315
 散度运算 Divergence operator II-19, 24
 散度算符 Divergence operator II-20, 24
 散射振幅 Scattered amplitude III-182
 散射截面 Cross section for scattering I-307
 确(一)定的能量 Definite energy III-173
 确(一)定能量的状态 States of definite energy III-173
- 十 三 画
- 硼 Boron III-277
 催化剂 Catalyst I-419
 蒸发 evaporation I-5
 楞次法则 Lenz's rule II-187, 423
 照明 Illumination II-142
 滤波器 Filter II-279
 数值分析 Numerical analysis I-92
 频率 Frequency I-204, 271
 塞曼分裂 Zeeman splitting III-163
 解理面 Cleavage plane II-372
 碰撞 Collision I-164
 零质量 Zero mass I-19
 零旋度 Zero curl II-34, 35
 零散度 Zero divergence II-34, 35
 感生电流 Induced currents II-183
 感应 Induction II-194
 感应定律 Laws of induction II-194
 瑞利判据 Rayleigh's criterion I-282
 瑞利波 Rayleigh waves II-484
 瑞利定律 Rayleigh's law I-406
 摆 Pendulum I-41, 486
 摆钟 Pendulum clock I-41
 辐射电阻 Radiation resistance I-300
 辐射阻尼 Radiation damping I-300
 辐射的相对论性效应 Radiation relativistic effects I-319
 辐射能 Radiant energy I-34
 像电荷 Image charge II-69
 像差, 光行差 Aberration I-259, I-328
 叠加 Superposition II-156
 叠加原理 Principle of superposition I-125, 236, II-3, 38

雷雨	Thunderstorms II-102
雷诺数	Reynolds' number II-521
微分运算	Differential calculus I-79, II-12
微波激射(莫塞)	Maser I-421
微积分, 微商(分)	Calculus, diferential I-81, II-12
简谐运动	Harmonic motion I-205, 219
简谐振子	Harmonic oscillator I-96, 202
简谐振子, 谐振子	Harmonic oscillator I-96, 202, 207

十四画

截止频率	Cutoff frequency II-302
模拟计算机	Analog computer I-242
算符	Operator(s) III-93 III-279
赫斯	Hess II-99
(稳)定态	Stationary state III-79 III-152
稳流	Steady flow II-509
静电	Statics II-37
静电方程组	Electrostatic equations II-116
静电场	Electrotatic field II-50, 75
静电场中的能量	Energy in electrotatic field II-94
静电学	Electrostatics II-37
静电势	Electrostatic potential II-60
静电势方程组	Equations of electrostatic potential II-60
静电能	Electrostatic energy II-85
静电透镜	Electrostatic lens II-363
静磁	Magnetostatics II-37, 145
磁力	Magnetic force II-2, 145, 146
磁化电流	Magnetization currents II-446
磁化场	Magnetizing fields II-452
磁化率	Magnetic susceptibility II-440
磁石	Lodestone II-10
磁场	Magnetic field I-126 II-2, 3, 4, 145, 157
磁场的相对性	Relativity of magnetic field II-151
稳恒电流的磁场	Magnetic field of steady currents II-147
磁导率	Permeability II-455
磁共振	Magnetic resonance II-434
磁(性)	Magnetism I-12, 423
磁性	Diamagnetism II-423
磁性材料	Magnetic materials II-463

磁滞回线 Hysteresis curve II-467
 磁滞回线(路) Hysteresis loop II-453
 磁矩 Magnetic moments II-424, 435 III-135
 磁能 Magnetic energy II-205
 磁致伸缩 Magnetostriction II-468
 磁透镜 Magnetic lens II-363
 磁偶极子 Magnetic dipole II-163
 磁偶极矩 Magnetic dipole moment II-164
 磁畴 Domain II-468
 磁(振)子 Magnons III-201
 磁感应 Magnetic induction I-126

十五画

熵 Entropy I-441, 460
 镓 Gallium III-278
 摩尔(单位) Mole(unit) I-387
 潮汐 Tides I-67
 耦合 Coupling II-206
 耦合系数 Coefficient of coupling II-206
 颜色-亮度 Color-brightness I-46
 横纹肌 Striated muscle I-140
 德拜长度 Debye length II-83
 摩擦 Friction I-99, 119
 摩擦系数 Coefficient of friction I-120

十六画

激子 Excitation III-179
 激(发)态 Excited state III-179 II-92
 激活能 Activation energy I-418
 霍尔效应 Hall effect III-183
 激光 Laser III-113 I-305, 421
 噪声 Noise I-489
 膨胀 Expansion I-436
 薛定谔, E. Schrödinger, E. III-1, 20, 294, 295, 22, I-336, 356, 376
 薛定谔方程 Schrödinger equation III-212, 218, 262, 295, II-178
 穆斯堡尔R. Mössbauer, R. I-227
 整流 Rectification I-497
 整流结 Rectifying junction III-194
 整流器 Rectifier II-281

壁能 Wall energy II-468

十 七 画

赝力 Pseudo force I-126

瞬变态 Transient I-229

瞬变响应 Transient response I-207

螺线管 Solenoid II-150

螺型位错 Screw dislocation II-380

螺旋起重器 Screw jack I-35

N型半导体 N-types semiconductors III-188

p 动量 p -momentum III-298

P型半导体 P-types semiconductors III-188

X 射线 X-rays electromagnetic waves I-14, 262, 244

X 射线 X rays I-14, 244

X 射线衍射 X ray diffraction II-371

γ 射线 gamma rays electromagnetic wave I-14

σ (西格马) 质子 Sigma proton III-159

σ 矢量 Sigma vector III-135

σ (西格马) 电子 Sigma electron III-159

σ (西格马) 矩阵 Sigma matrices III-133